# Theoretische Informatik

github/bircni

# Inhaltsverzeichnis

			Seite	
1	Mat	thematische Grundbegriffe	1	
	1.1	Mengen		
	1.2	Relationen		
	1.3	Funktionen		
	1.4	Unendliche Mengen	2	
2	Gru	ndbegriffe der Graphentheorie	3	
	2.1	Gerichtete Graphen	3	
	2.2	Ungerichtete Graphen	4	
	2.3	Wege, Zyklen und Kreise	6	
	2.4	Zusammenhang	6	
	2.5	Euler-Zyklen und -Wege	6	
	2.6	Hamilton-Kreise		
	2.7	Bäume		
	2.8	Binärbäume	8	
3	For	nale Sprachen	9	
	3.1	Alphabete und Wörter	9	
	3.2	Sprachen	10	
	3.3	Exkurs: XML	10	
4	Reg	uläre Ausdrücke	12	
	4.1	Syntax reguläre Ausdrücke	12	
	4.2	Semantik reguläre Ausdrücke	12	
	4.3	Äquivalenz regulärer Ausdrücke	13	
	4.4	Anwendung regulärer Ausdrücke	14	
5	Kon	ntextfreie Grammatiken	15	
	5.1	Kontextfreie Grammatiken	15	
	5.2	Weitere Formen der Syntaxbeschreibung	16	
	5.3	Chomsky-Grammatiken	18	
	5.4	XML-Bäume	18	
6	Det	erministische endliche Automaten	20	
	6.1	Definition DEA	20	
	6.2	Akzeptierte Sprache eines DEA	20	

		Minimalautomaten	-
7		acterministische enanche Automaten	24
	7.1	NEAs mit $\epsilon$ -Übergängen	24
		Transformation von $\epsilon$ -NEAs in DEAS	

# 1 Mathematische Grundbegriffe

# 1.1 Mengen

- Eigenschaften von Mengen Eine Menge ist eine Sammlung von Elementen, diese können alles mögliche sein. Wesentliche Eigenschaften von Mengen:
  - Mengen haben keine Anordnungsreihenfolge
  - Ein Element kann höchstens einmal in einer Menge enthalten sein Bsp. a, a, b = a, b
- Grundmengen von Zahlen
  - N: Natürliche Zahlen
  - $-\mathbb{Z}$ : Ganze Zahlen
  - − ℚ: Rationale Zahlen
  - $-\mathbb{R}$ : Reelle Zahlen
- Mengenoperationen
  - − ∅: leere Menge
  - $-x \in A$ : x ist Element der Menge A
  - |A|: Kardinalität der Menge, bzw. Anzahl der Elemente
  - $-A\subseteq B$ : A ist Teilmenge von B oder gleich der Menge von B
  - $-A \subset B$ : Menge A ist echt in Menge B enthalten
  - $-A \cup B$ : Vereinigung: Menge aller Elemente in A oder B
  - $-A \cap B$ : Schnittmenge: Menge aller Elemente, sowohl in A als auch in B
  - $-A \setminus B$ : **Differenzmenge:** alle Elemente, die in A aber nicht in B enthalten sind
  - $A\times B$ : kartesisches Produkt: Menge aller Paare, die aus A und B gebildet werden können
  - A: Potenzmenge: Menge aller Teilmengen von A
- Kardinalität der Potenzmenge Für die Potenzmenge  $\mathcal{M}$  einer endlichen Menge M gilt:  $|\mathcal{M}| = 2^{|M|}$

## 1.2 Relationen

Eine Relation ist eine Beziehung zwischen Elementen einer Menge. Eine zweistellige Relation R über einer Grundmenge M ist eine Menge von Paaren (x,y) mit  $x \in M$  und  $y \in M$ , d.h.  $R \subseteq M \times M$ 

## 1.3 Funktionen

 $\bullet$  Eine Funktion  $f:A\to B$  ist eine zweistellige Relation  $f\subseteq A\times B$  mit der Eigenschaft:

$$(a, b_1) \in f(a, b_2) \in f \Rightarrow b_1 = b_2$$

- Ist  $(a,b) \in f$ , dann heißt b<br/> Funktionswert zu a, f(a) = b
- Eine Funktion  $f: A \to B$  heißt **total**, wenn es für jedes Argument  $a \in A$  einen Funktionswert  $f(a) = b \in B$  gibt. Sonst heißt die Funktion **partiell**.
- Gibt es für ein  $a \in A$  keinen Funktionswert , dann ist f an dieser Stelle **undefiniert**  $f(a) = \perp$

# 1.4 Unendliche Mengen

- abzählbar unendlich: Gleich mächtig, wie die Menge der natürlichen Zahlen. Also: für jedes Element gibt es eine Position und für jede Position i gibt es auch einen Wert  $m_i \in M$
- überabzählbar unendlich: unendlich und nicht abzählbare Menge Keine 1-zu-1-Zuordnung zu den natürlichen Zahlen Bsp: Die Menge der unendlich langen 0/1 Folgen, die Potenzmenge der natürlichen Zahlen

# 2 Grundbegriffe der Graphentheorie

# 2.1 Gerichtete Graphen

#### 2.1.1 Definition

- Ein gerichteter Graph G = (V, E) besteht aus V Menge von Knoten  $E \subseteq V \times V$  Menge von Kanten
- ullet Für eine Kante e=(u,v) ist u der Ausgangs- und v der Zielknoten
- Existitert eine Kante e = (u, v), dann ist v ein Nachbar von u. Sie sind adjazent.
- Eine Kante mit gleichem Ausgangs- und Zielknoten heißt Schlinge/Schleife.

#### 2.1.2 Diagrammdarstellung von Graphen

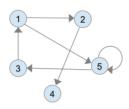
- Knoten werden als Kreise dargestellt.
- Kanten werden als Pfeil vom Ausgangs- zum Zielknoten dargestellt.
- Die Positionierung von Knoten ist irrelevant, Kanten müssen keine geraden Linien sein.

#### 2.1.3 Weitere Darstellungsmöglichkeiten von Graphen

Graphen können als Adjazenzmatrix oder in Adjazenzlisten dargestellt werden:

	1	2	3	4	5
1	0	1	0	0	1
2	0	0	0	1	0
3	1	0	0	0	0
4	0	0	0	0	0
5	0	0	1	0	1

Knoten	Adjazenzliste
1	[2, 5]
2	[4]
3	[1]
4	
5	[3, 5]



## 2.1.4 Knotengrad

Für einen Knoten eines gerichteten Graphen G = (V, E) ist

- der Eingangsgrad die Anzahl der Zielknoten v
- der Ausgangsgrad die Anzahl der Ausgangsknoten v
- der Grad die Summe von Ausgangsgrad und Eingangsgrad von v

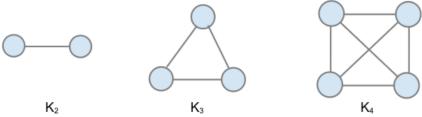
# 2.2 Ungerichtete Graphen

#### 2.2.1 Definition

- $\bullet$  Ein ungerichteter Graph G=(V,E)besteht aus einer Knotenmenge V und einer Kantenmenge E
- Der Grad eines Knotens ist die Anzahl der von v ausgehenden Kanten. (Schlingen werden doppelt gezählt)

# 2.2.2 Vollständige Graphen

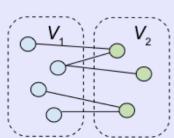
Ein ungerichteter Graph heißt **vollständiger Graph**, wenn es zw. je zwei verschiedenen Knoten eine Kante gibt.



Ein vollständiger Graph mit  ${\bf n}$  Knoten hat  $\frac{n(n-1)}{2}$  Kanten.

# 2.2.3 Bipartite Graphen

□ Ein Graph G = (V, E) heißt **bipartit**, wenn die Knotenmenge V in zwei disjunkte Teilmengen  $V_1$ ,  $V_2$  mit  $V = V_1 \cup V_2$  aufgeteilt werden kann, so dass jede Kante zwei Knoten aus verschiedenen Teilmengen verbindet.



□ Ein bipartiter Graph heißt vollständig, wenn es von jedem Knoten aus V₁ eine Kante zu jedem Knoten aus V₂ gibt.

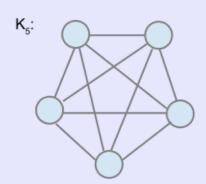
#### 2.2.4 Planare Graphen

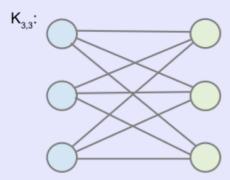
#### Definition:

Ein Graph G heißt **planar**, wenn er in einer Ebene so gezeichnet werden kann, dass sich keine Kanten kreuzen.

## ${\bf Kuratows ki\hbox{-}Graphen}$

(1) Der vollständige Graph K₅ mit 5 Knoten und der vollständige bipartite Graph K₃,₃ mit zweimal drei Knoten sind nicht planar.





- (2) Ein endlicher Graph ist genau dann planar, wenn er keinen Teilgraphen erhält, der durch Unterteilung von K₅ oder K₃₃ entstanden ist. Unterteilung bedeutet hier, dass beliebig oft (auch null mal) neue Knoten auf einer Kante eingefügt werden.
- Wenn in einem Graphen also irgendwie K₅ oder K₃,₃ als Teil einhalten ist, ist der Graph nicht planar.
- Folglich sind also beispielsweise alle vollständigen Graphen mit mehr als 5 Knoten auch nicht planar, da immer K₅ als Teilgraph enthalten ist.

# 2.3 Wege, Zyklen und Kreise

#### 2.3.1 Definition

- Ein **Zyklus** ist ein Weg der Länge n¿0 Ausgangs und Endknoten stimmen überein
- Ein Kreis ist ein Zyklus, bei dem kein Knoten doppelt besucht wird
- Ein gerichteter Graph heißt azyklischer Graph, wenn er keinen Zyklus enthält

# 2.4 Zusammenhang

## 2.4.1 Zusammenhang bei ungerichteten Graphen

Ein ungerichteter Graph heißt **zusammenhängend**, wenn es von jedem Knoten zu jedem anderen mind. einen Weg gibt.

Ein Teilgraph des ungerichteten Graphen heißt **Zusammenhangskomponente**, wenn folgende Bedingungen gelten:

- G' ist zusammenhängend
- G hat keinen größeren Teilgraphen G", der zusammenhängend ist und G' als Teilgraph enthält

Die Knotenmenge von G' ist eine Teilmenge der Knotenmenge von G

# 2.4.2 Zusammenhang bei gerichteten Graphen

stark zusammenhängend: für jede Kombination von  $v_1, v_2$  gibt es jeweils einen Weg (schwach) zusammenhängend: wenn er als ungerichteter Graph zusammenhängend wäre

# 2.5 Euler-Zyklen und -Wege

#### 2.5.1 Definition

- Ein **Euler-Weg** für G ist ein Weg in dem jede Kante genau einmal durchlaufen wird
- Ein **Euler-Zyklus** für G ist ein Zyklus in dem jede Kante genau einmal durchlaufen wird
- G hat einen **Euler-Zyklus** genau dann, wenn alle Knoten einen **geraden Grad** haben
- G hat einen **Euler-Weg**, wenn ganu zwei Knoten ungeraden Grad haben und alle anderen einen geraden

#### 2.6 Hamilton-Kreise

Ein Zyklus, bei dem jeder Knoten genau einmal besucht wird, nennt man **Hamilton-Kreis**.

#### 2.7 Bäume

#### 2.7.1 Definition

Ein Baum ist ein ungerichterter, zusammenhängender Graph ohne Schlingen.

Alle Knoten mit Grad 1 nennt man **Blätter** des Baums, die anderen heißen **innere** Knoten

Jeder nicht leere Baum mit n Knoten hat n-1 Kanten

## 2.7.2 Spannbäume

Ein Spannbaum ist ein Teilgraph eines ungerichteten Graphen, der ein Baum ist und alle Knoten dieses Graphen enthält.

Spannbäume existieren nur in zusammenhängenden Graphen.

#### 2.7.3 Wurzelbäume

Ein gewurzelter Baum hat einen ausgezeichneten Knoten als **Wurzel** Jeder Knoten kann beliebig viele Nachfolger haben, diese nennt man Kinder Jeder Knoten hat genau einen Elternknoten

**Blätter** sind Knoten ohne Kinder, **innere Knoten** sind Knoten mit Kindern **Definition**:

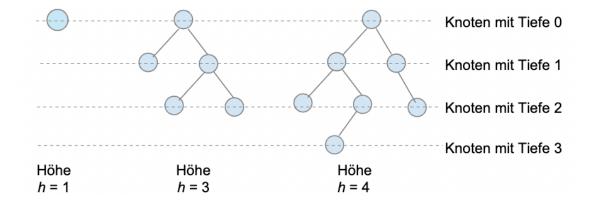
Ein gerichteter, zusammenhängender, azyklischer Graph ist ein Wurzelbaum, wenn

- es genau einen Knoten w mit Eingangsgrad 0 gibt (Wurzel)
- alle anderen Knoten den Eingangsgrad 1 haben

#### 2.7.4 Tiefe von Knoten und Höhe von Bäumen

Die **Tiefe** eines Knoten ist die Länge des Pfades vom Wurzelknoten zum Knoten k Ein leerer Baum hat die Höhe h=0

Ein Baum aus einem einzigen Knoten hat die Höhe h=1



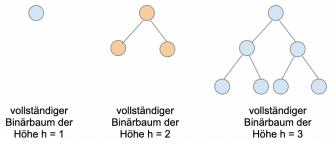
## 2.8 Binärbäume

Ein Binärbaum ist ein Wurzelbaum, dessen Knoten maximal den Ausgangsgrad 2 haben, d.h. ein Knoten hat maximal 2 Kinder

## 2.8.1 Vollständige Binärbäume

Ein Binärbaum heißt vollständig, wenn

- alle innere Knoten den Ausgangsgrad 2 haben
- alle Blätter die gleiche Tiefe haben



#### Eigenschaften:

Ein vollständiger Binärbaum der Höhe h>0 hat

- $2^{(h-1)}$  Blätter
- $2^h 1$  Knoten

#### 2.8.2 Traversierung von Binärbäumen

- Preorder-Traversierung (W-L-R)
- Inorder-Traversierung (L-W-R)
- Postorder-Traversierung (L-R-W)

# 3 Formale Sprachen

# 3.1 Alphabete und Wörter

Ein **Alphabet**  $\sum$  ist eine endliche, nicht leere Menge von Zeichen.

#### 3.1.1 Wörter

#### Definition

- $\bullet$  Ein Wort über einem Alphabet ist eine endlich lange Folge von Zeichen aus  $\sum$
- $\bullet$  |w| bezeichnet die Länge des Worts w
- $\epsilon$  bezeichnet das leere Wort mit Länge  $0, |\epsilon| = 0$
- $\bullet$   $|w|_a$  bezeichnet die Anzahl der Vorkommen des Zeichens a in w
- $\bullet$   $\sum^*$  bezeichnet die Menge aller Wörter, die mit Zeichen von  $\sum$  gebildet werden können

#### 3.1.2 Konkatenation

Die Konkatenation (Aneinanderhängen) von zwei Wörter wird als  $v \cdot w$  (vw) notiert.

• Assoziativität:

$$u \cdot (v \cdot w) = (u \cdot v) \cdot w$$

•  $\epsilon$  ist neutrales Element:

$$\epsilon \cdot w = w \cdot \epsilon = w$$

• Addition der Längen:

$$|v \cdot w| = |v| + |w|$$

• n-fache Konkatenation:

$$\begin{split} w^0 &= \epsilon \\ w^n &= w \cdot w^{n-1} \text{ für } n > 0 \\ |w^n| &= n \cdot |w| \end{split}$$

# 3.2 Sprachen

Die **Syntax** einer Sprache beschreibt die Regeln wie "Äußerungen" der Sprache gebildet werden können.

Die Semantik beschreibt die Bedeutung der formulierbaren Äußerung.

Die Pragmatik beschäftigt sich mit der Nutzung der Sprache.

Eine Sprache Lüber dem Alphabet  $\sum$ ist eine Menge von Wörtern über  $\sum$ 

Einige Sprachen über Alphabet  $\Sigma = \{a, b\}$ :

- $L_1$  = {ε, ab, ba} endliche Sprache, besteht nur aus drei Wörtern.
- $ightharpoonup L_2 = \{b, bb, bbb, bbbb, ...\}$

Sprache beliebig langer Folgen von b, unendliche Sprache

- $L_3 = \{\}$  leere Sprache, enthält gar kein Wort
- $L_4$  = {ε} Sprache, die nur das leere Wort enthält
- $ightharpoonup L_5 = {\epsilon, a, b, aa, bb, aaa, aba, bab, bbb, aaaa, abba, baab, bbbb, ...}$

# 3.2.1 Operationen für Sprachen

#### Definition

- Die Konkatenation  $L_1 \cdot L_2$  zweier Sprachen  $L_1$  und  $L_2$  ist  $L_1 \cdot L_2 = vw|v \in L_1, w \in L_2$
- $\bullet\,$ Für eine Sprache L ist  $L^n$  wie folgt definiert:

$$L^0 = \epsilon$$

$$L^n = L \cdot L^{n-1}, \text{ für } n > 0$$

• Die Kleene'sche Hülle  $L^*$  einer Sprache L ist definiert durchlaufen  $L^* = L^0 \cup L^1 \cup L^2 \cup ...$ 

## 3.3 Exkurs: XML

Serialisierung = Abbildung strukturierter Daten in eiene sequentielle Darstellungsform

- XHTML: Beschreibung von Web-Seiten
- SVG: zweidimensionale Vektorgrafik
- ODF: genormtes Austauschformat für Bürodokumente
- MathML: Dokumentenformat zur Darstellung mathematischer Formeln
- MusicXML: offenes Dateiformat zum Austausch von Musiknoten

• WSDL: Schnittstellen-Beschreibung für Web-Services

## 3.3.1 Wohlgeformtheit

Ein Text ist ein wohlgeformter XML-Text, wenn er folgende Regeln erfüllt:

- Ein XML-Text besteht aus genau einem XML-Element
- Ein XML-Element beginnt mit einem Anfangstag ¡tag¿ und endet mit dem gleichnamigen Endtag ¡/tag¿
- Elementare Texte können beliebige Zeichenfolgen sein, die aber keine Tags enthalten

#### 3.3.2 Weitere XML-Details

Anfangstags können mit Attributen versehen werden, um zusätzliche Informationen mit einem Knoten des Baums zu verbinden.

```
<person alter="24"> ... </person>
```

Steht zwischen Anfangstag und Endtag kein Inhalt, kann das Element zu einem Tag mit < ... /> zusammengefasst werden

```
<image name="hochschule.jpg" />
entspricht
  <image name="hochschule.jpg"></image>
```

Eine XML-Datei beginnt immer mit Angaben zu XML-Version, Zeichencode und ggf. weiteren Metainformationen, z.B. Strukturdefinitionen.

```
<?xml version=1.0" encoding="ISO-8859-1"?>
<!DOCTYPE adressBuch SYSTEM "adressBuch.dtd">
...
```

Danach folgt dann das Wurzelelement als eigentlicher Inhalt.

# 4 Reguläre Ausdrücke

# 4.1 Syntax reguläre Ausdrücke

Die Menge der **regulären Ausdrücke** über einem Alphabet  $\epsilon$  ist rekursiv so definiert: Folgendes sind elementare reguläre Ausdrücke:

- (1)  $\emptyset$
- $(2) \epsilon$
- (3) a für jedes Zeichen  $a \in \epsilon$

Sind R und S beliebige reguläre Ausdrücke, dann sind auch folgendes reguläre Ausdrücke:

- $(4) R \cdot S$
- (5) R|S
- (6)  $R^*$
- (7) (R)

#### Notationskonvention

- Operator \* bindet stärker als Operator ·
- Operator · bindet stärker als Operator |

# 4.2 Semantik reguläre Ausdrücke

Die von einem regulären Ausdruck R dargestellte Sprache L(R) ist folgendermaßen definiert:

- (1)  $L(\emptyset) =$  // leere Sprache, enthält gar kein Wort
- (2)  $L(\epsilon) = \epsilon$  // Sprache, die nur das leere Wort enthält
- (3) L(a) = a // Sprache, die nur das Wort aus dem einzelnen Zeichen a enthält
- (4) Ist  $L(R) = L_1$  und  $L(S) = L_2$  dann ist  $L(R \cdot S) = L_1 \cdot L_2$
- (5) Ist  $L(R) = L_1$  und  $L(S) = L_2$  dann ist  $L(R|S) = L_1 \cup L_2$
- (6) Ist  $L(R) = L_1$  dann ist  $L(R^*) = L_1^*$

(7) Ist 
$$L(R) = L_1$$
 dann ist  $L((R)) = L_1$ 

Die Bedeutung zusammengesetzter Ausdrücke kann so erklärt werden:

- R|S ist die Menge aller Wörter, die in der Sprache R oder in der Sprache S enthalten sind. Sprechweise: "R oder S"
- **RS** ist die Menge aller Wörter, so dass der erste Teil des Worts in der Sprache von R liegt und der Rest in S
- $R^*$  ist die Menge aller Wörter  $w = u_1 u_2 ... u_n$  die sich aus bel. vielen Teilwörtern zusammensetzen

 $R^+$  ist die Abkürzung für  $RR^*$  R? ist die Abkürzung für  $R|\epsilon$ 

# 4.3 Äquivalenz regulärer Ausdrücke

Zwei reguläre Ausdrücke R und S heißen äquivalent, falls L(R) = L(S), d.h. wenn beide Ausdrücke die gleiche Sprache darstellen.

#### Eigenschaften

Für beliebige reguläre Ausdrücke R, S und T gilt:

- R|S = S|R
- (R|S)|T = R|(S|T)
- RS|RT = R(S|T)
- RT|ST = (R|S)T
- R|R=R
- $R|\emptyset = \emptyset|R = R$
- (RS)T = R(ST)
- $R\epsilon = \epsilon R = R$
- $R\emptyset = \emptyset R = \emptyset$
- $R^{**} = R^*$
- $R^* = \epsilon |RR^*|$  bzw.  $R^* = \epsilon |R^+|$
- $R^* = \epsilon | R^*$

# 4.4 Anwendung regulärer Ausdrücke

boolean	matches (regex) prüft, ob der String entsprechend dem regulären Ausdruck regex aufgebaut ist.
String	replaceAll (String regex, String replacement)
During	ersetzt alle Vorkommen des Musters regex durch replacement
String	replaceFirst (String regex, String replacement)
String	ersetzt das erste Vorkommen des Musters regex durch replacement
String []	split (String regex, int limit)
501111g []	Splits this string around matches of the given regular expression

# 5 Kontextfreie Grammatiken

## 5.1 Kontextfreie Grammatiken

Eine kontextfreie Grammatik G = (N, T, P, S) besteht aus:

- N endliche Menge von nichtterminalen Symbolen
- T endliche Menge von terminalen Symbolen
- P endliche Menge von Produktionen  $L \to r$
- S Startsymbol S $\in N$  eines der nichtterminalen Symbole

#### Beispiel:

- $N = \{A, D, S\}$
- $T = \{a, b, c, d\}$
- Produktionen =  $\{S \to AD, A \to aAc, A \to b, D \to dD, D \to \epsilon\}$
- Startsymbol S

#### 5.1.1 Ableitbarkeit und Sprache einer Grammatik

#### Ableitbarkeit:

w ist aus u ableitbar, wenn u=w oder wenn es eine Folge von Ableitungsschritten von u nach w gibt

\* = "beliebig viele" Schritte

Die von G = (N, T, P, S) erzeugte Sprache ist:  $L(G) = \{w \in T^* | S \Rightarrow w\}$ 

#### 5.1.2 Links- und Rechtsableitungen

#### Linksableitung:

In jedem Ableitungsschritt wird das am weitesten links stehende nichtterminale Symbol ersetzt

#### Rechtsableitung

In jedem Ableitungsschritt wird das am weitesten rechts stehende nichtterminale Symbol ersetzt

#### 5.1.3 Ableitungsbäume

Ein Baum ist ein Ableitungsbaum zu einer kontextfreien Grammatik G für ein Wort w, wenn:

- Die Wurzel des Baums ist mit dem Startsymbol S markiert
- Die inneren Knoten sind mit einem nichtterminalen Symbol markiert
- ullet Die Blätter des Baums sind mit einem terminalen Symbol oder mit  $\epsilon$  markiert

Ein Wort w<br/> ist genau dann aus dem Startsymbol ableitbar, wenn ein Ableitungsbaum für das Wort w<br/> existiert.  $S \Rightarrow^* w$ 

# 5.1.4 Mehrdeutigkeit und Äquivalenz von Grammatiken

Eine kontextfreie Grammatik Fheißt mehrdeutig, wenn es für mindestens ein Wort mindestens zwei unterschiedliche Ableitungs gibt.

Zwei Grammatiken sind äquivalent, wenn sie dieselbe Sprache erzeugen  $L(G_1 = L(G_2))$ 

## 5.1.5 Kontextfreie Sprachen

Eine Sprache L ist kontextfrei, wenn es eine kontextfreie Grammatik gibt, die die Sprache darstellt

# 5.2 Weitere Formen der Syntaxbeschreibung

## 5.2.1 Backus-Naur-Form (BNF)

Notation:

- In Produktionen: ::= statt  $\rightarrow$
- Nichtterminale Symbole werden mit (...) geklammert
- Terminale Symbole werden mit "..." eingeschlossen

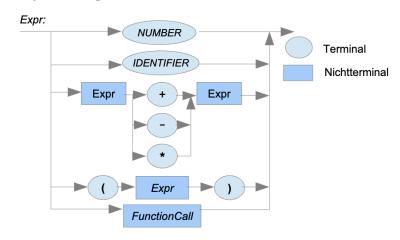
#### 5.2.2 Erweiterte-Backus-Naur-Form (EBNF)

EBNF-Notation	Erläuterung
M *	Wiederholung: M beliebig oft (auch 0 mal)
M <sup>+</sup>	Wiederholung: M ein- oder mehrfach
M <sub>1</sub>   M <sub>2</sub>	Alternative: M <sub>1</sub> oder M <sub>2</sub>
[ M ]	Optionaler Teil: M kann entfallen
(M)	Klammern zur Strukturierung

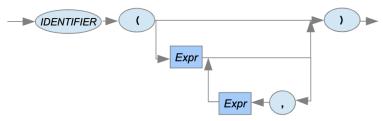
Beispiel 6.38 - EBNF-Grammatik

 $S \rightarrow (bA \mid aa)^*$ A \rightarrow a [Ab] a

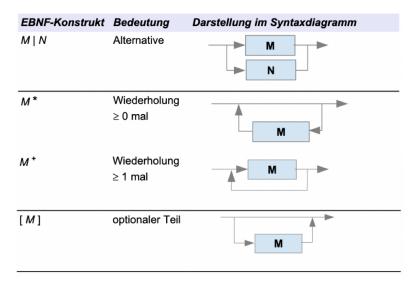
# 5.2.3 Syntaxdiagramme



#### FunctionCall:



# 5.2.4 Zusammenhang EBNF und Syntaxdiagramme



# 5.3 Chomsky-Grammatiken

#### 5.3.1 Typ-i-Grammatiken

Eine Chomsky-Grammatik des Typs i besteht aus:

- einer endlichen Menge N nichtterminaler Symbole
- einer endlichen Menge T terminaler Symbole  $(N \cap T = \emptyset)$
- einem Startsymbol  $S \in N$

sowie einer endlichen Menge P von Produktionen des Typs i

## • Typ 0 (uneingeschränkt)

```
Produktion hat die Form u \to w mit u \in (N \cup T)^*, w \in (N \cup T)^* wobei |u| \leq |w|
```

#### • Typ 1 (kontextsensitiv, monoton)

```
Produktion hat die Form u \to w mit u \in (N \cup T)^*, w \in (N \cup T)^* wobei |u| \leq |w| Zusätzlich ist die Produktion S \to \epsilon erlaubt, sofern S nicht auf der rechten Seite der Produktion vorkommt.
```

#### • Typ 2 (kontextfrei)

Produktion hat die Form  $A \to w$  mit  $A \in \mathbb{N}, w \in (\mathbb{N} \cup T)^*$ 

#### • Typ 3 (rechtslinear)

Produktionen können entweder die Form  $A \to aB$  oder die Form  $A \to \epsilon$  haben mit  $(A, B \in N, a \in T)$ 

## 5.4 XML-Bäume

#### 5.4.1 Document Type Definition (DTD)

Eine DTD-Spezifikation hat die Form:

```
(! DOCTYPE wurzelelement/Definition der XML-Elemente)
```

Jedes XML-Element wird durch einen Eintrag definiert

⟨! ELEMENT elementname regAusdruck⟩

Der Ausdruck "regAusdruck" beschreibt welchen Inhalt das XML-Element haben kann

- #PCDATA elementarer Text, enthält keine weiteren XML-Elemente
- EMPTY leeres Element
- A,B,C Sequenz: A gefolgt von B gefolgt von C
- A-B-C alternativ A oder B oder C

- $Y^*$  (evtl. leere) Folge von Y, beliebig oft
- $\bullet \ Y+$ nicht-leere Folge von Y, d.h. mind einmal
- A? A ist optional

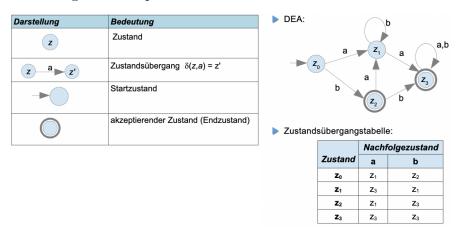
Ein XML-Dokument heißt valide, wenn es die strukturellen Vorgaben der DTD einhält.

# 6 Deterministische endliche Automaten

# 6.1 Definition DEA

Ein deterministischer endlicher Automat (DEA)  $A=(Z,\sum,\delta,z_0,E)$  besteht aus:

- Z endliche Menge von Zuständen
- \( \sum\_{\text{ingabealphabet}}\)
  - $\delta$  Zustandsübergangsfunktion (totale Funktion)
- $z_0$  Startzustand  $(z_0 \in Z)$
- E Menge von akzeptierenden Zuständen



# 6.2 Akzeptierte Sprache eines DEA

Die durch einen DEA  $A=(Z,\sum,\delta,z_0,E)$  akzeptierte Sprache L(A) ist die Menge  $L(A)=\{w\in\sum^*|z_0\to z'\cap z'\in E\}.$ 

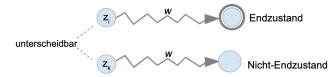
## 6.3 Minimalautomaten

Ein DEA ist ein Minimalautomat falls der Automat die Sprache L akzeptiert und es keinen anderen Automaten A' gibt, der

- äquivalent zu A ist
- weniger Zustände als A hat

# 6.3.1 Äquivalenz von Zuständen

- ➤ Zwei Zustände z₁ und z₂ sind äquivalent, wenn von beiden Zuständen aus mit genau den gleichen Wörtern Endzustände erreichbar sind (es müssen aber nicht die identischen Endzustände sein!). Hat man zwei äquivalente Zustände dann ist das zukünftige Verhalten bei der Analyse eines Worts für beide Zustände gleich: Es ist egal, ob man von dem einen oder anderen Zustand ausgeht, man wird genau mit den gleichen (Rest-)Wörtern Endzustände erreichen.
- Zwei Zustände z<sub>1</sub> und z<sub>2</sub> sind somit unterscheidbar, wenn es mindestens ein Wort w gibt, so dass von z<sub>1</sub> aus mit w ein Endzustand erreicht werden kann, aber von z<sub>2</sub> aus nicht (bzw. umgekehrt).

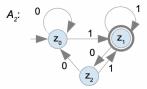


Wir sagen in diesem Fall, dass die Zustände  $z_i$  und  $z_k$  durch das Wort w unterscheidbar sind.

Sind zwei Zustände unterscheidbar, macht es also einen Unterschied, ob man bei der Analyse eines Worts in den einen oder in den anderen Zustand gelangt.

#### Beispiel 7.16 - Äquivalente und unterscheidbare Zustände

Welche Zustände sind bei folgendem DEA  $A_2$  zueinander äquivalent bzw. voneinander unterscheidbar?

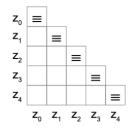


- z<sub>0</sub> und z<sub>1</sub> sind unterscheidbar: Betrachte Wort ε. Man bleibt mit dem Wort in z<sub>0</sub> bzw. in z<sub>1</sub>. z<sub>1</sub> ist Endzustand, z<sub>0</sub> aber nicht. Also sind z<sub>0</sub> und z<sub>1</sub> durch das Wort ε unterscheidbar, d.h. nicht äquivalent.
- z<sub>1</sub> und z<sub>2</sub> sind unterscheidbar: Gleiche Argumentation gilt hier auch: z<sub>1</sub> ist Endzustand, z<sub>2</sub> aber nicht, also sind z<sub>1</sub> und z<sub>2</sub> durch das Wort ε unterscheidbar, also nicht äquivalent.
- z₀ und z₂ sind äquivalent: Wir betrachten alle möglichen Wörter w∈{0,1}\*. Es gibt folgende drei Fälle: Es kann das leere Wort ε sein, das Wort kann mit 0 anfangen oder es kann mit 1 anfangen.
  - Fall w=ε: Beide Zustände sind keine Endzustände, somit durch ε nicht unterscheidbar
  - Fall w=0w': Nach Transition mit 0 befindet sich Automat A<sub>2</sub> in Zustand z<sub>0</sub>, egal ob man bei z<sub>0</sub> oder z<sub>2</sub> gestartet ist. Danach geht es für w' somit gleich weiter, somit sind beide Zustände durch keine Wort 0w' unterscheidbar.
  - Fall w=1w': nach Transition mit 1 befindet sich Automat A<sub>2</sub> im Zustand z<sub>1</sub>, egal ob man bei z<sub>0</sub> oder z<sub>2</sub> gestartet ist. Danach geht es für w' folglich gleich weiter. Somit sind beide Zustände durch keine Wort 1w' unterscheidbar.

Die Zustände  $z_0$  und  $z_2$  sind durch kein Wort  $w \in \{0,1\}^*$  unterscheidbar, also sind sie äquivalent, d.h.  $z_0 \equiv z_2$ .

## 6.3.2 Berechnung äquivalenter Zustände

**Ausgangspunkt**: Wir bilden eine Tabelle in Dreiecksform für alle Paare  $\{z_i, z_k\}$  von Zuständen. Jeder Zustand ist zu sich selbst äquivalent, bei allen anderen Paaren ist noch unklar, ob sie unterscheidbar oder äquivalent sind.



In diese Tabelle wird eingetragen, ob schon bekannt ist, ob zwei Zustände unterscheidbar oder äquivalent sind.

#### Eintrag bei {z<sub>i</sub>, z<sub>k</sub>}:

≡ (für i = k): jeder Zustand ist zu sich selbst äquivalent

X z<sub>i</sub> und z<sub>k</sub> sind unterscheidbar

leer es ist noch unbekannt, ob zi und zk unterscheidbar sind

#### Vorgehensweise:

- **1. Phase (Endzustand/Nicht-Endzustand)**: Markiere alle Paare  $\{z_j, z_k\}$ , bei denen entweder  $z_j$  oder  $z_k$  Endzustand ist, aber nicht beide, mit X als unterscheidbar.
- 2. Phase (Propagierungsregel anwenden):

Wiederhole für jedes noch nicht markierte Paare  $\{z_j, z_k\}$ :

Wiederhole für alle Zeichen  $a \in \Sigma$ :

Falls 
$$z_j \stackrel{a}{\rightarrow} z_j'$$
,  $z_k \stackrel{a}{\rightarrow} z_k'$ 

und  $\{z_j', z_k'\}$  in Tabelle schon mit X markiert dann markiere auch  $\{z_j, z_k\}$  mit X als unterscheidbar.

22

so lange, bis sich in einem kompletten Durchlauf durch alle leeren Einträge keine neue Markierung mehr ergibt.

**Ergebnis**: Für alle am Ende nicht markierten Paare  $\{z_i, z_j\}$  gilt, dass sie nicht unterscheidbar und somit äquivalent sind, d.h.  $z_i = z_i$ .

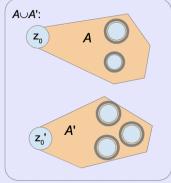
# 6.4 Äquivalenz von Automaten

Zwei DEAs  $A_1$  und  $A_2$  heißen äquivalent, wenn beide die gleiche Sprache akzeptieren, d.h.  $L(A_1) = L(A_2)$ 

# Äquivalenznachweis für DEAs

Zwei DEAs A und A' seien gegeben.

(3) Bilde einen gemeinsamen Automaten A∪A' durch disjunkte Vereinigung der Zustände von A und A' (d.h. gleich benannte Zustände ggf. dabei umbenennen).



- (4) Berechne die äquivalenten Zustände von A∪A' mit Algorithmus 7.19.
- (5) Ergibt sich, dass die *Startzustände*  $z_0$  von A und und  $z_0$ ' von A' zueinander *äquivalent* sind, dann sind auch die *Automaten* A und A' *äquivalent*, da von beiden Zuständen aus mit genau den gleichen Wörtern Endzustände erreicht werden können.

# 7 Nichtdeterministische endliche Automaten

# 7.1 NEAs mit $\epsilon$ -Übergängen

Ein nichtdeterministischer endlicher Automat mit  $\epsilon$ -Übergängen

$$A = (Z, \sum, \Delta, z_0, E)$$

Z endliche Zustandsmenge

 $\sum_{z_0 \in Z}$  Eingabealphabet Startzustand

 $\Delta$  Zustandsübergangsrelation

E Menge von akzeptierenden Zuständen

# 7.1.1 Sprache eines $\epsilon$ -NEA

Für einen  $\epsilon$ -NEA  $A=(Z,\,\Sigma,\,\Delta,\,z_0,\,E)$  ist die auf Wörter erweiterte Zustandsübergangsrelation

$$\rightarrow \subseteq Z \times \Sigma^* \times Z$$

folgendermaßen definiert:

 $\square$  Mit dem leeren Wort ε kann man den gleichen Zustand erreichen, d.h. für alle Zustände  $z \in Z$  gilt

☐ Gibt die Zustandsübergangsrelation  $\Delta$  an, dass der Automat mit Zeichen a von einem Zustand  $z_1$  nach  $z_2$  wechseln kann und kann er mit dem Wort w von  $z_2$  aus Zustand  $z_3$  erreichen, dann kann der Automat mit Wort aw von  $z_1$  aus Zustand  $z_3$  erreichen:

falls 
$$(z_1, a, z_2) \in \Delta$$
 und  $z_2 \stackrel{\text{W}}{\rightarrow} z_3$ , dann  $z_1 \stackrel{\text{aw}}{\rightarrow} z_3$ 

(für alle  $z_1, z_2, z_3 \in \mathbb{Z}, a \in \Sigma, w \in \Sigma^*$ )

$$(z_1)$$
  $a$   $(z_2)$   $w$   $(z_3)$ 

Gibt die Zustandsübergangsrelation Δ an, dass der Automat mit ε-Übergang von z₁ nach z₂ wechseln kann, und kann er mit dem Wort w von z₂ den Zustand z₃ erreichen, dann kann man mit Wort w auch von z₁ nach z₃ kommen:

falls 
$$(z_1 \varepsilon, z_2) \in \Delta$$
 und  $z_2 \stackrel{\text{w}}{\rightarrow} z_3$ , dann  $z_1 \stackrel{\text{w}}{\rightarrow} z_3$ 

(für allez<sub>1</sub>,  $z_2, z_3 \in Z$ ,  $w \in \Sigma^*$ )

$$(z_1)$$
  $\varepsilon$   $(z_2)$   $w$   $(z_3)$ 

#### 7.2 Transformation von $\epsilon$ -NEAs in DEAS

# 7.2.1 Teilmengenkonstruktion

Gegeben ist ein ε-NEA

$$A_{N} = (Z_{N}, \Sigma, \Delta, z_{N0}, E_{N}).$$

Der zugehörige äquivalente DEA

$$A_D = (Z_D, \Sigma, \delta_D, Z_{D0}, E_D)$$

wird folgendermaßen definiert:

- **Zustandsmenge**  $Z_D$ : Menge aller Teilmengen von  $Z_N$  (= Potenzmenge von  $Z_N$ ).
- **Zustandübergangsfunktion**  $\delta_D$ : Ist  $X = \{z_1, ..., z_k\}$  ein Zustand des DEA, dann ist  $\delta_D(X,a)$  die Menge aller ε-NEA-Zustände, die ausgehend von einem der Zustände  $z_i$  durch einen direkten a-Übergang und dann beliebig viele ε-Übergänge im ε-NEA erreichbar sind.
- **Startzustand**  $z_{D0}$ : Menge aus dem Startzustand  $z_{N0}$  und allen Zuständen, die über ε-Übergänge von  $z_{N0}$  aus erreichbar sind.
- Endzustände E<sub>D</sub>: Allen Zustandsmengen, die mindestens einen ε-NEA-Endzustand enthalten, sind Endzustände des DEA.

Ist  $A_D$  der gebildete DEA zu einem  $\epsilon$ -NEA  $A_N$ , dann gilt  $L(A_D) = L(A_N)$ , beide Automaten akzeptieren die gleiche Sprache.

## 7.2.2 Verbesserte Teilmengenkonstruktion

Gegeben ist ein ε-NEA  $A_N = (Z_N, \Sigma, \Delta, z_{N0}, E_N)$ . Der zugehörige äquivalente DEA  $A_D = (Z_D, \Sigma, \delta_D, X_{D0}, E_D)$  wird folgendermaßen konstruiert:

1. **Initialisierung**: Bestimme Startzustand  $X_{D0}$ :

 $X_{D0}$  besteht aus Startzustand  $z_{N0}$  und allen Zuständen, die über ε-Übergänge von  $z_{N0}$  aus direkt oder indirekt erreichbar sind.

Setze  $Z_D = \{X_{D0}\}, X_{D0}$  ist unmarkiert.

## 2. Verarbeitung der noch unmarkierten Zustände:

Wiederhole, solange noch ein unmarkierter Zustand in Z<sub>D</sub> vorhanden ist:

- (1) Wähle einen unmarkierten Zustand X aus  $Z_D$  aus.
- (2) Für jedes Zeichen  $a \in \Sigma$  berechne den Nachfolgezustand:

 $X' = \{ z' \in Z_N | z' \text{ ist über erst einen } a\text{-Übergang und dann ggf. beliebig viele } \epsilon\text{-Übergänge danach von einem Zustand } z \in X \text{ erreichbar} \}$ 

Nimm X' zu  $Z_D$  als unmarkierten Zustand dazu, falls noch nicht enthalten und setze

$$\delta(X, a) = X'$$

- (3) Markiere Zustand X als fertig.
- **3. Endzustände:** Alle Mengen aus  $Z_D$ , die mindestens einen Endzustand des  $\epsilon$ -NEA enthalten, sind Endzustände des DEA.