

<Convex sets>

| |
|--|
| Notation |
| $X \in S^n$, X is nxn symetric matrix |
| $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$ |
| pf) $AB B^{-1} A^{-1} = I$ |
| $(A^{-1})^T = (A^T)^{-1}$ |
| pf) $AA^{-1} = I$ |
| $(A^{-1})^T A^T = I$ |
| $(A^{-1})^T = (A^T)^{-1}$ |
| Let $Q \in S^n$, $x \in \mathbb{R}^n$, then $x^T Q x$ is called quadratic form |
| What is Q is not symmetric? |
| -> 대칭이 아니어도 만들어지는 것은 가능하다 |
| \overline{Q} 가 주어져도 $\frac{(Q+Q^T)}{2}$ 를 새로운 Q로 정할 수 있다. |

| |
|---|
| Lines : |
| $\{ \theta x_1 + (1-\theta)x_2 \mid \theta \in \mathbb{R} \}$ |
| 모든 가능한 θ 를 움직이면서 그려지는 점인 것이다. |

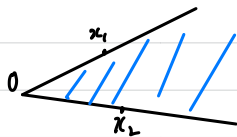
| |
|--|
| Affine sets : |
| $\theta x_1 + (1-\theta)x_2 \in A$ for all $\theta \in \mathbb{R}$ |
| $x_1, x_2 \in A$ |
| 평면, 직선도 Affine set이다. |
| 유한한 평면은 Affine set이 아니다. |

| |
|---|
| Line segments of connecting two points x_1, x_2 , |
| $\{ \theta x_1 + (1-\theta)x_2 \mid \theta \in [0, 1] \}$ |

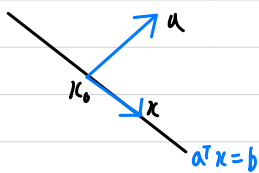
| |
|--|
| Convex sets |
| $\theta x_1 + (1-\theta)x_2 \in C$ for all $\theta \in [0, 1]$ |
| $x_1, x_2 \in C$ |

| |
|--|
| Linear and convex combination |
| $x = \theta_1 x_1 + \theta_2 x_2 + \dots + \theta_n x_n$ |
| for some $\theta_i \in \mathbb{R}$, $i = 1, \dots, n$ |
| -> Linear combination |
| $x = \theta_1 x_1 + \theta_2 x_2 + \dots + \theta_n x_n$ |
| for some $\theta_i \geq 0$, $i = 1, \dots, n$ and $\sum \theta_i = 1$ |
| -> convex combination |

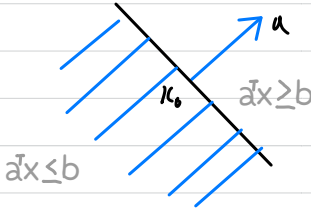
| |
|---|
| Convex hull |
| $\text{conv}(S)$ 로 표기하며, $S = \text{conv}(S)$ 이면 S는 convex set이다. |

| |
|---|
| convex cone |
| $x = \theta_1 x_1 + \theta_2 x_2$ for some $\theta_1, \theta_2 \geq 0$ |
|  |

| |
|-------------------------------------|
| Convex cone은 convex set이다. |
| Convex cone must include the origin |

| |
|---|
| Hyperplanes |
| $\{x \mid a^T x = b\}$, $a \neq 0$ |
|  |

| |
|--------------------------------|
| $a(x-x_0)=0$, $b=a^T x_0$ |
| Hyperplane은 affine하며 convex하다. |

| |
|---|
| Halfspaces |
| Halfspace set of points $\{x \mid a^T x \leq b\}$, $a \neq 0$ |
|  |
| $a^T x \leq b$ |
| $a^T x \leq a^T x_0$ |
| $a^T (x-x_0) \leq 0$ |
| a와 $(x-x_0)$ 가 이루는 각은 둔각이다 |

| |
|--------------------------------------|
| Halfspaces는 convex하지만, affine하지는 않다. |
| 선분은 포함되지만, 직선은 포함되지 못한다. |

| |
|--|
| Norms |
| Norms는 벡터를 non-negative real number로 바꾸는 함수이다. |

| |
|--|
| $\ x\ \geq 0$, $\ x\ = 0$ iff x is z zero vector |
| $\ tx\ = t \ x\ $ for $t \in \mathbb{R}$ |
| $\ x+y\ \leq \ x\ + \ y\ $ (triangular inequality) |
| Norm은 벡터의 사이즈, 혹은 원점으로부터의 거리라고 생각할 수 있다. |

| |
|--|
| P-norm |
| $\ x\ _p = \left(\sum_i x_i ^p \right)^{\frac{1}{p}}$ For $p \geq 1$ |
| Euclidean distance = 2-norm |

| |
|---|
| Useful norms |
| $\ x\ _1 = \sum_i x_i $ |
| $\ x\ _2 = \sqrt{\sum_i x_i^2}$ |
| $\ x\ _\infty = \max_i [x_i]$ |
| $\ x\ _1$: 각각의 절대값을 다 더함 |
| $\ x\ _2$: 벡터의 길이를 정의 |
| $\ x\ _\infty$: infinite norm |
| 각각의 절대값 중에서 가장 큰 값을 return 하는 함수 |
| p가 아주 커지면 결국에는 벡터의 가장 큰 element의 무한제곱이 나온다 |
| 그러면 거기에 1/p를 씌우니까 벡터의 가장 큰 element가 나온다. |
| 원래 max함수는 미분이 불가능한 함수인데, |
| 그 대신에 p의 값을 크게 해서 max에 approximation할 수 있다. |

| |
|---|
| Norm balls and Norm cones |
| (Euclidean) ball is $B(x_0, r) = \{x \mid \ x-x_0\ _2 \leq r\}$ |
| p-norm ball is $B_p(x_0, r) = \{x \mid \ x-x_0\ _p \leq r\}$ |

| |
|--|
| $B_1(O, r) \subset B_2(O, r) \subset B_\infty(O, r)$ |
|--|

| |
|---|
| Norm cone : $\{(x, t) \mid \ x\ \leq t\}$ |
|  |

| |
|--|
| $x = (x_1, x_2)$ |
| 세로축이 t이고, 그 단면을 자른다고 생각하자 |
| t는 0이상인 scalar이다. |
| 만일 x가 n차원이면, norm cone(x, t)는 n+1차원이다. |

| |
|--------------------------------|
| norm ball과 norm cone은 convex하다 |
|--------------------------------|