Цель работы



Разработка адаптивной информационной системы мониторинга безопасности периметра промышленных и критических инфраструктурных объектов на основе компьютерного зрения и нейросетей с использованием БПЛА

Задачи

- Проанализировать существующие технологии охраны периметра
- Выполнить сравнительный анализ отечественных и зарубежных решений по применению БПЛА и
 ИИ-аналитики в сфере безопасности
- Разработать многоуровневую архитектуру системы (IDEF0, UML) и объектную модель данных
- Реализовать программные модули: управление БПЛА (РХ4 / MAVLink), детекция объектов (YOLOv5), прогноз рисков (LSTM), геоинформационный интерфейс (Qt 6)
- Провести экспериментальную верификацию прототипа

Описание решения



АДАПТИВНАЯ ИС ДЛЯ АВТОМАТИЗИРОВАННОГО МОНИТОРИНГА ПЕРИМЕТРА КВО С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ БПЛА И МАШИННОГО ОБУЧЕНИЯ (YOLO, LSTM)



Гибко конфигурируется под целевой объект



Функционирует автономно

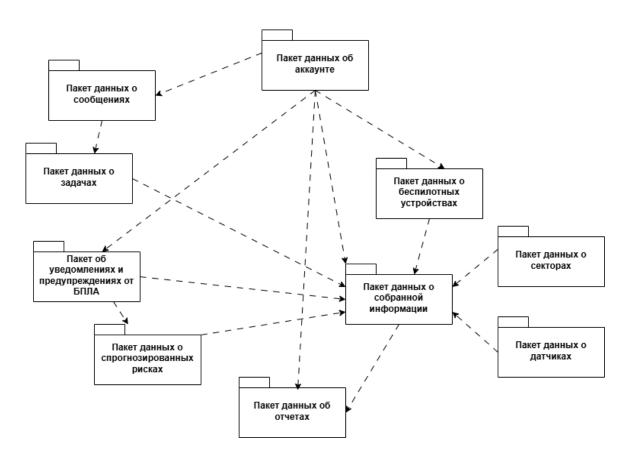


Обрабатывает видеопоток в режиме, близкому к реальном времени



Прогнозирует угрозы на основе телеметрии и временных рядов

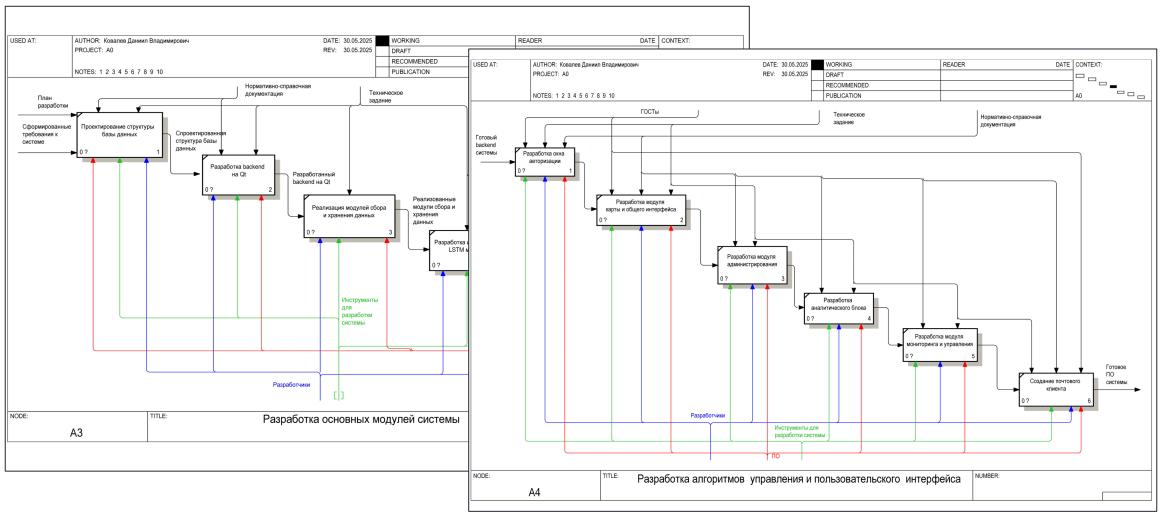
Диаграмма пакетов



Описание решения: Процесс разработки



Описание процессов разработки в нотации IDEF0:



Описание решения: Логика работы системы



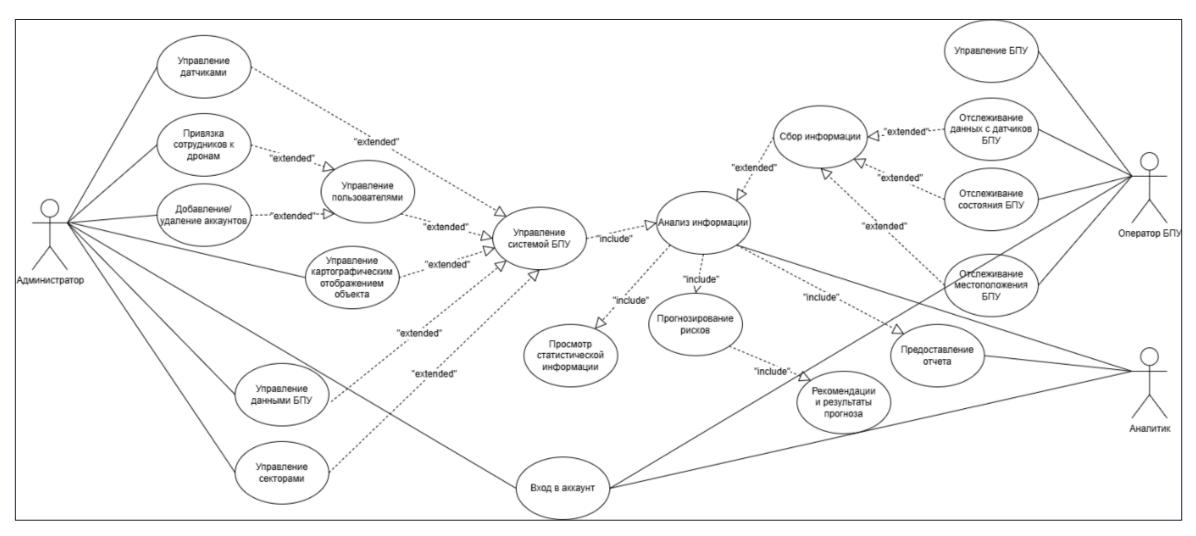
Диаграмма компонентов:





Описание решения: Функциональные возможности

Диаграмма вариантов использования:



Технический стек



ЯЗЫКИ ПРОГРАММИРОВАНИЯ:





C++

Python

ФРЕЙМВОРКИ И БИБЛИОТЕКИ:







Qt

TensorFlow







ONNX

OpenCV

СРЕДСТВА ОБМЕНА ИНФОРМАЦИЕЙ:



MAVSDK и Mavlink

СРЕДСТВА РАЗРАБОТКИ:



Qt Creator



СРЕДСТВА ХРАНЕНИЯ И ОБРАБОТКИ ДАННЫХ:







SQLite

JSON

XML

СРЕДСТВА СИМУЛЯЦИИ:





Gazebo Sim

PX4-AutoPilot

СРЕДСТВА СОПРОВОЖДЕНИЯ:



GIT

АРХИТЕКТУРЫ МАШИННОГО ОБУЧЕНИЯ:





YOLOv5

LSTM

Результаты

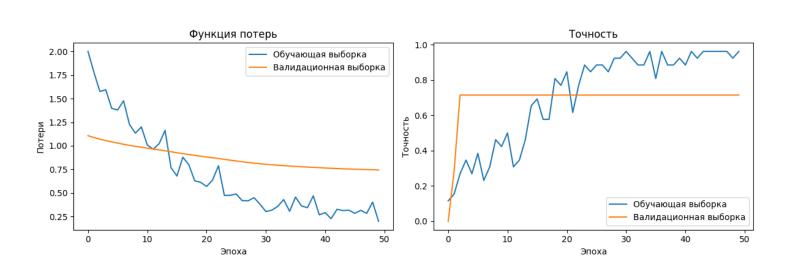


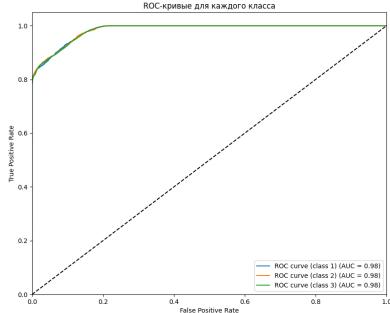
Результаты обучения LSTM модели

| Accuracy | 88.72% |
|-----------|--------|
| AUC | 0.9825 |
| Precision | 98.13% |
| Recall | 82.32% |

LSTM слои

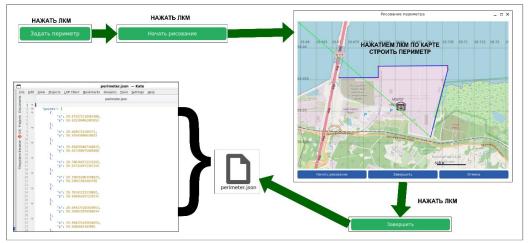
- Три последовательных LSTM слоя с 256, 128 и 64 нейронами соответственно.
- Каждый слой включает Dropout (0.3), L1/L2 регуляризацию и BatchNormalization.





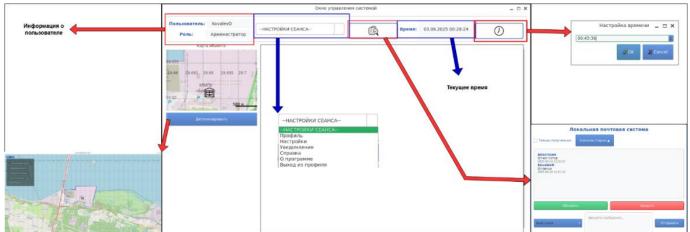
Тестирование



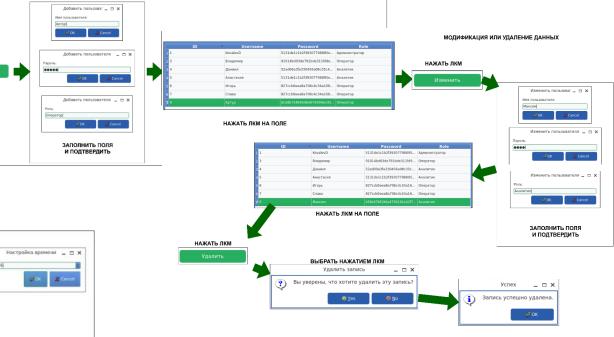


Успешное конфигурирование карты объекта

Верификация общего интерфейса:



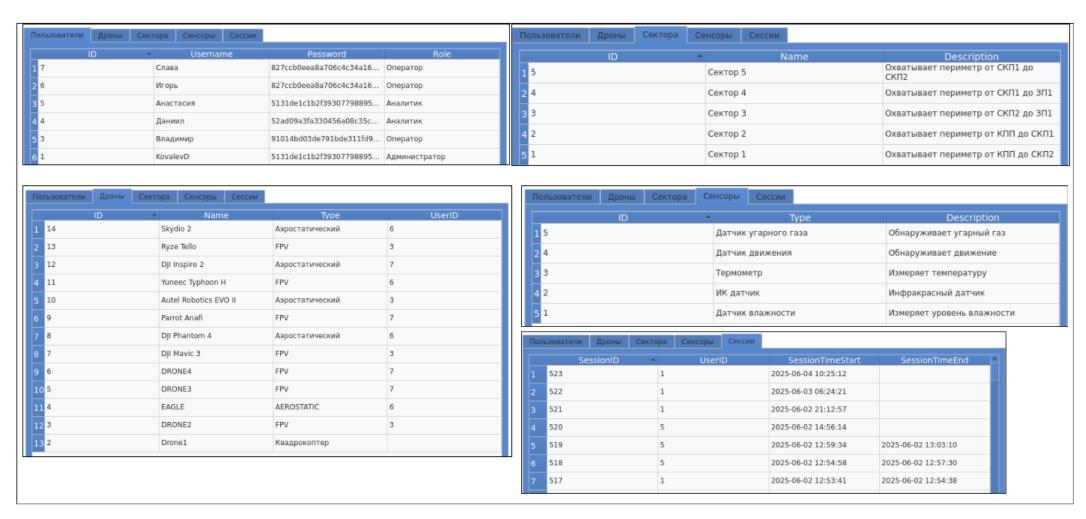
Верификация модуля администрирования:



Результативное управление данными системы

Тестирование: верификация средств представления данных

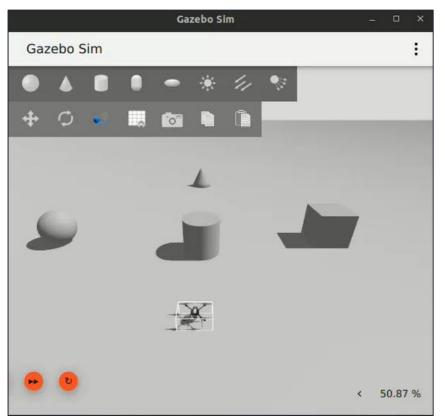


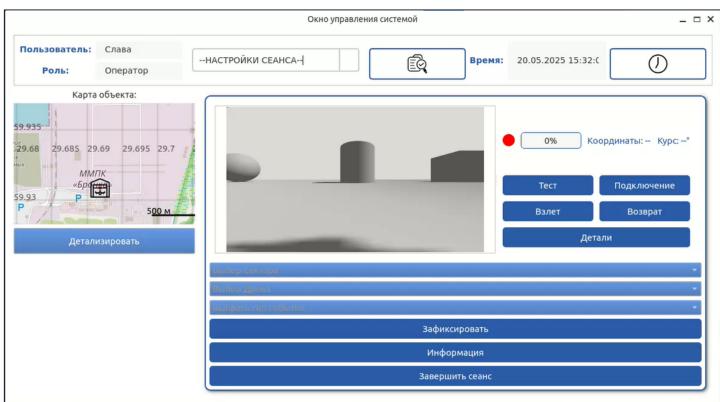


Корректное отображение системных данных

Тестирование: верификация модуля управления БПЛА



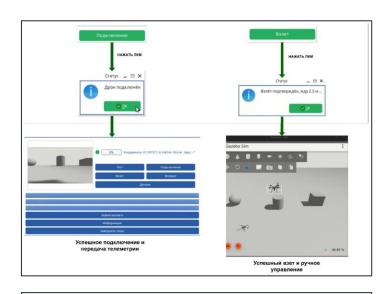


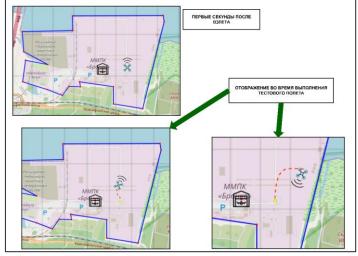


Качественный стриминг видеоизображения на экран оператора

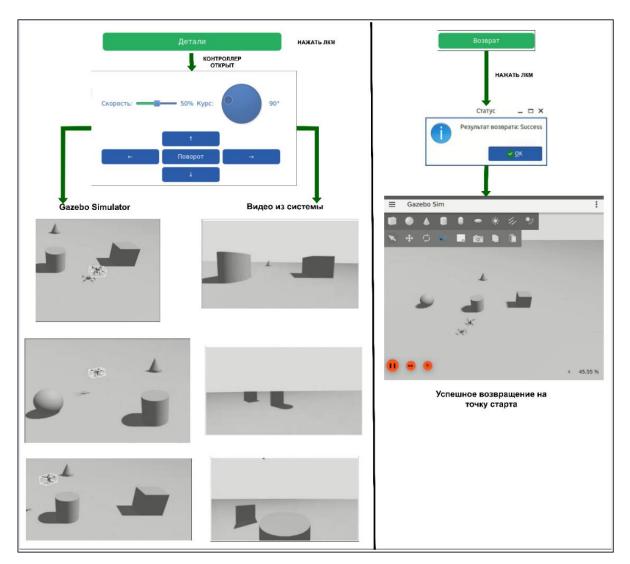
Тестирование: верификация модуля управления БПЛА







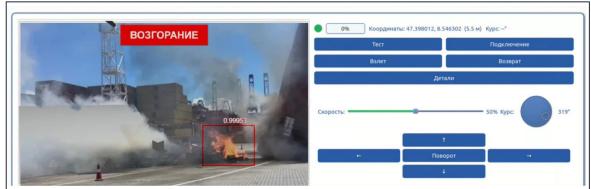
Успешное отображение полета на карте



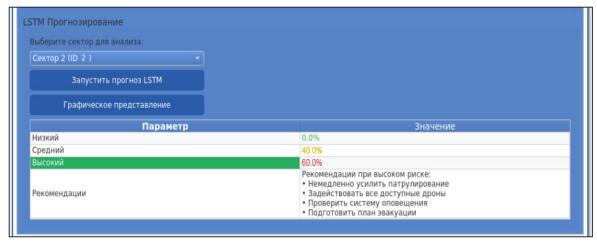
Тестирование



Верификация МL-модуля:



Детекция возгорания с точностью 0,99963



Итог по прогнозированию рисков в выбранном секторе

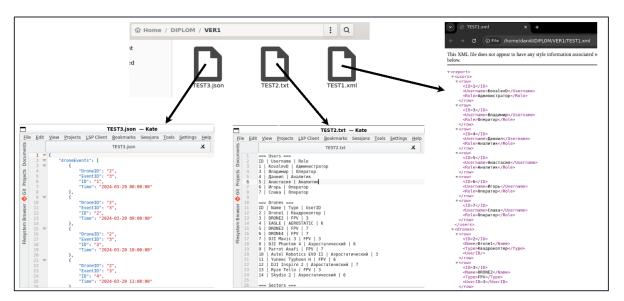
Верификация аналитического модуля:



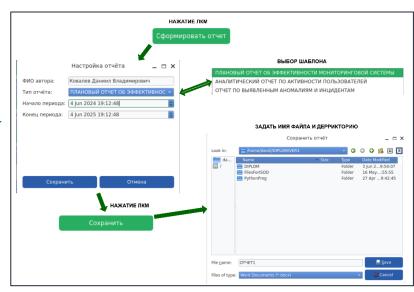
Результативное применение аналитических инструментов

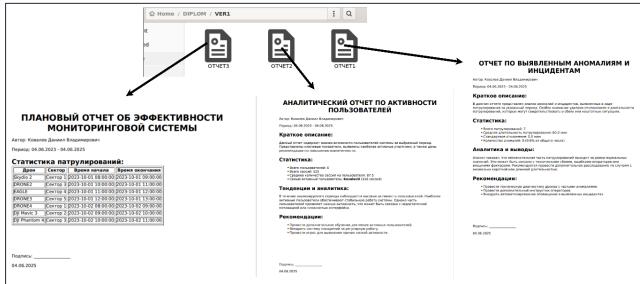
Тестирование: верификация аналитического модуля





Успешный экспорт данных в форматы JSON,XML,TXT





Создание отчетности и просмотр медиа

