# 5η Εργαστηριακή Άσκηση Εργαστήριο Μικροϋπολογιστών

Ανδρέας Στάμος (03120018), Κωνσταντίνος Πίκουλας (03120112) Νοέμβριος 2023

#### Περιεχόμενα

1	Ζήτημα 5.1	1
2	Ζήτημα 5.2	2
3	Ζήτημα 5.3	2
A'	Κοινές συναρτήσεις για το ΤWΙ και την επικοινωνία με το PCA9555	3
B	Κοινές συναρτήσεις για την επικοινωνία με την LCD οθόνη μέσω PCA9555	4

### 1 Ζήτημα 5.1

Το IO\_PORT Ο ρυθμίζεται ως έξοδος. Μέσα σε έναν βρόχο, διαβάζουμε τα A, B, C, D από το PIND, υπολογίζουμε την ζητούμενη λογική συνάρτηση και στέλνουμε το αποτέλεσμα στο PCA9555 στο IO\_PORT 0.

Οι κοινές συναρτήσεις για το TWI και την επικοινωνία με το PCA9555 βρίσκονται στο Παράρτημα A'. Ο κώδικας C είναι ο παρακάτω:

```
#define F_CPU 16000000UL
   #include "../common/twi_pca9555.c"
   #include<avr/io.h>
   #include<stdint.h>
   #define A PINB
   #define B (PINB >> 1)
   #define C (PINB >> 2)
   #define D (PINB >> 3)
   int main(void) {
11
           //portb as input
12
           DDRB = 0x00;
13
           PORTB = Oxff;
14
15
           twi_init();
16
17
            //PCA9555 port 0 as output
            PCA9555_0_write(REG_CONFIGURATION_0, 0x00);
19
20
            while (1) {
21
                    uint8_t res = 0;
22
                    //calc f0
23
                    res |= ~((~A & B) | (~B & C & D)) & 0x01;
24
                    //calc f1
25
                    res |= ((A & C & (B | D)) & 0x01) << 1;
27
                    PCA9555_0_write(REG_OUTPUT_0, res);
28
```

```
29 }
30 }
```

#### 2 Ζήτημα 5.2

Χρησιμοποιούμε την γραμμή I01\_0 ως γείωση (γράφοντας 0) σε αυτή. Έτσι όταν ο χρήστης πατήσει κάποιο κουμπί, η αντίστοιχο γραμμή εισόδου γειώνεται, όπως την διαβάζουμε ως 0. Επειδή τα bits, τα δείχνουμε με την ίδια σειρά στο LEDs, μπορούμε απλά να κάνουμε shift 4 θέσεις δεξιά αυτό που διαβάσαμε. Επίσης απαιτείται να υπολογίσουμε την λογική άρνηση αυτού που διαβάσαμε, ώστε να μεταβούμε από την αρνητική λογική των κουμπιών όταν τα διαβάζουμε, στην θετική λογική των LEDs.

Οι κοινές συναρτήσεις για το TWI και την επικοινωνία με το PCA9555 βρίσκονται στο Παράρτημα A'. Ο κώδικας C είναι ο παρακάτω:

```
#define F_CPU 16000000UL
   #include "../common/twi_pca9555.c"
   int main() {
          twi_init();
          //pca9555 io0 as output
          PCA9555_0_write(REG_CONFIGURATION_0, 0x00);
          //pca9555 io1[0] as output, io1[4:7] as input;
11
          PCA9555_0_write(REG_CONFIGURATION_1, 0xF0);
12
13
          //io1_0 pull down to zero.
          PCA9555_0_write(REG_OUTPUT_1, 0x00);
15
          while (1) {
                  uint8_t pressed = PCA9555_0_read(REG_INPUT_1);
                  //SWAP_NIBBLE(pressed);
                  pressed = ~pressed >> 4;
19
                  PCA9555_0_write(REG_OUTPUT_0, pressed);
20
          }
21
22
  }
```

## 3 Ζήτημα 5.3

Χρησιμοποιήσαμε τους χώδιχες της 4ης εργαστηριαχής σειράς, αλλάζοντας την εγγραφή στο PORTD σε εγγραφή στο IO PORT 1. Προχειμένου να γλιτώσουμε την ανάγνωση που συνέβαινε για να διατηρούμε πάνω στο PORTD αν πρόχειται για command ή data, περνάμε το αν πρόχειται για command ή data ως όρισμα στις αντίστοιχες συναρτήσεις.

Επίσης, προχειμένου να κάνουμε τις αλλαγές γραμμής, χρησιμοποιήσαμε την εντολή του μικροελεγκτή ST7066U της LCD οθόνης: Set DDRAM Address. Για την 1η γραμμή, θέτουμε την διεύθυνση DDRAM σε 0x00 και για την 2η γραμμή θέτουμε την διεύθυνση DDRAM σε 0x40 (σύμφωνα με το datasheet).

Οι συναρτήσεις για την επικοινωνία με την LCD οθόνη μέσω του PCA9555 βρίσκονται στο Παράρτημα Β΄.

Οι χοινές συναρτήσεις για το ΤWΙ και την επικοινωνία με το PCA9555 βρίσκονται στο Παράρτημα Α΄.

Ο κώδικας C είναι ο παρακάτω:

```
# #define F_CPU 16000000UL

#include "../common/lcd.c"

const char message1[] = "JOHN"; //null-terminated
const char message2[] = "SMITH"; //null-terminated

int main(void) {
    lcd_init();

for (uint8_t i=0; i<sizeof(message1)-1; ++i) lcd_data(message1[i]);</pre>
```

```
12     lcd_goto_line2();
13     for (uint8_t i=0; i<sizeof(message2)-1; ++i) lcd_data(message2[i]);
14 }</pre>
```

# Α΄ Κοινές συναρτήσεις για το TWI και την επικοινωνία με το PCA9555

Το αρχείο twi\_pca9555\_.c που χρησιμοποιείται στους παραπάνω κώδικες, για το TWI και την επικοινωνία με το PCA9555 είναι το εξής:

```
#ifndef __TWI_PCA9555_C
   #define __TWI_PCA9555_C
   #include<avr/io.h>
   #include<util/twi.h>
   #include<stdint.h>
   #define REG_INPUT_0
                                        0
   #define REG_INPUT_1
                                        1
  #define REG_OUTPUT_0
                                         2
10
  #define REG_OUTPUT_1
                                         3
   #define REG_POLARITY_INV_O
   #define REG_POLARITY_INV_1
                                       5
13
   #define REG_CONFIGURATION_O
14
   #define REG_CONFIGURATION_1
   #define PCA9555_0_ADDRESS 0x40
17
18
   #define SCL_CLOCK 100000L
   #define TWBRO_VALUE ((F_CPU/SCL_CLOCK-16)/2)
21
   #define TWO_STATUS (TWSRO & OxF8)
22
23
24
   void twi_init(void) {
25
           TWSR0 = 0; //prescaler = 1
26
           TWBRO = TWBRO_VALUE;
27
28
29
   unsigned char twi_start(uint8_t address) {
30
           //7 msb of address are address and lsb is set if R and not set if W
31
32
           TWCRO = 1<<TWSTA | 1<<TWINT | 1<<TWEN; //START
33
           while (!(TWCRO & (1<<TWINT))); //wait till START transmitted
34
           if (TWO_STATUS != TW_START && TWO_STATUS != TW_REP_START) return 1; //failed
35
36
           TWDRO = address; //SLA_W or SLA_R
37
           TWCRO = 1 << TWINT | 1 << TWEN;
           while (!(TWCRO & (1<<TWINT))); //wait till SLA transmitted
41
           //if SLA_R
42
           if (address & 0x01) {
43
                    if (TWO_STATUS != TW_MR_SLA_ACK) return 1; //failed
44
           } else {
45
           //if SLA_W
                    if (TWO_STATUS != TW_MT_SLA_ACK) return 1; //failed
47
           }
48
```

```
return 0;
51
52
   void twi_stop(void) {
53
            TWCRO = 1 << TWSTO | 1 << TWINT | 1 << TWEN; //STOP
54
            while (!(TWCRO & (1<<TWSTO))); //wait till STOP transmitted
55
   }
56
57
    unsigned char twi_write(uint8_t data) {
58
            TWDRO = data;
59
            TWCRO = 1 << TWINT | 1 << TWEN;
60
            while (!(TWCRO & (1<<TWINT))); //wait till transmitted
61
            if (TWO_STATUS != TW_MR_DATA_ACK) return 1;
62
            return 0;
63
   }
64
   unsigned char twi_readAck(void) {
66
            TWCRO = 1 << TWINT | 1 << TWEA | 1 << TWEN;
67
            while (!(TWCRO & (1<<TWINT))); //wait till received
69
            return TWDR0;
   }
70
71
   unsigned char twi_readNak(void) {
72
            TWCRO = 1 << TWINT | 1 << TWEN;
73
            while (!(TWCRO & (1<<TWINT))); //wait till received
74
            return TWDRO;
75
   }
77
    void twi_start_wait(uint8_t address) {
78
            while (twi_start(address));
79
81
    void PCA9555_0_write(uint8_t reg, uint8_t value) {
82
            twi_start_wait(PCA9555_0_ADDRESS | TW_WRITE);
83
            twi_write(reg); //what if PCA9555 NACKs?
84
            twi_write(value);
85
            twi_stop();
86
   }
87
   uint8_t PCA9555_0_read(uint8_t reg) {
89
            uint8_t ret_val;
90
            twi_start_wait(PCA9555_0_ADDRESS | TW_WRITE);
91
            twi_write(reg); //what if PCA9555 NACKs?
92
            twi_start(PCA9555_0_ADDRESS | TW_READ); //what if fails? should we wait instead?
93
            ret_val = twi_readNak();
94
            twi_stop();
95
            return ret_val;
97
98
    #endif
100
```

# Β΄ Κοινές συναρτήσεις για την επικοινωνία με την LCD οθόνη μέσω PCA9555

Το αρχείο lcd.c που χρησιμοποιείται στους παραπάνω κώδικες, για την επικοινωνία με την LCD οθόνη μέσω του PCA9555, είναι το εξής:

```
#ifndef __LCD_C
#define __LCD_C
```

```
#include<util/delay.h>
   #include<avr/io.h>
   #include "twi_pca9555.c"
   #define NOP() { asm volatile ("nop"); }
   #define RS_DATA 1
   #define RS_COMMAND 0
11
12
   void write_2_nibbles(uint8_t command, uint8_t type) {
13
            PCA9555_0_write(REG_OUTPUT_0, (command & 0xf0) | type<<2 | 1<<3);
14
            NOP();
15
            NOP();
16
            PCA9555_0_write(REG_OUTPUT_0, (command & 0xf0) | type<<2);
17
            PCA9555_0_write(REG_OUTPUT_0, ((command & 0x0f) << 4) | type<<2 | 1<<3);
19
            NOP();
20
            NOP();
21
            PCA9555_0_write(REG_OUTPUT_0, ((command & 0x0f) << 4) | type<<2);
22
23
24
   void lcd_data(uint8_t data) {
25
            write_2_nibbles(data, RS_DATA);
26
            _delay_ms(0.250);
27
   }
28
   void lcd_command(uint8_t command) {
30
            write_2_nibbles(command, RS_COMMAND);
31
            _delay_ms(0.250);
32
   }
34
   void lcd_goto_line1(void) {
35
            lcd_command((1<<7) | 0x00); //set ddram address to 0x00</pre>
36
   }
37
38
   void lcd_goto_line2(void) {
39
            lcd_command((1<<7) | 0x40); //set ddram address to 0x40</pre>
40
   }
41
42
   void lcd_clear_display(void) {
43
            lcd_command(0x01);
44
            _delay_ms(5);
45
46
47
   void lcd_init(void) {
48
            twi_init();
49
50
            //configure pca9555_io0 as output
51
            PCA9555_0_write(REG_CONFIGURATION_0, 0x00);
52
53
            _delay_ms(200); // wait for screen to initialize
54
            for(uint8_t i=0; i<3; ++i) {</pre>
55
                     PCA9555_O_write(REG_OUTPUT_O, Ox38); // set 8 bit mode 3 times
56
                     NOP();
57
                     NOP();
58
                     PCA9555_0_write(REG_OUTPUT_0, 0x30);
59
                     _delay_ms(0.250);
            }
61
62
            // switch to 4bit mode
63
```

```
PCA9555_0_write(REG_OUTPUT_0, 0x28);
64
            NOP();
65
            NOP();
66
            PCA9555_0_write(REG_OUTPUT_0, 0x20);
67
            _delay_ms(0.250);
68
69
            lcd_command(0x28);
70
            lcd_command(0x0c);
71
            lcd_clear_display();
72
   }
73
74
   #endif
75
76
```