

计算几何基础二

郭炼

哈尔滨工业大学
计算学部

2020 年 8 月 19 号

哈爾濱工業大學



目录

1. 凸包

2. 半平面交

3. 辛普森积分



凸包

- 对于给定集合 Q , 包含 Q 的所有点的最小凸多边形称为凸包。
- 凸包是所有包含 Q 的多边形中周长最短的。
- 求凸包的算法很多, 在竞赛中一般使用 **Graham** 扫描法和 **Andrew** 算法。
- 这两种算法的思想相近。



Graham 算法

Graham 算法

以最左下方的点为原点将所有的点进行极角排序,之后逆时针处理这些点。我们使用一个栈来维护当前凸壳,每次尝试添加一个新点,如果导致凸壳“不凸”了,那么就删除栈顶,直到栈中只有一个点(原点一定在凸包中)或添加点后栈仍为凸壳。



Andrew 算法

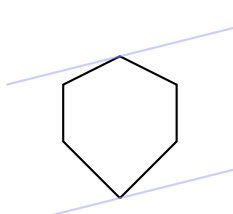
Andrew 算法

Andrew 算法将所有点以横坐标为第一关键字, 纵坐标为第二关键字排序。排序后最小和最大的点(即左右端点)一定在凸包中。类似 **Graham** 算法, 我们首先升序枚举求出下凸壳, 然后降序求出上凸壳。

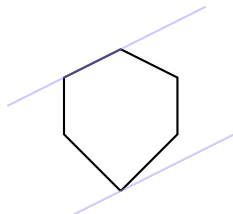


旋转卡壳

- 旋转卡壳是一个解决凸包相关问题的算法, 计算时就像一对平行卡壳卡住凸包旋转而得名。
- 在凸包上, 被一对平行卡壳正好卡住的对应点对称为对踵点; 可以证明对踵点的个数不超过 $\frac{3n}{2}$ 个。
- 凸包上的点到直线的距离是一个单峰函数, 我们可以根据凸包上点的顺序, 枚举对踵点, 直到下一个点的距离小于当前点就可以停止了。
- 随着对应边的旋转, 最远点也只会顺着这个方向旋转, 这样就可以做到总体均摊 $O(n)$ 了。



cycleke



计算几何基础二



闵可夫斯基和

- 两个图形 A, B 的闵可夫斯基和 $C = \{a + b | a \in A, b \in B\}$
- 其实就是将 A 沿着 b 向量进行移动。
- 怎么求? 两凸包的边向量极角排序后直接顺次连起来就是闵可夫斯基和。



Rikka with Illuminations

ICPC Xuzhou 2018 M Rikka with Illuminations

给你一个凸 n 边形, 和 m 个灯 (点)。问至少打开哪些灯才能照亮整个凸包? 保证灯在凸包外且不会和凸多边形的某边三点共线。

$$n, m \leq 1000$$



Rikka with Illuminations

ICPC Xuzhou 2018 M Rikka with Illuminations

给你一个凸 n 边形, 和 m 个灯 (点)。问至少打开哪些灯才能照亮整个凸包? 保证灯在凸包外且不会和凸多边形的某边三点共线。

$$n, m \leq 1000$$

- 每个灯照亮的区域是对应的两条“切线”夹住的区间。



Rikka with Illuminations

ICPC Xuzhou 2018 M Rikka with Illuminations

给你一个凸 n 边形, 和 m 个灯 (点)。问至少打开哪些灯才能照亮整个凸包? 保证灯在凸包外且不会和凸多边形的某边三点共线。

$n, m \leq 1000$

- 每个灯照亮的区域是对应的两条“切线”夹住的区间。
- 现在的问题就是如何使用最少的弧覆盖一个环, 化环为直 (双倍) 即可。



最远点对的距离

最远点对的距离

给出 n 个点的坐标, 求最远两点间的距离。

$n \leq 50000$



最远点对的距离

最远点对的距离

给出 n 个点的坐标, 求最远两点间的距离。

$n \leq 50000$

- 旋转卡壳的模板题, 答案一定在对踵点间。

```
double ans = 0;
stk[top + 1] = stk[1];
for (int i = 1, j = 2; i <= top; i++) {
    while (area(stk[i], stk[i + 1], stk[j]) <
           area(stk[i], stk[i + 1], stk[j + 1]))
        ++j > top > j = 1 : 0;
    ans = max(ans, dis(stk[i], stk[j]));
}
```



战争

JSOI 2018 战争

两个凸包 A, B , 将 B 移动 d , 问是否还有交点。

$n, q \leq 10^5$

- 令 $a \in A, b \in B, b + d = a$, 故 $d = a - b$ 。
- 构造闵可夫斯基和 $C = A + (-B)$, 判断 d 是否在 C 中。



妖怪

SCOI 2016 妖怪

有 n 只妖怪, 每只妖怪有攻击力 atk 和防御力 dnf 两种属性。妖怪在环境 (a, b) 中的战斗力为 $atk + a / b * dnf + dnf + b / a * atk$, 问一组正实数 (a, b) 使得 n 只妖怪在该环境下最强战斗力最低, 求战斗力。

$$1 \leq n \leq 10^6, 0 < atk, dnf < 10^8$$



妖怪

SCOI 2016 妖怪

有 n 只妖怪, 每只妖怪有攻击力 atk 和防御力 dnf 两种属性。妖怪在环境 (a, b) 中的战斗力为 $atk + a / b * dnf + dnf + b / a * atk$, 问一组正实数 (a, b) 使得 n 只妖怪在该环境下最强战斗力最低, 求战斗力。

$$1 \leq n \leq 10^6, 0 < atk, dnf < 10^8$$

- 这其实不算一道计算几何题, 而是一道凸包题。



妖怪

SCOI 2016 妖怪

有 n 只妖怪, 每只妖怪有攻击力 atk 和防御力 dnf 两种属性。妖怪在环境 (a, b) 中的战斗力为 $atk + a / b * dnf + dnf + b / a * atk$, 问一组正实数 (a, b) 使得 n 只妖怪在该环境下最强战斗力最低, 求战斗力。

$$1 \leq n \leq 10^6, 0 < atk, dnf < 10^8$$

- 这其实不算一道计算几何题, 而是一道凸包题。
- 我们可以得到 $strength = (a + b) / a * atk + (a + b) / b * dnf$ 。



妖怪

SCOI 2016 妖怪

有 n 只妖怪, 每只妖怪有攻击力 atk 和防御力 dnf 两种属性。妖怪在环境 (a, b) 中的战斗力为 $atk + a / b * dnf + dnf + b / a * atk$, 问一组正实数 (a, b) 使得 n 只妖怪在该环境下最强战斗力最低, 求战斗力。

$$1 \leq n \leq 10^6, 0 < atk, dnf < 10^8$$

- 这其实不算一道计算几何题, 而是一道凸包题。
- 我们可以得到 $strength = (a + b) / a * atk + (a + b) / b * dnf$ 。
- 将 atk 看为 x , dnf 看为 y , 则 $strength$ 就是一条斜率为 b/a 的直线。



妖怪

SCOI 2016 妖怪

有 n 只妖怪, 每只妖怪有攻击力 atk 和防御力 dnf 两种属性。妖怪在环境 (a, b) 中的战斗力为 $atk + a / b * dnf + dnf + b / a * atk$, 问一组正实数 (a, b) 使得 n 只妖怪在该环境下最强战斗力最低, 求战斗力。

$$1 \leq n \leq 10^6, 0 < atk, dnf < 10^8$$

- 这其实不算一道计算几何题, 而是一道凸包题。
- 我们可以得到 $strength = (a + b) / a * atk + (a + b) / b * dnf$ 。
- 将 atk 看为 x , dnf 看为 y , 则 $strength$ 就是一条斜率为 b/a 的直线。
- 最大值肯定出现在凸包右上部分, 故只用求出一个上凸包。



妖怪

SCOI 2016 妖怪

有 n 只妖怪, 每只妖怪有攻击力 atk 和防御力 dnf 两种属性。妖怪在环境 (a, b) 中的战斗力为 $atk + a / b * dnf + dnf + b / a * atk$, 问一组正实数 (a, b) 使得 n 只妖怪在该环境下最强战斗力最低, 求战斗力。

$$1 \leq n \leq 10^6, 0 < atk, dnf < 10^8$$

- 这其实不算一道计算几何题, 而是一道凸包题。
- 我们可以得到 $strength = (a + b) / a * atk + (a + b) / b * dnf$ 。
- 将 atk 看为 x , dnf 看为 y , 则 $strength$ 就是一条斜率为 b/a 的直线。
- 最大值肯定出现在凸包右上部分, 故只用求出一个上凸包。
- 每个点作为最大战力对应的一个斜率区间, 然后就变成了一个双钩函数。



半平面

- 一条直线将平面分为两个部分,一条直线和直线的一侧构成的点集就称为半平面,解析式为 $Ax + By + C \geq 0$ 。
- 当包含直线时,称为闭半平面;当不包含直线时,称为开半平面。
- 在计算几何中用向量表示,整个题统一以向量的左侧或右侧为半平面。



半平面交

- 半平面交是指多个半平面的交集, 在平面直角坐标系围成一个区域。
- 利用半平面交, 我们可以得到一个二元线性规划的可行域。
- 将半平面按极角排序, 如果遇到共线向量(且方向相同), 则取靠近可行域的一个。
- 类似求凸包, 我们维护一个双端单调队列。
- 加入的只可能会影响最开始加入的或最后加入的边(此时凸壳连通), 只需要删除队首和队尾的元素。



小凸想跑步

SCOI 2015 小凸想跑步

给定 n 个点的凸包, 在其内部随机取一个点 p , 和凸包连边, 形成 n 个三角形询问 P 点, 0 号点, 1 号点形成的三角形面积最小的概率

$$3 \leq n \leq 10^5, -10^9 \leq x, y \leq 10^9$$



小凸想跑步

SCOI 2015 小凸想跑步

给定 n 个点的凸包, 在其内部随机取一个点 p , 和凸包连边, 形成 n 个三角形询问 P 点, 0 号点, 1 号点形成的三角形面积最小的概率

$$3 \leq n \leq 10^5, -10^9 \leq x, y \leq 10^9$$

- 设凸包上的四个点依次为 a, b, c, d 。

$$\begin{aligned}(b-a) \times (p-a) &\leq (d-c) \times (p-c) \\(x_b - x_a, y_b - y_a) \times (x_p - x_a, y_p - y_a) \\&\leq (x_d - x_c, y_d - y_c) \times (x_p - x_c, y_p - y_c) \\(x_b - x_a - x_d + x_c)y_p - (y_b - y_a - y_d + y_c)x_p \\&\quad - x_b y_a + y_b x_a + x_d y_c - y_d x_c \leq 0\end{aligned}$$



自适应辛普森法

辛普森积分本质是用二次函数去拟合原函数。对 $f(x)$ ，我们用 $(r-l) \times \frac{f(l)+4f(\frac{l+r}{2})+f(r)}{6}$ 近似 $\int_l^r f(x)dx$ ，其思想是使用二次函数模拟 $f(x)$ 。

现在重点就是如何划分 (l, r) ，如果粗暴地模拟全段，那么大概率会得到一个误差极大的解。自适应辛普森法就是判断误差是否足够小，不够就继续二分。判断方法是

$$|simpson(l, r) - simpson(l, mid) - simpson(mid, r)| \leq EPS。$$



圆的面积并

圆的面积并

出 n 个圆, 求面积并。 $n \leq 10^3$



圆的面积并

圆的面积并

出 n 个圆, 求面积并。 $n \leq 10^3$

- BZOJ 挂了以后, 我好像没找到一个 OJ 有此题了。



圆的面积并

圆的面积并

出 n 个圆, 求面积并。 $n \leq 10^3$

- BZOJ 挂了以后, 我好像没找到一个 OJ 有此题了。
- 有多种优化(反正是近似)。
- 可以将连通的圆一并处理。
- 可以每次处理一个小区间, 删除与区间无关的圆。

