

Содержание

Линейка контроллеров и модулей расширения	2
PM-CPU-ESP	5
PM-CPU-ESP-front	8
PM-CPU-RP	9
PM-DI16	11
PM-DI16-front-DC24	13
PM-RQ8	14
PM-RQ8-front	16
PM-Bus	17

Линейка контроллеров и модулей расширения

Линейка простых модулей ввода/вывода с гальванической изоляцией. Модули подключаются по шине I²C к контроллеру. Контроллером может выступать любое устройство с поддержкой данного протокола. Для унификации разработаны модули CPU на базе микроконтроллера ESP32-C3 и мини-компьютера Raspberry Pi.

Модули PM-DI16 и PM-RQ8 собраны на базе одной микросхемы PCA9555. В одной сборке допустимо использовать суммарно до 8 модулей такого типа.

Размеры всех плат одинаковы. Отверстия для крепления также располагаются одинарного.

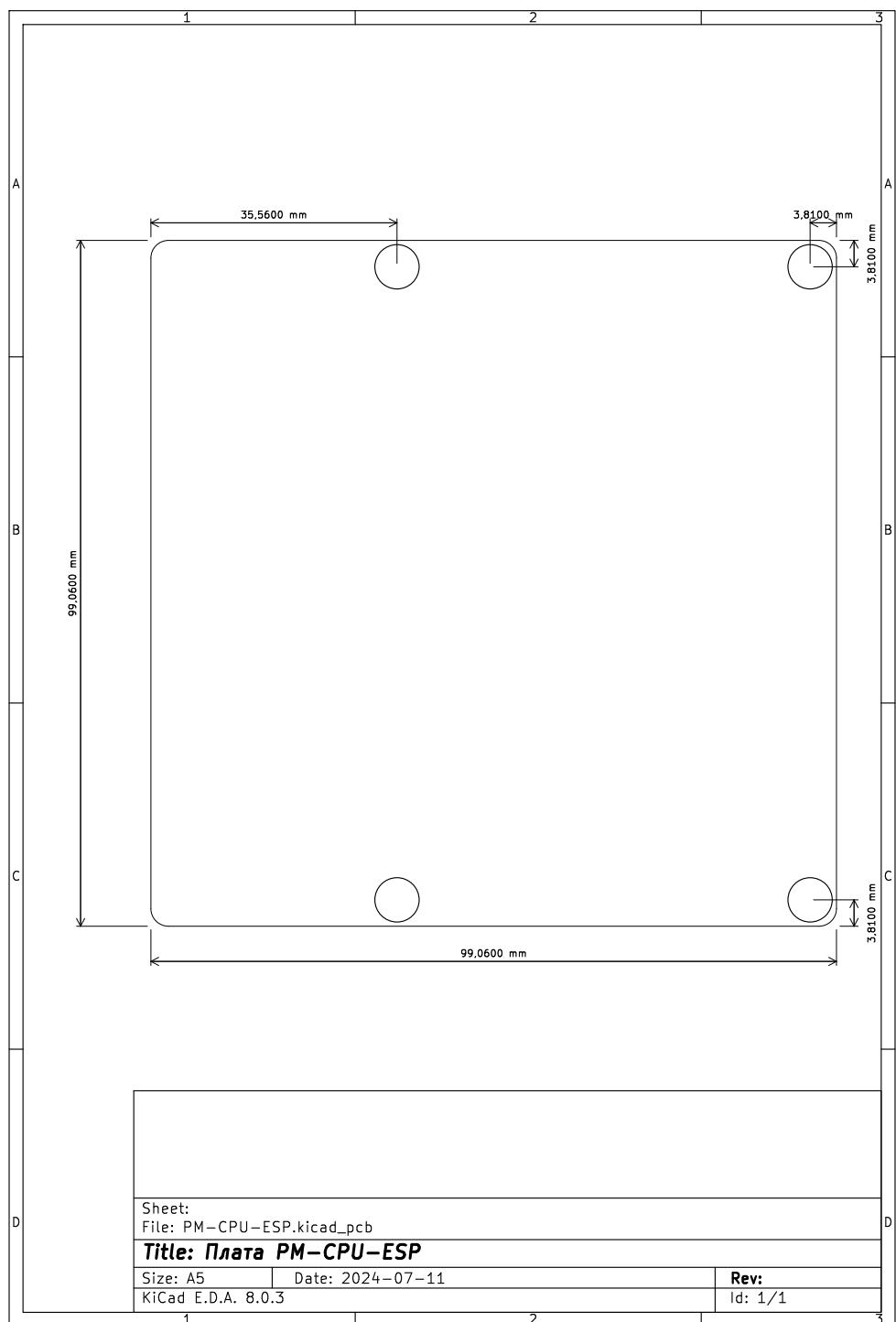


Рис. 1. Размеры основной печатной платы

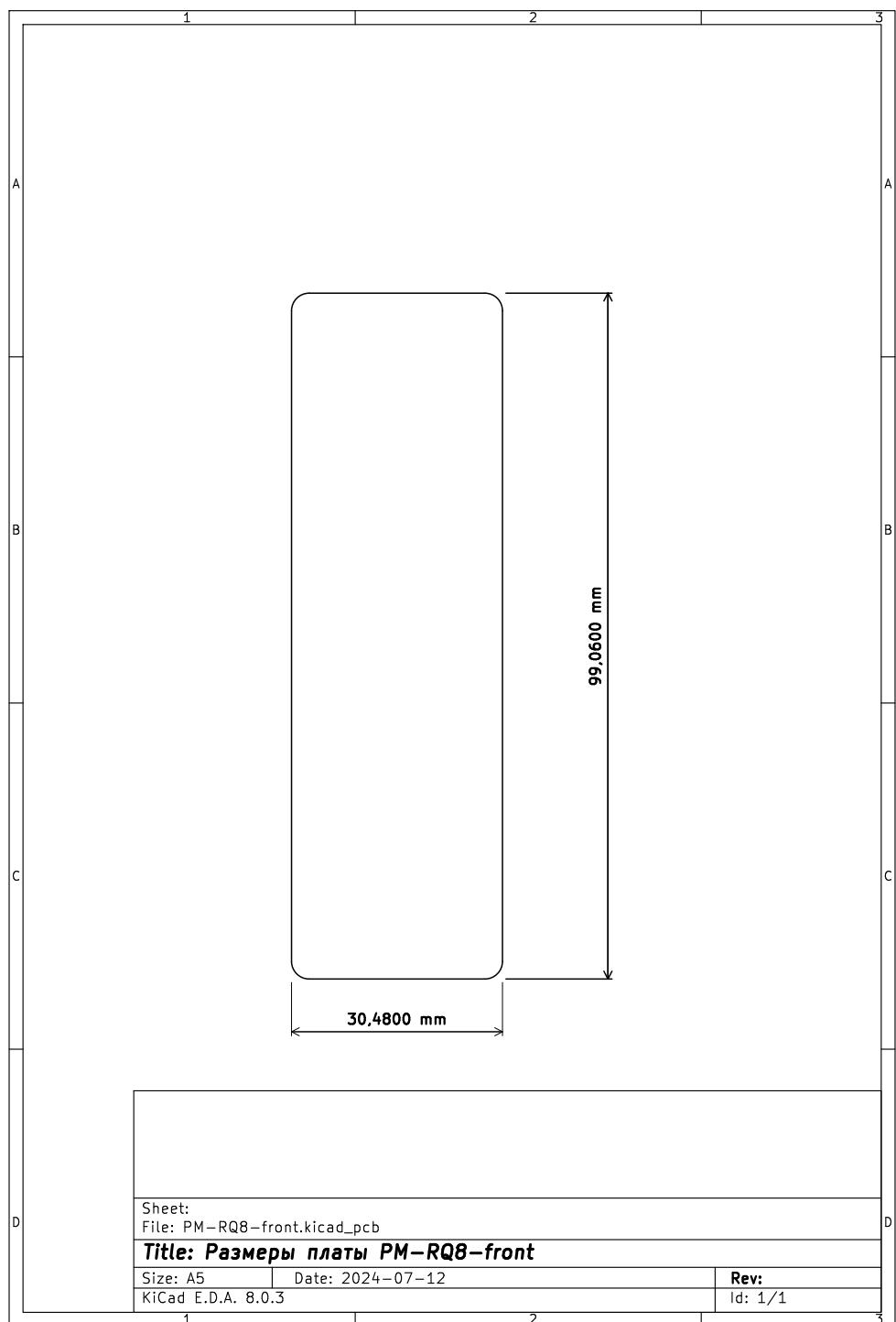


Рис. 2. Размеры фронтальной печатной платы

PM-CPU-ESP

ЦПУ на базе микроконтроллера ESP32-C3.

Микроконтроллер ESP32 можно программировать:

- на языке программирования [Rust](#), как `std`, так и `no_std`.
- на языках C / C++ с помощью фреймворка [ESP-IDF](#)
- используя [Arduino IDE](#)

Интерфейсы модуля:

- WiFi
- Ethernet
- USB Type-C - для загрузки программы и отладки
- USB A Female - для питания внешних устройств

Программно микроконтроллер ESP32-C3 может предоставлять данные:

- как HTTP-сервер
- как Websocket-сервер

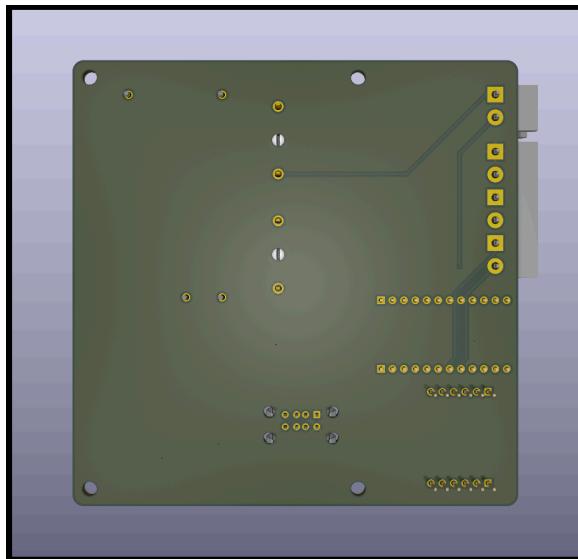
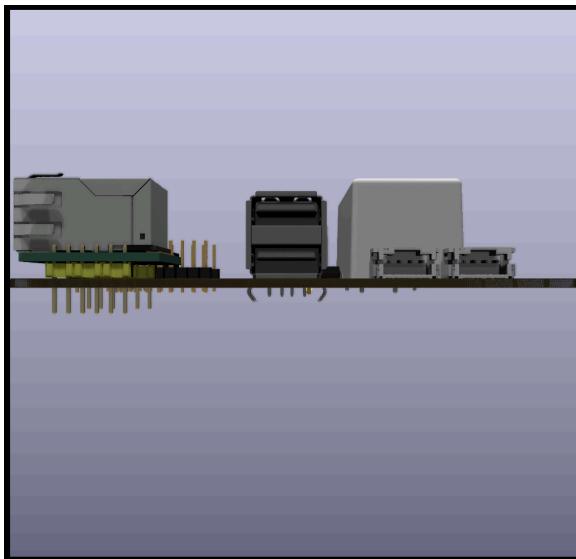
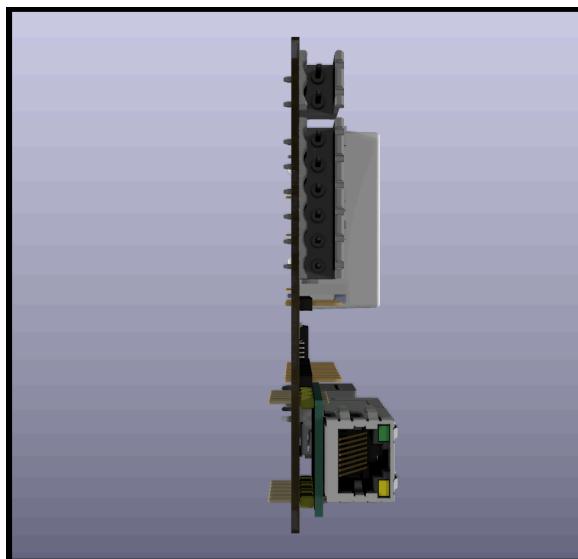
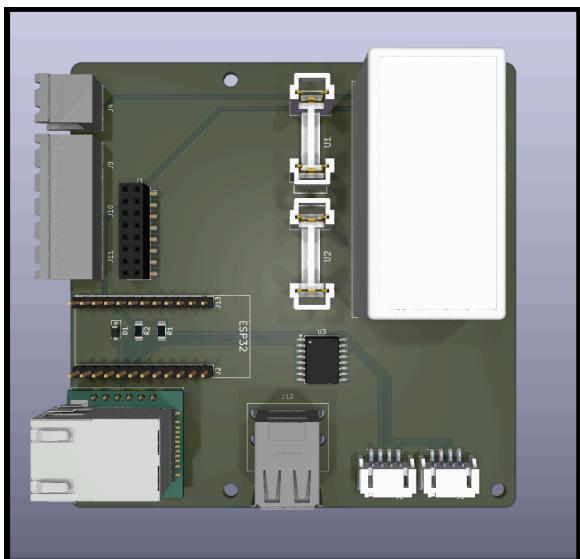


Таблица 1. Внешний вид РМ-CPU-ESP

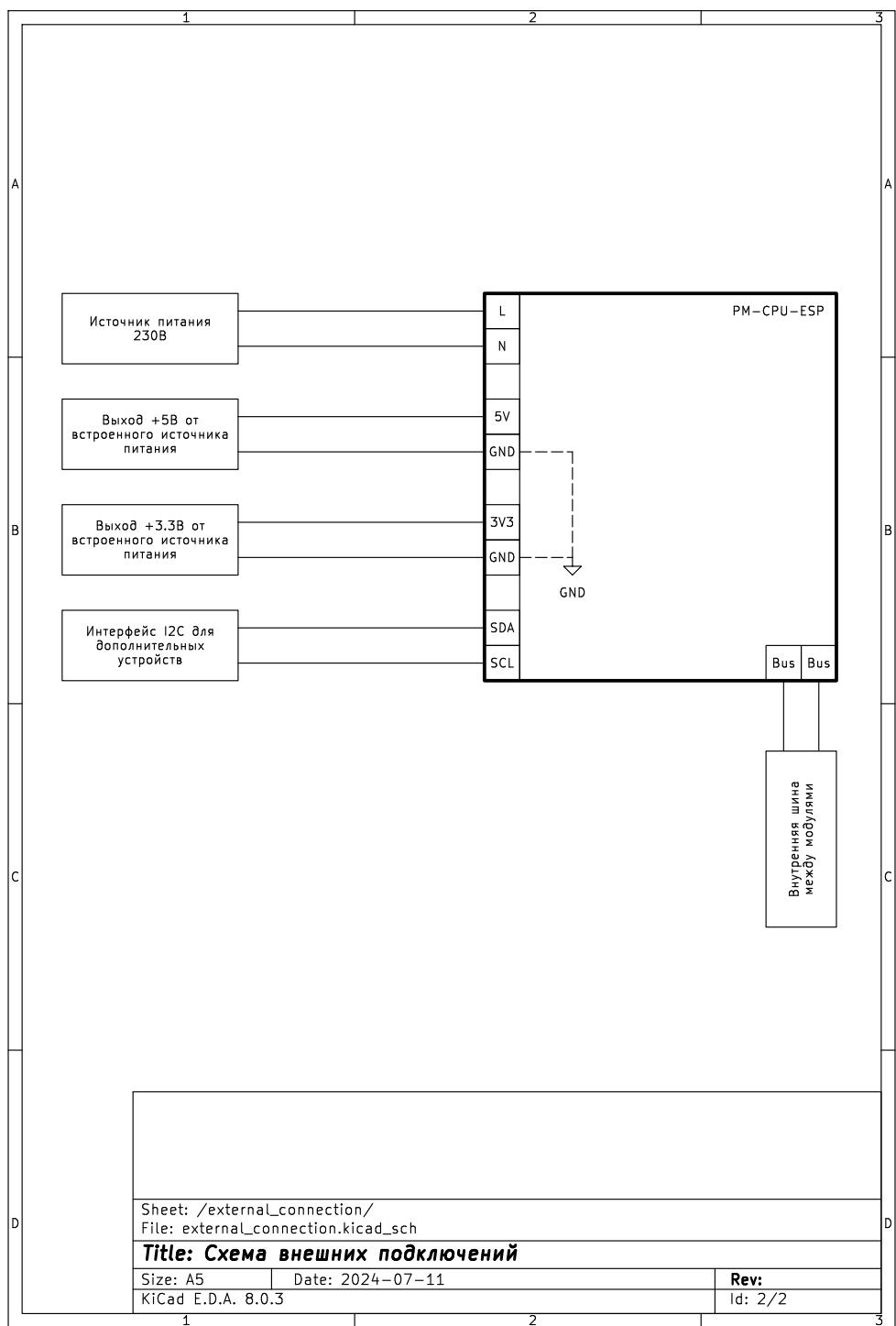


Рис. 3. Схема внешних подключений PM-CPU-ESP

PM-CPU-ESP-front

Фронтальная плата для модуля PM-CPU-ESP.

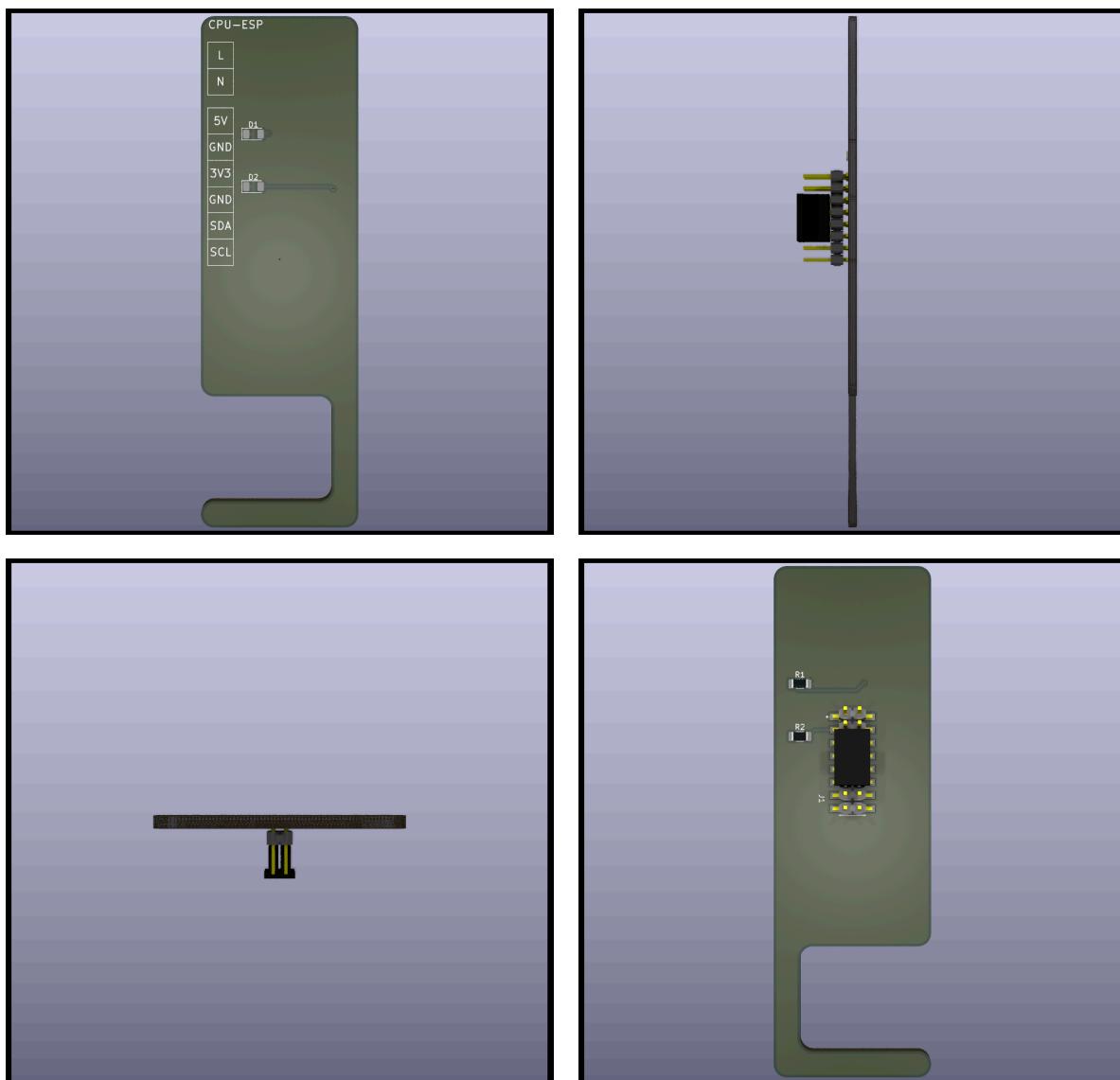


Таблица 2. Внешний вид PM-CPU-ESP-front

PM-CPU-RP

ЦПУ на базе мини-компьютера Raspberry Pi, или совместимого по габаритам, креплению и 40-пиновому штекеру.

Программировать можно практически на всех языках программирования, поддерживающих архитектуру процессора ARM64.

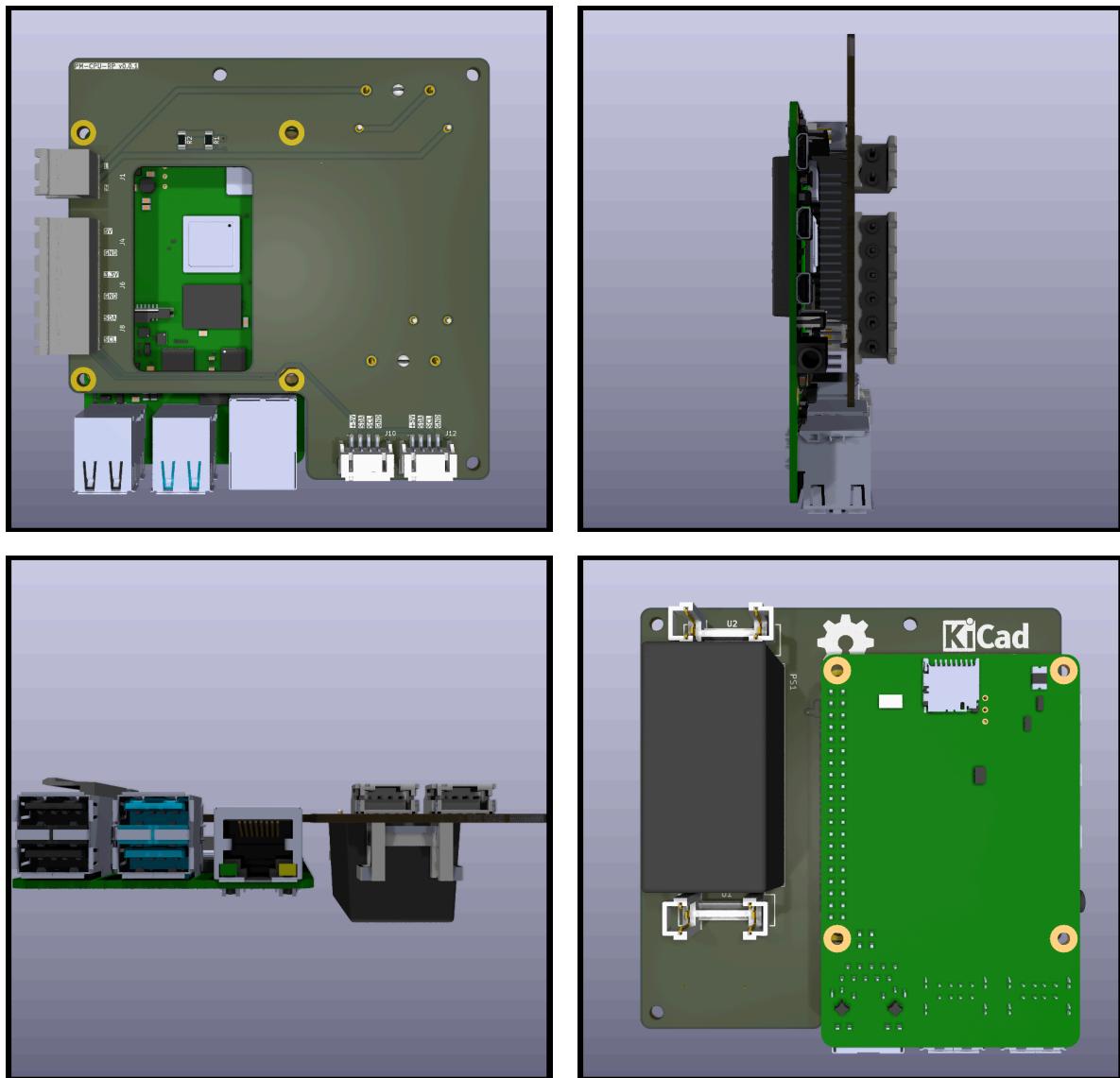


Таблица 3. Внешний вид PM-CPU-RP

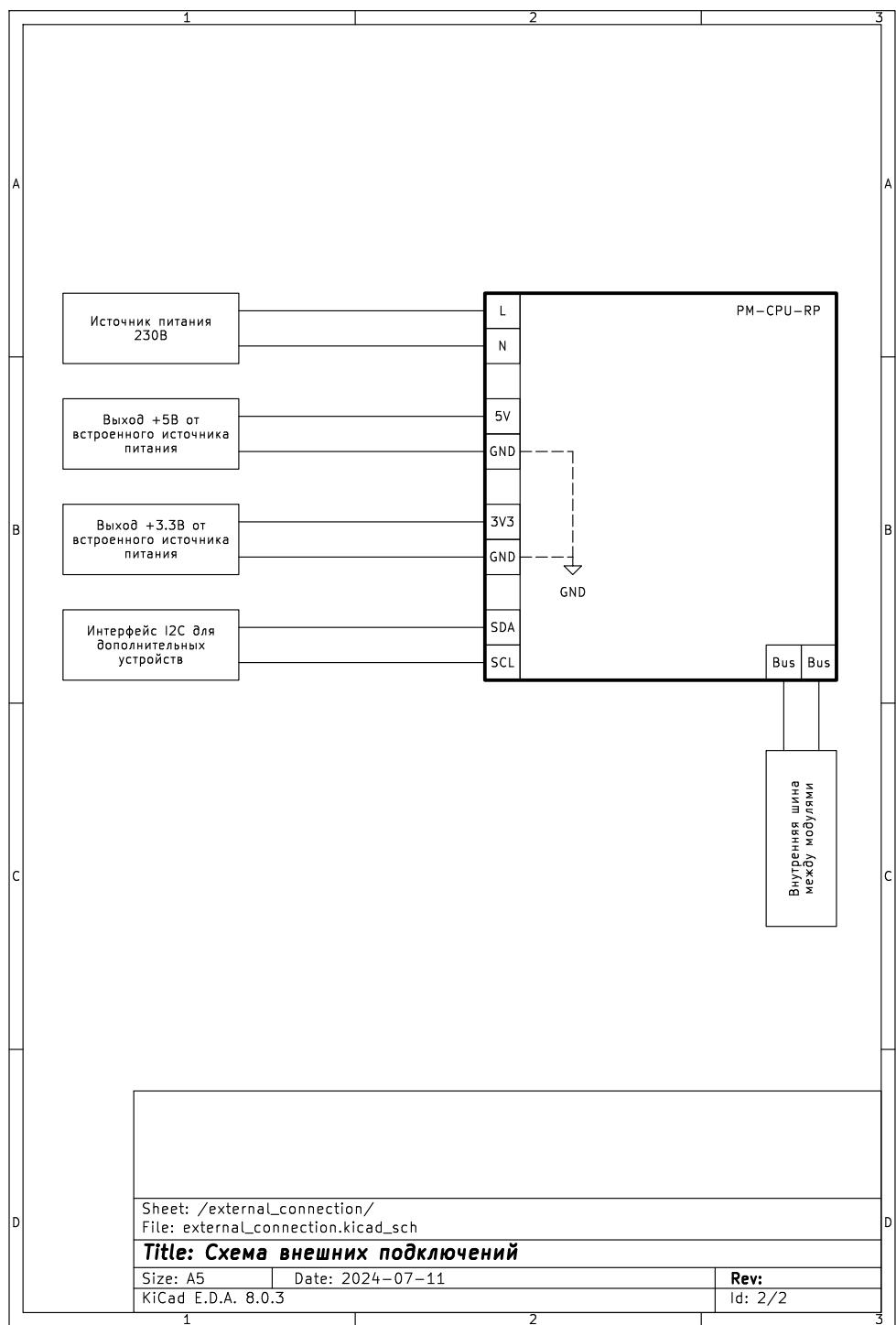


Рис. 4. Схема внешних подключений PM-CPU-RP

PM-DI16

Модуль для подключения 16 дискретных входов постоянного напряжения. Уровень напряжения зависит от используемой платы PM-DI16-front-XXX.

Входы гальванически изолированы от внутреннего источника питания.

Схема модуля собрана на базе микросхемы PCA9555. Адрес на шине I²C задается с помощью трех перемычек на плате.

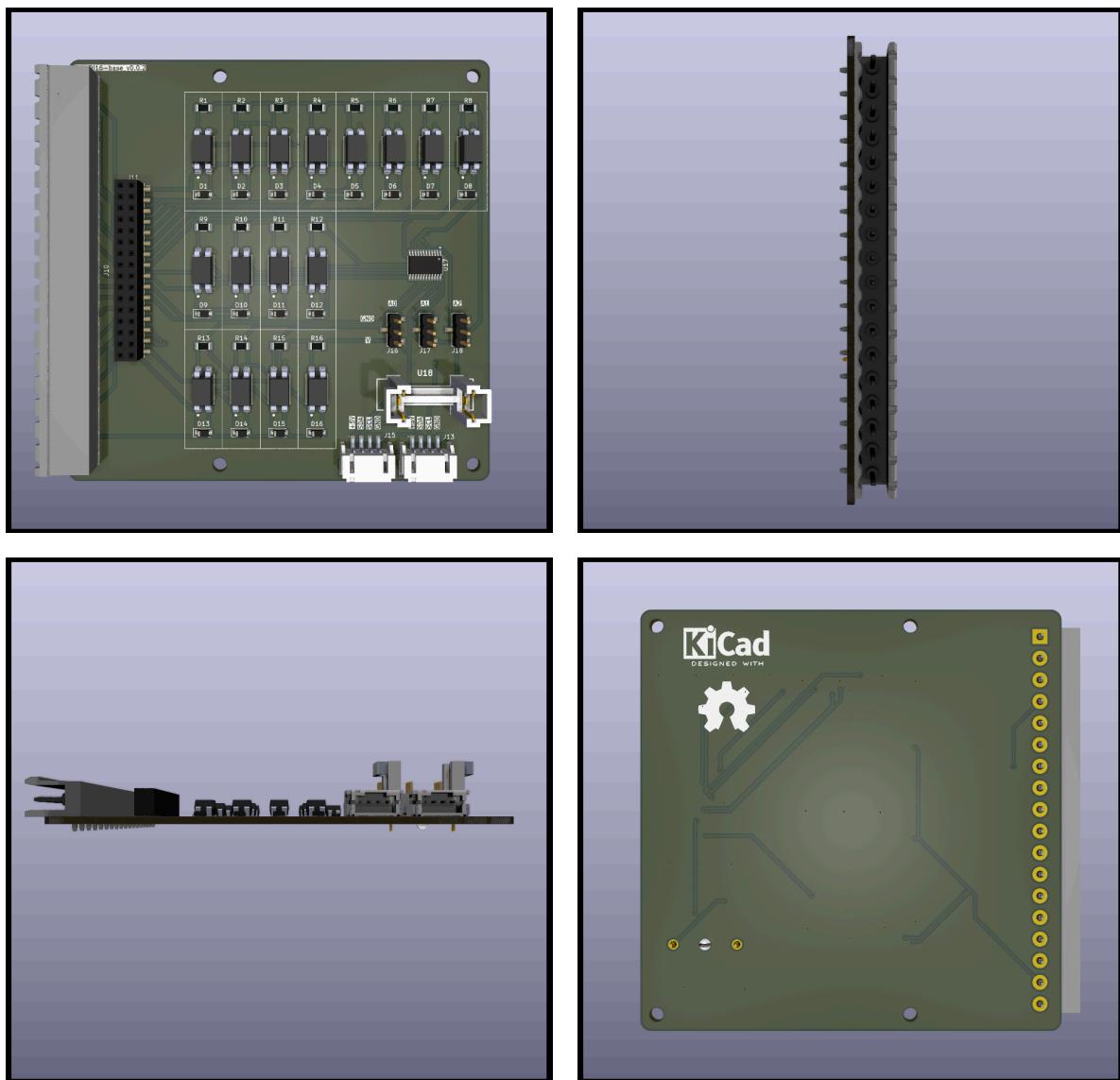


Таблица 4. Внешний вид PM-DI16

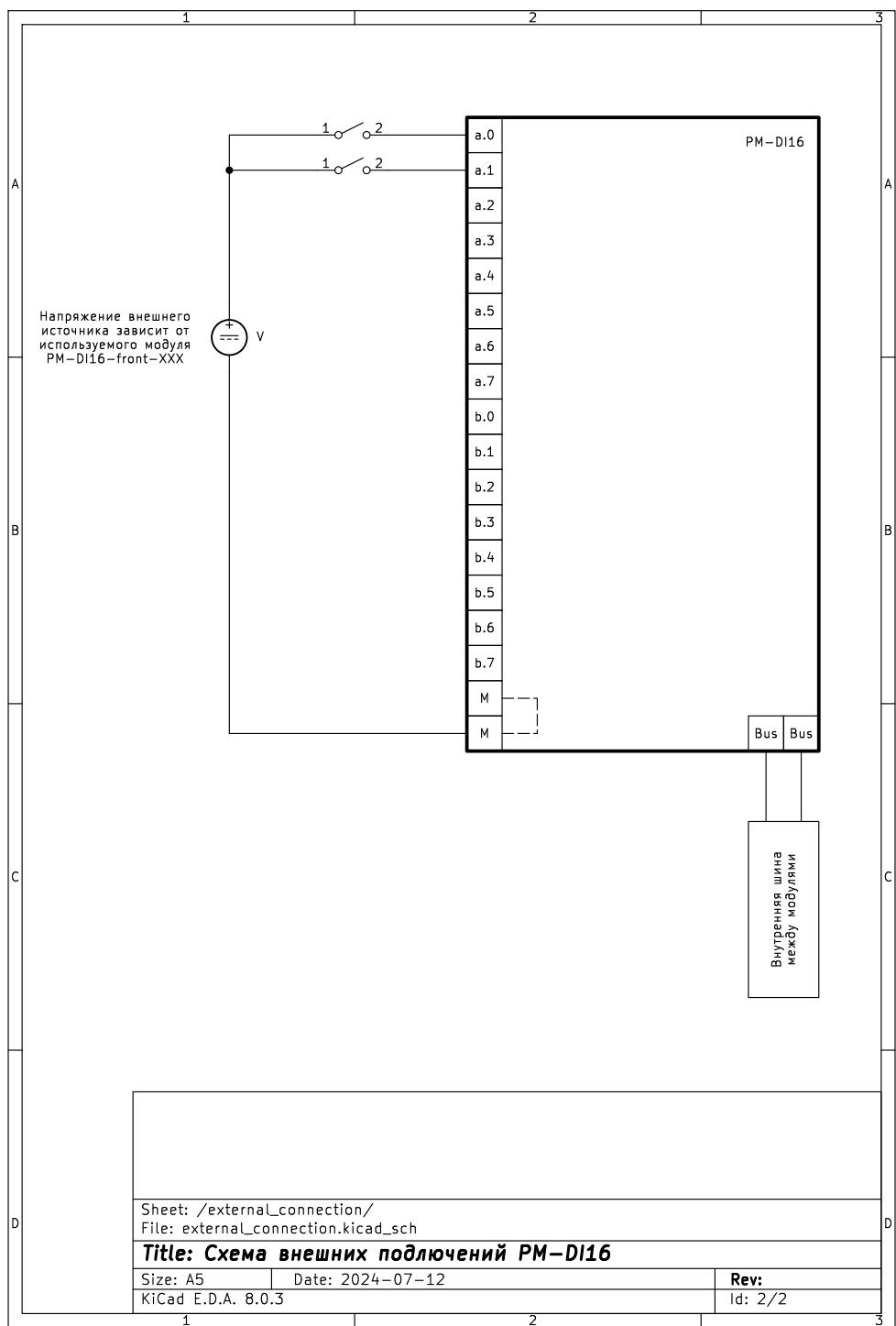


Рис. 5. Схема внешних подключений PM-DI16

PM-DI16-front-DC24

Фронтальная плата для модуля PM-DI16, для работы с источником напряжения DC24В.

Схема модуля собрана на базе микросхемы PCA9555. Адрес на шине I²C задается с помощью трех перемычек на плате.

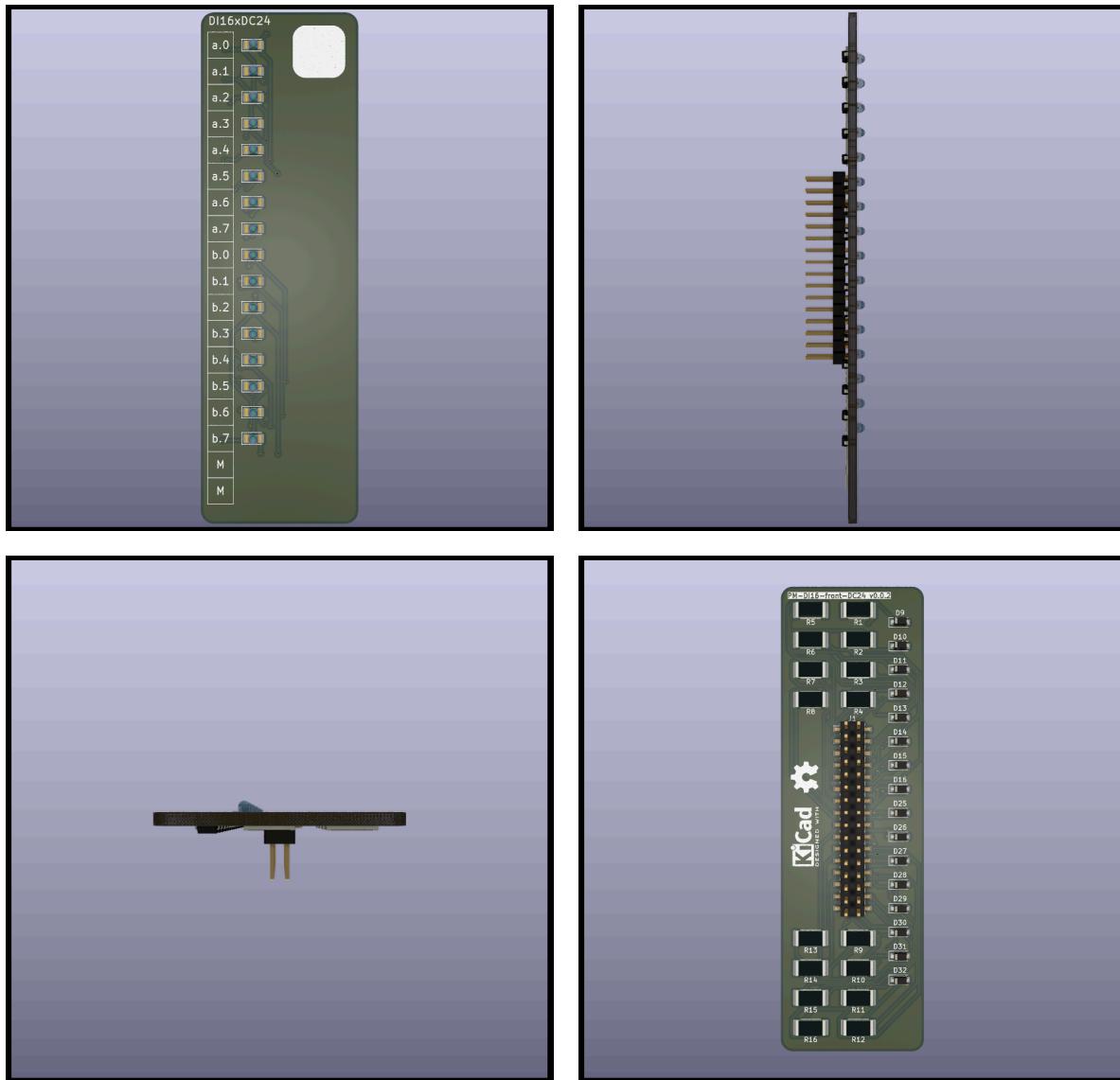


Таблица 5. Внешний вид PM-DI16-front-DC24

PM-RQ8

Модуль релейных выходов. Допустимая подключаемая нагрузка на канал 2А. Контакты реле подключаются независимо, что позволяет подключать нагрузку от разных источников.

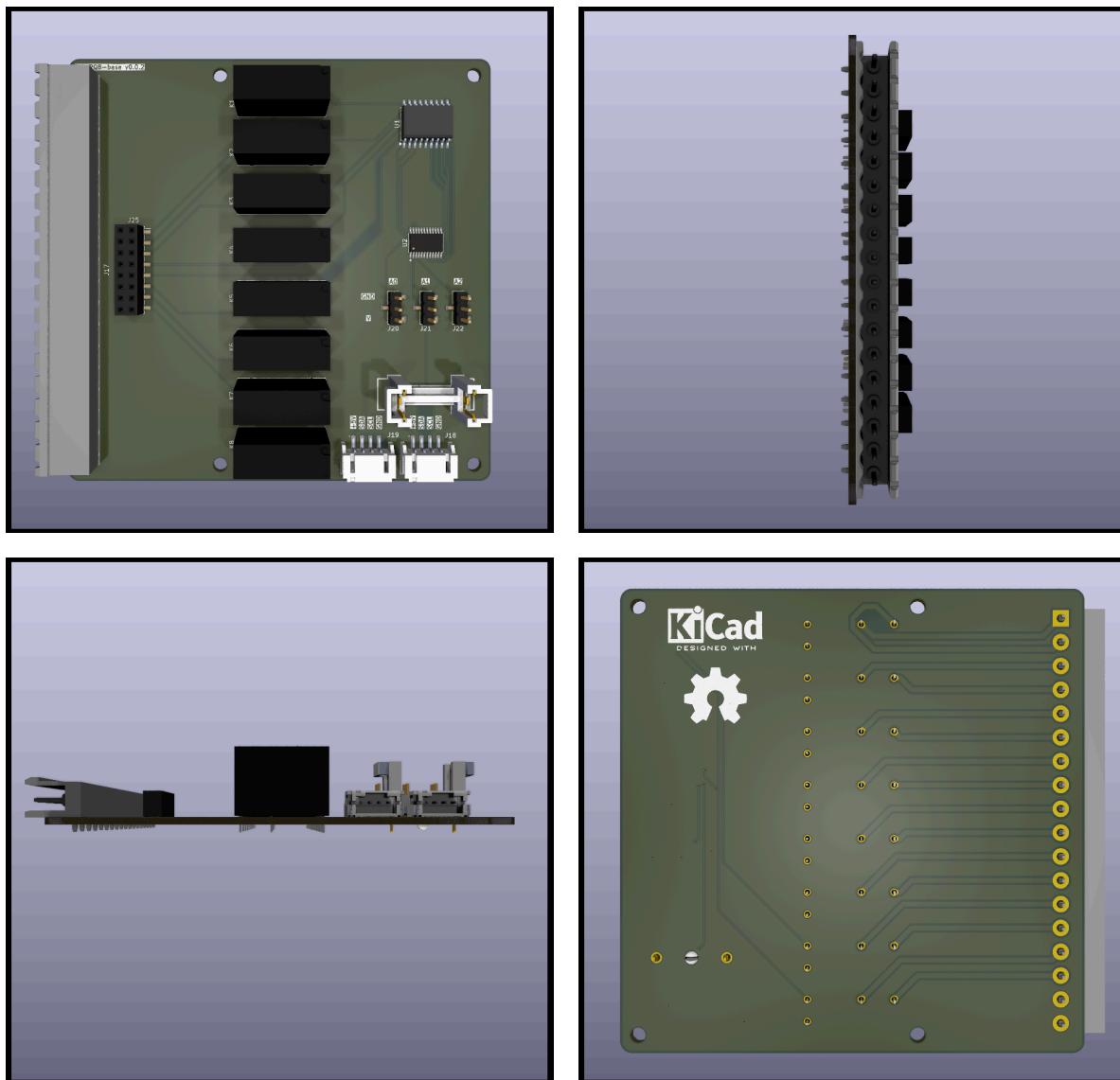


Таблица 6. Внешний вид PM-RQ8

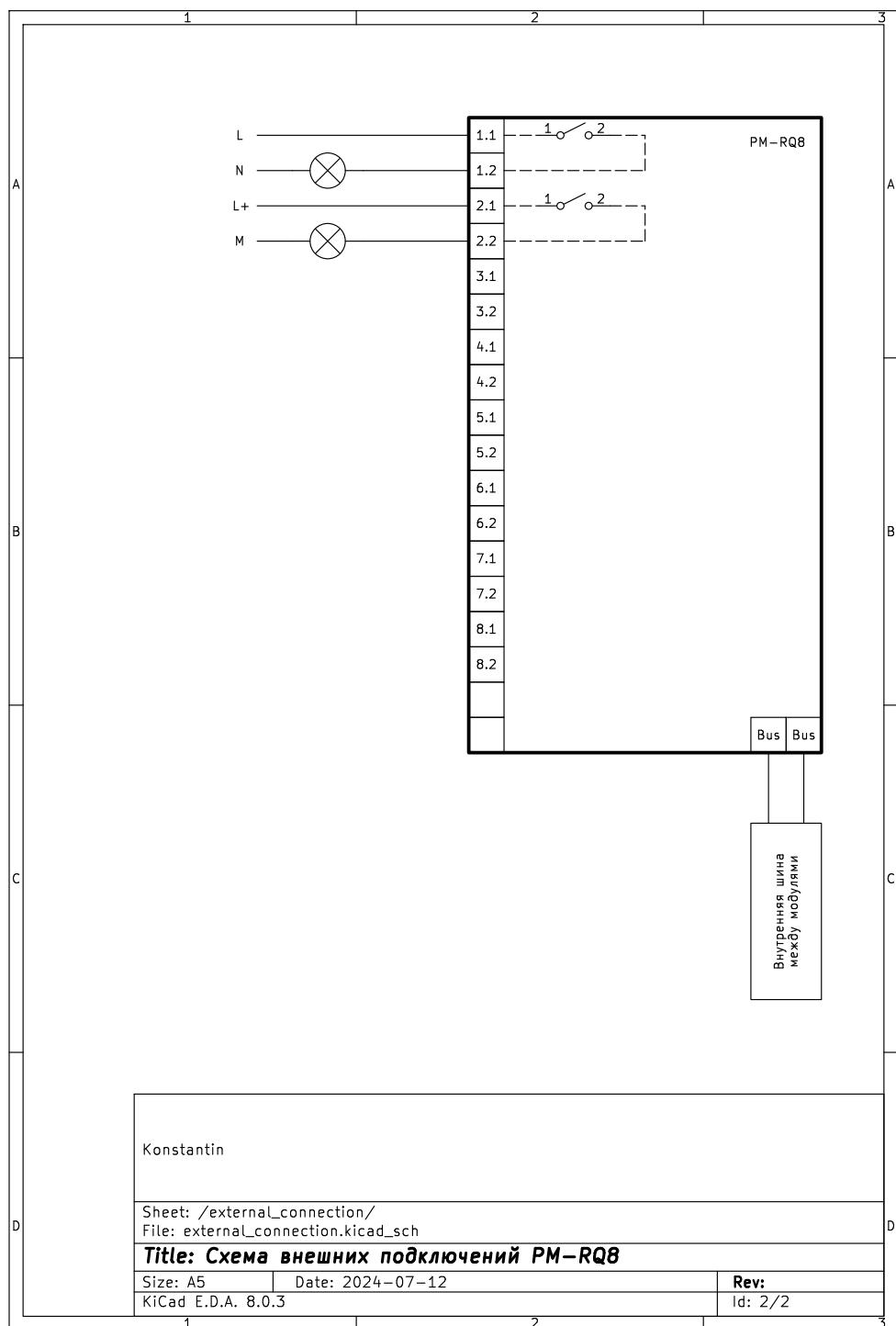


Рис. 6. Схема внешних подключений РМ-RQ8

PM-RQ8-front

Фронтальная плата для модуля PM-RQ8.

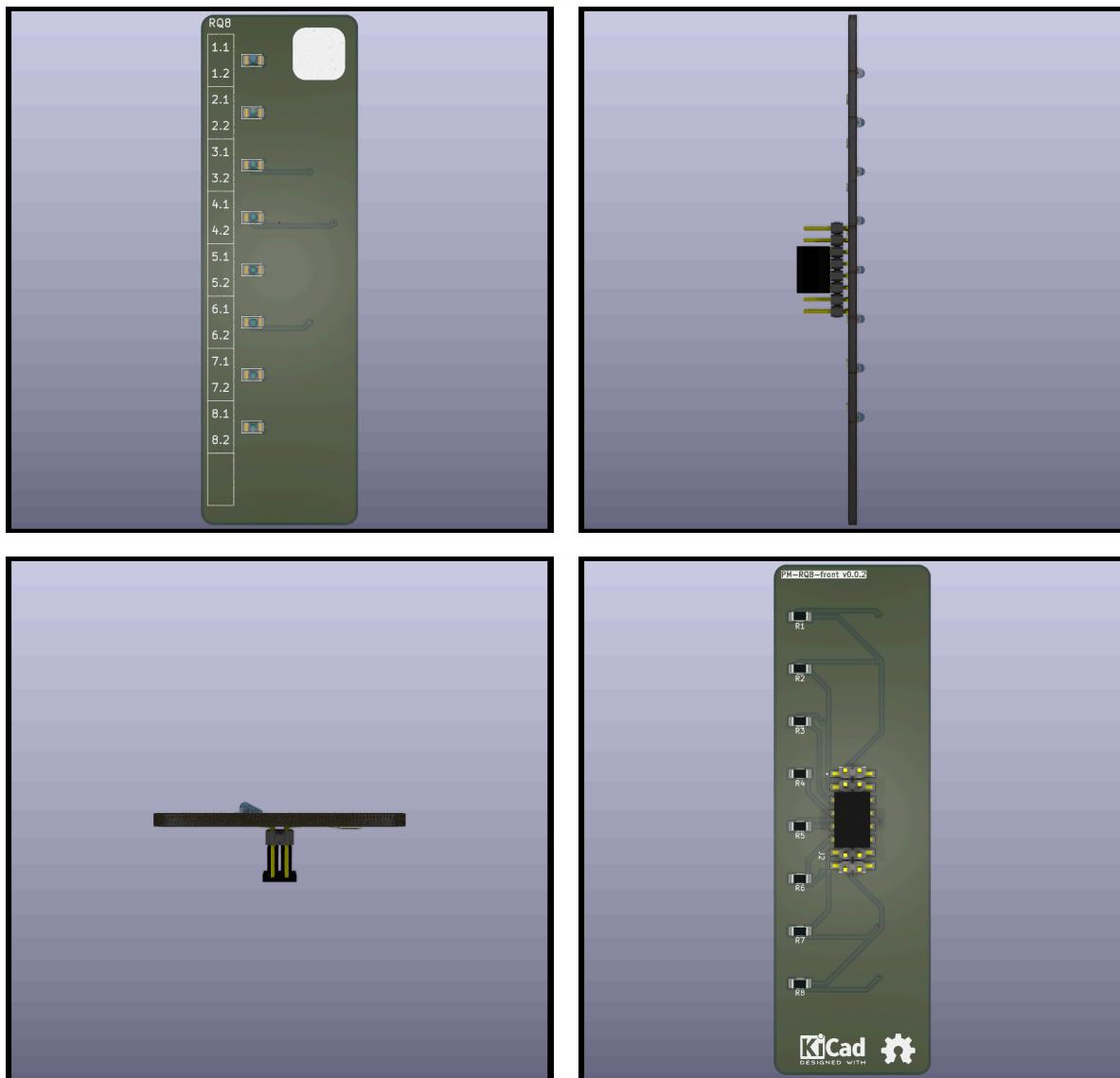


Таблица 7. Внешний вид PM-RQ8-front

PM-Bus

Шинный соединитель между модулями.