Mandag d. 3/09 Begyndt på Kravspec - Kommet til use case

Mandag d. 10/09 Use cases

Lørdag d. 15/09 Accepttest og gennemlæsning af kravspec

Lørdag d. 22/09 Blok og Signalbeskrivelse af Styringsmodul Indkøb af libelle Indkøb af ventiler

Lørdag d. 29/09

Vi laver State machines for: KI, VBTE, SM

Vi laver sekvens for hver use case

Vi skal have en LED på SM, VBTE, SM som viser om der er kommunikation mellem moduler, og en LED til succesfull startup.

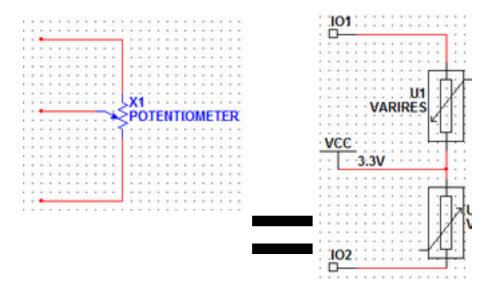
Mandag d. 01/10

Vi har forsøgt at anvende en prototype af libellesensoren. Vi er kommet frem til at den har en Capacitet på omkring 1*10^-15[F]. Det gør det praktisk umuligt at anvende da vores filter så har en alt for stor cutoff frekvens liggende over 3.0 MHz. Dette giver en stor selvinduktion i vores ledning samtidig med at det gør det umuligt at styre med PSoC'en. Vi bliver nødt at dokumentere vores fund og kommentere

Vi kan gøre noget med et potmeter og et pendulum.

Tirsdag d 09/10

Jeg har fundet ud af at vi kan bruge potmeteret til pendulet og at vi bruger potmeteret som en spændingsdeler.



Så måler vi med en ADC.

pins på PSoC:

P0[0-7]

P4[4-7]

Mandag d. 15/10

Begyndt på SM.

Skal lige finde ud af hvilke beskeder der skal sendes til VBTE/KI og hvilke adresser de har.

Vi har ikke Interrupted med i KI delen så hvordan skal vi handle det?

Jeg har brugt globale variabler mellem enheder, hvis vi har en bedre løsning skal vi nok anvende den.

Søndag d. 21/10

For at snakke mellem enheder laver jeg en headerfil med:

#define RegLevel 0b00000001 fx.

for at vi bare kan bruge navne mellem enheder!

Søndag d. 28/10

Potmeter fungerer ikke som det skal. Friktionen er for stor.

Lørdag d. 10/11

Vi kan anvende accelerometeret internt i PSoCen.

Fredag d. 23/11

Vi bliver nødt til at define en værdi for accelerometerets 0. Det skifter mellem 3350 og 6350. #define standardlevel 6350!