## Лекция 12

- □ Условие существования решений матричных уравнений.
- □ Системы линейных алгебраических уравнений и матричные уравнения.
- □ Правило Крамера их решения.
- □ Условие существования решений систем линейных уравнений (теорема Кронекера-Капелли).
- □ Решение систем линейных уравнений методом последовательного исключения неизвестных (метод Гаусса).
- □ Структура множества решений однородных и неоднородных систем линейных уравнений как линейных подпространств и линейных многообразий соответственно.

### Решение матричных уравнений

Рассмотрим матричные уравнения, в которых неизвестной является матрица.

$$1.AX = B.$$

В этом уравнении матрица A — квадратная матрица порядка n. Количество строк матрицы В также должно быть равно n. Число столбцов матрицы B может быть любым. Очевидно, что в случае невырожденной матрицы A данное уравнение имеет единственное решение. Умножим обе части уравнения слева на  $A^{-1}$ :

$$A^{-1}AX = A^{-1}B$$
,

тогда  $X = A^{-1}B$  — решение данного уравнения.

2. 
$$XA = B$$
.

В этом уравнении матрица A — квадратная матрица порядка n. Количество столбцов матрицы В также должно быть равно n. Число строк матрицы B может быть любым. Очевидно, что в случае невырожденной матрицы A данное уравнение имеет единственное решение.

$$XA = B$$
.

Умножим обе части уравнения справа на  $A^{-1}$ :

$$XA \cdot A^{-1} = B \cdot A^{-1}$$
,

тогда 
$$X = B \cdot A^{-1}$$
 .

3. 
$$AXB = C$$
.

Умножим обе части уравнения слева на  $A^{-1}$ , справа на  $B^{-1}$ :

$$A^{-1}AXBB^{-1} = A^{-1}CB^{-1},$$

тогда 
$$X = A^{-1}CB^{-1}$$
 .

Зам. A и B — квадратные матрицы и  $\det A \neq 0$ ,  $\det B \neq 0$ .

## Решение систем линейных уравнений.

Пусть задана система из m линейных уравнений с n неизвестными:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2, \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m. \end{cases}$$

В матричном виде это уравнение может быть записано в виде: AX = B, где

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} - \text{матрица системы}; X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}; B = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$$

$$\tilde{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} & b_2 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} & b_m \end{pmatrix}$$

называется расширенной матрицей системы.

Решением системы линейных уравнений называется упорядоченный набор чисел  $(x_1,...,x_n)$ , при подстановке которых в систему вместо соответствующих неизвестных каждое уравнение системы обращается в истинное равенство.

Решить систему линейных уравнений — значит найти все её решения.

Система линейных уравнений может быть *однородной* (если все  $b_i = 0$ ) и неоднородной (если хотя бы один из  $b_i \neq 0$ ).

По количеству решений системы линейных уравнений делятся на:

- -совместные (существует решение);
- несовместные (нет решений).

Совместные системы линейных уравнений делятся на:

- -определенные (имеет ровно одно решение);
- -неопределенные ( имеет более одного решения).

Однородная система линейных уравнений всегда совместна, так как всегда имеет тривиальное решение  $(x_1=0,\,x_2=0,\,...x_n=0).$ 

Системы линейных уравнений называются эквивалентными, если множества их решений совпадают.

Элементарными преобразованиями системы называются элементарные преобразования строк расширенной матрицы. Элементарные преобразования приводят к эквивалентным системам.

## Формулы Крамера.

Если число уравнений и число неизвестных совпадают (m=n) и  $\det A \neq 0$ , то система линейных уравнений AX=B имеет и притом единственное решение, которое может быть найдено с помощью формул Крамера:  $x_i = \frac{\det A_i}{\det A},$ 

где  $\det A$  — определитель матрицы A; а  $\det A_i$  — определитель, который получен из определителя матрицы A заменой i-го столбца на столбец свободных членов.

#### Доказательство.

1. Докажем существование решения.

$$AX = B$$
,  $\det A \neq 0 \implies \exists A^{-1}$ .

Умножим обе части исходного уравнения слева на  $A^{-1}$ :

$$A^{-1}AX = A^{-1}B$$
  $\Rightarrow$   $X = A^{-1}B$ .

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A} (A^{\mathsf{V}})^{\mathsf{t}} \Longrightarrow$$

$$\bar{X} = \frac{1}{\det A} \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & \dots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \dots & A_{n2} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ A_{1n} & A_{2n} & \dots & A_{nn} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \dots \\ b_n \end{pmatrix} = \frac{1}{\det A} \begin{pmatrix} A_{11}b_1 + & A_{21}b_2 + & \dots & +A_{n1}b_n \\ A_{12}b_1 + & A_{22}b_2 + & \dots & +A_{n2}b_n \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ A_{1n}b_1 + & A_{2n}b_2 + & \dots & +A_{nn}b_n \end{pmatrix}$$

$$x_i = \frac{1}{\det A} \sum_{j=1}^n A_{ji} b_j.$$

$$\det A_i = \begin{vmatrix} a_{11} & \dots & b_1 & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & \dots & b_2 & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & \dots & b_n & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

$$\det A_{i} = \begin{vmatrix} a_{21} & \dots & b_{2} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \end{vmatrix} = b_{1}A_{1i} + b_{2}A_{2i} + \dots + b_{n}A_{ni} = \sum_{j=1}^{n} b_{j}A_{ji} \Rightarrow$$

$$x_i = \frac{1}{\det A} \sum_{j=1}^n A_{ji} b_j = \frac{\det A_i}{\det A}.$$

2. Докажем единственность.

Доказываем методом от противного. Предположим, что существует два решения:  $\vec{\xi} = (\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n)$  и  $\vec{\eta} = (\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n)$ . Подставим их в i уравнение:

$$\xi_1 a_{i1} + \xi_2 a_{i2} + \dots + \xi_n a_{in} = b_i, i = 1, 2, \dots, n;$$
  
 $\eta_1 a_{i1} + \eta_2 a_{i2} + \dots + \eta_n a_{in} = b_i, i = 1, 2, \dots, n.$ 

Вычтем из первого уравнения второе:

$$(\xi_1 - \eta_1)a_{i1} + (\xi_2 - \eta_2)a_{i2} + \dots + (\xi_n - \eta_n)a_{in} = 0.$$

Если решения  $\vec{\xi}$  и  $\vec{\eta}$  не совпадают, то хотя бы одна из разностей  $(\xi_i - \eta_i) \neq 0 \Rightarrow$ столбцы

мазностей 
$$(\zeta_i, \eta_i) \neq 0$$
 —жеголоцы  $\begin{pmatrix} a_{11} \\ \vdots \\ a_{n1} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} a_{12} \\ \vdots \\ a_{n2} \end{pmatrix}, ..., \begin{pmatrix} a_{1n} \\ \vdots \\ a_{nn} \end{pmatrix}$  линейно зависимы, а значит, detA=0, что

противоречит условию теоремы.

# Критерий совместности системы линейных уравнений. Теорема Кронекера – Капелли.

Для того что бы система была совместной, необходимо и достаточно, чтобы ранг расширенной матрицы  $\tilde{A}$  был равен рангу матрицы A (rang  $\tilde{A} = \operatorname{rang} A$ ).

### Доказательство.

Элементарные преобразований приводят нас к эквивалентным системам. При помощи элементарных преобразований строк и перестановки столбцов расширенную матрицу  $\tilde{A}$  системы AX=B можно привести к одному из следующих видов:

$$1. \ \tilde{A} \sim \tilde{A}' = \begin{pmatrix} a'_{11} & * & \dots & * & * & \dots & * & b'_{1} \\ 0 & a'_{22} & \dots & * & * & \dots & * & b'_{2} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & a'_{rr} & * & \dots & * & b'_{r} \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & b'_{r+1} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 & b'_{m} \end{pmatrix}$$

где  $\exists b'_k \neq 0$  при k > r.

Элементарные преобразования не меняют ранг матрицы.

rang  $\tilde{A} = \operatorname{rang} \tilde{A}' > r$ ,  $\operatorname{rang} A = \operatorname{rang} A' = r$ .

Получили, что rang  $\tilde{A} \neq$  rang A. В новой системе, эквивалентной исходной системе, уравнение в котором  $b_{k}' \neq 0 \ (k > r)$  имеет вид:  $x_1 \cdot 0 + x_2 \cdot 0 + ... + x_n \cdot 0 = b_k' \neq 0 \implies$  система несовместная.

2. 
$$\tilde{A} \sim \tilde{A}' = \begin{pmatrix} a'_{11} & a'_{12} & \dots & a'_{1n} & b'_{1} \\ 0 & a'_{22} & \dots & a'_{2n} & b'_{2} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & a'_{nn} & b'_{n} \end{pmatrix}$$
 Такой случай возможен, если  $m=n$ .

rang  $\tilde{A} = \operatorname{rang} \tilde{A}' = n$ ,

 $rang A = rang A' = n \implies существует и притом единственное$ решение этой системы (так как  $\det A \neq 0$ ), которое можно найти с помощью формул Крамера.

$$3. \ \tilde{A} \sim \tilde{A}' = \begin{pmatrix} a'_{11} & * & \dots & * & * & \dots & * | b'_1 \\ 0 & a'_{22} & \dots & * & * & \dots & * | b'_2 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & a'_{rr} & * & \dots & * | b'_r \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 | 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 | 0 \end{pmatrix}, \quad \text{где все}$$

rang  $\tilde{A} = \operatorname{rang} \tilde{A}' = r = \operatorname{rang} A = \operatorname{rang} A'$ . Переставим столбцы, с которых начинаются ступеньки, на первые r мест и с помощью элементарных преобразований строк добьемся того, чтобы на главной диагонали базисного минора стояли 1, а все остальные элементы базисного минора были равны 0.

Получили систему, эквивалентную исходной. Система **совместная неопределенная**, т. е. имеет множество решений. Неизвестные  $\widetilde{x}_1,...,\ \widetilde{x}_r$ , столбцы которых находятся в базисном миноре, называются базисными неизвестными; все остальные неизвестные ( $\widetilde{x}_{r+1},...,\ \widetilde{x}_n$ ) — свободные неизвестные.

### Выразим базисные неизвестные через свободные:

$$\begin{cases} \tilde{x}_1 = -\tilde{a}_{1r+1}\tilde{x}_{r+1} - \dots - \tilde{a}_{1n}\tilde{x}_n + \tilde{b}_1 \\ \tilde{x}_2 = -\tilde{a}_{2r+1}\tilde{x}_{r+1} - \dots - \tilde{a}_{2n}\tilde{x}_n + \tilde{b}_2 \end{cases}$$

$$\tilde{x}_r = -\tilde{a}_{rr+1}\tilde{x}_{r+1} - \dots - \tilde{a}_{rn}\tilde{x}_n + \tilde{b}_r.$$

## Тогда решение нашей системы

$$\begin{cases} \tilde{x}_{1}^{-} = -\tilde{a}_{1r+1}c_{1} - \dots - \tilde{a}_{1n}c_{n-r} + \tilde{b}_{1}, \\ \tilde{x}_{2}^{-} = -\tilde{a}_{2r+1}c_{1} - \dots - \tilde{a}_{2n}c_{n-r} + \tilde{b}_{2}, \\ \dots \\ \tilde{x}_{r}^{-} = -\tilde{a}_{rr+1}c_{1} - \dots - \tilde{a}_{rn}c_{n-r} + \tilde{b}_{r}, \\ \tilde{x}_{r+1}^{-} = c_{1} \\ \dots \\ \tilde{x}_{n}^{-} = c_{n-r}, \end{cases}$$

где  $c_1...c_{n-r} \in R$ .

# Свойства решений однородной системы линейных уравнений (О.С.Л.У.).

- 1. О.С.Л.У. всегда совместна, так как всегда имеет тривиальное решение  $(x_1 = 0, x_2 = 0, ..., x_n = 0)$ .
- 2. Если число уравнений О.С.Л.У. меньше числа неизвестных, то эта система имеет ненулевое решение. (так как rang  $A \le m < n$ )
- 3. Сумма решений О.С.Л.У. также является ее решением.

### Доказательство.

Пусть  $M_0$  - множество решений О.С.Л.У.,

$$\vec{\xi} = (\xi_1, \xi_2, ..., \xi_n), \vec{\eta} = (\eta_1, \eta_2, ..., \eta_n) \in M_0 \Rightarrow$$
$$A(\vec{\xi} + \vec{\eta}) = A\vec{\xi} + A\vec{\eta} = 0 + 0 = 0 \Rightarrow \vec{\xi} + \vec{\eta} \in M_0$$

4. Произведение решения О.С.Л.У. на любое действительное число также является решением этой системы.

#### Доказательство.

$$\vec{\xi} \in M_0 \Rightarrow A(\lambda \vec{\xi}) = \lambda A \vec{\xi} = \lambda \cdot 0 = 0 \Rightarrow \lambda \vec{\xi} \in M_0.$$

Определение. Совокупность линейно независимых решений О.С.Л.У.  $\vec{\xi}_1, \vec{\xi}_2, ..., \vec{\xi}_{n-r}$  образует базис в пространстве всех решений и называется фундаментальной системой решений  $(r=rang\ A)$ , если любое решение  $\vec{\eta}\in M_0$  может быть представлено в виде линейной комбинации решений  $\vec{\xi}_1, \vec{\xi}_2, ..., \vec{\xi}_{n-r}$ :

$$\vec{\eta} = c_1 \vec{\xi}_1 + c_2 \vec{\xi}_2 + \dots + c_{n-r} \vec{\xi}_{n-r}.$$

5. Если rang A = r < n, то фундаментальная система решений состоит из (n-r) линейно независимых решений.

#### Доказательство.

1) Приведем матрицу к следующему виду:

$$A \sim A' = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 & \tilde{a}_{1r+1} & \dots & \tilde{a}_{1n} \\ 0 & 1 & \dots & 0 & \tilde{a}_{2r+1} & \dots & \tilde{a}_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 1 & \tilde{a}_{rr+1} & \dots & \tilde{a}_{rn} \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}$$

Выразим базисные неизвестные: 
$$\begin{cases} \tilde{x}_1 = -\tilde{a}_{1r+1}\tilde{x}_{r+1} - ... - \tilde{a}_{1n}\tilde{x}_n \\ \tilde{x}_2 = -\tilde{a}_{2r+1}\tilde{x}_{r+1} - ... - \tilde{a}_{2n}\tilde{x}_n \\ ... \\ \tilde{x}_r = -\tilde{a}_{rr+1}\tilde{x}_{r+1} - ... - \tilde{a}_{rn}\tilde{x}_m. \end{cases}$$

Покажем, что в  $M_0$  существует совокупность из (n-r) линейно независимых решений. Обозначим

$$\begin{split} \tilde{X}_{r+1} &= c_1, \, \tilde{X}_{r+2} = c_2, \dots, \, \tilde{X}_n = c_{n-r}. \\ \begin{pmatrix} -\tilde{a}_{1\,r+1} \\ \dots \\ -\tilde{a}_{r\,r+1} \\ 1 \\ 0 \\ \dots \\ 0 \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} -\tilde{a}_{1\,r+2} \\ \dots \\ -\tilde{a}_{r\,r+2} \\ 0 \\ 1 \\ \dots \\ 0 \end{pmatrix} + \dots + c_{n-r} \begin{pmatrix} -\tilde{a}_{1\,n} \\ \dots \\ -\tilde{a}_{r\,n} \\ 0 \\ 0 \\ \dots \\ 1 \\ \tilde{\xi}_{n-r} \end{split}$$

Покажем, что решения  $\vec{\xi}_1, \vec{\xi}_2, ..., \vec{\xi}_{n-r}$  линейно независимы. Составим их линейную комбинацию:

$$\alpha_1 \vec{\xi}_1 + \alpha_2 \vec{\xi}_2 + \dots + \alpha_{n-r} \vec{\xi}_{n-r} = \vec{0} \Rightarrow$$

$$\begin{pmatrix} -\alpha_{1}\tilde{a}_{1\,r+1} - \alpha_{2}\tilde{a}_{1\,r+2} - \dots - \alpha_{n-r}\tilde{a}_{1\,n} \\ \dots \\ -\alpha_{1}\tilde{a}_{r\,r+1} - \alpha_{2}\tilde{a}_{r\,r+2} - \dots - \alpha_{n-r}\tilde{a}_{r\,n} \\ \alpha_{1} \\ \alpha_{2} \\ \dots \\ \alpha_{n-r} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \dots \\ 0 \\ 0 \\ \dots \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\alpha_i = 0, i = 1, 2, ..., n - r \Rightarrow \vec{\xi}_1, \vec{\xi}_2, ..., \vec{\xi}_{n-r} - \Pi.H.3.$$

2. Пусть  $\vec{\eta} = (\eta_1, \eta_2, ..., \eta_n) \in M_0$ . Покажем, что любое решение  $\vec{\eta} \in M_0$  может быть представлено в виде линейной комбинации решений  $\vec{\xi}_1, \vec{\xi}_2, ..., \vec{\xi}_{n-r}$  то есть

$$\vec{\eta} = c_1 \vec{\xi}_1 + c_2 \vec{\xi}_2 + \dots + c_{n-r} \vec{\xi}_{n-r}.$$

## Умножим $\overline{\xi}_1$ на $\eta_{r+1}$ , $\overline{\xi}_2$ на $\eta_{r+2}$ ,..., $\overline{\xi}_{n-r}$ на $\eta_n$ . Сложим их и вычтем

$$\eta_{r+1}\vec{\xi}_1 + \eta_{r+2}\vec{\xi}_2 + ... + \eta_n\vec{\xi}_{n-r} - \vec{\eta} = 0$$

$$\begin{pmatrix} -\widetilde{a}_{1\,r}\cdot\eta_{\,r+1}\\ \dots\\ -\widetilde{a}_{r\,r+1}\cdot\eta_{\,r+1}\\ \eta_{\,r+1}\\ 0\\ \dots\\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -\widetilde{a}_{1\,r+2}\cdot\eta_{\,r+2}\\ \dots\\ -\widetilde{a}_{r\,r+2}\cdot\eta_{\,r+2}\\ 0\\ \dots\\ 0 \end{pmatrix} + \dots + \begin{pmatrix} -\widetilde{a}_{1\,n}\cdot\eta_{\,n}\\ \dots\\ -\widetilde{a}_{r\,n}\cdot\eta_{\,n}\\ 0\\ 0\\ \dots\\ \eta_{\,r} \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \eta_1\\ \dots\\ \eta_r\\ \eta_{\,r+1}\\ \eta_{\,r+2}\\ \dots\\ \eta_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \eta_1\\ \dots\\ \eta_r\\ \eta_{\,r+1}\\ \eta_{\,r+2}\\ \dots\\ \eta_n \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -\tilde{a}_{1r} \cdot \eta_{r+1} - \tilde{a}_{1r+2} \eta_{r+2} - \dots - \tilde{a}_{1n} \cdot \eta_n \\ \dots \\ -\tilde{a}_{rr+1} \cdot \eta_{r+1} - \tilde{a}_{rr+2} \cdot \eta_{r+2} - \dots - \tilde{a}_{rn} \cdot \eta_n \\ 0 \\ 0 \\ \dots \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ \dots \\ b_r \\ 0 \\ 0 \\ \dots \\ 0 \end{pmatrix}$$

Так как  $\vec{\xi}_1$ ,  $\vec{\xi}_2$ , ...,  $\vec{\xi}_{n-r}$ ,  $\vec{\eta}$  - решения О.С.Л.У., то линейная комбинация решений также является решением системы. Следовательно,  $\vec{\delta} \in M_0 \Rightarrow b_1, b_2, ..., b_r$  являются линейной комбинацией свободных неизвестных  $b_{r+1}, b_{r+2}, ..., b_n$ , которые равны нулю  $\Rightarrow b_1 = b_2 = ... = b_r = 0 \Rightarrow$   $\vec{\delta} = \vec{0} \Rightarrow \vec{\eta} = \eta_{r+1} \vec{\xi}_1 + \eta_{r+2} \vec{\xi}_2 + ... + \eta_n \vec{\xi}_{n-r}$ .

 $\overline{C}$ ледствие. Пусть  $\{\vec{\xi}_1, \overline{\vec{\xi}}_2, ..., \overline{\vec{\xi}}_{n-r}\}$  - Ф.С.Р. системы AX=0. Тогда

$$\forall \ \vec{\eta} \in M_0$$

$$\vec{\eta} = c_1 \vec{\xi}_1 + c_2 \vec{\xi}_2 + \dots + c_{n-r} \vec{\xi}_{n-r}.$$

# Свойства решений неоднородной системы линейных уравнений (Н.С.Л.У.).

Пусть M - множество решений Н.С.Л.У. AX=B, а  $M_0$  - множество решений соответствующей О.С.Л.У. AX=0.

1. Для любых решений  $\vec{\xi}$  ,  $\vec{\eta} \in M$  разность  $\vec{\xi} - \vec{\eta} \in M_0$  . Доказательство.

$$\vec{\xi}, \vec{\eta} \in M \implies A(\vec{\xi}) = B, A(\vec{\eta}) = B \implies$$

$$A(\vec{\xi} - \vec{\eta}) = A(\vec{\xi}) - A(\vec{\eta}) = B - B = 0 \implies \vec{\xi} - \vec{\eta} \in M_0$$

2. Для любых решений  $\vec{\xi} \in M$  и  $\vec{\eta} \in M_0$  сумма  $\vec{\xi} + \vec{\eta} \in M$ .

Доказательство.

$$\begin{split} \vec{\xi} &\in M \;, \vec{\eta} \in M_0 \Rightarrow \; A(\vec{\xi}) = B \;, A(\vec{\eta}) = 0 \Rightarrow \\ A(\vec{\xi} + \vec{\eta}) &= A\left(\vec{\xi}\right) + A\left(\vec{\eta}\right) = B + 0 = B \Rightarrow \vec{\xi} + \vec{\eta} \in M \;. \end{split}$$

Из доказанного утверждения следует, что найдя одно решение неоднородной системы и складывая его с каждым решением однородной системы, мы получим все решения системы AX=B.

Общее решение неоднородной системы линейных уравнений состоит из суммы частного решения неоднородной системы и фундаментальной системы решений соответствующей однородной системы.