



# Structures de Données

CM4 – Les arbres

Olivier FESTOR

Telecom Nancy

26 Avril 2022

# Plan

3.24pt

1. Présentation des arbres

Vocabulaire Les arbres binaires Les ABR

2. Spécification algébrique des arbres binaires

Opérations Axiomes

3. Spécification algébrique des

ABR

Opérations Axiomes

4. Limite des ABR

Illustration

Illustrati TELECOM Solution 3.24pt

5. Les arbres AVL

Présentation Les poids Insertion Mise en pratique

6. Les tas

Présentation Ajout Suppression Heapsort

7. Implantations Java

Arbre binaire complet
Arbre binaire quelconque

8. Complexités

# Plan

### 3.24pt

#### 1. Présentation des arbres

Vocabulaire Les arbres binaires Les ABR



**FELECOM** Solution

#### 3.24pt

Ajout

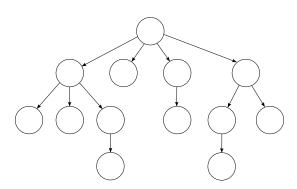
Arbre binaire quelconque

### Contributeurs

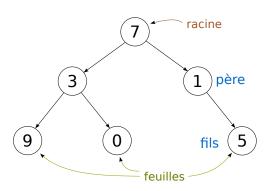
#### Depuis la création du cours

- Martin Quinson (créateur)
- Adrien Kranenbuhl
- Sébastien da Silva
- Gérald Oster
- Olivier Festor



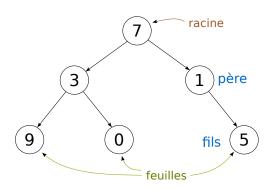






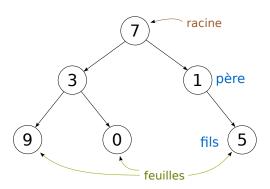


# Arbres quelconques



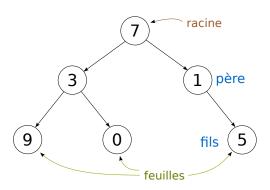
Un arbre est constitué de nœuds et de branches





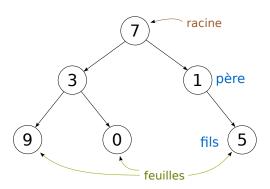
- Un arbre est constitué de nœuds et de branches
- Le nœud 7 est la racine de l'arbre.





- Un arbre est constitué de nœuds et de branches
- Le nœud 7 est la racine de l'arbre.
- Le nœud 1 est le père du nœud 5 qui est son fils.

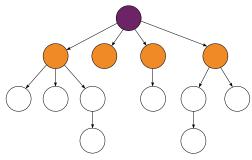




- Un arbre est constitué de nœuds et de branches
- Le nœud 7 est la racine de l'arbre.
- Le nœud 1 est le père du nœud 5 qui est son fils.
- Les nœuds 9,0 et 5 sont les feuilles de l'arbre.



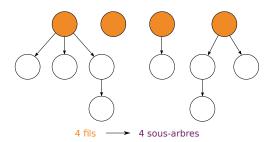
#### Récursivité



1 arbre: 1 racine avec 4 fils

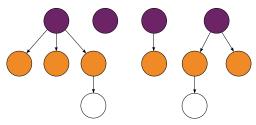


#### Récursivité





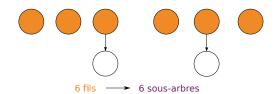
#### Récursivité



4 arbres: 4 racines avec 6 fils

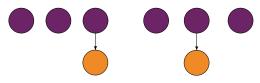


### Récursivité





### Récursivité



6 arbres: 6 racines avec 2 fils



### Récursivité





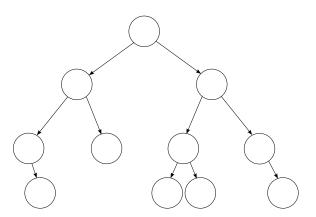
### Récursivité



2 arbres: 2 racines avec 0 fils



#### Les arbres binaires

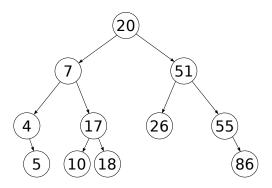


Tous les nœuds d'un arbre binaire ont au plus deux fils : un fils gauche et un fils droit



7 / 64

#### Les arbres binaires de recherche

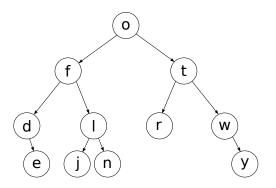


#### Deux contraintes vérifiées en chaque nœud :

- Toutes les valeurs des nœuds du sous-arbre gauche sont inférieures à la valeur du père.
- Toutes les valeurs des nœuds du sous-arbre droit sont supérieures à la valeur du père.



#### Les arbres binaires de recherche



#### Deux contraintes vérifiées en chaque nœud :

- Toutes les valeurs des nœuds du sous-arbre gauche sont inférieures à la valeur du père.
- Toutes les valeurs des nœuds du sous-arbre droit sont supérieures à la valeur du père.



### Plan 3.24pt

#### 1. Présentation des arbres

Vocabulaire Les arbres binaires Les ARR

# 2. Spécification algébrique des arbres binaires

Opérations Axiomes

#### Spécification algébrique des ABR

Opérations

4. Limite des ABR

TELECOM Solution

#### 3.24pt

#### 5. Les arbres AVL

Présentation
Les poids
Insertion
Mise en pratig

#### 6. Les tas

Présentation Ajout Suppression Heapsort

#### 7. Implantations Java

Arbre binaire complet
Arbre binaire quelconque

### 8. Complexités

empty :  $\rightarrow$  BinaryTree<T>

 $\textit{makeRoot}: \quad \textit{BT} < \textit{T} > \times \textit{T} \times \textit{BT} < \textit{T} > \quad \rightarrow \textit{BinaryTree} < \textit{T} >$ 

 $isEmpty: BinaryTree < T > \rightarrow Boolean$  $hasLeft: BinaryTree < T > \rightarrow Boolean$  $hasRight: BinaryTree < T > \rightarrow Boolean$ 

has: BinaryTree<T $><math>\times$ T  $\rightarrow$  Boolean

value :  $BinaryTree < T > \longrightarrow T$ 

 $\begin{array}{ll} \textit{left}: & \textit{BinaryTree} \!\!<\! T \!\!> & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!<\! T \!\!> \\ & \textit{right}: & \textit{BinaryTree} \!\!<\! T \!\!> & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!<\! T \!\!> \\ & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!<\! T \!\!> & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!<\! T \!\!> \\ & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!<\! T \!\!> & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!<\! T \!\!> \\ & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!<\! T \!\!> & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!<\! T \!\!> \\ & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!<\! T \!\!> & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!<\! T \!\!> \\ & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!<\! T \!\!> & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!<\! T \!\!> \\ & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!<\! T \!\!> & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!<\! T \!\!> \\ & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!<\! T \!\!> & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!<\! T \!\!> \\ & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!<\! T \!\!> & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!<\! T \!\!> \\ & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!<\! T \!\!> \\ & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!>\! & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!>\! \\ & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!>\! & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!>\! \\ & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!>\! & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!>\! \\ & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!>\! & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!>\! \\ & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!>\! & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!>\! \\ & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!>\! & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!>\! \\ & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!>\! & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!>\! \\ & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!>\! & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!>\! \\ & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!>\! & \rightarrow \textit{BinaryTree} \!\!>\! \\ & \rightarrow \textit{Bi$ 

 $\begin{array}{lll} \textit{height}: & \textit{BinaryTree} \! < \! T \! > & \rightarrow \textit{Integer} \\ \textit{count}: & \textit{BinaryTree} \! < \! T \! > & \rightarrow \textit{Integer} \\ \end{array}$ 

 $\begin{array}{lll} \textit{prefix}: & \textit{BinaryTree} < T > & \rightarrow \textit{MyList} < T > \\ & \textit{infix}: & \textit{BinaryTree} < T > & \rightarrow \textit{MyList} < T > \\ & \rightarrow \textit{MyList} < T > & \rightarrow \textit{MyList} < T > \\ & \rightarrow \textit{MyList} < T > \\ & \rightarrow \textit{MyList} < T > &$ 

postfix :  $BinaryTree < T > \longrightarrow MyList < T >$ 



# Type BinaryTree<T>

 $\rightarrow$  BinaryTree<T>empty:  $BT < T > \times T \times BT < T >$ makeRoot :  $\rightarrow$  BinaryTree<T>isEmpty: BinaryTree<T> → Boolean hasLeft: BinaryTree<T>  $\rightarrow$  Boolean hasRight: BinaryTree<T>  $\rightarrow$  Boolean  $\rightarrow$  Boolean has: BinaryTree<T $><math>\times$ T value: BinaryTree<T>  $\rightarrow T$ left : BinaryTree<T>  $\rightarrow$  BinaryTree<T>BinaryTree < T > $\rightarrow$  BinaryTree<T>right: BinaryTree<T> height:  $\rightarrow$  Integer BinaryTree<T> count:  $\rightarrow$  Integer BinaryTree<T>  $\rightarrow MvList < T >$ prefix: infix: BinaryTree < T > $\rightarrow MvList < T >$ BinaryTree<T>  $\rightarrow MvList < T >$ postfix:



# Type BinaryTree<T>

 $\rightarrow$  BinaryTree<T>empty: makeRoot:  $BT < T > \times T \times BT < T >$  $\rightarrow$  BinaryTree<T>isEmpty: BinaryTree<T> $\rightarrow$  Boolean hasl eft : BinaryTree<T> $\rightarrow$  Boolean hasRight: BinaryTree<T> $\rightarrow$  Boolean has: BinaryTree<T $><math>\times$ T  $\rightarrow$  Boolean BinaryTree<T> value :  $\rightarrow T$ left : BinaryTree<T>  $\rightarrow$  BinaryTree<T>BinaryTree<T>  $\rightarrow$  BinaryTree<T>right: height: BinaryTree < T > $\rightarrow$  Integer BinaryTree < T > $\rightarrow$  Integer count: prefix: BinaryTree<T>  $\rightarrow MvList < T >$ infix : BinaryTree < T > $\rightarrow MvList < T >$ BinaryTree < T > $\rightarrow$  MyList< T>postfix:





# Les préconditions

value(b) défini ssi



# Les préconditions

value(b) défini ssi non isEmpty(b)



# Axiomes avec *isEmpty*



# Axiomes avec isEmpty

$$isEmpty(empty()) =$$



isEmpty(empty()) = vrai



# Axiomes avec *isEmpty*

```
isEmpty(empty()) = vrai
isEmpty(makeRoot(I, v, r)) =
```



# Axiomes avec *isEmpty*

$$isEmpty(empty()) = vrai$$
  
 $isEmpty(makeRoot(I, v, r)) = faux$ 



# Axiomes avec hasLeft et hasRight



# Axiomes avec hasLeft et hasRight



# Axiomes avec hasLeft et hasRight

$$hasLeft(empty()) = faux$$



# Axiomes avec hasLeft et hasRight

$$hasLeft(empty()) = faux$$
  
 $hasRight(empty()) =$ 





```
hasLeft(empty()) = faux

hasRight(empty()) = faux

hasLeft(makeRoot(I, v, r)) =
```



# Axiomes avec hasLeft et hasRight

```
hasLeft(empty()) = faux

hasRight(empty()) = faux

hasLeft(makeRoot(I, v, r)) = non isEmpty(I)
```



### Axiomes avec hasLeft et hasRight

```
hasLeft(empty()) = faux

hasRight(empty()) = faux

hasLeft(makeRoot(I, v, r)) = non isEmpty(I)

hasRight(makeRoot(I, v, r)) =
```



```
hasLeft(empty()) = faux

hasRight(empty()) = faux

hasLeft(makeRoot(I, v, r)) = non isEmpty(I)

hasRight(makeRoot(I, v, r)) = non isEmpty(r)
```





$$has(empty(), v) =$$



$$has(empty(), v) = faux$$



$$has(empty(), v) = faux$$
  
 $has(makeRoot(I, v_1, r), v_2) =$ 



$$has(empty(), v) = faux$$
  
 $has(makeRoot(l, v_1, r), v_2) = \begin{cases} vrai & \text{si } v_1 = v_2 \\ has(l, v_2)||has(r, v_2) & \text{sinon} \end{cases}$ 







value(empty()) = Violation de précondition!



```
value(empty()) = Violation de précondition!
value(makeRoot(I, v, r))
```



```
value(empty()) = Violation de précondition!
value(makeRoot(I, v, r)) = v
```





$$height(empty()) =$$



$$height(empty()) = 0$$



$$height(empty()) = 0$$
  
 $height(makeRoot(I, v, r)) =$ 



$$height(empty()) = 0$$
  
 $height(makeRoot(I, v, r)) = 1 + max(height(I), height(r))$ 





### Axiomes avec count

$$count(empty()) =$$



### Axiomes avec count

$$count(empty()) = 0$$



$$count(empty()) = 0$$
  
 $count(makeRoot(I, v, r)) =$ 



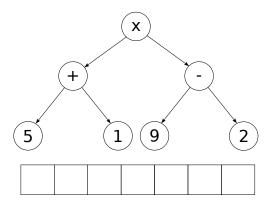
#### Axiomes avec count

$$count(empty()) = 0$$
  
 $count(makeRoot(I, v, r)) = 1 + count(I) + count(r)$ 

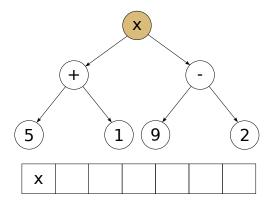


 $\textit{prefix}: \textit{BinaryTree}{<} T {>} \rightarrow \textit{MyList}{<} T {>}$ 

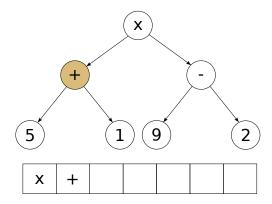




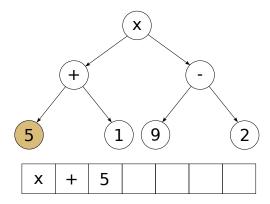




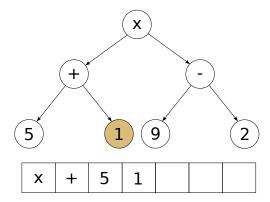




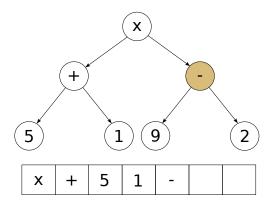






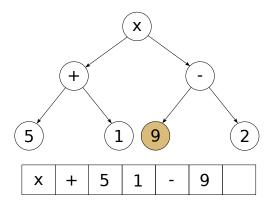




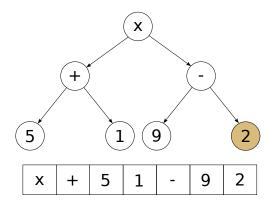




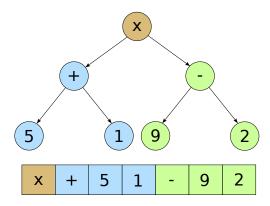
 $\textit{prefix}: \textit{BinaryTree}{<} T {>} \rightarrow \textit{MyList}{<} T {>}$ 



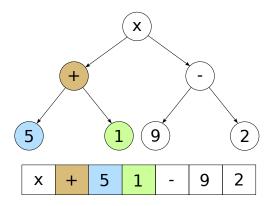




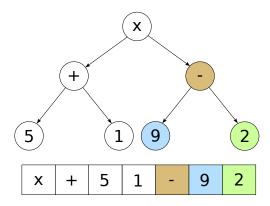




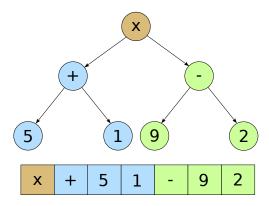






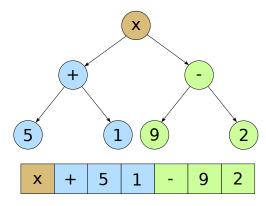






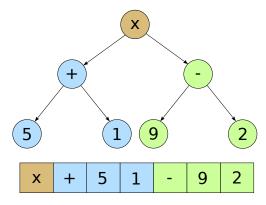
$$prefix(empty()) =$$





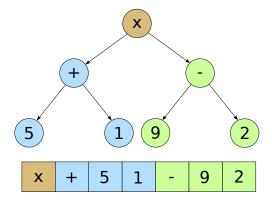
$$prefix(empty()) = empty()$$





$$prefix(empty()) = empty()$$
  
 $prefix(makeRoot(I, v, r)) =$ 

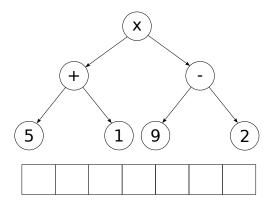




$$prefix(empty()) = empty()$$
  
 $prefix(makeRoot(I, v, r)) = addFirst(add(prefix(I), prefix(r)), v)$ 

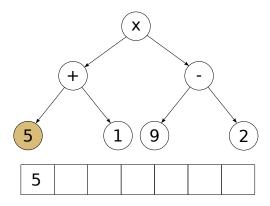






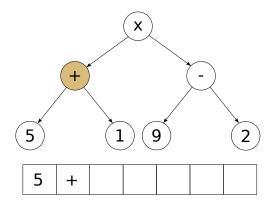


 $\textit{infix}: \textit{BinaryTree}{<} T {>} \rightarrow \textit{MyList}{<} T {>}$ 

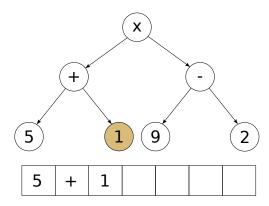




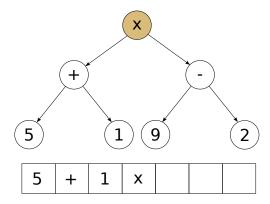
 $\textit{infix}: \textit{BinaryTree}{<} T {>} \rightarrow \textit{MyList}{<} T {>}$ 



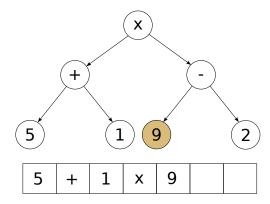




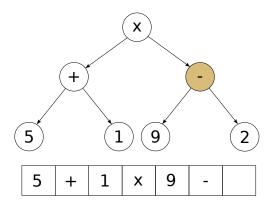




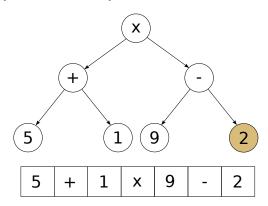




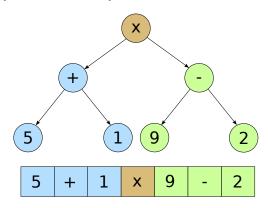




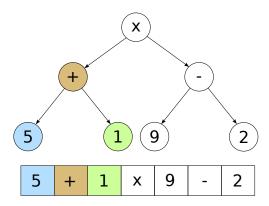




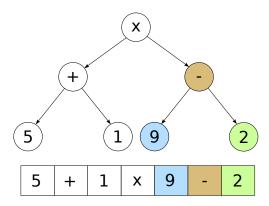




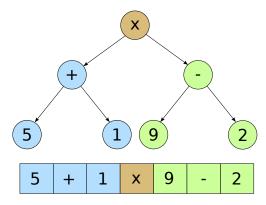






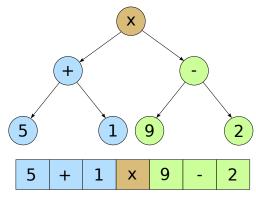






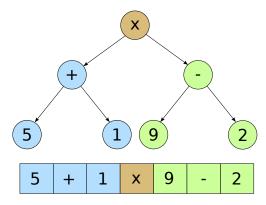
$$infix(empty()) =$$





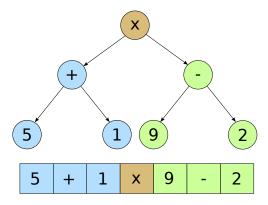
$$infix(empty()) = empty()$$





$$infix(empty()) = empty()$$
  
 $infix(makeRoot(I, v, r)) =$ 

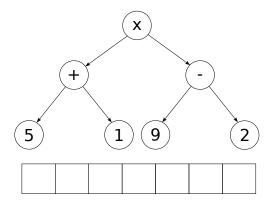




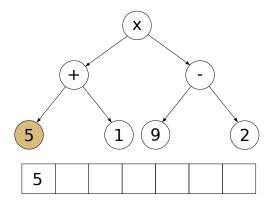
$$infix(empty()) = empty()$$
  
 $infix(makeRoot(I, v, r)) = add(addLast(infix(I), v), infix(r))$ 



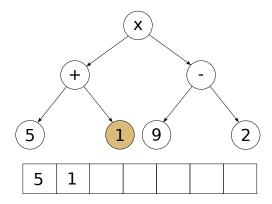




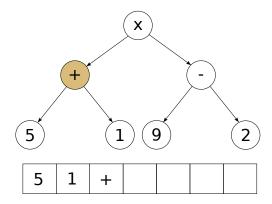




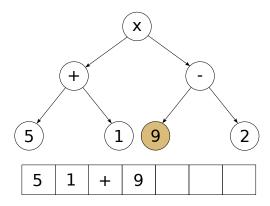




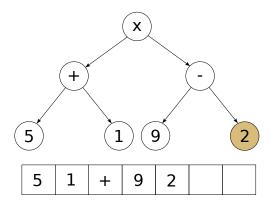




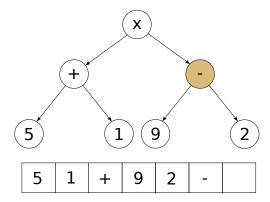




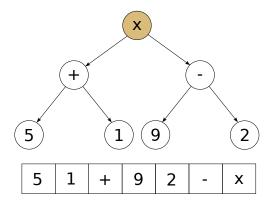




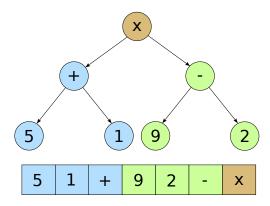




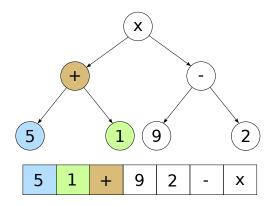




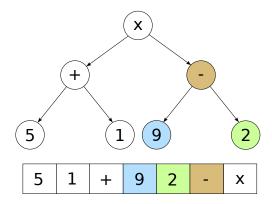




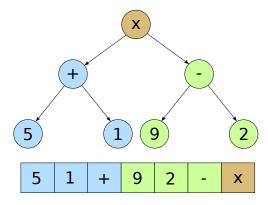






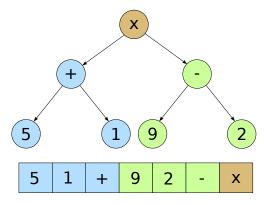






$$postfix(empty()) =$$



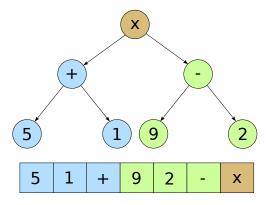


$$postfix(empty()) = empty()$$



### Axiomes avec postfix

 $postfix: BinaryTree < T > \rightarrow MyList < T >$ 

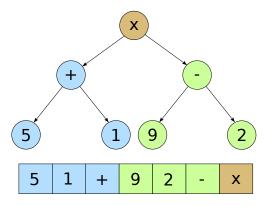


$$postfix(empty()) = empty()$$
  
 $postfix(makeRoot(I, v, r)) =$ 



### Axiomes avec *postfix*

 $postfix: BinaryTree < T > \rightarrow MyList < T >$ 



$$postfix(empty()) = empty()$$
  
 $postfix(makeRoot(I, v, r)) = addLast(add(postfix(I), postfix(r)), v)$ 



### Plan 3.24pt

#### 1. Présentation des arbres

Vocabulaire
Les arbres binaires

# 2. Spécification algébrique des arbres binaires

Opérations Aviemes

# 3. Spécification algébrique des ABR

Opérations Axiomes

4. Limite des ABR Illustration

**FELECOM** Solution

#### 3.24pt

#### 5. Les arbres AVL

Présentation
Les poids
Insertion
Mise en pratique

#### 6. Les tas

Présentation Ajout Suppression Heapsort

#### 7. Implantations Java

Arbre binaire complet
Arbre binaire quelconque

### 8. Complexités

### Type BinarySearchTree<T> sous-type de BT<T>

```
least : BST < T > \longrightarrow T
```

greatest : 
$$BST < T > \rightarrow T$$
  
predecessor :  $BST < T > \rightarrow T$ 

successor: 
$$BST < T > \rightarrow T$$

add: 
$$BST < T > \times T \rightarrow BST < T >$$

$$\textit{deleteGreatest}: \quad \textit{BST} \negthinspace < \negthinspace \textit{T} \negthinspace > \quad \quad \rightarrow \textit{BST} \negthinspace < \negthinspace \textit{T} \negthinspace > \quad \quad$$

$$deleteLeast: BST < T > \rightarrow BST < T >$$

*delete* : 
$$BST < T > \times T \rightarrow BST < T >$$



## Type BinarySearchTree<T> sous-type de BT<T>

```
least: BST < T >
                                   \rightarrow T
   greatest : BST < T >
                                   \rightarrow T
               BST < T >
                                   \rightarrow T
predecessor:
               BST < T >
                                   \rightarrow T
  successor:
```

add:  $BST < T > \times T \rightarrow BST < T >$ 

 $deleteGreatest: BST < T > \rightarrow BST < T >$  $deleteLeast: BST < T > \rightarrow BST < T >$ 

*delete*:  $BST < T > \times T \rightarrow BST < T >$ 



## Type BinarySearchTree<T> sous-type de BT<T>

```
BST < T >
                                  \rightarrow T
       least:
   greatest:
               BST < T >
                                  \rightarrow T
                BST < T >
predecessor:
                                  \rightarrow T
```

BST < T > $\rightarrow T$ successor:

add:  $BST < T > \times T \rightarrow BST < T >$  $deleteGreatest: BST < T > \rightarrow BST < T >$ 

 $deleteLeast: BST < T > \rightarrow BST < T >$ 

delete:  $BST < T > \times T \rightarrow BST < T >$ 





Préconditions

makeRoot(I, v, r) defini ssi



$$makeRoot(\mathit{I}, \mathit{v}, \mathit{r}) \quad \text{defini ssi} \quad \begin{cases} & (\mathit{isEmpty}(\mathit{r}) || \mathit{v} < \mathit{least}(\mathit{r})) \\ \&\& & (\mathit{isEmpty}(\mathit{I}) || \mathit{v} > \mathit{greatest}(\mathit{I})) \end{cases}$$



$$makeRoot(I, v, r)$$
 defini ssi 
$$\begin{cases} & (isEmpty(r)||v < least(r)) \\ \&\& & (isEmpty(I)||v > greatest(I)) \end{cases}$$
 $least(b)$  defini ssi





```
\begin{cases} & (isEmpty(r)||v < least(r)) \\ \&\& & (isEmpty(l)||v > greatest(l)) \end{cases}
makeRoot(I, v, r) defini ssi
             least(b) defini ssi non isEmpty(b)
        greatest(b) defini ssi
```



```
makeRoot(I, v, r) defini ssi
                                          \begin{cases} & (isEmpty(r)||v < least(r)) \\ \&\& & (isEmpty(l)||v > greatest(l)) \end{cases}
            least(b) defini ssi non isEmpty(b)
        greatest(b) defini ssi non isEmpty(b)
```



```
(isEmpty(r)||v < least(r))
(isEmpty(l)||v > greatest(l))
makeRoot(I, v, r) defini ssi
          least(b)
                      defini ssi
                                   non is Empty(b)
      greatest(b) defini ssi
                                   non isEmpty(b)
   predecessor(b)
                      defini ssi
```



```
(isEmpty(r)||v < least(r))
(isEmpty(l)||v > greatest(l))
makeRoot(I, v, r) defini ssi
          least(b)
                      defini ssi
                                   non is Empty(b)
      greatest(b) defini ssi
                                   non isEmpty(b)
  predecessor(b)
                                   hasLeft(b)
                      defini ssi
```

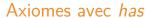


### Les préconditions



```
(isEmpty(r)||v < least(r))
(isEmpty(l)||v > greatest(l))
makeRoot(I, v, r) defini ssi
          least(b)
                      defini ssi
                                   non is Empty(b)
                                   non isEmpty(b)
      greatest(b)
                      defini ssi
   predecessor(b) defini ssi
                                   hasLeft(b)
     successor(b)
                      defini ssi
                                   hasRight(b)
```







$$has(empty(), v) =$$



$$has(empty(), v) = faux$$



$$has(empty(), v) = faux$$

$$has(makeRoot(I, v_1, r), v_2) =$$



$$has(empty(), v) = faux$$

$$has(makeRoot(l, v_1, r), v_2) = \begin{cases} vrai & \text{si } v_1 == v_2 \\ has(l, v_2) & \text{si } v_2 < v_1 \\ has(r, v_2) & \text{si } v_2 > v_1 \end{cases}$$



least : plus petite valeur de l'arbre.

greatest : plus grande valeur de l'arbre.



### Axiomes avec least et greatest

*least* : plus petite valeur de l'arbre. *greatest* : plus grande valeur de l'arbre.

$$least(makeRoot(I, v, r)) =$$



*least* : plus petite valeur de l'arbre. *greatest* : plus grande valeur de l'arbre.

$$least(makeRoot(I, v, r)) = \begin{cases} v & \text{si } isEmpty(I) \\ least(I) & \text{sinon} \end{cases}$$



*least* : plus petite valeur de l'arbre. *greatest* : plus grande valeur de l'arbre.

$$least(makeRoot(I, v, r)) = \begin{cases} v & \text{si } isEmpty(I) \\ least(I) & \text{sinon} \end{cases}$$
$$greatest(makeRoot(I, v, r)) = \begin{cases} v & \text{si } isEmpty(I) \\ least(I) & \text{sinon} \end{cases}$$



*least* : plus petite valeur de l'arbre. *greatest* : plus grande valeur de l'arbre.

$$least(makeRoot(I, v, r)) = \begin{cases} v & \text{si } isEmpty(I) \\ least(I) & \text{sinon} \end{cases}$$
$$greatest(makeRoot(I, v, r)) = \begin{cases} v & \text{si } isEmpty(r) \\ greatest(r) & \text{sinon} \end{cases}$$



### Axiomes avec *predecessor* et *successor*

predecessor : valeur qui précède directement celle de la racine. successor : valeur qui succède directement à celle de la racine.



### Axiomes avec predecessor et successor

predecessor : valeur qui précède directement celle de la racine. successor : valeur qui succède directement à celle de la racine.

$$predecessor(makeRoot(I, v, r)) =$$



predecessor : valeur qui précède directement celle de la racine. successor : valeur qui succède directement à celle de la racine.

predecessor(makeRoot(I, v, r)) = greatest(I)



### Axiomes avec predecessor et successor

predecessor : valeur qui précède directement celle de la racine. successor : valeur qui succède directement à celle de la racine.

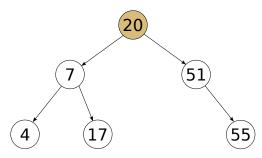
```
predecessor(makeRoot(I, v, r)) = greatest(I)
successor(makeRoot(I, v, r)) =
```



predecessor : valeur qui précède directement celle de la racine. successor : valeur qui succède directement à celle de la racine.

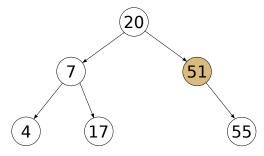
```
predecessor(makeRoot(I, v, r)) = greatest(I)
successor(makeRoot(I, v, r)) = least(r)
```





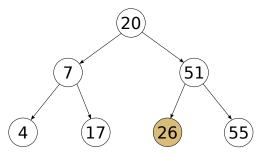
Exemple : ajout de la valeur 26.





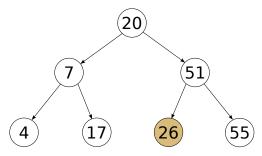
Exemple : ajout de la valeur 26.





Exemple : ajout de la valeur 26.

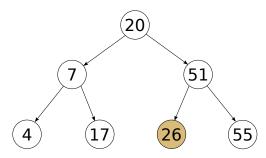




Exemple : ajout de la valeur 26.

$$add(empty(), v) =$$

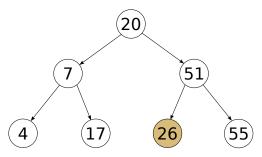




Exemple : ajout de la valeur 26.

add(empty(), v) = makeRoot(empty(), v, empty())





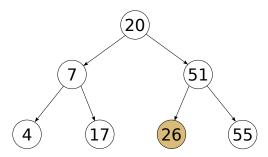
Exemple : ajout de la valeur 26.

$$add(empty(), v) = makeRoot(empty(), v, empty())$$

$$add(makeRoot(I, v_1, r), v_2) =$$



#### Axiomes avec add

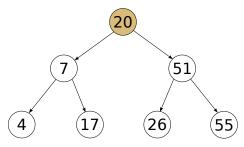


Exemple: ajout de la valeur 26.

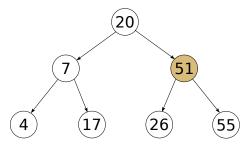
$$add(empty(), v) = makeRoot(empty(), v, empty())$$

$$add(makeRoot(I, v_1, r), v_2) = \begin{cases} makeRoot(I, v_1, r) & \text{si } v_2 = v_1 \\ makeRoot(I, v_1, add(r, v_2)) & \text{si } v_2 > v_1 \\ makeRoot(add(I, v_2), v_1, r) & \text{si } v_2 < v_1 \end{cases}$$

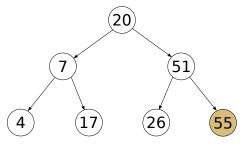




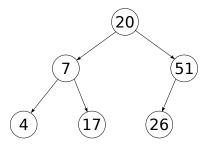




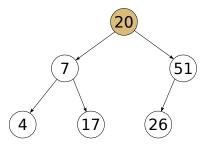




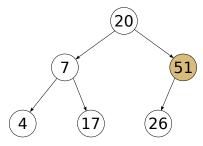




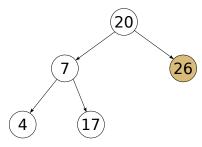




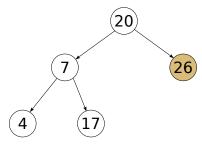






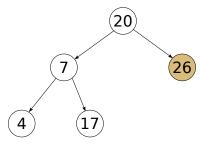






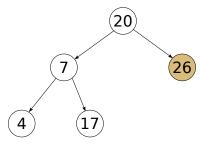
$$delG(empty()) =$$





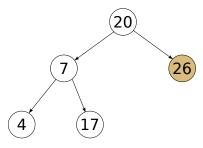
$$delG(empty()) = empty()$$





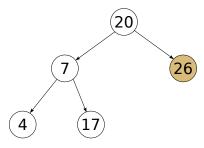
$$delG(empty()) = empty()$$
  
 $delG(makeR(I, v, r)) =$ 





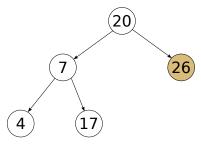
$$\begin{aligned} \textit{delG}(\textit{empty}()) &= \textit{empty}() \\ \textit{delG}(\textit{makeR}(\textit{I}, \textit{v}, \textit{r})) &= \begin{cases} \textit{I} & \textit{si isEmpty}(\textit{r}) \\ \textit{makeR}(\textit{I}, \textit{v}, \textit{delG}(\textit{r})) & \textit{sinon} \end{cases} \end{aligned}$$





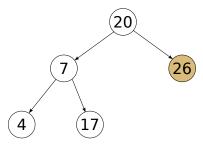
$$\begin{array}{cccc} \textit{delG}(\textit{empty}()) & = & \textit{empty}() \\ \textit{delG}(\textit{makeR}(\textit{I},\textit{v},\textit{r})) & = & \begin{cases} \textit{I} & \textit{si isEmpty}(\textit{r}) \\ \textit{makeR}(\textit{I},\textit{v},\textit{delG}(\textit{r})) & \textit{sinon} \end{cases} \\ \textit{delL}(\textit{empty}()) & = & \end{cases}$$





$$\begin{array}{rcl} \textit{delG}(\textit{empty}()) & = & \textit{empty}() \\ \textit{delG}(\textit{makeR}(\textit{I},\textit{v},\textit{r})) & = & \begin{cases} \textit{I} & \textit{si isEmpty}(\textit{r}) \\ \textit{makeR}(\textit{I},\textit{v},\textit{delG}(\textit{r})) & \textit{sinon} \end{cases} \\ \textit{delL}(\textit{empty}()) & = & \textit{empty}() \end{array}$$





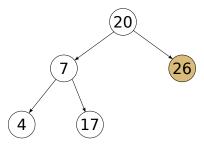
$$delG(empty()) = empty()$$

$$delG(makeR(I, v, r)) = \begin{cases} I & \text{si } isEmpty(r) \\ makeR(I, v, delG(r)) & \text{sinon} \end{cases}$$

$$delL(empty()) = empty()$$

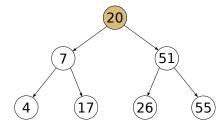
$$delL(makeR(I, v, r)) =$$



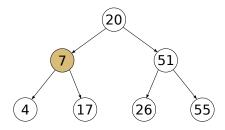


$$\begin{array}{cccc} \textit{delG}(\textit{empty}()) & = & \textit{empty}() \\ \textit{delG}(\textit{makeR}(\textit{I},\textit{v},\textit{r})) & = & \begin{cases} \textit{I} & \textit{si isEmpty}(\textit{r}) \\ \textit{makeR}(\textit{I},\textit{v},\textit{delG}(\textit{r})) & \textit{sinon} \end{cases} \\ \textit{delL}(\textit{empty}()) & = & \textit{empty}() \\ \textit{delL}(\textit{makeR}(\textit{I},\textit{v},\textit{r})) & = & \begin{cases} \textit{r} & \textit{si isEmpty}(\textit{I}) \\ \textit{makeR}(\textit{delL}(\textit{I}),\textit{v},\textit{r}) & \textit{sinon} \end{cases} \end{array}$$

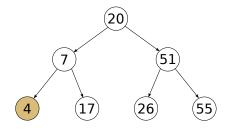




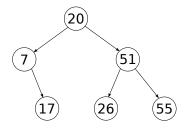




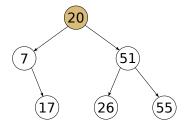




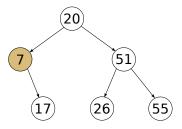




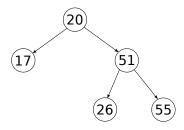




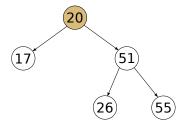




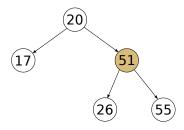




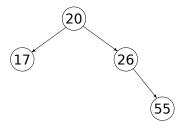




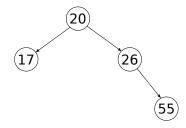






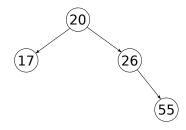






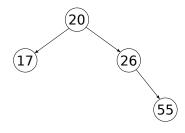
$$del(empty(), v) =$$





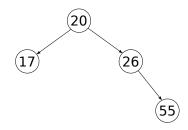
$$del(empty(), v) = empty()$$



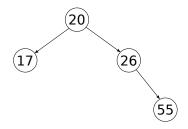


$$del(empty(), v) = empty()$$
  
 $del(makeR(I, v_1, r), v_2) =$ 





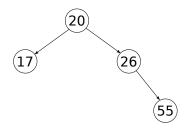




$$\begin{aligned} \textit{del}(\textit{empty}(), \textit{v}) &= \textit{empty}() \\ \textit{del}(\textit{makeR}(\textit{I}, \textit{v}_1, \textit{r}), \textit{v}_2) &= \begin{cases} \textit{makeR}(\textit{del}(\textit{I}, \textit{v}_2), \textit{v}_1, \textit{r}) & \textit{si } \textit{v}_2 < \textit{v}_1 \\ \textit{makeR}(\textit{I}, \textit{v}_1, \textit{del}(\textit{r}, \textit{v}_2)) & \textit{si } \textit{v}_2 > \textit{v}_1 \end{cases}$$

$$del(makeR(I, v, r), v) =$$





$$del(empty(), v) = empty()$$

$$del(makeR(I, v_1, r), v_2) = \begin{cases} makeR(del(I, v_2), v_1, r) & \text{si } v_2 < v_1 \\ makeR(I, v_1, del(r, v_2)) & \text{si } v_2 > v_1 \end{cases}$$

$$del(makeR(I, v, r), v) = \begin{cases} r \text{ si } isEmpty(I) \\ I \text{ si } isEmpty(r) \\ makeR(delG(I), greatest(I), r) & \text{sinon} \end{cases}$$

#### Plan 3.24pt

#### 1. Présentation des arbres

Vocabulaire Les arbres binaires

# 2. Spécification algébrique des

Opérations

3. Spécification algébrique des

Opérations

4. Limite des ABR
Illustration
[ELECOM Solution

#### 3.24pt

#### 5. Les arbres AVL

Présentation
Les poids
Insertion
Mise en pratique

#### 6. Les tas

Présentation Ajout Suppression Heapsort

#### 7. Implantations Java

Arbre binaire complet
Arbre binaire quelconque

## 8. Complexités

## Ajouts triés

L'opération *add* **ajoute** une valeur en tant que **feuille**. Que se passe-t'il si on ajoute des valeurs déjà **ordonnées**?

Exemple avec [4, 7, 17, 20, 26, 27, 32, 45, ...]:



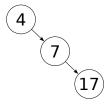


L'opération *add* **ajoute** une valeur en tant que **feuille**. Que se passe-t'il si on ajoute des valeurs déjà **ordonnées**?



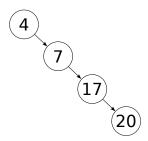


L'opération *add* ajoute une valeur en tant que feuille. Que se passe-t'il si on ajoute des valeurs déjà ordonnées?



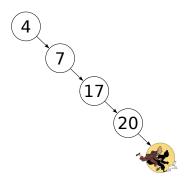


L'opération *add* ajoute une valeur en tant que feuille. Que se passe-t'il si on ajoute des valeurs déjà ordonnées?





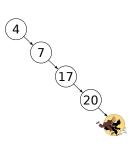
L'opération *add* ajoute une valeur en tant que feuille. Que se passe-t'il si on ajoute des valeurs déjà ordonnées?





# Rappel de l'objectif (lune)

Une structure de données doit permettre d'optimiser :

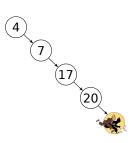




# Rappel de l'objectif (lune)

Une structure de données doit permettre d'optimiser :

soit la place occupée par les données

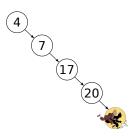




# Rappel de l'objectif (lune)

Une structure de données doit permettre d'optimiser :

- soit la place occupée par les données
- soit le temps l'accès aux données

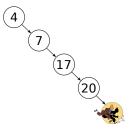




## Rappel de l'objectif (lune)

Une structure de données doit permettre d'optimiser :

- soit la place occupée par les données
- soit le temps l'accès aux données



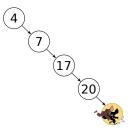
L'arbre est une structure qui a pour objectif d'optimiser



## Rappel de l'objectif (lune)

Une structure de données doit permettre d'optimiser :

- soit la place occupée par les données
- soit le temps l'accès aux données



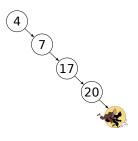
L'arbre est une structure qui a pour objectif d'optimiser le temps d'accès aux données.



# Rappel de l'objectif (lune)

Une structure de données doit permettre d'optimiser :

- soit la place occupée par les données
- soit le temps l'accès aux données



L'arbre est une structure qui a pour objectif d'optimiser le temps d'accès aux données.

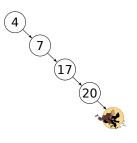
Quel est le problème ici?



# Rappel de l'objectif (lune)

Une structure de données doit permettre d'optimiser :

- soit la place occupée par les données
- soit le temps l'accès aux données

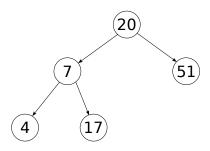


L'arbre est une structure qui a pour objectif d'optimiser le temps d'accès aux données.

Quel est le problème ici?

Une solution?

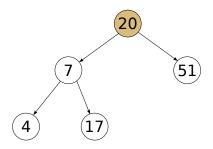




Rotation droite : (4 < 7 < 17) < 20 < 51

On peut rééquilibrer l'arbre grâce à des rotations.

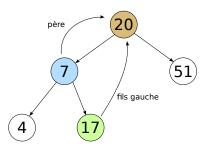




Rotation droite : (4 < 7 < 17) < 20 < 51

On peut rééquilibrer l'arbre grâce à des rotations.



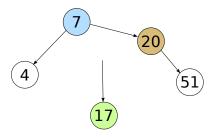


Rotation droite : (4 < 7 < 17) < 20 < 51

On peut rééquilibrer l'arbre grâce à des rotations.

• inversion d'une relation de descendance père-fils...



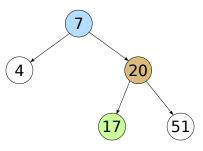


Rotation droite : (4 < 7 < 17) < 20 < 51

On peut rééquilibrer l'arbre grâce à des rotations.

• inversion d'une relation de descendance père-fils...





Rotation droite : 4 < 7 < (17 < 20 < 51)

On peut rééquilibrer l'arbre grâce à des rotations.

- inversion d'une relation de descendance père-fils...
- ... tout en préservant l'ordre des éléments



#### Plan 3.24pt



**FELECOM** Solution

#### 3.24pt

#### 5. Les arbres AVL

Présentation Les poids Insertion Mise en pratique

Ajout

Arbre binaire quelconque

## Qu'est ce que c'est?

Les arbres AVL (Georgii Adelson-Velsky et Evguenii Landis) sont des ABR équilibrés.

#### Principe

- On attribue un poids à chaque nœud
- On équilibre l'arbre (si besoin) après chaque insertion en utilisant des rotations

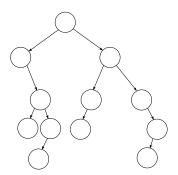
#### Définition

Un ABR est dit équilibré si tous ses nœuds ont un poid compris entre -1 et 1



## Calcul du poids

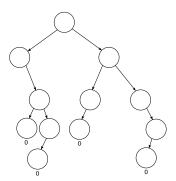
Le poids d'un nœud est égal à la hauteur de son sous-arbre gauche moins la hauteur de son sous-arbre droit.





## Calcul du poids

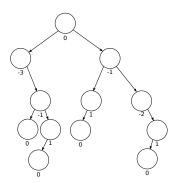
Le poids d'un nœud est égal à la hauteur de son sous-arbre gauche moins la hauteur de son sous-arbre droit.





## Calcul du poids

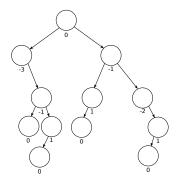
Le poids d'un nœud est égal à la hauteur de son sous-arbre gauche moins la hauteur de son sous-arbre droit.





## Calcul du poids

Le poids d'un nœud est égal à la hauteur de son sous-arbre gauche moins la hauteur de son sous-arbre droit.



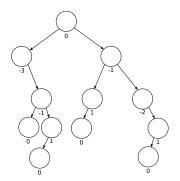
## Definition axiomatique

balance(empty()) = balance(makeRoot(I, v, r)) =



## Calcul du poids

Le poids d'un nœud est égal à la hauteur de son sous-arbre gauche moins la hauteur de son sous-arbre droit.



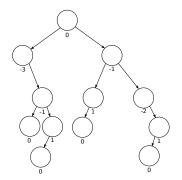
## Definition axiomatique

balance(empty()) = 0balance(makeRoot(I, v, r)) =



## Calcul du poids

Le poids d'un nœud est égal à la hauteur de son sous-arbre gauche moins la hauteur de son sous-arbre droit.

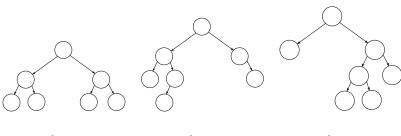


## Definition axiomatique

balance(empty()) = 0balance(makeRoot(I, v, r)) = height(I) - height(r)



Calculez les facteurs d'équilibrage des arbres ci-dessous et dire s'ils sont équilibrés au sens des AVL.



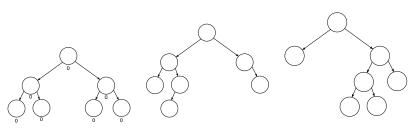
(a) Équilibré?

(b) Équilibré?

(c) Équilibré?



Calculez les facteurs d'équilibrage des arbres ci-dessous et dire s'ils sont équilibrés au sens des AVL.

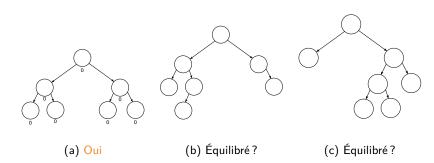


(a) Équilibré?

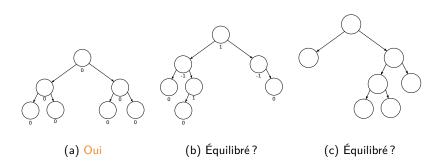
(b) Équilibré?

(c) Équilibré?

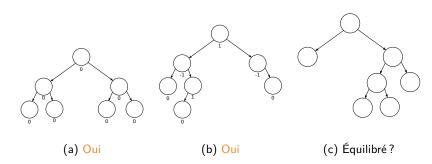




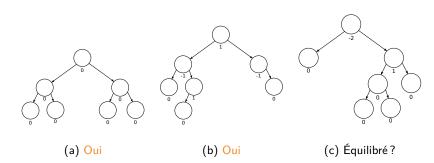




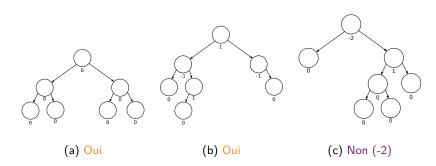














## Comment ça marche?

#### Une seule règle :

Tous les nœuds d'un arbre AVL ont un poids de valeur absolue strictement inférieure à 2.

#### Un algorithme simple :

- Ajouter le nœud N en tant que feuille de l'arbre comme dans un ABR
- II) Remonter l'arbre depuis *N* et **mettre à jour** le poids de chaque nœud rencontré
- III) Équilibrer le premier nœud rencontré dont le nouveau poids a une valeur absolue égale à 2



# Algorithme d'équilibrage

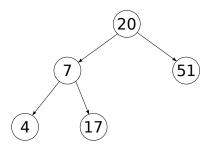
Soit  $N_P$  le premier nœud visité de poids de valeur absolue égale à 2. Soit  $N_F$  le nœud visité juste avant  $N_P$ .

On équilibre l'arbre AVL avec l'algorithme suivant :

- 1. Si balance( $N_P$ ) = 2 alors
  - 1.1 Si balance( $N_F$ ) = -1 alors rotateLeft( $N_F$ )
  - 1.2  $rotateRight(N_P)$
- 2. Sinon si balance( $N_P$ ) = -2 alors
  - 2.1 Si balance( $N_F$ ) = 1 alors rotateRight( $N_F$ )
  - 2.2  $rotateLeft(N_P)$



#### La rotation droite

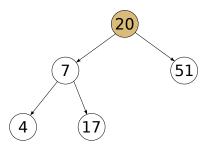


Rotation droite : (4 < 7 < 17) < 20 < 51

### Définition axiomatique



#### La rotation droite

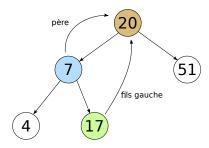


Rotation droite : (4 < 7 < 17) < 20 < 51

### Définition axiomatique



#### La rotation droite

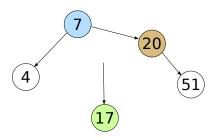


Rotation droite : (4 < 7 < 17) < 20 < 51

### Définition axiomatique



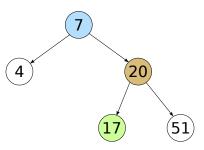
#### La rotation droite



Rotation droite : (4 < 7 < 17) < 20 < 51



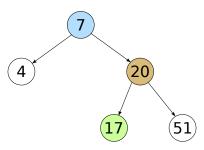
#### La rotation droite



Rotation droite : 4 < 7 < (17 < 20 < 51)



#### La rotation droite



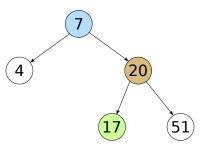
Rotation droite : 4 < 7 < (17 < 20 < 51)

### Définition axiomatique

Operation



#### La rotation droite



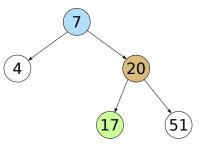
Rotation droite : 4 < 7 < (17 < 20 < 51)

#### Définition axiomatique

**Operation** *rightRotate* :  $BST < T > \rightarrow BST < T >$ 



#### La rotation droite



Rotation droite : 4 < 7 < (17 < 20 < 51)

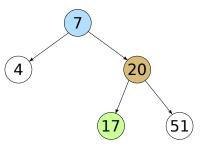
#### Définition axiomatique

**Operation** *rightRotate* :  $BST < T > \rightarrow BST < T >$ 

Précondition



#### La rotation droite



Rotation droite : 4 < 7 < (17 < 20 < 51)

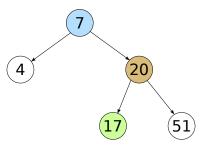
#### Définition axiomatique

**Operation** *rightRotate* :  $BST < T > \rightarrow BST < T >$ 

**Précondition** *rightRotate(b)* défini ssi *hasLeft(b)* 



#### La rotation droite



Rotation droite : 4 < 7 < (17 < 20 < 51)

#### Définition axiomatique

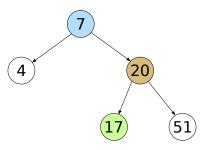
**Operation** *rightRotate* :  $BST < T > \rightarrow BST < T >$ 

**Précondition** *rightRotate(b)* défini ssi *hasLeft(b)* 

**Axiomes** 



#### La rotation droite



Rotation droite : 4 < 7 < (17 < 20 < 51)

#### Définition axiomatique

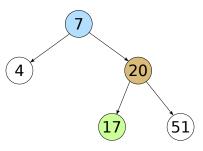
**Operation** *rightRotate* :  $BST < T > \rightarrow BST < T >$ 

**Précondition** *rightRotate(b)* défini ssi *hasLeft(b)* 

**Axiomes** rightRotate(makeRoot(I, v, r)) =



#### La rotation droite



Rotation droite : 4 < 7 < (17 < 20 < 51)

#### Définition axiomatique

**Operation** *rightRotate* :  $BST < T > \rightarrow BST < T >$ 

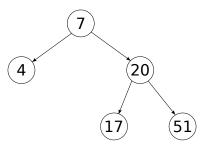
Précondition rightRotate(b) défini ssi hasLeft(b)

**Axiomes** rightRotate(makeRoot(I, v, r)) =

makeRoot(left(I), value(I), makeRoot(right(I), v, r))



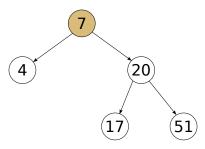
## La rotation gauche



Rotation gauche : 4 < 7 < (17 < 20 < 51)



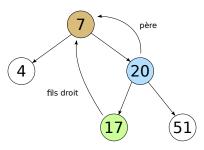
## La rotation gauche



Rotation gauche : 4 < 7 < (17 < 20 < 51)



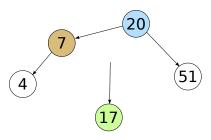
## La rotation gauche



Rotation gauche : 4 < 7 < (17 < 20 < 51)



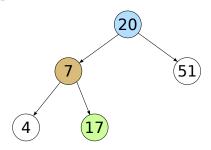
## La rotation gauche



Rotation gauche : 4 < 7 < (17 < 20 < 51)



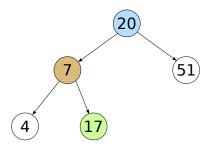
## La rotation gauche



Rotation gauche : (4 < 7 < 17) < 20 < 51



## La rotation gauche



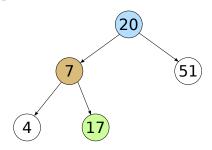
Rotation gauche : (4 < 7 < 17) < 20 < 51

## Définition axiomatique

Operation



## La rotation gauche



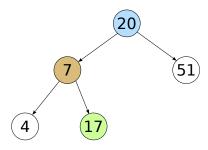
Rotation gauche : (4 < 7 < 17) < 20 < 51

#### Définition axiomatique

**Operation** *leftRotate* :  $BST < T > \rightarrow BST < T >$ 



## La rotation gauche



Rotation gauche : (4 < 7 < 17) < 20 < 51

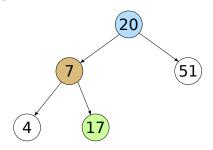
#### Définition axiomatique

**Operation** *leftRotate* :  $BST < T > \rightarrow BST < T >$ 

Précondition



## La rotation gauche



Rotation gauche : (4 < 7 < 17) < 20 < 51

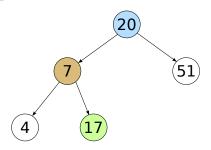
#### Définition axiomatique

**Operation** *leftRotate* :  $BST < T > \rightarrow BST < T >$ 

**Précondition** *leftRotate*(*b*) défini ssi *hasRight*(*b*)



## La rotation gauche



Rotation gauche : (4 < 7 < 17) < 20 < 51

#### Définition axiomatique

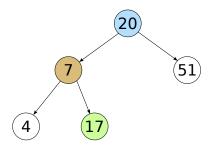
**Operation** *leftRotate* :  $BST < T > \rightarrow BST < T >$ 

**Précondition** *leftRotate(b)* défini ssi *hasRight(b)* 

**Axiomes** 



## La rotation gauche



Rotation gauche : (4 < 7 < 17) < 20 < 51

#### Définition axiomatique

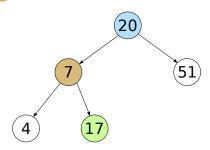
**Operation** *leftRotate* :  $BST < T > \rightarrow BST < T >$ 

**Précondition** *leftRotate(b)* défini ssi *hasRight(b)* 

**Axiomes** leftRotate(makeRoot(I, v, r)) =



## La rotation gauche



Rotation gauche : (4 < 7 < 17) < 20 < 51

#### Définition axiomatique

**Operation** *leftRotate* :  $BST < T > \rightarrow BST < T >$ 

Précondition leftRotate(b) défini ssi hasRight(b)

**Axiomes** leftRotate(makeRoot(I, v, r)) =

makeRoot(makeRoot(I, v, left(r)), value(r), right(r))



# Enoncé (exercice 4G)

Construisez un arbre AVL en ajoutant dans l'ordre les éléments suivants :

12, 3, 2, 5, 4, 7, 9, 11, 14, 10



### Solution



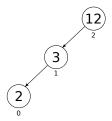


### Solution



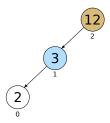


### Solution



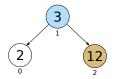


### Solution



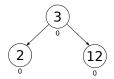


### Solution



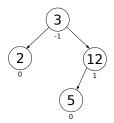


#### Solution



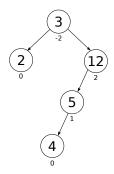


#### Solution



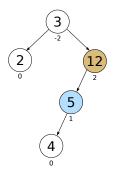


### Solution



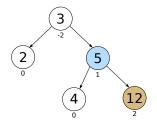


#### Solution



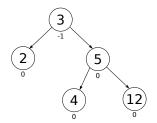


#### Solution



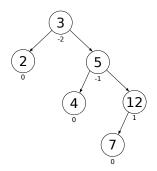


#### Solution



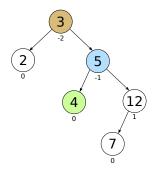


### Solution



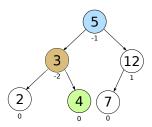


### Solution



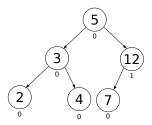


#### Solution



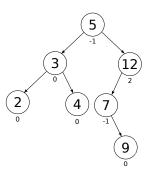


### Solution



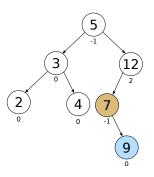


### Solution



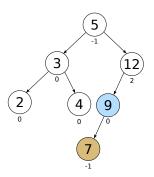


### Solution



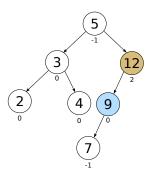


## Solution



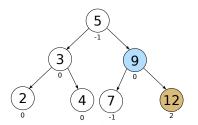


## Solution



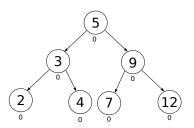


### Solution



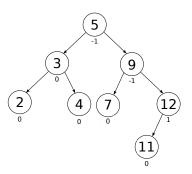


### Solution



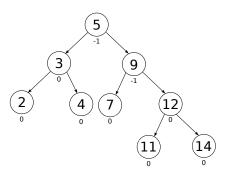


### Solution



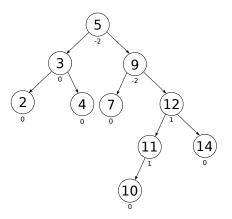


### Solution



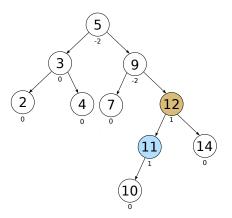


### Solution





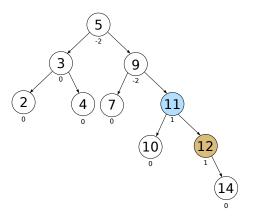
### Solution



http://qmatica.com/DataStructures/Trees/AVL/AVLTree.html

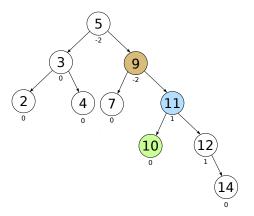


### Solution





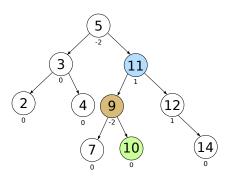
### Solution



http://qmatica.com/DataStructures/Trees/AVL/AVLTree.html

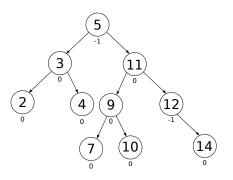


### Solution





### Solution





### Plan 3.24pt



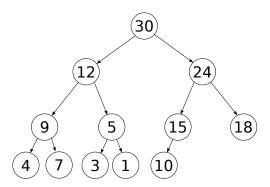
### 3.24pt

### 6. Les tas

Présentation Ajout Suppression Heapsort

Arbre binaire quelconque

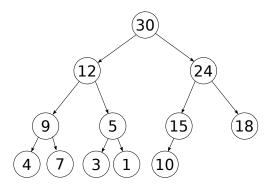
## En trois points





6. Les tas Présentation

## En trois points

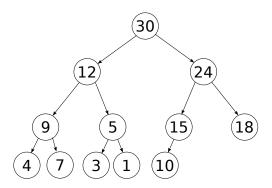


• C'est un arbre binaire parfait : tous les niveaux sont remplis



6. Les tas Présentation

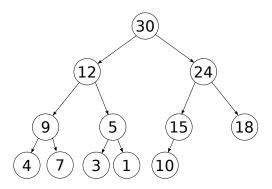
## En trois points



- C'est un arbre binaire parfait : tous les niveaux sont remplis
- La valeur de la racine est supérieure à la valeur de tous ses descendants.



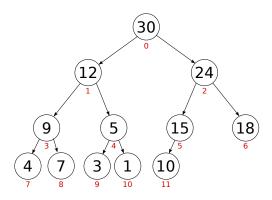
## En trois points



- C'est un arbre binaire parfait : tous les niveaux sont remplis
- La valeur de la racine est supérieure à la valeur de tous ses descendants.
- Et c'est tout!



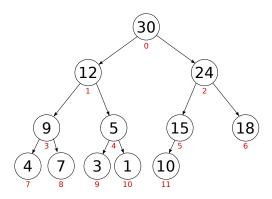
# Numérotation canonique



- filsGauche(i) =
- filsDroit(i) =
- pere(i) =



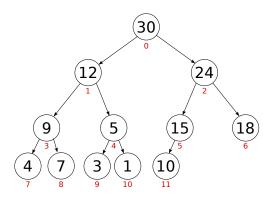
## Numérotation canonique



- $filsGauche(i) = 2 \times i + 1$
- filsDroit(i) =
- pere(i) =



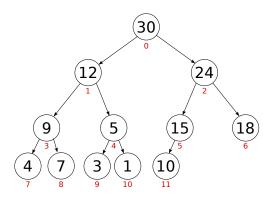
## Numérotation canonique



- $filsGauche(i) = 2 \times i + 1$
- $filsDroit(i) = 2 \times i + 2$
- pere(i) =



## Numérotation canonique



- $filsGauche(i) = 2 \times i + 1$
- $filsDroit(i) = 2 \times i + 2$
- pere(i) = |(i-1)/2|



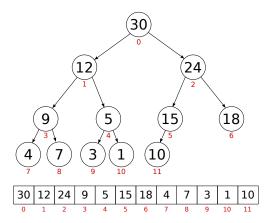
## Utilisation

Pourquoi cette numérotation canonique?



### Utilisation

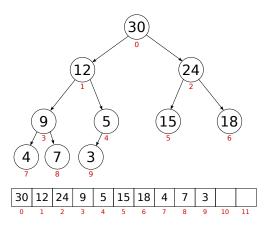
Pourquoi cette numérotation canonique?



Pour une implémentation dans un tableau!



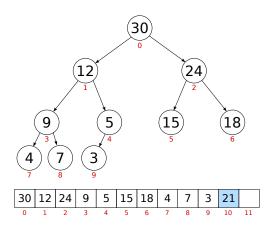
## Algorithme et exemple



1. Ajouter N à la première place libre



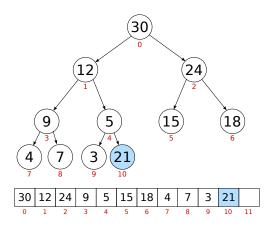
## Algorithme et exemple



1. Ajouter N à la première place libre

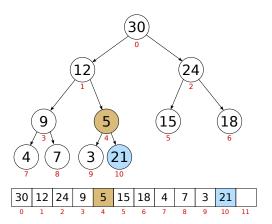


## Algorithme et exemple



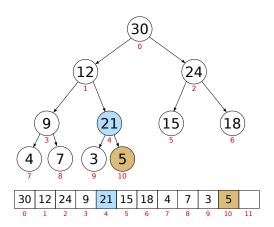
1. Ajouter N à la première place libre





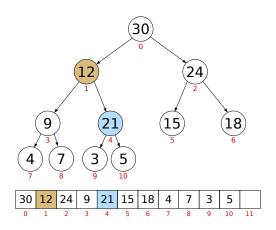
- 1. Ajouter N à la première place libre
- 2. Permuter N avec son père  $N_P$  tant que  $N > N_P$





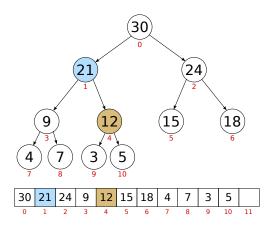
- 1. Ajouter N à la première place libre
- 2. Permuter N avec son père  $N_P$  tant que  $N > N_P$





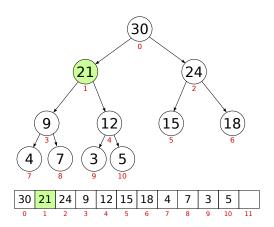
- 1. Ajouter N à la première place libre
- 2. Permuter N avec son père  $N_P$  tant que  $N > N_P$





- 1. Ajouter N à la première place libre
- 2. Permuter N avec son père  $N_P$  tant que  $N > N_P$





- 1. Ajouter N à la première place libre
- 2. Permuter N avec son père  $N_P$  tant que  $N > N_P$



## Fonction add(int v)

Écrivez la fonction d'ajout ci-dessous qui ne considère que des entiers.

```
private int[] tab;
   private int size;
   public void add( int v )
5
       // À compléter
8
10
11
12
13
```



## Fonction add(int v)

Écrivez la fonction d'ajout ci-dessous qui ne considère que des entiers.

```
private int[] tab;
   private int size;
   public void add( int v )
       int i = size;
5
       while ( i>0 && tab[(i-1)/2] < v )
            tab[i] = tab[(i-1)/2];
8
            i = (i-1)/2;
9
10
       tab[i] = v;
11
       size++;
12
13
```



#### Fonction add(int v)

```
private int[] tab;
   private int size;
   public void add( int v )
        int i = size;
                                             // i : indice nouveau
5
        while ( i > 0 \&\& tab[(i-1)/2] < v )
            tab[i] = tab[(i-1)/2];
8
            i = (i-1)/2;
10
       tab[i] = v;
11
       size++:
12
13
```



#### Fonction add(int v)

```
private int[] tab;
   private int size;
   public void add( int v )
       int i = size;
                                           // i : indice nouveau
5
       while ( i>0 && tab[(i-1)/2]<v ) // tant que v > père
            tab[i] = tab[(i-1)/2];
8
            i = (i-1)/2;
10
       tab[i] = v;
11
       size++:
12
13
```



#### Fonction add(int v)

```
private int[] tab;
   private int size;
   public void add( int v )
       int i = size;
                                            // i : indice nouveau
5
       while ( i>0 && tab[(i-1)/2]<v ) // tant que v > père
6
            tab[i] = tab[(i-1)/2];
                                         // fils <- père
8
            i = (i-1)/2;
9
10
       tab[i] = v;
11
       size++:
12
13
```



### Fonction add(int v)

```
private int[] tab;
   private int size;
   public void add( int v )
       int i = size;
                                            // i : indice nouveau
5
       while ( i>0 && tab[(i-1)/2]<v ) // tant que v > père
6
            tab[i] = tab[(i-1)/2];
8
                                          // fils <- père
            i = (i-1)/2;
                                            // i = indice père
9
10
       tab[i] = v;
11
       size++:
12
13
```



#### Fonction add(int v)

```
private int[] tab;
   private int size;
   public void add( int v )
       int i = size;
                                            // i : indice nouveau
5
       while ( i>0 && tab[(i-1)/2]<v ) // tant que v > père
6
            tab[i] = tab[(i-1)/2]:
8
                                            // fils <- père
            i = (i-1)/2;
                                            // i = indice père
9
10
       tab[i] = v;
                                            // père <- v
11
       size++:
12
13
```



# Fonction add(Comparable<T> v)

```
Et avec l'interface Comparable < T > ?
   private Comparable <T>[] tab;
   private int size;
   public void add( Comparable <T> v )
5
       // À compléter
10
11
12
```



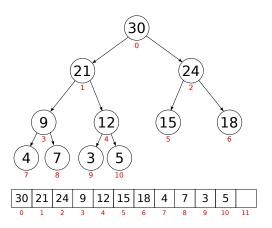
13

# Fonction add(Comparable<T> v)

```
Et avec l'interface Comparable < T > ?
   private Comparable <T>[] tab;
   private int size;
   public void add( Comparable <T> v )
        int i = size;
5
       while ( i>0 && tab[(i-1)/2].compareTo(v)<0 )
       {
            tab[i] = tab[(i-1)/2]:
8
            i = (i-1)/2;
10
       tab[i] = v;
11
       size++:
12
13
```

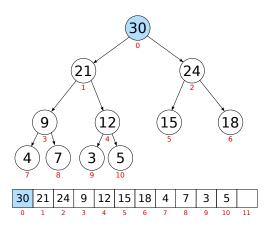


# Algorithme et exemple



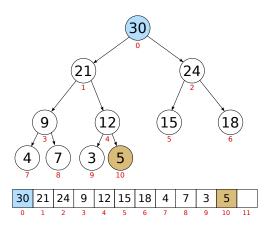


# Algorithme et exemple



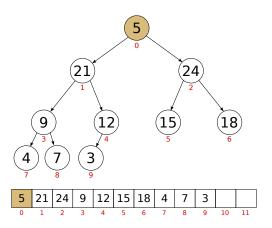


# Algorithme et exemple

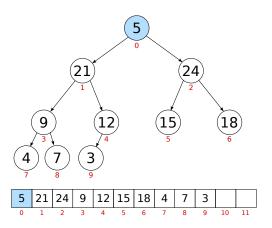




# Algorithme et exemple

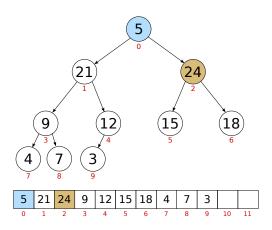






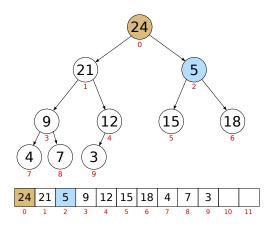
- 1. Supprimer le dernier nœud N et donner sa valeur à la racine
- 2. Permuter N avec son plus grand fils  $N_F$  tant que  $N < N_F$





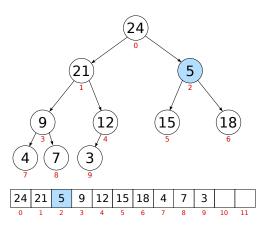
- 1. Supprimer le dernier nœud N et donner sa valeur à la racine
- 2. Permuter N avec son plus grand fils  $N_F$  tant que  $N < N_F$





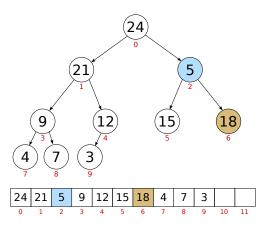
- 1. Supprimer le dernier nœud N et donner sa valeur à la racine
- 2. Permuter N avec son plus grand fils  $N_F$  tant que  $N < N_F$





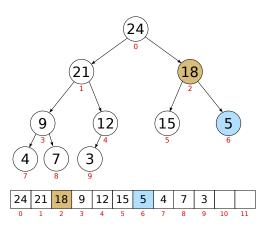
- 1. Supprimer le dernier nœud N et donner sa valeur à la racine
- 2. Permuter N avec son plus grand fils  $N_F$  tant que  $N < N_F$





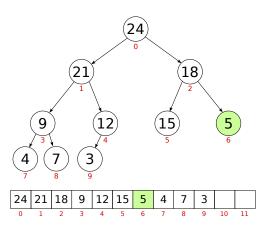
- 1. Supprimer le dernier nœud N et donner sa valeur à la racine
- 2. Permuter N avec son plus grand fils  $N_F$  tant que  $N < N_F$





- 1. Supprimer le dernier nœud N et donner sa valeur à la racine
- 2. Permuter N avec son plus grand fils  $N_F$  tant que  $N < N_F$





- 1. Supprimer le dernier nœud N et donner sa valeur à la racine
- 2. Permuter N avec son plus grand fils  $N_F$  tant que  $N < N_F$



# Fonction deleteGreatest()

Écrivez la fonction de suppression ci-dessous qui ne considère que des entiers.

```
private int[] tab;
   private int size;
   public void deleteGreatest()
5
        // À compléter
10
11
12
13
14
15
16
```

#### Fonction deleteGreatest()

Écrivez la fonction de suppression ci-dessous qui ne considère que des entiers.

```
private int[] tab;
private int size;
   public void deleteGreatest()
4
       int v, i, j;
5
       size--:
       v = tab[0] = tab[size];
       i = 0:
       while ( 2*i+1 < size ) {
            i = 2*i+1;
10
            if ( j+1 < size && tab[j] < tab[j+1] ) j++;</pre>
11
            if (v >= tab[j]) break;
12
           tab[i] = tab[j];
13
           i = j;
14
15
       tab[i] = v;
16
17
```

# Principe

Le tri par tas est un algorithme de tri qui utilise un tas.

Deux étapes :



6. Les tas Heapsort

# Principe

Le tri par tas est un algorithme de tri qui utilise un tas.

#### Deux étapes :



# Principe

Le tri par tas est un algorithme de tri qui utilise un tas.

#### Deux étapes :

Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
 → utiliser add(int v)



6. Les tas Heapsort

# Principe

Le tri par tas est un algorithme de tri qui utilise un tas.

#### Deux étapes :

- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier  $\rightarrow$  utiliser add(int. v)
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide



6. Les tas Heapsort

# Principe

Le tri par tas est un algorithme de tri qui utilise un tas.

#### Deux étapes :

- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier  $\rightarrow$  utiliser add(int. v)
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide → utiliser deleteGreatest()



# Principe

Le tri par tas est un algorithme de tri qui utilise un tas.

#### Deux étapes :

- Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
   → utiliser add(int. v)
- Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

   → utiliser deleteGreatest()

Les valeurs sont supprimées par ordre décroissant : elles sont triées!



Triez l'ensemble de valeurs E en utilisant l'algorithme de tri par tas :

$$E = \{9, 2, 11, 7, 4, 14, 3, 16, 8, 10, 15\}$$



# Algorithme et exemple



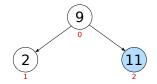


### Algorithme et exemple



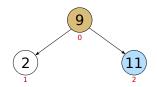


### Algorithme et exemple



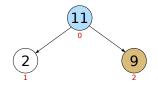


### Algorithme et exemple



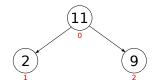


### Algorithme et exemple



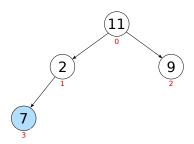


### Algorithme et exemple



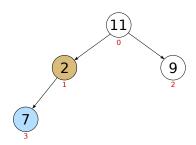


### Algorithme et exemple



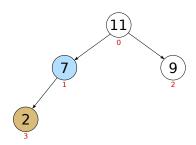


### Algorithme et exemple



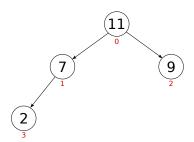


### Algorithme et exemple



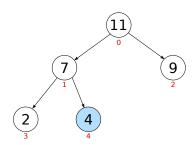


#### Algorithme et exemple



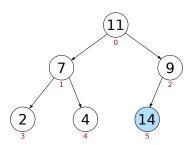


## Algorithme et exemple



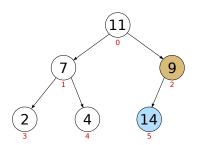


## Algorithme et exemple



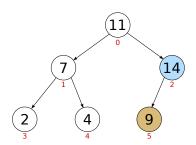


## Algorithme et exemple



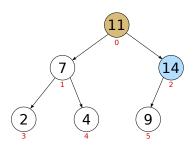


#### Algorithme et exemple



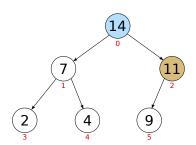


#### Algorithme et exemple



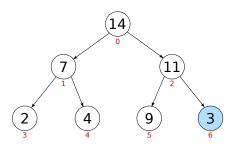


## Algorithme et exemple



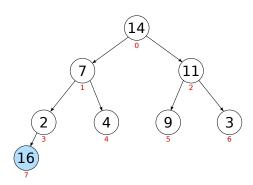


#### Algorithme et exemple



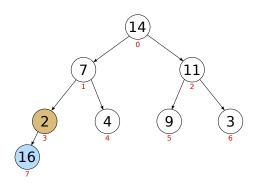


#### Algorithme et exemple



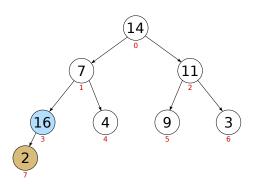


#### Algorithme et exemple



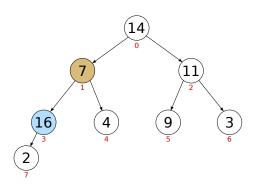


## Algorithme et exemple



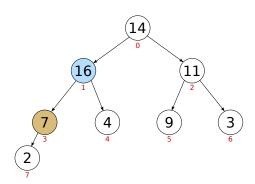


## Algorithme et exemple



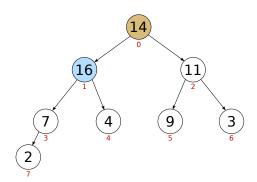


## Algorithme et exemple



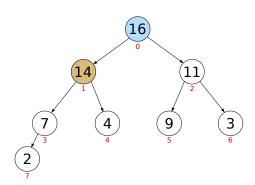


## Algorithme et exemple



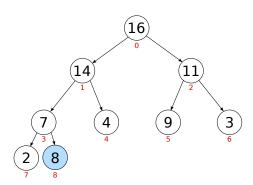


## Algorithme et exemple



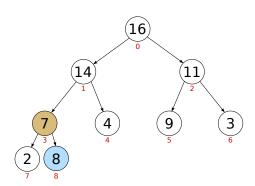


#### Algorithme et exemple



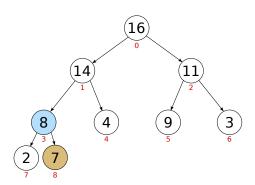


#### Algorithme et exemple



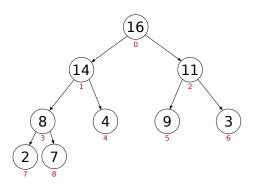


## Algorithme et exemple



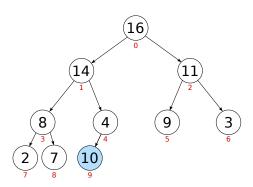


## Algorithme et exemple



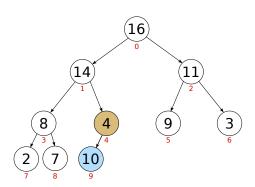


## Algorithme et exemple



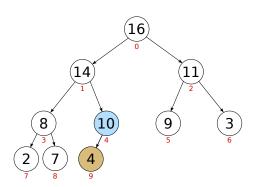


# Algorithme et exemple



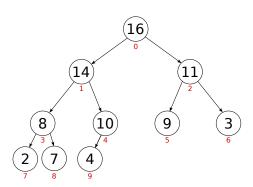


## Algorithme et exemple



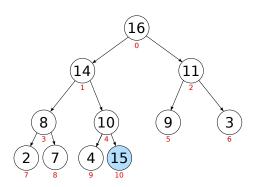


## Algorithme et exemple



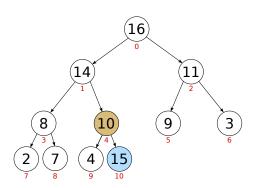


## Algorithme et exemple



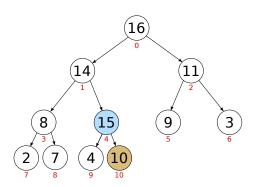


## Algorithme et exemple



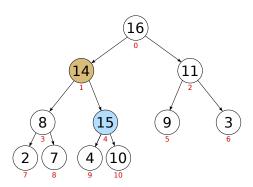


## Algorithme et exemple



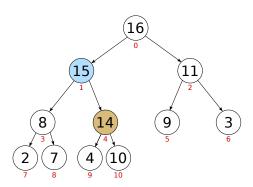


# Algorithme et exemple



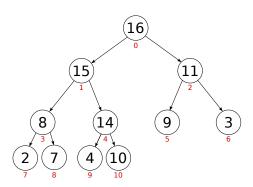


## Algorithme et exemple

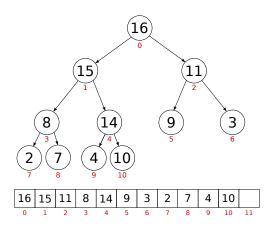




## Algorithme et exemple

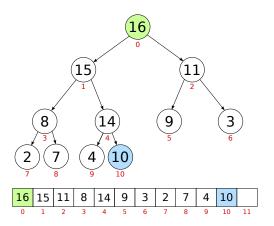






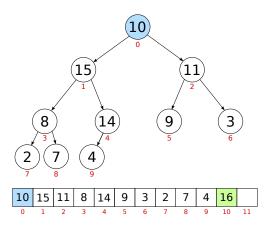
- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide





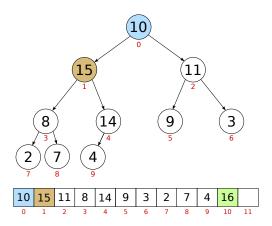
- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide





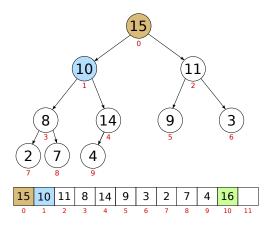
- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide





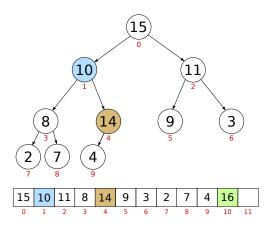
- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide





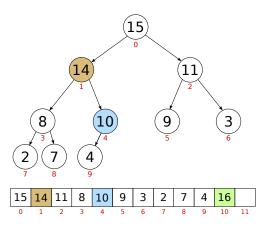
- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide





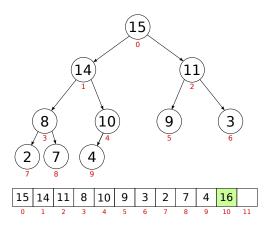
- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide





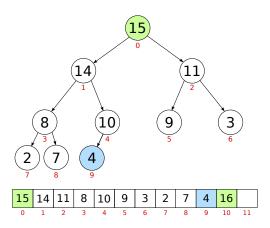
- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide





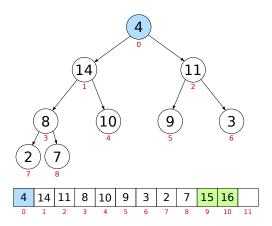
- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide





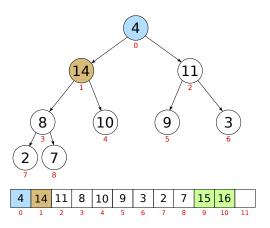
- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide





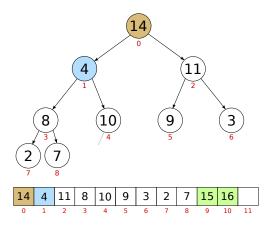
- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide





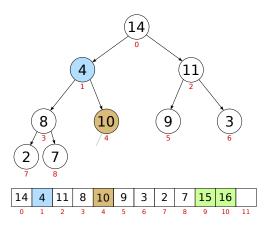
- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide





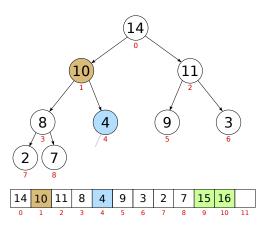
- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide





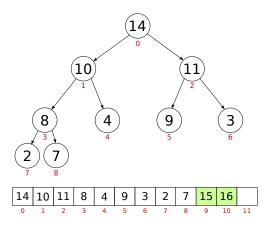
- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide





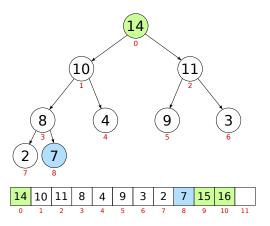
- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide





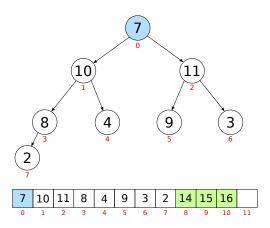
- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide





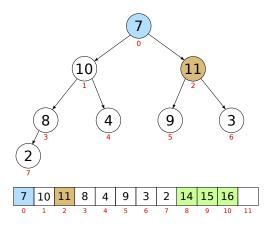
- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide





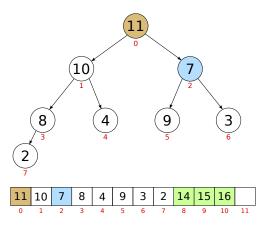
- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide





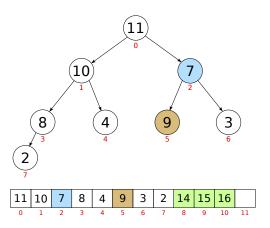
- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide





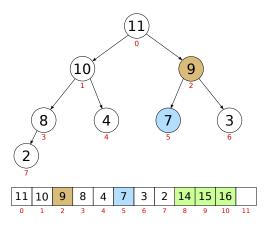
- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide





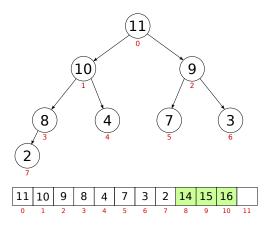
- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide





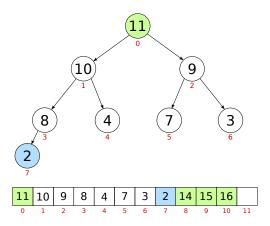
- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide





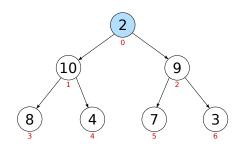
- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide





- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

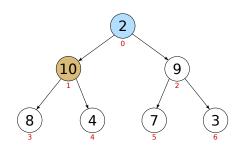






- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

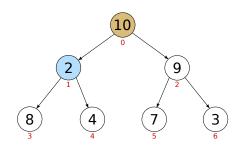






- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

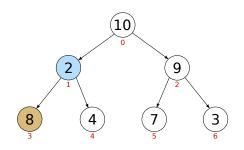


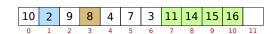




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

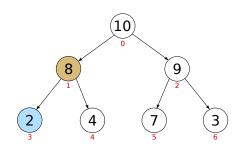






- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

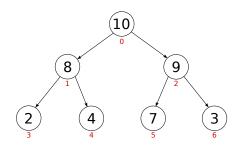






- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

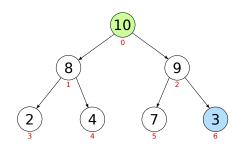






- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

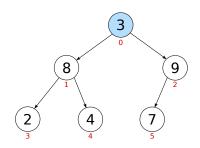


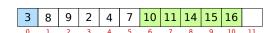




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

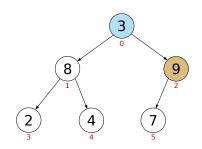


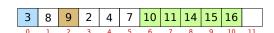




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

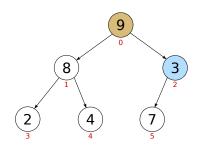


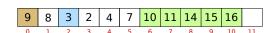




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

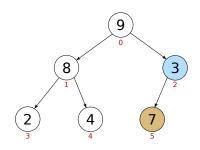


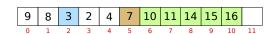




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

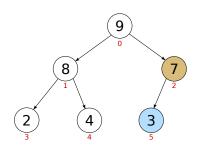


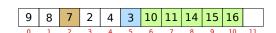




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

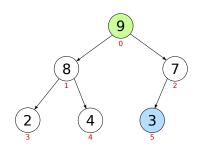


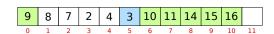




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

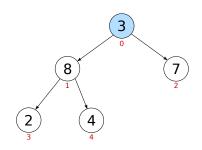


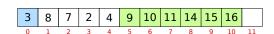




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

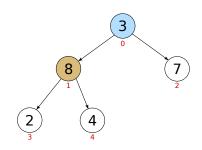


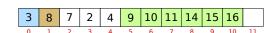




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

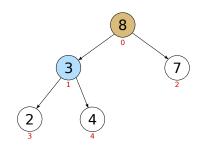


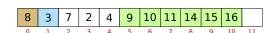




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

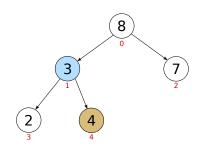


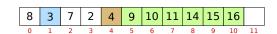




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

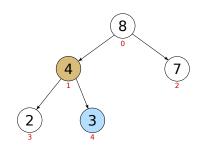


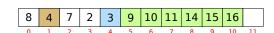




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

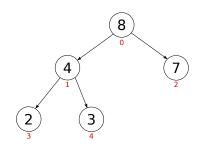


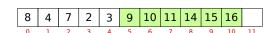




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

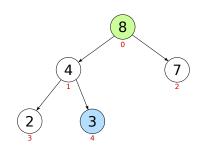


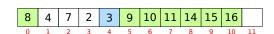




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

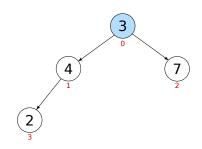


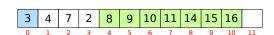




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

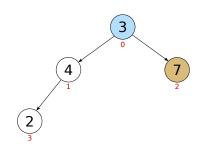


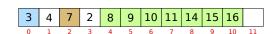




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

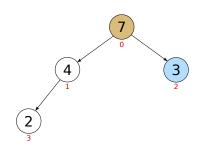


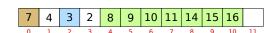




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

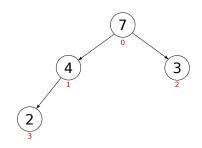


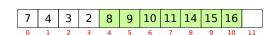




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

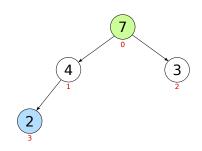


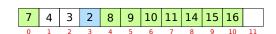




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

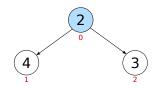


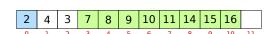




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

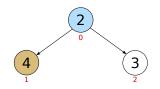


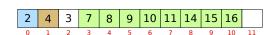




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

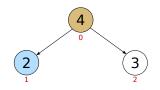


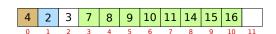




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

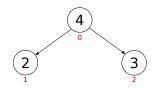


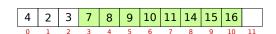




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide

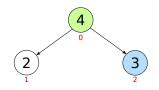


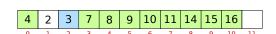




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide



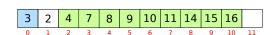




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide



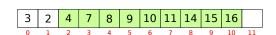




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide



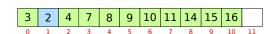




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide



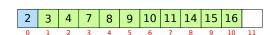




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide



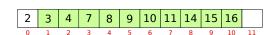




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide



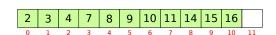




- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide







- 1. Créer le tas en ajoutant une par une les données à trier
- 2. Supprimer la plus grande valeur tant que l'arbre n'est pas vide



# Complexité

Le tri par tas a une complexité en  $\Theta(n \log_2(n))$ , avec n le nombre de données à trier.

**Avantages** 



# Complexité

Le tri par tas a une complexité en  $\Theta(n \log_2(n))$ , avec n le nombre de données à trier.

### **Avantages**

- Complexité optimale
- En place (pas d'allocation mémoire)
- Pas de pire cas en  $\Theta(n^2)$  comme le tri rapide



# Complexité

Le tri par tas a une complexité en  $\Theta(n \log_2(n))$ , avec n le nombre de données à trier.

### **Avantages**

- Complexité optimale
- En place (pas d'allocation mémoire)
- Pas de pire cas en  $\Theta(n^2)$  comme le tri rapide

### Inconvénients

• Plus lent en moyenne que le tri rapide



# Complexité

Le tri par tas a une complexité en  $\Theta(n \log_2(n))$ , avec n le nombre de données à trier.

### **Avantages**

- Complexité optimale
- En place (pas d'allocation mémoire)
- Pas de pire cas en  $\Theta(n^2)$  comme le tri rapide

### Inconvénients

• Plus lent en moyenne que le tri rapide

### Pour aller plus loin

Le **tri introspectif** (Introsort) est une amélioration du tri rapide qui utilise le tri par tas.



### Plan 3.24pt



**FELECOM** Solution

### 3.24pt

Ajout

7. Implantations Java

Arbre binaire complet Arbre binaire quelconque

### FullBinaryTree<T>

#tab: T[]
#size: int

Un arbre binaire complet peut être représenté par un tableau.

**Avantages** 



#### FullBinaryTree<T>

#tab: T[]
#size: int

Un arbre binaire complet peut être représenté par un tableau.

### **Avantages**

- Place mémoire
- Accès rapides

### Inconvénients

Ajouts plus complexes



#### BinaryTree<T>

#value: T
#left: BinaryTree<T>
#right: BinaryTree<T>

Un arbre binaire quelconque peut être représenté par une seule classe "récursive".

**Avantages** 



#### BinaryTree<T>

#value: T
#left: BinaryTree<T>
#right: BinaryTree<T>

Un arbre binaire quelconque peut être représenté par une seule classe "récursive".

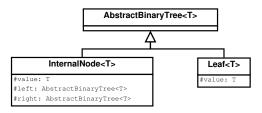
### **Avantages**

- Place mémoire
- Ceux de la récursivité

- Place mémoire
- Représentation de l'arbre vide



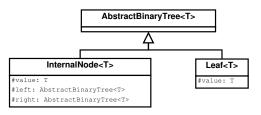
### Plusieurs classes



Un arbre binaire quelconque peut être représenté par plusieurs classes représentant les différents types de nœuds.

**Avantages** 





Un arbre binaire quelconque peut être représenté par plusieurs classes représentant les différents types de nœuds.

### **Avantages**

- Possibilité d'opérations spécifiques
- Utilisation de la liaison dynamique

- Ajout/suppression avec retour de type abstrait
- Le type d'un nœud peut changer



### Plan 3.24pt

### 1. Présentation des arbres

Vocabulaire Les arbres binaires

2. Spécification algébrique des

## Opérations

Axiomes

3. Spécification algébrique des ABR

Opérations

Axiomes

**FELECOM** Solution

4. Limite des ABF Illustration



### 5. Les arbres AVL

Présentation
Les poids
Insertion

#### 6. Les tas

Présentation Ajout Suppression Heapsort

### 7. Implantations Java

Arbre binaire complet
Arbre binaire quelconque

### 8. Complexités

Soit un arbre a de N nœuds stockant des objets de taille  $T_N$ .

**ABR** 

Cout mémoire Accès, ajout, suppression

au pire cas en moyenne



Soit un arbre a de N nœuds stockant des objets de taille  $T_N$ .

Cout mémoire 
$$N \times (T_N + 2)$$
  
Accès, ajout, suppression au pire cas en moyenne



Soit un arbre a de N nœuds stockant des objets de taille  $T_N$ .

Cout mémoire 
$$N \times (T_N + 2)$$
  
Accès, ajout, suppression  $\Theta(h(a))$  au pire cas en moyenne



Soit un arbre a de N nœuds stockant des objets de taille  $T_N$ .

Cout mémoire 
$$N \times (T_N + 2)$$
  
Accès, ajout, suppression  $\Theta(h(a))$  au pire cas  $\Theta(\log_2 N)$  en moyenne



Soit un arbre a de N nœuds stockant des objets de taille  $T_N$ .

Cout mémoire 
$$N \times (T_N + 2)$$
  
Accès, ajout, suppression  $\Theta(h(a))$  au pire cas  $\Theta(\log_2 N)$  en moyenne

avec 
$$\log_2 N \le h(a) \le N - 1$$



Soit un arbre a de N nœuds stockant des objets de taille  $T_N$ .

#### **ABR**

Cout mémoire 
$$N \times (T_N + 2)$$
  
Accès, ajout, suppression  $\Theta(h(a))$  au pire cas  $\Theta(\log_2 N)$  en moyenne

avec 
$$\log_2 N \le h(a) \le N-1$$

### **AVL**

Cout mémoire Accès, ajout, suppression

au pire cas en moyenne



Soit un arbre a de N nœuds stockant des objets de taille  $T_N$ .

### **ABR**

Cout mémoire 
$$N \times (T_N + 2)$$
  
Accès, ajout, suppression  $\Theta(h(a))$  au pire cas  $\Theta(\log_2 N)$  en moyenne

avec 
$$\log_2 N \le h(a) \le N-1$$

### **AVL**

Cout mémoire 
$$N \times (T_N + 2)$$
  
Accès, ajout, suppression au pire cas en moyenne



Soit un arbre a de N nœuds stockant des objets de taille  $T_N$ .

### **ABR**

Cout mémoire 
$$N \times (T_N + 2)$$
  
Accès, ajout, suppression  $\Theta(h(a))$  au pire cas  $\Theta(\log_2 N)$  en moyenne

avec 
$$\log_2 N \le h(a) \le N-1$$

### **AVL**

Cout mémoire 
$$N \times (T_N + 2)$$
  
Accès, ajout, suppression  $\Theta(\log_2 N)$  au pire cas en moyenne



Soit un arbre a de N nœuds stockant des objets de taille  $T_N$ .

#### **ABR**

Cout mémoire 
$$N \times (T_N + 2)$$
  
Accès, ajout, suppression  $\Theta(h(a))$  au pire cas  $\Theta(\log_2 N)$  en moyenne

avec 
$$\log_2 N \le h(a) \le N-1$$

### **AVL**

Cout mémoire 
$$N \times (T_N + 2)$$
  
Accès, ajout, suppression  $\Theta(\log_2 N)$  au pire cas  $\Theta(\log_2 N)$  en moyenne

