Этап 2. Моделирование.

Требуется реализовать на языке Matlab или Python функцию расчета положения спутника Beidou на заданный момент по шкале времени UTC. В качестве эфемерид использовать данные, полученные на предыдущем этапе.

Построить трехмерные графики множества положений спутника Beidou с системным номером. Графики в двух вариантах: в СК ЕСЕГ WGS84 и соответствующей ей инерциальной СК. Положения должны соответствовать временному интервалу с 18:00 МСК 16 февраля до 06:00 МСК 17 февраля 2021 года. Допускается использовать одни и те же эфемериды на весь рассматриваемый интервал.

Построить SkyView за указанный временной интервал и сравнить результат с Trimble GNSS Planning Online, полученный на прошлом этапе.

Рассчитаем количество секунд от начала текущей недели:

$$(24 \cdot 3 + 15) \cdot 3600 = 313200 c$$

Моделирование производим в программе MatLab.

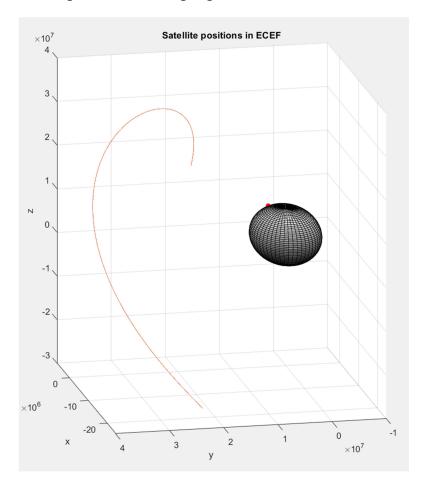


Рисунок 11 - Траектория движения спутника Beidou в системе ECEF.

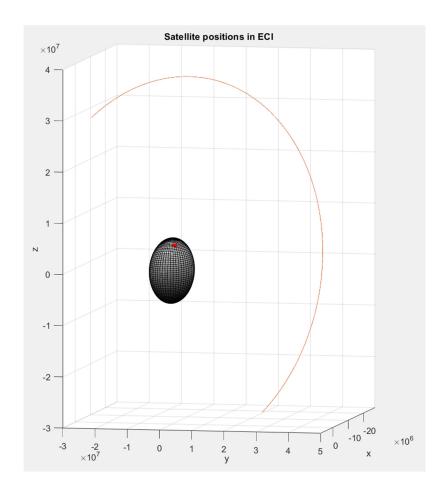


Рисунок 12 - Траектория движения спутника Beidou в системе ECI.

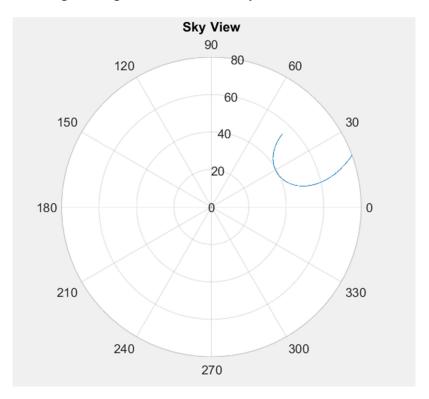


Рисунок 13 - SkyView спутника Beidou.

Сравним графики Sky View на рисунках 6 и 13, можно сказать что результаты совпадают с малейшими расхождениями, это связано с

использованием одних эфемерид и особенностями алгоритмов программы MatLab.

Код программы в приложении.

Приложение.

```
clc
close all
%% эфемериды
toe = 241200;
Crs = -9.2875000000000000000e+01;
Dn = 8.71107710704449589e-13;
M0 = 2.32726368913121773e+00;
Cuc = -2.62074172496795654e-06;
e = 1.05765871703624725e-02;
Cus = 2.34702602028846741e-05;
A = (6.49287138557434082e+03)^2;
Cic = -1.12690031528472900e-07;
Omega 0 = 6.63759799965142852e-01;
Cis = 3.25962901115417480e-09;
i0 = 9.46015118241178121e-01;
Crc = -4.821406250000000000e+02;
omega = -2.20504767262928070e+00;
OmegaDot = -1.773288508356074e-12;
IDOT = -2.00008331149807446e-14;
mu = 3.986004418e+14;
Omega e = 7.2921151467e-5;
n0 = sqrt(mu/A^3);
n = n0 + Dn;
응응
for i = 1:43200
t = 313200 + i;
tk = t - toe;
Mk = M0 + n*tk;
응응
E = zeros(1,4);
E(1,1) = Mk;
 for j = 2:4
 E(1,j) = (Mk + e*sin(E(1,j-1)))/(1 - e*cos(E(1,j-1)));
 E(1,j-1) = E(1,j);
 end
E k = E(1,4);
nu k = atan2(sqrt(1 - e^2)*sin(E k), cos(E k) - e);
```

```
Phi k = nu k + omega;
delta u k = Cus*sin(2*Phi k) + Cuc*cos(2*Phi k);
delta r k = Crs*sin(2*Phi k) + Crc*cos(2*Phi k);
delta i k = Cis*sin(2*Phi k) + Cic*cos(2*Phi k);
u k = Phi k + delta u k;
r k = A*(1 - e*cos(E k)) + delta r k;
i k = i0 + delta i k + IDOT*tk; n
%% позиция на орбите
x k = r k*cos(u k);
y k = r k*sin(u k);
Omega k = Omega O + (OmegaDot - Omega e)*tk - Omega e*toe;
응응
x k1 = x k*cos(Omega k) - y k*cos(i k)*sin(Omega k);
y k1 = x k*sin(Omega k) + y k*cos(i k)*cos(Omega k);
z_k1 = y_k*sin(i k);
x1 \operatorname{coord}(1,i) = x k1;
y1\_coord(1,i) = y_k1;
z1 \operatorname{coord}(1,i) = z k1;
응응
tetta = Omega e*tk;
x k2 = x k1*cos(tetta) - y k1*sin(tetta);
y k2 = x k1*sin(tetta) + y k1*cos(tetta);
z k2 = z k1;
x2 \operatorname{coord}(1,i) = x k2;
y2 \operatorname{coord}(1,i) = y k2;
z2 \operatorname{coord}(1,i) = z k2;
%% координаты
Earth radius = 6378136;
H = 500;
a = Earth radius;
B = deg2rad(55.45241346);
N = a/sqrt((1-e^2*(sin(B))^2));
L = deg2rad(37.42114473);
Coord x = (N+H) * cos(B) * cos(L);
Coord y = (N+H) * cos(B) * sin(L);
Coord z = ((1-e^2)*N+H)*sin(B);
p = sqrt((x k1-Coord x).^2+(y k1-Coord y).^2+(z k1-
Coord z).^2);
tetta1 = asin((z k1-Coord z)/p);
phi1 = atan2((x k1-Coord x), (y k1-Coord y));
tetta1 i(1,i) = -tetta1*180/pi + 90;
phi1 i(1,i) = -phi1;
end
```

```
%% графики
[x sphere, y sphere, z sphere] = sphere(50);
x Earth=Earth radius*x sphere;
y Earth=Earth radius*y sphere;
z Earth=Earth radius*z sphere;
figure (1)
subplot (1,2,1)
surf(x Earth, y Earth, z Earth); hold on;
colormap ('gray');
plot3(Coord x, Coord y, Coord z, 'r.', 'MarkerSize', 20 );
plot3(x1 coord(1,:), y1 coord(1,:), z1 coord(1,:));
xlabel('x');
ylabel('y');
zlabel('z');
title('Satellite positions in ECEF')
figure (2)
subplot (1,2,1)
surf(x Earth, y Earth, z Earth); hold on;
colormap ('gray');
plot3(Coord x, Coord y, Coord z, 'r.', 'MarkerSize', 20 );
plot3(x2_coord(1,:), y2_coord(1,:), z2_coord(1,:));
xlabel('x');
ylabel('y');
zlabel('z');
title('Satellite positions in ECI')
figure(3)
grid on;
polarplot(phi1 i(1,:), tetta1 i(1,:));
rlim([0 80]);
title('Sky View')
```