



**ΕΘΝΙΚΟ ΜΕΤΣΟΒΙΟ ΠΟΛΥΤΕΧΝΕΙΟ**  
**ΣΧΟΛΗ ΗΛΕΚΤΡΟΛΟΓΩΝ ΜΗΧΑΝΙΚΩΝ ΚΑΙ ΜΗΧΑΝΙΚΩΝ**  
**ΥΠΟΛΟΓΙΣΤΩΝ**

**ΤΟΜΕΑΣ ΤΕΧΝΟΛΟΓΙΑΣ ΠΛΗΡΟΦΟΡΙΚΗΣ ΚΑΙ ΥΠΟΛΟΓΙΣΤΩΝ**  
**ΕΡΓΑΣΤΗΡΙΟ ΥΠΟΛΟΓΙΣΤΩΝ ΣΥΣΤΗΜΑΤΩΝ**

**1<sup>η</sup> ΑΣΚΗΣΗ ΣΤΗΝ ΑΡΧΙΤΕΚΤΟΝΙΚΗ ΥΠΟΛΟΓΙΣΤΩΝ**

**Ακ. Έτος 2021-2022, 5<sup>ο</sup> Εξάμηνο, Σχολή ΗΜ&ΜΥ**  
**(τμήμα ΚΑΤ-ΠΑΠΑΓ)**

**ΟΝΟΜΑ : \*\*\*\*\***

**ΕΠΩΝΥΜΟ : \*\*\*\*\***

**Α.Μ. : 031\*\*\*\*\***

## ΜΕΡΟΣ Α

Για την συμπλήρωση του κώδικα assembly του MIPS απαιτείται πρώτα να αντιστοιχήσουμε τις μεταβλητές του κώδικα από την γλώσσα C σε καταχωρητές του επεξεργαστή MIPS.

Από τα συμπληρωμένα τμήματα του κώδικα καθώς και από την εκφώνηση της άσκησης προκύπτουν οι παρακάτω αντιστοιχίες:

int array1[30], array2[30], count;	add <u>\$t0</u> , \$zero, \$zero
int *x, *y;	addi <u>\$s2</u> , \$s0, <u>20</u>
	addi <u>\$s3</u> , \$s1, <u>40</u>
count = 0;	LOOP: <u>lw</u> \$t1, 0(\$s2)
x = &array1[5];	lw \$t2, 0(\$s3)
y = &array2[10];	slt \$t3, <u>\$t2</u> , <u>\$t1</u>
	<u>beg</u> \$t3, <u>\$zero</u> , <u>else</u>
	<u>add</u> <u>\$t1</u> , <u>\$t1</u> , <u>\$t2</u>
	sw <u>\$t1</u> , <u>0(\$s2)</u>
for (count = 0; count < 10; count++) {	jmp <u>next</u>
if (*x > *y)	else: <u>sub</u> <u>\$t2</u> , <u>\$t2</u> , <u>\$t1</u>
*x += *y;	sw <u>\$t2</u> , <u>0(\$s3)</u>
else	next: addi \$s2, \$s2, <u>4</u>
*y -= *x;	addi \$s3, \$s3, <u>4</u>
x++;	addi \$t0, \$t0, 1
y++;	subi \$t5, <u>\$t0</u> , 10
}	bne <u>\$t5</u> , <u>\$zero</u> , <u>LOOP</u>

Ωστόσο να διευκρινίσουμε την λειτουργία των καταχωρητών που χρησιμοποιούνται και εν τέλει την λειτουργία του τι επιτελείται στην κάθε γραμμή του κώδικα σε assembly MIPS. Έτσι :

- ! \$zero : Μηδενικός καταχωρητής
- ! \$s0 : Διεύθυνση πρώτου στοιχείου array1
- ! \$s1 : Διεύθυνση δεύτερου στοιχείου array2
- ! \$s2 : Αποθήκευση μεταβλητής x
- ! \$s3 : Αποθήκευση μεταβλητής y
- ! \$t0 : Προσωρινή αποθήκευση μετρητή

! \$t1 : Προσωρινή αποθήκευση της τιμής \*x  
! \$t2 : Προσωρινή αποθήκευση της τιμής \*y  
! \$t3 : Προσωρινός καταχωρητής ελέγχου  
! \$t5 : Προσωρινός καταχωρητής αφαίρεσης

**add \$t0,\$zero,\$zero** # αρχικοποιώ με count=0

**addi \$s2,\$s0,20** # ανάθεση x=&array1[5] (5\*4=20 bytes)

**addi \$s3,\$s1,40** # ανάθεση x=&array2[10] (10\*4=40 bytes)

**LOOP: lw \$t1, 0(\$s2)** # ανάθεση στο \$t1 της τιμής \*x. Ανάθεση ετικέτας

**lw \$t2,0(\$s3)** # ανάθεση στο \$t2 της τιμής \*y

**slt \$t3,\$t2,\$t1** # έλεγχος \*y < \*x .Αν ισχύει \$t3=1 αλλιώς \$t3=1

**beg \$t3,\$zero,else** # έλεγχος αν ο καταχωρητής \$t3 ισούται με  
\$zero

**add \$t1,\$t1,\$t2** # ισοδυναμία με \*x+=\*y;

**sw \$t1,0(\$s2)** # ενημέρωση στην αντίστοιχη λέξη στην μνήμη με  
την νέα τιμή \*x

**jmp next** # διακλάδωση χωρίς συνθήκη στην εντολή με ετικέτα next

**else: sub \$t2,\$t2,\$t1** # ισοδυναμία με \*y-=\*x; Ανάθεση ετικέτας

**sw \$t2,0(\$s3)** # ενημέρωση στην αντίστοιχη λέξη στην μνήμη με  
την νέα τιμή \*y

**next: addi \$s2, \$s2, 4** # x++ . Ανάθεση ετικέτας (1\*4=4 bytes)

**addi: \$s3,\$s3,4** # y++ (1\*4=4 bytes)

**addi: \$t0,\$t0,1** # count++

**subi \$t5,\$t0,10** # Ανάθεση σε προσωρινό καταχωρητή το αποτέλεσμα της αφαίρεσης του μετρητή με το 10 για έλεγχο ορίων

**bne \$t5,\$zero,LOOP** # Αν το αποτέλεσμα δεν ισούται με μηδέν ( $t5 \neq 0$ ) τότε γίνεται επιστροφή στον βρόχο

## ΜΕΡΟΣ Β

```
int binary_search(int *A, int N, int key) {  
    return binary_search_rec(A, 0, N-1, key);  
}
```

! \$zero : Μηδενικός καταχωρητής  
! \$s0 : left  
! \$s1 : right  
! \$s2 : mid  
! \$s3 : key  
! \$s4 : A  
! \$s5 : N

addi \$sp,\$sp,-12	# ρύθμιση της στοίβας για 3 αντικείμενα
sw \$ra,8(\$sp)	# αποθήκευση επιστροφής
sw \$s0,4(\$sp)	# αποθήκευση ορίσματος left
sw \$s1,0(\$sp)	# αποθήκευση ορίσματος right
addi \$s0,\$zero,0	# left = 0
addi \$s1,\$s5,-1	# right = - 1
jal binary_search_rec	# κλήση της binary_search_rec
lw \$ra,8(\$sp)	# επαναφορά της διεύθυνσης επιστροφής
addi \$sp,\$sp,12	# ρύθμιση δείκτη στοίβας για εξαγωγή 2 αντικειμένων
jr \$ra	# επιστροφή στον καλούντα

```

int binary_search_rec(int *A, int left, int right, int key) {
    int mid;

    if (right < left) return -1;

    mid = left + (right - left) / 2;
    if (A[mid] == key) return mid;

    else if (A[mid] > key)
        return binary_search_rec(A, left, mid-1, key);
    else
        return binary_search_rec(A, mid+1, right, key);
}

```

slt \$t0,\$s0,\$s1	# έλεγχος αν left < right
bne \$t0,\$zero,LOOP_1	# εαν ισχύει left < right μετάβαση στο LOOP_1
LOOP_1: addi \$t6,\$zero,-1	# επιστρέφει -1
jr \$ra	# επιστροφή στον καλούντα
sub \$t1,\$s1,\$s0	# \$t1=right-left
addi \$t3,\$zero,2	# \$t3=2
div \$t2,\$t1,\$t3	# \$t2= (right-left) / 2
add \$s2,\$s0,\$t2	# \$s2 = left + (right-left) / 2
sll \$s2,\$s2,2	# προσωρινός καταχωρητής \$s2 = 4 * \$s2
add \$s2,\$s2,\$s4	# \$s2= διεύθυνση του A[mid]
lw \$t4,0(\$s2)	# προσωρινός καταχωρητής \$t4= A[mid]
beg \$t4,\$s3, LOOP_2	# αν A[mid] = key μετάβαση στο LOOP_2
bne \$t4,\$s3, LOOP_3	# αν A[mid] != key μετάβαση στο LOOP_3
LOOP_2: addi \$v0,\$t7,0	# \$v0=mid
jr \$ra	# επιστροφή στον καλούντα
LOOP_3: slt \$t5, \$t4,\$s3	# έλεγχος αν A[mid] < key
bne \$t5,\$zero,LOOP_4	# εαν ισχύει A[mid] < key μετάβαση στο LOOP_4
beq \$t5,\$zero,LOOP_5	# εαν ισχύει A[mid] > key μετάβαση στο LOOP_5
LOOP_4: addi \$t7,\$t7,-1	# \$t7=mid-1
jal binary_search_rec	# κλήση της binary_search_rec
LOOP_5: addi \$t7,\$t7,1	# \$t7=mid+1
jal binary_search_rec	# κλήση της binary_search_rec

```

int exponential_search(int *A, int N, int key) {
    int bound = 1;

    while(bound < N && A[bound] < key) {
        bound *=2;
    }

    if (bound < N-1)
        return binary_search_rec(A, bound/2, bound, key);
    else
        return binary_search_rec(A, bound/2, N-1, key);
}

```

! \$s6 : bound

```

addi $s6,$zero,1    # bound =1
addi $t0,$s5,-1     # $t0 = N-1

```

```

LOOP: slt $t1,$s6,$t0 # έλεγχος αν bound < N-1
      beq $t1,$zero, LOOP_6 # εαν ισχύει bound > N - 1 μετάβαση στο LOOP_6
      bne $t1,$zero,LOOP_7 # εαν ισχύει bound < N -1 μετάβαση στο LOOP_7

```

```

LOOP_7: addi $t2,$s6,$zero # $t2 =bound
        sll $s6,$s6,2      # bound = bound * 2
        add $s6,$s6,$s4    # $s6= διεύθυνση του A[bound]
        lw $t3,0($s6)      # προσωρινός καταχωρητής $t3= A[bound]
        slt $t4,$t3,$s3    # έλεγχος αν A[bound]<key
        beq $t4,$zero,LOOP_6 # εαν ισχύει A[bound]>key μετάβαση στο LOOP_6
        bne $t4,$zero,LOOP_8 # εαν ισχύει A[bound]<key μετάβαση στο LOOP_8

```

```

LOOP_8: addi $t5,$zero,2   # $t5 = 2
        mult $s6,$s6,$t5  # $s6 = bound * 2
        j LOOP            # μετάβαση στο LOOP

```

```

LOOP_6: slt $t6,$s6,$t0    # έλεγχος αν bound < right
        bne $t6,$zero,LOOP_9 # εαν ισχύει bound < N -1 μετάβαση στο LOOP_9
        beg $t6,$zero,LOOP_10 # εαν ισχύει bound < N -1 μετάβαση στο LOOP_10

```

```

LOOP_9: addi $t7,$zero,2   # $t7 = 2
        div $s6,$s6,$t7    # $s6 = bound / 2
        jal binary_search_rec # κλήση της binary_search_rec

```

```

LOOP_10: div $s6,$s6,$t7   # $s6 = bound / 2
        addi $s5,$s5,-1    # $s5 = N-1
        jal binary_search_rec # κλήση της binary_search_rec

```

```

int interpolation_search(int *A, int N, int key) {
    int low = 0, high = N-1, pos;

    while (low <= up) {
        if ((key < A[low]) || (key > A[up]))
            return -1;

        pos = low + (up-low) * (key-A[low]) / (A[up]-A[low]);

        if (A[pos] == key)
            return pos;
        else if (A[pos] > key)
            up = pos - 1;
        else
            low = pos+1;
    }
    return -1;
}

```

```

! $s7 : low
! $s8 : high
! $s9 : pos
! $t0 : up

```

```

addi $s7,$zero,0
addi $s8,$s5,-1

```

```

# low = 0
# high = N-1

```

```

LOOP: beg $t0,$s7,LOOP_11
    slt $t0,$t0,$s7
    bne $t0,$zero,LOOP_11
    beq $t0,$zero,NEXT

```

```

# εαν up = low μετάβαση στο LOOP_11
# έλεγχος αν left < right
# εαν ισχύει up = 1 μετάβαση στο LOOP_11
# εαν ισχύει up = 0 μετάβαση στο NEXT

```

```

LOOP_11: addi $t1,$s7,0
        sll $s7,$s7,2
        add $s7,$s7,$s4
        lw $t2,0($s7)
        slt $t1,$s3,$t2
        bne $t1,$s3,LOOP_12

```

```

# $t1 = low
# προσωρινός καταχωρητής $s7 = 4 * $s7
# $s7= διεύθυνση του A[low]
# προσωρινός καταχωρητής $t2= A[low]
# έλεγχος για key < A[low]
# εαν low != key μετάβαση στο LOOP_12

```

```

LOOP_12: addi $t3,$t0,0
        sll $s8,$s8,2
        addu $s8,$s8,$t0
        lw $t4,0($s8)
        slt $t5,$t4,$s3
        bne $t5,$zero,LOOP_13

```

```

# $t3=up
# προσωρινός καταχωρητής $s8 = 4 * $s8
# $s8= διεύθυνση του A[up]
# προσωρινός καταχωρητής $t4= A[up]
# έλεγχος αν A [up] < key
# εαν ισχύει A [up] < key μετάβαση στο

```

LOOP\_13

```

LOOP_13: addi $t6,$zero,-1

```

```

# $t6 = -1

```



addi \$v0,\$t6,0	# \$v0 = -1
jr \$ra	# επιστροφή στον καλούντα
sub \$t3,\$t3,\$t1	# \$t3 = up - low
sub \$t7,\$s3,\$t2	# \$t7 = key - A[low]
sub \$t8,\$t4,\$t2	# \$t8 = A[up] - A[low]
div \$t7,\$t7,\$t8	# \$t7 = (key-A [low]) / (A [up] - A [low])
mult \$t7,\$t3,\$t7	# \$t7 = (up - low) * (key-A [low]) / (A [up] - A [low])
add \$s9,\$s7,\$t7	#s9 = low + (up - low) * (key-A [low]) / (A [up] - A [low])
addi \$t6,\$zero,0	# \$t6=0
addi \$t6,\$s9,0	# pos =0
sll \$s9,\$s9,2	# προσωρινός καταχωρητής \$s9 = 4 * \$s9
add \$s9,\$s9,\$s4	# \$s9= διεύθυνση του A[pos]
lw \$t9,0(\$s9)	# προσωρινός καταχωρητής \$t9= A[pos]
beq \$t9,\$s3,LOOP_14	# εαν A[pos] = key μετάβαση στο LOOP_14
bne \$t9,\$s3,LOOP_15	# εαν A[pos] != key μετάβαση στο LOOP_15
LOOP_14: addi \$vo,\$t6,0	# \$v0 = pos
jr \$ra	# επιστροφή στον καλούντα
LOOP_15: addi \$t0,\$zero,0	# \$t0=0
slt \$t0,\$t9,\$s3	# έλεγχος για A[pos] < key
bne \$t0,\$zero,LOOP_16	# εαν A[pos] < key μετάβαση στο LOOP_16
beq \$t0,\$zero,LOOP_17	# εαν A[pos] > key μετάβαση στο LOOP_17
LOOP_16: addi \$s7,\$t6,1	# low = pos + 1
j LOOP	# μετάβαση στο LOOP
LOOP_17: addi \$t3,\$t6,-1	# up = pos -1
j LOOP	# μετάβαση στο LOOP
NEXT : addi \$t5,\$zero,0	# \$t5 = 0 (αρχικοποίηση)
addi \$t5,\$zero,-1	# \$t5 = -1
addi \$vo,\$t5,0	# \$v0 = -1
jr \$ra	# επιστροφή στον καλούντα

## ΜΕΡΟΣ Γ

Σε αυτό το μέρος θα πρέπει να γίνει η αναζήτηση με παρεμβολή με χρήση της αναδρομής. Η υλοποίηση αυτής σε γλώσσα C θα είναι :

```
int InterpolationSearch (int A[],int N, int key)
{
    int low =0, high = (N-1) ;
    while ( low<= high && key >= A[low] && key<= A[high])
    {
        if ( A[low] = key) return low;
        return -1;
    }
    int pos = low + (( (high-low) / ( A[high] – A[low] )) * (key- A[low]));
    if (A[pos] ==key)
        return pos;
    if (A[pos] < key)
        low = pos +1;
    else
        high = pos -1;
    }
    return -1;
}
```

Η υλοποίηση του ανωτέρω κώδικα σε ASSEMBLY MIPS θα είναι :

```
! $a0 = A
! $a1 = N
! $a2= key
! $s0 = low
! $s1 = high
! $s2 = pos
```

InterpolationSearch:

```
addi $s0,$zero,0          # low =0
addi $s1,$a1,-1           # high = N-1
```

```
WHILE: beg $s0,$s1,LOOP_1  # εαν low = high μετάβαση στο LOOP_1
        slt $t2,$s0,$s1    # έλεγχος εαν low < high
        bne $t2,$zero, LOOP_1 # εαν low < high μετάβαση στο LOOP_1
        beg $t2,$zero,NEXT  # εαν low > high μετάβαση στο LOOP_1
LOOP_1: addi $t0,$zero,$s0  # $t0= low
        sll $t0,$t0,2       # $t0 = $t0 *4
        add $t0,$t0,$a0     # $t0= διεύθυνση του A[low]
        lw $t0,0($t0)       # προσωρινός καταχωρητής $t0= A[low]
        beg $a2,$t0,LOOP_2  # εαν A[low]=key μετάβαση στο LOOP_2
```

```

    slt $t3,$a2,$t0      # έλεγχος για key < A[low]
    bne $t3,$zero,NEXT   # εαν key < A[low] μετάβαση στο NEXT
    beq $t3,$zero,LOOP_2 # εαν key > A[low] μετάβαση στο LOOP_2

LOOP_2: addi $t1,$zero,$s1 # $t1 = high
    sll $t1,$t1,2         # $t1 = $t1*4
    add $t1,$t1,$a0       # $t1= διεύθυνση του A[high]
    lw $t1,0($t1)         # προσωρινός καταχωρητής $t0= A[high]
    beq $a1,$t1,LOOP_4    # εαν A[high]=key μετάβαση στο LOOP_4
    slt $t4,$a1,$t1       # έλεγχος για key < A[high]
    bne $t4,$zero,LOOP_4  # εαν key < A[high] μετάβαση στο LOOP_4
    beq $t3,$zero,NEXT    # εαν key > A[high] μετάβαση στο NEXT

LOOP_3: addi $t5,$zero,-1 # $t5=-1
    addi $v0,$t5,$zero    # $v0=-1
    jr $ra               # επιστροφή στον καλούντα

LOOP_4: beg $s0,$s1,LOOP_5 # εαν low = high μετάβαση στο LOOP_5
    bne $s0,$s1,LOOP_6    # εαν low != high μετάβαση στο LOOP_6

LOOP_5: beg $t0,$a2,LOOP_7 # εαν A[low]= key μετάβαση στο LOOP_7
    bne $t0,$a2,LOOP_3    # εαν A[low] != key μετάβαση στο LOOP_3

LOOP_6: sub $t6,$s1,$s0   # $t6 = high - low
    sub $t7,$t1,$t0       # $t7=A[high]- A[low]
    div $t6,$t6,$t7       # $t6= (high-low) / (A[high]-A[low])
    sub $t8,$a2,$t0       # $t8= key-A[low]
    mult $t6,$t6,$t8      # $t6 = ((high-low) / (A[high]-A[low])) * (key-A[low])
    add $s2,$t6,$s0      # pos = low+((high-low) / (A[high]-A[low])) * (key-A[low])
    addi $t9,$zero,$s2    # $t9 = pos
    sll $t9,$t9,2         # $t9 = $t9 *4
    add $t9,$t9,$a0       # $t9= διεύθυνση του A[pos]
    lw $t9,0($t9)         # προσωρινός καταχωρητής $t9= A[pos]
    beg $t9,$a2,LOOP_8    # εαν A[pos] = key μετάβαση στο LOOP_8
    addi $t6,$zero,$zero  # $t6 = 0
    slt $t6,$t9,$a2       # έλεγχος για A[pos] < key
    bne $t6,$zero,LOOP_9  # αν A[pos] < key μετάβαση στο LOOP_9
    beq $t6,$zero,ELSE    # αν A[pos] > key μετάβαση στο ELSE

LOOP_7: addi $v0,$s0,$zero # $v0 = low
    jr $ra               # επιστροφή στον καλούντα

LOOP_8: addi $v0,$s2,$zero # $v0 = pos
    jr $ra               # επιστροφή στον καλούντα

```

LOOP_9: addi \$s0,\$s2,1 j WHILE	# low = pos +1 # μετάβαση στο WHILE
ELSE: addi \$s1,\$s2,-1 j WHILE	# high = pos -1 # μετάβαση στο WHILE
NEXT: addi \$t6,\$zero,0 addi \$t6,\$zero,-1 addi \$v0,\$t6,0 jr \$ra	# \$t6=0 # \$t6 = -1 # \$v0 = -1 # επιστροφή στον καλούντα