

Последовательность загрузки и точка входа

Обычно точка входа вашей программы – это функция `main()`. Есть другая точка входа - `alt_main()` – которую вы можете использовать для усиления контроля над последовательностью загрузки. Разница между входом через `main()` и входом через `alt_main()` - это отличие между ведущей (hosted) прикладной системой и автономной (free-standing) прикладной системой.

Ведущая версия автономных приложений

Стандарт ANSI Си определяет ведущими приложениями только те, которые вызывают `main()` для начала исполнения. С запуском `main()` ведущее приложение предполагает наличие среды прогона и то, что все системные сервисы инициализированы и готовы к использованию. Это правило справедливо для среды HAL. Если вы начинающий программист Nios II, ведущая среда HAL помогает вам быстро освоиться, поскольку вам учитывать, какие устройства существуют в системе или как инициализировать каждое. HAL инициализирует всю систему.

Стандарт ANSI Си также предлагает вам другую точку входа, которая препятствует автоматической инициализации и допускает программисту Nios II явно инициализировать только востребованные аппаратные средства. Функция `alt_main()` предлагает автономную среду, предоставляя вам полный контроль над инициализацией системы. Автономная среда является зоной ответственности программиста, она определяет инициализацию только используемых в программе системных средств. Например, вызов `printf()` не будет корректно работать в автономной среде, пока `alt_main()` не установит драйвер устройства с символьным режимом и не перенаправит `stdout` на устройство.

Использование автономной среды увеличивает сложность в написании программ Nios II, поскольку вы берёте ответственность за инициализацию системы. Если ваш главный интерес – уменьшение размера кода, используйте советы, описанные в секции "Уменьшение размера кода" на странице 6-30. Проще уменьшить размер кода HAL BSP, используя настройки BSP, чем используя автономный режим.

Nios II EDS предлагает примеры ведущей (hosted) и автономной (free-standing) программ.

Последовательность загрузки программ на основе HAL

HAL предлагает код инициализации системы в библиотеки Си программ этапа исполнения (**crt0.S**). Этот код исполняет следующую последовательность загрузки:

- Выключает кэш инструкций и данных
- Конфигурирует указатель стека
- Конфигурирует глобальный указатель регистра
- Инициализирует блок, начинающийся с символа (BSS) региона до нулей, используя специальные символы компилятора `__bss_start` и `__bss_end`. Это указатели начала и конца BSS региона.
- Если в системе нет загрузчика, копирует в RAM только секцию компилятора, которая запускается из адреса в RAM, например `.rwddata`, `.rodata` и `.exceptions`. Обратитесь к секции "Регистр глобального указателя" на странице 6-42.
- Вызывает `alt_main()`.

HAL предлагает реализацию по умолчанию функции `alt_main()`, выполняющую следующие шаги:

- Вызов функции `alt_irq_init()`, размещённой в **`alt_sys_init.c`**. Функция `alt_irq_init()` **инициализирует аппаратный контроллер прерываний**. Процесс разработки Nios II создаёт **`alt_sys_init.c`** для каждого HAL BSP.
- Вызов функции `ALT_OS_INIT()` для выполнения специфической инициализации операционной системы. Для систем, не включающих в себя планировщик операционной системы (OS), этот макрос не оказывает эффекта.
- Если вы используете HAL с операционной системой, инициализируйте семафор (одно из средств синхронизации в многопоточных процессах, используемое для управления доступом к разделяемым ресурсам) `alt_fd_list_lock`, который контролирует доступ к файловым системам HAL.
- Разрешение прерываний.
- Вызов функции `alt_sys_init()`, также находящейся в **`alt_sys_init.c`**. Функция `alt_sys_init()` инициализирует все драйверы устройств и пакет программ в системе.
- Перенаправление стандартных Си I/O каналов (`stdin`, `stdout` и `stderr`) для их использования в соответствующих устройствах.
- Вызов конструкций C++, используя функцию `_do_ctors()`.
- Регистрация деструкторов C++, вызываемых при выключении системы.
- Вызов `main()`.
- Вызов `exit()`, предоставление кода возврата из `main()` в качестве входного аргумента для `exit()`.

Файл **`alt_main.c`**, устанавливаемый вместе с Nios II EDS, предлагает реализацию по умолчанию. SBT копирует **`alt_main.c`** в директорию с вашим BSP.

Настройка последовательности загрузки

Вы можете создать собственную последовательность загрузки, просто определив в вашем Nios II проекте функцию `alt_main()`. Она предоставляет вам полный контроль над последовательностью загрузки и позволяет вам выборочно разрешать сервисы HAL. Если ваше приложение использует точку входа `alt_main()`, вы можете скопировать в него реализацию по умолчанию в качестве отправной точки и приступить к настройке под ваши нужды.

Функция `alt_main()` вызывает функцию `main()`. После возврата `main()`, функция `alt_main()` по умолчанию закичивается. С другой стороны, ваша собственная функция `alt_main()` может завершиться вызовом `exit()`. Не используйте оператор **`return`** (возврат).

Прототипом для `alt_main()` является:

```
void alt_main (void)
```

HAL собирает среду, включающую в себя механизмы для подмены кода HAL BSP по умолчанию. Этим допускается подмена загрузчика, то есть драйверов устройств по умолчанию и прочего системного кода, вашей собственной реализацией.

Файл **`alt_sys_init.c`** является генерируемым файлом, который вы не должны модифицировать. Однако Nios II SBT позволяет вам контролировать генерируемое содержимое файла **`alt_sys_init.c`**. Чтобы задать последовательность инициализации в **`alt_sys_init.c`**, вы манипулируете свойствами `auto_initialize` и `alt_sys_init_priority` в каждом драйвере, используя Tcl команду `set_sw_property`.

За подробной информацией о генерируемых файлах и как контролировать содержимое **alt_sys_init.c**, обратитесь к главе "[Инструмент разработки программы Nios II](#)" в настольной книге программиста Nios II. За подробной информацией о файле **alt_sys_init.c**, обратитесь к главе "[Разработка драйверов устройств для слоя аппаратной абстракции](#)" в настольной книге программиста Nios II. За подробной информацией о Tcl команде `set_sw_property`, обратитесь к главе "[Справка по инструменту разработки программы Nios II](#)" в настольной книге программиста Nios II.