

Rechnerarchitektur

Vorlesung 13: Caching mehr Details, Core i7, Kapitelabschluss, Einführung Assembler

Prof. Dr. Martin Mauve

Haben Sie noch Fragen zur letzten Vorlesung?

Thema: Optimierung der Mikroarchitektur: Branch Prediction und Caching am Beispiel

Wiederholung: Caching

- schneller aber kleiner Speicher
- Teile langsamerer Speicher werden in den Cache geladen
- Identifikation dieser Teile über den TAG, manchmal auch die Zeile in der abgelegt wird
- Verschiedene Cache-Arten:
 - Fully Associativ Cache (jeder Eintrag irgendwo; Ersetzungsstrategie nötig)
 - Direct Mapped Cache (Adresse bestimmt Position im Cache)
 - n-Way Set-Associative Cache (Mischform; Ersetzungsstrategie nötig)

320 Rechnerarchitektur

Fahrplan

Mikroarchitektur

Einführung in die Struktur der IJVM

IJVM Programme

Micro Assembler Language (MAL)

Der IJVM Interpreter in MAL

Designverbesserungen: Mic-2

Designverbesserungen: Mic-3

Optimierung der Mikroarchitektur: Branch Prediction Optimierung der Mikroarchitektur: Caching am Beispie

Optimierung der Mikroarchitektur: Caching mehr Details

Architektur des Core i7

Abschluss

Ersetzungsstrategien

- Für die ideale Ersetzungsstrategie müsste man in die Zukunft schauen können:
 - Welche Zeile wird lange nicht mehr gebraucht?
 - Unrealistisch ... also brauchen wir Heuristiken!
- Least Recently Used (LRU)
 - Wähle die Zeile, die am längsten nicht mehr in Verwendung war.
- First-In First-Out (FIFO)
 - Übersetzung: Was zuerst hineingeladen wurde, wird als erstes ersetzt.
 - Idee: Ersetze die "älteste" Zeile, die am längsten im Cache war.
- Viele weitere, teils recht komplex: zufallsgesteuert, adaptiv, . . .
- Für alle Strategien gibt es pathologische Fälle, in denen die Anzahl der Ladevorgänge maximal wird!

322

Beispiel: FIFO in Fully Assoviative Cache – I

LINE	Valid	TAG	FIFO
0	0		
1	0		
2	0		
3	0		
	1		

- · Speicherkopazität 16 Byte
- · Zeilenlänge : 4 Byte
- · Wort : 4 Byte
- · Adresslänge · 8 Bit · Aufteilung :

Zugriffe: 0,8,7,13,6,2,16

Beispiel: FIFO in Fully Assoviative Cache – II

LINE	Valid	TAG	FIFO
0	~	0	7
1	0		
2	0		
3	0		
	1		

- · Speicherkopazität 16 Byte
- · Zeilenlänge · 4 Byte
- · Wort : 4 Byte
- · Adresslänge : 8 Bit · Aufteilung:



Beispiel: FIFO in Fully Assoviative Cache – III

LINE	Valid	TAG	FIFO
0	7	0	1
1	7	2	2
2	0		
3	0		
	1		

- · Speicherkopazität 16 Byte
- · Zeilenlänge : 4 Byte
- · Wort: 4 Byte
- · Adresslänge : 8 Bit . Aufteilung:

TAG		LINE	WORD	BYT <i>E</i>	
7 2		1	/	10	

Beispiel: FIFO in Fully Assoviative Cache – IV

LINE	Valid	TAG	FIFO
0	7	0	1
1	7	2	2
2	1	1	3
3	0		
	1		$\overline{}$

- · Speicherkopazität 16 Byte
- · Zeilenlänge : 4 Byte
- · Wort: 4 Byte
- · Adresslänge · 8 Bit Aufteilung :

Beispiel: FIFO in Fully Assoviative Cache – V

LINE	Valid	TAG	FIFO
0	7	0	1
1	7	2	2
2	1	1	3
3	7	M	4
	1		$\overline{}$

- · Speicherkopazität 16 Byte
- · Zeilenlänge : 4 Byte
- · Wort : 4 Byte
- · Adresslänge : 8 Bit · Aufteilung:

Beispiel: FIFO in Fully Assoviative Cache – VI

LINE	Valid	TAG	FIFO
0	7	0	1
1	7	2	2
2	۲	1	N
3	7	3	4
	1		,

- · Speicherkopazität 16 Byte
- · Zeilenlänge : 4 Byte
- · Wort: 4 Byte
- · Adresslänge · 8 Bit · Aufteilung :

Beispiel: FIFO in Fully Assoviative Cache – VII

LINE	Valid	TAG	FIFO
0	~	0	1
1	7	2	2
2	1	1	M
3	1	3	4
	1		

- · Speicherkopazität 16 Byte
- · Zeilenlänge : 4 Byte
- · Wort : 4 Byte
- · Adresslänge · 8 Bit · Aufteilung :

Beispiel: FIFO in Fully Assoviative Cache - VIII

LINE	Valid	TAG	FIFO	älteder	Speiche	kopazi	lät 16	Byte
0	1	0	1 4	Eintrae!	· Zeilenlöi Wort :	nge: 4	Byte	
1	1	2	2					
2	1	1	3		Adressia	inge:	8 Bit	
3	1	M	4	•	Aufteil			l
	1			l	TAG	LINE	WORD	BYTE
					7 2		_	10

Beispiel: FIFO in Fully Assoviative Cache – IX

LINE	Valid	TAG	FIFO
0	7	4	7
1	7	2	2
2	1	1	W
3	7	3	4
	1		

- · Speicherkopazität 16 Byte
- · Zeilenlänge : 4 Byte · Wort : 4 Byte
- · Adresslänge · 8 Bit · Aufteilune :

TAG	LINE	WORD	BYT <i>E</i>	
7 2	1	/	10	

Beispiel: LRU in Fully Assoviative Cache – I

LINE	Valid	TAG	LRU
0	~	0	7
1	7	2	2
2	1	1	Ŋ
3	7	3	4
	1		

- Speicherkopazität 16 Byte
 Zeilenlänge: 4 Byte
 Wort: 4 Byte

- · Adresslänge · 8 Bit Aufteilung :

Zugriffe: 0, 8, 7, 13, 6, 2, 16



Beispiel: LRU in Fully Assoviative Cache - II

LINE	Valid	TAG	LRU
0	7	0	6
1	7	2	2
2	1	۲	Ŋ
3	7	M	4
	1		

- Speicherkopazität 16 Byte
 Zeilenlänge: 4 Byte
- · Wort: 4 Byte
- · Adresslänge · 8 Bit · Aufleilung :

Zugriffe: 0, 8, 7, 13, 6, 2, 16

Beispiel: LRU in Fully Assoviative Cache – III

LINE	VaLid	TAG	LRU	
0	1	0	6	
1	1	2	2 5	
2	1	1	5	
3	1	3	4	
	1			ı

· Speicherkopazität 16 Byte

LRU · Zeilenlänge · 4 Byte

· Wort : 4 Byte

· Adresslänge · 8 Bit · Aufleilung :

TAG	LINE	WORD	BYT <i>E</i>
7 2	/	/	1

Zugriffe: 0, 8, 7, 13, 6, 2, 16

Beispiel: LRU in Fully Assoviative Cache – IV

LINE	Valid	TAG	LRU
0	7	0	6
1	7	4	7
2	1	۲	5
3	7	3	4
	1		

- · Speicherkopazität 16 Byte

- · Zeilenlänge : 4 Byte · Wort : 4 Byte · Adresslänge : 8 Bit · Auf!eilung :

Schreiben mit Cache I

- Was passiert, wenn Daten in den Speicher geschrieben werden?
- Wenn der Inhalt der Adresse im Cache liegt:
 - In jedem Fall: Daten in den Cache schreiben
 - Alternative 1: Daten in den Speicher schreiben (write through)
 - Vorteil: Hauptspeicher hält immer die aktuellen Daten
 - Nachteil: mehr Speicherzugriffe
 - Alternative 2: Daten nur im Cache aktualisieren (write back)
 - Setzen eines "Dirty-Flags"
 - Zurückschreiben in den Speicher erst, wenn eine Cachezeile mit gesetztem Dirty-Flag aus dem Cache verdrängt wird.
 - Vorteil: Weniger Speicherzugriffe
 - Nachteile: Aufwändigeres Design, problematisch bei Mehrprozessorrechnern

Schreiben mit Cache II

- Wenn der Inhalt der Adresse nicht im Cache liegt:
 - In jedem Fall: Daten in den Hauptspeicher schreiben
 - Alternative 1: Daten in den Cache laden (write allocation)
 - Meist verwendet, wenn write back eingesetzt wird
 - Vorteil: Ausnutzen von r\u00e4umlicher/zeitlicher Lokalit\u00e4t
 - Nachteil: Aufwändigeres Design
 - Alternative 2: Daten nicht in den Cache laden (no write allocation)
 - Wird meist in Zusammenspiel mit write through eingesetzt, um eine möglichst einfache Cache-Architektur zu realisieren.
 - Vor-/Nachteile: invers zu Alternative 1

Fahrplan

Mikroarchitektur

Einführung in die Struktur der IJVM

IJVM Programme

Micro Assembler Language (MAL)

Der IJVM Interpreter in MAL

Designverbesserungen: Mic-2

Designverbesserungen: Mic-3

Optimierung der Mikroarchitektur: Branch Prediction Optimierung der Mikroarchitektur: Caching am Beispie

Optimierung der Mikroarchitektur: Caching mehr Details

Architektur des Core i7

Abschluss

338

Architektur des Core i7 Rechnerarchitektur

Sandy Bridge Mikroarchitektur

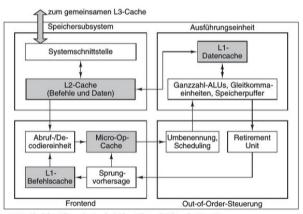


Abbildung 4.31: Blockdarstellung der Sandy-Bridge-Mikroarchitektur des Core i7

Bild: Rechnerarchitektur Von der Digitalen Logik zum Parallelrechner, 6. Auflage, Abb. 4.31

Core-i7 Datenpfad

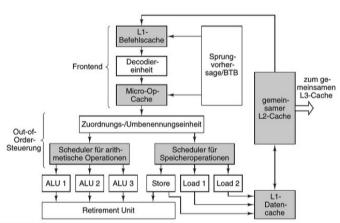


Abbildung 4.32: Vereinfachte Ansicht des Core-i7-Datenpfads

Bild: Rechnerarchitektur Von der Digitalen Logik zum Parallelrechner, 6. Auflage, Abb. 4.32

Fahrplan

Mikroarchitektur

Einführung in die Struktur der IJVM

IJVM Programme

Micro Assembler Language (MAL)

Der IJVM Interpreter in MAL

Designverbesserungen: Mic-2

Designverbesserungen: Mic-3

Optimierung der Mikroarchitektur: Branch Prediction

Optimierung der Mikroarchitektur: Caching am Beispiel

Optimierung der Mikroarchitektur: Caching mehr Details

Architektur des Core i7

Abschluss

341

Abschluss Rechnerarchitektur

Fragen

342

Abschluss

Quiz Mikroarchitektur

https://partici.fi/19125773



Anonymes Veranstaltungsfeedback: Mikroarchitektur

- Feedback zum Kapitel Mikroarchitektur
- Ihre Möglichkeit etwas zu loben oder zu verbessern
- Start: diese Woche Freitag, 12 Uhr
- Ende: nächste Woche Freitag, 12 Uhr
- https://ilias.hhu.de/goto.php?target= svy_1386335&client_id=UniRZ



Ziele dieses Kapitels

- arbeiten am Rechner
- Programme, die Sie ausführen können
- einen echten Prozessor erleben
- Funktionsaufrufe verstehen
 - auch rekrusiv

Rechnerarchitektur

Ziele und Vorgehen

Ziele

- Das "Interface" des Prozessors (Assemblersprache) verstehen.
- Verstehen, wie Funktionsaufrufe auch rekursiv – realisiert werden.

Vorgehen

- Arbeiten am Rechner
- Programme, die Sie ausführen können
- einen echten Prozessor erleben



Bild von StockSnap auf Pixabay

Fahrplan

5 x86 Assembler

Einstieg

Grundlagen der x86 Architektur

Programmaufbau eines Assemblerprogramms

Arithmetische und Logische Instruktionen

Verschiebungen und Rotationen

Sprünge und Schleifen

Der Stack

347

Funktionen

Von C zu Assembler

Buffer Overflow Exploits

Dynamische Speicherverwaltung

Was ist Assemblerprogrammierung?

- Prozessoren stellen einen so genannten Instruktionssatz zur Verfügung:
 - Das ist die Menge aller Instruktionen, die direkt vom Prozessor ausgeführt werden können
 - Beispiele: Addieren/Multiplizieren/Dividieren von zwei Zahlen, Zugriff auf den Speicher, Sprünge und Verzweigungen
- Der Instruktionssatz ist unabhängig vom Betriebssystem
- Die Instruktionen des Instruktionssatzes sind Binär- (bzw. Hexadezimal-)Zahlen:
 - Beispiel: 03 C3₁₆
 - IA-32 bzw. x86 (= 80x86 und Nachfolger) Befehl
 - addiert und speichert zwei Zahlen
- Damit zu arbeiten ist extrem fehleranfällig und unübersichtlich

Was ist Assemblerprogrammierung?

- Deshalb verwendet man eine symbolische Schreibweise:
 - add eax, ebx
 - <mnemonic> <operanden>
 - semantisch äquivalent zu 03 C3₁₆
- Ein Assembler ist ein Programm, das die symbolische Schreibweise in die entsprechenden binären Instruktionen übersetzt:
 - jede Instruktion in symbolischer Schreibweise = h\u00f6chstens eine Instruktion in bin\u00e4rer Schreibweise (mit wenigen Ausnahmen)
 - Ergebnis des Übersetzens ist eine Objektdatei (.o), genau wie beim Übersetzen eines C-Programms
 - die Objektdatei enthält Objektcode
 - Format ist betriebssystemspezifisch

Frage:

Das ist immer noch sehr unübersichtlich, mühsam und fehleranfällig — also warum tun wir uns das eigentlich an?

Warum Assemblerprogrammierung?

Drei zentrale Gründe:

351

- Zur Optimierung von besonders kritischen und wichtigen Stellen eines Programms:
 - genaue Kontrolle über die verwendeten Instruktionen
 - Nutzen hierfür nimmt ab: Compiler werden immer besser!
 - trotzdem kann man noch deutliche Beschleunigungen realisieren
- Zum Zugriff auf Funktionalität, die durch h\u00f6here Programmiersprachen nicht direkt angesprochen werden kann:
 - Beispiele: MMX, 3DNow!, SSE
 - werden jedoch auch zunehmend gut von Compilern unterstützt
- Der wichtigste: Verstehen, wie ein Computer arbeitet!

Kompilieren von Hochsprachen

- Maschineninstruktionen werden auch beim Übersetzen von Hochsprachen (C, C++, Pascal, etc.) erzeugt:
 - Besonderheiten des Betriebssystems werden berücksichtigt
 - daher abhängig von Prozessor und Betriebssystem
- Aber: Hier werden die Konstrukte der Programmiersprache vom Compiler in viele Instruktionen des Befehlssatzes übersetzt
 - der Optimierungsgrad kann beim Übersetzen durch Parameter gesteuert werden
 - ebenso kann man durch Parameter bestimmen, ob die Besonderheiten eines Prozessors (MMX/SSE) verwendet werden sollen
 - man hat keine vollständige Kontrolle darüber, welche Instruktionen des Befehlssatzes erzeugt werden
- Bei der Assembler-Programmierung:
 - genaue Kontrolle darüber, welche Instruktion erzeugt wird
 - sehr viel direktere und einfachere Übersetzung als beim Kompilieren

Der Assembler

- Es gibt viele verschiedene Assembler.
- Selbst für einen Prozessor unterscheidet sich die Syntax der symbolischen Befehle von Assembler zu Assembler:
 - meist ist die Syntax jedoch zumindest ähnlich
- Auch in Bezug auf die Unterstützung durch einen Präprozessor (z.B. für Makros) gibt es große Unterschiede.
- Im Rahmen der Vorlesung verwenden wir den NASM (Netwide Assembler):
 - Open Source
 - für DOS/Windows und Linux
 - http://www.nasm.us

Einbetten in C

- Meist werden Programme nicht komplett in Assembler geschrieben:
 - sehr aufwändig
 - sehr fehleranfällig
- Statt dessen:
 - einzelne Funktionen werden in Assembler geschrieben
 - die Funktionen werden dann von einer höheren Programmiersprache aus aufgerufen
- Vorgehen bei C:
 - C-Programm mit Funktionsaufruf schreiben und kompilieren
 - Assembler-Programm für diese Funktion schreiben und assemblieren
 - Linken der Objektdateien

Weiteres Vorgehe

- Assembler-Programmierung in 3 Schritten:
 - jetzt: Kurzeinführung in der Vorlesung (x86/IA-32-Assembler)
 - im Selbststudium und für die praktischen Übungen:
 - Paul A Carter, "PC Assembly Language", 2003
 - verfügbar unter http://pacman128.github.io/pcasm/
 - einige Hilfsmittel (Makros) aus dem Buch werden verwendet
- Verwendete Tools:
 - NASM (Assemblieren) (http://www.nasm.us)
 - Handbuch zu NASM (http://www.nasm.us/docs.php)
 - gcc (Compilieren und Linken)
 - für DOS/Windows: DJGPP (http://www.delorie.com/djgpp/)

Weiteres Vorgehen

- Es gibt kleinere Unterschiede zwischen der Benennung von Funktionen unter Linux und DOS/Windows:
 - unter DOS/Windows muss den Assembler-Funktionen ein _ vorausgehen (z.B. _asm_main)
 - unter Linux ist das nicht der Fall
- Bei der Assemblierung muss unter DOS/Windows ein anderer Parameter für das Format des Objektcodes angegeben werden als unter Linux.
- Die Abgabe der Übungsaufgaben erfolgt so, dass das Resultat unter Linux lauffähig sein muss!
 - unter DOS/Windows kann entwickelt werden, aber Sie sind dafür verantwortlich, dass der abgegebene Code unter Linux/NASM korrekt übersetzt und dann ausgeführt werden kann!

Erstes Assembler-Beispiel

```
#include "cdecl.h"
int PRE_CDECL asm_main( void ) POST_CDECL;
int main()
{
   int ret_status;
   ret_status = asm_main();
   return ret_status;
}
```

Aus: PC Assembly Language, driver.c

- Das C-Programm f
 ür das erste Assembler-Beispiel.
- cdecl.h enthält die Definitionen von PRE_CDECL und POST_CDECL
 - regelt, wie C Assembler-Funktionen aufruft
- alles andere: wie immer
 - inkl. Deklaration einer Funktion int asm_main(void);

Erstes Assembler-Beispiel

```
%include "asm io.inc"
segment .text
global asm main
asm main:
       enter
               0.0
                     : Funktionseintritt
                        : Registersicherung
       pusha
               ebx. 1 : lade eine 1 in das Register ebx
       mov
       dump regs 1
                       : gib Register aus
                      ; Registerwiederherstelluna
       popa
       mov
               eax. 0 : Rückgabeparameter setzen
       leave
                        : nach C zurückkehren
       ret
```

- mit % beginnende Zeilen: Anweisungen an den NASM-Präprozessor (analog zu # in C)
- asm_io.inc enthält Hilfsmakros, z.B. zur Ausgabe der Registerinhalte (dump_regs 1).
- unter DOS/Windows: _asm_main statt asm_main

Assemblieren, Kompilieren, Linken

- Assemblieren:
 - nasm -f elf program1.asm (Linux)
 - nasm -f coff program1.asm (DOS)
 - erzeugt eine Objektdatei: program1.o
- Kompilieren:
 - gcc -m32 -c driver.c
- Linken:
 - gcc -m32 -o first driver.o program1.o asm_io.o
 - asm_io beinhaltet den Objektcode für die Ausgaberoutinen, die in asm_io.inc deklariert wurden.
 - Ergebnis: first.exe (dos) oder first (linux)
 - auf 64-Bit-Systemen bei gcc ist der Parameter -m32 erforderlich (wenn der Assembler 32-Bit-Programmcode generiert)

Ausgabe

```
Register Dump # 1
EAX = 00000000 EBX = 00000001 ECX = 00000001 EDX = 401570C0
ESI = 40014020 EDI = BFFFDCB4 EBP = BFFFDC58 ESP = BFFFDC38
EIP = 0804841A FLAGS = 0286 SF PF
```

In das Register EBX wurde eine 1 geladen.

Vertiefungsübung

Was? s/RegExp?/ez/

Wann? Donnerstag, 08:30 Uhr

Wo? 2522.U1.55

