微分方程

一阶线性 ODE

$$\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x} + py = q \tag{3.2}$$

 $I = e^{\int p dx}$,通解

$$egin{aligned} y &= rac{1}{I}(Iq\mathrm{d}x + C) \ &= \mathrm{e}^{-\int p\mathrm{d}x} \left[\int \mathrm{e}^{\int p\mathrm{d}x} q\mathrm{d}x + C
ight] \end{aligned}$$

 $n \ (n \neq 0, 1)$ 阶 伯努利方程

$$\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x} + p(x)y = q(x)y^n \tag{3.3}$$

等价于

$$y^{-n}rac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}+p(x)y^{1-n}=q(x).$$

以 $u = y^{1-n}$ 换元。

一阶全微分方程

$$P\mathrm{d}x + Q\mathrm{d}y = 0\tag{3.4}$$

其中 P(x,y),Q(x,y) 为给定的可微方程。若存在一个 potential function (势函数) u(x,y) 满足

$$du = Pdx + Qdy$$

(3.4) 的通解即是

若一个 ODE 是全微分方程,就可以通过找到它的势函数得到通解。

一阶全微分方程的判定定理 微分方程 $P\mathrm{d}x+Q\mathrm{d}y=0$ 是全微分方程,当 且仅当 $\frac{\partial P}{\partial y}=\frac{\partial Q}{\partial x}$

解首先验证
$$\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$$
,已知
$$\begin{cases} P = \frac{\partial u}{\partial x} \\ Q = \frac{\partial u}{\partial y} \end{cases}$$

法一对这两个式子分别对x,y求积分,

$$egin{cases} u(x,y) = \int rac{\partial u}{\partial x} \mathrm{d}x + h(y) \ u(x,y) = \int rac{\partial u}{\partial y} \mathrm{d}y + g(x) \end{cases}$$

将公共部分提取,整理得通解 u(x,y) = C。

法二 在此条件下,起点为 (x_0,y_0) ,终点为 (x,y) 的曲线积分与路径无关,能够证明

$$u(x,y) \equiv \int_{(x_0,y_0)}^{(x,y)} P \mathrm{d}x + Q \mathrm{d}y = C$$

一阶微分方程是齐次的, 若可写成

$$\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x} = F\left(\frac{y}{x}\right). \tag{3.6}$$

置 $u = \frac{y}{x}$,通解

$$\int \frac{\mathrm{d}u}{F(u) - u} = \int \frac{\mathrm{d}x}{x}.$$

$$\frac{\mathrm{d}^2 y}{\mathrm{d}x^2} = F\left(x, \frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}\right) \tag{3.7}$$

解置 $v = \frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}$,则 (3.7) 等价于

$$\frac{\mathrm{d}v}{\mathrm{d}x} = F(x,v).$$

解之。

$$\frac{\mathrm{d}^2 y}{\mathrm{d}x^2} = F\left(y, \frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}\right) \tag{3.8}$$

解置 $v = \frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}$,依 chain rule 有 $\frac{\mathrm{d}^2y}{\mathrm{d}x^2} = \frac{\mathrm{d}v}{\mathrm{d}x} = \frac{\mathrm{d}v}{\mathrm{d}y} \frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x} = v \frac{\mathrm{d}v}{\mathrm{d}y}$,则 (3.8) 等价于

$$v \frac{\mathrm{d}v}{\mathrm{d}u} = F(y, v).$$

形如

$$ay'' + by' + cy = 0 \quad (a \neq 0)$$
 (3.12)

考虑 $y = e^{rx}$,代入给定 DE,得 $ar^2e^{rx} + bre^{rx} + ce^{rx} = 0$,即 $ar^2 + br + c = 0$,解出 r_1, r_2 ,即得通解 (注意 r 允许为虚数, $e^{(\alpha \pm i\beta)x} = e^{\alpha x}(\cos\beta x \pm i\sin\beta x)$)

$$y = C_1 e^{r_1 x} + C_2 e^{r_2 x}.$$

若特征方程只有一个根 $r=-\frac{b}{2a}$,那么一个解为 $y_1=\mathrm{e}^{rx}$,由上节知另一个解为 $y_2=x\mathrm{e}^{rx}$,故 (3.12) 的通解

$$y(x) = (C_1 + xC_2)\mathrm{e}^{r_1x}.$$

非齐次方程

$$y'' + py' + qy = f \neq 0 (3.14)$$

$$y=y_p+\underbrace{c_1y_1+c_2y_2}_{y_c}$$

Basic Rule

$$egin{array}{cccc} f & y_p & r \ \hline P \mathrm{e}^{\mu x} & R \mathrm{e}^{\mu x} & \mu \ (P_1 \cos \omega x + P_2 \sin \omega x) \mathrm{e}^{\mu x} & (R_1 \cos \omega x + R_2 \sin \omega x) \mathrm{e}^{\mu x} & \mu + \mathrm{i} \omega \end{array}$$

上表中,P,R 均表示关于 x 的多项式。

Modification Rule 若使用 Basic Rule 选取出的 y_p 是 (3.14) 对应齐次 ODE 的 k 重根 (表中 r 是特征方程的 k 重根) 时,应当取 x^ky_p ,而不是 y_p 。

Sum Rule 若 f 是上表左列几种情况的线性组合,那么 y_p 也是右侧对应的几种情况的线性组合。

Part2 微積分

§2.4平面點集、多元函數、二元函數的極限和連續性

若 $\lim_{(x,y)\to(x_0,y_0)}f(x,y)=A$,则对于定义域内任意一条趋向于点 (x_0,y_0) 的路径 c,都有

$$\lim_{\substack{(x,y) o (x_0,y_0)\ (x,y)\in c}}f(x,y)=A$$

因此,如果能找到两条不同的路径,极限不相同,则表明 $\lim_{(x,y)\to(x_0,y_0)}f(x,y)$ 不存在。

§2.5 多元函数的微分

偏导数定义

$$\left.rac{\partial f}{\partial x}
ight|_{(x_0,y_0)}=\lim_{\Delta x o 0}rac{\Delta_x f(x_0,y_0)}{\Delta x}=\lim_{\Delta x o 0}rac{f(x_0+\Delta x,y_0)-f(x_0,y_0)}{\Delta x}$$
 .

(2022) 设
$$f(x,y) = \begin{cases} \dfrac{\sin x^2 y}{xy}, & xy
eq 0 \\ 0, & xy = 0 \end{cases}$$
,求 $f_x(0,1)$ 。

思路 即求
$$\lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(0+\Delta x,1)-f(0,1)}{\Delta x}$$
,代入即 $\lim_{\Delta x \to 0} \frac{\sin(\Delta x)^2}{(\Delta x)^2} = 1$ 。

可微的必要条件 若二元函数 f 在其定义域内一点 (x,y) 可微,则在该点关于每个自变量的偏导数都存在,且全微分

$$\mathrm{d}f = \frac{\partial f}{\partial x} \mathrm{d}x + \frac{\partial f}{\partial y} \mathrm{d}y$$

可微的充分条件 若函数 z = f(x, y) 的偏导数在点 (x_0, y_0) 的某邻域上存在,且 f_x 与 f_y 在点 (x_0, y_0) 连续,则函数在点 (x_0, y_0) 可微。

- 各个偏导数连续 → 可微 → 连续、偏导数存在:
- 偏导数存在 → 连续、可微(与一元不同);
- 可微 → 各个偏导数连续;
- 连续 → 偏导数存在,可微。

例 1(2019) 按定义证明 z= $\begin{cases} \frac{xy}{x^2+y^2}, & x^2+y^2\neq 0 \\ 0, & x^2+y^2=0 \end{cases}$ 当 $(x,y) \to (0,0)$ 时偏导数存在,但不连续。

证明(1)由

$$\left.\frac{\partial f}{\partial x}\right|_{(0,0)} = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(0+\Delta x,0) - f(0,0)}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{0-0}{\Delta x} = 0$$

知关于x的偏导数存在,同理关于y的亦存在。

(2) 置 P(x,y) 沿 $y = kx(k \neq 0)$ 趋于 (0,0),得

$$\lim_{(x,y)\to(0,0)} z = \lim_{x\to 0} \frac{x\cdot kx}{(x)^2\cdot (kx)^2} = \frac{k}{k^2+1}$$

其随 k 的变化而变化,因此当 $(x,y) \rightarrow (0,0)$ 时的极限不存在,故不连续。

例 2 按定义证明 z= $\begin{cases} \dfrac{xy}{\sqrt{x^2+y^2}}, & x^2+y^2\neq 0 \\ 0, & x^2+y^2=0 \end{cases}$ 当 $(x,y)\to (0,0)$ 时偏导数存在,但不可微。

证明 (1) 易知偏导数存在,且 $f_x(0,0) = f_y(0,0) = 0$ 。

(2) 用反证法证明不可微,假设有 $\Delta z = A\Delta x + B\Delta y + o(\rho)$,其中 $A = f_x(0,0) = 0$, $B = f_y(0,0) = 0$,即 $\Delta z = o(\rho)$,有

$$\lim_{
ho o 0} rac{\Delta z}{
ho} = 0,$$

而当点 $(\Delta x, \Delta y)$ 沿直线 y = x 趋于点 (0,0) 时, $\Delta x = \Delta y$,此时

$$\begin{split} \lim_{\rho \to 0} \frac{\Delta z}{\rho} &= \lim_{(\Delta x, \Delta y) \to (0,0)} \frac{f(0 + \Delta x, 0 + \Delta y) - f(0,0)}{\sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2}} \\ &= \lim_{(\Delta x, \Delta y) \to (0,0)} \frac{\Delta x \Delta y}{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2} \\ &= \lim_{\Delta x \to 0} \frac{(\Delta x)^2}{2(\Delta x)^2} = \frac{1}{2}. \end{split}$$

产生了矛盾,故不可微。

例 3 接定义证明 z= $\begin{cases} (x^2+y^2)\sin\frac{1}{x^2+y^2},& x^2+y^2\neq 0\\ 0,& x^2+y^2=0 \end{cases}$ 当 $(x,y)\to(0,0)$ 时可微,但偏导数不连续。

证明 略。

例 4 按定义证明 $z = \sqrt{|xy|}$ 在 (0,0) 处不可微。

证明 易知 $f_x(0,0) = f_y(0,0) = 0$ 。

$$\begin{split} \lim_{\rho \to 0} \frac{\Delta z - A \Delta x + B \Delta y}{\rho} &= \lim_{\rho \to 0} \frac{\left(\sqrt{|\Delta x \Delta y|} - 0\right) - 0 \Delta x - 0 \Delta y}{\rho} \\ &= \lim_{\rho \to 0} \frac{\sqrt{|\rho \sin \theta \cdot \rho \cos \theta|}}{\rho} \\ &= \lim_{\rho \to 0} \sqrt{|\sin \theta \cos \theta|} \end{split}$$

不存在,故不可微。

§2.5.2 偏導函數與求偏導法則

复合函数的偏导数
$$\frac{\partial z}{\partial x} = \frac{\partial z}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial z}{\partial v} \frac{\partial v}{\partial x}$$

复合函数的全微分 $\mathrm{d}z = \frac{\partial z}{\partial x}\mathrm{d}x + \frac{\partial z}{\partial y}\mathrm{d}y$

全微分形式不变性 若函数 $x = \varphi(s,t), y = \psi(s,t)$ 在点 (s,t) 可微,则 $dz = \frac{\partial z}{\partial s} ds + \frac{\partial z}{\partial t} dt = \frac{\partial z}{\partial x} dx + \frac{\partial z}{\partial s} dy$

(2011) 设
$$y = 2x$$
, $f(x,y) = x^2 + 3x$, $f_x(x,y) = 6x + 1$, 求 $f_y(x,y)$ 。

解 对 $f(x,y)=x^2+3x$ 等式两边求全微分,即 $f_x(x,y)+rac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}f_y(x,y)=2x+3$,代人即得。

(2022) 设
$$z=f(xe^y,x,y)$$
,且 f 具有二阶连续的偏导数,求 $\frac{\partial z^2}{\partial x\partial y}$ 。

析 熟悉记号 f_1', f_{12}'' 等的含义,并注意 $\frac{\partial}{\partial x} f_1' 与 \frac{\partial z}{\partial x}$ 的关系。

解

$$\begin{split} \frac{\partial z}{\partial x} &= f_1' \frac{\partial}{\partial x} x e^y + f_2' \frac{\partial}{\partial x} x + f_3' \frac{\partial}{\partial x} y \\ &= e^y f_1' + f_2' \\ \frac{\partial z}{\partial y} &= f_1' \frac{\partial}{\partial y} x e^y + f_2' \frac{\partial}{\partial y} x + f_3' \frac{\partial}{\partial y} y \\ &= x e^y f_1' + f_3' \\ \frac{\partial z^2}{\partial x \partial y} &= \frac{\partial}{\partial x} \left(x e^y f_1' + f_3' \right) \\ &= x e^y \frac{\partial}{\partial x} f_1' + e^y f_1' + \frac{\partial}{\partial x} f_3' \\ &= x e^y \left(e^y f_{11}'' + f_{21}'' \right) + e^y f_1' + \left(e^y f_{13}'' + f_{23}'' \right) \\ &= x e^{2y} f_{11}' + x e^y f_{21}'' + e^y f_1' + e^y f_{13}'' + f_{23}'' \end{split}$$

隐函数求导法则

设方程 F(x,y) = 0, 若隐函数 y = f(x) 存在且可导,有

$$\boxed{\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x} = -\frac{F_x}{F_y}}$$

推广到多个变元有类似的式子;推广到方程组即:

对于
$$F(x, y, u, v) = 0, G(x, y, u, v) = 0$$
, 有

$$egin{cases} F_x + F_u rac{\partial u}{\partial x} + F_v rac{\partial v}{\partial x} = 0 \ \ G_y + G_u rac{\partial u}{\partial x} + G_v rac{\partial v}{\partial x} = 0 \end{cases}$$

在
$$J=egin{array}{cc} F_u & F_v \ G_u & G_v \ \end{array}
eq 0$$
 的条件下,解出

$$egin{cases} rac{\partial u}{\partial x} = -rac{1}{J}rac{\partial (F,G)}{\partial (x,v)} = -rac{1}{J}igg|_{G_x}^{F_x} igg|_{G_x}^{F_v} \ rac{\partial v}{\partial x} = -rac{1}{J}rac{\partial (F,G)}{\partial (u,x)} = -rac{1}{J}igg|_{G_u}^{F_u} igg|_{G_u}^{F_x} \end{cases}$$

(2022) 设
$$z=z(x,y)$$
 由 $F\left(x+rac{z}{y},y+rac{z}{x}
ight)=0$ 所确定,证明 $xrac{\partial z}{\partial x}+yrac{\partial z}{\partial y}=z-xy$ 。

思路 命 $G(x,y,z)=Fig(x+rac{z}{y},y+rac{z}{x}ig)$,以 F_1',F_2' 表示 G_x,G_y,G_z ,代入即可。

\$2.5.3 多元函数的微分的幾何意義

空间曲线的切线和法平面 化参数式,求方向向量

$$\mathbf{T}=\left(arphi'(t_0),\phi'(t_0),\omega'(t_0)
ight)$$
,对于 $\begin{cases} F(x,y,z)=0 \ G(x,y,z)=0 \end{cases}$,设 x 为参数,并依隐函数求导法则求出 $\begin{cases} x=x \ y=arphi(x) \end{cases}$

空间曲面的切平面和法线 化一般式,求法向量 $\mathbf{N}=(F_x,F_y,F_z)$,对于 z=f(x,y),设 F(x,y,z)=f(x,y)-z=0 (此时 $F_z=-1$),化归为上述情形。

\$2.5.4 方向導數與梯度

若 f(x,y) 在点 $P_0(x_0,y_0)$ 存在对所有自变量的偏导数,则函数 f 在点 P_0 的梯度 (gradient)

$$abla f(x_0,y_0) = \mathbf{grad}\, f(x_0,y_0) = f_x(P_0)\mathbf{i} + f_y(P_0)\mathbf{j} = (f_x(P_0),f_y(P_0))$$

记 l 方向上的单位向量为 $\mathbf{e}_l = (\cos \alpha, \cos \beta)$,则方向导数还可写成

$$f_l(P_0) = \operatorname{\mathbf{grad}} f(P_0) \cdot l_0 = |\operatorname{\mathbf{grad}} f(P_0)| \cos \theta$$

其中 θ 是梯度向量 grad $f(P_0)$ 与 l_0 的夹角。

当 $\theta=0$ 时, $f_l(P_0)$ 取得最大值 $|\operatorname{grad} f(P_0)|$ 。这就是说,当 f 在点 P_0 可微时,f 在点 P_0 的梯度方向时 f 的值增长最快的方向,且沿这一方向的变化率为 $|\operatorname{grad} f(P_0)|$;而当 l 与梯度向量反方向 $(\theta=\pi)$ 时,方向导数取得最小值 $-|\operatorname{grad} f(P_0)|$ 。

几何意义 二元函数 z = f(x,y) 与 $z = z_0$ 平面的交线称为等高线,向量 $\pm (f_x(x_0,y_0),f_y(x_0,y_0),-1)$ 是二元函数在点 $P_0(x_0,y_0,z_0)$ 处切平面的法线,梯度是二元函数在点 $P_0(x_0,y_0,z_0)$ 处等高线的法线。

(2022) 求函数 $u=xy^2z$ 在点 P(1,-1,2) 处变化最快的方向,并求沿这个方向的方向导数。

$$oldsymbol{\mathbb{F}} \operatorname{\mathbf{grad}} u = ig(y^2z, 2xyz, xy^2ig), \operatorname{\mathbf{grad}} u|_p = (2, -4, 1)_{\mathfrak{o}}$$

增长最快的方向为梯度方向,即 $\mathbf{grad}\,u|_p=(2,-4,1)$,沿这个方向的方向导数 $\left.\frac{\partial f}{\partial l}\right|_p=|\,\mathbf{grad}\,u|=\sqrt{21}\,;$

减少最快的方向为负梯度方向,即 $-\mathbf{grad}\,u|_p=(-2,4,-1)$,沿这个方向的方向导数 $\left.\frac{\partial f}{\partial t}\right|_n=-|\mathbf{grad}\,u|=-\sqrt{21}$ 。

\$2.5.5 多元函数的極值與最值

一、多元函數的無條件極值

必要条件 z = f(x, y) 在 (x_0, y_0) 取得极值且偏导存在,则 $f_x(x_0, y_0) = f_y(x_0, y_0) = 0$ 。

几何意义 z=f(x,y) 在 (x_0,y_0) 取得极值且偏导存在,则在 $(x_0,y_0,f(x_0,y_0))$ 有水平切面,且 $\mathbf{N}=(f_x,f_y,-1)|_{P_0}=(0,0,-1)$,切平面方程 $z=f(x_0,y_0)$ 。

方法 为求 $f_x(x,y) = f_y(x,y) = 0$,只需求驻点 $\nabla f = (f_x, f_y) = \mathbf{0}$ 。

充分条件 z=f(x,y) 在 $U(P_0)$ 具有一阶及二阶连续偏导, $f_x(x_0,y_0)=f_y(x_0,y_0)=0$ 。令 $f_{xx}(x_0,y_0)=A$, $f_{xy}(x_0,y_0)=B$, $f_{yy}(x_0,y_0)=C$,

- $AC B^2 > 0$, 具有极值,其中 A > 0 极小, A < 0 极大
- $AC B^2 < 0$,无法取得极值
- $AC B^2 = 0$,无法确定

二、多元函數的無條件最值

类似一元,由极值点(驻点或偏导不存在)和边界点讨论最值。

三、多元函數的有條件極值

求
$$L$$
 驻点 $ightarrow$ 条件极值点: $L(x,y,\lambda)=f(x,y)+\lambda \varphi(x,y)$

求旋转抛物面 $z = x^2 + y^2$ 与平面 x + y - 2z = 2 间的最短距离。

代数法 设 (x,y,z) 是旋转抛物面 $z=x^2+y^2$ 上一点,则它到平面 x+y-2z=2 的距离为 $d=\frac{|x+y-2z-2|}{\sqrt{6}}$ 。考虑目标函数 $d^2=\frac{(x+y-2z-2)^2}{6}$,作拉格朗日函数

$$L(x,y,z)=rac{(x+y-2z-2)^2}{6}+\lambda\left(x^2+y^2-z
ight)$$

分别令 $L_x=0, L_y=0, L_z=0$,结合条件 $z=x^2+y^2$,解这个四元方程组得 $(x,y,z)=\left(rac{1}{4},rac{1}{4},rac{1}{8}
ight)$ 。一方面,只有一个可能极值点;另一方面,从几何上知道,这个最短距离一定存在。所以点 $\left(rac{1}{4},rac{1}{4},rac{1}{8}
ight)$ 就是所求的最小值点,最短距离为

$$d = \frac{\left|\frac{1}{4} + \frac{1}{4} - 2 \cdot \frac{1}{8} - 2\right|}{\sqrt{6}} = \frac{7}{24}\sqrt{6}$$

几何法 设点 (x_0,y_0,z_0) 为旋转抛物面 $z=x^2+y^2$ 上到平面 x+y-2z=2 距离最短的点,则旋转抛物面 $z=x^2+y^2$ 在点 (x_0,y_0,z_0) 处的切平面必平行于平面 x+y-2z=2。因此, $z=x^2+y^2$ 在点 (x_0,y_0,z_0) 处的切平面的法向量 $\mathbf{n}_1=(2x_0,2y_0,-1)$ 与 (1,1,-2) 共线,解得 $x_0=\frac{1}{4},y_0=\frac{1}{4}$,下同。

\$2.6 重積分

二重积分定义
$$\iint_D f(x,y) \mathrm{d}\sigma = \lim_{\lambda \to 0} \sum_{i=1}^n f(\xi_i,\eta_i) \Delta \sigma_i \quad (\lambda = \max\{\Delta \sigma_i\})$$

二重积分性质 线性性质、区域可加性($D=D_1+D_2 o\iint\limits_{D_1}=\iint\limits_{D_2}+\iint\limits_{D_2}$

)、保序性(函数大积分就大,用于估值)、中值定理(

$$\iint_D f \mathrm{d}\sigma = f(x_0,y_0) \iint_D \mathrm{d}\sigma$$
) .

二重积分计算 $d\sigma = dxdy = \rho d\rho d\theta$

二重积分换元公式 设 $\begin{cases} x = x(u,v) \\ y = y(u,v) \end{cases}$

$$\mathrm{d}x\mathrm{d}y = |J(u,v)|\mathrm{d}u\mathrm{d}v = \left|\left|egin{array}{cc} rac{\partial x}{\partial u} & rac{\partial x}{\partial v} \ rac{\partial y}{\partial u} & rac{\partial y}{\partial v} \end{array}
ight|\left|\mathrm{d}u\mathrm{d}v_{\circ}
ight|$$

三重积分计算 $\mathrm{d}V=\mathrm{d}x\mathrm{d}y\mathrm{d}z=
ho\mathrm{d}\rho\mathrm{d}\theta\mathrm{d}z\mathrm{d}V=r^2\sin\varphi\mathrm{d}\varphi\mathrm{d}\theta\mathrm{d}r$ 。

对弧长的曲线积分 设 $L: \begin{cases} x = \phi(t), & a \leqslant t \leqslant \beta, \ \text{则} \end{cases}$

$$\int_L f(x,y) \mathrm{d}s = \int_lpha^eta f[\phi(t),\psi(t)] \sqrt{\phi'^2(t) + \psi'^2(t)} \mathrm{d}t$$

对坐标的曲线积分 设 $L: \begin{cases} x = \phi(t), & t: \alpha \to \beta, \ y = \psi(t), \end{cases}$

$$\int_L P(x,y) \mathrm{d}x + Q(x,y) \mathrm{d}y = \int_lpha^eta igl[P(t) \phi'(t) + Q(t) \psi'(t) igr] \mathrm{d}t$$

与路径无关,则 $I\equiv 0$,即 $\dfrac{\partial Q}{\partial x}=\dfrac{\partial P}{\partial y}$ 在 D 内恒成立。

格林公式(Π 类曲线积分与二重积分)若 D 是由 L 围成的,且 D 是单连通的(没有洞),L 是正向的(沿着 L 走的时候 D 在左边),P,Q 一阶偏导连续,则

$$\oint_L P \mathrm{d}x + Q \mathrm{d}y = \iint_D \left| egin{array}{cc} rac{\partial}{\partial x} & rac{\partial}{\partial y} \ P & Q \end{array}
ight| \mathrm{d}x \mathrm{d}y = \iint_D \left(rac{\partial Q}{\partial x} - rac{\partial P}{\partial y}
ight) \mathrm{d}x \mathrm{d}y$$

特别地,
$$\iint_D f(y) \mathrm{d}x \mathrm{d}y = \oint_L x f(y) \mathrm{d}y \quad (Q = x, P = 0);$$
 置 $Q = \frac{x}{2}, \ P = -\frac{y}{2}$, 则 D 的面积 $A = \iint_D \mathrm{d}x \mathrm{d}y = \frac{1}{2} \oint_L x \mathrm{d}y - y \mathrm{d}x$ 。

对面积的曲面积分 将 z 表示为 x,y 的函数 z(x,y),且 Σ 在 xOy 面上的投影是 D_{xy} ,

$$\iint_{\Sigma}f(x,y,z)\mathrm{d}S=\iint_{D_{min}}f(x,y,z(x,y))\sqrt{1+z_{x}^{2}+z_{y}^{2}}\mathrm{d}x\mathrm{d}y$$

对坐标的曲面积分 有向曲面 Σ 由 z=z(x,y) 给出,

$$egin{aligned} oldsymbol{n} &= rac{1}{\sqrt{z_x^2 + z_y^2 + 1}} (-z_x, -z_y, 1) = (\coslpha, \coseta, \cos\gamma) \ &= \iint_\Sigma P(x,y,z) \mathrm{d}y \mathrm{d}z = \pm \iint_{D_{yz}} P(x(y,z),y,z) \mathrm{d}y \mathrm{d}z \ &= \iint_\Sigma Q(x,y,z) \mathrm{d}x \mathrm{d}z = \pm \iint_{D_{xz}} Q(x,y(x,z),z) \mathrm{d}x \mathrm{d}z \ &= \iint_\Sigma R(x,y,z) \mathrm{d}x \mathrm{d}y = \pm \iint_{D_{xy}} R(x,y,z(x,y)) \mathrm{d}x \mathrm{d}y \end{aligned}$$

符号的选取:上侧、前侧、右侧取 + ,下侧、后侧、左侧取 - ,即与 $\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma$ 的符号相同。在 D 内 **与路径无关**,则 $\frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} = 0$ 在 D 内恒成立。

两类曲面积分的联系

$$\iint_{\Sigma} P \mathrm{d}y \mathrm{d}z + Q \mathrm{d}z \mathrm{d}x + R \mathrm{d}x \mathrm{d}y = \iint_{\Sigma} \left(P \cos lpha + Q \cos eta + R \cos \gamma
ight) \mathrm{d}S$$

高斯公式(两类曲面积分与三重积分)若单连通的 Ω 是由 **封闭的** Σ 围成的外侧,则

$$egin{aligned} \iiint_{\Omega} igg(rac{\partial P}{\partial x} + rac{\partial Q}{\partial y} + rac{\partial R}{\partial z}igg) \mathrm{d}v &= \iint_{\Sigma} P \mathrm{d}y \mathrm{d}z + Q \mathrm{d}z \mathrm{d}x + R \mathrm{d}x \mathrm{d}y \ &= \iint_{\Sigma} \left(P \cos \alpha + Q \cos \beta + R \cos \gamma\right) \mathrm{d}S \end{aligned}$$

斯托克斯公式(Ⅱ类曲线积分与Ⅱ类曲面积分)

$$egin{aligned} \oint_L P \mathrm{d}x + Q \mathrm{d}y + R \mathrm{d}z &= \iint_{\Sigma} egin{aligned} rac{\mathrm{d}y \mathrm{d}z}{\partial x} & \mathrm{d}z \mathrm{d}x & \mathrm{d}x \mathrm{d}y \ rac{\partial}{\partial x} & rac{\partial}{\partial y} & rac{\partial}{\partial z} \ P & Q & R \end{aligned} \end{aligned}$$
 $= \iint_{\Sigma} egin{aligned} \cos lpha & \cos eta & \cos \gamma \ rac{\partial}{\partial x} & rac{\partial}{\partial y} & rac{\partial}{\partial z} \ P & Q & R \end{aligned} dS$

§5 級數

\$5.1 數項級數

正项级数 正项级数的部分和序列是单调递增的,有

定理
$$\sum_{n=1}^{\infty} u_n$$
 收敛 $\iff \{S_n\}$ 有界

基于这个定理,对于两个正项级数 $\sum\limits_{n=1}^{\infty}u_n,\;\sum\limits_{n=1}^{\infty}v_n$ (分别简记为 U,V) 有如下最基本的判别法:

判别法 条件 收敛 发散
$$\forall n > n_0, \ u_n \leqslant cv_n$$
 比较判别法
$$\lim_{n \to \infty} \frac{u_n}{v_n} \in [0, +\infty) \qquad U \Leftarrow V \quad U \Rightarrow V$$

$$\forall n > n_0, \ \frac{u_{n+1}}{u_n} \leqslant \frac{v_{n+1}}{v_n}$$

选取已知收敛性的 v_n ,利用比较判别法即可得到 u_n 的收敛性。特别地,

判别法	条件	收敛	发散
d'Alembert判别法	$\rho = \lim_{n \to \infty} \frac{u_{n+1}}{u_n}$	ho < 1	ho > 1
柯西判别法	$\rho = \lim_{n \to \infty} \sqrt[n]{u_n}$	ho < 1	ho > 1
极限判别法	$\lim_{n o\infty}n^{lpha}u_n\in(0,+\infty)$	lpha > 1	$\alpha = 1$
和分割别法			

交错级数的莱布尼茨判别法 若数列 $\{a_n\}$ 单调趋于 0,则级数

$$\sum\limits_{n=1}^{\infty}(-1)^{n}a_{n}$$
 收敛。

如果 $\sum\limits_{n=1}^{\infty}|u_n|$ 收敛,那么 $\sum\limits_{n=1}^{\infty}u_n$ 也收敛。该结论的逆命题未必成立,即如果 $\sum\limits_{n=1}^{\infty}u_n$ 收敛,那么 $\sum\limits_{n=1}^{\infty}|u_n|$ 未必收敛,因此定义

- **绝对收敛** 收敛极数加上个绝对值(即 $\sum\limits_{n=1}^{\infty}|u_n|$)也收敛
- **条件收敛** 收敛极数加上个绝对值(即 $\sum\limits_{n=1}^{\infty}|u_n|$)不收敛

\$5.2 幂級數

幂级数 $\sum\limits_{n=0}^{\infty}a_nx^{f(n)}$,置 $\rho=\lim\limits_{n\to\infty}\left|\dfrac{a_{n+1}x^{f(n+1)}}{a_nx^{f(n)}}\right|=1$,得收敛半径 R=|x|,收敛区间 (-R,R),再算幂级数在 $x=\pm R$ 处的收敛性,如果收敛就将开区间改为闭区间,得到 **收敛域**。

函数展开成幂级数

$$\begin{aligned} \mathrm{e}^x &= \sum_{n=0}^\infty \frac{1}{n!} x^n \ (-\infty < x < +\infty) \\ \ln x &= \sum_{n=0}^\infty \frac{(-1)^n}{n+1} x^{n+1} \ (-1 < x < 1) \\ \sin x &= \sum_{n=0}^\infty \frac{(-1)^n}{(2n+1)!} x^{2n+1} \ (-\infty < x < +\infty) \\ \cos x &= \sum_{n=0}^\infty \frac{(-1)^n}{(2n)!} x^{2n} \ (-\infty < x < +\infty) \\ \frac{1}{1+x} &= \sum_{n=0}^\infty (-1)^n x^n \ (-1 < x < 1) \\ (1+x)^\alpha &= 1 + \sum_{n=1}^\infty \frac{\alpha(\alpha-1) \cdots (\alpha-n+1)}{n!} x^n, \ |x| < 1 \end{aligned}$$

§5.3 傅里葉級數

函数展开成傅里叶级数 $f(x)=rac{a_0}{2}+\sum_{n=1}^{\infty}a_n\cos nx+b_n\sin nx$,其中

$$\left\{ egin{aligned} a_n &= rac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \cos nx \mathrm{d}x \ b_n &= rac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \sin nx \mathrm{d}x \end{aligned}
ight.$$

附錄

幂指对

三角函数荟萃

$\int f(x) \mathrm{d}x$	f(x)	f'(x)	
$-\cos x + C$	$\sin x$	$\cos x$	
$\sin x + C$	$\cos x$	$-\sin x$	
$\ln \csc x - \cot x + C$	$\csc x$	$-\csc x\cot x$	
$\ln \sec x + \tan x + C$	$\sec x$	$\sec x \tan x$	
$\ln \sec x + C = -\ln \cos x + C$	$\tan x$	$\sec^2 x$	
$-\ln \csc x +C=\ln \sin x +C$	$\cot x$	$-\csc^2 x$	
$\frac{1}{4}(2x+\sin 2x)+C$	$\cos^2 x$	$-\sin 2x$	
$\frac{1}{4}(2x-\sin 2x)+C$	$\sin^2 x$	$\sin 2x$	
$x \arcsin x + \sqrt{1 - x^2} + C$	$\arcsin x$	$rac{1}{\sqrt{1-x^2}}$	
$x \arccos x - \sqrt{1 - x^2} + C$	$\arccos x$	$\frac{-1}{\sqrt{1-x^2}}$	
$x\arctan x - \frac{1}{2}\ln x^2 + 1 + C$	$\arctan x$	$\frac{1}{1+x^2}$	

$$\begin{split} &\int \frac{\mathrm{d}x}{\sqrt{x^2+1}} = \ln\left(x+\sqrt{x^2+1}\right) + C = \operatorname{arcsinh}x + C \\ &\int \frac{\mathrm{d}x}{\sqrt{x^2-1}} = \ln\left(x+\sqrt{x^2-1}\right) + C = \operatorname{arcsinh}x + C \\ &\int \frac{\mathrm{d}x}{1-x^2} = \frac{1}{2}\ln\frac{1+x}{1-x} + C = \operatorname{arctanh}x + C \end{split}$$

华莱式

$$\int_0^{rac{\pi}{2}} \sin^n x \mathrm{d}x = \int_0^{rac{\pi}{2}} \cos^n x \mathrm{d}x = egin{cases} rac{(n-1)!!}{n!!} & n ext{ is odd.} \ rac{(n-1)!!}{n!!} \cdot rac{\pi}{2} & n ext{ is even.} \end{cases}$$

高阶导数

$$[ext{Leibniz formula}] egin{aligned} (uv)^{(n)} &= \sum_{k=0}^n C_n^k u^{(n-k)} v^{(k)} \ &= uv^{(n)} + C_n^1 u^{'} v^{(n-1)} + \cdots + C_n^{n-1} u^{(n-1)} v^{'} + u^{(n)} v^{(n-1)} \end{aligned}$$

定积分

区间再现公式:

$$\int_a^b f(x)\mathrm{d}x = \int_a^b f(a+b-x)\mathrm{d}x$$

增强版区间再现公式:

$$\int_a^b f(x)\mathrm{d}x = \int_a^{rac{a+b}{2}} f(x) + f(a+b-x)\mathrm{d}x = \int_{rac{a+b}{2}}^b f(x) + f(a+b-x)\mathrm{d}x$$

更强的区间再现公式: 设 f(x), g(x) 为 [a,b] 上的连续函数,若 f(x)=f(a+b-x), g(x)+g(a+b-x)=m,其中 m 为常数,则有 $\int_a^b f(x)g(x)\mathrm{d}x=\frac{m}{2}\int_a^b f(x)\mathrm{d}x$

扩展的定积分公式:

$$\int_{0}^{\pi} x f(\sin x) dx = \frac{\pi}{2} \int_{0}^{\pi} f(\sin x) dx = \pi \int_{0}^{\frac{\pi}{2}} f(\sin x) dx$$

$$\int_{0}^{\frac{\pi}{2}} f(\sin x) dx = \int_{0}^{\frac{\pi}{2}} f(\cos x) dx$$

$$\int_{0}^{\frac{\pi}{2}} f(\sin x, \cos x) dx = \int_{0}^{\frac{\pi}{2}} f(\cos x, \sin x) dx$$

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} f\left(\frac{a+b}{2} + \frac{b-a}{2}\sin x\right) \cdot \frac{b-a}{2} \cos x dx = \int_{0}^{1} (b-a) f[a+b] \int_{0}^{a} f(x) dx = \int_{0}^{a} f(x) + f(-x) dx$$