

# Exposée Sensorik

Yannik Höll   Georg Muck   Christoph Pooch   HOLDER

22.04.2021

# Inhaltsverzeichnis

# Motivation

- ▶ Ziel: Roboter der sinnvoll über Campus fahren soll

# Motivation

- ▶ Ziel: Roboter der sinnvoll über Campus fahren soll
  - ▶ sinnvolle Navigation

# Motivation

- ▶ Ziel: Roboter der sinnvoll über Campus fahren soll
  - ▶ sinnvolle Navigation
  - ▶ beachten von Hindernissen wie Menschen oder Schlaglöchern

# Motivation

- ▶ Ziel: Roboter der sinnvoll über Campus fahren soll
  - ▶ sinnvolle Navigation
  - ▶ beachten von Hindernissen wie Menschen oder Schlaglöchern
  - ▶ ggf erkennen von Fehlern in anderen Bereichen

# Motivation

- ▶ Ziel: Roboter der sinnvoll über Campus fahren soll
- ▶ akkurate Aufnahme, Verarbeitung und (durch Verarbeitung) sinnvolle Bereitstellung der Sensordaten

# Motivation

- ▶ Ziel: Roboter der sinnvoll über Campus fahren soll
- ▶ akkurate **Aufnahme**, Verarbeitung und (durch Verarbeitung) sinnvolle Bereitstellung der Sensordaten



# Motivation

- ▶ Ziel: Roboter der sinnvoll über Campus fahren soll
- ▶ akkurate **Aufnahme**, **Verarbeitung** und (durch **Verarbeitung**) sinnvolle Bereitstellung der Sensordaten

# Motivation

- ▶ Ziel: Roboter der sinnvoll über Campus fahren soll
- ▶ akkurate **Aufnahme**, **Verarbeitung** und (durch **Verarbeitung**) sinnvolle **Bereitstellung** der Sensordaten

# Organisation & Ablauf

- ▶ Meeting am Anfang und am Ende der "Arbeitswoche"

# Organisation & Ablauf

- ▶ Meeting am Anfang und am Ende der "Arbeitswoche"
- ▶ Aufgaben zu geregelten Zeiten Erledigen

# Organisation & Ablauf

- ▶ Meeting am Anfang und am Ende der "Arbeitswoche"
- ▶ Aufgaben zu geregelten Zeiten Erledigen
- ▶ feste Verbindlichkeiten

# Organisation & Ablauf

- ▶ **Meeting** am Anfang und am Ende der "Arbeitswoche"
- ▶ Aufgaben zu geregelten Zeiten Erledigen
- ▶ feste **Verbindlichkeiten**
- ▶ Kommunikation via **Discord** und Datenaustausch via **GitHub**



# Organisation & Ablauf

- ▶ Vorbereitung
  - ▶ Definieren des Problems



# Organisation & Ablauf

- ▶ Vorbereitung
  - ▶ Definieren des Problems
  - ▶ Kommunikation mit anderen Gruppen

# Organisation & Ablauf

- ▶ Vorbereitung
- ▶ Recherche & Planung

# Organisation & Ablauf

- ▶ Vorbereitung
- ▶ Recherche & Planung
  - ▶ Recherchieren der benötigten Mittel

# Organisation & Ablauf

- ▶ Vorbereitung
- ▶ Recherche & Planung
  - ▶ Recherchieren der benötigten Mittel
  - ▶ Ablaufpläne & UML-Klassendiagramm erstellen

# Organisation & Ablauf

- ▶ Vorbereitung
- ▶ Recherche & Planung
  - ▶ Recherchieren der benötigten Mittel
  - ▶ Ablaufpläne & UML-Klassendiagramm erstellen
  - ▶ Analysieren der GitHub-Bibliotheken

# Organisation & Ablauf

- ▶ Vorbereitung
- ▶ Recherche & Planung
  - ▶ Recherchieren der benötigten Mittel
  - ▶ Ablaufpläne & UML-Klassendiagramm erstellen
  - ▶ Analysieren der GitHub-Bibliotheken
  - ▶ Ansätze/Ideen der Integration

# Organisation & Ablauf

- ▶ Vorbereitung
- ▶ Recherche & Planung
- ▶ Umsetzung

# Organisation & Ablauf

- ▶ Vorbereitung
- ▶ Recherche & Planung
- ▶ Umsetzung
  - ▶ Schreiben der einzelnen Nodes & Eigenschaften



# Organisation & Ablauf

- ▶ Vorbereitung
- ▶ Recherche & Planung
- ▶ Umsetzung
  - ▶ Schreiben der einzelnen Nodes & Eigenschaften
  - ▶ grobe Implementierung aller Sensoren

# Organisation & Ablauf

- ▶ Vorbereitung
- ▶ Recherche & Planung
- ▶ Umsetzung
  - ▶ Schreiben der einzelnen Nodes & Eigenschaften
  - ▶ grobe Implementierung aller Sensoren
  - ▶ Verfeinerung