# מכון טכנולוגי חולון Holon Institute of Technology

## Car tracking

קובי כראדי, עמית אדנזון ויעקב מישייב 2021, Semester A - 'תשפ"א, סמסטר א

מרצה: ד"ר יונתן רובין

### תקציר

Jupyter Notebook :סביבת עבודה

שפת תכנות: Python 3.5

Numpy, matplotlib(plt), OpenCV ספריות: מטרת הפרויקט: זיהוי מכוניות הנוסעות בכיכר, וסימון אותך מכוניות לאורך הסרטון, תוך כדי נתינת "תעודת זהות" לכל אחת מהמכוניות.

## הסבר כללי על הפרויקט

בפרויקט זה אנו רוצים לזהות ולסמן את כל המכוניות העוברות בכיכר בכל רגע נתון, כך שלכל מכונית ישנה "תעודת זהות" משלה, לשם כך היינו צריכים לייצב את הסרטון ולפתח מודל שמזהה מכוניות ועוקב אחריהם לאורך כל הסרטון. הנחת הפרויקט היא שאנו עובדים על כיכר ספציפי זה, ולא על כל כיכר.

## פירוט שלבי הפרויקט

#### שלב 1 (ייצוב הסרטון)

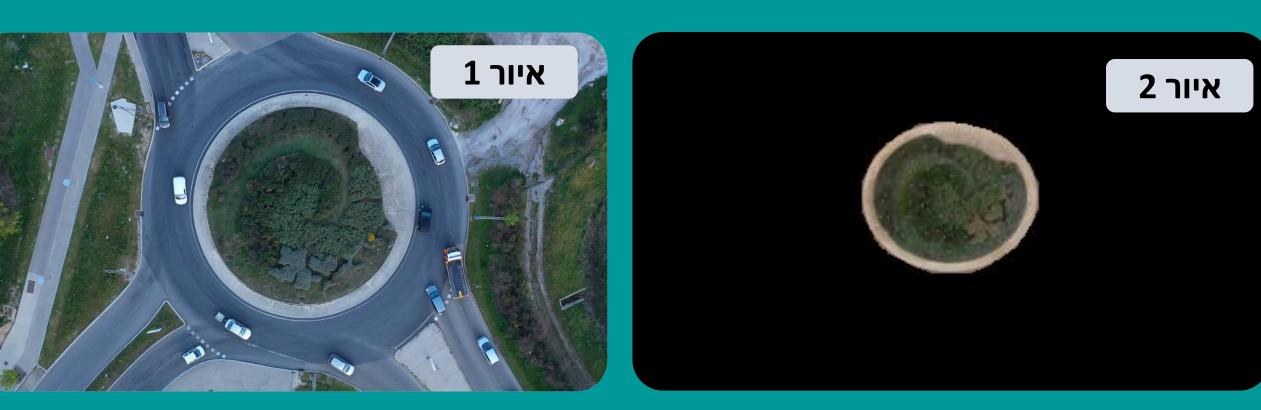
- ראשית הסרטון הסתובב סביב הכיכר (איור 1) ועל מנת לייצב אותו ביצענו עיבוד של תמונת הכיכר, בעזרת פעולות masking על מנת למסך את הפריים כך שהייצוב יתקיים רק לפי מרכז הכיכר (איור 2)
- עבור כל זוג פריימים עוקבים מחפשים נקודות עניין opticalFlow-ו goodFeaturesToTrack בעזרת ולאחר מכן השתמשנו בטרנספורמציה גאומטרית, ידי ,warpPerspective -I findHomography לייצב את הסרטון (איור 3).

#### שלב 2 (מעבר על הסרטון)

בשלב זה אנו עוברים על כל פריים בסרטון • ומחפשים על ידי masking (איור 4) מכוניות שנכנסות לכיכר ומסמנים אותם באמצעות איור 5) וכל פעם שמוצאים מכונית findContours חדשה, מפעילים עליה mask שחור על מנת שלא נקלוט אותה שוב.

#### מחזיר אנו opticalFlow -בעזרת הנקודות ש מנהלים רשימת מכוניות שבה כל מכונית מקבלת ID מסוים (תעודת זהות), וליד כל מכונית יפלט בסרטון תעודת הזהות שלה (איור 6).

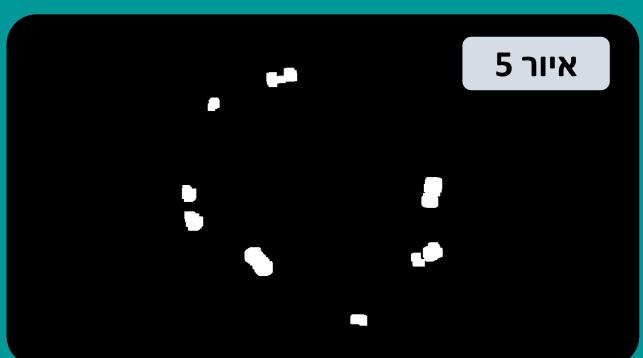
## תוצאות של שלבי הפתרון











## סיכום ומסקנות

בפרויקט למדנו להשתמש בפונקציות שעזרו לנו • לעבד את התמונה, תוך כדי השתמשות בטכניקה לחיסור פריימים על מנת שנוכל לאתר אובייקטים אשר נעים בסרטון – ובכך בנינו מודל אשר מאתר עצמים נעים, יודע להבדיל ביניהם, לסמן אותם, למספר אותם ואפילו לפלוט את הקורדינטות שלהם.

#### סוג הנתונים

- .mp4 סרטון בפורמט •
- 1280 x 760 : ממדי הסרטון