

Московский Авиационный Институт
(Национальный Исследовательский Университет)
Институт №8 “Компьютерные науки и прикладная математика”
Кафедра №806 “Вычислительная математика и программирование”

Лабораторная работа №5-7 по курсу
«Операционные системы»

Группа: М80-206Б-20

Студент: Кочев Д.О.

Преподаватель: Миронов Е.С.

Оценка: _____

Дата: 29.12.2023

Москва, 2023

Постановка задачи

Вариант 33.

Реализовать распределенную систему по асинхронной обработке запросов. В данной распределенной системе должно существовать 2 вида узлов: «управляющий» и «вычислительный». Необходимо объединить данные узлы в соответствии с той топологией, которая определена вариантом. Связь между узлами необходимо осуществить при помощи технологии очередей сообщений. Также в данной системе необходимо предусмотреть проверку доступности узлов в соответствии с вариантом. При убийстве («kill -9») любого вычислительного узла система должна пытаться максимально сохранять свою работоспособность, а именно все дочерние узлы убитого узла могут стать недоступными, но родительские узлы должны сохранить свою работоспособность. Управляющий узел отвечает за ввод команд от пользователя и отправку этих команд на вычислительные узлы.

Список основных поддерживаемых команд:

Создание нового вычислительного узла

Формат команды: create id [parent]

id – целочисленный идентификатор нового вычислительного узла

parent – целочисленный идентификатор родительского узла. Если топологией не предусмотрено введение данного параметра, то его необходимо игнорировать (если его ввели)

Формат вывода:

«Ok: pid», где pid – идентификатор процесса для созданного вычислительного узла

«Error: Already exists» - вычислительный узел с таким идентификатором уже существует

«Error: Parent not found» - нет такого родительского узла с таким идентификатором

«Error: Parent is unavailable» - родительский узел существует, но по каким-то причинам с ним не

удается связаться

«Error: [Custom error]» - любая другая обрабатываемая ошибка

Пример:

```
> create 10 5
```

Ok: 3128

Примечания: создание нового управляющего узла осуществляется пользователем программы при помощи запуска исполняемого файла. Id и pid — это разные идентификаторы.

Топология 2

Аналогично топологии 2, но узлы находятся в дереве общего вида.

Исполнение команды на вычислительном узле

Набор команд 1 (подсчет суммы n чисел)

Формат команды: `exes id n k1 ... kn`

`id` – целочисленный идентификатор вычислительного узла, на который отправляется команда

`n` – количество складываемых чисел (от 1 до 108)

`k1 ... kn` – складываемые числа

Пример:

```
> exes 10 3 1 2 3
```

Ok:10: 6

Тип проверки доступности узлов

Команда проверки 3

Формат команды: `pingall`

Вывод всех недоступных узлов вывести разделенные через точку запятую.

Пример:

```
> pingall
```

Ok: -1 // Все узлы доступны

```
> pingall
```

Ok: 7;10;15 // узлы 7, 10, 15 — недоступны

Общий метод и алгоритм решения

Программа состоит из нескольких компонентов, включая вычислительные, и один управляющий узел. При создании нового вычислительного узла, который добавится в дерево, будет запущен новый процесс, при этом родителем нового процесса будет тот, кого указал пользователь. Взаимодействие между узлами будет осуществляться с использованием брокера сообщений, в моем случае ZMQ. Разработан интерфейс командной строки для интерактивного общения с пользователем. Если мы удалим один из узлов, то также будут удалены все его потомки. Это мы обозначим в своем дереве.

Код программы

client.cpp

```
#include <stdio.h>

#include <unistd.h>

#include <stdlib.h>

#include <string.h>

#include <fcntl.h>

#include <sys/wait.h>

#include <zmq.h> // gcc client.c -o client -lzmq


int id;


int main(int argc, const char *argv[]){

    // id = atoi(argv[0]);

    sscanf(argv[1], "%d", &id);

    printf("Ok my id is: %d\n", id);


    void *context = zmq_ctx_new(); // Контекст

    void *subscriber = zmq_socket(context, ZMQ_SUB); // Сокет для принятия сообщений

    zmq_connect(subscriber, "tcp://127.0.0.1:5555"); // Подключаемся к адресу
```

```
zmq_setsockopt(subscriber, ZMQ_SUBSCRIBE, "", 0); // Подписываемся на все сообщения  
(пустая строка)
```

```
while(1){
```

```
    char buffer[1024]; // Буфер для принятого сообщения
```

```
    char command[20]; // хранение команды
```

```
    int arg1, arg2;
```

```
    memset(buffer, 0, sizeof(buffer)); // очищаем buffer
```

```
    memset(command, 0, sizeof(command)); // очищаем buffer
```

```
    zmq_recv(subscriber, buffer, sizeof(buffer), 0); // Принятие сообщения
```

```
    // printf("message: %s\n", buffer);
```

```
    sscanf(buffer, "%s", command); // Считываем начальное слово в command
```

```
    if (strcmp(command, "create") == 0){
```

```
        sscanf(buffer, "%*s %d %d", &arg1, &arg2);
```

```
        if (id == arg2){ // если команда предназначена для нас, то выполняем
```

```
            printf("Node %d: create child\n", id);
```

```
            pid_t id_child = fork();
```

```
            if (id_child == 0){
```

```
                char str1[sizeof(int)];
```

```
                sprintf(str1, "%d", arg1);
```

```
                execl("./client", "./client", str1, NULL);
```

```
                perror("execl");
```

```
            }
```

```
            printf("Ok: %d\n", id_child);
```

```
        }
```

```
    }
```

```

else if (strcmp(command, "exec") == 0){

    sscanf(buffer, "%*s %d %d", &arg1, &arg2);

    if (id == arg1){ // если команда предназначена для нас, то выполняем

        int* array;

        array = (int*)malloc(arg2 * sizeof(int));

        int i = 0;

        char *ptr = strchr(buffer, ' ');

        // читаем массив чисел из строки (+2, потому что мы в этот массив читаем еще
        // первые два аргумента из buffer, то есть arg1 и arg2)

        while (ptr != NULL && sscanf(ptr, "%d", &array[i]) == 1 && i != arg2 + 2) {

            i++;

            ptr = strchr(ptr + 1, ' ');

        }

        int s = 0;

        for (int i = 2; i < arg2 + 2; i++){ // складываем числа

            s += array[i];

        }

        printf("Ok:%d: %d\n", id, s);

        free(array);

    }

}

else if (strcmp(command, "kill") == 0){

    sscanf(buffer, "%*s %d", &arg1);

    if (id == arg1){

        printf("Node %d: kill myself\n", id);

        break;

    }

}

```

```

    }

    if (strcmp(command, "killall") == 0){ // когда строка равна "killall"
        sscanf(buffer, "%*s %d", &arg1);
        if (arg1 == 1234) // пароль :)
            break;
    }
}

zmq_close(subscriber);

zmq_ctx_destroy(context);
}

```

server.cpp

```

#include <stdio.h>

#include <unistd.h>

#include <stdlib.h>

#include <string.h>

#include <fcntl.h>

#include <sys/wait.h>

#include <mqueue.h>

#include <zmq.h> // gcc server.c -o server -lzmq

#include "tree.h" // strace -f

char message[1000000];

void killWithChildren(TNode *node, void * publisher) { // удаляем процессы
    if (node == NULL) {
        return;
    }
}

```

```
}
```

```
// Отключаем текущий узел
```

```
sprintf(message, "kill %d", node->data);
```

```
zmq_send(publisher, message, strlen(message), 0);
```

```
memset(message, 0, sizeof(message));
```

```
// Рекурсивно отключаем всех потомков
```

```
killWithChildren(node->firstChild, publisher);
```

```
killWithChildren(node->nextBrother, publisher);
```

```
}
```

```
int pingallCommand(TNode *node, int i){
```

```
    if (node == NULL) {
```

```
        return i;
```

```
    }
```

```
    if (node->exist == false){
```

```
        printf("%d;", node->data);
```

```
        i += 1;
```

```
    }
```

```
// Рекурсивно отключаем всех потомков
```

```
i = pingallCommand(node->firstChild, i);
```

```
i = pingallCommand(node->nextBrother, i);
```

```
return i;
```

```
}
```



```

int main(){

    void *context = zmq_ctx_new(); // Контекст

    void *publisher = zmq_socket(context, ZMQ_PUB); // Сокет для отправки сообщений
    zmq_bind(publisher, "tcp://127.0.0.1:5555"); // Привязываем сокет к адресу

    char input[256];

    char command[60]; // массив для ввода команды

    // pid_t * my_forks = (pid_t*)malloc(100 * sizeof(pid_t)); // 100 дочерних процессов

    int count_of_forks = 0;

    int param1, param2;

    TNode *root = createNode(-1);

    while(1){

        memset(message, 0, sizeof(message)); // очищаем строку сообщения

        memset(command, 0, sizeof(command)); // очищаем command

        // memset(input, 0, sizeof(input)); // очищаем input

        if (fgets(input, sizeof(input), stdin) == NULL) { // Считываем вводную строку (NULL)

            // printf("adios\n");

            // Если встречен конец файла, завершаем цикл

            break;

        }

        sscanf(input, "%s", command); //читаем команду

        if (strcmp(command, "create") == 0){ //
            -----create-----

            sscanf(input, "%*s %d %d", &param1, &param2);

```

```

TNode *node = find_node(root, param2); //ищем родителя

TNode *node2 = find_node(root, param1); //ищем id, вдруг он уже есть

if (node == NULL){

    printf("Error: Parent not found \n");

    // return 1;

}

else if(node2 != NULL){

    printf("Error: Already exist \n");

    // return 1;

}

else{

    addChild(node, param1); //добавляем дочерний процесс в дерево

    if (param2 == -1){ // если родительский процесс - родитель

        pid_t id = fork();

        if (id == 0){

            char str1[sizeof(int)];

            sprintf(str1, "%d", param1);

            execl("./client", "./client", str1, NULL);

            perror("execl");

        }

        printf("Ok: %d\n", id);

        // my_forks[count_of_forks] = id;

        // count_of_forks++;

    }

    else{ // если родительский процесс - кто-то в дереве

        sprintf(message, "create %d %d", param1, param2); // создаем строку message

        zmq_send(publisher, message, strlen(message), 0);

    }
}

```

```

    }
}

else if (strcmp(command, "exec") == 0){ // -----exec-----

    sscanf(input, "%*s %d", &param1);

    TNode *node3 = find_node(root, param1);

    if (param1 == -1)

        printf("The controlling process only controls\n");

    else if (node3 == NULL){

        printf("This node is dead or doesn't exist ever\n");

    }

    else{

        zmq_send(publisher, input, strlen(input), 0);

    }

}

else if (strcmp(command, "kill") == 0){

    sscanf(input, "%*s %d", &param1);

    TNode *node4 = find_node(root, param1);

    if (param1 == -1)

        printf("Nope\n");

    else if (node4 == NULL){

        printf("This node is dead or doesn't exist ever\n");

    }

    else{

        zmq_send(publisher, input, strlen(input), 0);

        killWithChildren(node4->firstChild, publisher);

    }

}

```

```

        disableNode(node4->firstChild);

        disableOneNode(node4);

    }

}

else if(strcmp(command, "pingall") == 0){
    printf("Ok:");

    int i = pingallCommand(root, 0);

    if (i == 0)

        printf("-1");

        printf("\n");
    }

}

const char *message2 = "killall 1234";

zmq_send(publisher, message2, strlen(message2), 0);

printTree(root, 0);

freeTree(root);

// free(my_forks);

zmq_close(publisher);

zmq_ctx_destroy(context);

}

```

tree.h

```

#include <stdio.h>

#include <stdbool.h>

```

```
typedef struct TNode {  
    int data;  
    struct TNode *firstChild; // указатель на первого потомка  
    struct TNode *nextBrother; // указатель на следующего брата  
    bool exist;  
} TNode;
```

```
TNode *createNode(int data) {  
    TNode *newNode = (TNode *)malloc(sizeof(TNode));  
    if (newNode != NULL) {  
        newNode->data = data;  
        newNode->firstChild = NULL;  
        newNode->nextBrother = NULL;  
        newNode->exist = true;  
    }  
    return newNode;  
}
```

```
void addChild(TNode *parent, int data) {  
    TNode *newChild = createNode(data);  
    if (newChild == NULL) {  
        fprintf(stderr, "Failed to create a new child node.\n");  
        return;  
    }  
    // Если у узла нет потомков, добавляем нового потомка  
    if (parent->firstChild == NULL) {
```

```

    parent->firstChild = newChild;
} else {
    // Если у узла уже есть потомок, идем по списку братьев
    TNode *brother = parent->firstChild;
    while (brother->nextBrother != NULL) {
        brother = brother->nextBrother;
    }
    brother->nextBrother = newChild;
}
}

// TreeNode *root = createNode(1);
// addChild(root, 2);

int findPath(TNode *currentNode, int targetData, int *path, int depth) { // дорота до узла с
нужным значением
    if (currentNode == NULL) {
        return 0;
    }
    // Если текущий узел содержит искомые данные, завершаем рекурсию
    if (currentNode->data == targetData) {
        path[depth] = -1; // 0 означает, что текущий узел содержит искомые данные
        return 1;
    }
    // Пытаемся найти путь в потомках
    int childIndex = 1;
    if (findPath(currentNode->firstChild, targetData, path, depth + 1)) {
        path[depth] = childIndex;
        return 1;
    }
}

```

```

    }

    // Пытаемся найти путь в братьях
    if (findPath(currentNode->nextBrother, targetData, path, depth)) {
        path[depth] = childIndex;
        return 1;
    }

    return 0; // Искомый узел не найден
}

// int targetData = 6;

// int path[100]; // здесь будет сохранен путь

// int found = findPath(root, targetData, path, 0);


// Функция для удаления узла и всех его потомков
void deleteNodeAndChildren(TNode *parent, TNode *toDelete) {
    if (parent == NULL || toDelete == NULL) {
        return;
    }

    // Если удаляемый узел - первый потомок родителя
    if (parent->firstChild == toDelete) {
        parent->firstChild = toDelete->nextBrother;
    } else {
        // Если удаляемый узел - брат
        TNode *brother = parent->firstChild;
        while (brother != NULL && brother->nextBrother != toDelete) {
            brother = brother->nextBrother;

```

```

    }

    if (brother != NULL) {
        brother->nextBrother = toDelete->nextBrother;
    }
}

// Обновляем указатель на следующего брата у левого брата удаляемого узла
if (toDelete->nextBrother != NULL && parent->firstChild != toDelete) {
    TNode *leftBrother = parent->firstChild;
    while (leftBrother->nextBrother != toDelete) {
        leftBrother = leftBrother->nextBrother;
    }

    leftBrother->nextBrother = toDelete->nextBrother;
}

// Рекурсивно удаляем всех потомков узла
TNode *child = toDelete->firstChild;
while (child != NULL) {
    TNode *nextChild = child->nextBrother;
    deleteNodeAndChildren(toDelete, child);
    child = nextChild;
}

free(toDelete);
}

```


// Функция для поиска узла по значению

```
TNode *findNodeAndParent(TNode *root, int targetData, TNode **parent) {
```

```
    if (root == NULL) {
```

```
        return NULL;
```

```
    }
```

```
    if (root->data == targetData) {
```

```
        return root;
```

```
    }
```

// Рекурсивный вызов для потомков

```
TNode *result = findNodeAndParent(root->firstChild, targetData, &root);
```

```
if (result != NULL) {
```

```
    *parent = root;
```

```
    return result;
```

```
}
```

// Рекурсивный вызов для братьев

```
return findNodeAndParent(root->nextBrother, targetData, parent);
```

```
}
```

```
// int targetData = 4;
```

```
// TNode *parent = NULL;
```

```
// TNode *toFind = findNodeAndParent(root, targetData, &parent);
```

```
TNode* find_node(TNode *root, int data) {
```

```
    if (root == NULL) {
```

```
        return NULL; // Дошли до конца поддерева, узел не найден
```

```
}
```

```
if (root->data == data && root->exist == true) { // root->exist == true убрать и тогда нельзя  
создавать прошлые
```

```
    return root; // Узел найден
```

```
}
```

```
// Рекурсивно ищем в потомках и братьях
```

```
TNode *found_in_child = find_node(root->firstChild, data);
```

```
if (found_in_child != NULL) {
```

```
    return found_in_child; // Найден в потомках
```

```
}
```

```
return find_node(root->nextBrother, data); // Ищем в братьях
```

```
}
```

```
void freeTree(TNode *root) {
```

```
    if (root == NULL) {
```

```
        return; // Базовый случай: пустое поддерево
```

```
    }
```

```
// Рекурсивный вызов для всех потомков текущего узла
```

```
freeTree(root->firstChild);
```

```
// Рекурсивный вызов для всех братьев текущего узла
```

```
freeTree(root->nextBrother);
```

```
// Освобождение памяти для текущего узла
```

```
    free(root);  
}
```

```
void printTree(TNode* root, int depth) { // глубина всегда в начале 0  
    if (root == NULL) {  
        return;  
    }  
    // Вывод текущего узла с отступом, зависящим от глубины в дереве  
    for (int i = 0; i < depth; ++i) {  
        printf(" ");  
    }  
    printf("%d", root->data);  
    if (root->exist == false)  
        printf("k");  
    printf("\n");  
  
    // Рекурсивный вызов для всех потомков текущего узла  
    printTree(root->firstChild, depth + 1);  
  
    // Рекурсивный вызов для всех братьев текущего узла  
    printTree(root->nextBrother, depth);  
}
```

```
void disableNode(TNode *node) { // отключаем узел  
    if (node == NULL) {  
        return;  
    }  
}
```

```

// Отключаем текущий узел
node->exist = false;

// Рекурсивно отключаем всех потомков
disableNode(node->firstChild);
disableNode(node->nextBrother);
}

void disableOneNode(TNode *node) {
    node->exist = false;
}

```

Протокол работы программы

Тестирование:

```

$ ./server
create 2-1
Ok: 101143
Ok my id is: 2
create 3 2
Node 2: create child
Ok: 101182
Ok my id is: 3
create 4 3
Node 3: create child
Ok: 101206
Ok my id is: 4
create 5 4
Node 4: create child
Ok: 101257
Ok my id is: 5
exec 4 2 7 8
Ok:4: 15
kill 3
Node 5: kill myself
Node 4: kill myself

```

Node 3: kill myself
pingall
Ok:3;4;5;
-1
2
3k
4k
5k

Часть Strace, полный в strace.txt:

```
$ strace -f ./server
execve("./server", ["/server"], 0x7fff026f4d78 /* 36 vars */) = 0
brk(NULL)                               = 0x56242bd13000
arch_prctl(0x3001 /* ARCH_??? */, 0x7ffe646ffdc0) = -1 EINVAL (Invalid argument)
mmap(NULL, 8192, PROT_READ|PROT_WRITE, MAP_PRIVATE|MAP_ANONYMOUS, -1, 0) = 0x7ff096387000
access("/etc/ld.so.preload", R_OK)      = -1 ENOENT (No such file or directory)
openat(AT_FDCWD, "/etc/ld.so.cache", O_RDONLY|O_CLOEXEC) = 3
newfstatat(3, "", {st_mode=S_IFREG|0644, st_size=19839, ...}, AT_EMPTY_PATH) = 0
mmap(NULL, 19839, PROT_READ, MAP_PRIVATE, 3, 0) = 0x7ff096382000
close(3)                                 = 0
openat(AT_FDCWD, "/lib/x86_64-linux-gnu/libzmq.so.5", O_RDONLY|O_CLOEXEC) = 3
read(3, "\177ELF\2\1\1\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0\3\0>\0\1\0\0\0\240\233\1\0\0\0\0\0"..., 832) = 832
newfstatat(3, "", {st_mode=S_IFREG|0644, st_size=634936, ...}, AT_EMPTY_PATH) = 0
mmap(NULL, 636784, PROT_READ, MAP_PRIVATE|MAP_DENYWRITE, 3, 0) = 0x7ff0962e6000
mmap(0x7ff0962fe000, 397312, PROT_READ|PROT_EXEC, MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x18000) = 0x7ff0962fe000
mmap(0x7ff09635f000, 106496, PROT_READ, MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x79000) = 0x7ff09635f000
mmap(0x7ff096379000, 36864, PROT_READ|PROT_WRITE, MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x92000) = 0x7ff096379000
close(3)                                 = 0
openat(AT_FDCWD, "/lib/x86_64-linux-gnu/libc.so.6", O_RDONLY|O_CLOEXEC) = 3
read(3, "\177ELF\2\1\1\3\0\0\0\0\0\0\0\0\0\3\0>\0\1\0\0\0P\237\2\0\0\0\0\0"..., 832) = 832
pread64(3, "\6\0\0\0\4\0\0\0@\0\0\0\0\0\0\0@\0\0\0\0\0\0\0@\0\0\0\0\0\0\0"..., 784, 64) = 784
pread64(3, "\4\0\0\0 \0\0\0\5\0\0\0GNU\0\2\0\0\300\4\0\0\0\3\0\0\0\0\0\0"..., 48, 848) = 48
pread64(3, "\4\0\0\0\24\0\0\0\3\0\0\0GNU\0 =\340\256\3\265?\356\25x\261\27\313A#\350"..., 68, 896) = 68
newfstatat(3, "", {st_mode=S_IFREG|0755, st_size=2216304, ...}, AT_EMPTY_PATH) = 0
pread64(3, "\6\0\0\0\4\0\0\0@\0\0\0\0\0\0\0@\0\0\0\0\0\0\0@\0\0\0\0\0\0\0"..., 784, 64) = 784
mmap(NULL, 2260560, PROT_READ, MAP_PRIVATE|MAP_DENYWRITE, 3, 0) = 0x7ff0960be000
mmap(0x7ff0960e6000, 1658880, PROT_READ|PROT_EXEC, MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x28000) = 0x7ff0960e6000
mmap(0x7ff09627b000, 360448, PROT_READ, MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x1bd000) = 0x7ff09627b000
```

```

mmap(0x7ff0962d3000, 24576, PROT_READ|PROT_WRITE,
MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x214000) = 0x7ff0962d3000
mmap(0x7ff0962d9000, 52816, PROT_READ|PROT_WRITE,
MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_ANONYMOUS, -1, 0) = 0x7ff0962d9000
close(3) = 0
openat(AT_FDCWD, "/lib/x86_64-linux-gnu/libbsd.so.0", O_RDONLY|O_CLOEXEC) = 3
read(3, "\177ELF\2\1\1\0\0\0\0\0\0\0\0\0\3\0>\0\1\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0"..., 832) = 832
newfstatat(3, "", {st_mode=S_IFREG|0644, st_size=89096, ...}, AT_EMPTY_PATH) = 0
mmap(NULL, 94432, PROT_READ, MAP_PRIVATE|MAP_DENYWRITE, 3, 0) =
0x7ff0960a6000
mprotect(0x7ff0960aa000, 69632, PROT_NONE) = 0
mmap(0x7ff0960aa000, 53248, PROT_READ|PROT_EXEC,
MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x4000) = 0x7ff0960aa000
mmap(0x7ff0960b7000, 12288, PROT_READ,
MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x11000) = 0x7ff0960b7000
mmap(0x7ff0960bb000, 8192, PROT_READ|PROT_WRITE,
MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x14000) = 0x7ff0960bb000
mmap(0x7ff0960bd000, 224, PROT_READ|PROT_WRITE,
MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_ANONYMOUS, -1, 0) = 0x7ff0960bd000
close(3) = 0
openat(AT_FDCWD, "/lib/x86_64-linux-gnu/libsodium.so.23", O_RDONLY|O_CLOEXEC) = 3
read(3, "\177ELF\2\1\1\0\0\0\0\0\0\0\0\0\3\0>\0\1\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0"..., 832) = 832
newfstatat(3, "", {st_mode=S_IFREG|0644, st_size=355040, ...}, AT_EMPTY_PATH) = 0
mmap(NULL, 357440, PROT_READ, MAP_PRIVATE|MAP_DENYWRITE, 3, 0) =
0x7ff09604e000
mprotect(0x7ff09605a000, 303104, PROT_NONE) = 0
mmap(0x7ff09605a000, 229376, PROT_READ|PROT_EXEC,
MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0xc000) = 0x7ff09605a000
mmap(0x7ff096092000, 69632, PROT_READ,
MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x44000) = 0x7ff096092000
mmap(0x7ff0960a4000, 8192, PROT_READ|PROT_WRITE,
MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x55000) = 0x7ff0960a4000
close(3) = 0
openat(AT_FDCWD, "/lib/x86_64-linux-gnu/libpgm-5.3.so.0", O_RDONLY|O_CLOEXEC) = 3
read(3, "\177ELF\2\1\1\0\0\0\0\0\0\0\0\0\3\0>\0\1\0\0\0\340L\0\0\0\0\0\0"..., 832) = 832
newfstatat(3, "", {st_mode=S_IFREG|0644, st_size=310264, ...}, AT_EMPTY_PATH) = 0
mmap(NULL, 329808, PROT_READ, MAP_PRIVATE|MAP_DENYWRITE, 3, 0) =
0x7ff095ffd000
mmap(0x7ff096001000, 172032, PROT_READ|PROT_EXEC,
MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x4000) = 0x7ff096001000
mmap(0x7ff09602b000, 118784, PROT_READ,
MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x2e000) = 0x7ff09602b000
mmap(0x7ff096048000, 8192, PROT_READ|PROT_WRITE,
MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x4a000) = 0x7ff096048000
mmap(0x7ff09604a000, 14416, PROT_READ|PROT_WRITE,
MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_ANONYMOUS, -1, 0) = 0x7ff09604a000
close(3) = 0
openat(AT_FDCWD, "/lib/x86_64-linux-gnu/libnorm.so.1", O_RDONLY|O_CLOEXEC) = 3

```

```

read(3, "\177ELF\2\1\1\0\0\0\0\0\0\0\0\3\0>\0\1\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0"..., 832) = 832
newfstatat(3, "", {st_mode=S_IFREG|0644, st_size=497824, ...}, AT_EMPTY_PATH) = 0
mmap(NULL, 8192, PROT_READ|PROT_WRITE, MAP_PRIVATE|MAP_ANONYMOUS, -1, 0) = 0x7ff095ffb000
mmap(NULL, 1223168, PROT_READ, MAP_PRIVATE|MAP_DENYWRITE, 3, 0) = 0x7ff095ed0000
mprotect(0x7ff095eda000, 446464, PROT_NONE) = 0
mmap(0x7ff095eda000, 286720, PROT_READ|PROT_EXEC, MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0xa000) = 0x7ff095eda000
mmap(0x7ff095f20000, 155648, PROT_READ, MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x50000) = 0x7ff095f20000
mmap(0x7ff095f47000, 16384, PROT_READ|PROT_WRITE, MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x76000) = 0x7ff095f47000
mmap(0x7ff095f4b000, 719360, PROT_READ|PROT_WRITE, MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_ANONYMOUS, -1, 0) = 0x7ff095f4b000
close(3) = 0
openat(AT_FDCWD, "/lib/x86_64-linux-gnu/libgssapi_krb5.so.2", O_RDONLY|O_CLOEXEC) = 3
read(3, "\177ELF\2\1\1\0\0\0\0\0\0\0\0\3\0>\0\1\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0"..., 832) = 832
newfstatat(3, "", {st_mode=S_IFREG|0644, st_size=338648, ...}, AT_EMPTY_PATH) = 0
mmap(NULL, 340960, PROT_READ, MAP_PRIVATE|MAP_DENYWRITE, 3, 0) = 0x7ff095e7c000
mprotect(0x7ff095e87000, 282624, PROT_NONE) = 0
mmap(0x7ff095e87000, 229376, PROT_READ|PROT_EXEC, MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0xb000) = 0x7ff095e87000
mmap(0x7ff095ebf000, 49152, PROT_READ, MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x43000) = 0x7ff095ebf000
mmap(0x7ff095ecc000, 16384, PROT_READ|PROT_WRITE, MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x4f000) = 0x7ff095ecc000
close(3) = 0
openat(AT_FDCWD, "/lib/x86_64-linux-gnu/libstdc++.so.6", O_RDONLY|O_CLOEXEC) = 3
read(3, "\177ELF\2\1\1\3\0\0\0\0\0\0\0\3\0>\0\1\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0"..., 832) = 832
newfstatat(3, "", {st_mode=S_IFREG|0644, st_size=2260296, ...}, AT_EMPTY_PATH) = 0
mmap(NULL, 2275520, PROT_READ, MAP_PRIVATE|MAP_DENYWRITE, 3, 0) = 0x7ff095c50000
mprotect(0x7ff095cea000, 1576960, PROT_NONE) = 0
mmap(0x7ff095cea000, 1118208, PROT_READ|PROT_EXEC, MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x9a000) = 0x7ff095cea000
mmap(0x7ff095dfb000, 454656, PROT_READ, MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x1ab000) = 0x7ff095dfb000
mmap(0x7ff095e6b000, 57344, PROT_READ|PROT_WRITE, MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x21a000) = 0x7ff095e6b000
mmap(0x7ff095e79000, 10432, PROT_READ|PROT_WRITE, MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_ANONYMOUS, -1, 0) = 0x7ff095e79000
close(3) = 0
openat(AT_FDCWD, "/lib/x86_64-linux-gnu/libgcc_s.so.1", O_RDONLY|O_CLOEXEC) = 3
read(3, "\177ELF\2\1\1\0\0\0\0\0\0\0\0\3\0>\0\1\0\0\0\0\0\0\0\0\0\0"..., 832) = 832
newfstatat(3, "", {st_mode=S_IFREG|0644, st_size=125488, ...}, AT_EMPTY_PATH) = 0

```

```

mmap(NULL, 127720, PROT_READ, MAP_PRIVATE|MAP_DENYWRITE, 3, 0) =
0x7ff095c30000
mmap(0x7ff095c33000, 94208, PROT_READ|PROT_EXEC,
MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x3000) = 0x7ff095c33000
mmap(0x7ff095c4a000, 16384, PROT_READ,
MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x1a000) = 0x7ff095c4a000
mmap(0x7ff095c4e000, 8192, PROT_READ|PROT_WRITE,
MAP_PRIVATE|MAP_FIXED|MAP_DENYWRITE, 3, 0x1d000) = 0x7ff095c4e000
close(3) = 0
...
[pid 106407] rseq(0x7ff095201fe0, 0x20, 0, 0x53053053 <unfinished ...>
[pid 106405] rt_sigprocmask(SIG_SETMASK, [], NULL, 8) = 0
[pid 106407] <... rseq resumed> = 0
[pid 106405] eventfd2(0, EFD_CLOEXEC <unfinished ...>
[pid 106407] set_robust_list(0x7ff095201920, 24 <unfinished ...>
[pid 106405] <... eventfd2 resumed> = 8
[pid 106407] <... set_robust_list resumed> = 0
[pid 106405] fcntl(8, F_GETFL <unfinished ...>
[pid 106407] rt_sigprocmask(SIG_SETMASK, [], <unfinished ...>
[pid 106405] <... fcntl resumed> = 0x2 (flags O_RDWR)
[pid 106407] <... rt_sigprocmask resumed>NULL, 8) = 0
[pid 106405] fcntl(8, F_SETFL, O_RDWR|O_NONBLOCK <unfinished ...>
[pid 106407] rt_sigprocmask(SIG_BLOCK, ~[RTMIN RT_1], <unfinished ...>
[pid 106405] <... fcntl resumed> = 0
[pid 106407] <... rt_sigprocmask resumed>NULL, 8) = 0
[pid 106405] fcntl(8, F_GETFL <unfinished ...>
[pid 106407] sched_getparam(106407, <unfinished ...>
[pid 106405] <... fcntl resumed> = 0x802 (flags O_RDWR|O_NONBLOCK)
[pid 106407] <... sched_getparam resumed>[0] = 0
[pid 106405] fcntl(8, F_SETFL, O_RDWR|O_NONBLOCK <unfinished ...>
[pid 106407] sched_getscheduler(106407 <unfinished ...>
[pid 106405] <... fcntl resumed> = 0
[pid 106407] <... sched_getscheduler resumed> = 0 (SCHED_OTHER)
[pid 106405] getpid( <unfinished ...>
[pid 106407] sched_setscheduler(106407, SCHED_OTHER, [0] <unfinished ...>
[pid 106405] <... getpid resumed> = 106405
[pid 106407] <... sched_setscheduler resumed> = 0
[pid 106405] getpid() = 106405
[pid 106407] prctl(PR_SET_NAME, "ZMQbg/IO/0" <unfinished ...>
[pid 106405] poll([fd=8, events=POLLIN], 1, 0 <unfinished ...>
[pid 106407] <... prctl resumed> = 0
[pid 106405] <... poll resumed> = 0 (Timeout)
[pid 106405] socket(AF_NETLINK, SOCK_RAW|SOCK_CLOEXEC, NETLINK_ROUTE) = 9
[pid 106405] bind(9, {sa_family=AF_NETLINK, nl_pid=0, nl_groups=00000000}, 12) = 0
[pid 106407] epoll_wait(7, <unfinished ...>
[pid 106405] getsockname(9, {sa_family=AF_NETLINK, nl_pid=106405,
nl_groups=00000000}, [12]) = 0

```



```

[pid 106405] sendto(9, [{nlmsg_len=20, nlmsg_type=RTM_GETLINK,
nlmsg_flags=NLM_F_REQUEST|NLM_F_DUMP, nlmsg_seq=1702686593, nlmsg_pid=0},
{ifi_family=AF_UNSPEC, ...}], 20, 0, {sa_family=AF_NETLINK, nl_pid=0,
nl_groups=00000000}, 12) = 20
[pid 106405] recvmsg(9, {msg_name={sa_family=AF_NETLINK, nl_pid=0,
nl_groups=00000000}, msg_namelen=12, msg_iov=[{iov_base=[{nlmsg_len=1336,
nlmsg_type=RTM_NEWLINK, nlmsg_flags=NLM_F_MULTI, nlmsg_seq=1702686593,
nlmsg_pid=106405}, {ifi_family=AF_UNSPEC, ifi_type=ARPHRD_LOOPBACK,
ifi_index=if_nametoindex("lo"),
ifi_flags=IFF_UP|IFF_LOOPBACK|IFF_RUNNING|IFF_LOWER_UP, ifi_change=0},
[{nla_len=7, nla_type=IFLA_IFNAME}, "lo"], [{nla_len=8, nla_type=IFLA_TXQLEN}, 1000],
type=NLMMSG_DONE, nlmsg_flags=NLM_F_MULTI, nlmsg_seq=1702686594,
nlmsg_pid=106405}, 0], iov_len=4096}], msg_iovlen=1, msg_controllen=0, msg_flags=0}, 0)
= 20
[pid 106405] close(9) = 0
[pid 106405] socket(AF_INET, SOCK_STREAM|SOCK_CLOEXEC, IPPROTO_TCP) = 9
[pid 106405] setsockopt(9, SOL_SOCKET, SO_REUSEADDR, [1], 4) = 0
[pid 106405] bind(9, {sa_family=AF_INET, sin_port=htons(5555),
sin_addr=inet_addr("127.0.0.1")}, 16) = 0
[pid 106405] listen(9, 100) = 0
[pid 106405] getsockname(9, {sa_family=AF_INET, sin_port=htons(5555),
sin_addr=inet_addr("127.0.0.1")}, [128 => 16]) = 0
[pid 106405] getsockname(9, {sa_family=AF_INET, sin_port=htons(5555),
sin_addr=inet_addr("127.0.0.1")}, [128 => 16]) = 0
[pid 106405] getpid() = 106405
[pid 106405] write(6, "\1\0\0\0\0\0\0", 8) = 8
[pid 106407] <... epoll_wait resumed>[{events=EPOLLIN, data={u32=735224416,
u64=94713354035808}}], 256, -1) = 1
[pid 106405] getpid( <unfinished ...>
[pid 106407] getpid( <unfinished ...>
[pid 106405] <... getpid resumed>) = 106405
[pid 106407] <... getpid resumed>) = 106405
[pid 106405] write(8, "\1\0\0\0\0\0\0", 8 <unfinished ...>
[pid 106407] poll([{fd=6, events=POLLIN}], 1, 0 <unfinished ...>
[pid 106405] <... write resumed>) = 8
[pid 106407] <... poll resumed>) = 1 ([{fd=6, revents=POLLIN}])
[pid 106407] getpid() = 106405
[pid 106407] read(6, "\1\0\0\0\0\0\0", 8) = 8
[pid 106405] newfstatat(0, "", <unfinished ...>
[pid 106407] mmap(NULL, 134217728, PROT_NONE,
MAP_PRIVATE|MAP_ANONYMOUS|MAP_NORESERVE, -1, 0 <unfinished ...>
[pid 106405] <... newfstatat resumed>{st_mode=S_IFCHR|0620, st_rdev=makedev(0x88,
0x4), ...}, AT_EMPTY_PATH) = 0
[pid 106407] <... mmap resumed>) = 0x7ff08ca01000
[pid 106405] read(0, <unfinished ...>
[pid 106407] munmap(0x7ff08ca01000, 56619008) = 0
[pid 106407] munmap(0x7ff094000000, 10489856) = 0
[pid 106407] mprotect(0x7ff090000000, 135168, PROT_READ|PROT_WRITE) = 0

```

```

[pid 106407] epoll_ctl(7, EPOLL_CTL_ADD, 9, {events=0, data={u32=2415922032,
u64=140671184800624}}) = 0
[pid 106407] epoll_ctl(7, EPOLL_CTL_MOD, 9, {events=EPOLLIN, data={u32=2415922032,
u64=140671184800624}}) = 0
[pid 106407] getpid() = 106405
[pid 106407] poll([{fd=6, events=POLLIN}], 1, 0) = 0 (Timeout)
[pid 106407] epoll_wait(7, create 2 -1
<unfinished ...>
...
[pid 106405] <... read resumed>"create 2 -1\n", 1024) = 12
[pid 106405] clone(child_stack=NULL, sin_addr=inet_addr("127.0.0.1"), [128 => 16]) = 0
[pid 106627] epoll_ctl(7, EPOLL_CTL_DEL, 9, 0x7f2ba8001434 <unfinished ...>
[pid 106407] fcntl(11, F_GETFL <unfinished ...>
[pid 106627] <... epoll_ctl resumed>) = 0
[pid 106407] <... fcntl resumed> = 0x2 (flags O_RDWR)
[pid 106627] getsockopt(9, SOL_SOCKET, SO_ERROR, <unfinished ...>
[pid 106407] fcntl(11, F_SETFL, O_RDWR|O_NONBLOCK <unfinished ...>
[pid 106627] <... getsockopt resumed>[0], [4]) = 0
[pid 106407] <... fcntl resumed> = 0
[pid 106627] setsockopt(9, SOL_TCP, TCP_NODELAY, [1], 4 <unfinished ...>
[pid 106407] getpid( <unfinished ...>
[pid 106627] <... setsockopt resumed>) = 0
[pid 106407] <... getpid resumed> = 106405
[pid 106627] getsockname(9, <unfinished ...>
[pid 106407] write(6, "\1\0\0\0\0\0\0", 8 <unfinished ...>
[pid 106627] <... getsockname resumed>{sa_family=AF_INET, sin_port=htons(59230),
sin_addr=inet_addr("127.0.0.1")}, [128 => 16]) = 0
[pid 106407] <... write resumed> = 8
[pid 106627] getpeername(9, <unfinished ...>
[pid 106407] epoll_wait(7, <unfinished ...>
[pid 106627] <... getpeername resumed>{sa_family=AF_INET, sin_port=htons(5555),
sin_addr=inet_addr("127.0.0.1")}, [128 => 16]) = 0
[pid 106407] <... epoll_wait resumed>[{events=EPOLLIN, data={u32=735224416,
u64=947113354035808}}], 256, -1) = 1
[pid 106627] fcntl(9, F_GETFL <unfinished ...>
[pid 106407] getpid( <unfinished ...>
[pid 106627] <... fcntl resumed> = 0x802 (flags O_RDWR|O_NONBLOCK)
[pid 106407] <... getpid resumed> = 106405
[pid 106627] fcntl(9, F_SETFL, O_RDWR|O_NONBLOCK <unfinished ...>
[pid 106407] poll([{fd=6, events=POLLIN}], 1, 0 <unfinished ...>
[pid 106627] <... fcntl resumed> = 0
[pid 106407] <... poll resumed> = 1 ({fd=6, revents=POLLIN})
data={u32=2415988864, u64=140671184867456}} <unfinished ...>
[pid 106627] <... sendto resumed> = 27
[pid 106407] <... epoll_ctl resumed> = 0
[pid 106627] epoll_wait(7, <unfinished ...>
[pid 106407] recvfrom(11, <unfinished ...>

```

```

[pid 106627] <... epoll_wait resumed>[{events=EPOLLOUT, data={u32=2818577456,
u64=139825478898736}}], 256, 29996) = 1
[pid 106407] <... recvfrom resumed>"\4\31\5READY\Socket-Type\0\0\0\3SUB", 8192, 0,
NULL, NULL) = 27
[pid 106407] epoll_wait(7, [{events=EPOLLOUT, data={u32=2415988864,
u64=140671184867456}}], 256, 29993) = 1
[pid 106407] mprotect(0x7ff090021000, 4096, PROT_READ|PROT_WRITE) = 0
[pid 106407] getpid() = 106405
[pid 106407] write(8, "\1\0\0\0\0\0\0", 8) = 8
[pid 106407] sendto(11, "\4\31\5READY\Socket-Type\0\0\0\3PUB", 27, 0, NULL, 0) = 27
[pid 106407] epoll_wait(7, [{events=EPOLLOUT, data={u32=2415988864,
u64=140671184867456}}], 256, -1) = 1
[pid 106407] epoll_ctl(7, EPOLL_CTL_MOD, 11, {events=EPOLLIN,
data={u32=2415988864, u64=140671184867456}}) = 0
[pid 106407] epoll_wait(7, <unfinished ...>
[pid 106627] epoll_ctl(7, EPOLL_CTL_MOD, 9, {events=EPOLLIN, data={u32=2818577456,
u64=139825478898736}}) = 0
[pid 106627] epoll_wait(7, [{events=EPOLLIN, data={u32=2818577456,
u64=139825478898736}}], 256, 29990) = 1
[pid 106627] recvfrom(9, "\4\31\5READY\Socket-Type\0\0\0\3PUB", 8192, 0, NULL, NULL)
= 27
[pid 106627] epoll_ctl(7, EPOLL_CTL_MOD, 9, {events=EPOLLIN|EPOLLOUT,
data={u32=2818577456, u64=139825478898736}}) = 0
[pid 106627] sendto(9, "\4\n\tSUBSCRIBE", 12, 0, NULL, 0) = 12
[pid 106407] <... epoll_wait resumed>[{events=EPOLLIN, data={u32=2415988864,
u64=140671184867456}}], 256, -1) = 1
[pid 106627] epoll_wait(7, <unfinished ...>
[pid 106407] recvfrom(11, <unfinished ...>
[pid 106627] <... epoll_wait resumed>[{events=EPOLLOUT, data={u32=2818577456,
u64=139825478898736}}], 256, -1) = 1
[pid 106407] <... recvfrom resumed>"\4\n\tSUBSCRIBE", 8192, 0, NULL, NULL) = 12
[pid 106627] epoll_ctl(7, EPOLL_CTL_MOD, 9, {events=EPOLLIN, data={u32=2818577456,
u64=139825478898736}} <unfinished ...>
[pid 106407] epoll_wait(7, <unfinished ...>
[pid 106627] <... epoll_ctl resumed>) = 0
[pid 106405] read(0, exec 3 2 6 7
"exec 3 2 6 7\n", 1024) = 13
[pid 106405] getpid() = 106405
[pid 106405] poll([{fd=8, events=POLLIN}], 1, 0) = 1 ({fd=8, revents=POLLIN})
[pid 106405] getpid() = 106405
[pid 106405] read(8, "\1\0\0\0\0\0\0", 8) = 8
[pid 106405] getpid() = 106405
[pid 106405] poll([{fd=8, events=POLLIN}], 1, 0) = 0 (Timeout)
[pid 106405] getpid() = 106405
[pid 106405] write(6, "\1\0\0\0\0\0\0", 8) = 8
[pid 106407] <... epoll_wait resumed>[{events=EPOLLIN, data={u32=735224416,
u64=94713354035808}}], 256, -1) = 1
[pid 106405] read(0, <unfinished ...>

```

```

[pid 106407] getpid() = 106405
[pid 106407] poll([{fd=6, events=POLLIN}], 1, 0) = 1 ([{fd=6, revents=POLLIN}])
[pid 106407] getpid() = 106405
[pid 106407] read(6, "\1\0\0\0\0\0\0", 8) = 8
[pid 106407] epoll_ctl(7, EPOLL_CTL_MOD, 10, {events=EPOLLIN|EPOLLOUT,
data={u32=2415922128, u64=140671184800720}}) = 0
[pid 106407] sendto(10, "\0\rexec 3 2 6 7\n", 15, 0, NULL, 0 <unfinished ...>
[pid 106476] <... epoll_wait resumed>[{events=EPOLLIN, data={u32=3623883824,
u64=140156996686896}}], 256, -1) = 1
[pid 106407] <... sendto resumed> = 15
[pid 106476] recvfrom(9, <unfinished ...>
[pid 106407] epoll_ctl(7, EPOLL_CTL_MOD, 11, {events=EPOLLIN|EPOLLOUT,
data={u32=2415988864, u64=140671184867456}} <unfinished ...>
[pid 106476] <... recvfrom resumed>"\0\rexec 3 2 6 7\n", 8192, 0, NULL, NULL) = 15
[pid 106407] <... epoll_ctl resumed> = 0
[pid 106476] getpid( <unfinished ...>
[pid 106407] sendto(11, "\0\rexec 3 2 6 7\n", 15, 0, NULL, 0 <unfinished ...>
[pid 106476] <... getpid resumed> = 106474
[pid 106627] <... epoll_wait resumed>[{events=EPOLLIN, data={u32=2818577456,
u64=139825478898736}}], 256, -1) = 1
[pid 106476] write(8, "\1\0\0\0\0\0\0", 8 <unfinished ...>
[pid 106407] <... sendto resumed> = 15
[pid 106627] recvfrom(9, <unfinished ...>
[pid 106476] <... write resumed> = 8
[pid 106474] <... poll resumed> = 1 ([{fd=8, revents=POLLIN}])
[pid 106407] getpid( <unfinished ...>
[pid 106627] <... recvfrom resumed>"\0\rexec 3 2 6 7\n", 8192, 0, NULL, NULL) = 15
[pid 106476] epoll_wait(7, <unfinished ...>
[pid 106474] getpid( <unfinished ...>
[pid 106627] getpid( <unfinished ...>
[pid 106407] <... getpid resumed> = 106405
[pid 106627] <... getpid resumed> = 106625
[pid 106474] <... getpid resumed> = 106474
[pid 106407] poll([{fd=6, events=POLLIN}], 1, 0 <unfinished ...>
[pid 106627] write(8, "\1\0\0\0\0\0\0", 8 <unfinished ...>
[pid 106474] read(8, <unfinished ...>
[pid 106407] <... poll resumed> = 0 (Timeout)
[pid 106627] <... write resumed> = 8
[pid 106474] <... read resumed>"\1\0\0\0\0\0\0", 8) = 8
[pid 106627] epoll_wait(7, <unfinished ...>
[pid 106625] <... poll resumed> = 1 ([{fd=8, revents=POLLIN}])
[pid 106626] epoll_ctl(5, EPOLL_CTL_MOD, 8, {events=EPOLLIN, data={u32=2684357488,
u64=139825344678768}} <unfinished ...>
[pid 106475] mmap(NULL, 134217728, PROT_NONE,
MAP_PRIVATE|MAP_ANONYMOUS|MAP_NORESERVE, -1, 0 <unfinished ...>
[pid 106626] <... epoll_ctl resumed> = 0
[pid 106475] <... mmap resumed> = 0x7f78d0000000
[pid 106626] getpid( <unfinished ...>

```

```

[pid 106475] munmap(0x7f78d4000000, 67108864 <unfinished ...>
[pid 106626] <... getpid resumed>)    = 106625

[pid 106407] <... getpid resumed>)    = 106405
[pid 106406] rt_sigprocmask(SIG_BLOCK, ~[RT_1], <unfinished ...>
[pid 106407] poll([fd=6, events=POLLIN]), 1, 0 <unfinished ...>
[pid 106406] <... rt_sigprocmask resumed>NULL, 8) = 0
[pid 106407] <... poll resumed>)      = 1 ([fd=6, revents=POLLIN])
[pid 106406] madvise(0x7ff095202000, 8368128, MADV_DONTNEED <unfinished ...>
[pid 106407] getpid()                 = 106405
[pid 106406] <... madvise resumed>)    = 0
[pid 106407] read(6, <unfinished ...>
[pid 106406] exit(0 <unfinished ...>
[pid 106407] <... read resumed>"1\0\0\0\0\0\0", 8) = 8
[pid 106406] <... exit resumed>)      = ?
[pid 106407] epoll_ctl(7, EPOLL_CTL_DEL, 6, 0x56242bd2a264 <unfinished ...>
[pid 106406] +++ exited with 0 +++
[pid 106407] <... epoll_ctl resumed>) = 0
[pid 106407] getpid()                 = 106405
[pid 106407] poll([fd=6, events=POLLIN]), 1, 0) = 0 (Timeout)
[pid 106407] rt_sigprocmask(SIG_BLOCK, ~[RT_1], NULL, 8) = 0
[pid 106407] madvise(0x7ff094a01000, 8368128, MADV_DONTNEED) = 0
[pid 106407] exit(0)                  = ?
[pid 106405] <... futex resumed>)      = 0
[pid 106407] +++ exited with 0 +++
close(7)                               = 0
close(6)                               = 0
close(5)                               = 0
close(4)                               = 0
close(3)                               = 0
exit_group(0)                          = ?
+++ exited with 0 +++

```

Вывод

В результате выполнения данной лабораторной работы я узнал такую важную вещь, как брокер сообщений. Я научился передавать данные между процессами, что очень важно для проектирования систем клиент-сервер. Этот навык очень поможет мне в будущем.