24 Конічні прямозубі передачі. Геометрія і розрахунок.

(тема 3.6)

План

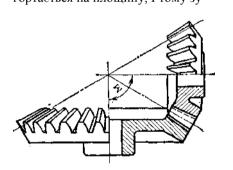
- 1. Область застосування колісних зубчастих передач.
- 2. Сили що діють в зачепленні та геометричний розрахунок передач.

Конічні зубчасті передачі застосовують для передавання обертального руху між валами з перехресними осями (рис. 32.20). Ширше застосовують ортогональні

передачі з міжосьовим кутом $\Sigma = 90^{\circ}$, але є передачі і з $\Sigma \neq 90^{\circ}$.

Зуби конічних коліс профілюють по евольвенті так само, як і зуби циліндричних коліс. Але всі точки двох спряжених евольвентних профілів повинні бути на

сферичній поверхні з центром у точці О (рис. Ï2.2I). Сферична поверхня не розгортається на плошину. І тому зу-



би конічних коліс профілюють на поверхню так званих до даткви х конусів.

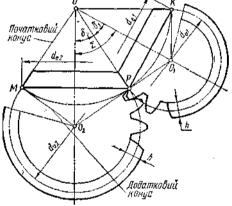


Рис. 32.21

Додаткові конуси мають твірні 0_1 Р І 0_2 Р, проведені перпендикулярно по твірних *OP*, *OM* і *OK* д і л и л ь н и х к о н у с і в . Поверхні додатко-чнх конусів легко розгортаються на площину. При цьому найбільші ра-ціуси розгорток дорівнюють твірним додаткових конусів O_1 Р і O_2 Р і O_2 Р і O_3 Р і O_4 Р

$$d_{v1} = d_{e1}/\cos\delta_{1}, d_{v2} = d_{e2}/\cos\delta_{2}$$

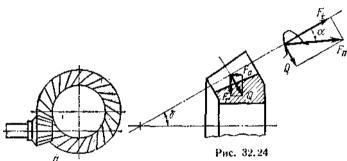
де δ_1 і δ_2 — кути ділильних конусів. Еквівалентні числа зубів прямозубих конічних коліс

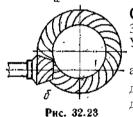
$$z_{v1} = z_1/\cos\delta_1$$
, $z_{v2} = z/\cos\delta_2$

Еквівалентним числом зубів користуються для визначення коефіцієнта форми зуба (див. табл. 32.7). Передаточне число конічної передачі визначають за формулами для циліндричних передач І, крім того, для випадку,

коли міжосьовий кут $\Sigma = \delta_1 + \delta_2 = 90^\circ$

, за формулою $u = ctg\delta_1 = tg\delta_2$





Сили, які діють у зачепленні конічних коліс (рнс. 32.24).

У зачепленні конічних коліс ліють:

колова сила $F_t = 2T/d$. Сила F_t , напрямлена по дотичній до кола

діаметра d;

$$_{\rm followidth} F_r = Q \cos \delta = F_t t g \alpha \cos \delta,$$

 $_{\rm ne}Q = F_t t g \alpha$

$$_{\mathrm{B})}$$
 осьова сила $F_a=Q\sin\delta=F_ttg\alpha\sin\delta$.

Для спряженого колеса, яке перебуває в зачепленні з розглядуваним, сила, яка

дорівнює F_a , але протилежно напрямлена, є радіальною силою, ;і сила, яка

дорівнює F, (і також напрямлена протилежно),— осьовою силою

Розрахунок конічної передачі на контактну витривалість. Контактні напруги в матеріалі зубів конічних коліс визначають за аналогією з формулою (32.5) для циліндричних передач, але з використанням діаметрів еквівалентних коліс і за умови, що рівнодіюча розподіленої по довжині чуба навантаження прикладена В середині його довжини.

Формула для перевірного розрахунку конічних передач на контактну витривалість (без виведення) Має вигляд

$$\sigma_H = Z \sqrt{\omega_{Ht} \sqrt{u^2 + 1}/(0.85 d_1 u)} \leq [\sigma_H]$$

 $<^{32}$ - 12 >

де коефіцієнт wm обчислюють **3a** формулою $\omega_{Ht}=2T_1K_{H\beta}K_{Hv}/(d_1b)$; дослідний коефіцієнт 0,85 оцінює зниження навантажувальної здатності конічних передач порівняно **3** допустимим навантаженням еквівалентних циліндричних передач. Коефіцієнт $Z=487~000~\Pi a^{1/2}$ для стальних коліс. Формула для проектного розрахунку для конічної передачі з стальними колесами така:

$$d = 8120 \sqrt{T_1 K_{H\beta} K_{H\nu} \sqrt{u^2 + 1}} / (0.85 \psi_{bd} [\sigma_H]^2 u$$
, (32-13)

де $\psi_{bd}=b/d_{1}$ — коефіцієнт ширини колеса відносно середнього діаметра (для попередніх розрахунків можна брати $K_{H\beta}K_{H\nu}\approx 1.3$;. Щоб відношення ширини зубчастого вінця до зовнішньої конусної відстані $\frac{b}{R_e}=\psi_{R_e}$ було в прийнятих межах, значення коефіцієнта

$$\psi_{bd}$$
обчислюють за формулою $\psi_{bd}=0.5\psi_{R_{m{e}}}\sqrt{u^2+1}$

Розрахунок зубів конічної передачі за напругами згину. Після визначення середнього діаметра шестірні d_1 за формулою (32.13) задаються числом зубів $Z_1 \ge T$, знаходять середній модуль m і перевіряють його за напругами згину.

Розміри поперечних перерізів зубів конічного колеса зменшуються **3** наближенням до вершини ділильного конуса (див. рис. 32.22), тому навантаження розподіляється по довжині зуба нерівномірно і змінюється залежно від деформації зубів у різних перерізах.

За розрахунковий зручно взяти переріз в середній частині довжини зуба. Тоді за аналогією з циліндричною передачею напруги в цьому перерізі визначають за формулою (32.9) з урахуванням коефіцієнта 0,85:

$$\sigma_F = Y_F \omega_{Ft} / (0.85m) \le [\sigma_F]$$
(32.14)

Параметр ω_{Ft} визначають за формулою (32.8) при коловій силі F_I , розрахованій за середнім діаметром: Ft = 2T/d. Коефіцієнт форми зуба визначають, користуючись табл. 32.7, виходячи з еквівалентного числа зубів.

Якщо розміри передачі визначає не контактна, а згинальна міцність (твердість

поверхні зубів $HRC \ge 63$ і відносно м'яка серцевина), розрахунок конічних передач треба розпочинати з визначення середнього модуля за формулою

$$m = K_m \sqrt[3]{T_1 K_{F\beta} K_{F\nu} V_F / (0.85 z_1^2 \psi_{bd} [\sigma_F])}$$

<^{32/15}>

де $K_m=1,4$. За величиною m визначають зовнішній модуль m_e . Для попередніх розрахунків можна брати $K_{F\beta}K_{Fv}\approx 1.5$

Питання для самоконтролю

- 1. Для чого застосовують конічні зубчасті передачі?
- 2. Назвіть сили що діють в зачепленні конічних коліс.
- 3. Які ϵ модулі в конічних зубчастих колесах ?