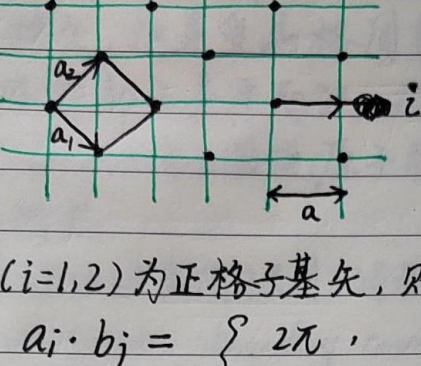


固体物理

第一章 晶体结构

1.1 (1) 原胞如下图所示



设方格边长为 a
则原胞基矢为
 $a_1 = a(i-j)$
 $a_2 = a(i+j)$

(2) 设 $a_i (i=1,2)$ 为正格子基矢, 则由关系式

$$a_i \cdot b_j = \begin{cases} 2\pi, & i=j \\ 0, & i \neq j \end{cases}$$

所确定的 $b_i (i=1,2)$ 为基矢的点阵, 称为正格子的倒格子

在倒格子空间, 布拉格反射条件为: 反射波矢 k 与入射波矢 k_0 相差一个或几个倒格矢 nG_h , 即

$$k - k_0 = nG_h$$

(3) i 与 j 是相互垂直的单位矢量, 取单位矢量 k 垂直于 i 和 j , 则 a_1, a_2 和 k 构成的体积

$$\Omega = a_1 \cdot (a_2 \times k) = (a_1 - a_2) \cdot (a_1 - a_2) = 2a^2$$

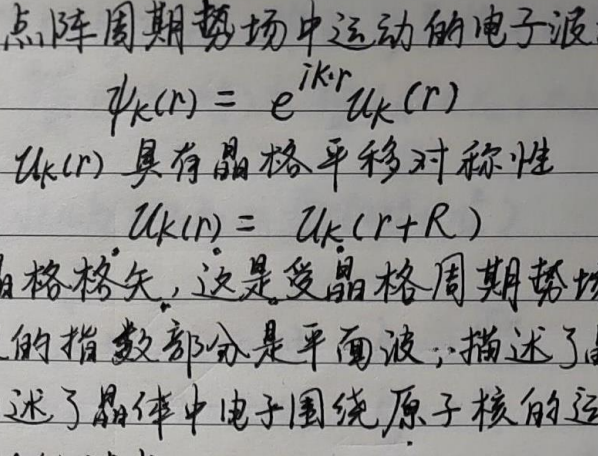
根据倒格子基矢定义

$$b_1 = \frac{2\pi(a_2 \times k)}{\Omega} = \frac{2\pi}{2a^2} \times (a_1 - a_2) = \frac{\pi}{a}(i-j)$$

$$b_2 = \frac{2\pi(k \times a_1)}{\Omega} = \frac{2\pi}{2a^2} \times (a_1 + a_2) = \frac{\pi}{a}(i+j)$$

显然这构成二维正方形倒格子点阵

图示出倒格子点阵和第一布里渊区, 在布里渊区边界上发生布拉格反射



(4) 在点阵周期势场中运动的电子波函数是布洛赫波, 即

$$\psi_k(r) = e^{ikr} u_k(r)$$

式中 $u_k(r)$ 具有晶格平移对称性

$$u_k(r) = u_k(r + R)$$

其中 R 是晶格格矢, 这是受晶格周期势场调制的平面波, 其即布洛赫定理

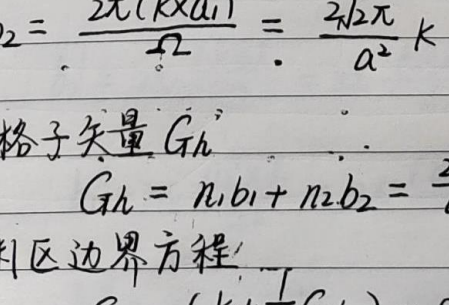
布洛赫波的指数部分是平面波, 描述了晶体中电子的共有化运动, 而周期函数则描述了晶体中电子围绕原子核的运动, 因而布洛赫波正是反映晶体中电子运动的特点

布洛赫定理必须采用玻恩-冯卡门周期性边界条件

$$\text{Born-von Karman boundary condition}$$

$$\text{即: } \psi(r + Na_i) = \psi(r)$$

1.2 (1)



$$\text{原胞基矢为 } a_1 = \frac{\sqrt{2}}{2}a_i, a_2 = a_j$$

$$\text{原胞体积 } \Omega = a_1 \cdot a_2 = \frac{\sqrt{2}}{2}a^2$$

引入垂直于 i 和 j 单位矢量 k , 则金刚石结构 (1,1,0) 面二维格子的倒格子基矢

$$b_1 = \frac{2\pi(a_2 \times k)}{\Omega} = \frac{2\sqrt{2}\pi}{a^2} a_j \times k = \frac{2\sqrt{2}\pi}{a} i$$

$$b_2 = \frac{2\pi(k \times a_1)}{\Omega} = \frac{2\sqrt{2}\pi}{a^2} k \times \frac{\sqrt{2}}{2} a_i = \frac{2\pi}{a} j$$

(2) 倒格子矢量 G_h

$$G_h = n_1 b_1 + n_2 b_2 = \frac{2\pi}{a} (\sqrt{2} n_1 i + n_2 j)$$

布里渊区边界方程

$$G_h \cdot (k + \frac{1}{2} G_h) = 0$$

此外 $K(k_x, k_y)$ 表示二维矩形晶格中电子状态, 上述方程可写成

$$\frac{4\pi^2}{a^2} (2n_1^2 + n_2^2) = \frac{4\pi^2}{a^2} (\sqrt{2} n_1 k_x + n_2 k_y)$$

即

$$\sqrt{2} n_1 k_x + n_2 k_y = \frac{\pi}{a} (2n_1^2 + n_2^2)$$

\Rightarrow

$$n_1 = \pm 1, n_2 = 0 \text{ 时, } k_x = \pm \frac{\sqrt{2}\pi}{a} \quad (1)$$

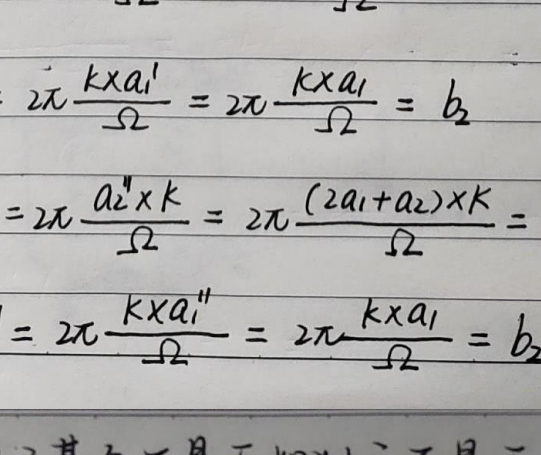
$$n_1 = 0, n_2 = \pm 1 \text{ 时, } k_y = \pm \frac{\pi}{a} \quad (2)$$

$$n_1 = \pm 1, n_2 = \pm 1 \text{ 时, } \pm \sqrt{2} k_x + k_y = \frac{3\pi}{a} \quad (3)$$

$$n_1 = \pm 2, n_2 = 0 \text{ 时, } k_x = \pm \frac{2\sqrt{2}\pi}{a} \quad (4)$$

$$n_1 = 0, n_2 = \pm 2 \text{ 时, } k_y = \pm \frac{2\pi}{a} \quad (5)$$

(1), (2) 两式围成的是第一布里渊区, (1)~(5) 围成第二布里渊区



1.3 倒格子基矢

(2) 依照倒格子基矢定义

$$\text{第一种 } b_1 = 2\pi \frac{a_2 \times k}{\Omega}, b_2 = 2\pi \frac{k \times a_1}{\Omega}$$

$$\text{第二种 } b_1' = 2\pi \frac{a_1 \times k}{\Omega} = 2\pi \frac{(a_1 + a_2) \times k}{\Omega}$$

$$= 2\pi \frac{a_1 \times k}{\Omega} + 2\pi \frac{a_2 \times k}{\Omega} = b_1 - b_2$$

$$b_2' = 2\pi \frac{k \times a_1'}{\Omega} = 2\pi \frac{k \times a_1}{\Omega} = b_2$$

$$\text{第三种 } b_1'' = 2\pi \frac{a_2' \times k}{\Omega} = 2\pi \frac{(2a_1 + a_2) \times k}{\Omega} = b_1 - 2b_2$$

$$b_2'' = 2\pi \frac{k \times a_1''}{\Omega} = 2\pi \frac{k \times a_1}{\Omega} = b_2$$

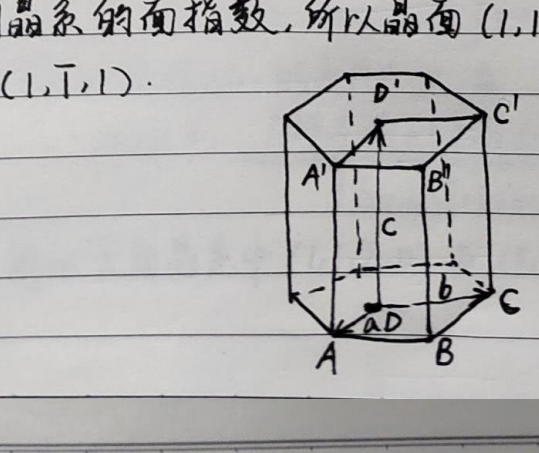
(3) 这三组倒格子基矢不是互相独立而是可以相互线性转化的

这反映它们都只是表示同一倒格子点阵

倒格子空间平移对称性使得, 在以 $b_1^{(1)}, b_1^{(2)}, b_1^{(3)}$ 为基的倒格子空间中的一个倒格矢 $G_h^{(1)}$, 也是基矢 $b_1^{(1)}, b_1^{(2)}, b_1^{(3)}$ 线性转化而来的基矢 $b_1^{(m)}, b_1^{(n)}, b_1^{(p)}$ 为基的倒格子空间中的一个倒格矢, 这表明虽然一个布拉维格子的基矢选择有任意性, 相应的倒格子基矢也有任意性, 但倒格子却是由布拉维正格子所唯一确定的。

1.4 (1) 如图所示, 某一晶面 MN 与六角形平面基矢 a_1, a_2, a_3 轴上的截距

$$OA = \frac{a}{3}, OB = -\frac{a}{3}, OC = \frac{a}{3}$$



$$\text{且 } \angle AOB = \angle COB = 60^\circ, \angle AOC = 120^\circ$$

$$\text{有 } S_{\triangle AOB} + S_{\triangle COB} = S_{\triangle AOC}$$

即

$$\text{有 } \frac{1}{2} OA \cdot OB \sin \angle AOB + \frac{1}{2} OC \cdot OB \sin \angle COB = \frac{1}{2} OA \cdot OC \sin \angle AOC$$

代入 OA, OC, OB 和 $\angle AOB, \angle COB, \angle AOC$ 值, 有

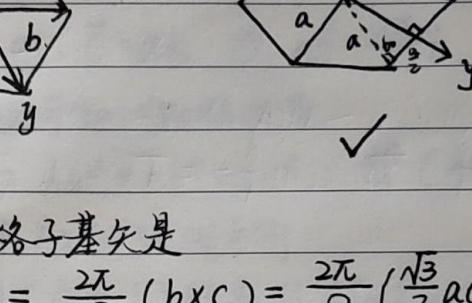
$$\frac{1}{2} \cdot \frac{a}{3} \cdot n \cdot (-\frac{a}{3}) \cdot n \cdot \sin 60^\circ + \frac{1}{2} \cdot (\frac{a}{3}) \cdot n \cdot (-\frac{a}{3}) \cdot n \cdot \sin 60^\circ$$

$$= \frac{1}{2} (\frac{a}{3}) \cdot n \cdot (\frac{a}{3}) \cdot n \cdot \sin 120^\circ$$

$$- \frac{1}{6} = \frac{1}{6}$$

方程两边乘以 (hkl) , 移项得 $h+k+l=0$

(2) $h+k+l=0$ 表明, h, k, l 不是独立的, $l = -h-k$, 可以用 (h, k, m) 来表示六角晶系的面指数, 所以晶面 $(1, 1, 2, 0)$ 即晶面 $(1, 1, 0)$, 晶面 $(1, 1, 0, 1)$ 即晶面 $(1, 1, 1)$



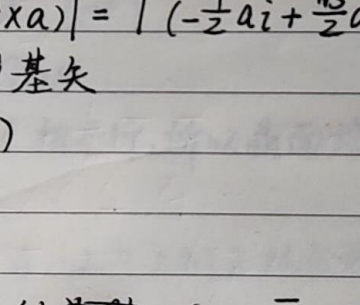
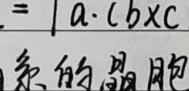
x, y, z 彼此垂直

引进直角坐标系 $Oxyz$, 使 x 与 z 轴分别与基矢 a, c 重合, 基矢 a, b, c 表示为

$$\vec{a} = a\hat{i}$$

$$\vec{b} = -\frac{1}{2}a\hat{i} + \frac{\sqrt{3}}{2}a\hat{j}$$

$$\vec{c} = c\hat{k}$$



该原胞的倒格子基矢是

$$a^* = \frac{2\pi}{\Omega} (b \times c) = \frac{2\pi}{\Omega} (\frac{\sqrt{3}}{2} a c \hat{i} + \frac{1}{2} a c \hat{j})$$

$$b^* = \frac{2\pi}{\Omega} (c \times a) = \frac{2\pi}{\Omega} a c \hat{j}$$

$$c^* = \frac{2\pi}{\Omega} (a \times b) = \frac{2\pi}{\Omega} (-\frac{\sqrt{3}}{2} a^2 \hat{k})$$

式中, Ω 是晶胞体积

$$\Omega = |a \cdot (b \times c)| = |b \cdot (c \times a)| = |(-\frac{1}{2}a\hat{i} + \frac{\sqrt{3}}{2}a\hat{j}) \cdot (a c \hat{j})| = \frac{\sqrt{3}}{2} a^2 c$$

故六角晶系的晶胞倒格子基矢

$$a^* = \frac{2\pi}{a} (i + \frac{1}{\sqrt{3}} j)$$

$$b^* = \frac{2\pi}{a} \frac{2}{\sqrt{3}} j$$

$$c^* = \frac{2\pi}{c} k$$

根据上面的讨论, 六角晶系的晶面 $(1, 1, 2, 0)$ 晶面, 也即 $(1, 1, 0)$ 晶面, 则其法线矢量 G_{110} 为

$$G_{110} = \frac{2\pi}{a} (i + \frac{1}{\sqrt{3}} j) + \frac{2\pi}{a} \frac{2}{\sqrt{3}} j = \frac{2\pi}{a} (i + \frac{4}{\sqrt{3}} j)$$

同样, 六角晶系中 $(1, 1, 0, 1)$ 晶面也即 $(1, 1, 1)$ 晶面, 其法线矢量 G_{111} 为

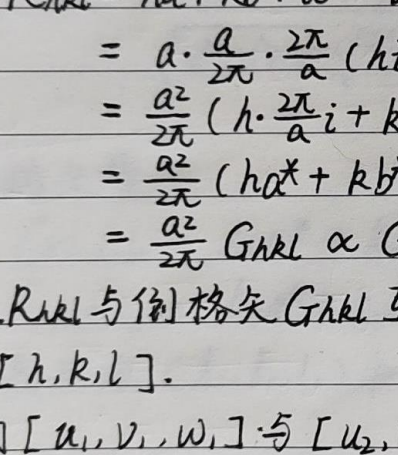
$$G_{111} = \frac{2\pi}{a} (i + \frac{1}{\sqrt{3}} j) - \frac{2\pi}{a} \frac{2}{\sqrt{3}} j + \frac{2\pi}{c} k$$

设 G_{110} 与 G_{111} 的夹角为 α , 有

$$\cos \alpha = \frac{(\frac{2\pi}{a})^2 (1 \times 1 + \frac{4}{\sqrt{3}} \times (-\frac{2}{\sqrt{3}}) + 0 \times 0)}{|G_{110}| \cdot |G_{111}|} = \frac{(\frac{2\pi}{a})^2 (1-1)}{|G_{110}| \cdot |G_{111}|} = 0$$

所以六角晶系中 $(1, 1, 2, 0)$ 与 $(1, 1, 0, 1)$ 两晶面的法线方向相互垂直。

1.5



立方晶系的晶胞

$$\vec{a} = a\hat{i}, \vec{b} = a\hat{j}, \vec{c} = a\hat{k} \Rightarrow a^* = \frac{2\pi}{a}\hat{i}, b^* = \frac{2\pi}{a}\hat{j}, c^* = \frac{2\pi}{a}\hat{k}$$

(1) 由倒格矢性质可知, 倒格矢

$$G_{hkl} = ha^* + kb^* + lc^* = \frac{2\pi}{a} (h\hat{i} + k\hat{j} + l\hat{k})$$

代表晶面族 (h, k, l) 的法线方向

晶列指数为 $[h, k, l]$ 的晶列方向上的格矢

$$R_{hkl} = ha + kb + lc = a(h\hat{i} + k\hat{j} + l\hat{k})$$

$$= a \cdot \frac{a}{2\pi} \cdot \frac{2\pi}{a} (h\hat{i} + k\hat{j} + l\hat{k})$$

$$= \frac{a^2}{2\pi} (h\hat{i} + k\hat{j} + l\hat{k})$$

$$= \frac{a^2}{2\pi} (ha^* + kb^* + lc^*)$$

$$= \frac{a^2}{2\pi} G_{hkl} \propto G_{hkl}$$

故格矢 R_{hkl} 与倒格矢 G_{hkl} 互相平行, 所以晶面族 (h, k, l) 的法线上的晶列指数为 $[h, k, l]$

(2) 晶向 $[u, v, w]$ 与 $[u_2, v_2, w_2]$ 上的正格矢量分别写成

$$R_1 = ua + vb + wc = ua\hat{i} + vb\hat{j} + wa\hat{k}$$

$$\text{和 } R_2 = u_2a + v_2b + w_2c = u_2a\hat{i} + v_2a\hat{j} + w_2a\hat{k}$$

设两晶向间夹角为 α , 则

$$R_1 \cdot R_2 = |R_1| \cdot |R_2| \cdot \cos \alpha$$

$$\text{故 } \cos \alpha = \frac{R_1 \cdot R_2}{|R_1| \cdot |R_2|} = \frac{(ua\hat{i} + vb\hat{j} + wa\hat{k}) \cdot (u_2a\hat{i} + v_2a\hat{j} + w_2a\hat{k})}{|R_1| \cdot |R_2|}$$

$$= \frac{(u u_2 + v v_2 + w w_2) a^2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot a \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2} \cdot a}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w w_2}{\sqrt{u^2 + v^2 + w^2} \cdot \sqrt{u_2^2 + v_2^2 + w_2^2}}$$

$$= \frac{u u_2 + v v_2 + w$$