

#### KHÓA HỌC LẬP TRÌNH VI ĐIỀU KHIỂN

Giảng viên NGUYỄN HUỲNH NHẬT THƯƠNG LICH HQC:

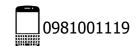
19h30 - 22h00 thứ 2 và thứ 6

ĐỊA ĐIỂM:

Online qua nền tảng Zoom

#### **MODULE 6**

- UART GIAO TIÉP TRUYỀN THÔNG NỐI TIẾP UART
- UART Transmit
- UART Receive



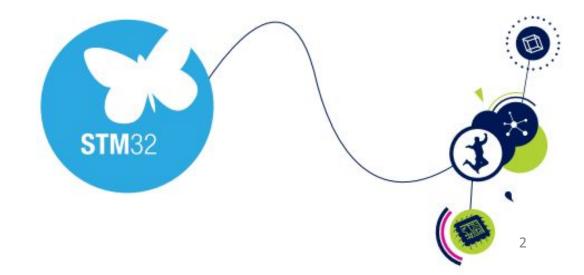








# MODULE 6 - UART - GIAO TIÉP TRUYÈN THÔNG NỐI TIẾP



#### GIAO TIẾP TRUYỀN THÔNG NỐI TIẾP

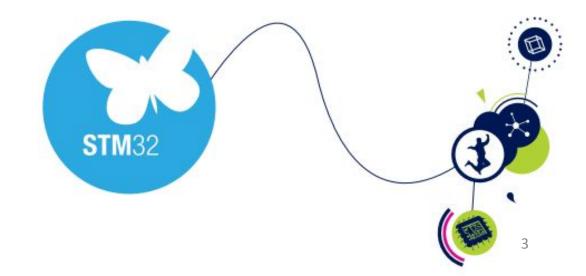


Universal

Asynchronous

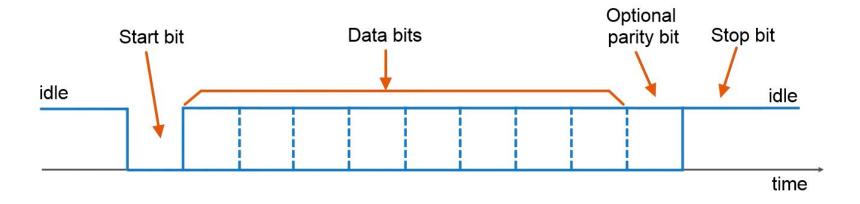
Receiver

Transmitter

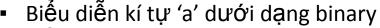


### KHUNG TRUYỀN DỮ LIỆU (Data Frame)





- Start bit: bit bắt đầu với mức logic 0, báo hiệu truyền dữ liệu
- Data bits: các bit dữ liệu (7, 8 hoặc 9 bits)
- Parity bit: bit kiểm tra lỗi dữ liệu
- Stop bit: bit kết thúc (0.5, 1, 1.5, 2 bits) với mức logic 1, báo hiệu kết thúc khung truyền



- Biểu diễn khung truyền dữ liệu khi truyền đi kí tự 'a' với cấu hình sau:
  - 1 bit start
  - 8 bits data
  - 0 bit parity
  - 1 stop bit
  - LSB first (bit





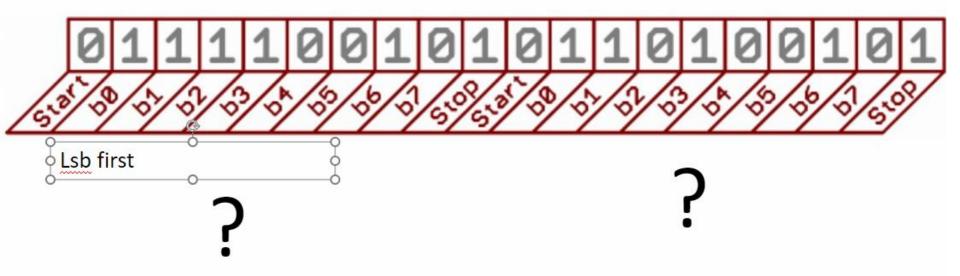
### TỐC ĐỘ BAUD (BAUDRATE)

- Số bit truyền được trong 1 giây. Đơn vị: bps (bits per second)
- Cần thống nhất tốc độ baud giữa hai thiết bị với nhau để thời gian truyền 1 bit và nhận 1 là giống nhau
- Một số giá trị Baudrate thường gặp: 1200, 2400, 4800, 9600, 19200, 38400, 57600, 115200...
- Tốc độ baud càng cao thì tốc độ truyền/nhận dữ liệu càng nhanh



## 9600 8N1 (an example)

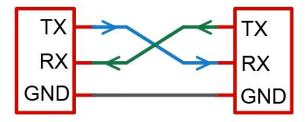
- 9600 baud, 8 data bits, no parity, and 1 stop bit
- is one of the more commonly used serial protocols



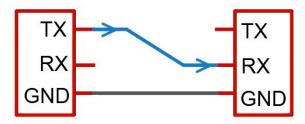
#### KÉT NỐI PHẦN CỬNG



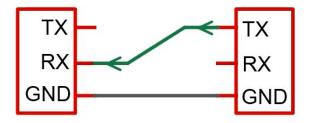
Giao tiếp hai chiều



• Vi điều khiển chỉ truyền dữ liệu

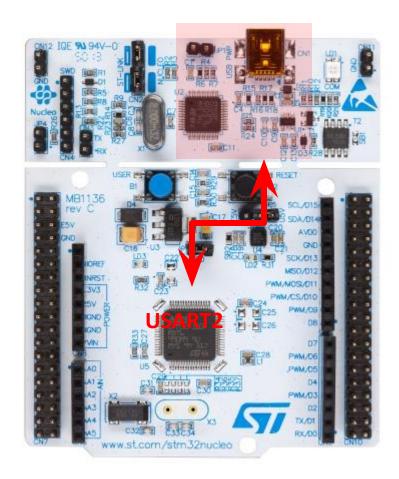


• Vi điều khiển chỉ nhận dữ liệu



TX: Transmit Data Output

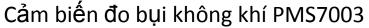
RX: Receive Data Input



https://www.st.com/resource/en/user manual/dm00105823-stm32-nucleo64 -boards-mb1136-stmicroelectronics.pdf (Muc 6.8)

#### MỘT SỐ THIẾT BỊ GIAO TIẾP **UART** Màn hình Nextion

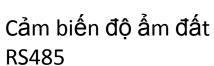
















Cảm biến siêu âm MB7389 HRXL

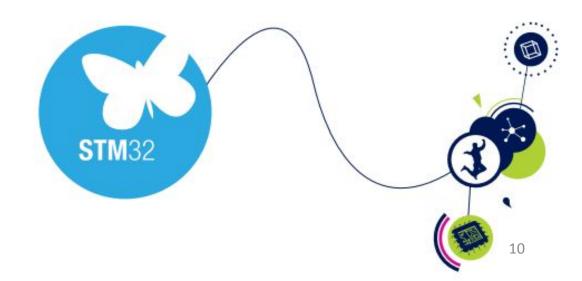


## RS232, RS485

https://tapit.vn/khai-niem-ve-giao-thuc-modbus
-rtu-va-ket-noi-phan-cung/



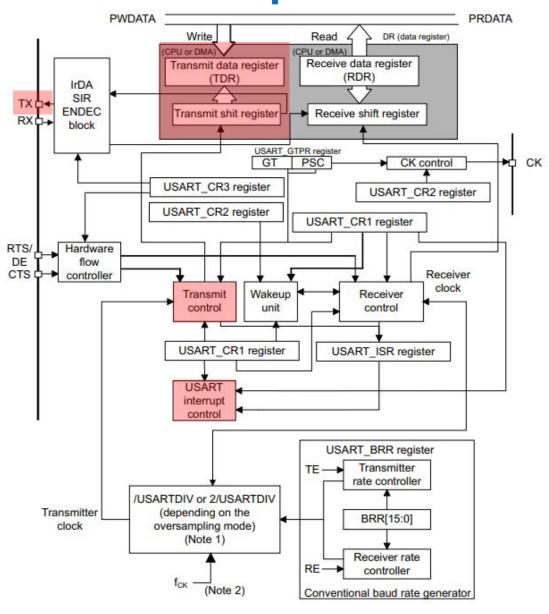
## MODULE 5 - UART TRANSMIT



#### QUÁ TRÌNH TRUYỀN MỘT BYTE DỮ



LIỆU

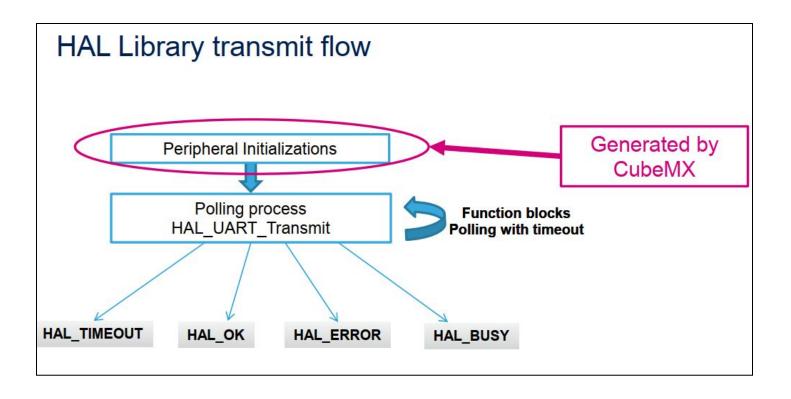


Lưu ý: Khi bộ truyền USART được kích hoạt nhưng không có hoạt động truyền diễn ra thì chân TX được duy trì mức logic cao.

### CÁC CÂU LỆNH HỖ TRỢ

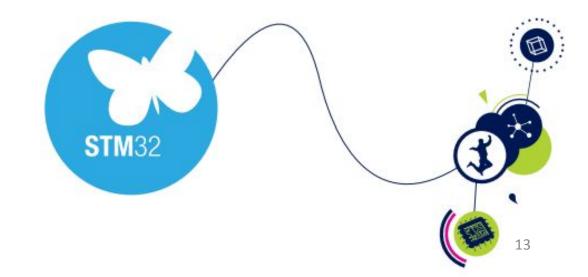


- HAL\_UART\_Transmit(UART\_HandleTypeDef \*huart, uint8\_t \*pData, uint16\_t Size, uint32\_t Timeout)
- HAL\_UART\_Transmit\_IT(UART\_HandleTypeDef \*huart, uint8\_t \*pData, uint16\_t Size)
- HAL\_UART\_Transmit\_DMA(UART\_HandleTypeDef \*huart, uint8\_t \*pData, uint16\_t Size)



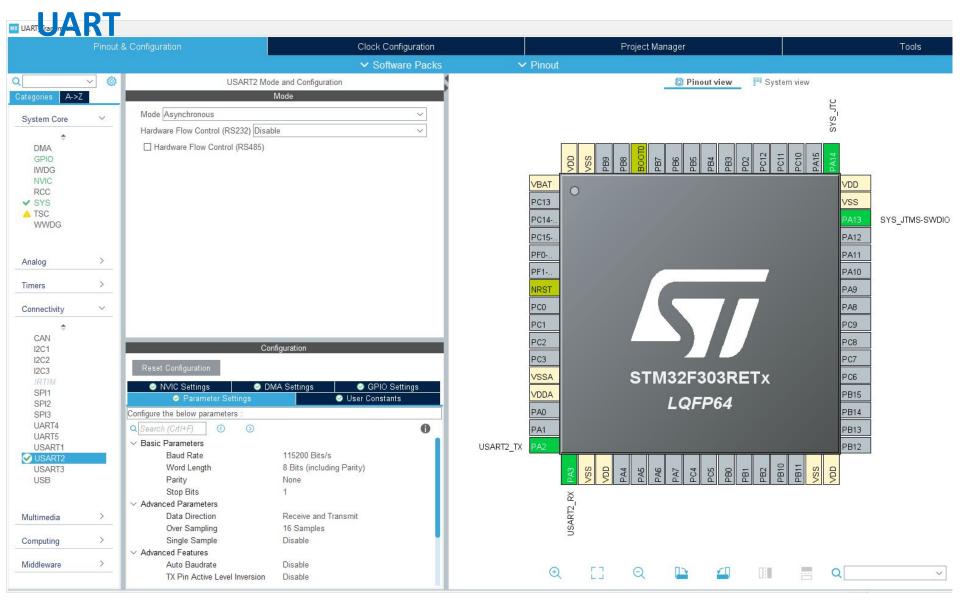


## MODULE 5 - THỰC HÀNH UART TRANSMIT











#### VIẾT CHƯƠNG TRÌNH & NẠP

```
While (1)

{
     HAL_UART_Transmit(&huart2, (uint8_t*)"HelloWorld\n", 12, 1000);
     HAL_Delay(1000);
}
```

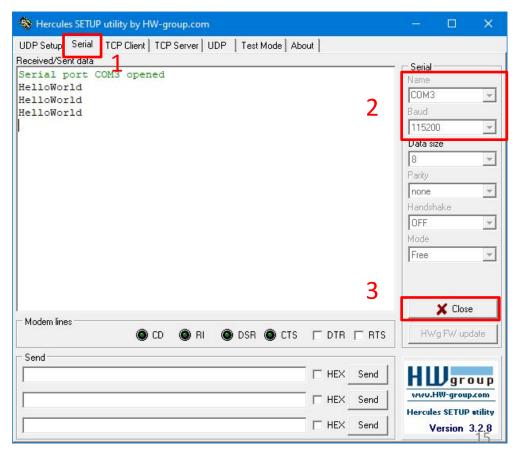
#### PHẦN MỀM

#### HER WILL BES

https://www.hw-group.com/soft ware/hercules-setup-utility

#### KIỂM TRA CỔNG

Coomputer Management ->
Device Manager -> Ports (COM &LPT)





#### TRUYỀN DỮ LIỆU NHIỀU ĐỊNH

```
PANGU liệu có giá trị kiểu int
    uint16 t intnumber = 1000;
    char intarray[5] = \{0\};
    sprintf(intarray, "%d", intnumber);
    HAL UART Transmit(&huart2, (uint8 t*)intarray, 4, 1000);
Truyền dữ liệu có giá trị kiểu float
  float floatnumber = 123.4;
  char floatarray[6] = \{0\};
  sprintf(floatarray, "%.1f", floatnumber); //Lưu ý về định dạng số lượng chữ số phần thập
  phân
  HAL UART Transmit(&huart2, (uint8 t*)floatarray, 5, 1000);
Truyền kết hợp nhiều kiểu dữ liệu khác nhau
```

```
float tempvalue = 26.6;

uint8_t humidity = 85;

char array[20] = {0};

sprintf(array, "Nhiet do: <mark>%.1f</mark>, Do am: %d", tempvalue, humidity);

HAL_UART_Transmit(&huart2, (uint8_t*)array, 20, 1000);
```



https://tapit.vn/huong-dan-xu-ly-chuoi-trong-lap-trinh-vi-dieu-khien/

https://tapit.vn/huong-dan-xu-ly-chuoi-trong-lap-trinh-vi-dieu-khien-p2/

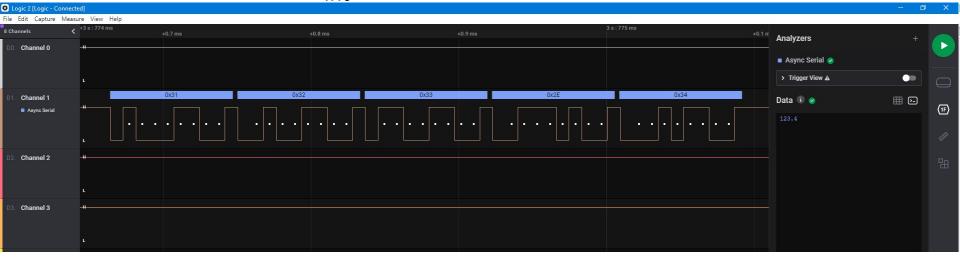
https://tapit.vn/huong-dan-xu-ly-chuoi-trong-lap-trinh-vi-dieu-khien-p3/





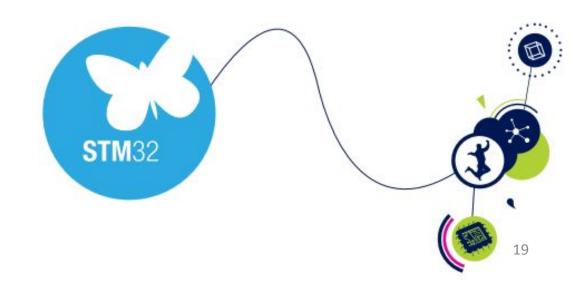


Truyền dữ liệu có giá trị kiểu int



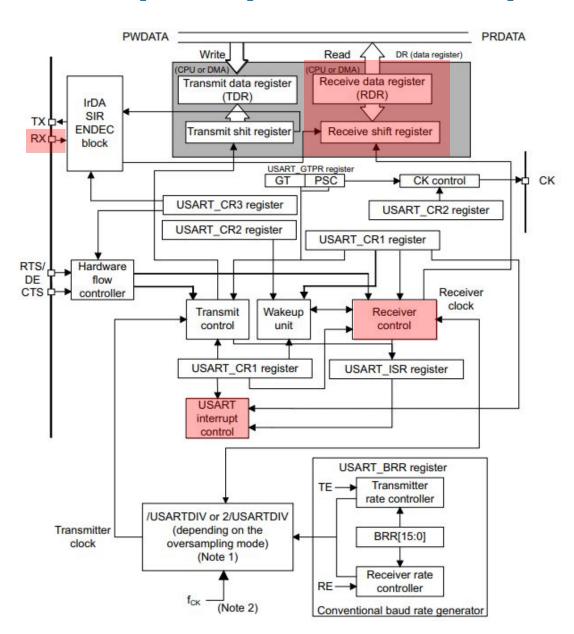


## MODULE 5 - UART RECEIVE



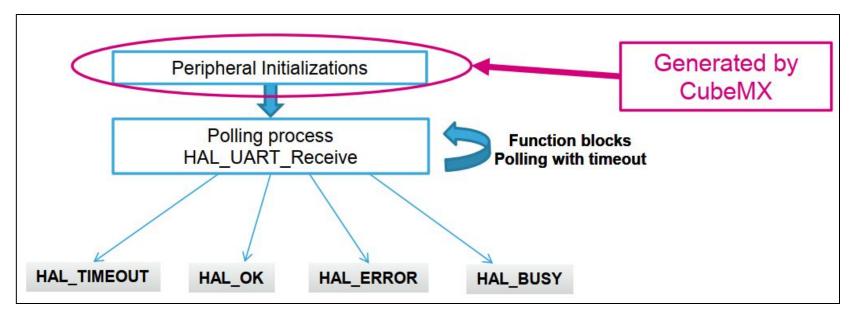
#### QUÁ TRÌNH NHẬN MỘT BYTE DỮ LIỆU







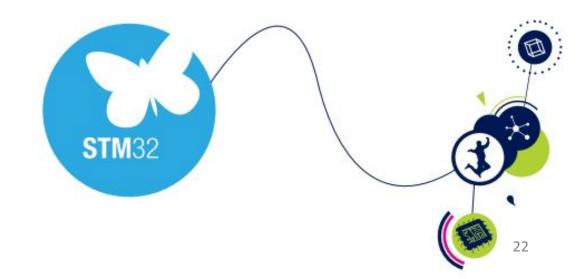
#### NHẬN DỮ LIỆU Ở CHẾ ĐỘ POLLING





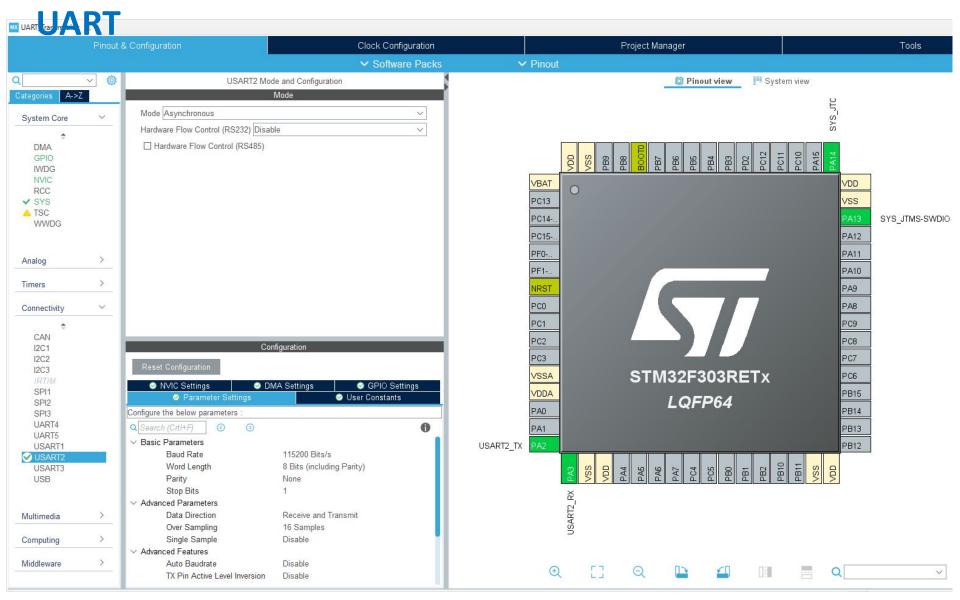
## MODULE 5

## THỰC HÀNH NHẬN DỮ LIỆU Ở CHẾ ĐỘ POLLING









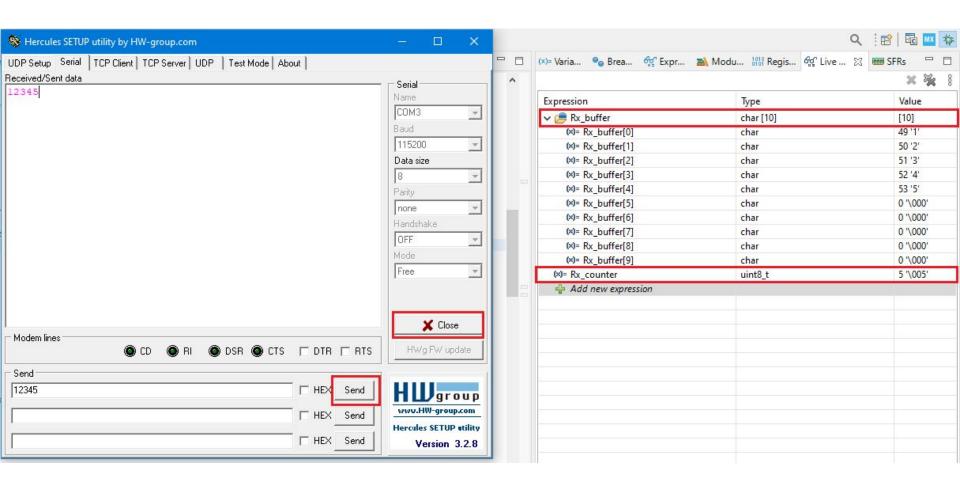


#### VIẾT CHƯƠNG TRÌNH & NẠP

```
CODE
/* USER CODE BEGIN PV */
                                                 LƯU Ý: KHÔNG COPY CODE
                                                  NGUY CO' LÔI
char Rx_byte = 0;
char Rx buffer[10] = \{0\};
uint8 t Rx counter = 0;
/* USER CODE BEGIN WHILE */
 while (1)
     if(HAL UART Receive(&huart2, &Rx byte, 1, 100) == HAL OK)
          if(Rx counter >= 10) //Nếu đầy bộ đệm
               for(uint8 t i = 0; i < 10; i++) //Xóa bộ đệm
                    Rx_buffer[i] = 0;
              Rx counter = 0;
          Rx_buffer[Rx_counter++] = Rx_byte;
```



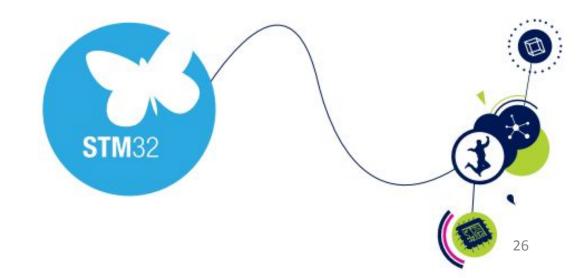
#### PHẦN MỀM HERCULES





## MODULE 5

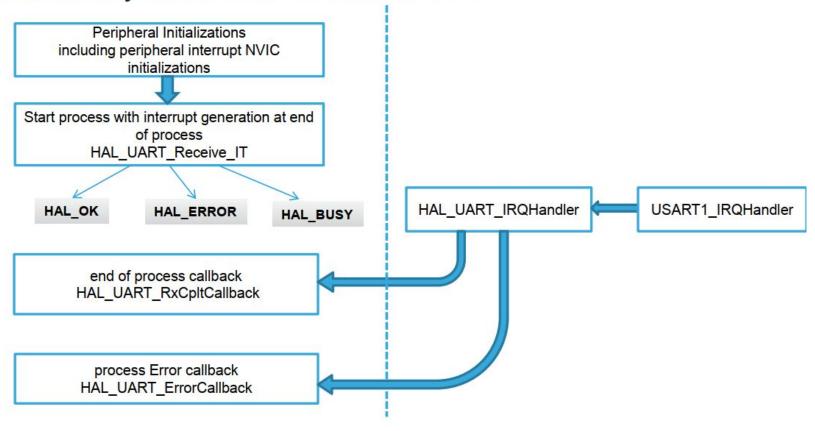
## THỰC HÀNH NHẬN DỮ LIỆU Ở CHẾ ĐỘ INTERRUPT



### NHẬN DỮ LIỆU Ở CHẾ ĐỘ INTERRUPT



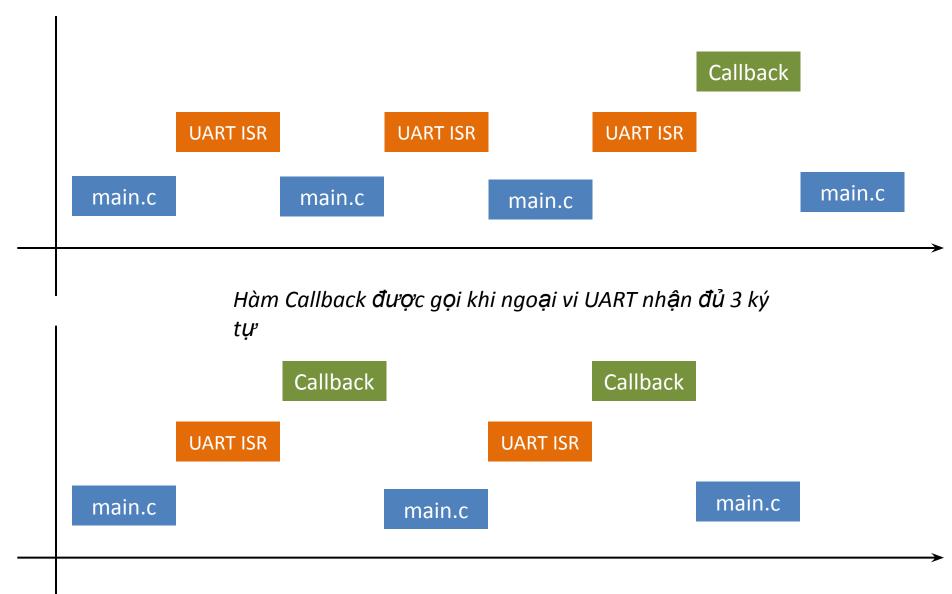
#### HAL Library UART with IT receive flow





#### NHẬN DỮ LIỆU Ở CHẾ ĐỘ INTERRUPT

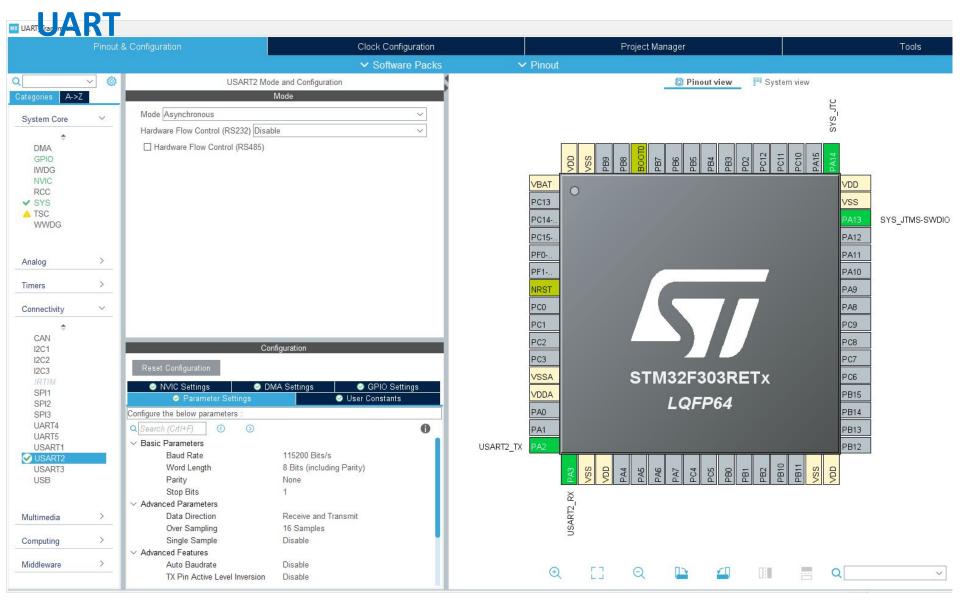




Hàm Callback được gọi khi ngoại vi UART nhận đủ 1 ký

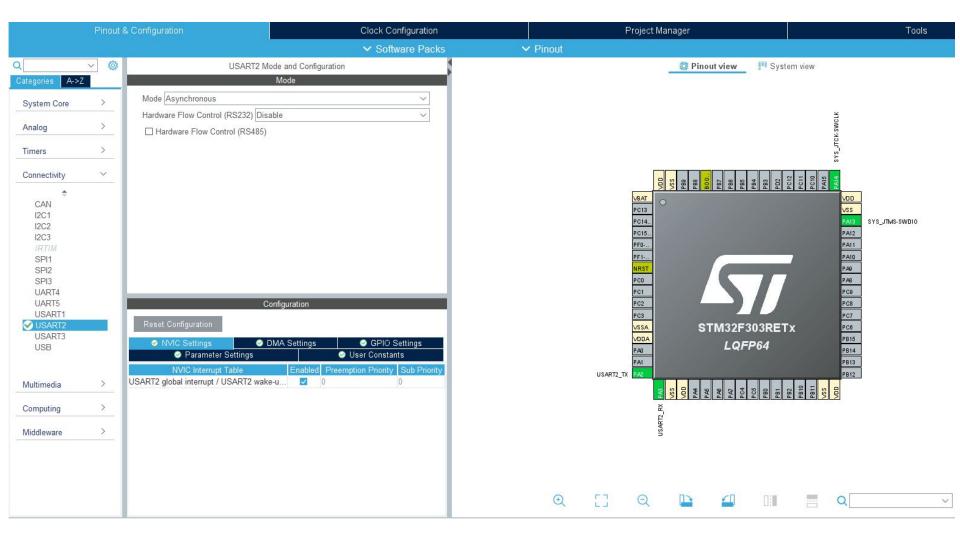








#### CẤU HÌNH NGOẠI VI UART





#### VIÉT CHƯƠNG TRÌNH & NẠP

```
*USER CODE BEGIN PV */
                                                LƯU Ý: KHÔNG COPY CODE
 char Rx byte = 0;
                                                 NGUY CO' LÕI
 char Rx_buffer[10] = {0};
 uint8_t Rx_index = 0;
/* USER CODE BEGIN 0 */
void HAL_UART_RxCpltCallback(UART_HandleTypeDef *huart)
    Rx_buffer[Rx_index] = Rx_byte;
    Rx index ++;
    if(Rx index >= 10)
         //HAL_UART_Transmit(&huart2, Rx_buffer, 10, 1000);
         for(uint8 t i = 0; i < 10; i++)
               Rx buffer[i] = 0; // Clear buffer
         Rx index = 0;
    HAL_UART_Receive_IT(&huart2, (uint8_t*)&Rx_byte, 1);
  /* USER CODE BEGIN 2 */
  HAL UART Receive IT(&huart2, (uint8 t*)Rx byte, 1);
```

Gửi chuỗi dữ liệu 01234567 Lần gửi đầu tiên: lưu đủ 01234567 Lần gửi thứ 2: 012345678

Lưu 01 => Đầy bộ đệm. In dữ liệu lên màn hình và xóa bộ đệm

Trong lúc gửi byte đầu tiên lên màn hình shift nhận thêm 1 byte dữ liệu có giá trị lên thanh ghi RDR, bit RXNE được bật lệ Lúc này, vi xử lý điều khiển uart tiếp tục

màn hình, thì vi điều khiển không thể và tiếp để đọc dữ liệu từ thanh ghi RDR, m liệu từ RDR thì không thực hiện xóa bit

Mà trong lúc bit RXNE chưa được xóa m tiếp tục nhân dữ liêu.

Nhưng không thể đẩy dữ liệu tới thanh Dẫn đến các bye sau đó cũng không thể thanh ghi RDR, thanh ghi RDR vẫn giữ g

Cho đến khi, vi xử lý thực hiện xong việ xong việc xóa bộ đệm, xong việc khai bá từ ngắt UART, rồi thoát khỏi callback, th vào lại callback, và lúc này sẽ nhận đượ là '2'. Các byte khác sẽ mất, không nhận



#### **UART Overrun error**

The RXNE bit is set to indicate that the content of the shift register is transferred to the RDR An interrupt is generated if the RXNEIE bit is set.

Clearing the RXNE bit is performed by a software read to the USART\_RDR register

The RXNE bit must be cleared before the end of the reception of the next character to avoid an overrun error.

Data can not be transferred from the **shift register** to the R**DR register** until the RXNE bit is cleared.



Viết chương trình để xử lý chuỗi nhận được qua UART từ Hercules Tool:

Nếu nhận được chuỗi "LEDON\r" thì cho LED sáng Nếu nhận được chuỗi "LEDOFF\r" thì cho LED tắt Nếu nhận được chuỗi "LEDBLINK\r" thì cho LED nhấp nháy 200ms

Sử dụng hàm xử lý chuỗi thư viện string.h Tài liệu tham khảo:

https://tapit.vn/huong-dan-xu-ly-chuoi-trong-lap-trinh-vi-dieu-khien/https://tapit.vn/huong-dan-xu-ly-chuoi-trong-lap-trinh-vi-dieu-khien-p2/



#### MỘT SỐ KINH NGHIỆM XỬ LÝ KHI GẶP PHẢI VẤN ĐỀ VỚI UART RECEIVE INTERRUPT

- Đặt breakpoint trong hàm Callback để kiểm tra vi xử lý có nhảy vào và thực thi trình phục vụ ngắt hay không mỗi khi có 1 ký tự, 1 byte dữ liệu đến.
- Thêm biến chứa dữ liệu và bộ đệm dữ liệu vào cửa sổ Live Expression để quan sát.
- Kiểm tra lại mã chương trình vừa viết nếu có vào ngắt nhưng thực hiện không như mong muốn.
- Nếu chương trình không dừng lại tại breakpoint thì các bạn cần:
  - Kiểm tra phần cứng trên cả 2 thiết bị.
  - Kiểm tra cấu hình khung truyền và tốc độ baud giữa 2 thiết bị có giống nhau không.
  - Kiểm tra đã cấu hình cho phép ngắt ở khối NVIC trong giao diện cấu hình CubeMX hay chưa
  - Kiểm tra đã gọi hàm HAL\_UART\_Receive\_IT để khai báo nhận nhận dữ liệu trong hàm main hay chưa.
  - Kiếm tra các thanh ghi có liên quan như: cấu hình cho phép truyền hoặc nhận dữ liệu trong thanh ghi Status register (USART\_SR), Data register (USART\_DR), các cờ báo lỗi trong thanh ghi Control register 1 (USART\_CR1)



## MỘT SỐ LƯU Ý KHI VIẾT CHƯƠNG TRÌNH PHỤC VỤNGẮT

- Viết chương trình xử lý ngắt càng ngắn gọn càng tốt. ASAP
  - -> Nếu dài quá mà không gấp thì cho 1 biến nào đó lên 1, rồi trong main while 1 kiểm tra biến đó rồi thực hiện chương trình
  - -> Trong bài toán truyền nhận dữ liệu "batden100" "batden10". Cần thêm yếu tố là toàn vẹn dữ liệu: crc, checksum, kiểm tra dữ liệu khi nhận được, nếu toàn vẹn mới xử lý, nếu không, yêu cầu truyền lại hoặc bỏ gói tin.
- Cẩn thận khi sử dụng hàm HAL\_Delay ở chương trình phục vụ ngắt.
- Khi làm việc với mảng thì nên quan tâm đến kích thước của mảng (phải chứa được dữ liệu dài nhất nhận được, và luôn luôn kiểm tra chỉ số so với chỉ số tối đa), xóa dữ liệu trong mảng mỗi khi tái sử dụng mảng đó.
- Nên tìm hiểu một số hàm làm việc với chuỗi trong thư viện string.h

#### Ngắt UART IDLE DMA

**TAPIT** 

- Truyền 1 lượng lớn dữ liệu:
- Truyền file từ máy tính xuống
- Tải 1 file từ internet về (âm thanh, firmware, file cấu hình)

https://tapit.vn/huong-dan-su-dung-chuc-nang-uart-idle-dma/

#### DMA:

- Một master trên hệ thống bus

Giao tiếp với 1 thiết bị B.

Thiết bị B định kì 2s gửi ra 1 chuỗi dữ liệu không cố định kích cỡ, và cũng không có kí tự kết thúc.

Làm sao để biết là A đã nhận được 1 chuỗi hoàn chỉnh từ B?

- Không dùng ngắt IDLE.
- Không có kí tự kết thúc
- Không cố định?
- Dùng thêm 1 cái timer.
- Mỗi lần vào ngắt uart thì reset 1 biến thời gian.
- Và timer định kì kiểm tra biến thời gian.
- Nếu sau 1 khoản thời gian hơn thời gian nhận 1 byte mà biến k bị reset thì chứng tỏ không nhận thêm dữ liệu, chứng tỏ đã nhận 1 chuỗi hoàn chỉnh

36



Microphone

Thu âm thanh:

Tần số lấy mẫu âm thanh: 16KHz. -> 16.000 mẫu / 1s. 16ksps

Hệ thống yêu cầu khả năng realtime, vừa lấy âm thanh vừa xử lý DSP.

Nếu dùng vi xử lý để lấy mẫu thì vi xử lý không thể đi xử lý âm thanh được.

Dẫn đến cần dùng DMA để lấy mẫu âm thanh từ sensor micro và chuyển vào bộ nhớ. VI xử lý sẽ phối hợp khi đủ lượng mẫu là xử lý ngay. (Ví dụ 16.000 mẫu xử lý 1 lần)

Dùng DMA. Khai báo 1 kích cỡ dữ liệu là 32.000 mẫu. Và dùng ngắt Half transfer và ngắt full transfer.: