УТВЕРЖДЕН ТДЦК.460951.001 Д11-ЛУ

ПРОТОКОЛ ОБМЕНА BINR

ТДЦК.460951.001 Д11

ред. от 27/05/09

Содержание

1	Общие і	толожения	4
2	Линия п	ередачи данных	5
3	Формат	сообщений	6
	3.1 Стр	руктура пакета	6
	3.2 Ист	ользуемые типы данных	6
4		ь передачи информации	
		овия обработки принятого пакета	
		оритм вычисления контрольной информации	
5		ие функционирования протокола	
		клограмма работы	
	5.2 Пер	реключение режима работы порта	9
6	Описани	ие типов пакетов	10
	6.1 Кла	ссификация пакетов	10
	6.2 Упр	равляющие пакеты	10
	6.2.1	Пакет 01h - перезапуск системы	12
	6.2.2	Пакет 0Bh - запрос/установка состояния порта	13
	6.2.3	Пакет 0Dh - установка параметров работы	14
	6.2.4	Пакет 0Eh - отмена всех запросов на передачу	16
	6.2.5	Пакет 11h - запрос на тест РПУ	17
	6.2.6	Пакет 12h - запрет/разрешение использования спутника	18
	6.2.7	Пакет 13h - запрос выдачи путевого угла и скорости	19
	6.2.8	Пакет 14h - установка оцифровки секундной метки времени	
	6.2.9	Пакет 17h - запрос/изменение текущего состояния каналов приемника	
	6.2.10	Пакет 18h - запрос измерений каналов РПУ (старый вариант)	22
	6.2.11	Пакет 19h - запрос/загрузка эфемеридной информации	
	6.2.12	Пакет 1Bh - запрос версии ПМО	
	6.2.13	Пакет 1Eh - запрос параметров связи шкал времени	
	6.2.14	Пакет 1Fh - запрос параметров связи времени и частоты	
	6.2.15	Пакет 20h - запрос/загрузка альманаха	
	6.2.16	Пакет 21h - запрос количества используемых спутников и геометричес	ского
	фактора		
	6.2.17	Пакет 22h - запрос/установка частотного плана	
	6.2.18	Пакет 23h - запрос/установка часового пояса	
	6.2.19	Пакет 24h – запрос видимых спутников	
	6.2.20	Пакет 25h - запрос оцифровки секундной метки времени	
	6.2.21	Пакет 26h - контроль наличия связи	
	6.2.22	Пакет 27h - запрос передачи вектора состояния	
	6.2.23	Пакет 2Ah - запрос ионосферных параметров	
	6.2.24	Пакет 2Bh - запрос о связи шкал GPS, ГЛОНАСС и UTC	
	6.2.25	Пакет 30h. Управление задачей статистики	
	6.2.26	Пакет 31h. Запрос ГФ и СКО решения	
	6.2.27	Пакет 32h - ввод информации о местоположении и времени	
	6.2.28	Пакет 35h - запрос выдачи информации об используемых и исключен	
	•	ax	
	6.2.29	Пакет 37h - запрос выдачи последнего решения	
	6.2.30	Пакет 38h - запрос выдачи экстраполированных координат	
	6.2.31	Пакет 39h - запрос информации о каналах РПУ	
	6.2.32	Пакет 5Ch – запрос атмосферных поправок	44
	6.2.33	Пакет A2h – запрос/установка параметров систем координат	
	6.2.34	Пакет B1h - запрос прогноза геометрического фактора	46

6.2.35	Пакет B2h - запрос/установка режима работы протокола BINR	47
6.2.36	Пакет D4h - запрос измерений каналов РПУ (новый вариант)	
6.2.37	Пакет D7h - установка дополнительных параметров работы	
6.3 Ot	ветные пакеты	
6.3.1	Пакет 40h - альманах на указанный спутник	53
6.3.2	Пакет 41h - путевой угол, скорость	55
6.3.3	Пакет 42h - текущее состояние каналов приемника	56
6.3.4	Пакет 43h - результаты тестирования	
6.3.5	Пакет 44h. Состояние внутренней статистики	
6.3.6	Пакет 46h - время, дата, часовой пояс	
6.3.7	Пакет 47h - запрет/разрешение использования спутников	
6.3.8	Пакет 48h - измерения каналов РПУ (старый вариант)	
6.3.9	Пакет 49h - эфемериды на спутник	
6.3.10	Пакет 4Ah - параметры ионосферы	65
6.3.11	Пакет 4Bh -связь шкал GPS, ГЛОНАСС и UTC	
6.3.12	Пакет 4Ch - частотный план	
6.3.13	Пакет 50h - текущее состояние порта	
6.3.14	Пакет 51h - параметры работы аппаратуры	
6.3.15	Пакет 52h - видимые спутники	
6.3.16	Пакет 53h - оцифровка секундной метки времени	
6.3.17	Пакет 54h - ответ на контроль связи	
6.3.18	Пакет 5Dh – атмосферные поправки	
6.3.19	Пакет 60h - количество используемых спутников и геометрический (рактор
6.3.20	Пакет 61h. ГФ и СКО решения	75
6.3.21	Пакет 70h - версия ПМО	
6.3.22	Пакет 72h - параметры времени и частоты	
6.3.23	Пакет 74h - параметры связи шкал времени	78
6.3.24	Пакет 84h - последнее решение	79
6.3.25	Пакет 85h - экстраполированные координаты	
6.3.26	Пакет 87h - информация о каналах РПУ	
6.3.27	Пакет 88h - вектор состояния	
6.3.28	Пакет 89h - ответ на ввод информации о местоположении и времени	
6.3.29	Пакет 93h - информации об используемых и исключенных спутниках .	
6.3.30	Пакет A3h – пользовательская система координат	
6.3.31	Пакет C1h - результаты прогноза геометрического фактора	
6.3.32	Пакет C2h - слово состояния протокола BINR	
6.3.33	Пакет E4h - измерения каналов РПУ (новый вариант)	
6.3.34	Пакет E7h - дополнительные параметры работы аппаратуры	
Приложение	е А (обязательное)	90
	туры типов данных с плавающей точкой	
	рамма вычисления ЦИК поразрядным методом	
	рамма вычисления ЦИК табличным методом	
	ритм экстраполяции координат	
	и обозначения	
Список испо	ользованной литературы	94

1 Общие положения

При составлении документа были использованы интерфейсные документы по спутниковым навигационным системам ГЛОНАСС и GPS. Обозначения используемых параметров бортовой и навигационной информации дается в соответствии с обозначениями этих параметров в интерфейсном документе рассматриваемой спутниковой навигационной системы.

Во всех пакетах (если не оговорено отдельно) время представлено как UTC с учетом часового пояса, вводимого в пакете 23h. Представление времени – количество секунд (или миллисекунд) от начала недели. Началом недели считается 00 часов в ночь с субботы на воскресенье.

Дата также представлена с учетом поясного времени в виде номера недели от 22.08.1999г по модулю 1024 (1024-я неделя будет 0-й, 1025-я - 1-й и т.д.). Отрицательный номер недели информирует об отсутствии значения даты.

Координаты потребителя передаются и принимаются в системе координат, выбранной потребителем, а высота — над геоидом или эллипсоидом. При этом широта и долгота выражены в радианах, а высота - в метрах. Северная широта и восточная долгота выражаются положительными числами, а южная широта и западная долгота - отрицательными.

В прямоугольной проекции Гаусса-Крюггера используется система координат СК-42, а координаты передаются в виде:

```
вместо широты - координата Х в метрах,
```

- координата Y, увеличенная на 500000, в метрах

плюс номер зоны, умноженный на 1000000.

Например, если принята пара чисел

широта 5452812.5

долгота 06417534.2,

то это означает, что

номер зоны - 06

X = 5452812.5 метров

Y = 417534.2-500000 = -82465.8 Methors.

Использование прямоугольных пространственных координат может быть задано в режиме работы протокола. В этом случае координаты передаются в метрах от центра Земли:

```
вместо широты - координата X, 
вместо долготы - координата Y, 
вместо высоты - координата Z.
```

Проекции скорости также передаются в прямоугольных пространственных координатах. При задании проекции Гаусса-Крюггера в данном режиме используется система координат СК-42.

Настройка поясного времени и системы координат для каждого протокола и порта совершается отдельно.

После включения питания аппаратуры для протокола действуют следующие настройки:

```
система координат - WGS-84;
время - по Гринвичу;
```

высота - над уровнем моря (геоидом).

2 Линия передачи данных

В качестве линии передачи данных используется двунаправленный последовательный интерфейс RS-232C (СОМ-порт). Подключение производится по схеме нуль модема (используются только 3 линии: прием, передача и общий).

Для работы необходимы следующие настройки СОМ-порта:

- один стартовый бит;
- битов данных 8;
- один стоповый бит;
- проверка на нечетность;
- управление потоком данных отсутствует.

Скорость передачи может выбираться потребителем в пределах от 4800 бод до 115200 бит/с 1 .

¹ Максимальная скорость передачи зависит от типа аппаратуры

3 Формат сообщений

3.1 Структура пакета

Обмен информацией по протоколу BINR с аппаратурой происходит посредством следующих пакетов:

<DLE><ID>[данные]|<DLE><CRC><КС>|<DLE><ETX>, где

<DLE> - 1 байт, признак начала служебного кода (код 10h или 00010000b);

<ID> - 1 байт, идентификатор пакета, может иметь любое значение неравное <DLE>, <ETX> и <CRC>;

[данные] - необязательная часть, содержащая передаваемые данные;

<CRC> - 1 байт, признак начала контрольной информации (код FFh или

11111111b);

< C> - 2 байта, контрольная информация пакета;

<ETX> - 1 байт, признак конца пакета (код 03h или 00000011b).

При необходимости передать байт со значением 10h (<DLE>) в поле данных, он должен быть повторен дважды. Приемные устройства должны подвергнуть сжатию все входящие двойные <DLE> символы в одиночные <DLE>.

Вставка контрольной информации <DLE><CRC><KC> присутствует в пакете только при включении режима «формирование контрольной информации» протокола BINR (см. пакет B2h - настройка протокола). Если значение контрольной информации содержит код 10h (<DLE>), то он передается без повторений.

3.2 Используемые типы данных

Форматы используемых типов данных с плавающей точкой соответствуют стандарту ANSI/IEEE Std 754 (см. Таблица 1).

Целочисленные типы со знаком представляются в дополнительном коде.

В типах данных, состоящих из нескольких байт, первыми передаются младшие байты. В байте первым также передается младший бит.

Данные с этими типами передаются в том виде, в каком они находятся в машинной памяти IBM-совместимых компьютеров, то есть передача данных осуществляется младшими байтами вперед.

Таблица 1. Форматы типов данных.

Тип	Размер, бит	Диапазон значений
INT8U	8	0255
INT8S	8	-128127
INT16U	16	065,535
INT16S	16	-32,76832,767
INT32U	32	04,294,967,295
INT32S	32	2,147,483,6482,147,483,647
FP32	32	$3.4 \cdot 10^{-38} 3.4 \cdot 10^{38}$
FP64	64	$1.7 \cdot 10^{-308}1.7 \cdot 10^{308}$
FP80	80	$3.4 \cdot 10^{-4932}3.4 \cdot 10^{4932}$

Таблицы с побитовой структурой типов данных с плавающей точкой приведены в Приложениеи.

4 Контроль передачи информации

4.1 Условия обработки принятого пакета

Обработка пакетов производится в соответствии с описанием структуры данных пакета. В режиме «формирование контрольной информации» производиться дополнительный контроль содержимого пакета путем сравнения вычисленной и принятой контрольной информации. В случае несовпадения контрольной информации пакет не используется.

Помимо этого пакет должен содержать не выходящие за границы допустимые для каждого поля данные. В противном случае поведение аппаратуры не определено.

4.2 Алгоритм вычисления контрольной информации

В качестве алгоритма проверки содержимого пакета применяется контроль циклическим избыточным кодом (ЦИК или cyclical redundancy check), основанный на делении и умножении многочленов.

B математическом виде, если представить набор данных D в виде многочлена по степеням двойки можно записать:

$$D = Q \cdot G + R$$
,

где G - предварительно согласованный многочлен, называемый порождающим многочленом, Q - многочлен частное (отбрасывается за ненадобностью), R - остаточный многочлен, известный просто как ЦИК. Одно из важных свойств порождающих многочленов заключается в том, что число разрядов в остатке непосредственно определяется числом разрядов G. При выборе порождающего многочлена руководствуются двумя соображениями: желательной разрядностью остатка и его способностью выявлять ошибки.

В аппаратуре используется один из наиболее известных порождающих многочленов ССІТТ-16 (МККТТ-16):

$$x^{16} + x^{12} + x^5 + 1$$
.

Расчет ЦИК производиться для всех байт сообщения, начиная с идентификатора сообщения <ID>, и заканчивая последним байтом перед <DLE><CRC>, включая повторные <DLE>.

Пример программы реализующий табличный алгоритм на языке C и программа вычисления таблицы для табличного метода поразрядным алгоритмом, поясняющая данный метод контроля прилагаются (см. Приложение).

5 Описание функционирования протокола

5.1 Циклограмма работы

Навигационные данные, передаваемые аппаратурой, привязаны к темпу решения навигационной задачи $(1 \div 10\,\Gamma \text{ц})$. Значения широты и долготы, содержащиеся в пакете N и соответствующие метке времени N, представляют собой либо координаты, полученные на предыдущем цикле, то есть ранее на интервал решения навигационной задачи, либо экстраполированные на данный интервал координаты, в зависимости от типа пакета. Значения составляющих скорости не экстраполируются. Описание алгоритма экстраполяции приведено в Приложении.

Время реакции на установочные пакеты – не более 100 мс при отсутствии передачи более высокоприоритетных пакетов. Пользователь не должен посылать тот же запрос не получив ответной реакции от аппаратуры. Выдача пакетов, привязанных к темпу решения навигационной задачи, начинается после окончания соответствующего интервала решения в пределах 20 мс¹. Для пояснения вышесказанного, на рисунке 1 показана циклограмма работы протокола.

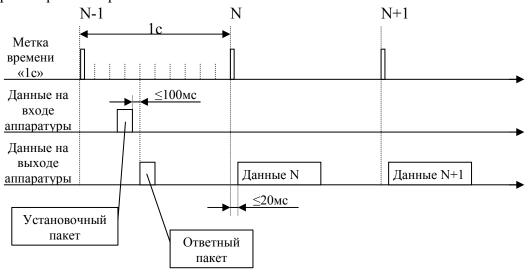


Рисунок 1. Циклограмма работы протокола.

Пакеты, темп выдачи которых привязан к темпу решения навигационной задачи, являются более приоритетными при выдаче. Среди данных пакетов пакеты выдаются в той же последовательности, в которой они были запрошены. Остальные пакеты выдаются в том же порядке.

Размер пакета ограничен 1 Кб. При выдаче, общий размер пакетов аппаратура стремиться ограничить 3 Кб, то есть если размер составленных пакетов будет превышать 3 Кб, то следующее сообщение не будет составляться. При этом пакеты, период выдачи которых привязан к темпу решения навигационной задачи, не будут выдаваться для данного момента времени, остальные пакеты будут выдаваться по возможности. Таким образом, при перегрузке канала потребителем, путем запроса большого числа пакетов, преимущественно будут выдаваться пакеты с навигационной информацией, с темпом, который позволяет пропускная способность линии. Число выдаваемых пакетов, привязанных к темпу решения навигационной задачи, а также остальных пакетов ограничено 20.

Следует заметить, если пакет был запрошен несколькими различными способами, то результат будет определяться последним управляющим пакетом. То есть при наличии периодической выдачи пакета, однократный его запрос отменяет периодическую выдачу.

_

¹ Время задержки выдачи может меняться в зависимости от типа аппаратуры

5.2 Переключение режима работы порта

Переключение протокола или скорости линии производиться после выдачи потребителю ответного пакета с настройками порта, на которые аппаратура будет переключаться. Данный пакет не является высокоприоритетным и выдается в порядке общей очереди. Все пакеты, сформированные в тот же момент времени, что и пакет с новыми настройками порта, будут выданы. Реальное переключение настроек произойдет по окончании внутреннего 100 мс интервала, на котором закончилась выдача этих пакетов.

6 Описание типов пакетов

6.1 Классификация пакетов

Множество пакетов передаваемых по линии обмена делиться на управляющие пакеты, которые передаются аппаратуре потребителем, и ответные, передаваемые потребителю.

6.2 Управляющие пакеты

Список управляющих пакетов и соответствующих им ответных пакетов изложен в Таблина 2.

Таблица 2. Соответствие управляющих и ответных пакетов.

Идентификатор управляющего пакета	Краткое описание	Идентификатор ответного пакета
01h	Перезапуск системы	-
0Bh	Запрос/установка состояния порта	50h
0Dh	Установка параметров работы	51h
0Eh	Отмена всех запросов на передачу	-
11h	Запрос на тест РПУ	43h
12h	Запрет/разрешение использования спутника	47h
13h ¹	Запрос выдачи путевого угла и скорости	41h
14h ¹	Установка оцифровки секундной метки времени	53h
17h	Запрос/изменение текущего состояния каналов	42h
	приемника	
18h ¹	Запрос измерений каналов РПУ (старый вариант)	48h, 49h
19h	Запрос/загрузка эфемеридной информации	49h
1Bh	Запрос версии ПМО	70h
1Eh	Запрос параметров связи шкал времени	74h
1Fh	Запрос параметров связи времени и частоты	72h
20h	Запрос/загрузка альманаха	40h
21h	Запрос количества используемых спутников и	60h
	геометрического фактора	
22h	Запрос/установка частотного плана	4Ch
23h	Запрос/установка часового пояса	46h
24h	Запрос видимых спутников	52h
25h ¹	Запрос оцифровки секундной метки времени	53h
26h	Контроль наличия связи	54h
27h ¹	Запрос передачи вектора состояния	88h
2Ah	Запрос ионосферных параметров	4Ah
2Bh	Запрос о связи шкал GPS, ГЛОНАСС и UTC	4Bh
30h	Управление задачей статистики	44h
31h ¹	Запрос ГФ и СКО решения	<mark>61h</mark>
32h	Ввод информации о местоположении и времени	89h
37h ¹	Запрос выдачи последнего решения	41h, 84h
38h ¹	Запрос выдачи экстраполированных координат	41h, 85h
39h ¹	Запрос информации о каналах РПУ	87h
A2h	Запрос/установка пользовательской системы	A3h

 $^{^{1}}$ Пакеты, по запросу которых, темп выдачи ответных пакетов привязан к темпу решения навигационной задачи

	координат	
B1h	Запрос прогноза геометрического фактора	C1h
B2h	Запрос/установка режима работы протокола BINR	C2h
D4h ¹	Запрос измерений каналов РПУ (новый вариант)	E4h
D7h	Установка дополнительных параметров работы	E7h

 1 Пакеты, по запросу которых, темп выдачи ответных пакетов привязан к темпу решения навигационной задачи

6.2.1 Пакет 01h - перезапуск системы

Этот пакет осуществляет принудительный перезапуск системы и по параметру №6 очистку сохраняемых системных данных. Данные пакета являются постоянными (см. Таблица 3). Размер данных пакета – 6 байт.

Таблица 3. Данные пакета 01h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Значение
1	0	INT8U	00h
2	1	INT8U	01h
3	2	INT8U	21h
4	3	INT8U	01h
5	4	INT8U	00h
6	5	INT8U	00h – со стиранием
			01h – без стирания

6.2.2 Пакет 0Bh - запрос/установка состояния порта

Пакет запрашивает или устанавливает скорость обмена и тип используемого протокола портов. Переключение протокола или скорости линии производиться после выдачи потребителю ответного пакета 50h с настройками порта, на которые аппаратура будет переключаться, и только после этого производится переключение на новые установки. При запросе состояния порта пакет содержит только номер порта, не содержит данных при запросе текущего порта. При настройке порта распределение полей пакета показано в Таблица 4. Размер данных пакета – 0, 1 или 6 байт.

Таблица 4. Поля пакета 0Bh.

Номер	Смещение,	Тип	Описание	Значения
параметра	байт		параметра	
1	0	INT8U	Номер порта	0 – текущий порт
				1 – порт №1
				2 – порт №2
2	1	INT32U	Скорость обмена	150÷115200
3	5	INT8U	Тип протокола	0 – текущий протокол
				1 – протокол отключен
				2 – протокол NMEA
				3 – протокол RTCM
				4 – протокол BINR
				5 – протокол BINR2

6.2.3 Пакет 0Dh - установка параметров работы

Пакет запрашивает или устанавливает следующие параметры работы аппаратуры:

- используемая система координат;
- рабочие спутниковые навигационные системы;
- настройки навигационной задачи.

При запросе пакет не содержит данных. Установка осуществляется в соответствии с типом данных, указываемым в первом параметре. За одну посылку могут быть установлены параметры, соответствующие только одному типу данных. Ответным пакетом служит пакет 51h с текущими рабочими параметрами. Параметры описаны в Таблица 5. Размер данных пакета — от 0 до 5 байт.

Таблица 5. Параметры пакета 0Dh.

Номер	Смещение,	Тип	Описание параметра Значения				
параметра	байт						
1	0	INT8U	Тип данных 1÷4				
	Тип данных = 1						
			овка системы координат				
2	1	1 INT8U Система координат См. Таблица 6					
			Тип данных = 2				
	Установ		спутниковой навигационно	рй системы			
2	1	INT8U	Рабочая спутниковая	0 – GPS, ГЛОНАСС			
			навигационная система	1 – GPS			
				2 – ГЛОНАСС			
				10 – GPS, ГЛОНАСС,			
				SBAS			
				11 – GPS, SBAS			
				12 – ГЛОНАСС, SBAS			
			Тип данных = 3				
		Настро	йка навигационной задачи				
2	1	INT8U	Величина минимального у	гла возвышения спутника			
			над горизонтом, начиная с	с которого будет			
			осуществляться поиск и сл	пежение, градусы 0÷90°			
3	2	INT8U	Минимальный уровень СІ				
			навигации. Значения от 0,				
4	3	INT16U		СКО в метрах, при которой			
			решение навигационной за				
			действительным, метры. 3	начение параметра, равное			
			нулю, оставляет значение	параметра неизменным.			
			Тип данных = 4				
	Установка коэффициента фильтрации решения						
2	1	FP32					
			фильтрации решения	выключена;			
				Максимальное значение =			
				10			

Таблица 6. Используемые системы координат.

Код	Система координат	Опорный эллипсоид
0	WGS-84	WGS-84
1	П3-90	П3-90
2	Система координат 1942 г.	Крассовского

15 ТДЦК.460951.001 Д11

3 Система координат 1995 г.		Крассовского
4	П3-90.02	ПЗ-90.02
249,255	Пользовательская система координат №1	
250	Пользовательская система координат №2	
251	Пользовательская система координат №3	
252	Пользовательская система координат №4	
253	Пользовательская система координат №5	
254	Прямоугольная проекция Гаусса-Крюгера	Крассовского
	на СК-42	

6.2.4 Пакет 0Eh - отмена всех запросов на передачу

Пакет производит очистку списка выдаваемых пакетов. Данных не содержит.

6.2.5 Пакет 11h - запрос на тест РПУ

Пакет позволяет, как запустить, так и повторно запросить результаты теста РПУ. При запуске теста аппаратура посылает ответный пакет 43h, подтверждающий переход в режим тестирования РПУ. По окончании тестирования посылается пакет 43h с результатами тестов. Пакет содержит 1 байт данных (см. Таблица 7).

Таблица 7. Данные пакета 11h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Значение
1	0	INT8U	0 – выдать результат теста РПУ
			1 – запустить тест РПУ

6.2.6 Пакет 12h - запрет/разрешение использования спутника

Пакет запрашивает, разрешает или запрещает использование указанного спутника в решении навигационной задачи. В ответ передается пакет 47h. При запросе пакет не содержит данных, при разрешении или запрете использования спутника размер данных (см. Таблица 8) составляет 3 байта.

Таблица 8. Данные пакета 12h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание	Значения
1	0	INT8U	Спутниковая	1 – GPS
			система	2 – ГЛОНАСС
2	1	INT8U	Бортовой номер	1÷32 для GPS
			спутника	1÷24 для
				ГЛОНАСС
3	2	INT8U	Использование	1 – разрешить
				2 – запретить

6.2.7 Пакет 13h - запрос выдачи путевого угла и скорости

При запросе или отмене периодической выдачи пакета 41h содержит 1 байт данных (см. Таблица 9). При запросе однократной передачи не содержит данных.

Таблица 9. Данные пакета 13h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание	Значения
1	0	INT8U	Отмена выдачи	0
			Темп передачи в	1÷255
			интервалах решения	

6.2.8 Пакет 14h - установка оцифровки секундной метки времени

Этот пакет осуществляет установку внутренней шкалы времени относительно внешней. Пакет содержит время и дату, соответствующую последней сформированной внешней временной метке, а так же отклонение внешней секунды от истинной. Последний параметр пакета (см. Таблица 10) необходим для режима «горячего» старта, в противном случае можно передавать нулевое значение. Ответным является пакет 53h.

Таблица 10. Параметры пакета 14h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Значение
1	0	FP80	Время с начала недели, мс
2	10	INT16S	Номер недели по GPS
3	12	FP32	Отклонение периода внешнего
			опорного генератора, мс
4	16	INT16S	Отклонение бортовой шкалы
			времени GPS от UTC (LEAP
			Second GPS), сек

6.2.9 Пакет 17h - запрос/изменение текущего состояния каналов приемника

Этот пакет запрашивает пакет 42h с информацией о всех каналах приемника, а также может принудительно заставить канал следить за спутником. Тем самым канал переводится в режим ручного наведения. Канал в этом режиме будет находиться до тех пор, пока не будет явно переведен в автоматический режим или до перезапуска.

Если будут заданны неверные параметры, то канал будет выключен.

При запросе пакет не содержит данных. При установке распределение полей приведено в Таблица 11, размер данных пакета изменяется в зависимости от наличия параметра №5 и составляет 4 или 8 байт.

Таблица 11. Поля пакета 17h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание	Значения
1	0	INT8U	Номер канала	$0 \div 23^{1}$
2	1	INT8U	Спутниковая	1 – GPS
			система	2 – ГЛОНАСС
				3 – ГЛОНАСС L2
				4 – SBAS
				8 – Galileo E1
				9 – Galileo E5a
				10 – Galileo E5b
3	2	INT8U	Бортовой номер	1÷32 для GPS
			спутника для GPS	120÷138 для SBAS
			и SBAS	1÷50 для Galileo
		INT8S	Литер для	-7÷13
			ГЛОНАСС	
4	3	INT8U	Состояние канала	0 – автоматическое
				1 – ручное
5	4	FP32	Вставка доплера	Гц
1 – число каналов з	ависит от типа апп	аратуры		

6.2.10 Пакет 18h - запрос измерений каналов РПУ (старый вариант)

Пакет осуществляет установку/отмену периодической выдачи измерений (пакет 48h), а также эфемерид для всех рабочих спутников (пакет 49h). Выдача пакета 48h осуществляется с заданным интервалом, а пакет 49h выдается при запросе, а далее по мере получения или обновления эфемерид (в начале каждого получаса для ГЛОНАСС и в начале каждого часа для GPS).

Пакет содержит 1 байт данных (см. Таблица 12) при запросе или отмене периодической передачи и не содержит данных при запросе однократной передачи.

Таблица 12. Данные пакета 18h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание	Значения
1	0	INT8U	Отмена выдачи	0
			Темп передачи в	1÷255
			интервалах решения	

6.2.11 Пакет 19h - запрос/загрузка эфемеридной информации

Пакет запрашивает или загружает эфемериды на указанный спутник. Для запроса эфемерид пакет должен содержать 2 байта данных, а для запроса эфемерид ГЛОНАСС пакет может добавляться еще 1 байт данных, поскольку бортовой номер спутника ГЛОНАСС становится известен только после выделения альманаха. В этом случае эфемеридная информация будет выдана и при отсутствии такового, при этом бортовой номер в запросе должен быть равным нулю.

Состав данных пакета приведен в Таблица 13. Пакет также позволяет запросить все имеющиеся эфемериды и получать их добавления и обновления (в начале каждого получаса для ГЛОНАСС и в начале каждого часа для GPS).

В случае загрузки эфемерид формат данных приведен в описании ответного пакета 49h (см. Таблица 46).

Таблица 13. Данные пакета 19h.

Номер	Смещение,	Тип	Описание	Значения		
параметра	байт					
	Параметр №1 равен 255					
1	1 0 INT8U Запрос всех эфемерид и их					
			обновлений и добавлений			
2	1	INT8U	Отмена выдачи	0		
			Включить выдачу	1		
		Парам	етр №1 не равен 255			
1	0	INT8U	Спутниковая система	1 – GPS		
				2 – ГЛОНАСС		
2	1	INT8U	Бортовой номер спутника	1÷32 для GPS		
				1÷24 для		
	ГЛОНАСС					
	Спутниковая система ГЛОНАСС (опционально)					
3	2	INT8S	Литер для ГЛОНАСС	-7÷13		

6.2.12 Пакет 1Bh - запрос версии ПМО

Служит для запроса пакета 70h с версией ПМО. Данных не содержит.

6.2.13 Пакет 1Eh - запрос параметров связи шкал времени

Пакет запрашивает расхождение внутренней шкалы прибора со шкалами ГЛОНАСС, GPS, UTC(SU), UTC. Данных не содержит. Ответным является пакет 74h.

6.2.14 Пакет 1Fh - запрос параметров связи времени и частоты

Пакет используется в аппаратуре частотно-временной привязки. Ответным является пакет 72h. Пакет содержит данные размером 1 байт при запросе периодической выдачи (см. Таблица 14) и не содержит данных при запросе однократной передачи.

Таблица 14. Данные пакета 1Fh.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание	Значения
1	0	INT8U	Отмена выдачи	0
			Включить выдачу с	1
			темпом 1 сек.	

6.2.15 Пакет 20h - запрос/загрузка альманаха

Этот пакет запрашивает от аппаратуры либо загружает в аппаратуру данные альманаха для одного спутника.

В случае запроса данных альманаха пакет содержит 2 байта данных, значение которых приведено в Таблица 15.

В случае загрузки альманаха формат данных приведен в описании ответного пакета 40h (см. Таблица 38).

Таблица 15. Данные пакета 20h.

Номер	Смещение,	Тип	Описание	Значения
параметра	байт			
1	0	INT8U	Спутниковая система	1 – GPS
				2 – ГЛОНАСС
2	1	INT8U	Бортовой номер	1÷32 для GPS
			спутника	1÷24 для ГЛОНАСС

6.2.16 Пакет 21h - запрос количества используемых спутников и геометрического фактора

Пакет запрашивает данные о количестве спутников GPS и ГЛОНАСС, участвующих в решении, а также значение геометрических факторов HDOP и VDOP. Содержит 1 байт данных (см. Таблица 16) при запросе или отмене периодической передачи и не содержит данных при запросе однократной передачи. Ответным является пакет 60h.

Таблица 16. Данные пакета 21h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание	Значения
1	0	INT8U	Отмена выдачи	0
			Темп передачи, сек.	1÷255

6.2.17 Пакет 22h - запрос/установка частотного плана

В случае отсутствия данных пакет запрашивает текущий частотный план. Установка частотного плана осуществляется в соответствии с Таблица 17, размер данных пакета в этом случае – 1 байт. Ответным является пакет 4Ch.

Таблица 17. Поля пакета 22h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание	Значение
1	0	INT8U	Частотный план	0
			до 2005 года	
			Частотный план	1
			после 2005 года	

6.2.18 Пакет 23h - запрос/установка часового пояса

Пакет запрашивает или устанавливает поправку местного (поясного) времени относительно Гринвичского меридиана. Для восточных долгот поправка положительная, для западных - отрицательная. В случае запроса часового пояса пакет не должен содержать данных, данные установки описаны в Таблица 18. Ответным пакетом является пакет 46h. Размер данных пакета 2 байта.

Таблица 18. Данные пакета 23h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание	Значения
1	0	INT8S	Часы	±13
2	1	INT8S	Минуты	±59

6.2.19 Пакет 24h – запрос видимых спутников

Пакет запрашивает информацию о расположении спутников относительно потребителя. Ответный пакет 52h содержит азимуты и углы возвышения для всех спутников в зоне радиовидимости, то есть находящихся над горизонтом в точке с текущими координатами с углом возвышения выше минимального (см. пакет 0Dh), а также отношение сигнал/шум для спутников, за которыми происходит слежение в момент передачи пакета.

Пакет содержит 1 байт данных (см. Таблица 19) при запросе или отмене периодической передачи и не содержит данных при запросе однократной передачи.

Таблица 19. Данные пакета 24h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание	Значения
1	0	INT8U	Отмена выдачи	0
			Темп передачи, сек	1÷255

6.2.20 Пакет 25h - запрос оцифровки секундной метки времени

Пакет осуществляет включение/выключение выдачи пакета 53h, содержащего время формирования аппаратной временной метки. Темп выдачи пакета 53h равен темпу решения навигационной задачи. Пакет содержит одно поле данных (см. Таблица 20) размером 1 байт.

Таблица 20. Данные пакета 25h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание	Значения
1	0	INT8U	Отмена выдачи	0
			Включить выдачу	1

6.2.21 Пакет 26h - контроль наличия связи

При получении пакета аппаратура инициирует однократную выдачу ответного пакета 54h. Пакет данных не содержит. Может использоваться с целью контроля наличия связи с аппаратурой.

6.2.22 Пакет 27h - запрос передачи вектора состояния

Пакет запрашивает/отменяет периодическую выдачу вектора состояния. Ответный пакет 88h содержит основной набор данных, описывающих положение потребителя: дату, время, координаты, составляющие вектора скорости, оценку точности координат, признак решения/счисления. Один байт данных пакета, определяет период выдачи в интервалах решения навигационной задачи (см. Таблица 21). Для однократной выдачи пакета 88h данные должны отсутствовать.

Таблица 21. Данные пакета 27h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание	Значения
1	0	INT8U	Отмена выдачи	0
			Темп передачи в	1÷255
			интервалах решения	

6.2.23 Пакет 2Ah - запрос ионосферных параметров

Пакет запрашивает значения ионосферных параметров, передаваемых спутниками системы GPS. Пакет содержит один байт данных при запросе или отмене периодической передачи (см. Таблица 22) и не содержит данных при запросе однократной передачи.

Таблица 22. Данные пакета 2Ah.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание	Значения
1	0	INT8U	Отмена выдачи	0
			Темп передачи, сек	1÷255

6.2.24 Пакет 2Bh - запрос о связи шкал GPS, ГЛОНАСС и UTC

Пакет запрашивает данные об отклонении шкал времени GPS и ГЛОНАСС от UTC и UTC(SU) соответственно. Эти данные передают спутники соответствующей системы. Пакет содержит один байт данных при запросе или отмене периодической передачи (см. Таблица 23) и не содержит данных при запросе однократной передачи. Ответным пакетом является пакет 4Bh.

Таблица 23. Данные пакета 2Bh.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание	Значения
1	0	INT8U	Отмена выдачи	0
			Темп передачи, сек	1÷255

6.2.25 Пакет 30h. Управление задачей статистики

Пакет производит установку параметров внутренней статистики.

Внутренней статистикой называется функция аппаратуры, обеспечивающая статистическую обработку обсерваций. В результате статистической обработки определяются мат. ожидания для координат и высоты, а также СКП координат на плоскости, СКП по высоте и по скорости. Этот режим имеет смысл только на неподвижном основании и позволяет уточнить координаты точки. Длительность статистической обработки - 65535 обсерваций. Период обсерваций задается в параметрах и может принимать значения от 1 до 255 секунд. Возможен режим приостановки и продолжения статистической обработки.

Ответным пакетом является Пакет 44h. Состояние внутренней статистики Таблица 24. Параметры пакета 30h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание
1	0	INT8U	0 – отменить выдачу пакета 44h
			n>0 – запустить выдачу пакета 44 с
			темпом п
2	1	INT8U	0 – выключть статистику
			#0 – включить статистику
3	2	INT8U	0 – продолжить набор статистики
			#0 – начать набор статистики заново
4	3	INT8U	период обсерваций, с

6.2.26 Пакет 31h. Запрос ГФ и СКО решения.

Пакет запрашивает/отменяет периодическую выдачу информации о геометрическом факторе и составляющих СКО полученного решения. Ответный пакет — 61h, является дополнением к пакету 88h.

. Один байт данных пакета, определяет период выдачи в интервалах решения навигационной задачи (см. Таблица 25). Для однократной выдачи пакета h данные должны отсутствовать.

Таблица 25. Данные пакета 31h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание	Значения
1	0	INT8U	Отмена выдачи	0
			Темп передачи, сек	1÷255

6.2.27 Пакет 32h - ввод информации о местоположении и времени

Пакет позволяет загрузить информацию о векторе состояния потребителя. Координаты загружаются в соответствии с выбранной системой координат и настройками протокола. При передаваемом СКО больше 10 км координаты не устанавливаются. Время должно быть передано с точностью 1 секунда по шкале UTC (местное). Параметры пакета показаны в Таблица 26. Допускается не передавать информацию о скорости или о скорости и о времени. Размер пакета 28, 40 или 64 байта. Ответным пакетом является пакет 89h, который повторяет входную информацию.

Таблица 26. Параметры пакета 32h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание
1	0	FP64	Широта, рад ¹
2	8	FP64	Долгота, рад ¹
3	16	FP64	Высота, м
4	24	FP32	СКО координат, м
5	28	FP80	Время местное, мс
6	38	INT16S	Номер недели по GPS
7	40	FP64	Скорость по широте 1
8	48	FP64	Скорость по долготе ¹
9	56	FP64	Скорость по высоте 1

¹ – при установленной СК Гаусса-Крюгера или режиме прямоугольных пространственных координат формат координат описан в Общих положениях

6.2.28 Пакет 35h - запрос выдачи информации об используемых и исключенных спутниках

При запросе или отмене периодической выдачи пакета 93h содержит 1 байт данных (см. Таблица 27). При запросе однократной передачи не содержит данных.

Таблица 27. Параметры пакета 35h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание	Значения
1	0	INT8U	Отмена выдачи	0
			Темп передачи в	1÷255
			интервалах решения	

6.2.29 Пакет 37h - запрос выдачи последнего решения

Пакет запрашивает информацию о последней обсервации. Аппаратура возвращает пакет 84h (координаты последнего решения) и пакет 41h (вектор скорости).

Пакет содержит 1 байт данных (см. Таблица 28) при запросе или отмене периодической передачи и не содержит данных при запросе однократной передачи.

Таблица 28. Данные пакета 37h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание	Значения
1	0	INT8U	Отмена выдачи	0
			Темп передачи в	1÷255
			интервалах решения	

6.2.30 Пакет 38h - запрос выдачи экстраполированных координат

Пакет запрашивает экстраполированные координаты и вектор скорости. Аппаратура возвращает пакет 85h (экстраполированные координаты) и пакет 41h (вектор скорости).

Пакет содержит 1 байт данных (см. Таблица 29) при запросе или отмене периодической передачи и не содержит данных при запросе однократной передачи.

Таблица 29. Данные пакета 38h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание	Значения
1	0	INT8U	Отмена выдачи	0
			Темп передачи в	1÷255
			интервалах решения	

6.2.31 Пакет 39h - запрос информации о каналах РПУ

Этот пакет запрашивает расширенную информацию о состоянии каналов приемника. Ответным является пакет 87h, который содержит номера (или литеры) спутников, состояния каналов и отношения сигнал/шум, а также измерения псевдодальности и доплеровской частоты.

Пакет содержит 1 байт данных (см. Таблица 30) при запросе или отмене периодической передачи и не содержит данных при запросе однократной передачи.

Таблица 30. Данные пакета 39h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание	Значения
1	0	INT8U	Отмена выдачи	0
			Темп передачи в	1÷255
			интервалах решения	

6.2.32 Пакет 5Ch - запрос атмосферных поправок

Этот пакет запрашивает результаты расчёта ионосферных и тропосферных поправок для спутников использующихся при решении навигационной задачи.

Ответным является пакет 5Dh, который содержит номера спутников использующихся при решении H3, а также, тропосферные и ионосферные поправки к измерениям.

Запросный пакет содержит 1 байт данных (см. Таблица 31) при запросе или отмене периодической передачи и не содержит данных при запросе однократной передачи.

Таблица 31. Данные пакета 5Ch.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание	Значения
1	0	INT8U	Отмена выдачи	0
		Темп передачи в		1÷255
			интервалах решения	

6.2.33 Пакет A2h – запрос/установка параметров систем координат

С помощью этого пакета можно запросить или установить параметры системы координат. Для пользовательских систем координат выделены индексы: 249÷253. При запросе пакет содержит 1 байт данных, при установке – 43 байта (см. Таблица 32).

Таблица 32. Данные пакета А2h.

Номер	Смещение,	Тип	Обозначение	Описание
параметра	байт			
1	0	INT8U		Индекс системы координат: 0÷255
2	1	FP32	Δα	Поправка к большой полуоси
				эллипсоида WGS84, м
3	5	FP32	Δf	Поправка к коэффициенту сжатия
4	9	FP32	ΔΧ	Смещение центра масс, м
5	13	FP32	ΔΥ	
6	17	FP32	ΔZ	
4	21	FP32	ω _x	Углы разворота осей, угл. мин.
5	25	FP32	ω_{y}	
6	29	FP32	ω_z	
7	33	FP32	m	Различие линейных масштабов *
				10^{-6}
8	37	INT8U*6		Название системы

6.2.34 Пакет B1h - запрос прогноза геометрического фактора

Пакет запрашивает расчет интервалов времени удовлетворяющих вводимому геометрическому фактору GDOP. Расчет ведется по данным альманаха на 6 часов от вводимого начального времени, которое не должно выходить за пределы 30 суток от последнего обновления альманаха, в противном случае возможна большая погрешность в расчете. Параметрами для расчета являются координаты места, спутниковая система и маска угла возвышения, ниже которой спутники считаются невидимыми (см. Таблица 33). Последние два параметра могут не задаваться, в этом случае тип спутниковой системы принимается GPS и ГЛОНАСС, а угол возвышения 5 градусов. Ответный пакет C1h выдается по окончании расчета, что занимает примерно 1÷2 секунды. Размер данных пакета составляет 33 или 35 байт.

Таблица 33. Параметры пакета B1h.

Номер	Смещение,	Тип	Описание	Значения
параметра	байт			
1	0	INT16U	Год	
2	2	INT8U	Месяц	1÷12
3	3	INT8U	День	1÷31
4	4	INT8U	Час	0÷23
5	5	FP32	Допустимый GDOP	
6	9	FP64	Долгота места расчета, рад ¹	$\pm \pi^1$
7	17	FP64	Широта места расчета, рад ¹	$\pm \pi/2^1$
8	25	FP64	Высота места расчета, м1	
9	33	INT8U	Спутниковая система	0 – GPS и ГЛОНАСС
				1 – GPS
				2 – ГЛОНАСС
10	34	INT8U	Маска угла возвышения, град	0÷90

^{1 –} при установленной СК Гаусса-Крюгера или режиме прямоугольных пространственных координат формат координат описан в Общих положениях

6.2.35 Пакет B2h - запрос/установка режима работы протокола BINR

Пакет позволяет изменять режим работы протокола. При запросе пакет не содержит данных. В случае установки параметры приведены в Таблица 34. Размер данных пакета составляет 2 байта. Ответным является пакет C2h, который содержит слово состояния протокола BINR. При изменении режима формирования контрольной информации изменения вступают в силу при получении данного пакета.

Таблица 34. Данные пакета B2h.

Номер	Смещение,	Тип	Описание		Значение
параметра	байт				
1	0	INT16U	Слово	Бит	Значение
			состояния	0	Не используется
			протокола BINR	1	0 – запретить формирование контрольной информации
					1 – разрешить формирование контрольной информации
				2	
				2	0 – высота над геоидом
					1 – высота над эллипсоидом
				3	0 – геодезические координаты
					1 – прямоугольные
					пространственные координаты
				4÷15	Резерв

6.2.36 Пакет D4h - запрос измерений каналов РПУ (новый вариант)

Пакет осуществляет включение/выключение выдачи пакета E4h, содержащего измерения каналов РПУ.

Пакет содержит 1 байт данных (см. Таблица 35) при запросе или отмене периодической передачи и не содержит данных при запросе однократной передачи.

Таблица 35. Данные пакета D4h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание	Значения
1	0	INT8U	Отмена выдачи	0
			Темп передачи в	1÷255
			интервалах решения	

6.2.37 Пакет D7h - установка дополнительных параметров работы

Пакет запрашивает или устанавливает следующие параметры работы аппаратуры:

- максимально возможное ускорение потребителя;
- темп решения навигационной задачи;
- интервал сглаживания псевдодальности;
- максимальная категория затягивания кольца слежения по несущей и коду;
- управление меткой времени;
- временная задержка в антенном кабеле;
- режим работы навигационной задачи;
- режим работы с дифференциальными поправками;
- режим работы с атмосферными поправками;
- приоритеты спутниковых систем;
- разрешение использования SBAS при получении тестового сообщения №0
- настройки управления РПУ.

Тип запрашиваемых или устанавливаемых данных определяется в первом параметре (см. Таблица 36). При запросе пакет содержит только 1 байт данных. Ответным пакетом служит пакет E7h. Размер пакета зависит от типа данных.

Таблица 36. Параметры пакета D7h.

параметра байт Тип данных: 1÷11 1	Номер	Смещение,	Тип		Описание параметра			
Тип данных = 1 2 1 FP32 Максимально возможное ускорение потребителя 0.1+100 м/c² Тип данных = 2 Темп решения навигационной задачи 2 1 INT8U Темп решения навигационной задачи: 1,2,5,10 Гц Тип данных = 3 Интервал сглаживания псевдодальности 2 1 INT16U Интервал сглаживания псевдодальности, сек (не 0) Тип данных = 4 Максимальная категория затягивания кольца слежения по несущей и коду 2 1 INT8U Максимальная категория затягивания кольца слежения по несущей 1÷5 3 2 INT8U Максимальная категория затягивания кольца слежения по коду 1÷12 Тип данных = 5 Управление меткой времени 2 1 INT8U Бит Значение 0 0 - программная метка 1 - аппаратная метка 1 Только для программной метки 0 - интервальная 1 - секундная 2 Резерв 3 0 - интерварсная	параметра	байт						
Максимально возможное ускорение потребителя 2 1 FP32 Максимально возможное ускорение потребителя 0.1÷100 м/с² Тип данных = 2 Темп решения навигационной задачи 2 1 INT8U Темп решения навигационной задачи: 1,2,5,10 Гц Тип данных = 3 Интервал сглаживания псевдодальности 2 1 INT16U Интервал сглаживания псевдодальности, сек (не 0) Тип данных = 4 Максимальная категория затягивания кольца слежения по несущей и коду 2 1 INT8U Максимальная категория затягивания кольца слежения по коду 1÷5 3 2 INT8U Максимальная категория затягивания кольца слежения по коду 1÷12 Тип данных = 5 Управление меткой времени 2 1 INT8U Бит Значение 0 0 программная метка 1 - аппаратная метка 1 Только для программной метки 0 - интервальная 1 - секундная 2 Резерв 3 0 - интервальная	1	0	INT8U	Тип да	нных: 1÷11			
2 1 FP32 Максимально возможное ускорение потребителя 0.1÷100 м/c² Тип данных = 2 Темп решения навигационной задачи 1,2,5,10 Гц Тип данных = 3 Интервал сглаживания псевдодальности Тип данных = 4 Максимальная категория затягивания кольца слежения по несущей и коду 2 1 INT8U Максимальная категория затягивания кольца слежения по несущей 1÷5 3 2 INT8U Максимальная категория затягивания кольца слежения по коду 1÷12 Тип данных = 5 Управление меткой времени 2 1 INT8U Значение 0 0 - программная метка 1 - аппаратная метка 1 - аппаратная метка 1 - аппаратная метка 1 - секундная 1 - секундная 2 Резерв 3 0 - инверсная				Тип да	$a_{HHMX} = 1$			
0.1÷100 м/с² Тип данных = 2 Темп решения навигационной задачи 2 1 INT8U Темп решения навигационной задачи: 1,2,5,10 Гц Тип данных = 3 Интервал сглаживания псевдодальности 2 1 INT16U Интервал сглаживания псевдодальности, сек (не 0) Тип данных = 4 Максимальная категория затягивания кольца слежения по несущей и коду 2 1 INT8U Максимальная категория затягивания кольца слежения по несущей 1÷5 3 2 INT8U Максимальная категория затягивания кольца слежения по коду 1÷12 Тип данных = 5 Управление меткой времени 2 1 INT8U Бит Значение 0 0 программная метка 1 аппаратная метка 1 Только для программной метки 0 интервальная 1 секундная 2 Резерв 3 0 инверсная								
Тип данных = 2	2	1	FP32					
Темп решения навигационной задачи 2								
2								
Тип данных = 3 Интервал сглаживания псевдодальности 2			Темп реш	ения на	вигационной задачи			
Интервал сглаживания псевдодальности 2 1 INT16U Интервал сглаживания псевдодальности, сек (не 0) Тип данных = 4 Максимальная категория затягивания кольца слежения по несущей и коду 2 1 INT8U Максимальная категория затягивания кольца слежения по коду 1÷12 Тип данных = 5 Управление меткой времени 2 1 INT8U Бит Значение 0 0 – программная метка 1 – аппаратная метка 1 – аппаратная метки 1 Только для программной метки 0 – интервальная 1 – секундная 2 Резерв 3 0 – инверсная	2	1	INT8U					
2 1 INT16U Интервал сглаживания псевдодальности, сек (не 0) Тип данных = 4 Максимальная категория затягивания кольца слежения по несущей и коду 2 1 INT8U Максимальная категория затягивания кольца слежения по несущей 1÷5 3 2 INT8U Максимальная категория затягивания кольца слежения по коду 1÷12 Тип данных = 5 Управление меткой времени 2 1 INT8U Бит Значение 0 0 - программная метка 1 - аппаратная метка 1 - аппаратная метки 0 - интервальная 1 - секундная 2 - Резерв 3 0 - инверсная		Тип данных = 3						
Тип данных = 4 Максимальная категория затягивания кольца слежения по несущей и коду 2								
Максимальная категория затягивания кольца слежения по несущей и коду 2 1 INT8U Максимальная категория затягивания кольца слежения по несущей 1÷5 3 2 INT8U Максимальная категория затягивания кольца слежения по коду 1÷12 Тип данных = 5 Управление меткой времени 2 1 INT8U Бит Значение 0 0 – программная метка 1 – аппаратная метка 1 – аппаратная метки 1 Только для программной метки 0 – интервальная 1 – секундная 2 Резерв 3 0 – инверсная	2	1	1 1					
2 1 INT8U Максимальная категория затягивания кольца слежения по несущей 1÷5 3 2 INT8U Максимальная категория затягивания кольца слежения по коду 1÷12 Тип данных = 5 Управление меткой времени 2 1 INT8U Бит Значение 0 0 – программная метка 1 – аппаратная метка 1 Только для программной метки 0 – интервальная 1 – секундная 2 Резерв 3 0 – инверсная		Тип данных = 4						
Слежения по несущей 1÷5 3 2 INT8U Максимальная категория затягивания кольца слежения по коду 1÷12 Тип данных = 5 Управление меткой времени 2 1 INT8U Бит Значение 0 0 - программная метка 1 Только для программной метки 0 - интервальная 1 - секундная 2 Резерв 3 0 - инверсная					, , , , , , , , , , , , , , , , , , ,			
3 2 INT8U Максимальная категория затягивания кольца слежения по коду 1÷12	2	1	INT8U		*			
Слежения по коду 1÷12				слежен	ния по несущей 1÷5			
Тип данных = 5 Управление меткой времени 2	3	2	INT8U	Макси	мальная категория затягивания кольца			
Управление меткой времени 2								
2 INT8U Бит Значение 0 0 — программная метка 1 — аппаратная метка 1 Только для программной метки 0 — интервальная 1 — секундная 2 Резерв 3 0 — инверсная				Тип да	анных $= 5$			
0 0 – программная метка 1 – аппаратная метка 1 Только для программной метки 0 – интервальная 1 – секундная 2 Резерв 3 0 – инверсная		·		вление	меткой времени			
1 — аппаратная метка 1 Только для программной метки 0 — интервальная 1 — секундная 2 Резерв 3 0 — инверсная	2	1	INT8U		Значение			
1 Только для программной метки 0 – интервальная 1 – секундная 2 Резерв 3 0 – инверсная				0	0 – программная метка			
0 — интервальная 1 — секундная 2 Резерв 3 0 — инверсная					1 – аппаратная метка			
1 — секундная 2 Резерв 3 0 — инверсная				1	Только для программной метки			
2 Резерв 3 0 – инверсная				0 — интервальная				
3 0 – инверсная				1 – секундная				
					Резерв			
1 — прямая				3	0 – инверсная			
					1 — прямая			

			тдціх.	400931.001 Д11		
Номер параметра	Смещение, байт	Тип		Описание параметра		
параметра	Ouri		4÷7	Тип метки времени		
			4-/	1 — GPS		
				2 – ГЛОНАСС		
				3 – UTC		
				4 – UTC SU		
3	2	INT8U	_	ание шкалы времени аппаратуры в пределах		
			_	от шкалы UTC:		
			0 — выключено			
			1 — вкл	почено		
4	3	INT32U	Длител	пьность программной метки времени, нс		
			Тип да	анных = 6		
		Временная	ая задержка в антенном кабеле			
2	1	FP64	Време	нная задержка, мс		
	l .			анных = 7		
		Режим ра		вигационной задачи		
2	1	INT16U	Бит	Значение		
_	1	1111100	0	1 – включить RAIM		
			0 – выключить RAIM			
			1 1 – RAIM FDE			
				0 – RAIM Robust		
			2	1 – запретить 2D		
				0 – разрешить 2D		
			3	1 – запретить использование 1 спутника из		
				спутниковой системы		
				0 – разрешить использование 1 спутника из		
				спутниковой системы		
			4÷15	Резерв		
				1		
	D			анных = 8		
2	Режи			ренциальными поправками		
2	1	INT16U	Бит	Значение		
			0	1 – разрешить использование поправок RTCM		
				0 – запретить		
			1	 		
			1	1 – разрешить использование поправок SBAS		
			2	0 – запретить		
			2	1 – разрешить использование поправок		
				GBAS		
			0 – запретить			
			3	резерв		
			4 1 – запрещение коррекции за счёт ионосферы			
				0 – запретить		
			5	1 – запрещение коррекции за счёт		
				тропосферы		
			0 – запретить			
			6-8	резерв		
			9	0 – модель тропосферы согласно SPS GPS		
				1 – модель тропосферы согласно ВТ S от S		
			10-15	<u> </u>		
			10-13	резерв		

51 ТДЦК.460951.001 Д11

	1дцк. 400931.001 д11					
Номер	Смещение,	Тип	Описание параметра			
параметра	байт					
	Тип данных = 9					
		Приори	итеты спутниковых систем			
2 1 INT8U Количество каналов для ГЛОНАСС по умолчанию						
3	2	INT8U	Количество каналов для GPS по умолчанию			
4	3	INT8U	U Количество каналов для SBAS по умолчанию			
			Тип данных = 10			
		Т	ип дискриминатора			
2	1	INT8U	0 – уровневый дискриминатор			
			#0 – узкостробовый дискриминатор			
			Тип данных = 11			
	Исп	ользовани	е тестового сообщения SBAS №0			
INT8U N=0255						
			Если N не 0, то тестовое сообщение 0			
			обрабатывается как сообщение N			

6.3 Ответные пакеты

Список ответных пакетов и соответствующих им управляющих пакетов изложен в Таблица 37.

Таблица 37. Соответствие ответных и управляющих пакетов.

Идентификатор ответного пакета	Краткое описание	Идентификатор управляющего пакета
40h	Альманах на указанный спутник	20h
41h ¹	Путевой угол, скорость	13h, 37h, 38h
42h	Текущее состояние каналов приемника	17h
43h	Результаты тестирования	11h
46h	Время, дата, часовой пояс	23h
47h	Запрет/разрешение использования спутников	12h
48h ¹	Измерения каналов РПУ (старый вариант)	18h
49h	Эфемериды на спутник	19h, 18h
4Ah	Параметры ионосферы	2Ah
4Bh	Связь шкал GPS, ГЛОНАСС и UTC	2Bh
4Ch	Частотный план	22h
50h	Текущее состояние порта	0Bh
51h	Параметры работы аппаратуры	0Dh
52h	Видимые спутники	24h
53h ¹	Оцифровка секундной метки времени	25h
54h	Ответ на контроль связи	26h
60h	Количество используемых спутников и	21h
	геометрический фактор	
70h	Версия ПМО	1Bh
72h	Параметры времени и частоты	1Fh
74h	Параметры связи шкал времени	1Eh
84h ¹	Последнее решение	37h
85h ¹	Экстраполированные координаты	38h
87h	Информация о каналах РПУ	39h
88h ¹	Вектор состояния (основной набор данных о	27h
	положении пользователя)	
89h	Ответ на ввод информации о местоположении и	32h
	времени	
C1h	Результаты прогноза геометрического фактора	B1h
C2h	Слово состояния протокола BINR	B2h
E4h ¹	Измерения каналов РПУ (новый вариант)	D4h
E7h	Дополнительные параметры работы аппаратуры	D7h
¹ – пакеты, темп в	ыдачи которых, привязан к темпу решения навигацион	ной задачи

6.3.1 Пакет 40h - альманах на указанный спутник

Пакет передает данные альманаха на указанный спутник. При отсутствии данных пакет содержит только первые два параметра из всех описанных в Таблица 38. Размер данных пакета может составлять 2, 60 и 42 байта.

Таблица 38. Данные пакета 40h.

Номер	Смещение	Тип	Обозначение	Описание	
параметра	, байт			~	
1	0	INT8U		Спутниковая система:	
				1 – GPS	
				2 – ГЛОНАСС	
	T		утниковая сист		
2	1	INT8U	ID	Бортовой номер: 1÷32	
3	2	INT8U	Health	Состояние спутника: 0 – здоров	
4	3	INT8U	ID	Бортовой номер: 1÷32	
5	4	FP32	e	Эксцентриситет орбиты	
6	8	FP32	i_0	Наклонение орбиты, рад	
7	12	FP32	OMEGADOT	Скорость восходящего узла, рад/мс	
8	16	FP64	$(A)^{1/2}$	Квадратный корень большой полуоси орбиты, $M^{1/2}$	
9	24	FP32	OMEGA ₀	Долгота восходящего узла, рад	
10	28	FP32	ω	Аргумент перигея, рад	
11	32	FP32	M_0	Средняя аномалия на опорное время,	
				рад	
12	36	FP32	a_{f0}	Поправка времени (коэффициент	
				полинома), мс	
13	40	FP32	$a_{\rm fl}$	Поправка времени (коэффициент	
				полинома), мс/мс	
14	44	FP32	a_{f0l}	Старшая часть а _{f0} (для совместимости	
				– передается 0), мс	
15	48	FP80	t _{oa}	Опорное время альманаха, мс от	
				начала недели	
16	58	INT16S	Week	Номер недели GPS от 22.08.1999г по	
				модулю 1024	
		Спутн	иковая система	ГЛОНАСС	
2	1	INT8U	n _a	Бортовой номер: 1÷24	
3	2	INT8U	C _n ^A	Состояние спутника: 0 – здоров!	
4	3	INT8U	H_n^A	Литер частоты спутника	
				(отрицательные литера с 25 по 31)	
5	4	FP32	τ_n^A	Значение сдвига шкалы времени	
				спутника относительно шкалы	
				ГЛОНАСС, мс	
6	8	FP32	λ_n^A	Долгота восходящего узла орбиты, рад	
7	12	FP32	Ι	Наклонение орбиты, рад	
8	16	FP32	ε_n^{A}	Эксцентриситет орбиты	
9	20	FP32	$\omega_{\rm n}^{\ A}$	Аргумент перигея орбиты, рад	
10	24	FP32	t _n ^A	Время прохождения восходящего узла	
				орбиты, мс	
11	28	FP64	T_n^A	Драконический период, мс/виток	

54 ТДЦК.460951.001 Д11

			F 1 1	
12	36	FP32	$(T_n^A)DOT$	Скорость изменения драконического
				периода, мс/виток ²
13	40	INT16U	Na	Номер суток в четырехлетнем периоде

6.3.2 Пакет 41h - путевой угол, скорость

Пакет содержит экстраполированные данные о путевом угле, скорости и времени. Формат данных пакета показан в Таблица 39. Размер данных пакета 12 байт.

Таблица 39. Данные пакета 41h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание
1	0	FP32	Путевой угол, градусы
2	2 4		Скорость, км/ч
3	8	INT32U	Время с начала недели, сек

6.3.3 Пакет 42h - текущее состояние каналов приемника

Формат данных пакета показан в Таблица 40, где указанные параметры повторяются для каждого канала. Размер данных пакета 5·число каналов байт.

Таблица 40. Параметры пакета 42h.

Номер	Смещение,	Тип	Описание	Значения
параметра	байт			
1	0	INT8U	Спутниковая система	1 – GPS
				2 – ГЛОНАСС
				3 – ГЛОНАСС L2
				4 - SBAS
				5 – ГЛОНАСС ВТ
				6 – ГЛОНАСС ВТ L2
				8 – Galileo E1
				9 – Galileo E5a
				10 – Galileo E5b
2	1	INT8U	Бортовой номер	1÷32 для GPS
			спутника для GPS и	120÷138 для SBAS
			SBAS	1÷50 для Galileo
		INT8S	Литер для ГЛОНАСС	-7÷13
3	2	INT8U	Отношение сигнал/шум	
4	3	INT8U	Состояние канала	0 – автоматическое
				управление
				1 – ручное управление
				2 – тестируется
				3 – отказ
5	4	INT8U	Признак	0 – есть оцифровка и
			псевдодальности	измерение псевдодальности
				1 – сбойное
				2 – измерение
				псевдодальности есть,
				оцифровки нет

6.3.4 Пакет 43h - результаты тестирования

Пакет передается в трех случаях: по включению питания, подтверждение запуска теста и передача результатов тестирования. Данные пакета для всех этих случаев показаны в Таблица 41. Размер данных пакета составляет 1 или 6 байт.

Таблица 41. Данные пакета 43h.

Номер	Смещение,	Тип	Описание		Значение	
параметра	байт					
1	0	INT8U	Тип ответа	$0 - \pi$	осле включения питания	
				$1 - \pi$	одтверждение запуска теста	
				2-pc	езультаты тестирования	
			Тип ответа раг	вен 0		
2	1	INT8U	Отказы	Бит	Бит установлен – отказ	
			устройств		устройства	
				0	Процессор	
				1	ОЗУ	
				2	ПЗУ	
				3	Прерывания	
				7	Антенна	
3	2	INT32U	Отказы	Устан	новленный бит 0 означает отказ 1	
			каналов	канал	та, 1 бит – второго канала и. т. д.	
				Сост	ояние отсутствующих каналов	
				передается нулями.		
			Тип ответа раз	вен 2		
2	1	INT8U	Результаты	Бит		
			тестирова-	4	Tect GPS	
			ния	5	Тест ГЛОНАСС	
				6	Тест ГЛОНАСС L2	
				7	Антенна	
3	2	INT32U	Отказы	Установленный бит 0 означает отказ 1		
			каналов	канал	канала, 1 бит – второго канала и. т. д.	
				Сост	ояние отсутствующих каналов	
				перед	дается нулями.	

6.3.5 Пакет 44h. Состояние внутренней статистики

Пакет содержит данные статистической обработки. Формат пакета показан в Таблица 42. Структура пакета 44h.

Таблица 42. Структура пакета 44h.

Номер параметра	Смещение,	Тип	Описание	Значение
	байт			
1	0	INT8U	режим набора статистики	0 – Выкл.
				#0 – Вкл.
2	1	INT8U	период обсерваций	
3	2	INT16U	количество обработанных	
			обсерваций.	
4	4	FP64	Мат. ожидание широты	радианы
5	12	FP64	Мат. ожидание долготы	радианы
6	20	FP64	Мат. ожидание высоты	метры
7	28	FP32	СКО координат	метры
8	32	FP32	СКО высоты	метры
9	36	FP32	СКП скорости	м/с

6.3.6 Пакет 46h - время, дата, часовой пояс

Формат пакета показан в Таблица 43. Часы и минуты поправки поясного времени складываются арифметически со знаком. Размер данных пакета – 10 байт.

Таблица 43. Структура пакета 46h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание	Значение
1	0	INT32U	INT32U Время с начала недели,	
			сек	
2	4	INT8U	День	1÷31
3	5	INT8U	INT8U Месяц	
4	6	INT16U	INT16U Год	
5	8	INT8S	Поправка поясного	±13
			времени, часы	
6	9	INT8S	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
			времени, минуты	

6.3.7 Пакет 47h - запрет/разрешение использования спутников

Пакет сообщает информацию об использовании спутников GPS и ГЛОНАСС. Пакет передает информацию о 32 спутниках GPS и 24 спутниках ГЛОНАСС. Формат данных для одного спутника приведен в Таблица 44. Размер данных пакета 3·56=168 байт.

Таблица 44. Данные пакета 47h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание	Значения
1	0	INT8U	Спутниковая	1 – GPS
			система	2 – ГЛОНАСС
2	1	INT8U	Бортовой номер	1÷32 для GPS
			спутника	1÷24 для
				ГЛОНАСС
3	2	INT8U	Использование	1 – разрешить
				2 – запретить

6.3.8 Пакет 48h - измерения каналов РПУ (старый вариант)

Пакет содержит данные о времени измерений и данные для каждого канала РПУ (см. Таблица 45). Размер данных пакета составляет 36+36-число каналов байт.

Таблица 45. Данные пакета 48h.

Номер	Смещение,	Тип	Описание	Значение
параметра	байт		© 111.5 W.11.1.5	
1	0	FP80	Текущее время с начала	
			недели, мс	
2	10	INT16S	Номер недели GPS от	
			22.08.1999г по модулю 1024	
3	12	FP80	Разность времени GPS и	
			текущего времени, мс	
4	22	FP80	Разность времени ГЛОНАСС	
			и текущего времени, мс	
5	32	FP32	Отклонение периода	
			опорного генератора, мс	
			ия повторяются для каждого кана	ала
6	36	INT8U	Номер канала	0÷число каналов - 1
		INT8U	Спутниковая система	1 – GPS
				2 – ГЛОНАСС
				3 – ГЛОНАСС L2
				4 - SBAS
				5 – ГЛОНАСС ВТ
				6 – ГЛОНАСС ВТ L2
				8 – Galileo E1
				9 – Galileo E5a
				10 – Galileo E5b
8	38	INT8U	Бортовой номер спутника	1÷32 для GPS
			для GPS и SBAS	120÷138 для SBAS
				1÷50 для Galileo
		INT8S	Литер для ГЛОНАСС	-7÷13
9	39		Бортовой номер спутника	1÷32 для GPS
				120÷138 для SBAS
				1÷24 для ГЛОНАСС
				1÷50 для Galileo
10	40	INT8U	Отношение сигнал/шум	, ,
11	41	INT8U	Состояние канала	0 – автоматическое

62 ТДЦК.460951.001 Д11

1	Т	1	1ДЦК.400931.001 Д11	1
				управление
				1 – ручное
				управление
				2 – тестируется
				3 – отказ
12	42	INT16U	Состояние канала	
			Бит Знач	ение
			0 Наличие значения сигн	ал/шум
			1 Наличие дальности и до	оплера
			2 Наличие сглаженной да	льности
			3 Наличие фазы	
			4 Наличие оцифровки	
			5 Наличие битовой синхр	онизации
			6 Тип дискриминатора	
			0 – уровневый	
			1 – узкостробовый	
			7 резерв	
			8 Наличие эфемерид	
			9 Наличие альманаха	
			10 резерв	
			11 Признак ГЛОНАСС-М	
			12 измерения поступают в	решение НЗ
			13 измерения использовал	ись в решении НЗ
			14 резерв	
			15 измерения заблокирова	ны RAIM контролем
13	44	INT16S	Признак псевдодальности	-1 – есть оцифровка и
				измерение
				псевдодальности
				0 – сбойное
				1 – измерение
				псевдодальности
				есть, оцифровки нет
14	46	INT32U	Время излучения сигнала	
			(оцифровка), мс	
15	50	FP64	Псевдодальность, мс	
16	58	FP32	Оценка измерения	Всегда передается 0
			псевдодальности	
17	62	INT16S	Признак доплеровского	-1 – Нормальное
			интеграла	0 – Сбойное
				1 – Сбойное
18	64	FP32	Доплеровский интеграл, Гц	
19	68	FP32	Оценка измерения	Всегда передается 0
			доплеровского интеграла	

6.3.9 Пакет 49h - эфемериды на спутник

Формат данных соответствует Таблица 46. Размер данных пакета 130 и 93 байта. Таблица 46. Данные пакета 49h.

Номер	Смещение	Тип	Обозначение	Описание
параметра	, байт			
1	0	INT8U		Спутниковая система:
				1 – GPS
				2 – ГЛОНАСС
		Сп	утниковая сист	ема GPS
2	1	INT8U	ID	Бортовой номер: 1÷32
3	2	FP32	C_{rs}	Синусная поправка радиуса орбиты, м
4	6	FP32	Δn	Отличие главного движения от
				расчетного, рад/мс
5	10	FP64	M_0	Средняя аномалия, рад
6	18	FP32	Cuc	Косинусная поправка аргумента
				долготы, рад
7	22	FP64	Е	Эксцентриситет
8	30	FP32	Cus	Синусная поправка аргумента широты,
				рад
9	34	FP64	$(A)^{1/2}$	Квалратный корень главной полуоси
				M ^{1/2}
10	42	FP64	t _{oe}	Опорное время привязки эфемерид, мс
11	50	FP32	C _{ic}	Косинусная поправка к углу
				наклонения, рад
12	54	FP64	OMEGA ₀	Долгота восходящего узла
				орбитальной плоскости, рад
13	62	FP32	C _{is}	Синусная поправка к углу наклонения,
				рад
14	66	FP64	i_0	Угол наклонения, рад
15	74	FP32	C _{rc}	Косинусная поправка радиуса орбиты,
				M
16	78	FP64	ω	Аргумент перигея, рад
17	86	FP64	OMEGADOT	Скорость изменения прямого
				восхождения, рад/мс
18	94	FP64	IDOT	Скорость изменения угла наклонения,
				рад/мс
19	102	FP32	T_{GD}	Оценка групповой дифференциальной
			GD	задержки, мс
20	106	FP64	t _{oc}	Поправка времени (коэффициент
				полинома), мс
21	114	FP32	a_{f2}	Поправка времени (коэффициент
			_	полинома), мс/мс ²
22	118	FP32	$a_{\rm fl}$	Поправка времени (коэффициент
				полинома), мс/мс
23	122	FP32	$a_{\rm f0}$	Поправка времени (коэффициент
				полинома), мс
24	126	INT16U	URA	Точность измерения дальности
				потребителем
				потреоителем

64 ТДЦК.460951.001 Д11

25	120	INIT16II	THE TOPE II I TO I		
25	128	INT16U	IODE	Идентификатор набора эфемерид	
		Спутн	иковая система	ГЛОНАСС	
2	1	INT8U	n _a	Бортовой номер: 1÷24, 0 – неизвестен	
3	2	INT8S	H_n^A	Литера	
4	3	FP64	X	Координаты, м	
5	11	FP64	Y		
6	19	FP64	Z		
7	27	FP64	V _x	Скорости, м/мс	
8	35	FP64	V _y		
9	43	FP64	Vz		
10	51	FP64	A _x	Ускорения, м/мс ²	
11	59	FP64	A_{v}		
12	67	FP64	A_z		
13	75	FP64	t _b	Временной интервал внутри текущих	
				суток, мс	
14	83	FP32	$\gamma_{\rm n}$	Относительное отклонение значения	
			,	несущей частоты сигнала	
15	87	FP32	$\tau_{\rm n}$	Сдвиг временной шкалы спутника	
			**	относительно шкалы ГЛОНАСС, мс	
16	91	INT16U	En	Возраст эфемерид, сутки	

6.3.10 Пакет 4Ah - параметры ионосферы

Пакет содержит параметры ионосферы, передаваемые спутниками системы GPS согласно ICD-GPS-200 Таблица 20-X. Данные пакета показаны в Таблица 47. Размер пакета составляет 33 байта.

Таблица 47. Данные пакета 4Ah.

Номер	Смещение,	Тип	Обозначение	Описание
параметра	байт			
1	0	FP32	α_0	сек
2	4	FP32	α_1	сек/полуцикл
3	8	FP32	α_2	сек/(полуцикл) ²
4	12	FP32	α_3	сек/(полуцикл) ³
5	16	FP32	β_0	сек
6	20	FP32	β_1	сек/полуцикл
7	24	FP32	β_2	$cek/(полуцикл)^2$
8	28	FP32	β ₃	сек/(полуцикл) ³
9	32	INT8U		Признак достоверности:
				255 – данные достоверны

6.3.11 Пакет 4Bh -связь шкал GPS, ГЛОНАСС и UTC

Пакет содержит данные о связи шкал времени GPS UTC, а также ГЛОНАСС и UTC(SU) соответственно (см. Таблица 48).

Таблица 48. Данные пакета 4Bh.

Номер	Смещение	Тип	Обозначение	Описание
параметра	, байт			
1	0	FP64	A_0	сек
2	8	FP64	A_1	сек/ сек
3	16	INT32U	t _{ot}	сек
4	20	INT16U	WN_t	недели
5	22	INT16S	$\Delta t_{ m LS}$	сек
6	24	INT16U	WN _{LSF}	недели
7	26	INT16U	DN	сутки
8	28	INT16S	$\Delta t_{ m LSF}$	сек
9	30	INT8U		Признак достоверности данных связи
				шкал GPS и UTC:
				255 – данные достоверны
10	31	INT16U	N^{A}	номер суток, к которому относиться
				поправка времени τ с
11	33	FP64	τς	поправка к шкале времени системы
				ГЛОНАСС относительно UTC(SU),
				сек
12	41	INT8U		Признак достоверности данных связи
				шкал ГЛОНАСС и UTC(SU):
				255 – данные достоверны

6.3.12 Пакет 4Ch - частотный план

Пакет передает частотный план. Данные пакета соответствуют данным запросного пакета 22h (см. Таблица 17).

6.3.13 Пакет 50h - текущее состояние порта

Информация о режиме работы запрошенного порта (см. Таблица 49). Размер данных пакета 6 байт.

Таблица 49. Поля пакета 50h.

Номер	Смещение,	Тип	Описание	Значения
параметра	байт		параметра	
1	0	INT8U	Номер порта	1 – порт №1
				2 – порт №2
2	1	INT32U	Скорость обмена	150÷115200
3	5	INT8U	Тип протокола	1 – протокол отключен
				2 – протокол NMEA
				3 – протокол DIFF
				4 – протокол BINR
				5 – протокол BINR2

6.3.14 Пакет 51h - параметры работы аппаратуры

Пакет содержит текущие параметры работы аппаратуры (см. Таблица 50). Размер данных пакета 11 байт.

Таблица 50. Параметры пакета 51h.

Номер	Смещение,	Тип	Описание параметра	Значения
параметра	байт			
1	0	INT8U	Рабочая спутниковая	0 – GPS, ГЛОНАСС
			навигационная система	1 – GPS
				2 – ГЛОНАСС
				10 – GPS, ГЛОНАСС,
				SBAS
				11 – GPS, SBAS
				12 – ГЛОНАСС, SBAS
2	1	INT8U	Резерв	
3	2	INT8U	Система координат См. Таблица 6	
4	1	INT8U	Величина минимального угла возвышения спутника	
			над горизонтом, начиная с которого будет	
			осуществляться поиск и слежение, градусы 0÷90°	
3	2	INT8U	Резерв	
4	3	INT16U	Максимальная величина С	СКО в метрах, при которой
			решение навигационной задачи считается	
			действительным, метры. Значение параметра, равное	
			нулю, оставляет значение	параметра неизменным.
2	1	FP32	Степень фильтрации	Не используется
			решения	

6.3.15 Пакет 52h - видимые спутники

Пакет содержит азимуты и углы возвышения для всех спутников в зоне радиовидимости, то есть находящихся над горизонтом в точке с текущими координатами с углом возвышения выше минимального (см. пакет 0Dh), а также отношение сигнал/шум для спутников, за которыми происходит слежение в момент передачи пакета. Данные пакета показаны в Таблица 51. Размер данных пакета 7-число видимых спутников, в случае отсутствия информации пакет данных не содержит.

Таблица 51. Данные пакета 52h.

Номер	Смещение	Тип	Описание	Значения
параметра	, байт			
1	0	INT8U	Спутниковая система	1 – GPS
				2 – ГЛОНАСС
				4 – SBAS
2	1	INT8U	Бортовой номер спутника	1÷32 для GPS
				1÷24 для ГЛОНАСС
				120÷138 для SBAS
3	2	INT8S	Литер	-7÷13 для ГЛОНАСС
				FFh для GPS и SBAS
4	3	INT8U	Угол возвышения над	0÷90
			горизонтом, градусы	
5	4	INT16U	Азимут, градусы	0÷359
6	6	INT8U	Отношение сигнал/шум	

6.3.16 Пакет 53h - оцифровка секундной метки времени

Пакет содержит время и дату, соответствующую последней сформированной временной метке, а также отклонение частоты опорного генератора аппаратуры (см. Таблица 52). Размер данных пакета 17 байт.

Таблица 52. Данные пакета 53h.

Номер	Смещение,	Тип		Описание	
параметра	байт				
1	0	FP80	Время	от начала недели, мс	
2	10	INT16S	Номер	недели по GPS	
3	12	FP32	Отклог	нение периода опорного генератора, мс	
4	16	INT8U	Статус	решения	
			Бит	Значение	
			0	0 – на предыдущем интервале решения	
				не было получено	
				1 – на предыдущем интервале получено	
				решение	
			1	1 – получено 2D решение	
			2	Резерв	
			3	1 – в решении использовались	
				дифференциальные поправки	
			4	1 – подтверждение данных RAIM	
				контролем	
			5	1 – режим работы с дифференциальными	
			поправками		
			6	Резерв	
			7	Не используется	

6.3.17 Пакет 54h - ответ на контроль связи

Пакет выдается в ответ на запрос контроля связи и не содержит данных.

6.3.18 Пакет 5Dh – атмосферные поправки

Пакет содержит номера спутников использующихся при решении навигационной задачи и поправки на ионосферу и тропосферу к ним.

Данные пакета показаны в Таблица 53. Размер данных пакета 1+14*число спутников.

Таблица 53. Данные пакета 5Dh.

Номер	Смещение	Тип	Описание	Значения
параметра	, байт			
1	0	INT8U	Количество спутников в	
			пакете	
Следующие	поля повтор	яются для н	каждого спутника	
2	1	INT8U	Спутниковая система	1 – GPS
				2 – ГЛОНАСС
				4 – SBAS
3	2	INT8U	Бортовой номер спутника	1÷32 для GPS
				1÷24 для ГЛОНАСС
				120÷138 для SBAS
4	3	FP32	Тропосферная задержка, м	
5	7	FP32	Ионосферная задержка, м	
6	11	FP32	Ионосферная задержка	
			рассчитанная по измерениям	
			L1/L2 – только для	
			двухчастотной аппаратуры	

6.3.19 Пакет 60h - количество используемых спутников и геометрический фактор

Пакет передает данные о количестве спутников GPS и ГЛОНАСС, участвующих в решении, а также значение геометрических факторов HDOP и VDOP (см. Таблица 54). Размер данных пакета 10 байт.

Таблица 54. Данные пакета 60h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание
1	0	INT8U	Количество спутников GPS
2	1	INT8U	Количество спутников ГЛОНАСС
3	2	FP32	HDOP
4	6	FP32	VDOP

6.3.20 Пакет 61h. ГФ и СКО решения

Пакет содержит информацию всех составляющих геометрического фактора и о об оценке координат и скорости последнего полученного решения. Этот пакет является дополнением пакета 88.

Структура пакета 61h представлена в Таблица 55. Структура пакета 61h.

Таблица 55. Структура пакета 61h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание
1	0	FP32	HDOP
2	4	FP32	VDOP
3	8	FP32	TDOP
4	12	FP32	Оценка ошибки по широте, м
5	16	FP32	Оценка ошибки по долготе, м
6	20	FP32	Оценка ошибки по высоте, м
7	24	FP32	Оценка ошибки скорости по
			широте, м
8	28	FP32	Оценка ошибки скорости по
			долготе, м
9	32	FP32	Оценка ошибки скорости по
			высоте, м

6.3.21 Пакет 70h - версия ПМО

Пакет передает информацию о количестве каналов РПУ, а также номерах версий аппаратуры и ПМО (см. Таблица 56). Размер данных пакета 76 байт.

Таблица 56. Данные пакета 70h.

Номер	Смещение,	Тип	Описание
параметра	байт		
1	0	INT8U	Количество каналов РПУ
2	1	INT8U·21	Идентификатор аппаратуры и версии ПМО
3	22	INT32U	Шифр
4	26	INT8U·21	Не используется
5	47	INT32U	Не используется
6	51	INT8U·21	Не используется
7	72	INT32U	Не используется

6.3.22 Пакет 72h - параметры времени и частоты

Применяется в аппаратуре временной и частотно-временной привязки и содержит данные о текущих времени и дате, статистических значениях параметров опорного генератора, отклонении шкалы GPS от UTC (см. Таблица 57). Размер пакета 34 байт.

Таблица 57. Данные пакета 72h.

Номер	Смещение,	Тип	Описание
параметра	байт		
1	0	FP80	Текущее время с начала недели, мс
2	10	INT16S	Номер недели GPS от 22.08.1999г по
			модулю 1024
3	12	INT8U	Тип шкалы времени
			0 – шкала ГЛОНАСС
			1 – шкала GPS
			2 – UTC(SU)
			3 – UTC
4	13	FP64	Отклонение периода опорного
			генератора, мс
5	21	FP64	Текущее отклонение метки времени от
			истинной шкалы, нс
6	29	INT16U	Отклонение шкалы GPS от UTC, сек
7	31	INT8U	Не используется
8	32	INT16U	Не используется

6.3.23 Пакет 74h - параметры связи шкал времени

Пакет передает информацию о расхождении различных шкал времени с признаками их достоверности. Размер пакета 51 байт (см. Таблица 58).

Таблица 58. Данные пакета 74h.

Номер	Смещение,	Тип		Описание
параметра	байт			
1	0	FP80	Откл	онении шкалы GPS от шкалы
			приб	ора, мс
2	10	FP80	Откл	онении шкалы ГЛОНАСС от
			шкал	ы прибора (без учета 3 часов), мс
3	20	FP80	Откл	онении шкалы GPS от UTC, мс
4	30	FP80	Откл	онении шкалы ГЛОНАСС от
			шкалы UTC(SU), мс	
5	40	FP80	Отклонении шкалы GPS от шкалы	
			ГЛОНАСС (без учета 3 часов), мс	
6	50	INT8U	Признаки достоверности	
			Бит	Значение
			0	Время GPS достоверно
			1	Время ГЛОНАСС достоверно
			2	Время UTC достоверно
			3	Время UTC(SU) достоверно

6.3.24 Пакет 84h - последнее решение

Формат данных пакета показан в Таблица 59. Размер данных пакета 38 байт.

Таблица 59. Данные пакета 84h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание
1	0	FP64	Широта, рад ¹
2	8	FP64	Долгота, рад ¹
3	16	FP64	Высота, м
4	24	FP80	Время определения с начала недели, мс
5	34	FP32	СКО координат, м

^{1 –} при установленной СК Гаусса-Крюгера или режиме прямоугольных пространственных координат формат выдачи описан в Общих положениях

6.3.25 Пакет 85h - экстраполированные координаты

Формат данных пакета соответствует Таблица 59. Размер данных пакета 38 байт.

6.3.26 Пакет 87h - информация о каналах РПУ

Пакет содержит упрощенный набор данных для каждого канала (см. Таблица 60) по сравнению с пакетом 48h. Размер данных пакета 20-число каналов байт.

Таблица 60. Данные пакета 87h.

Номер параметра	Смещение, байт	Тип	Описание	Значение
1	0аит	INT8U	Спутниковая система	1 – GPS
		11(100	City illinic Basi Cite i Cita	2 – ГЛОНАСС
				3 – ГЛОНАСС L2
				4 – SBAS
				5 – ГЛОНАСС ВТ
				6 – ГЛОНАСС ВТ L2
				8 – Galileo E1
				9 – Galileo E5a
				10 – Galileo E5b
2	1	INT8S	Бортовой номер спутника	1÷32 для GPS
			для GPS и SBAS, литер для	120÷138 для SBAS
			ГЛОНАСС	1÷50 для Galileo
				-7÷13 для ГЛОНАСС
3	2	INT8U	Отношение сигнал/шум	
4	3	INT8U	Состояние канала	0 – автоматическое
				управление
				1 – ручное
				управление
				2 – тестируется
				3 – отказ
5	4	INT16U	Состояние канала	
			Бит Значе	
			см. описание 48-го пакета (стр	. 61)
6	6	FP64	Псевдодальность	
7	14	FP32	Доплеровский интеграл	
8	18	INT16S	Признак псевдодальности	-1 – есть оцифровка и
				измерение
				псевдодальности
				0 – сбойное
				1 – измерение
				псевдодальности
				есть, оцифровки нет

6.3.27 Пакет 88h - вектор состояния

Пакет содержит экстраполированные координаты, скорости, дату, время определения координат, СКО координат, признак решения (см. Таблица 61). Во время тестирования аппаратуры пакет содержит тестовые значения, показанные в Таблица 62. Размер данных пакета 69 байт.

Таблица 61. Данные пакета 88h.

Номер	Смещение,	Тип		Описание	
параметра	байт				
1	0	FP64	Ширс	ота, рад ¹	
2	8	FP64	Долго	ота, рад ¹	
3	16	FP64	Высот	ra, м ¹	
4	24	FP32	СКО	плоских координат, м	
5	28	FP80	Время	я определения с начала недели, мс	
6	38	INT16S	Номе	р недели по GPS	
7	40	FP64	Скоро	ость по широте ¹	
8	48	FP64	Скоро	ость по долготе ¹	
9	56	FP64	Скоро	Скорость по высоте 1	
10	64	FP32	Отклонение периода опорного генератора, мс		
11	68	INT8U	Статус решения		
			Бит	Значение	
			0	0 – на предыдущем интервале решения не было	
				получено	
				1 – на предыдущем интервале получено решение	
			1	1 – получено 2D решение	
			2	Резерв	
			3	1 – в решении использовались	
				дифференциальные поправки	
			4	1 – подтверждение данных RAIM контролем	
			5	1 – режим работы с дифференциальными	
				поправками	
			6	Резерв	
			7	Не используется	

¹ – при установленной СК Гаусса-Крюгера или режиме прямоугольных пространственных координат формат выдачи описан в Общих положениях

Таблица 62. Тестовые значения пакета 88h.

Номер параметра	Значение
1	0.19635
2	-0.19635
3	8192
4	8
5	0
6	0
7	105.358
8	105.358
9	105.358
10	0
11	1

6.3.28 Пакет 89h - ответ на ввод информации о местоположении и времени

Пакет повторяет полученную в пакете 32h информацию (см. Таблица 26).

6.3.29 Пакет 93h - информации об используемых и исключенных спутниках

Пакет содержит информацию о статусе решения, о номерах спутников, используемых в решении, о номерах и величине ошибок дальности исключенных спутников (см. Таблица 63).

Таблица 63. Данные пакета 93h.

Номер	Смещение,	Тип		Описание	Значение
параметра	байт				
1	0	INT32U		ус решения	
			бит	значение	
			0	получено достоверное р	ешение
			1	получено решение 2D	
			2	получено решение 1D	
			3	использовались поправк	:и RTCM
			4	решение прошло RAIM	
			5	режим опорной станции	
			6	использованы внешние,	данные (баровысота)
			7	выявлена аномалия	
			8	резерв	
			9	в решении использовали	ись спутники GPS
			10	в решении использовали ГЛОНАСС	ись спутники
			11	в решении использовали	ись спутники SBAS
			12	резерв	<u>, </u>
			13	использовались поправк	zu SBAS
			14	использовались поправк	zu GBAS
			15	СКО координат меньше	
				допустимого	
			16-	резерв	
			31		
2	8	INT32U	Испо	льзуемые спутники GPS	
			Кажд	ому спутнику соответству	ует один бит в слове.
			1 - сп	утник использовался в ре	шении НЗ
			0 - c	путник не использовался в	в решении НЗ
			0-й б	ит соотв. 1-ому PRN, 31-й	бит – 32-ому PRN
3	16	INT32U	Испо	льзуемые спутники ГЛОН	HACC
			Кажд	ому спутнику соответству	ует один бит в слове.
			0-й б	ит соотв. 1-ому борту ГЛО	OHACC
			23-й	бит – 24-ому борту ГЛОН	ACC
4	24	INT32U	Испо	льзуемые спутники SBAS	
			Каждому спутнику соответствует один бит в слове.		
			0-й б	ит соотв. 120-ому PRN SE	BAS
			18-й бит — 138-ому PRN SBAS		
1	Следующие п	оля повтор	яются	для каждого исключенно	го спутника
5	32	INT8U		ер спутника	1÷32 – GPS,
				- •	65÷88 - ГЛОНАСС
6	33	FP32	Ошибка дальности, м		
		<u> </u>		, ,	

6.3.30 Пакет A3h – пользовательская система координат

Формат пакета соответствует запросному пакету A2h, указанному в Таблица 32.

6.3.31 Пакет C1h - результаты прогноза геометрического фактора

Пакет содержит рассчитанные временные интервалы с допустимым геометрическим фактором GDOP по данным из запросного пакета B1h и альманаху. Пакет содержит количество временных интервалов и их начало и конец (см. Таблица 64). Размер данных пакета 1+12-количество интервалов байт.

Таблица 64. Данные пакета C1h.

Номер	Смещение,	Тип	Описание
параметра	байт		
1	0	INT8U	Количество временных интервалов
Следующие поля повторяются для каждого интервала			
2	1	FP32	Средний GDOP на интервале
3	5	INT32U	Начало интервала в минутах относительно
			введенного начального времени
4	9	INT32U	Конец интервала в минутах относительно
			введенного начального времени

6.3.32 Пакет C2h - слово состояния протокола BINR

Формат пакета соответствует запросному пакету B2h, указанному в Таблица 34.

6.3.33 Пакет E4h - измерения каналов РПУ (новый вариант)

Пакет содержит измерения каналов РПУ и данные о времени (см. Таблица 65). Размер данных пакета 18+16-число каналов байт.

Таблица 65. Данные пакета D4h.

Номер	Смещение, байт	Тип		Описание	Значение		
параметра	0	INT16U	Интер	рвал формирования			
			измер	ений, мс			
2	2	INT8U	Тип г	икалы времени	0 – TIMER		
					1 – шкала ГЛОНАСС		
					2 – шкала GPS		
					3 – шкала SBAS		
					4 – UTC		
3	3	FP64	Врем	я с начала недели, мс			
4	11	INT16S	Номе	р недели GPS от			
				.1999г по модулю 1024			
5	13	FP32	Pacxo	ждение времени GPS и			
			UTC	в мс. (С точностью до 1			
			мкс е	го можно считать			
				ждением между GPS и			
				HACC)			
6	17	INT8U	Коли	чество каналов РПУ с			
	измерениями						
			1	оряются для каждого кан			
7	18	INT8U	Бит	Описание	Значение		
			0÷4	Бортовой номер	0÷31 ¹		
				спутника			
			5÷7	Спутниковая система	1 – GPS		
					2 – ГЛОНАСС		
					3 – ГЛОНАСС L2		
					4 – SBAS		
					5 – ГЛОНАСС ВТ		
					6 – ГЛОНАСС ВТ L2		
					0 – канал выключен		
8	19	INT8S	Литер ГЛОНАСС		-7÷13		
9	20	INT8U	Отношение сигнал/шум				
10	21	INT8U	Признак наличия измерений		0 – нет		
			псевд	одальности	1 – 1 мс		
					2 - 20 мс		
					3 – полная		
11	22	FP64	Псевдодальность, мс				
12	30	FP32	Приращение дальности				
				еровский интеграл за			
			_	я интервала измерений),			
	Гц за интервал						

¹ – для спутниковых систем GPS и ГЛОНАСС надо прибавить 1, для SBAS бортовым номерам 0÷18 соответствуют идентификаторы спутников 120÷138.

6.3.34 Пакет E7h - дополнительные параметры работы аппаратуры

Пакет выдает дополнительные параметры работы аппаратуры в соответствии с типом запрошенных данных. Формат пакета соответствует запросному пакету и показан в Таблица 36.

Приложение А (обязательное)

А.1 Структуры типов данных с плавающей точкой

А.1.1 Обозначения

MSB (most significant bit) – старший значащий бит,

LSB (least significant bit) – младший значащий бит,

denormalized number – ненулевое значение числа, экспонента которого имеет минимальное значение, а первый значащий бит мантиссы нулевой.

NaN (not a number) – недопустимое значение числа.

А.1.2 Тип числа с одинарной точностью

Четырехбайтовое (32-битовое) число типа FP32 подразделяется на три поля:

1	8	3	23			
S	e	,	f			
	MSB LSB		MSB	LSB		

Значение у этого числа определяется с помощью выражений:

- 1) If 0 < e < 255, then $v = (-1)^s \cdot 2^{e-127} \cdot (1 \cdot f)$;
- 2) If e = 0 and f <> 0, then $v = (-1)^s \cdot 2^{-126} \cdot (0 \cdot f)$ (denormalized numbers);
- 3) If e = 0 and f = 0, then $v = (-1)^s \cdot 0$;
- 4) If e = 255 and f = 0, then $v = (-1)^s \infty$;
- 5) If e = 255 and f <> 0, then v = NaN.

А.1.3 Тип числа с двойной точностью

Восьмибайтовое (64-битовое) число типа FP64 подразделяется на три поля:

1	1	1	52				
S	e		f				
	MSB	LSB	MSB		LSB		

Значение у этого числа определяется с помощью выражений:

- 1) If 0 < e < 2047, then $v = (-1)^s \cdot 2^{e-1023} \cdot (1 \cdot f)$;
- 2) If e = 0 and f <> 0, then $v = (-1)^s \cdot 2^{-1022} \cdot (0 \cdot f)$ (denormalized numbers);
- 3) If e = 0 and f = 0, then $v = (-1)^s \cdot 0$;
- 4) If e = 2047 and f = 0, then $v = (-1)^s \infty$;
- 5) If e = 2047 and f <> 0, then v = NaN.

А.1.4 Тип числа с повышенной точностью

Десятибайтовое (80-битовое) число типа FP80 подразделяется на четыре поля:

1	15		1	63			
S	e		i	f			
	MSB	LSB		MSB	LSB		

Значение у этого числа определяется с помощью выражений:

1) If
$$0 < e < 32767$$
, then $v = (-1)^s \cdot 2^{e-16383} \cdot (1 \cdot f)$;

2) If e = 0 and f <> 0, then v = (-1)^s · 2⁻¹⁶³⁸² · (0 · f) (denormalized numbers);
3) If e = 0 and f = 0, then v = (-1)^s · 0;
4) If e = 32767 and f = 0, then v = (-1)^s ∞;
5) If e = 32767 and f <> 0, then v = NaN.

Поле і = 1, за исключением случая, когда все остальные разряды нулевые.

А.2 Программа вычисления ЦИК поразрядным методом

При расчете 16-разрядного ЦИК отдельные разряды сообщения последовательно объединяются в одно большое двоичное число, значения разрядов этого числа образуют набор коэффициентов набора данных. Перед операцией деления многочлен данных умножается на х¹⁶. Это обеспечивает добавление 16 нулевых разрядов на его конце. Затем многочлен данных делиться на порождающий многочлен. На практике вместо деления используется обычная арифметика по модулю 2 и реализуется с помощью ХОR. Добавление 16 разрядов необходимо, чтобы пропустить через операцию деления все разряды сообщения. Отметим также, что в программной реализации порождающий многочлен используется просто как 16-разрядная величина 1021h.

Программа, составленная на языке C, вычисляет все значения ЦИК для чисел от 0 до 255 и записывает их в файл. Таблица, составленная при помощи данной программы, используется в табличном алгоритме расчета ЦИК.

```
#include <stdio.h>
#define CRC POLY 0x1021
int crc16bit(unsigned char c){
int crc=0;
int j;
crc=c;
crc=crc<<8;
for(j=0;j<8;j++) {
 if (crc&0x8000) crc=(crc<<1)^CRC POLY;
 else crc=crc<<1;
return (crc&0xFFFF);
int main(){
int i;
FILE *fcrc=fopen("crc.txt","w");
for(i=0;i<256;i++) {
 fprintf(fere,"0x%04X,",crc16bit(i));
 if (!((i+1)%11)) fprintf(fcrc,"\n");
fclose(fcrc);
```

А.3 Программа вычисления ЦИК табличным методом

Наиболее эффективным, с точки зрения скорости вычисления, является табличный алгоритм. В табличном алгоритме восемь старших разрядов аккумулятора объединяются по XOR-у с байтом данных. В результате получается промежуточная величина, которую часто называют объединяющей величиной. Далее рассчитывается ЦИК для этой объединяющей величины (по таблице), который затем объединяется с младшими разрядами аккумулятора для получения нового ЦИК.

Данный исходный текст на языке С содержит функцию add_CRC для вычисления ЦИК, которой в качестве параметров передается вычисленный для предыдущих данных ЦИК (0 - при первом вызове) и байт данных.

```
unsigned short Table CRC[256]={
0 \times 0000, 0 \times 1021, 0 \times 2042, 0 \times 3063, 0 \times 4084, 0 \times 5085, 0 \times 6006, 0 \times 70E7, 0 \times 8108, 0 \times 9129, 0 \times 814A
0xB16B,0xC18C,0xD1AD,0xE1CE,0xF1EF,0x1231,0x0210,0x3273,0x2252,0x52B5,0x4294,
0x72F7,0x62D6,0x9339,0x8318,0xB37B,0xA35A,0xD3BD,0xC39C,0xF3FF,0xE3DE,0x2462,
0x3443,0x0420,0x1401,0x64E6,0x74C7,0x44A4,0x5485,0xA56A,0xB54B,0x8528,0x9509,
0xE5EE, 0xF5CF, 0xC5AC, 0xD58D, 0x3653, 0x2672, 0x1611, 0x0630, 0x76D7, 0x66F6, 0x5695,
0x46B4,0xB75B,0xA77A,0x9719,0x8738,0xF7DF,0xE7FE,0xD79D,0xC7BC,0x48C4,0x58E5,
0x6886,0x78A7,0x0840,0x1861,0x2802,0x3823,0xC9CC,0xD9ED,0xE98E,0xF9AF,0x8948,
0x9969,0xA90A,0xB92B,0x5AF5,0x4AD4,0x7AB7,0x6A96,0x1A71,0x0A50,0x3A33,0x2A12,
0xDBFD,0xCBDC,0xFBBF,0xEB9E,0x9B79,0x8B58,0xBB3B,0xAB1A,0x6CA6,0x7C87,0x4CE4,
0x5CC5,0x2C22,0x3C03,0x0C60,0x1C41,0xEDAE,0xFD8F,0xCDEC,0xDDCD,0xAD2A,0xBD0B,
0x8D68,0x9D49,0x7E97,0x6EB6,0x5ED5,0x4EF4,0x3E13,0x2E32,0x1E51,0x0E70,0xFF9F,
OxEFBE, 0xDFDD, 0xCFFC, 0xBF1B, 0xAF3A, 0x9F59, 0x8F78, 0x9188, 0x81A9, 0xB1CA, 0xA1EB,
0xD10C,0xC12D,0xF14E,0xE16F,0x1080,0x00A1,0x30C2,0x20E3,0x5004,0x4025,0x7046,
0x6067,0x83B9,0x9398,0xA3FB,0xB3DA,0xC33D,0xD31C,0xE37F,0xF35E,0x02B1,0x1290,
0x22F3,0x32D2,0x4235,0x5214,0x6277,0x7256,0xB5EA,0xA5CB,0x95A8,0x8589,0xF56E,
0xE54F,0xD52C,0xC50D,0x34E2,0x24C3,0x14A0,0x0481,0x7466,0x6447,0x5424,0x4405,
0xA7DB,0xB7FA,0x8799,0x97B8,0xE75F,0xF77E,0xC71D,0xD73C,0x26D3,0x36F2,0x0691,
0x16B0,0x6657,0x7676,0x4615,0x5634,0xD94C,0xC96D,0xF90E,0xE92F,0x99C8,0x89E9,
0xB98A,0xA9AB,0x5844,0x4865,0x7806,0x6827,0x18C0,0x08E1,0x3882,0x28A3,0xCB7D,
0xDB5C,0xEB3F,0xFB1E,0x8BF9,0x9BD8,0xABBB,0xBB9A,0x4A75,0x5A54,0x6A37,0x7A16,
0x0AF1,0x1AD0,0x2AB3,0x3A92,0xFD2E,0xED0F,0xDD6C,0xCD4D,0xBDAA,0xAD8B,0x9DE8,
0x8DC9,0x7C26,0x6C07,0x5C64,0x4C45,0x3CA2,0x2C83,0x1CE0,0x0CC1,0xEF1F,0xFF3E,
0xCF5D,0xDF7C,0xAF9B,0xBFBA,0x8FD9,0x9FF8,0x6E17,0x7E36,0x4E55,0x5E74,0x2E93,
0x3EB2,0x0ED1,0x1EF0};
// crc - исходное значение (0-при первом вызове)
// с - байт данных
void add CRC(unsigned short int *crc,unsigned char c) {
unsigned short int cval=((*crc>>8)^c) &0xff; //получить объединяющую величину
 *crc=(*crc<<8) Table CRC[cval];
                                     // новый CRC
```

А.4 Алгоритм экстраполяции координат

Обозначим через $(X, Y, Z, Vx, Vy, Vz)_{t0}$ вектор, характеризующий вектор состояния пользователя на момент t0, где

- X,Y,Z координаты пользователя относительно системы координат ЕСЕГ,
- Vx, Vy, Vz скорость пользователя относительно системы координат ЕСЕГ.

Рассматривается линейный прогноз в момент t0 вектора состояния на момент t1.

В качестве приближения вектора состояния на момент t1 берется следующий вектор $(X + Vx \cdot (t1 - t0), Y + Vy \cdot (t1 - t0), Z + Vz \cdot (t1 - t0), Vx, Vy, Vz)_{t1}$.

Сокращения и обозначения

ПМО	Программно-математическое обеспечение.								
РПУ	Радиоприемное устройство.								
СКО	Среднеквадратичное отклонение								
ЦИК	Циклический избыточный код.								
COM	Двунаправленный последовательный интерфейс RS-232C								
FDE	Обнаружение и исключение отказа								
GDOP	Пространственно-временной геометрический фактор								
HDOP	Горизонтальный геометрический фактор								
RAIM	Автономный контроль целостности								
VDOP	Вертикальный геометрический фактор								
UTC	Эталонное всемирное время относительно Гринвичского меридиана								
UTC(SU)	Вторичный эталон времени UTC относительно часового пояса Москвы								
Оцифровка	Время излучения сигнала (эпохи кода, по которой производиться								
	измерение псевдодальности) по бортовой шкале спутника								

Список использованной литературы

- 1. "Глобальная навигационная спутниковая система "ГЛОНАСС". Интерфейсный контрольный документ. Редакция 4.0." Москва 1998 г.
- 2. ICD-GPS-200, Navstar GPS Space Segment / Navigation User Interfaces. Interface Control Document. 2000.
- 3. Хаммел Р. Л. Последовательная передача данных: Руководство для программиста: Пер. с англ. М. Мир, 1996. 752 с., ил.
- 4. ANSI/IEEE Std 754-1985, IEEE Standart for Binary Floating-Point Arithmetic. 1985.

	Лист регистрации изменений									
Номера листов (страниц)					Всего		Входящий			
Изм	изменен- ных	заменен- ных	новых	аннули- рован- ных	листов (страниц) в докум.	№ докумен- та	№ сопрово - дительно - го докум. и дата	Подп.	Дата	
*	-	_	1	_	-	ТДЦК.038-05			16.02.05	
1	_	все	40-86	-	86	ТДЦК.133-05				