# МОСКОВСКИЙ АВИАЦИОННЫЙ ИНСТИТУТ (НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ)

Институт №8 «Компьютерные науки и прикладная математика» Кафедра 806 «Вычислительная математика и программирование»

## Лабораторная работа №1 по курсу «Параллельные и распределенные вычисления»

Освоение программного обеспечения для работы с технологией CUDA. Примитивные операции над векторами.

Выполнил: Д.А. Коряков

Группа: М8О-211М-23

Преподаватель: А.Ю. Морозов

#### **Условие**

**Цель работы.** Ознакомление и установка программного обеспечения для работы с программно-аппаратной архитектурой параллельных вычислений (CUDA). Реализация одной из примитивных операций над векторами.

В качестве вещественного типа данных необходимо использовать тип данных double. Все результаты выводить с относительной точностью  $10^{-10}$ . Ограничение:  $n < 2^{25}$ 

#### Вариант 2. Вычитание векторов.

**Входные данные.** На первой строке задано число n -- размер векторов. В следующих 2-х строках, записано по n вещественных чисел -- элементы векторов.

**Выходные данные.** Необходимо вывести п чисел -- результат вычитания исходных векторов.

#### Пример:

Входной файл	Выходной файл
3 1 2 3 4 5 6	-3.000000000e+00 -3.000000000e+00 -3.000000000e+00

#### Программное и аппаратное обеспечение

**IDE**: CLion 2024.2.3 Build #CL-242.23726.125, built on October 27, 2024

gcc (Ubuntu 11.4.0-1ubuntu1~22.04) 11.4.0

Copyright (C) 2021 Free Software Foundation, Inc.

This is free software; see the source for copying conditions. There is NO warranty; not even for MERCHANTABILITY or FITNESS FOR A PARTICULAR PURPOSE.

**nvcc**: NVIDIA (R) Cuda compiler driver Copyright (c) 2005-2023 NVIDIA Corporation Built on Wed\_Nov\_22\_10:17:15\_PST\_2023 Cuda compilation tools, release 12.3, V12.3.107 Build cuda 12.3.r12.3/compiler.33567101 0 GPU:

Compute capability : 8.6

Name : NVIDIA RTX A6000

Total Global Memory : 51032686592

Shared memory per block : 49152

Max threads per block : (1024, 1024, 64)

Max block : (2147483647, 65535, 65535)

Total constant memory : 65536 Multiprocessors count : 84

CPU:

Architecture: x86\_64

CPU op-mode(s): 32-bit, 64-bit

Address sizes: 46 bits physical, 48 bits virtual

Byte Order: Little Endian

CPU(s): 32

On-line CPU(s) list: 0-31

Vendor ID: GenuineIntel

Model name: Intel(R) Xeon(R) Silver 4215R CPU @ 3.20GHz

CPU family: 6
Model: 85
Thread(s) per core: 2
Core(s) per socket: 8
Socket(s): 2
Stepping: 7

CPU max MHz: 4000.0000 CPU min MHz: 1000.0000 BogoMIPS: 6400.00

Flags: fpu vme de pse tsc msr pae mce cx8 apic sep mtrr pge mca cmov pat pse36 clflush dts acpi mmx fxsr sse sse2 ss ht tm pbe syscall nx pdpe1gb rdtscp lm constant\_tsc art arch\_perfmon pebs bts rep\_good nopl xtopology nonstop\_tsc cpuid aperfmperf pni pclmulqdq dtes64 monitor ds\_cpl smx est tm2 ssse3 s dbg fma cx16 xtpr pdcm pcid dca sse4\_1 sse4\_2 x2apic movbe popent tsc\_deadline\_timer aes xsave avx f16c rdrand lahf\_lm abm 3dnowprefetch cpuid\_fault epb cat\_13 cdp\_13 invpcid\_single intel\_ppin ssbd mba ibrs ibpb stibp ibrs\_enhanced fsgsbase tsc\_adjust bmi1 avx2 smep bmi2 erms invpcid cqm mpx rdt \_a avx512f avx512dq rdseed adx smap clflushopt clwb intel\_pt avx512cd avx512bw avx512vl xsaveopt xsavec xgetbv1 xsaves cqm\_llc cqm\_occup\_llc cqm\_mbm\_total cqm\_mbm\_local dtherm ida arat pln pts pku ospke avx512\_vnni md\_clear flush 11d arch capabilities

Caches (sum of all):

L1d: 512 KiB (16 instances)
L1i: 512 KiB (16 instances)
L2: 16 MiB (16 instances)

L3: 22 MiB (2 instances)

NUMA:

NUMA node(s): 2

NUMA node0 CPU(s): 0,2,4,6,8,10,12,14,16,18,20,22,24,26,28,30 NUMA node1 CPU(s): 1,3,5,7,9,11,13,15,17,19,21,23,25,27,29,31

Vulnerabilities:

Gather data sampling: Mitigation; Microcode

Itlb multihit: KVM: Mitigation: VMX unsupported

L1tf: Not affected Mds: Not affected Meltdown: Not affected

Mmio stale data: Mitigation; Clear CPU buffers; SMT vulnerable

Retbleed: Mitigation; Enhanced IBRS

Spec rstack overflow: Not affected

Spec store bypass: Mitigation; Speculative Store Bypass disabled via pretl

and seccomp

Spectre v1: Mitigation; usercopy/swapgs barriers and user pointer

sanitization

Spectre v2: Mitigation; Enhanced IBRS, IBPB conditional, RSB

filling, PBRSB-eIBRS SW sequence

Srbds: Not affected

Tsx async abort: Mitigation; TSX disabled

RAM:

total used free shared buff/cache available Mem: 62Gi 9.6Gi 12Gi 10Mi 40Gi 52Gi

Swap: 8.0Gi 4.0Mi 8.0Gi

**Storage:** 

Filesystem Size Used Avail Use% Mounted on tmpfs 6.3G 3.5M 6.3G 1% /run /dev/mapper/ubuntu--vg-ubuntu--lv 1.9T 1.6T 182G 90% tmpfs 32G 416K 32G 1% /dev/shm 5.0M 4.0K 5.0M 1% /run/lock tmpfs /dev/nvme0n1p2 2.0G 340M 1.5G 19% /boot /dev/nvme0n1p1 1.1G 6.1M 1.1G 1% /boot/efi 6.3G 120K 6.3G /run/user/1000 tmpfs 1% tmpfs 6.3G 68K 6.3G 1% /run/user/1001

OS:

Linux sedanllm 5.15.0-97-generic #107-Ubuntu SMP Wed Feb 7 13:26:48 UTC 2024 x86\_64 x86\_64 x86\_64 GNU/Linux

#### Метод решения

Был написан относительно простой код с вычитанием двух векторов. Были просмотрены лекции. Данный алгоритм предназначен для вычисления поэлементной разности двух векторов на GPU с использованием параллельных вычислений CUDA. Программа выделяет память для массивов на CPU (хост) и GPU (устройство), загружает данные с CPU на GPU, выполняет вычисления в GPU и передает результаты обратно на CPU.

Основная цель алгоритма — сократить время выполнения за счет использования вычислительных ресурсов GPU, что особенно эффективно для крупных векторов.

#### Архитектура решения:

- 1. Выделение памяти для данных на СРU и GPU.
- 2. Передача данных с СРU на GPU.
- 3. Запуск CUDA-ядра, которое вычисляет поэлементную разность двух векторов.
- 4. Передача результатов обратно на СРU.
- 5. Освобождение выделенной памяти.

#### Описание программы

Программа состоит из:

#### 1. Основных функций и макросов:

- **CSC**: Макрос для проверки ошибок CUDA-вызовов.
- ALLOCATE\_VECTOR\_CPU: Макрос для выделения памяти для векторов на CPU и проверки успешности выделения.

#### 2. CUDA ядро (kernel):

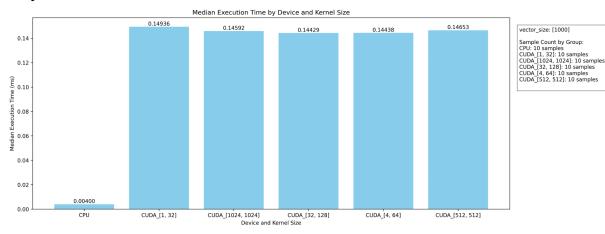
- Основное CUDA-ядро kernel выполняет поэлементную разность двух массивов arr\_1 и arr\_2, сохраняя результат в arr\_3.
- Алгоритм использует индексы блоков и потоков для распределения вычислений на несколько потоков. Каждый поток обрабатывает элемент в массиве, продвигаясь с шагом, равным общему количеству потоков (blockDim.x \* gridDim.x).

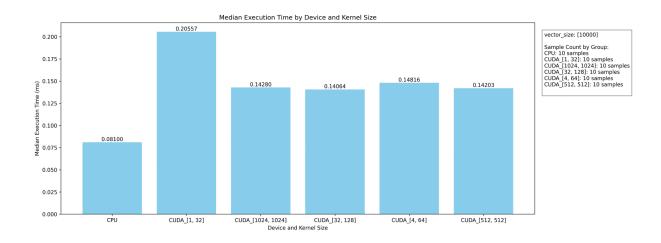
#### 3. Главная функция (main):

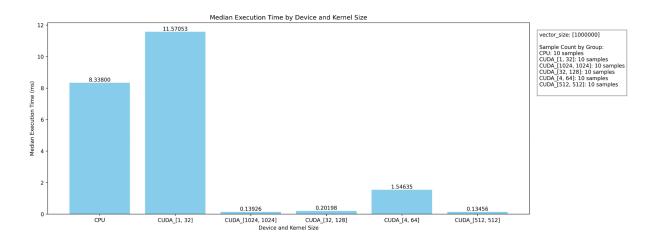
- о Пользователь вводит размер вектора n.
- Используются макросы для выделения памяти для векторов на СРU.
- Память для массивов также выделяется на GPU.
- Массивы заполняются данными, затем передаются на устройство.
- CUDA-ядро kernel запускается с конфигурацией 512 блоков х 512 потоков для выполнения вычислений.

- Время выполнения замеряется с использованием CUDA событий (cudaEventRecord).
- По завершении вычислений результаты копируются обратно на СРU, и память освобождается.

### Результаты







Для проведения экспериментов, были написаны python скрипты, в дальнейшем они могут быть использованы для последующих ЛР. https://github.com/KoryakovDmitry/cuda-mpi-openmp

#### Выводы

Данный алгоритм предназначен для вычисления разности двух векторов. Это может быть полезно при выполнении численных расчетов, обработке данных, графических вычислениях, анализе сигналов и в других задачах, требующих элементарных операций над векторами, таких как линейная алгебра и обработка массивов данных.

#### Типовые задачи

- 1. Вычисление разности между набором сигналов или временных рядов.
- 2. Поддержка операций над массивами данных в численных и графических вычислениях.
- 3. Элементарные операции в системах машинного обучения или при обработке изображений.

Для выполнения этого задания я реализовал собственный вариант алгоритма на СРU без использования технологий СUDA. В результате СРU оказался значительно быстрее для небольших векторов. Также можем заметить, что при увеличении размера вектора — СUDA выигрывает, что логично. GPU показывает высокую производительность на больших данных за счёт параллелизма, но для небольших данных накладные расходы делают СРU более предпочтительным.