



[3] SPIE, "Features classification using support vector machine for a facial expression recognition system," SPIE DIGITAL LIBRARY, 2012. [Online]. Available: http://electronicimaging.spiedigitallibrary.org/article.aspx?articleid=1374356%20. [Accessed: Dec. 1, 2015].

[4] Wikipedia, "Kernel method," July 2015. [Online]. Available: https://en.wikipedia.org/wiki/

Kernel method.[Accessed: Dec. 1, 2015].

SVMの概要

- ・機械学習アルゴリズムの1つ
- SVMは教師あり学習
 - 教師あり学習とは… 正解情報がラベリングされたデータを入力 とする学習
 - データ例: {(年齢, 腫瘍の大きさ), 0 または 1}
 要素がd個… d次元の学習データ. 教師ラベル (陽性…1, 陰性…0)

ベクトルで表す

- ・他のアルゴリズム…事例ベース推論、バックプロパゲーションなど
- 教師なし学習とは… 正解情報がラベリングされていないデータを入力とする学習. 大量のデータを与え, データ構造を抽出
 - ・アルゴリズム例… 主成分分析、クラスター分析 など

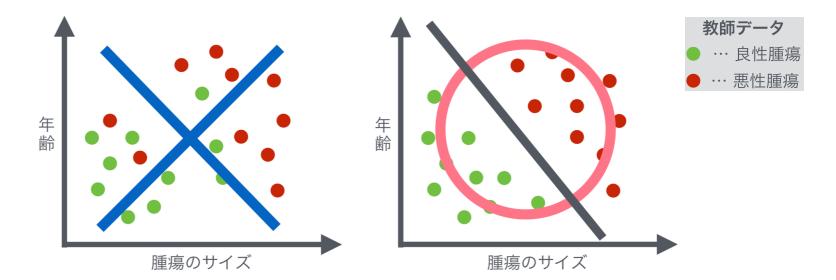
SVMの歴史



- ① Vladimirらが線形SVM (後で説明)を発表
 - 線形問題しか扱えないため、それほど人気は出ず
- ② Bernhardらが非線形SVM を発表
 - カーネルトリック という手法を利用
 - SVMの適用範囲が広がり、機械学習界隈を賑わした
- ③ Plattが SMO アルゴリズムを発表
 - SVMの計算を効率化するアルゴリズム
 - それまでSVMはQP (2時計画法)を利用していたため計算コストが 高かった
 - ・しかもQPを解いてくれるソフトウェアは高価
 - SVMの実用性が向上し、さらに機械学習界隈を賑わした

SVMの分類

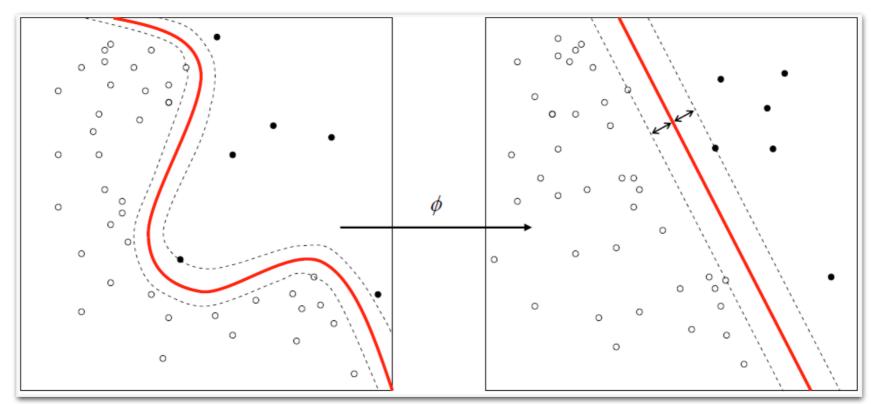
- ハードマージンSVM (今日は主にこれについて話します)
 - 線形分離可能な問題に のみ適用化
 - サンプルプログラムを 書きました



- ソフトマージンSVM (第2回 SVM 勉強会で取り上げます)
 - ある程度の線形問題にも適用化
 - 教師データが超平面 (領域の仕切り面) で分離しきれなかった場合 ペナルティを与える
 - ペナルティをどの程度重視するかをパラメータ C で表す
 - $C = \infty$ でハードマージンと等価

SVMの分類

- カーネルトリック (第3回 SVM 勉強会で取り上げます)
 - 非線形問題にも適用可能なSVMを実現
 - 線形分離不可能な特徴空間をカーネル関数で線形分離可能な 特徴空間に写像し線形分離

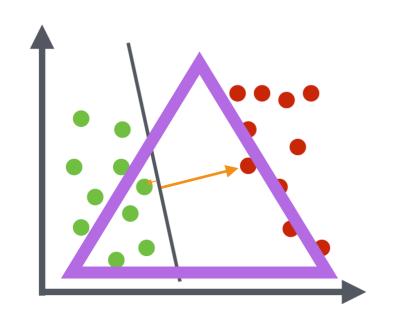


Wikipedia, "Kernel method," July 2015. [Online]. Available: https://en.wikipedia.org/wiki/Kernel method.[Accessed: Dec. 1, 2015].

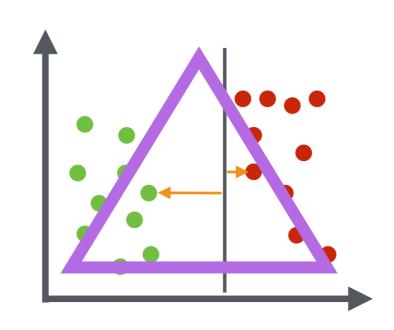
- ・カーネル関数の例…線形カーネル、ガウスカーネル、シグモイドカーネル
- ソフトマージンSVMと組み合わせる場合が多い

ハードマージンSVMとは

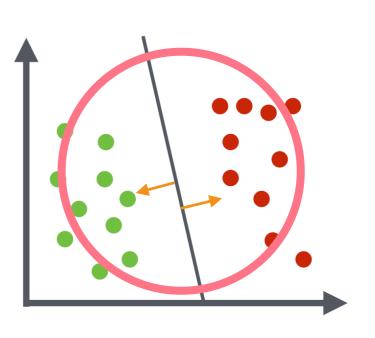
- 重要なアイデア… **マージン最大化**
 - ・最近傍の特徴点からの距離を最大化した超平面でデータを線形分離



負例の領域が広く, 汎化能力が低い



負例の領域が狭く, 汎化能力が低い



正例, 負例の領域が等しく, 汎化能力が高い

- 2次元なら単純な点と直線の距離(高校数学) でもいい線いきそうだが…
 - ・学習データが多次元だったらどうする?
 - ・高校数学では3次元以上の問題には対応できない

ハードマージンSVM - 定式化①

- 問題を簡単化するために2値分類問題を考える

$$\{(x_i,y_i)\}$$
 $i=1,...,N$ $y_i=1,$ または -1 教師付き学習データ データ数 正例… 1, 負例… -1

- 識別面は平面なので特徴空間上では以下のように表現可能

$$\omega \cdot x + \omega_0 = 0$$
 m ここで ω , x は d 次元ベクトル

- ・なぜ上式が平面を表すか
 - ベクトル表現を用いない平面の方程式

$$ax+by+cz+d=0$$
 (1.2)

- ベクトル表現を用いた平面の方程式

$$(abc)^T \cdot (xyz) + d=0$$
 (1.3) 重み行列 x とおく ω_0 とおく

ハードマージンSVM - 定式化②

- i 番目のデータ X_i と識別面との距離 $Dist(x_i)$ は以下のように表せる

- 識別面に最近傍のデータを代入した際に1となるように重みを調整

$$\min_{i=1}^{N} |\omega \cdot x + \omega_0| = 1 \quad (1.5)$$

- (1.4) (1.5) よりデータと識別面の最小距離は以下のようになる

$$\min_{i=1,\ldots,N} Dist(x_i) = \min_{i=1,\ldots,N} \frac{|\omega \cdot x + \omega_0|}{\|\omega\|} = \frac{1}{\|\omega\|}$$
(1.6)

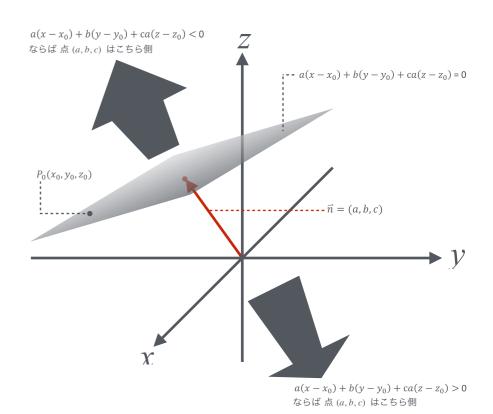
- 以上よりマージンが最大となる識別面を求める問題は以下のとおり

$$\min \frac{1}{2} \|\omega\|^2$$
 条件: $y_i (\omega \cdot x_i + \omega_0) \ge 1$ (1.7) 後で微分するので $i = 1, \dots, N$ 乗数をかけている

ハードマージンSVM - 定式化②'

- マージンが最大となる識別面を求める問題は以下のとおり (再掲)

- なぜ条件式で y_i を掛けているか
 - ・確認: y_i は i 番目の教師データのラベルで,正例で 1,負例で 0 をとる
 - ・高校数学の復習:
 - 点 $P_0(x_0, y_0, z_0)$ を通り法線ベクトル $\vec{n} = (a, b, c)$ に垂直な平面 $a(x x_0) + b(y y_0) + ca(z z_0) = 0$ を考える
 - この時, $a(x-x_0)+b(y-y_0)+ca(z-z_0)>0$ ならば点 (a,b,c) は**法線ベクトル側の点** $a(x-x_0)+b(y-y_0)+ca(z-z_0)<0$ ならば 点 (a,b,c) は**法線ベクトルの反対側の点**
 - ・条件式は 正例の時は $\underline{y_i}$ $(\omega \cdot x_i + \omega_0) > 0$ 負例の時も $\underline{y_i}$ $(\omega \cdot x_i + \omega_0) > 0$



となり、1つの式で正例、 負例の両方を表せる

ハードマージンSVM - 定式化③

- 制約条件付きの最適化問題にはラグランジュの未定乗数法を利用
- ラグランジュ関数に前ページの式を代入

$$L(\omega, \omega_0 \cdot \alpha) = -\frac{1}{2} \|\omega\|^2 - \sum_{i=1}^{N} \alpha_i (y_i (\omega \cdot x_i + \omega_0) - 1)$$
 (1.8)

- KKT条件(不等式制約条件を持つ関数最適化問題で極小値が とらなければならない条件) より

$$\alpha_i \ge 0$$
 (1.9) $\frac{\partial L}{\partial \omega} = 0 \Rightarrow \omega = \sum_{i=0}^{N} \alpha_i y_i x_i$ (2.0) $\frac{\partial L}{\partial \omega_0} = 0 \Rightarrow \sum_{i=0}^{N} \alpha_i y_i = 0$ (2.1)

- (1.8) に (1.9) (2.0) (2.1) を代入すると

$$L(\alpha) = \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^{N} \alpha_i \alpha_j y_i y_j x_i^T x_j - \sum_{i=1}^{N} \alpha_i$$
 (2.2)

- (1.7) の問題を (2.2) を最小化する*L* を求める問題に置き換えられた
- ω_0 は α_i が 0 でないベクトル(サポートベクトル) より

$$\omega_0 = y_i - \omega \cdot x_i \tag{2.3}$$

ハードマージンSVM - 定式化③

- 制約条件付きの最適化問題にはラグランジュの未定乗数法を利用
- ラグランジュ関数に前ページの式を代入

$$L(\omega, \omega_0 \cdot \alpha) = -\frac{1}{2} \|\omega\|^2 - \sum_{i=1}^{N} \alpha_i (y_i (\omega \cdot x_i + \omega_0) - 1)$$
 (1.8)

- KKT条件(不等式制約条件を持つ関数最適化問題で極小値が

とらなければならない条件)上り

ラグランジュ未定乗数法により主問題を相対問題に置換する. 後は相対問題を最急降下法や**SMOアルゴリズム**で解く. P13に参考文献を挙げました

- (1.8) (Z.U) (Z.I) & (J.V.9 a) C

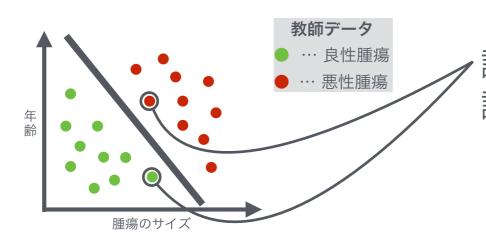
$$L(\alpha) = \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^{N} \alpha_i \alpha_j y_i y_j x_i^T x_j - \sum_{i=1}^{N} \alpha_i$$
 (2.2)

- (1.7) の問題を (2.2) を最小化する*L* を求める問題に置き換えられた
- ω_0 は α_i が 0 でないベクトル(サポートベクトル) より

$$\omega_0 = y_i - \omega \cdot x_i \tag{2.3}$$

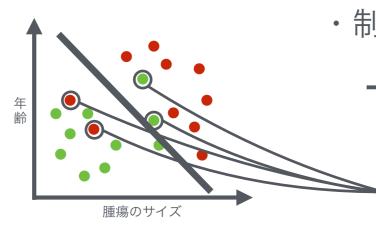
ソフトマージンSVMとは

- 重要なアイデア…線形分離違反の許容度を設定し非線形問題に対応
 - ・ハードマージンSVMは線形分離可能な問題にしか適用できない
 - 制約条件を $y_i(\omega \cdot x_i + \omega_0) \ge 1$ と定めているため i = 1, ..., N



識別面から最近傍のデータ(サポートベクタ)を 識別面の式に代入すると,共に1以上の値になる

- 制約条件をどの程度違反して良いかを指定する、スラックと呼ばれる 変数を導入



- ・制約条件の違反の許容度を設定する、とは
 - 正例, 負例のデータが識別面と逆の方向にどの程度 入り込んで良いかを設定する, ということ

許容範囲内で制約を違反したデータ

ソフトマージンSVM - 定式化①

- ハードマージンSVMの制約条件式に条件違反の許容度を表す スラック変数 ς_i を導入

$$y_i \left(\omega \cdot x_i + \omega_0\right) \ge 1 - \zeta_i$$

$$i = 1, \dots, N$$
(2.1)

- このとき,データがマージン(サポートベクトルと識別面の間の区間) に入り込んだ場合は $0 < \varsigma_i \le 1$

誤分類した場合は

$$\varsigma_i > 1$$

- ハードマージンSVMの目的関数にペナルティとしてスラック変数を導入

$$\min \ \frac{1}{2} \|\omega\|^2 + C \sum_{i=1}^n \varsigma_i$$
 (2.2)

- 定数 C は誤分類されたデータをどの程度重視するかを表す
- C = ∞ でハードマージンSVMと同一

ソフトマージンSVM - 定式化①

- ハードマージンSVMの制約条件式に条件違反の許容度を表す スラック変数 ς_i を導入

$$y_i \left(\omega \cdot x_i + \omega_0\right) \ge 1 - \zeta_i$$

$$i = 1, \dots, N$$
(2.1)

- このとき. データがマージン(サポートベクトルと識別面の間の区間) ハードマージンSVMと同様,

ラグランジュ未定乗数法により主問題を相対問題に置換する.

後は相対問題を最急降下法やSMOアルゴリズムで解く.

P13に参考文献を挙げました

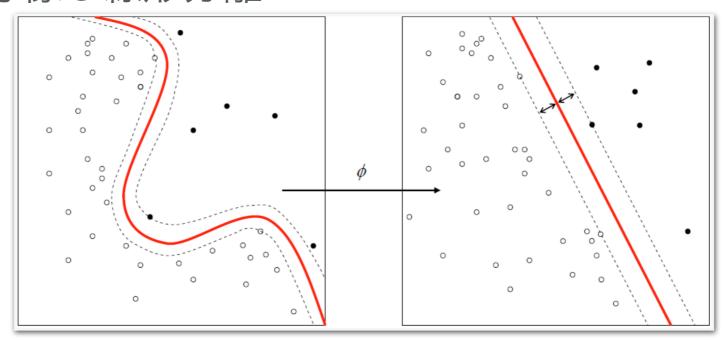
- ハートマーンフSVIVIの日的関数にヘナルナイとして人フック変数を导入

$$\min \ \frac{1}{2} \|\omega\|^2 + C \sum_{i=1}^n \varsigma_i$$
 (2.2)

- ・ 定数 C は誤分類されたデータをどの程度重視するかを表す
- C = ∞ でハードマージンSVMと同一

非線形SVMとは

・線形分離不可能な特徴空間をカーネル関数*♥*で線形分離可能な 特徴空間に写像し線形分離



Wikipedia, "Kernel method," July 2015. [Online]. Available: https://en.wikipedia.org/wiki/

- ・分離後は逆変換してあげればOK
- ・目的関数はソフトマージンSVMと同じ

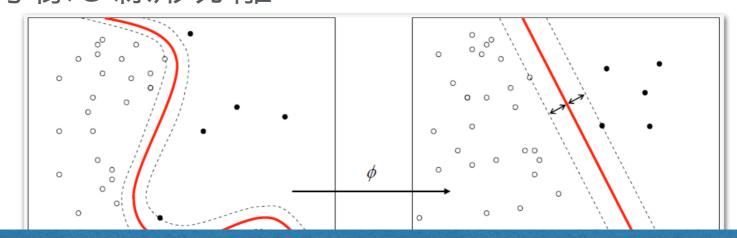
$$\min \ \frac{1}{2} \|\omega\|^2 + C \sum_{i=1}^n \varsigma_i$$
 (2.3)

・カーネル関数で写像した特徴空間を利用するため制約条件は異なる

$$y_i(\omega^t \varphi(x_i) + \omega_0) - (1 - \varsigma_i) \ge 0$$
 (2.4)

非線形SVMとは

・線形分離不可能な特徴空間をカーネル関数*♥*で線形分離可能な 特徴空間に写像し線形分離



ハードマージンSVM,ソフトマージンSVMと同様に、ラグランジュ未定乗数法により主問題を相対問題に置換する.後は相対問題を最急降下法やSMOアルゴリズムで解く. P13に参考文献を挙げました

・目的関数はソフトマージンSVMと同じ

$$\min \ \frac{1}{2} \|\omega\|^2 + C \sum_{i=1}^n \varsigma_i$$
 (2.3)

・カーネル関数で写像した特徴空間を利用するため制約条件は異なる

$$y_i(\omega^t \varphi(x_i) + \omega_0) - (1 - \varsigma_i) \ge 0$$
 (2.4)

ぜひ参考文献を読んでください!

・SVMのアルゴリズム解説

http://shogo82148.github.io/homepage/memo/algorithm/svm/(サンプルプログラムもあります)

http://sudillap.hatenablog.com/entry/2013/04/08/235610

http://www.slideshare.net/thorikawa/2-34svm

http://www.neuro.sfc.keio.ac.jp/~masato/study/SVM/index.htm

http://www.slideshare.net/sleepy_yoshi/svm-13435949

http://www.slideshare.net/ShinyaShimizu/ss-11623505

<u>https://github.com/levelfour/machine-learning-2014/wiki/第4回---非線形写像とカーネル関数</u>

・最急降下法、SMOアルゴリズム解説

http://shogo82148.github.io/homepage/memo/algorithm/steepest-descent/

http://convexbrain.osdn.jp/cgi-bin/wifky.pl?p=SMO%A5%A2%A5%EB %A5%B4%A5%EA%A5%BA%A5%E0

http://sssslide.com/www.slideshare.net/sleepy_yoshi/smo-svm http://shogo82148.github.io/homepage/memo/algorithm/svm/svm-detail.html

・ラグランジュ未定乗数法 http://eman-physics.net/analytic/lag_method.html

次回(18日木曜日,最終回)予告

- ・LivSvm の導入
 - Iris 分類くらいはやってみたい
 - LibSvm利用方法、データ前処理の話題が中心になりそうです
- ・カーネルSVM独力実装
 - ソフトマージンSVMから容易に拡張可能説…
 - 1日粘ってダメだったら LibSvm に注力します…
- ・GitHubにサンプルプログラム&資料をアップロードします
 - https://github.com/KentaroUeda