

講義ノート第12回

3 電磁誘導

3.2 自己誘導, 相互誘導

定電圧 V の直流電源, 抵抗値 R の抵抗, インダクタンス L のコイルからなる直列回路を考える.

$$V = RI + L \frac{dI}{dt} \quad (1)$$

$$\frac{dI}{dt} = -\frac{R}{L}I + \frac{V}{L} = -\frac{R}{L} \left(I - \frac{V}{R} \right)$$

ここで V は定電圧であるから

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \left(I - \frac{V}{R} \right) &= -\frac{R}{L} \left(I - \frac{V}{R} \right) \\ I - \frac{V}{R} &= k e^{-\frac{R}{L}t} \end{aligned}$$

$t = 0$ で $I = 0$ であるとする, $k = -\frac{V}{R}$

$$I = \frac{V}{R} - \frac{V}{R} e^{-\frac{R}{L}t} = \frac{V}{R} \left(1 - e^{-\frac{R}{L}t} \right)$$

式から分かるように, 定常状態に落ち着くまで電流は時間的に変化する, このような現象を**過渡現象**という. 式 (1) の両辺に電流 I を掛けると

$$IV = RI^2 + LI \frac{dI}{dt} = RI^2 + \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} LI^2 \right)$$

IV は電源の仕事率, RI^2 は単位時間当たりのジュール熱, $\frac{1}{2} LI^2$ は誘導起電力に抗して電流を 0 から I にするのに要するエネルギー, を表す.

さて, ソレノイドのエネルギー $\frac{1}{2} LI^2 = \frac{1}{2} \Phi I$ を, 磁束密度 $B = \mu_0 n I$, 磁束 $\Phi = l n B S$ を用いて書き換える.

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} \Phi I &= \frac{1}{2} l n B S I = \frac{1}{2} l S \cdot \frac{B}{\mu_0} B \\ &= l S \cdot \frac{1}{2 \mu_0} B^2 \end{aligned}$$

$l S$ はソレノイドの体積であり, $\frac{1}{2} \Phi I$ はエネルギーであるから, $\frac{1}{2 \mu_0} B^2$ はエネルギーの密度を表していることになる.

一般に磁場 \mathbf{B} は**エネルギー密度** $\frac{1}{2 \mu_0} |\mathbf{B}|^2$ をもつ.

電流の系について, エネルギーを場による表現に書き換える.

$$\frac{1}{2} \sum_k \Phi_k I_k = \int \frac{1}{2 \mu_0} |\mathbf{B}|^2 dV$$

また電荷の系についても, エネルギーを場による表現に書き換えることができるのは以前示した通りで, 再掲すると

$$\frac{1}{2} \sum_k q_k \phi_k = \frac{\varepsilon_0}{2} \int |\mathbf{E}|^2 dV$$

3.3 変位電流と Ampère-Maxwell の法則

Ampère の法則は

$$\text{rot} \mathbf{B} = \mu_0 \mathbf{i}$$

両辺の発散をとると,

$$\text{div}(\text{rot} \mathbf{B}) = \mu_0 \text{div} \mathbf{i}$$

$$\text{左辺} = \nabla \cdot (\nabla \times \mathbf{B}) = 0$$

連続の式 $\text{div} \mathbf{i} = -\frac{\partial \rho}{\partial t}$ を用いると右辺は

$$\text{右辺} = \mu_0 \left(-\frac{\partial \rho}{\partial t} \right)$$

となるから, 電荷密度に時間変化がある場合は, Ampère の法則がこのままの形では成り立たない.

補正形として何らかのベクトル場 \mathbf{X} を付け加えることにより, $\text{rot} \mathbf{B} = \mu_0 (\mathbf{i} + \mathbf{X})$ を仮定する.

両辺の発散をとると,

$$0 = \mu_0 (\text{div} \mathbf{i} + \text{div} \mathbf{X}) = \mu_0 \left(-\frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div} \mathbf{X} \right)$$

Gauss の法則 $\text{div} \mathbf{E} = \frac{\rho}{\varepsilon_0}$ を用いて,

$$\begin{aligned} 0 &= \mu_0 \left(-\frac{\partial}{\partial t} \varepsilon_0 \text{div} \mathbf{E} + \text{div} \mathbf{X} \right) \\ &= \mu_0 \left(\text{div} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} + \text{div} \mathbf{X} \right) \\ &= \mu_0 \text{div} \left(-\varepsilon_0 \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} + \mathbf{X} \right) \end{aligned}$$

これが整合するためには, $\mathbf{X} = \varepsilon_0 \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t}$ ととればよい. $\varepsilon_0 \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t}$ のことを, 変位電流密度あるいは電束電流密度という.

— Ampère-Maxwell の法則 —

$$\text{rot} \mathbf{B} = \mu_0 \left(\mathbf{i} + \varepsilon_0 \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} \right) \quad (2)$$

特に両辺を μ_0 で割った式を, 閉曲面 S について面積分すると,

$$\frac{1}{\mu_0} \int_S \text{rot} \mathbf{B} \cdot d\mathbf{S} = \int_S \mathbf{i} \cdot d\mathbf{S} + \varepsilon_0 \int_S \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} \cdot d\mathbf{S}$$

左辺を Gauss の法則により体積積分に書き換えると,

$$\frac{1}{\mu_0} \int_V \operatorname{div}(\operatorname{rot} \mathbf{B}) dV = 0$$

右辺の 1 項目は閉曲面 S から湧き出る全電流を表し, 2 項目は閉曲面 S から湧き出る全変位電流を表す.

簡単のためこれらを α, β と略記すると

$$0 = \alpha + \beta \quad (3)$$

例: 放電により \mathbf{E} が弱まりつつあるコンデンサー

閉曲面 S を, コンデンサーの片板だけ覆うようにとる. S から湧き出る電流は $\alpha = I (> 0)$

β を求める. 電場 \mathbf{E} の大きさ E は極板の面積を A とすると $E = \frac{Q}{\varepsilon_0 A}$

$$\frac{\partial E}{\partial t} = \frac{1}{\varepsilon_0 A} \frac{\partial Q}{\partial t} = -\frac{I}{\varepsilon_0 A}$$

$$\beta = \varepsilon_0 \int_S \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} \cdot d\mathbf{S} = -\varepsilon_0 \frac{I}{\varepsilon_0 A} \cdot A = -\alpha$$

確かに (3) と一致する.

3.4 Maxwell 方程式

Maxwell 方程式

$$\begin{aligned} \textcircled{1} \quad & \operatorname{div} \mathbf{E} = \frac{\rho}{\varepsilon_0} \\ \textcircled{2} \quad & \operatorname{div} \mathbf{B} = 0 \\ \textcircled{3} \quad & \operatorname{rot} \mathbf{E} = -\frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} \\ \textcircled{4} \quad & \operatorname{rot} \mathbf{B} = \mu_0 \left(\mathbf{i} + \varepsilon_0 \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} \right) \end{aligned}$$

① ~ ④ から電荷保存が成立することを示す.

④ の両辺を μ_0 で割って発散をとると

$$\frac{1}{\mu_0} \operatorname{div}(\operatorname{rot} \mathbf{B}) = \operatorname{div} \mathbf{i} + \varepsilon_0 \frac{\partial}{\partial t} \operatorname{div} \mathbf{E}$$

左辺は 0 となる. 右辺を ① を用いて書き換えると,

$$0 = \operatorname{div} \mathbf{i} + \frac{\partial \rho}{\partial t}$$

確かに電荷保存が導かれる.