



Санкт-Петербургский государственный университет

Практика по геометрии

3 семестр, преподаватель Амрани И. М.
Записал Костин П.А.¹

¹Данный документ неидеальный, прошу сообщать о найденных недочетах [вконтакте](#) (можно присылать скрины неточностей с указанием билетов)

Содержание

| | | |
|----------|--|----------|
| 1 | Дифференциальная геометрия | 4 |
| 1.1 | Кривые и поверхности | 4 |
| 1.2 | Задачи на кривые | 6 |
| 1.3 | Поверхности | 10 |
| 1.4 | Первая фундаментальная форма | 11 |
| 1.5 | Вторая фундаментальная форма | 14 |
| 1.6 | Завершаем тему | 24 |
| 1.7 | Кривые и поверхности | 26 |

[03.09.19]

1 Дифференциальная геометрия

1.1 Кривые и поверхности

Пример

$$\gamma: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad \gamma \in C^2, \quad \text{т.ч.} \quad |\gamma(t)| = 1 \quad \forall t \in \mathbb{R}$$

$$\text{Д-ть, что } \gamma'(t) \perp \gamma''(t) \quad \forall t \in \mathbb{R}$$

Док-во

$$|\gamma'| = 1 \Leftrightarrow \sqrt{\langle \dot{\gamma}, \dot{\gamma} \rangle} = 1 \Leftrightarrow \langle \dot{\gamma}, \dot{\gamma} \rangle = 1$$

$$(\langle \dot{\gamma}, \dot{\gamma} \rangle)' = (1)' \Rightarrow 2 \langle \dot{\gamma}, \ddot{\gamma} \rangle = 0$$

Вообще очевидно, но если нет, то:

$$(\langle \dot{\gamma}, \dot{\gamma} \rangle)' = \left(\sum_{i=1}^3 \dot{\gamma}_i^2 \right)' = \sum_{i=1}^3 2\dot{\gamma}_i \ddot{\gamma}_i = 2 \langle \dot{\gamma}, \ddot{\gamma} \rangle$$

Пример

$$\gamma: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad \gamma \in C^3, \quad |\gamma'| = 1, \quad \gamma'' \neq 0$$

$$T(t) = \gamma'(t), \quad B(t) = T(t) \times N(t), \quad N(t) = \frac{\gamma''(t)}{|\gamma''(t)|}$$

1. Д-ть, что $\{T(t), N(t), B(t)\}$ - ОНБ
2. Найти координаты $\frac{dT}{dt}, \frac{dN}{dt}, \frac{dB}{dt}$ в базисе $\{T, N, B\}$

Решение

1. Очевидно, $B(t) = \underset{=1}{T} \cdot \underset{=1}{N} \sin \angle(T, N)$

$$T \perp N \text{ (по пред. задаче), } B \perp N, \quad B \perp T \text{ (по опр. вект. произв.)}$$

2. По определению "взятием производной" получаем:

$$\frac{dT}{dt} = 0T + |\ddot{\gamma}|N + 0B$$

$$\langle N, T \rangle = 0 \Rightarrow \left\langle \frac{dN}{dt}, T \right\rangle + \left\langle N, \frac{dT}{dt} \right\rangle = 0$$

$$\text{Аналогично } 0 = \langle \frac{dT}{dt}, B \rangle = - \langle \frac{dB}{dt}, T \rangle$$

$$|\ddot{\gamma}| = \langle \frac{dN}{dt}, T \rangle = - \langle N, \frac{dT}{dt} \rangle$$

$$\frac{dN}{dt} = -|\ddot{\gamma}|T + 0N + \tau(t)B$$

$$\frac{dB}{dt} = 0T - \tau(t)N + 0B$$

10.09.19

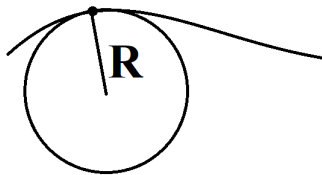
1.2 Задачи на кривые

Мы хотим найти τ через $\dot{\gamma}$, $\ddot{\gamma}$, $\ddot{\ddot{\gamma}}$

Замечание

На плоскости в каждой точке гладкой кривой есть окружность, которая наилучшим образом приближает кривую

$$R = \frac{1}{|\ddot{\gamma}|}, \quad |\ddot{\gamma}| := \kappa - \text{кривизна}$$



Решение (продолжение)

$$\tau = \langle \frac{dN}{dt}, B \rangle$$

$$\frac{dN}{dt} = \left(\frac{\ddot{\gamma}}{|\ddot{\gamma}|} \right)' = \frac{\ddot{\gamma}|\ddot{\gamma}| - |\ddot{\gamma}|'\ddot{\gamma}}{|\ddot{\gamma}|^2}$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \langle \frac{dN}{dt}, B \rangle &= \langle \frac{\ddot{\gamma}|\ddot{\gamma}| - |\ddot{\gamma}|'\ddot{\gamma}}{|\ddot{\gamma}|^2}, \frac{\dot{\gamma} \times \ddot{\gamma}}{|\ddot{\gamma}|} \rangle = \\ &= \frac{1}{|\ddot{\gamma}|^3} \langle \ddot{\gamma}|\ddot{\gamma}| - |\ddot{\gamma}|'\ddot{\gamma}, \dot{\gamma} \times \ddot{\gamma} \rangle_{\text{см. на N}} = \\ &= \frac{1}{|\ddot{\gamma}|^3} \langle \ddot{\gamma}|\ddot{\gamma}|, \dot{\gamma} \times \ddot{\gamma} \rangle = \frac{1}{|\ddot{\gamma}|^2} \langle \ddot{\gamma}, \dot{\gamma} \times \ddot{\gamma} \rangle = \frac{(\dot{\gamma}, \ddot{\gamma}, \ddot{\ddot{\gamma}})}{|\ddot{\gamma}|^2} \end{aligned}$$

Пример

$$\gamma : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad t \mapsto (4 \cos(t), 5 - 5 \sin(t), -3 \cos(t))$$

1. Найти κ и τ

2. Понять, что из себя представляет линия

Решение

1. Предыдущую задачу мы не можем просто так применить, потому что $|\dot{\gamma}| = 5 \neq 1$, но мы можем перепараметризовать:

$$\tilde{\gamma} : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad t \mapsto (4 \cos(\frac{t}{5}), 5 - 5 \sin(\frac{t}{5}), -3 \cos(\frac{t}{5}))$$

$$\tilde{\gamma} = (-\frac{4}{5} \sin(\frac{t}{5}), -\cos(\frac{t}{5}), \frac{3}{5} \sin(\frac{t}{5}))$$

$$\Rightarrow |\tilde{\gamma}| = 1$$

$$\tilde{\ddot{\gamma}} = (-\frac{4}{25} \cos(\frac{t}{5}), \frac{1}{5} \sin(\frac{t}{5}), \frac{3}{25} \cos(\frac{t}{5}))$$

$$\Rightarrow \kappa = |\tilde{\ddot{\gamma}}| = \frac{1}{25}$$

$$\tilde{\ddot{\gamma}} = (\frac{4}{125} \sin(\frac{t}{5}), \frac{1}{25} \cos(\frac{t}{5}), -\frac{3}{125} \sin(\frac{t}{5}))$$

$$\Rightarrow \tau = \frac{(\dot{\gamma}, \ddot{\gamma}, \ddot{\gamma})}{|\ddot{\gamma}|^2} = 25(\dot{\gamma}, \ddot{\gamma}, \ddot{\gamma}) = 0$$

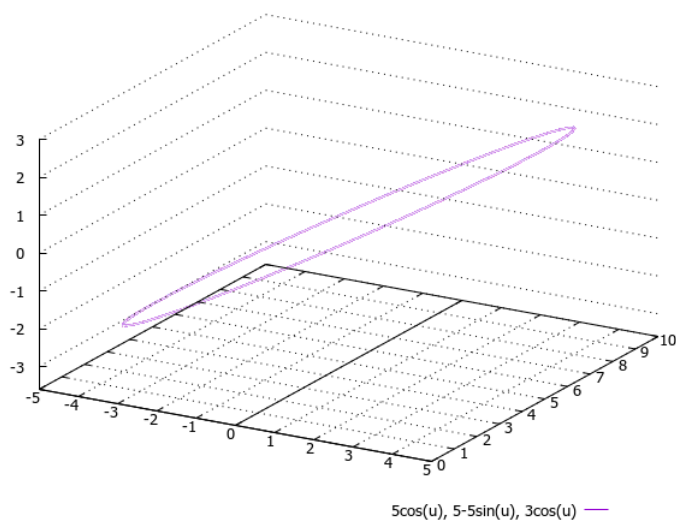
2. Наша линия находится на плоскости:

$$3x + 0y + 4z$$

И лежит на сфере:

$$x^2 + (y - 5)^2 + z^2 = 25$$

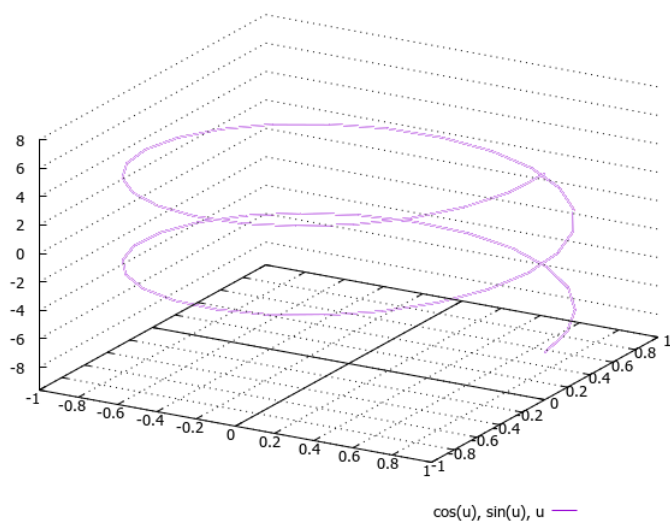
Значит она представляет из себя окружность, потому что есть разные точки



Пример

$$\gamma : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad t \mapsto (\cos(t), \sin(t), t)$$

1. Построить график



2. Найти κ и τ

Решение

Аналогично $t \rightarrow \frac{t}{\sqrt{2}}$

$$\tilde{\gamma} : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad t \mapsto \left(\cos\left(\frac{t}{\sqrt{2}}\right), \sin\left(\frac{t}{\sqrt{2}}\right), \frac{t}{\sqrt{2}} \right)$$

$$\dot{\tilde{\gamma}} = \left(-\frac{1}{\sqrt{2}} \sin\left(\frac{t}{\sqrt{2}}\right), \frac{1}{\sqrt{2}} \cos\left(\frac{t}{\sqrt{2}}\right), \frac{1}{\sqrt{2}} \right)$$

$$\Rightarrow |\dot{\tilde{\gamma}}| = 1$$

$$\ddot{\tilde{\gamma}} = \left(-\frac{1}{2} \cos\left(\frac{t}{\sqrt{2}}\right), -\frac{1}{2} \sin\left(\frac{t}{\sqrt{2}}\right), 0 \right)$$

$$\Rightarrow \varkappa = |\ddot{\tilde{\gamma}}| = \frac{1}{2}$$

$$\ddot{\tilde{\gamma}} = \left(\frac{1}{2\sqrt{2}} \sin\left(\frac{t}{\sqrt{2}}\right), -\frac{1}{2\sqrt{2}} \cos\left(\frac{t}{\sqrt{2}}\right), 0 \right)$$

$$\tau = \frac{(\dot{\gamma}, \ddot{\gamma}, \ddot{\gamma})}{|\ddot{\gamma}|^2}$$

$$(\dot{\gamma}, \ddot{\gamma}, \ddot{\gamma}) = \det \begin{pmatrix} -\frac{1}{\sqrt{2}} \sin\left(\frac{t}{\sqrt{2}}\right) & \frac{1}{\sqrt{2}} \cos\left(\frac{t}{\sqrt{2}}\right) & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{2} \cos\left(\frac{t}{\sqrt{2}}\right) & -\frac{1}{2} \sin\left(\frac{t}{\sqrt{2}}\right) & 0 \\ \frac{1}{2\sqrt{2}} \sin\left(\frac{t}{\sqrt{2}}\right) & -\frac{1}{2\sqrt{2}} \cos\left(\frac{t}{\sqrt{2}}\right) & 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{8}$$

1.3 Поверхности

Пример

$\gamma : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad t \mapsto (r(t), 0, z(t)),$ где $r : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, z : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

Найти параметризацию поверхности вращения вокруг OZ

Док-во

Из геометрических соображений: $(r(t) \cos \varphi, r(t) \sin \varphi, z(t)), \varphi \in [0, 2\pi]$

Более строго:

$$\begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha & 0 \\ \sin \alpha & \cos \alpha & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} r(t) \\ 0 \\ z(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r(t) \cos \alpha \\ r(t) \sin \alpha \\ z(t) \end{pmatrix}$$

Опр

Гладкая двухмерная поверхность:

$$F : \overset{\text{откр}}{U}_{t,s} \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$$

т.ч. $\frac{\partial F}{\partial s}, \frac{\partial F}{\partial t}$ - непрерывные функции

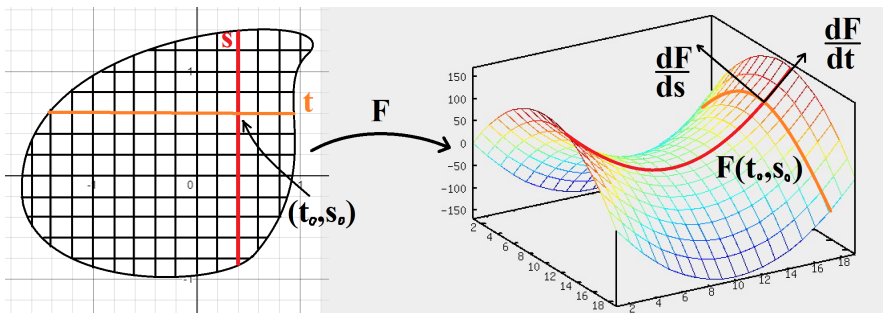
Опр

Гладкая регулярная поверхность:

$$F : \overset{\text{откр}}{U}_{t,s} \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$$

т.ч. $\frac{\partial F}{\partial s}, \frac{\partial F}{\partial t}$ - линейно независимы

"регулярная = скорость не обнуляется"



1.4 Первая фундаментальная форма

Пример

$$F : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$\begin{aligned} \det \begin{pmatrix} \left\langle \frac{\partial F}{\partial t}, \frac{\partial F}{\partial t} \right\rangle & \left\langle \frac{\partial F}{\partial s}, \frac{\partial F}{\partial t} \right\rangle \\ \left\langle \frac{\partial F}{\partial t}, \frac{\partial F}{\partial s} \right\rangle & \left\langle \frac{\partial F}{\partial s}, \frac{\partial F}{\partial s} \right\rangle \end{pmatrix} = \\ = \left\langle \frac{\partial F}{\partial t}, \frac{\partial F}{\partial t} \right\rangle \left\langle \frac{\partial F}{\partial s}, \frac{\partial F}{\partial s} \right\rangle - \left\langle \frac{\partial F}{\partial s}, \frac{\partial F}{\partial t} \right\rangle \left\langle \frac{\partial F}{\partial t}, \frac{\partial F}{\partial s} \right\rangle = \\ = \left| \frac{\partial F}{\partial t} \right|^2 \left| \frac{\partial F}{\partial s} \right|^2 - \left| \frac{\partial F}{\partial s} \right|^2 \left| \frac{\partial F}{\partial t} \right|^2 \cos^2 t = \left| \frac{\partial F}{\partial t} \right|^2 \left| \frac{\partial F}{\partial s} \right|^2 = \left| \frac{\partial F}{\partial t} \times \frac{\partial F}{\partial s} \right|^2 \end{aligned}$$

Замечание

$$A(S) = \sum A(\square)$$

$$A(\square) \approx \left| \frac{\partial F}{\partial t} \times \frac{\partial F}{\partial s} \right| \Delta t \Delta s$$

$$I(F) = \begin{pmatrix} \left\langle \frac{\partial F}{\partial t}, \frac{\partial F}{\partial t} \right\rangle & \left\langle \frac{\partial F}{\partial s}, \frac{\partial F}{\partial t} \right\rangle \\ \left\langle \frac{\partial F}{\partial t}, \frac{\partial F}{\partial s} \right\rangle & \left\langle \frac{\partial F}{\partial s}, \frac{\partial F}{\partial s} \right\rangle \end{pmatrix}$$

$$A(S) = \iint \left| \frac{\partial F}{\partial t} \times \frac{\partial F}{\partial v} \right| dt ds = \iint \sqrt{\det I(F)} dt ds$$

Пример

$$F : (0, 2\pi) \times (0, 2\pi) \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$(\theta, \varphi) \rightarrow (\cos \theta \sin \varphi, \cos \theta \cos \varphi, \sin \theta)$$

1. Доказать, что образ F находится на сфере радиуса 1

2. Найти S сферы через $I(F)$

Док-во

1. Видно из параметрического уравнения сферы что это сфера, а также понятен радиус и её центр

$$\begin{cases} x = x_0 + R \cdot \sin \theta \cdot \cos \phi, \\ y = y_0 + R \cdot \sin \theta \cdot \sin \phi, \\ z = z_0 + R \cdot \cos \theta, \end{cases}$$

где $\theta \in [0, \pi]$ и $\phi \in [0, 2\pi]$ (у нас будет сдвиг на угол)

2. Найдем переменные для $I(F)$:

$$\left\langle \frac{\partial F}{\partial \theta}, \frac{\partial F}{\partial \theta} \right\rangle = \sin^2 \theta \sin^2 \varphi + \sin^2 \theta \cos^2 \varphi + \cos^2 \theta = 1$$

$$\left\langle \frac{\partial F}{\partial \theta}, \frac{\partial F}{\partial \varphi} \right\rangle = 0, \quad \left\langle \frac{\partial F}{\partial \varphi}, \frac{\partial F}{\partial \theta} \right\rangle = 0, \quad \left\langle \frac{\partial F}{\partial \varphi}, \frac{\partial F}{\partial \varphi} \right\rangle = \cos^2 \theta$$

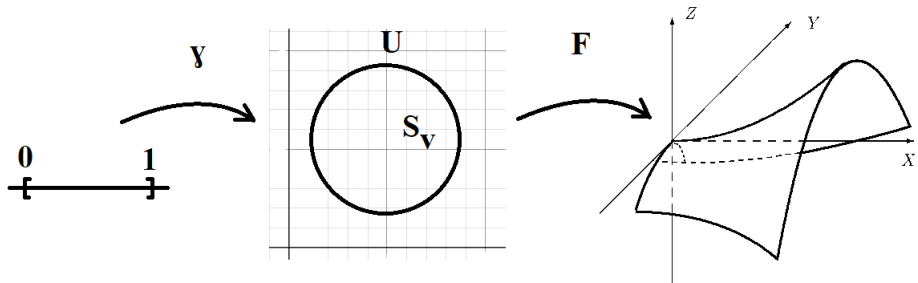
$$\Rightarrow I(F) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & \cos^2 \theta \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow A(S) = \iint \sqrt{\det I(F)} d\theta d\varphi = \int_0^\pi \int_0^{2\pi} |\cos \theta| d\theta d\varphi = \int_0^\pi 4 d\varphi = 4\pi$$

01.10.19

Пример

$F : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$, C^1 регулярная



Найти длину $\tilde{\gamma} = F \circ \gamma$ через γ и $I(F)$

Решение

$$l(F \circ \gamma) := \int_0^1 |F \circ \gamma(t)'| dt$$

$$\frac{d(F \circ \gamma(t))}{dt} = \underbrace{\frac{\partial F}{\partial x}}_{\text{вектор}} \overbrace{\dot{\gamma}_1(t)}^{\text{скаляр}} + \frac{\partial F}{\partial y} \dot{\gamma}_2(t) =$$

$$= \left\langle \frac{\partial F}{\partial x} \dot{\gamma}_1(t) + \frac{\partial F}{\partial y} \dot{\gamma}_2(t), \frac{\partial F}{\partial x} \dot{\gamma}_1(t) + \frac{\partial F}{\partial y} \dot{\gamma}_2(t) \right\rangle =$$

$$= \left\langle \frac{\partial F}{\partial x}, \frac{\partial F}{\partial x} \right\rangle \dot{\gamma}_1^2(t) + 2 \left\langle \frac{\partial F}{\partial x}, \frac{\partial F}{\partial y} \right\rangle \dot{\gamma}_1(t) \dot{\gamma}_2(t) + \left\langle \frac{\partial F}{\partial y}, \frac{\partial F}{\partial y} \right\rangle \dot{\gamma}_2^2(t) =$$

$$= (\dot{\gamma}_1, \dot{\gamma}_2) I(F) \begin{pmatrix} \dot{\gamma}_1 \\ \dot{\gamma}_2 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow l(F \circ \gamma) = \int_0^1 \sqrt{(\dot{\gamma}_1, \dot{\gamma}_2) I(F) \begin{pmatrix} \dot{\gamma}_1 \\ \dot{\gamma}_2 \end{pmatrix}} dt$$

1.5 Вторая фундаментальная форма

Опр

$$F : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3 \quad C^2 \text{ регулярная}$$

$$\left| \frac{\partial F}{\partial x} \times \frac{\partial F}{\partial y} \right| \neq 0$$

$$n := \frac{\frac{\partial F}{\partial x} \times \frac{\partial F}{\partial y}}{\left| \frac{\partial F}{\partial x} \times \frac{\partial F}{\partial y} \right|} - \text{перп. обоим и по модулю 1}$$

$$L = \left\langle \frac{\partial^2 F}{\partial x^2}, n \right\rangle, \quad M = \left\langle \frac{\partial^2 F}{\partial x \partial y}, n \right\rangle, \quad N = \left\langle \frac{\partial^2 F}{\partial y^2}, n \right\rangle$$

$$\Pi(F) = \begin{pmatrix} L & M \\ M & N \end{pmatrix}$$

Замечание

$\Pi(F)$ говорит, какая ПВП лучше всего приближает в данной точке

Пример

Пусть есть сфера радиуса r :

$$\begin{cases} x = x_0 + R \cdot \sin \theta \cdot \cos \phi, \\ y = y_0 + R \cdot \sin \theta \cdot \sin \phi, \\ z = z_0 + R \cdot \cos \theta, \end{cases}$$

где $\theta \in \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right]$ и $\phi \in [0, 2\pi)$

Найти $\Pi(F)$, $I(F)$ и $\frac{\det(\Pi)}{\det(I)}$

Решение

Посчитаем $I(F)$:

$$\frac{\partial F}{\partial \theta} = (-r \sin \theta \cos \varphi, -r \sin \theta \sin \varphi, r \cos \theta)$$

$$\begin{aligned}
\frac{\partial F}{\partial \varphi} &= (-r \cos \theta \sin \varphi, r \cos \theta \cos \varphi, 0) \\
\left\langle \frac{\partial F}{\partial \theta}, \frac{\partial F}{\partial \theta} \right\rangle &= r^2, \quad \left\langle \frac{\partial F}{\partial \theta}, \frac{\partial F}{\partial \varphi} \right\rangle = 0 \\
\left\langle \frac{\partial F}{\partial \varphi}, \frac{\partial F}{\partial \varphi} \right\rangle &= 0, \quad \left\langle \frac{\partial F}{\partial \varphi}, \frac{\partial F}{\partial \theta} \right\rangle = r^2 \cos^2 \theta \\
\Rightarrow I(F) &= \begin{pmatrix} r^2 & 0 \\ 0 & r^2 \cos^2 \theta \end{pmatrix}
\end{aligned}$$

Посчитаем $\Pi(F)$:

$$\begin{aligned}
\frac{\partial^2 F}{\partial \theta^2} &= (-r \cos \varphi \cos \theta, -r \cos \theta \sin \varphi, -r \sin \theta) \\
\frac{\partial^2 F}{\partial \theta \partial \varphi} &= (r \sin \theta \sin \varphi, -r \sin \theta \cos \varphi, 0) \\
\frac{\partial^2 F}{\partial \varphi^2} &= (-r \cos \theta \cos \varphi, -r \cos \theta \sin \varphi, 0)
\end{aligned}$$

Напоминание В правом ортонормированном базисе:

Если два вектора \vec{a} и \vec{b} представлены координатами

$$\vec{a} = (a_x, a_y, a_z), \quad \vec{b} = (b_x, b_y, b_z),$$

то их векторное произведение имеет координаты

$$\vec{a} \times \vec{b} = (a_y b_z - a_z b_y, a_z b_x - a_x b_z, a_x b_y - a_y b_x)$$

Для запоминания этой формулы удобно использовать мнемонический определитель:

$$\vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ a_x & a_y & a_z \\ b_x & b_y & b_z \end{vmatrix},$$

где $\mathbf{i} = (1, 0, 0)$, $\mathbf{j} = (0, 1, 0)$, $\mathbf{k} = (0, 0, 1)$

$$\frac{\partial F}{\partial \theta} \times \frac{\partial F}{\partial \varphi} = (-r^2 \cos^2 \theta \cos \varphi, -r^2 \cos^2 \theta \sin \varphi, -r^2 \sin \theta \cos \theta)$$

$$n = \frac{\frac{\partial F}{\partial \theta} \times \frac{\partial F}{\partial \varphi}}{\left| \frac{\partial F}{\partial \theta} \times \frac{\partial F}{\partial \varphi} \right|} = (-\cos \theta \cos \varphi, -\cos \theta \sin \varphi, -\sin \theta)$$

$$L = \left\langle \frac{\partial^2 F}{\partial \theta^2}, \bar{n} \right\rangle = r$$

$$M = \left\langle \frac{\partial^2 F}{\partial \theta \partial \varphi}, \bar{n} \right\rangle = 0$$

$$N = \left\langle \frac{\partial^2 F}{\partial \varphi^2}, \bar{n} \right\rangle = r \cos^2 \theta$$

$$\Rightarrow \Pi(F) = \begin{pmatrix} r & 0 \\ 0 & r \cos^2 \theta \end{pmatrix}$$

$$K = \frac{\det \Pi(F)}{\det I(F)} = \frac{1}{r^2} - \text{кривизна Гаусса}$$

Пример

Пусть $\gamma : t \rightarrow (t - \text{th}(t), 0, \frac{1}{\text{ch}(t)})$, $t > 0$

1. Найти S поверхности, полученной вращением γ вокруг OZ

2. Найти $\Pi(F)$, $I(F)$ и $K = \frac{\det(\Pi)}{\det(I)}$

Решение

Была задача $(r(t), 0, z(t)) \Rightarrow (r(t) \cos \varphi, r(t) \sin \varphi, z(t))$, $\varphi \in [0, 2\pi]$

$$\Rightarrow \left((t - \text{th}(t)) \cos \varphi, (t - \text{th}(t)) \sin \varphi, \frac{1}{\text{ch}(t)} \right), \varphi \in [0, 2\pi]$$

$$\frac{\partial F}{\partial t} = \left(\left(1 - \frac{1}{\text{ch}^2(t)} \right) \cos \varphi, \left(1 - \frac{1}{\text{ch}^2(t)} \right) \sin \varphi, \frac{\text{sh}(t)}{\text{ch}^2(t)} \right)$$

$$\Rightarrow \frac{\partial F}{\partial t} = \left(\text{th}^2(t) \cos \varphi, \text{th}^2(t) \sin \varphi, \frac{\text{sh}(t)}{\text{ch}^2(t)} \right)$$

$$\frac{\partial F}{\partial \varphi} = (-(t - \text{th}(t)) \sin \varphi, (t - \text{th}(t)) \cos \varphi, 0)$$

$$\left\langle \frac{\partial F}{\partial t}, \frac{\partial F}{\partial t} \right\rangle = \text{th}^4(t) + \frac{\text{sh}^2(t)}{\text{ch}^4(t)} = \text{th}^4 \left(1 + \frac{1}{\text{sh}^2} \right) = \text{th}^2(t), \quad \left\langle \frac{\partial F}{\partial t}, \frac{\partial F}{\partial \varphi} \right\rangle = 0$$

$$\left\langle \frac{\partial F}{\partial \varphi}, \frac{\partial F}{\partial t} \right\rangle = 0, \quad \left\langle \frac{\partial F}{\partial \varphi}, \frac{\partial F}{\partial \varphi} \right\rangle = (t - \operatorname{th}(t))^2$$

$$\Rightarrow \mathbf{I}(F) = \begin{pmatrix} \operatorname{th}^2(t) & 0 \\ 0 & (t - \operatorname{th}(t))^2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} A(S) &= \iint \sqrt{\det \mathbf{I}(F)} dt d\varphi = \iint \sqrt{(t - \operatorname{th}(t))^2 \operatorname{th}^2(t)} dt d\varphi = \\ &= \iint |(t - \operatorname{th}(t)) \operatorname{th}(t)| dt d\varphi = \iint (t - \operatorname{th}(t)) \operatorname{th}(t) dt d\varphi \end{aligned}$$

- ???

$$\frac{\partial F}{\partial t} \times \frac{\partial F}{\partial \varphi} =$$

$$\left((\operatorname{th}^2(t) \sin \varphi) (0) - \left(\frac{\operatorname{sh}(t)}{\operatorname{ch}^2(t)} \right) ((t - \operatorname{th}(t)) \cos \varphi), \right.$$

$$\left. \left(\frac{\operatorname{sh}(t)}{\operatorname{ch}^2(t)} \right) ((\operatorname{th}(t) - t) \sin \varphi) - (\operatorname{th}^2(t) \cos \varphi) (0), \right.$$

$$\left. (\operatorname{th}^2(t) \cos \varphi) ((t - \operatorname{th}(t)) \cos \varphi) - (\operatorname{th}^2(t) \sin \varphi) ((\operatorname{th}(t) - t) \sin \varphi) \right) =$$

$$= \left(- \left(\frac{\operatorname{sh}(t)}{\operatorname{ch}^2(t)} \right) (t - \operatorname{th}(t)) \cos \varphi, \right.$$

$$\left. \left(\frac{\operatorname{sh}(t)}{\operatorname{ch}^2(t)} \right) (\operatorname{th}(t) - t) \sin \varphi, (t - \operatorname{th}(t)) \operatorname{th}^2(t) \right) =$$

$$\left| \frac{\partial F}{\partial t} \times \frac{\partial F}{\partial \varphi} \right| = \sqrt{\left(\frac{\operatorname{sh}(t)}{\operatorname{ch}^2(t)} \right)^2 ((t - \operatorname{th}(t)))^2 + ((t - \operatorname{th}(t)) \operatorname{th}^2(t))^2} =$$

$$= |t - \operatorname{th}(t)| \operatorname{th}^2(t) \sqrt{\frac{1}{\operatorname{sh}^2(t)} + 1} = |(t - \operatorname{th}(t)) \operatorname{th}(t)| \operatorname{th}^2(t) = \operatorname{th}^3(t)(t - \operatorname{th}(t))$$

$$n = \frac{\frac{\partial F}{\partial \theta} \times \frac{\partial F}{\partial \varphi}}{\left| \frac{\partial F}{\partial \theta} \times \frac{\partial F}{\partial \varphi} \right|} = \left(- \left(\frac{1}{\operatorname{ch}(t)} \right) \frac{1}{\operatorname{th}^2(t)} \cos \varphi, - \left(\frac{1}{\operatorname{ch}(t)} \right) \frac{1}{\operatorname{th}^2(t)} \sin \varphi, \frac{1}{\operatorname{th}(t)} \right)$$

$$\frac{\partial F}{\partial t} = \left(\operatorname{th}^2(t) \cos \varphi, \operatorname{th}^2(t) \sin \varphi, \frac{\operatorname{sh}(t)}{\operatorname{ch}^2(t)} \right)$$

$$\Rightarrow \frac{\partial^2 F}{\partial t^2} = \left(2 \frac{1}{\text{ch}^2(t)} \text{th}(t) \cos \varphi, 2 \frac{1}{\text{ch}^2(t)} \text{th}(t) \sin \varphi, \frac{ch^3(t) - 2 \text{sh}^2(t) \text{ch}(t)}{\text{ch}^4(t)} \right)$$

$$\Rightarrow L = \left\langle \frac{\partial^2 F}{\partial t^2}, \bar{n} \right\rangle = ?$$

$$\Rightarrow \frac{\partial^2 F}{\partial t \partial \varphi} = (?, ?, ?)$$

$$\Rightarrow M = \left\langle \frac{\partial^2 F}{\partial t \partial \varphi}, \bar{n} \right\rangle = ?$$

$$\frac{\partial F}{\partial \varphi} = (-(t - \text{th}(t)) \sin \varphi, (t - \text{th}(t)) \cos \varphi, 0)$$

$$\Rightarrow \frac{\partial^2 F}{\partial \varphi^2} = (?, ?, ?)$$

$$\Rightarrow N = \left\langle \frac{\partial^2 F}{\partial \varphi^2}, \bar{n} \right\rangle = ?$$

$$\Rightarrow \Pi(F) = \begin{pmatrix} ? & ? \\ ? & ? \end{pmatrix}$$

$$K = \frac{\det \Pi(F)}{\det I(F)} = ? - \text{кривизна Гаусса}$$

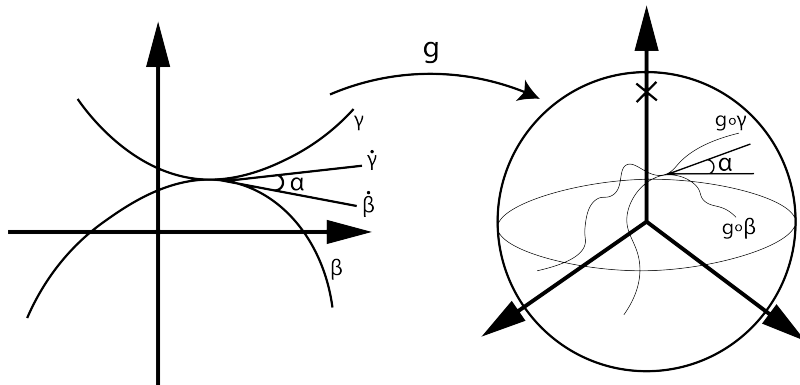
Пример (стереографическая проекция)

$$f : S^2 - \{(0, 0, 1)\} \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad (x, y, z) \mapsto \left(\frac{x}{1-z}, \frac{y}{1-z} \right)$$

$$\text{где } S^2 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 + z^2 = 1\}$$

1. Найдите $f^{-1} = g : \mathbb{R}^2 \rightarrow S^2 - \{N\}$ (полнос)
2. Доказать, что g сохраняет углы
3. Найдите $I(F)$ (п.ф.ф.) g

здесь должен быть рисунок, но его нет, как и смысла

Решение

1. Надо найти $g : f \circ g = \text{id}$ и $g \circ f = \text{id}$

$$a = \frac{x}{1-z}, \quad b = \frac{y}{1-z}, \quad x^2 + y^2 + z^2 = 1$$

Найдем из уравнений x, y, z :

$$z = \frac{a^2 + b^2 - 1}{a^2 + b^2 + 1}, \quad x = \frac{2a}{a^2 + b^2 + 1}, \quad y = \frac{2b}{a^2 + b^2 + 1}$$

2. Вспомним, что

$$\cos(\alpha) = \frac{\langle \dot{\gamma}, \dot{\beta} \rangle}{|\dot{\gamma}| |\dot{\beta}|}, \quad \cos(\theta) = \frac{\langle \dot{\tilde{\gamma}}, \dot{\tilde{\beta}} \rangle}{|\dot{\tilde{\gamma}}| |\dot{\tilde{\beta}}|}$$

$$\tilde{\gamma} = g \circ \gamma \quad \tilde{\beta} = g \circ \beta$$

$$\tilde{\gamma} = \left(\frac{2\gamma_1}{\gamma_1^2 + \gamma_2^2 + 1}, \frac{2\gamma_2}{\gamma_1^2 + \gamma_2^2 + 1}, \frac{\gamma_1^2 + \gamma_2^2 - 1}{\gamma_1^2 + \gamma_2^2 + 1} \right)$$

Аналогично другие. Можно было бы посчитать всё и подставить

$$\frac{d}{dt}\tilde{\gamma} = \frac{\partial g}{\partial a}\dot{\gamma}_1 + \frac{\partial g}{\partial b}\dot{\gamma}_2$$

Обозначим $\star = a^2 + b^2 + 1$

$$\frac{\partial g}{\partial a} = \left(\frac{2\star - 4a^2}{\star^2}, \frac{2\star - 4b^2}{\star^2}, \frac{4b}{\star^2} \right)$$

$$I(F) = \begin{pmatrix} \left\langle \frac{\partial g}{\partial a}, \frac{\partial g}{\partial a} \right\rangle^{\rho} & \left\langle \frac{\partial g}{\partial b}, \frac{\partial g}{\partial a} \right\rangle^0 \\ \left\langle \frac{\partial g}{\partial a}, \frac{\partial g}{\partial b} \right\rangle^0 & \left\langle \frac{\partial g}{\partial b}, \frac{\partial g}{\partial b} \right\rangle^{\rho} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \rho & 0 \\ 0 & \rho \end{pmatrix}$$

То есть на самом деле:

$$\cos(\theta) = \frac{\langle \dot{\tilde{\gamma}}, \dot{\tilde{\beta}} \rangle}{|\dot{\tilde{\gamma}}||\dot{\tilde{\beta}}|} = \frac{\langle \dot{\gamma}, I\dot{\beta} \rangle}{\sqrt{\langle \dot{\gamma}, I\dot{\gamma} \rangle} \sqrt{\langle \dot{\beta}, I\dot{\beta} \rangle}}$$

$$\begin{aligned} \tilde{\gamma} &= \left\langle \frac{\partial g}{\partial a}\dot{\gamma}_1 + \frac{\partial g}{\partial b}\dot{\gamma}_2, \frac{\partial g}{\partial a}\dot{\gamma}_1 + \frac{\partial g}{\partial b}\dot{\gamma}_2 \right\rangle \\ \langle \tilde{\gamma}, \tilde{\gamma} \rangle &= \left\langle \frac{\partial g}{\partial a}, \frac{\partial g}{\partial a} \right\rangle \dot{\gamma}_1^2 + 2 \left\langle \frac{\partial g}{\partial a}, \frac{\partial g}{\partial b} \right\rangle \dot{\gamma}_1 \dot{\gamma}_2 + \left\langle \frac{\partial g}{\partial b}, \frac{\partial g}{\partial b} \right\rangle \dot{\gamma}_2^2 \\ &= \left\langle \begin{pmatrix} \dot{\gamma}_1 \\ \dot{\gamma}_2 \end{pmatrix}, I \begin{pmatrix} \dot{\gamma}_1 \\ \dot{\gamma}_2 \end{pmatrix} \right\rangle \\ \frac{\rho \langle \dot{\gamma}, \dot{\beta} \rangle}{\sqrt{\rho}|\dot{\gamma}|\sqrt{\rho}|\dot{\beta}|} &= \frac{\rho \langle \dot{\gamma}, \dot{\beta} \rangle}{\rho|\dot{\gamma}||\dot{\beta}|} = \frac{\langle \dot{\gamma}, \dot{\beta} \rangle}{|\dot{\gamma}||\dot{\beta}|} = \cos \alpha \end{aligned}$$

3. см. выше

15.10.19

Пример

$$f : \mathbb{R}_+^* \times (0, 2\pi) \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$u, v \mapsto \left(\frac{\cos v}{\operatorname{ch} u}, \frac{\sin v}{\operatorname{ch} u}, u - \operatorname{th} u \right)$$

1. Найдите $I(F)$
2. Найдите $II(F)$
3. Найдите кривизну Гаусса
4. Найдите площадь поверхности

Решение

$$\frac{\partial f}{\partial u} = \left(-\frac{\cos v \operatorname{sh} u}{\operatorname{ch}^2 u}, -\frac{\sin v \operatorname{sh} u}{\operatorname{ch}^2 u}, \overbrace{1 - \frac{1}{\operatorname{ch}^2 u}}^{\operatorname{th}^2 u} \right)$$

$$\frac{\partial f}{\partial v} = \left(-\frac{\sin v}{\operatorname{ch} u}, \frac{\cos v}{\operatorname{ch} u}, 0 \right)$$

$$\left\langle \frac{\partial f}{\partial u}, \frac{\partial f}{\partial u} \right\rangle = \operatorname{th}^2$$

$$\left\langle \frac{\partial f}{\partial u}, \frac{\partial f}{\partial v} \right\rangle = 0$$

$$\left\langle \frac{\partial f}{\partial v}, \frac{\partial f}{\partial v} \right\rangle = \frac{1}{\operatorname{ch}^2 u}$$

$$\Rightarrow I(F) = \begin{pmatrix} \operatorname{th}^2 u & 0 \\ 0 & \frac{1}{\operatorname{ch}^2 u} \end{pmatrix}$$

$$\frac{\partial F}{\partial v} \times \frac{\partial F}{\partial u} = \left(-\cos v \frac{\operatorname{th}^2}{\operatorname{ch} u}, \sin \frac{\operatorname{th}^2 u}{\operatorname{ch} u}, -\frac{\operatorname{sh} u}{\operatorname{ch}^3 u} \right)$$

$$\left| \frac{\partial F}{\partial v} \times \frac{\partial F}{\partial u} \right| = \frac{\operatorname{th} u}{\operatorname{ch} u}$$

$$n = \frac{\frac{\partial F}{\partial v} \times \frac{\partial F}{\partial u}}{\left| \frac{\partial F}{\partial v} \times \frac{\partial F}{\partial u} \right|} = \left(-\operatorname{th} u \cos v, -\operatorname{th} u \sin v, -\frac{1}{\operatorname{ch} u} \right)$$

$$\begin{aligned}\frac{\partial^2 F}{\partial v^2} &= \left(-\frac{\cos v}{\operatorname{ch} u}, -\frac{\sin v}{\operatorname{ch} u}, 0 \right) \\ L = \langle \frac{\partial^2 F}{\partial v^2}, \bar{n} \rangle &= -\frac{\operatorname{sh} u}{\operatorname{ch}^2 u} \\ \frac{\partial^2 F}{\partial v \partial u} &= \left(, , 0 \right) \\ M = \langle \frac{\partial^2 F}{\partial v \partial u}, \bar{n} \rangle &= 0 \\ \frac{\partial^2 F}{\partial u^2} &= \left(-\cos v \frac{1 - \operatorname{sh}^2 u}{\operatorname{ch}^3 u}, -\sin v \right) \\ N = \langle \frac{\partial^2 F}{\partial u^2}, \bar{n} \rangle &= \frac{\operatorname{sh} u}{\operatorname{ch}^2 u} \\ \Rightarrow \Pi(F) &= \begin{pmatrix} -\frac{\operatorname{sh} u}{\operatorname{ch}^2 u} u & 0 \\ 0 & \frac{\operatorname{sh} u}{\operatorname{ch}^2 u} \end{pmatrix}\end{aligned}$$

$$A(S) = 2 \int_0^\infty \int_0^{2\pi} \frac{\operatorname{sh} u}{\operatorname{ch}^2 u} du dv = 2 \cdot 2\pi \int_0^\infty \frac{\operatorname{sh} u}{\operatorname{ch}^2 u} du = 4\pi$$

Пример

$$F : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$(u, v) \mapsto (F_1(u, v), F_2(u, v), F_3(u, v))$$

При каких условиях на $I(F)$ F "сохраняет расстояние" (доказать)

Решение

$$l(\gamma) \stackrel{?}{=} l(F \circ \gamma) = \int_0^1 \|(F \circ \gamma)\| dt$$

$$\Rightarrow \int_0^1 \langle \dot{\gamma}, \dot{\gamma} \rangle^{\frac{1}{2}} dt \stackrel{\forall \gamma}{=} \int_0^1 \langle \dot{\gamma}, I(F) \dot{\gamma} \rangle dt$$

$$\text{т.к. } \langle \dot{\gamma}, \dot{\gamma} \rangle = \langle \dot{\gamma}, I(F) \dot{\gamma} \rangle \quad \forall \gamma$$

$$I(F) = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} - \text{ортогональная}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} c = b \\ a^2 + c^2 = 1 \\ b^2 + d^2 = 1 \\ ab + cd = 0 \\ ad - cb = \pm 1 \end{cases}$$

$$\text{т.к. } a, d > 0 \Rightarrow I(F) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Пример

Сделаем цилиндр из плоскости с сохранением расстояния

$$u, v \xrightarrow{F} (\cos v, \sin v, u)$$

$$I(F) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

1.6 Завершаем тему

Пример

$\varphi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$, φ - регулярная поверхность

Такая что $\forall u \subset \mathbb{R}^2$ (отк)

Площадь: $\mathcal{A}(\varphi(u)) = \mathcal{A}(u)$

1. Доказать, что $\det(I(\varphi)) = 1$
2. Доказать, что φ сохраняет углы и площади $\Leftrightarrow \varphi$ сохраняет расстояние

Док-во

$$1. \iint_U \sqrt{\det I(\varphi)} du dv = \mathcal{A}(u) = \iint_u du dv \quad \forall u \subset \mathbb{R}^2 \text{ отк.}$$

$$\iint_u (\sqrt{\det I(\varphi)} - 1) du dv = 0 \quad \forall u \subset \mathbb{R}^2$$

Но $\varphi \in C^1 \Rightarrow \sqrt{\det I(\varphi)} - 1$ непр.

Предположим, что $\sqrt{\det I(\varphi)} - 1 \neq 0 \Rightarrow \exists (u_0, v_0)$ т.ч. $\sqrt{\det I(\varphi)}_{(u_0, v_0)} - 1 \neq 0$

$$\Rightarrow \exists V \ni (u_0, v_0) \text{ т.ч. } \forall (u, v) \in V, \quad \sqrt{\det I(\varphi)} - 1 \neq 0$$

$$\forall (u, v) \in V \quad \sqrt{\det I(\varphi)} - 1 > 0$$

Тогда $\iint_V \sqrt{\det I(\varphi)} - 1 > 0$ - противоречие

Значит, что $\det I(\varphi) = 1$

2. ???

Замечание

Есть такая теорема:

$$\varphi : (0, 2\pi) \times (0, 2\pi) \rightarrow TOR \subset \mathbb{R}^3$$

$$\varphi \in C^1 \text{ т.ч. } I(\varphi) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Опр

$$SU(2) = \left\{ \begin{pmatrix} \alpha & -\bar{\beta} \\ \beta & \bar{\alpha} \end{pmatrix}, \quad \alpha, \beta \in \mathbb{C}, \quad |\alpha|^2 + |\beta|^2 = 1 \right\} \subset \mathbb{C}^4 \cong \mathbb{R}^8$$

Опр

$$S^3 = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid x^2 + y^2 + z^2 + t^2 = 1\}$$

Пример

Доказать, что $\mathbb{R}^4 \supseteq S^3 \cong SU(2)$

Док-во

Мы можем перейти $SU(2) \rightarrow S^3$, расписав через Re и Im . Получится подобное уравнение как в S^3 , аналогично назад:

$$\varphi : S^3 \rightarrow SU(2) \subset \mathbb{R}^8$$

$$x, y, z, t \rightarrow \begin{pmatrix} x + iy & -z + it \\ z + it & x - iy \end{pmatrix}$$

$$\tilde{\varphi} : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^8$$

Непрерывная функция компактна, значит Хаусдорф

1.7 Кривые и поверхности

Задача

$$f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \quad f \in C^2$$

$$S = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid z = f(x, y)\}$$

Найти кривизну Гаусса

Док-во

$$V \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$(x, y) \xrightarrow{\varphi} (x, y, f(x, y))$ почему это рег повер-ть?

$$\frac{\partial \varphi}{\partial x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \frac{\partial f}{\partial x} \end{pmatrix} \quad \frac{\partial \varphi}{\partial y} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \frac{\partial f}{\partial y} \end{pmatrix} \quad - \text{ЛН} \Rightarrow \text{поверхность регулярная}$$

$$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} = 1 + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2}$$

$$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} = 1 + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2}$$

$$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial y \partial x} = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}$$

$$K = \frac{\det(\text{II})}{\det(\text{I})}$$

$$\text{I}(f) = \begin{pmatrix} 1 + f_x^2 & f_x f_y \\ f_x f_y & 1 + f_y^2 \end{pmatrix}$$

$$\text{II}(f) = \frac{1}{\sqrt{1 + f_x^2 + f_y^2}} \begin{pmatrix} f_{xx} & f_{xy} \\ f_{xy} & f_{yy} \end{pmatrix}$$

$$K = \frac{f_{xx} f_{yy} - f_{xy}^2}{(1 + f_x^2 + f_y^2)^2}$$

Задача

$$f : V \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\gamma : \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 | f(x) = y\}$$

Найти кривизну γ

Напоминание

$$\gamma : (0, 1) \rightarrow \mathbb{R}^3 \quad \gamma \in C^2$$

$$t \mapsto (\gamma_1(t), \gamma_2(t), \gamma_3(t))$$

$$|\dot{\gamma}| = \sqrt{\gamma_1^2 + \gamma_2^2 + \gamma_3^2} = 1$$

Тогда $\kappa(t) = |\ddot{\gamma}(t)|$ - кривизна

Док-во

Мы знаем, что для любой кривой есть нат. парам.

$$\gamma(t) = (t, f(t)) \quad \gamma : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$\exists \varphi : [0, l(\gamma)] \rightarrow [0, 1]$$

$$s \mapsto \varphi(s) = t$$

$$\text{т.ч. } \tilde{\gamma} = \gamma \circ \varphi(s) \quad \text{т.ч. } |\dot{\tilde{\gamma}}(s)| = 1 \quad \forall s \in [0, l(\gamma)]$$

$$\tilde{\gamma}(s) = (\varphi(s), f(\varphi(s)))$$

$$\dot{\tilde{\gamma}} = (\dot{\varphi}(s), \dot{\varphi}(s)f'(\varphi(s)))$$

$$\text{мы знаем, что } \dot{\varphi}^2 + \dot{\varphi}^2 f'^2(\varphi(s)) = 1,$$

$$\text{т.е. } \dot{\varphi}^2 = \frac{1}{1 + f'_{(\varphi(s))}{}^2}$$

$$K(s) = \left| \ddot{\tilde{\gamma}} \right|$$

$$\ddot{\tilde{\gamma}} = \underbrace{(\ddot{\varphi}(s))}_{(1)}, \underbrace{\ddot{\varphi} f'(\varphi(s)) + \dot{\varphi}^2 f''(\varphi(s))}_{(2)}$$

$$\ddot{\varphi} = ?$$

$$\ddot{\varphi} = -\frac{f'_{\varphi(s)} f''_{\varphi(s)}}{(1 + f'_{(\varphi(s))}{}^2)^2}$$

$$(2) = \left(\frac{f''}{1 + f'^2} - \frac{f'^2 f''}{(1 + f'^2)^2} \right)$$

$$\begin{aligned} (2)^2 &= \frac{f''^2}{(1 + f'^2)^2} - \frac{2f''^2 f'^2}{(1 + f'^2)^3} + \frac{f'^4 f''^2}{(1 + f'^2)^4} = \\ &= \frac{f''^2}{(1 + f'^2)^2} \left(\frac{(1 + f'^2)^2 - 2f'^2(1 + f'^2) + f'^4}{(1 + f'^2)^2} \right) = \frac{f''^2}{(1 + f'^2)^4} \end{aligned}$$

$$(1)^2 = \frac{f'^2 f''^2}{(1 + f'^2)^4}$$

$$\left| \ddot{\tilde{\gamma}} \right| = \frac{|f''| \sqrt{f'^2 + 1}}{(1 + f'^2)} = \frac{|f''|}{(1 + f'^2)^{3/2}}$$

05.11.19

Задача

$\varphi : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ регулярная, C^2
 u,v

$$\mathcal{F} = \mathbf{I}^{-1} \mathbf{II}$$

$$\mathbf{I} = \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix} \quad \mathbf{II} = \begin{pmatrix} P & Q \\ Q & R \end{pmatrix}$$

Главные кривизны k_1, k_2 - это собственные числа матрицы \mathcal{F}

Доказать, что:

1. $K = k_1 k_2$

2. $H = \frac{k_1 + k_2}{2} = \frac{ER + GP - 2FQ}{2(EG - F^2)}$

Решение

$$\det \mathcal{F} = \det \mathbf{I}^{-1} \det \mathbf{II} = (\det \mathbf{I})^{-1} \det \mathbf{II} = \det K$$

??? В жардановом базисе $\mathcal{F} = PDP$ $K = \det P \det D (\det P)^{-1}$

Задача

$$\varphi_v = \frac{\partial \varphi}{\partial u}$$

$$N = \frac{\varphi_u \times \varphi_v}{|\varphi_u \times \varphi_v|}$$

$$\varphi_{uu} = \Gamma_{11}^1 \varphi_u + \Gamma_{11}^2 \varphi_v + L_1 N$$

$$\varphi_{uv} = \Gamma_{11}^1 \varphi_u + \Gamma_{12}^2 \varphi_v + L_2 N$$

$$\varphi_{vu} = \Gamma_{21}^1 \varphi_u + \Gamma_{21}^2 \varphi_v + L_2' N$$

$$\varphi_{vv} = \Gamma_{22}^1 \varphi_u + \Gamma_{22}^2 \varphi_v + L_3 N$$

$$\frac{\partial N}{\partial u} = a_{11} \varphi_u + a_{21} \varphi_v + t N$$

$$\frac{\partial N}{\partial v} = a_{12} \varphi_u + a_{22} \varphi_v + s N$$

Доказать, что:

$$t = s = 0$$

$$L_1 = P, \quad L_2 = L'_2 = Q$$

$$L_3 = R$$

$$a_{11} = \frac{QF - PG}{EG - F^2}, \quad a_{12} = \frac{RF - QG}{EG - F^2}$$

$$a_{21} = \frac{PF - QE}{EG - F^2}, \quad a_{22} = \frac{QF - RE}{EG - F^2}$$

Решение

$$P = \langle \varphi_{uu}, N \rangle = L_1 N^2 = L_1$$

Аналогично L_2, L_3

$$\text{Знаем, } \langle N(u, v), N(u, v) \rangle = 1 \quad | \quad \frac{\partial}{\partial u}$$

$$2 \langle \frac{\partial N}{\partial u}, N \rangle = 0 \quad \langle \frac{\partial N}{\partial u}, N \rangle = t \Rightarrow t = 0$$

Аналогично s

$$\langle N, \varphi_u \rangle = 0$$

$$\Rightarrow \langle N_u, \varphi_u \rangle + \langle N, \varphi_{uu} \rangle = 0$$

$$\Rightarrow \langle N_v, \varphi_v \rangle + \langle N, \varphi_{uv} \rangle = 0$$

$$\langle N_{,v} \rangle = 0$$

$$\Rightarrow \langle N_u, \varphi_v \rangle + \langle N, \varphi_{vu} \rangle = 0$$

$$\Rightarrow \langle N_v, \varphi_v \rangle + \langle N, \varphi_{vv} \rangle = 0$$

$$-P = a_{11}E + a_{21}F \quad (1)$$

$$-Q = a_{12}E + a_{22}F \quad (2)$$

$$-Q = a_{11}F + a_{21}G \quad (3)$$

$$-R = a_{12}F + a_{22}G \quad (4)$$

$$(1), (3) \Rightarrow a_{11}, a_{21}, \quad (2), (4) \Rightarrow a_{22}, a_{12}$$

12.11.19

УТВ

$$K = \frac{\det \Pi}{\det I} \text{ зависит от } \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix} \text{ и } \frac{\partial F}{\partial u} \quad \frac{\partial F}{\partial v}$$

Задача

1. Доказать, что

$$\Gamma_{11}^1 E + \Gamma_{11}^2 F = \frac{1}{2} E_u \quad E_u = \frac{\partial}{\partial u} E$$

$$\Gamma_{11}^1 E + \Gamma_{11}^2 G = F_u - \frac{1}{2} E_v$$

$$\Gamma_{12}^1 E + \Gamma_{12}^2 F = \frac{1}{2} E_v$$

$$\Gamma_{12}^1 F + \Gamma_{12}^2 G = \frac{1}{2} G_u$$

$$\Gamma_{22}^1 E + \Gamma_{22}^2 F = F_v - \frac{1}{2} G_u$$

$$\Gamma_{22}^1 F + \Gamma_{22}^2 G = \frac{1}{2} G_v$$

2. Доказать, что Γ_{ij}^k зависят от $E, F, G, E_u, E_v, F_u, F_v, G_u, G_v$

$$I = \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}$$

$$\Pi = \begin{pmatrix} P & Q \\ Q & R \end{pmatrix}$$

$$\varphi_{uu} = \Gamma_{11}^1 \varphi_u + \Gamma_{11}^2 \varphi_v + PN$$

$$\langle \varphi_{uu}, \varphi_u \rangle = \Gamma_{11}^1 \underbrace{\langle \varphi_u, \varphi_u \rangle}_E + \Gamma_{11}^2 \underbrace{\langle \varphi_v, \varphi_u \rangle}_F$$

$$\frac{1}{2} E_u = \langle \varphi_{uu}, \varphi_u \rangle = \Gamma_{11}^1 E + \Gamma_{11}^2 F$$

$$E_u = \frac{\partial}{\partial u} \langle \varphi_u, \varphi_u \rangle = 2 \langle \varphi_{uu}, \varphi_u \rangle$$

$$\langle \varphi_{uu}, \varphi_v \rangle = \Gamma_{11}^1 F + \Gamma_{11}^2 G$$

$$F'_u - \frac{1}{2} E'_v = \langle \varphi''_{uu}, \varphi'_v \rangle + \langle \varphi'_u, \varphi''_{uv} \rangle - \frac{1}{2} (\langle \varphi''_{uv}, \varphi'_u \rangle + \langle \varphi'_u, \varphi''_{uv} \rangle)$$

$$EG - F^2 \neq 0 \quad \text{т.к. опред. I формы}$$

Γ_{ij}^k выражаются из линейной системы из п.1

Задача

$$\varphi \quad C^3$$

$$\frac{\partial}{\partial v} \varphi_{uu} = \frac{\partial}{\partial u} \varphi_{uv}$$

Доказать, что

$$\Gamma_{11}^1 \Gamma_{12}^1 + \Gamma_{11}^2 \Gamma_{22}^1 + P a_{12} + \partial_v \Gamma_{11}^1 = \Gamma_{12}^1 \Gamma_{11}^1 + \Gamma_{12}^2 \Gamma_{12}^1 + Q a_{11} + \partial_u \Gamma_{12}^1 \quad (*)$$

$$\frac{\partial N}{\partial u} = a_{11} \varphi_u + a_{21} \varphi_v$$

$$\frac{\partial N}{\partial v} = a_{12} \varphi_u + a_{22} \varphi_v$$

$$\partial \varphi_{uu} = \partial_v \Gamma_{11}^1 \varphi_u + \Gamma_{11}^1 \varphi_{uv} + \partial_v \Gamma_{11}^2 \varphi_v + \Gamma_{11}^2 \varphi_{vv} + P_v N + P N_v$$

$$N_v = a_{12} \varphi_u + a_{22} \varphi_v$$

$$\varphi_{uv} = \Gamma_{12}^1 \varphi_u + \Gamma_{12}^2 \varphi_v + Q N$$

$$\varphi_{vv} = \Gamma_{22}^1 \varphi_u + \Gamma_{22}^2 \varphi_v + R N$$

$$\{\partial_v \Gamma_{11}^1 + \Gamma_{11}^1 \Gamma_{12}^1 + \Gamma_{11}^2 \Gamma_{22}^1 + P a_{12}\} \varphi_u$$

$$\varphi_u v = \Gamma_{12}^1 \varphi_u + \Gamma_{12}^2 \varphi_v + Q N$$

$$\partial_u \varphi_{uv} = \partial_u \Gamma_{12}^1 + \Gamma_{12}^1 \varphi_{uu} + \partial_u \Gamma_{12}^2 \varphi_v + \Gamma_{12}^2 \varphi_{uv} + Q_u N + Q N_u$$

$$\partial \Gamma_{12}^1 + \Gamma_{12}^1 \Gamma_{11}^1 + \Gamma_{12}^2 \Gamma_{12}^1 + Q a_{11}$$

$$(**) \begin{cases} a_{11} = \frac{QF-PG}{EG-F^2} \\ a_{12} = \frac{RF-QG}{EG-P^2} \end{cases}$$

$$(*) + (**) \Rightarrow \partial_u \Gamma_{12}^2 - \partial_v \Gamma_{11}^2 + \Gamma_{12}^1 \Gamma_{11}^2 - \Gamma_{11}^1 \Gamma_{21}^2 - \Gamma_{11}^2 \Gamma_{22}^2 + \Gamma_{12}^2 \Gamma_{12}^2 = -EK(\text{крив. Гаусса})$$

19.11.19

Задача

$$H = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid y > 0\}$$

$$\text{Предположим, что } I(x, y) = \begin{pmatrix} \frac{1}{y^2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{y^2} \end{pmatrix}$$

1. $\Gamma_{ij}^k, \quad i, j, k \in \{1, 2\}$
2. Найдите K

Решение

1. Воспользуемся предпоследней задачей и из уравнений найдем:

$$\Gamma_{11}^2 = -\Gamma_{12}^1 = -\Gamma_{21}^1 = -\Gamma_{22}^2 = \frac{1}{y}$$

2. По последней задаче:

$$K = \frac{\partial_u \Gamma_{12}^2 - \partial_v \Gamma_{11}^2 + \Gamma_{12}^1 \Gamma_{11}^1 \Gamma_{21}^2 - \Gamma_{11}^2 \Gamma_{22}^2 + \Gamma_{12}^2 \Gamma_{12}^2}{-E} = \frac{0 + \frac{1}{y^2} - \frac{1}{y} \frac{1}{y} + 0 + \frac{1}{y} \frac{1}{y} + 0}{?} =$$

Задача

Пусть $\gamma : [0, 1] \rightarrow H \quad C^2$ (обозначения из пред. задачи)

$$\gamma(0) = a \quad \gamma(1) = b$$

$$t \mapsto \gamma(t) = (\gamma_1(t), \gamma_2(t))$$

$$k = 1, 2$$

$$\begin{cases} \ddot{\gamma}_k + \sum_{i=1}^2 \sum_{j=1}^2 \Gamma_{ij}^k \dot{\gamma}_i \dot{\gamma}_j = 0 & \text{ур-ия Лагранжа} \\ \left\langle \begin{pmatrix} \dot{\gamma}_1 \\ \dot{\gamma}_2 \end{pmatrix}, \quad L_{\gamma_1(t), \gamma_2(t)} \begin{pmatrix} \dot{\gamma}_1 \\ \dot{\gamma}_2 \end{pmatrix} \right\rangle = 1 \end{cases}$$

Решение

Первое уравнение даёт:

$$\ddot{\gamma}_1 - \frac{2}{\gamma_2} \dot{\gamma}_1 \dot{\gamma}_2 = 0 \quad k = 1$$

$$\ddot{\gamma}_2 - \frac{2}{\gamma_2} (\dot{\gamma}_1^2 \dot{\gamma}_2^2) = 0 \quad k = 2$$

Второе уравнение:

$$\left\langle \begin{pmatrix} \dot{\gamma}_1 \\ \dot{\gamma}_2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \frac{\dot{\gamma}_1}{\gamma_2^2} \\ \frac{\dot{\gamma}_2}{\gamma_2^2} \end{pmatrix} \right\rangle = \frac{(\dot{\gamma}_1)^2 + (\dot{\gamma}_2)^2}{\gamma_2^2} = 1$$

Опр

У нас было стандартное скалярное произведение, мы определили новое:

$$\left\langle \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} \right\rangle' := \left\langle \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \frac{1}{y^2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{y^2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} \right\rangle$$

$$A = \begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix}$$

Где $ab - c^2 > 0$, с.ч. $\lambda_1 \lambda_2 > 0$

$$\gamma : [0, 1] \rightarrow H$$

$$t \mapsto (\gamma_1(t), \gamma_2(t))$$

$$l_{stand} = \int_0^1 |\dot{\gamma}| dt$$

Будем считать с новым ск. произведем как:

$$l^1(\gamma) := \int_0^1 \sqrt{\left\langle \begin{pmatrix} \dot{\gamma}_1 \\ \dot{\gamma}_2 \end{pmatrix}, I_{\gamma(t)} \begin{pmatrix} \dot{\gamma}_1 \\ \dot{\gamma}_2 \end{pmatrix} \right\rangle}$$

УТВ

$$\mathbb{R}^n = C^2([0, 1], \mathbb{R}^2)$$

$$U \in C^2([0, 1], H) \quad (U \subset \mathbb{R}^n \quad C^2([0, 1], H) \subset C^2([0, 1], \mathbb{R}^2))$$

$$L : C^2([0, 1], H) \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\gamma \mapsto L(\gamma) = \int_0^1 \sqrt{\left\langle \begin{pmatrix} \dot{\gamma}_1 \\ \dot{\gamma}_2 \end{pmatrix}, I_{\gamma(t)} \begin{pmatrix} \dot{\gamma}_1 \\ \dot{\gamma}_2 \end{pmatrix} \right\rangle}$$

Оказывается,

$$\frac{dL}{d\gamma} = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} \ddot{\gamma}_1 - \frac{2}{\gamma_2} \dot{\gamma}_1 \dot{\gamma}_2 = 0 \\ \ddot{\gamma}_2 - \frac{2}{\gamma_2} (\dot{\gamma}_1^2 \dot{\gamma}_2^2) = 0 \end{cases}$$

УТВ

Решение этой системы:

$$\dot{\gamma}_1 = \alpha \gamma_2^2 \quad \alpha \in \mathbb{R} \text{ (const)}$$

Решение

Действительно, если подставить в систему, выйдет тождество
ЗДЕСЬ ЧТО-ТО ПРОПУЩЕНО, РАЗОБРАТЬСЯ, ЧТО ЭТО БЫЛО
(Привет, Лада)

$$\alpha \neq 0 :$$

$$\gamma_1 = \alpha \gamma_2^2$$

$$\dot{\gamma}_2 = \pm \gamma_2 \sqrt{1 - \alpha^2 \beta^2}$$

Выберем γ_1 так:

$$\gamma_1 = \frac{\tanh h(t)}{\alpha}$$

Тогда γ_2 :

$$\gamma_2(t) = \frac{1}{\alpha \operatorname{ch}(t)}$$

Значит

$$\gamma_1^2 + \gamma_2^2 = \frac{1}{\alpha^2}$$

Пример

$$F : C^2([0, 1], \mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$$

$$f \mapsto \int_0^1 \mathcal{L}(f(t), f'(t), t) dt$$

Где $\mathcal{L} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R} \quad C^2$

Хотим посчитать:

$$\lim_{s \rightarrow 0} \frac{1}{s} (F(f + s\Delta) - F(f)), \text{ где } \Delta \in C^2([0, 1], \mathbb{R})_{0,0} \text{ и } \Delta(0) = \Delta(1) = 0$$

$$\begin{aligned} & \lim_{s \rightarrow 0} \frac{1}{s} \left(\int_0^1 \mathcal{L}(f + s\Delta, f' + s\Delta', t) - \mathcal{L}(f, f', t) \right) dt = \\ & = \int_0^1 \lim_{s \rightarrow 0} (\mathcal{L}(f + s\Delta, f' + s\Delta', t) - \mathcal{L}(f, f', t)) dt \end{aligned}$$

Пример (посчитать подобный пример)

$$\begin{aligned}\mathcal{L}(f, f') &= f^2 + f'^{-2} \\ \lim_{s \rightarrow 0} \frac{\mathcal{L}(f + s\Delta, f' + s\Delta', t) - \mathcal{L}(f, f', t)}{s} &= \\ &= \lim_{s \rightarrow 0} \frac{(f + s\Delta)^2 + (f' + s\Delta')'^2 - f^2 - f'^2}{s} = 2f\Delta + 2f'\Delta'\end{aligned}$$

Пример (продолжение)

$$= \int_0^1 \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial f}(f, f', t)\Delta + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial f'}(f, f', t)\Delta' dt$$

Что произошло?

$$\begin{aligned}\frac{\mathcal{L}(f + s\Delta, f' + s\Delta', t) - \mathcal{L}(f, f' + s\Delta', t) + \mathcal{L}(f', f' + s\Delta, t) - \mathcal{L}(f, f', t)}{s} \\ \int_0^1 \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial f'}\Delta' dt \stackrel{\text{по частям}}{=} \int_0^1 \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial f'}\Delta - \int_0^1 \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial f'}\right)\Delta \\ \Rightarrow \int_0^1 \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial f} - \frac{d}{dt}\left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial f'}\right)\right)\Delta dt =: dF(t)[\Delta]\end{aligned}$$

Как найти условие на f , т.ч. $dF(t)[\Delta] = 0 \quad \forall \Delta \in C^2([0, 1], \mathbb{R})$?

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial f} - \frac{d}{dt}\left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial f'}\right) = 0 \text{ - условие, уравнение Лагранжа}$$

Пример (поменяем условие на)

$$\begin{aligned}F : C^2([0, 1], \mathbb{R}^n) &\rightarrow \mathbb{R} \\ (f_1, \dots, f_n) &\mapsto \int_0^1 \mathcal{L}(f_1, \dots, f_n, f'_1, \dots, f'_n) dt \\ F(f)[\Delta] &= 0 \quad \forall \Delta \in C^2([0, 1], \mathbb{R}^n)? \\ \frac{\delta \mathcal{L}}{\partial f_i} - \frac{d}{dt} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial f'_i} &= 0 \quad \forall i \in \{1, \dots, n\}\end{aligned}$$

Пример (новая ситуация)

$$\begin{aligned}F : C^2([0, 1], \mathcal{H}) &\rightarrow \mathbb{R} \\ (\gamma_1, \gamma_2) = \gamma &\mapsto \int_0^1 \frac{\dot{\gamma}_1 + \dot{\gamma}_2^2}{\gamma^2} dt \\ dF[\Delta] &= 0 \quad \forall \Delta \\ dF^r(t)[\Delta] &= 0 \quad \forall \Delta\end{aligned}$$

Написать уравнение Лагранжа

Решение

$$L(\gamma_1, \gamma_2, \dot{\gamma}_1, \dot{\gamma}_2, t) = \frac{\dot{\gamma}_1^2 + \dot{\gamma}_2^2}{\gamma_2^2}$$

Лагранжа:

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \gamma_1} - \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\gamma}_1} \right) = 0 = \frac{d}{dt} \left(\frac{2\dot{\gamma}_1}{\gamma_2^2} \right) = 2 \frac{2\ddot{\gamma}_1 \gamma_2^2 - 2\gamma_2 \dot{\gamma}_2 \dot{\gamma}_1}{\gamma_2^4} = 0$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \gamma_2 \neq 0 \\ \ddot{\gamma}_1 \gamma_2 - 2\dot{\gamma}_1 \dot{\gamma}_2 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \gamma_2 \neq 0 \\ \ddot{\gamma}_2 - \frac{2\dot{\gamma}_1 \dot{\gamma}_2}{\gamma_2} \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial L}{\partial \gamma_2} - \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\gamma}_2} \right) &= -2 \frac{\dot{\gamma}_1 + \dot{\gamma}_2}{\gamma_2^3} - \frac{d}{dt} \left(\frac{2\dot{\gamma}_2}{\gamma_2^2} \right) = \\ &= \frac{\gamma_1^2 + \dot{\gamma}_2^2}{\gamma_2^3} + \frac{\ddot{\gamma}_2 \gamma_2^2 - 2\gamma_2 \dot{\gamma}_2 \dot{\gamma}_2}{\gamma_2^4} = 0 \end{aligned}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \gamma_2 \neq 0 \\ \dot{\gamma}_1^2 + \dot{\gamma}_2^2 + \ddot{\gamma}_2 \gamma_2 - 2\dot{\gamma}_2^2 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \gamma_2 \neq 0 \\ \dot{\gamma}_1^2 + \dot{\gamma}_2^2 + \ddot{\gamma}_2 \gamma_2 = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \gamma_2 \neq 0 \\ \frac{\dot{\gamma}_1 - \dot{\gamma}_2^2}{\gamma_2} + \ddot{\gamma}_2 = 0 \end{cases}$$

$$\ddot{\gamma}_k + \sum_i \sum_j \Gamma_{ij}^k \dot{\gamma}_1 \dot{\gamma}_2$$