

# Лабораторный практикум

«Проектирование цифровых устройств с помощью  
Verilog HDL»

# Лабораторная работа №1

## Введение в Verilog HDL

### 1.1 Возникновение языков описания цифровой аппаратуры

Цифровые устройства — это устройства, предназначенные для приёма и обработки цифровых сигналов. Цифровыми называются сигналы, которые можно рассматривать в виде набора дискретных уровней. В цифровых сигналах информация кодируется в виде конкретного уровня напряжения. Как правило выделяется два уровня — логический «0» и логическая «1».

Цифровые устройства стремительно развиваются с момента изобретения электронной лампы, а затем транзистора. Со временем цифровые устройства стали компактнее, уменьшилось их энергопотребление, возрасла вычислительная мощность. Так же разительно возросла сложность их структуры.

Графические схемы, которые применялись для проектирования цифровых устройств на ранних этапах развития, уже не могли эффективно использоваться. Потребовался новый инструмент разработки, и таким инструментом стали языки описания аппаратной части цифровых устройств (Hardware Description Languages, HDL), которые описывали цифровые структуры формализованным языком, чем-то похожим на язык программирования.

Совершенно новый подход к описанию цифровых схем, реализованный в языках HDL, заключается в том, что с помощью их можно описывать не только структуру, но и поведение цифрового устройства. Окончательная структура цифрового устройства получается путём обработки таких смешанных описаний специальной программой — синтезатором.

Такой подход существенно изменил процесс разработки цифровых устройств, превратив громоздкие, тяжело читаемые схемы в относительно простые и доступные описания поведения.

В данном курсе мы рассмотрим язык описания цифровой аппаратуры Verilog HDL — один из наиболее распространённых на текущий момент. И начнём мы с разработки наиболее простых цифровых устройств — логических вентиляей.

## 1.2 HDL описания логических вентиляей

Логические вентили реализуют функции алгебры логики: И, ИЛИ, Иключающее ИЛИ, НЕ. Напомним их таблицы истинности:

$a$	$b$	$a \cdot b$
0	0	0
0	1	0
1	0	0
1	1	1

Таблица 1.1: И

$a$	$b$	$a b$
0	0	0
0	1	1
1	0	1
1	1	1

Таблица 1.2: ИЛИ

$a$	$b$	$a \oplus b$
0	0	0
0	1	1
1	0	1
1	1	0

Таблица 1.3: Иключающее ИЛИ

$a$	$\bar{a}$
0	1
1	0

Таблица 1.4: НЕ

Начнём знакомиться с Verilog HDL с описания логического вентиля «И». Ниже приведен код, описывающий вентиль с точки зрения его структуры:

```
module and_gate(
    input a,
    input b,
```

```

        output result)

assign result = a & b;

endmodule

```

Листинг 1.1: Модуль, описывающий вентиль «И»

Описанный выше модуль можно представить как некоторый «ящик», в который входит 2 провода с названиями «*a*» и «*b*» и из которого выходит один провод с названием «*result*». Внутри этого блока результат выполнения операции «И» (в синтаксисе Verilog записывается как «&») над входами соединяют с выходом.

Схематично изобразим этот модуль:

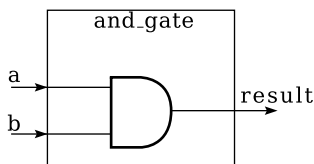


Рис. 1.1: Структура модуля «and\_gate»

Аналогично опишем все оставшиеся вентили:

```

module or_gate(
    input a,
    input b,
    output result)

assign result = a | b;

endmodule

```

Листинг 1.2: Модуль, описывающий вентиль «ИЛИ»

```

module xor_gate(
    input a,
    input b,

```

```

        output result)

assign result = a ^ b;

endmodule

```

Листинг 1.3: Модуль, описывающий вентиль «Исключающее ИЛИ»

```

module not_gate(
    input a,
    output result)

assign result = ~a;

endmodule

```

Листинг 1.4: Модуль, описывающий вентиль «НЕ»

В проектировании цифровых устройств логические вентили наиболее часто используются для формулировки и проверки сложных условий, например:

```

if ( (a & b) | (~c) ) begin
    ...
end

```

Листинг 1.5: Пример использования логических вентилях

Условие будет выполняться либо когда *не* выполнено условие «с», либо когда одновременно выполняются условия «а» и «b». *Здесь и далее под условием понимается логический сигнал, отражающий его истинность.*

В качестве входов, выходов и внутренних соединений в блоках могут использоваться шины — группы проводов. Ниже приведен пример работы с шинами:

```

module bus_or(
    input [7:0] x,
    input [7:0] y,
    output [7:0] result);

```

```
assign result = x | y;
```

```
endmodule
```

Листинг 1.6: Модуль, описывающий побитовое «ИЛИ» между двумя шинами

Это описание описывает побитовое «ИЛИ» между двумя шинами по 8 бит. То есть описываются восемь логических вентилей «ИЛИ», каждый из которых имеет на входе соответствующие разряды из шины «x» и шины «y».

При использовании шин можно в описании использовать конкретные биты шины и группы битов. Для этого используют квадратные скобки после имени шины:

```
module bitwise_ops(  
    input  [7:0] x,  
    output [4:0] a,  
    output      b,  
    output [2:0] c);  
  
assign a = x[5:1];  
assign b = x[5]  | x[7];  
assign c = x[7:5] ^ x[2:0];  
  
endmodule
```

Листинг 1.7: Модуль, демонстрирующий битовую адресацию шин

Такому описанию соответствует следующая структурная схема:

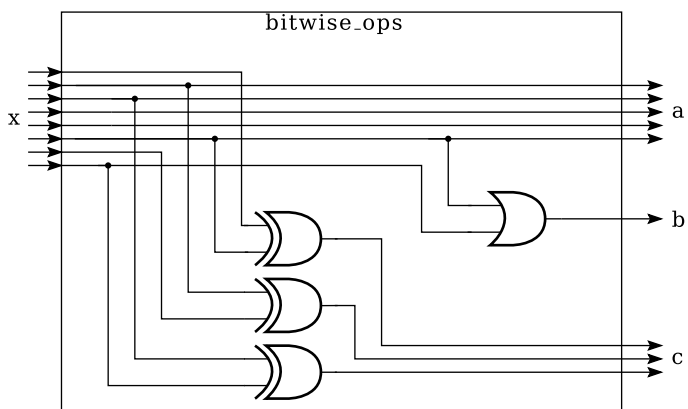


Рис. 1.2: Структура модуля «bitwise\_ops»

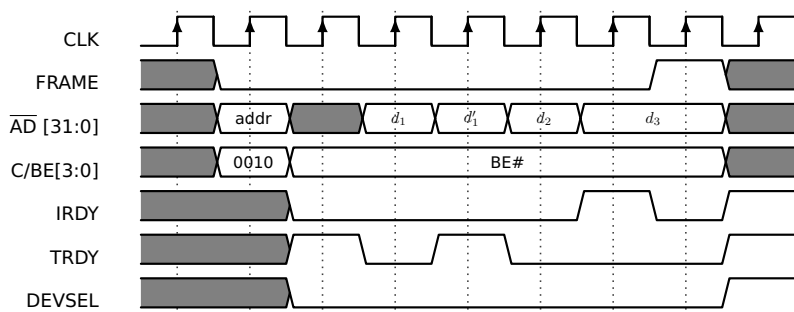


Рис. 1.3: Временная диаграмма операции чтения шины PCI

# Лабораторная работа №6

## FLASH память

### 2.1 Возникновение FLASH-памяти

Ни один из блоков цифровых устройств, которые мы рассмотрели ранее не способен хранить информацию при отсутствии питания.

На заре вычислительной техники, данные в цифровое устройство после подачи питания загружали с таких носителей, как перфокарты и, позже, магнитные ленты. Ещё позже для целей хранения информации при отсутствии питания были разработаны накопители на жёстких магнитных дисках, которые известны нам по аббревиатуре «HDD».

Энергонезависимые накопители информации обладают как преимуществами, так и недостатками по сравнению с энергозависимой памятью.

Как правило, энергонезависимая память существенно уступает по скорости работы RAM-памяти. Это ограничение удалось преодолеть только недавно: в 2016 году широкой общестественности была представлена постоянная память, где информация хранится в виде спина электрона. Такая память по скорости работы не уступает современной RAM-памяти, такой как DDR5. Но подобная память ещё долгое время будет оставаться недоступной для рядового пользователя из-за высокой стоимости.

На данный момент наиболее широко используемая энергонезависимая память - это память типа FLASH.

В качестве элемента хранения информации такая память использует транзистор с плавающим затвором, где состояние затвора определяет бит хранимой информации.



Из-за использования транзистора с плавающим затвором, у FLASH-памяти есть характерные особенности:

- Запись значения возможна только из логической «1» в логический «0»;
- Удаление информации возможно из группы ячеек одновременно (блока);
- Удаление и запись информации приводят к деградации ячеек памяти;
- Чтение также приводит к деградации ячеек памяти, но в меньшей степени.