# Содержание

1	Дифференциальная геометрия кривых	2
	1.1 Теорема о неявной функции	4
	1.2 Свойства пределов	
	1.3 Гладка кривая, регулярная кривая	4
	1.4 Формула Тейлора	(
	1.5 Длина кривой	(
	1.6 Теорема о длине кривой	(
	1.7 Репер Френе	Ć
	1.8 Вектор кривизны	13
	1.9 Формула Френе	15
	1.10 Вычисление кривизны кручения	16
	1.11 Дополнение 1: плоскости, связ. с кривыми	18
	1.12 Дополнение 2: натур. ур-я кривой	20
2	Дифференциальная геометрия поверхностей	22
	2.1 Понятие поверхности	22
	2.2 Касательная плоскость	23
	2.3 Первая квадратичная плоскость	2!
	2.4 Теорема про угол между кривыми	26
	2.5 Изометричные поверхности	26
	2.6 Площадь поверхности	28
	2.7 II квадратичная форма	3
	2.8 Соприкас. парабалоид	3
	2.9 Τeopema Γaycca	36
	2.10 Теорема Эйлера	3'

Дифф. геометрия кривых (в  $\mathbb{R}^3$ ) и поверхностей (в  $\mathbb{R}^3$ ) 2019-09-09

# 1 Дифференциальная геометрия кривых

#### Опр

 $f:[a,b] \to \mathbb{R}^3$  - вектор-функция. Образ f называется кривой, а f - параметризация этой кривой.

Способы задания кривых:

- 1. Параметрический  $f:[a,b] \to \mathbb{R}^3$
- 2. Явное задание кривой  $\begin{cases} y=y(x) \\ z=z(x) \end{cases}$  (особенно хорошо на плоскости y=f(x))
- 3. Неявное задание кривой (на плоскости) F(x,y) = 0

## Пример

Окружность: 
$$x^{2} + y^{2} - 1 = 0$$
  $y = \pm \sqrt{1 - x^{2}}$  явное задание рис  $3$ 

## Теорема (о неявной функции)

$$F(x,y)=0$$
 
$$F$$
 - дифф  $(\exists \frac{\partial F}{\partial x}$  и  $\frac{\partial F}{\partial y}$  - непр в окр  $(x_0,y_0)$ ,  $F(x_0,y_0)=0$  Если  $\frac{\partial F}{\partial y}(x_0,y_0)\neq 0 \Rightarrow \ \exists \mathcal{E}>0 \ \exists f: (x_0-\mathcal{E},x_0+\mathcal{E})\to \mathbb{R}$   $F(x,f(x))=0$ 

## **Напоминание**

$$\frac{dF}{dx}\Big|_{(x_0,y_0)} = \lim_{x \to x_0} \frac{F(x,y_0) - F(x_0,y_0)}{x - x_0}$$

$$y = f(x) \rightarrow \begin{cases} x = t \\ y = f(t) \end{cases}$$
  $f(t) = (x(t), y(t), z(t))$ 

Как задавать вектор-функцию?  $f:[a,b] \to \mathbb{R}^3$  - вектор-функция, тогда

$$\lim_{t \to t_0} f(t) = (x_0, y_0, z_0)$$

$$\forall \mathcal{E} > 0 \; \exists \delta > 0 : \; \text{если} \; \rho(t,t_0) < \delta, \; \text{то} \; \rho(f(t),(x_0,y_0)) < \mathcal{E}$$
  $(\rho(t,t_0)=|t-t_0|, \quad f(t)=\sqrt{(x(t)-x_0)^2+(y(t)-y_0)^2+(z(t)-z_0)^2})$ 

#### Теорема (свойства пределов)

$$\lim_{t\to t_0}(f(t)\pm g(t))=\lim_{t\to t_0}f(t)\pm\lim_{t\to t_0}g(t)$$
 
$$\lim_{t\to t_0}(f(t)\cdot g(t))=(\lim_{t\to t_0}f(t),\lim_{t\to t_0}g(t))\text{ - скалярное умножение}$$
 
$$\lim_{t\to t_0}(f(x)\times g(t))=\lim_{t\to t_0}f(x)\times\lim_{t\to t_0}g(t)$$

#### Док-во

$$\lim_{t \to t_0} f(t) = (\lim_{t \to t_0} x(t), \lim_{t \to t_0} y(t), \lim_{t \to t_0} z(0))$$
 
$$f(t) = (x(t), y(t), z(t))$$
 Пусть  $\mathcal{E} > 0$ , выберем  $\delta : |x(t) - x_0| < \frac{\mathcal{E}}{3}$ 

если 
$$|t - t_0| < \delta$$

$$\Rightarrow \frac{|y(t) - y_0| < \frac{\mathcal{E}}{3}}{|z(t) - z_0| < \frac{\mathcal{E}}{3}} \Rightarrow \sqrt{(x(t) - x_0)^2 + (y(t) - y_0)^2 + (z(t) - z_0)^2} < \frac{\mathcal{E}}{\sqrt{3}}$$

## Опр

$$f'(t_0) = \lim_{t \to t_0} \frac{\overline{f}(t) - \overline{f}(t_0)}{t - t_0}$$

# Теорема (свойства)

1. 
$$(f(t) \pm g(t))' = f'(t) \pm y'(t)$$

2. 
$$(cf(t))' = cf'(t)$$

3. 
$$(f(t); g(t))' = (f'(t); g(t)) + (f(t); g'(t))$$

4. 
$$(f(t) \times g(t))' = f'(t) \times g(t) + f(t) \times g'(t)$$

5. 
$$(f(t), g(t), h(t))' = (f', g, h) + (f, g', h) + (f, g, h')$$

Доказывается через 
$$f'(t) = (x'(t), y'(t), z'(t))$$

$$f(t) = (x(t), y(t), z(t))$$

Докажем ВП: 
$$(f(t) \times g(t))'|_{t=t_0} = \lim_{t \to t_0} \frac{f(t) \times g(t) - f(t_0) \times g(t_0)}{t - t_0)} =$$

$$= \lim_{t \to t_0} \frac{f(x) \times g(x) - f(t_0) \times g(t_0) + f(t_0) \times g(t) - f(t_0) \times g(t_0)}{t - t_0}$$

$$= \lim_{t \to t_0} \frac{(f(t) - f(t_0)) \times g(t)}{t - t_0} + \lim_{t \to t_0} \frac{f(t_0 \times (g(t) - g(t_0)))}{t - t_0} =$$

$$= f'(t_0) \times g(t_0) + f(t_0) \times g'(t_0)$$

## Пример

Контрпример

Т. Лагранжа - неверна рис 4

$$\begin{split} &\int_{b}^{a} \overrightarrow{f}(t)dt = (\int_{a}^{b} x(t)d(t), \int_{a}^{b} y(t)dt, \int_{a}^{b} z(t)dt) \\ \overrightarrow{F}'(t) &= \overrightarrow{f}(t) \\ \overrightarrow{F}(b) - \overrightarrow{F}(a) &= \int_{a}^{b} \overrightarrow{f}(t)dt \\ F(t) &= (X(t), Y(t), Z(t)) \\ f(t) &= (X'(t), Y'(t), Z'(t)) = (x(t), y(t), z(t)) \\ &\int_{a}^{b} f(t)dt = (\int_{a}^{b} x(t)dt, \ldots) = (X(b) - X(a), \ldots. \end{split}$$

## Опр

Гладкая кривая - образ вектороднозначнойя функция

## Опр

Кривая называется регулярной, если существует производная и  $f'(t) \neq \overrightarrow{0}$ 

## Опр

Кривая называется бирегулярной, если существует вторая производная и  $f''(t) \not | f'(t)$ 

## Опр

Параметризации  $\overrightarrow{f}(t)$  и  $\overrightarrow{g}(t)$  эквивалентны

$$f: [a, b] \to \mathbb{R}^3$$
  
 $q: [c, d] \to \mathbb{R}^3$ 

Если  $\exists$  биекция  $\tau:[a,b] \rightarrow [c,d]$ 

$$\tau(a) = c; \quad \tau(b) = d:$$

$$f(t) = g(\tau(t))$$
 ( $au$  возрастает и гладкая)

#### Лемма

Эквив параметризаций - эквививалентность

## Док-во

Докажем, что экв. параметризаций - отношение эквивалентности:

- 1. (рефл.)  $\tau = id$
- 2. (симм.)  $f(t) = g(\tau(t)), g(t) = f(\tau(t))$
- 3. (тран.)  $f(t) = g(b(t)), g(t) = h(\tau(t)), f(t) = h(\tau(b(t)))$

## Лемма

$$\overrightarrow{f}(t)$$
 - вектор-функция/ регуляр.  $|\overrightarrow{f}(t)|=1 o f'(t) \perp f(t)$ 

## Док-во

$$(f(t); f(t)) = 1$$
  
 $0 = (f(t), f(t))' = 2(f'(t), f(t))$   
 $f(t) \neq 0$   
 $f'(t) \neq 0 \rightarrow f'(t) \perp f(t)$ 

2019-09-16

## Теорема (Ф-ма Тейлора)

$$\overrightarrow{t} = \overrightarrow{t_0} + \overrightarrow{f'}(t_0)(t - t_0) + \frac{\overrightarrow{f''}(t_0)}{2!}(t - t_0)^2 + \dots$$

$$+ \frac{\overrightarrow{f^{(n)}}(t_0)}{n!}(t - t_0)^n + o(t - t_0)^n$$

$$\overrightarrow{g}(t) = o(t - t_0)^n, \text{ если}$$

$$\lim_{t \to t_0} \frac{\overrightarrow{g}(t)}{(t - t_0)^n} = \overrightarrow{0}$$

a) 
$$\sup \sum_{i=1}^{n} |f(t_i) - f(t_{i-1})|$$

a) 
$$\sup \sum_{i=1}^{n} |f(t_i) - f(t_{i-1})|$$
  
6)  $\lim_{\substack{\max \\ i=1..n}} |t_i - t_{i-1}| \to 0$ 

-длина кривой

#### $y_{TB}$

Оба определения эквивалентны

## Теорема

$$S$$
 - длина кривой  $\Rightarrow S = \int_a^b |\overrightarrow{f'}(t)| dt$ 

## Опр

Кривая называется спрямляемой, если её длина конечна

## Замечание

Если  $|\overrightarrow{f'}(t)|$  - интегр.  $\Rightarrow$  кривая спрямляемая

## Пример

$$y = \sin\frac{1}{x} \quad (0,1]$$

рисунок 2

$$y = \begin{cases} \sqrt{x} \sin \frac{1}{x} & x \neq 0\\ 0 & x = 0 \end{cases}$$

рисунок 3

Док-во 
$$\triangle_i t = t_i - t_{i-1}, \, \tau_i \in [t_{i-1}, t_i], \, \triangle_i f = f(t_i) - f(t_{i-1})$$

$$\left| \int_{a}^{b} |f'(t)| dt - \sum_{i=1}^{n} (f(t_{i}) - f(t_{i-1})) \right| \leq \left| \int_{a}^{b} |f'(t)| dt - \sum_{i=1}^{n} |f'(\tau_{i})| \triangle_{i} t \right| + \left| \sum_{i=1}^{n} |f'(\tau_{i})| \triangle t_{i} \right| - \sum_{i=1}^{n} |f(t_{i}) - f(t_{i-1})| = I + II$$

$$II \leqslant \sum_{i=1}^{n} ||f'(\tau_i)| \triangle t_i - |f(t_i) - f(t_{i-1})|| = \sum_{i=1}^{n} ||f'(\tau_i)| - |f'(\sigma_i)|| \triangle_i t$$

$$f'(t)$$
 - непр на  $[a,b] \Rightarrow \,$  равномерно непр. на  $[a,b]$ (т. Кантора)

$$\forall \mathcal{E} > 0 \quad \exists \delta > 0, \text{ если } |\tau_i - \sigma_i| < \delta \Rightarrow |f'(\tau_i) - |f'(\sigma_i)|| < \mathcal{E}$$

$$||f'(\tau_i)| - |f'(\sigma_i)|| < \mathcal{E}$$
, если  $|\sigma_i - \tau_i| < \delta$ 

$$II \leqslant \sum_{i=1}^{n} \mathcal{E} \triangle_{i} t = \mathcal{E}(b-a) \underset{\mathcal{E} \to 0}{\longrightarrow} 0$$

$$||f'(\tau_i)| - |f(t_i) - f(t_{i-1})|| \leq ||f'(\tau_i)| - ||f(t_i)| - |f(t_{i-1})||$$
$$|f(t_i)| - |f(t_{i-1})| = |f(\sigma_i)| \triangle_i t$$

## Опр

Параметризация  $f:[a,b] \to \mathbb{R}^3$  называется натуральной, если |f'(t)|=1

## Теорема

Натуральная параметризация ∃ и ед.

#### Лемма

Пусть  $f:[a,b]\to\mathbb{R}^3,\, \tau:[c,d]\to[a,b]$  - монотонная биекция  $(\tau'>0),$  тогда  $f\circ\tau:[c,d]\to\mathbb{R}^3$ 

Длина кривой (f) не зависит от перепараметризации  $(f \circ \tau)$ 

## Док-во

$$\int_{a}^{b} |f'(t)|dt \stackrel{?}{=} \int_{c}^{d} |(f \circ \tau)(s)|ds$$

$$\int_{c}^{d} |(f \circ \tau)(s)|ds = \int_{c}^{d} |f'(\tau(s)) \cdot \tau'(s)|ds = \int_{c}^{d} |f'(\tau(s))| \cdot \tau'(s)ds = \int_{a}^{b} |f'(t)|dt$$

$$t = \tau(s)$$

## Док-во (Т)

Существование

Хотим подобрать  $\tau:|f'(\tau(s))|=1$ 

$$\sigma(t) = \int_{a}^{t} |f'(s)| ds$$

$$\sigma: [a,b] \to [0,S]$$

S - длина кривой

 $\sigma$  - возрастающая и дифф.  $(\sigma'(t) = |f'(t)|)$ 

$$\sigma$$
 - биекция  $\Rightarrow \tau = \sigma^{-1}$ 

$$\int_{0}^{t} |(f \circ t)'(s)| ds = \int_{0}^{t} |f'(\tau(s))| \cdot t'(s) ds =$$

$$= \int_{0}^{t} |f'(\tau(s))| \frac{ds}{\sigma'(\tau(s))} = \int_{0}^{t} \frac{|f'(\tau(s))|}{|f'(\tau(s))|} ds = t$$

Единственность

$$f(t)$$
 и  $g(t)$  - нат. параметризации

$$f, g: [0, s] \to \mathbb{R}^3$$

$$f-g$$

$$\int_0^s |(f \circ g)(t)| dt = \int_0^s |f'(t) - g'(t)| dt \leqslant \int_0^s ||f'(t)| - |g'(t)|| dt = 0$$

# Примеры

$$1. \ y = y(x)$$

$$\begin{cases} x = t \\ y = y(t) \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}' = \begin{pmatrix} 1 \\ y'(t) \end{pmatrix}$$

$$s = \int_a^b \sqrt{1 + y^2(x)} dx$$

2.

$$\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \\ z = z(t) \end{cases}$$

$$s = \int_{a}^{b} \sqrt{x^{2}(t) + y^{2}(t) + z^{2}(t)} dt$$
3.  $r = r(\varphi)$ 

$$\begin{cases} x = r(\varphi) \cos \varphi \\ y = r(\varphi) \sin \varphi \end{cases}$$

$$\begin{cases} x' = r'(\varphi) \cos \varphi - r(\varphi) \sin \varphi \\ y' = r'(\varphi) \sin \varphi + r(\varphi) \cos \varphi \end{cases}$$

$$\begin{vmatrix} x' \\ y' \end{vmatrix} = \sqrt{x'^{2} + y'^{2}} = \sqrt{r'^{2} \cos' 2\varphi + r^{2} \sin^{2} \varphi}$$

$$= \sqrt{r'^{2} + r^{2}}$$

$$S = \int_{\varphi_{0}}^{\varphi_{1}} \sqrt{r'^{2}(\varphi) + r^{2}(\varphi)} d\varphi$$

## 1.7 Репер Френе

Опр

$$\overrightarrow{v}=rac{f'(t)}{|f'(t)|}$$
  $\overrightarrow{v}=f'(t)$  - если парам. натуральн.  $v$  - касательный вектор

 ${f Oпp}$  Прямая, содерж в  $\overrightarrow{v}$  наз. касательной к  $\overrightarrow{f}(t)$  в точке  $t_0$ 

$$\overrightarrow{f(t_0)} + \overrightarrow{f}'(t_0) \cdot (t - t_0) = \overrightarrow{g}(t)$$
  $\overrightarrow{g}(t)$  - ур-е касат. прямой Нормальная плоскость  $f'(t_0) \cdot (\overrightarrow{h} - \overrightarrow{f}(t_0)) = 0$ 

## Теорема

 $\delta$  - расстояние от f(t) до касат. прямой

$$\Rightarrow \lim_{t \to t_0} \frac{\delta}{|f(t) - f(t_0)|} = 0$$

Касательная прямая единств. с таким свойством

2019-09-23

#### Напоминание

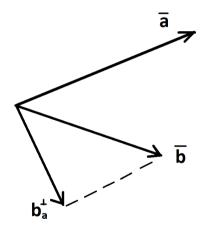
$$\left|\sum \left|f(t_i) - f(t_{i-1})\right|\right| - \sum \left|\left|f(t_i) - f(t_{i-1})\right| - \left|f'(\tau_i)\Delta t_i\right|\right| \leqslant$$

$$\leqslant \sum \left|\int_{t_{i-1}}^{t_i} \left|f'(t)\right| dt - \int_{t_{i-1}}^{t_i} \left|f'(\tau_i)\right| dt\right| =$$

$$\sum \int_{t_{i-1}}^{t_i} \left|f'(t) - f'(t_i)\right| dt < \sum \mathcal{E}\Delta_i t = \mathcal{E}(b-a)$$

$$\forall \mathcal{E} > 0 \quad \exists \delta > 0 \text{ если } f_i - f_{i-1} < \delta$$

$$\Rightarrow \left|f'(t) - f'(\tau_i)\right| < \mathcal{E}$$

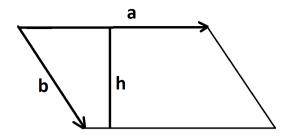


#### Лемма

$$\overrightarrow{b} = \Pi p_a b + b \frac{1}{a}$$

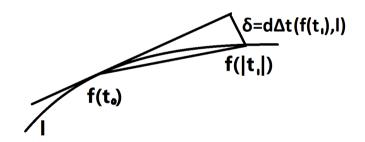
$$\overrightarrow{\Pi p_a b} = \frac{(a, b)}{|a|^2} \overrightarrow{a}$$

$$\left| b \frac{1}{a} \right| = \frac{\left| \overrightarrow{a} \times \overrightarrow{b} \right|}{|a|}$$



## Док-во

$$h=rac{S}{|a|}$$
 
$$rac{(\overrightarrow{a} imes\overrightarrow{b}) imes\overrightarrow{a}}{|a|^2}=brac{1}{a}$$
  $(a,b,a imes b)$  - прав. тройка  $(a imes b,a,b)$  - прав. тройка



## Теорема

$$\lim_{t_1 \to t_0} \frac{\delta}{|f(t_1) - f(t_0)|} = 0$$

$$\overrightarrow{f'}(t_0) \Rightarrow \text{ по лемме}$$

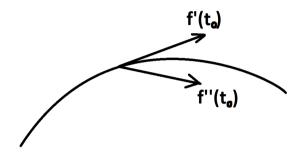
$$\delta = \frac{|f'(t_0) \times (f(t_1) - f(t_0))|}{|f'(t_0)|}$$

$$\lim_{t_1 \to t_0} \frac{\delta}{f(t_1) - f(t_0)} = \lim_{t_1 \to t_0} \frac{|f'(t_0) \times \overrightarrow{a}(t_1)|}{|f'(t_0)| \cdot |a(t_1)|}$$

$$\lim_{t_1 \to t_0} \frac{\left| f'(t_0) \times \frac{f(t_1) - f(t_0)}{t_1 - t_0} \right|}{\left| f'(t_0) \cdot \left| \frac{f(t_1) - f(t_0)}{t_1 - t_0} \right| \right|} = \frac{f'(t_0) \times f'(t_0)}{\left| f'(t_0) \right|^2} = 0$$

**⇔** очев

# 1.8 Вектор кривизны



## Опр

$$g(\varphi(t))=g(s)=f(t)$$
  $s=\varphi(t)$   $\overrightarrow{f'}(t)=(g(\varphi_it_i))'=\overrightarrow{g'}\cdot \varphi'(t)$   $\overrightarrow{v}(t_0)=\dfrac{f'(t_0)}{|f'(t_0)|}$   $\overrightarrow{n}:|n|=1;$   $\overrightarrow{n}\perp\overrightarrow{v}$   $n\in < f',f''> \overrightarrow{n}$  и  $\overrightarrow{f}''$  в одной полуплоскости  $f'(t)$   $\overrightarrow{v}'(t)\perp\overrightarrow{v}(t)$   $\overrightarrow{v}'(t)=k\cdot\overrightarrow{n}$   $|n|=1$   $k(t)$  - кривизна кривой  $k(t)\geqslant 0$  в точке  $t$   $\overrightarrow{n}$  - вектор главной нормали  $\overrightarrow{v}$  - касат. вект

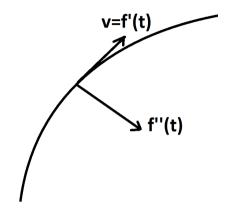
 $\underline{\mathbf{y}_{\mathbf{TB}}}$ 

$$f(t)$$
 - натуральная парам.

$$|f'(t)| = 1 \Rightarrow v = f'(t)$$
  
 $f''(t) = k \overrightarrow{n}$ 

$$\overrightarrow{n} = \frac{f''(t)}{|f''(t)|}$$
$$k = |f''(t)|$$

рисунок 5 (центростр. ускорение)



f(t) - любая параметризация, g(s) - натур. парам.

$$f(t) = g(\varphi(t)) \qquad s = \varphi(t) \text{ - нат. парам}$$
 
$$s = \int_a^t (f'(\tau))d\tau$$
 
$$= \varphi(t)$$
 
$$f'(t) = g'(s) \cdot \varphi'(t)$$
 
$$f''(t) = (g'(\varphi(t)))' \cdot \varphi'(t) + g'(s) \cdot \varphi''(t) =$$
 
$$= g''(s) \cdot \varphi'^2(t) + g'(s)\varphi''(t)$$
 
$$|g'(s) = v$$

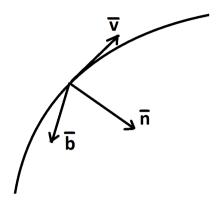
## Теорема

Плоск. на вект f'(t) и f''(t) не зависит от параметризации

## Опр

Эта плоскость (на вект.  $\overrightarrow{v}$  и  $\overrightarrow{n}$ ) наз. соприкасающейся плоск.

## 1.9 Формула Френе



## Опр

$$\overrightarrow{b}=\overrightarrow{v} imes\overrightarrow{n}$$
 - вектор бинормали  $(\overrightarrow{v},\overrightarrow{n},\overrightarrow{b})$  - базис Френе

Трехвекторник Френе или ренер Френе

$$\overrightarrow{v}'=k\cdot\overrightarrow{n}$$
  $b'\perp b$   $b'=(\overrightarrow{v}\times\overrightarrow{n})'=\overrightarrow{v}'\times\overrightarrow{n}+\overrightarrow{v}\times n'\perp\overrightarrow{v}$   $\overrightarrow{v}'=k\overrightarrow{n}$   $\Rightarrow b'\parallel\overrightarrow{n}\Rightarrow b'=-\cancel{x}\cdot\overrightarrow{n}$  - капа  $\cancel{x}$  наз. кручением кривой

## Теорема

$$æ=0\Leftrightarrow$$
 Кривая плоская

Кривая плоская  $\Leftrightarrow$  она лежит в плоск  $< v, n > \Leftrightarrow$   $\Leftrightarrow$  нормаль к < v, n > постоянна  $\Leftrightarrow b = const \Leftrightarrow b' = 0 \Leftrightarrow æ = 0$ 

$$n' = (\overrightarrow{b} \times v)' = b' \times v + b \times v' = -x + n \times v + k \cdot b \times n = x \cdot \overrightarrow{b} - k \overrightarrow{v}$$

$$v' = kn$$

$$n' = -kv + x \cdot b$$

$$b' = -x \cdot n$$

$$v \mid n \mid b$$

$$\overrightarrow{v} \mid 0 \mid k \mid 0$$

$$\overrightarrow{v} \mid -k \mid 0 \mid x \cdot b$$

$$\overrightarrow{b} \mid 0 \mid -x \cdot b \mid 0$$

# 1.10 Вычисление кривизны кручения

### Теорема

$$k = \frac{|f'(t) \times f''(t)|}{|t'(t)|^3}$$

## Док-во

$$g(s)$$
 - нат. парам  $f(t)=g(\varphi(t))$   $s=\varphi(t)$   $\varphi(t)=\int_a^t |f'(\tau)|\,d au$   $g'(s)=\overrightarrow{v}$   $g''(s)=k\overrightarrow{n}$   $\varphi'(t)=|f'(t)|$   $f''(t)=g''(s)\cdot \varphi^2(t)+g'(s)\cdot \varphi''(t)=k\cdot \overrightarrow{n}\cdot |f'(t)|^2+v\cdot \varphi''(t)$   $f''(t)\times f'(t)=k\,|f'(t)|^2\cdot \overrightarrow{n}\times f'(t)+0=$   $v'(t)=|f'(t)|\overrightarrow{v}$   $k\cdot \overrightarrow{n}\times \overrightarrow{v}\,|f'(t)|^3$   $|f''(t)\times f'(t)|=k\,|f'(t)|^3$   $k=\frac{|f''(t)\times f'(t)|}{|f'(t)|^3}$ 

2019-09-30 Вычисление кручения

#### Напоминание

$$(\overrightarrow{a}; \overrightarrow{b}; \overrightarrow{c}) = (\overrightarrow{a}; \overrightarrow{b}; \overrightarrow{c} + \alpha \overrightarrow{a})$$

$$k = \frac{|f' \times f''|}{|f'|^3}$$

## Теорема

$$g(s)$$
 - нат. парам., тогда:

$$æ = \frac{(g', g'', g''')}{k^2}$$

#### Док-во

$$g'(s) = \overrightarrow{v} \qquad |\overrightarrow{v}| = 1$$

$$g''(s) = v' = k\overrightarrow{n}$$

$$g'''(s) = kn' = k(-k\overrightarrow{v} + \cancel{x}\overrightarrow{b}) = -k^2\overrightarrow{v} + \cancel{x}\cancel{k}\overrightarrow{b}$$

$$(g', g'', g''') = (\overrightarrow{v}; k\overrightarrow{n}; -k^2\overrightarrow{v} + \cancel{x}\cancel{k}\overrightarrow{b}) = (v; kn; \cancel{x}\cancel{k}\cancel{b}) = \cancel{x}\cancel{k}\cancel{k}$$

$$\Rightarrow \cancel{x} = \frac{(g', g'', g''')}{k^2}$$

## Теорема

$$f(t)$$
 - парам  $(\forall)$ , тогда:

$$\mathbf{æ} = \frac{(f', f'', f''')}{\left|f' \times f''\right|^2}$$

## Док-во

$$f(t)$$
 - парам  $(\forall)$  
$$S=\psi(t)=\int_a^t|f'(\tau)|\,d\tau\qquad g(s)$$
 - нат. парам 
$$\psi'(t)=|f'(t)|$$
 
$$g(S)=g(\psi(t))=f(t)$$
 
$$f'(t)=g'(\psi(t))\cdot\psi'(t)=g'(s)\cdot|f'(t)|$$

$$f''(t) = g''(\psi(t))(\psi(t))^{2} + g'(\psi(t))\psi''(t) = g''(s) \cdot |f'(t)|^{2} + g'(s) \cdot \psi''(t)$$

$$f'''(t) = g'''(\psi(t))(\psi'(t))^{3} + g''(\psi(t)) \cdot 3\psi'(t)\psi''(t) + g'(\psi(t)) \cdot \psi'''(t)$$

$$(f', f'', f''') = (\overrightarrow{f'}(s) \cdot |f'(t)|; \overrightarrow{g}''(s) |f'(t)|^{2}, g'''(s) \cdot |f'(t)|^{3}) =$$

$$= (g', g'', g''') \cdot |f'(t)|^{6}$$

$$\approx = \frac{(g', g'', g''')}{k^{2}} = \frac{(f', f'', f''')}{|f'(t)|^{6}} \cdot \frac{|f'(t)|^{6}}{|f' \times f''|^{2}} = \frac{(f', f'', f''')}{|f' \times f''|^{2}}$$

## Пример

$$\begin{cases} x = t \\ y = f(t) \end{cases}$$

$$y = f(x) \quad \overrightarrow{f} = (x; f(x); 0) \quad \overrightarrow{f}'(1; f'(x); 0) \quad f''(0; f''(x); 0)$$

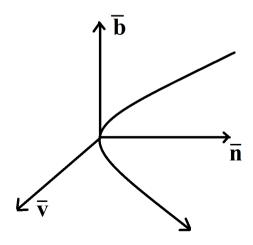
$$f''' = (0; f'''(x); 0)$$

$$k = \frac{|f''(x)|}{(1 + f'^{2}(x))^{\frac{3}{2}}}$$

$$f' \times f'' = (0; 0; f''(x))$$

$$\alpha = 0$$

## 1.11 Дополнение 1: плоскости, связ. с кривыми



#### Опр

Соприкас плоскость :  $<\overrightarrow{v},\overrightarrow{u}>$ 

Нормальная плоскость кривой : < n, b >

Спрямляющая плоскость : < v, b >

#### Теорема

$$\overrightarrow{f}(t) = (f_1(t); f_2(t); f_3(t))$$
 ур-е нормали плоск.

$$\overrightarrow{v} \parallel f'(t) = (f'_1, f'_2, f'_3) \quad f'_1(t_0) \cdot (x - f_1(t_0)) + f'_2(t_0) \cdot (y - f_2(t_0)) + f'_3(t_0) \cdot (z - f_3(t_0)) = 0$$

$$f' \times f'' \parallel b$$

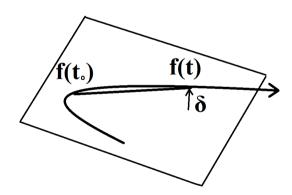
так как л.н.

$$(f_1', f_2', f_3') \times (f_1'', f_2'', f_3'') = (f_2'f_3'' - f_3'f_2''; f_3'f_1'' - f_1'f_3''; f_1'f_2'' - f_2'f_1'')$$

Соприкас плоск.

$$\begin{vmatrix} f_1'(t_0) & f_2'(t_0) & f_3'(t_0) \\ f_1''(t_0 & f_2''(t_0) & f_3''(t_0) \\ x - f_1(t_0) & y - f_2(t_0) & z - f_3(t_0) \end{vmatrix} = 0$$
$$(f'(t_0) \times f''(t_0)) \times f'(t_0) \parallel \overrightarrow{n}$$

Ур-е спрям. плоск - УПР



## Теорема

 $\delta$  - расст. от f(t) до соприкас. плоскости

Если плоскость явл. соприкас., то

$$\lim_{t \to t_0} \frac{\delta}{|f(t) - f(t_0)|^2} = 0$$

Плоскость с таким соотношением ед.

Док-во Условия достигаются за счет подходящей системы координат

a) 
$$f(t_0) = (0, 0, 0)$$

b) 
$$OX \parallel \overrightarrow{v}(t_0)$$

c) 
$$OY \parallel \overrightarrow{n}(t_0)$$

$$d) \quad t_0 = 0$$

e) t - нат. параметр

б, в 
$$\Rightarrow OZ \parallel \overrightarrow{b}(t_0)$$

$$f(t) = (f_1(t); f_2(t); f_3(t)) \Rightarrow \delta = |f_3(t)s|$$

Соприкас z=0

$$\overrightarrow{v} \parallel f' = (f'_1, f'_2, f'_3) \parallel OX \Rightarrow f'_2(0) = 0, \quad f'_3(0) = 0 \quad f'_1(0) \neq 0$$

$$\overrightarrow{n} \parallel f'' = (f''_1, f''_2, f''_3) \parallel OY \Rightarrow f''_1(0) = 0; \quad f''_3(0) = 0$$

Следует из пунтка е)

Хотим 
$$\lim_{t \to 0} \frac{|f_3(t)|}{|f(t)|^2} = 0$$

$$\lim_{t \to t_0} \frac{f_3(t)}{f_1(t)^2 + f_2(t)^2 + f_3(t)^2} = \lim_{t \to 0} \frac{f_3'(t)}{2f_1(t)f_1'(t) + 2f_2(t)f_2'(t) + 2f_3(t)f_3'(t)}$$

$$= \frac{1}{2} \lim_{t \to 0} \frac{f_3''(t)}{f_1'^2(t) + f_1(t)f_1''(t) + f_2(t)f_2''(t) + f_3'^2(t) + f_3(t)f_3''(t)}$$

Все кроме первого слагаемого в знаменателе стремятся к 0, числитель тоже стремится к 0. Замечание. Можно было разложить  $f_1, f_2, f_3$  по Тейлору. Можно зачеркнуть пункт g(e) и g''(0) = 0

# 1.12 Дополнение 2: натур. ур-я кривой

## Теорема

$$g_1(s)$$
 и  $g_2(s)$  - нат. парам. двух кривых

$$k_1(s)$$
 —  $k_2(s)$  — кривизны и кручения  $\mathfrak{x}_1(s)$  —  $\mathfrak{x}_2(s)$  — кривизны и кручения

Если 
$$k_1(s) = k_2(s)$$
  $\approx_1(s) = \approx_2(s)$   $\Rightarrow$  кривые наклад. при движении пр-ва

#### Док-во

$$v_1(s), n_1(s), b_1(s)$$
 - базис Френе I кривой  $v_2(s), n_2(s), b_2(s)$  - базис Френе II кривой Считаем  $v_1(s_0)=v_2(s_0)$   $n_1(s_0)=n_2(s_0)$   $b_1(s_0)=b_2(s_0)$ 

В данной точке базисы кривой одинаковы, а дальше возможно не совпадают. Почему не может?

$$h(s) = \overrightarrow{v}_1(s) \overrightarrow{v}_2(s) + \overrightarrow{n}_1(s) \overrightarrow{n}_2(s) + \overrightarrow{b}_1(s) \overrightarrow{b}_2(s) \quad h(s_0) = 3$$
$$h'(s) = v'_1 v_2 + v_1 v'_2 + n'_1 n_2 + n_1 n'_2 + b'_1 b_2 + b_1 b'_2 =$$

По формуле Френе

$$= \underline{k_1 n_1 v_2} + \underline{k_2 v_1 n_2} + (\underline{-k_1 v_1} + \underline{\omega_1 b_1}) n_2 + n_1 (\underline{-k_2 v_2} + \underline{\omega_2 b_2}) - \underline{\omega_1 n_1 b_2} - \underline{\omega_2 b_1 n_2} = 0$$

$$\Rightarrow h(s_0) \equiv 3$$

$$\Rightarrow v_1 \equiv v_2 \quad n_1 \equiv n_2 \quad b_1 \equiv b_2$$

2019-09-30

# 2 Дифференциальная геометрия поверхностей

## 2.1 Понятие поверхности

2. F(x, y, z) = 0 - неявное задание

## Теорема (о неявной функции)

$$F(x,y,z)=0, \quad F$$
 - непр. дифф.,  $F(x_0,y_0,z_0)=0, \quad \frac{\partial f}{\partial z}\big|_{(x_0,y_0,z_0)} \neq 0$   $\Rightarrow \exists f(x,y): F(x,y,f(x,y))=0$  в некоторой окр.

#### Опр

$$D \subset \mathbb{R}^2, \quad \forall (u, v) \in D, \quad \overline{r} - \overline{r} = x(u, v)$$

$$\begin{cases} x = x(u, v) \\ y = y(u, v) \\ z = z(u, v) \end{cases}$$

$$\overline{r} = \overline{r}(u, v) \quad \overline{r} : D \to \mathbb{R}^3$$

## Пример

$$z = f(x, y)$$

$$\begin{cases} x = u \\ y = v \\ z = f(u, v) \end{cases}$$

Координат. линии поверхности:

$$u=u_0$$
  $\overline{r}(u,v)$  - кривая  $\overline{r}(u,v)$  - другое семейство

#### Замечание

Линии перпендикулярны

## Опр

Перепараметризация биекция

## Опр

Параметризация называется регулярной, если

$$\frac{\partial \overline{r}}{\partial u}$$
 и  $\frac{\partial \overline{r}}{\partial v}$  не перпендикулярны ни в одной точке

$$(\Leftrightarrow \frac{\partial \overline{r}}{\partial u} \times \frac{\partial \overline{r}}{\partial v} \neq 0)$$

## Опр

Кривая лежит на поверхности, если все её точки лежат на поверхности  $\boldsymbol{\zeta}$ 

$$\begin{cases} u = u(t) \\ v = v(t) \end{cases}$$

$$\Rightarrow \overline{r} = (x(u(t), v(t)), y(...)...)$$

## Опр

Вектор называется касательным, если он является касательным к кривой на поверхности

## Теорема

Если поверхность регулярная  $\Rightarrow$  касательные векторы образуют плоскость

## Опр

Касательная плоскость - плоскость из касательных векторов

Базис: 
$$\frac{\partial r}{\partial u} A$$
 и  $\frac{\partial r}{\partial v} A$ 

$$\begin{cases} u = t \\ v = v_0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} u^2 = u_0 \\ v = t \end{cases}$$
 $\overline{r}(t) = (x(t_0, v_0), \ y(t_0, v_0), \ z(t_0, v_0))$ 

$$\overline{r'}(t) = (x'(t_0, v_0), \ y'(t_0, v_0), \ z'(t_0, v_0)) = \left(\frac{\partial x}{\partial u} \dots\right)$$

$$u = u(t)$$

$$v = v(t)$$

$$\frac{dr}{dt}\Big|_A = \left(\frac{\partial \overline{r}}{\partial u}\right) \frac{du}{dt} + \frac{\partial \overline{r}}{\partial v} \frac{dv}{dt}\Big| + a$$
Haoборот  $\alpha \frac{\partial \overline{r}}{\partial u}\Big|_A + \beta \frac{\partial \overline{r}}{\partial v}\Big|_A$  - вектор
$$\begin{cases} u(t) = \alpha t \\ v(t) = \beta t \end{cases}$$

Как задать касательную плоскость в координатах? Пусть  $\overline{n}$  - нормаль к плоскости

$$\overline{n} = (A, B, C)$$

$$\Rightarrow A(x - x_0) + B(y - y_0) + C(z - z_0) = 0$$

$$\overline{n} = \frac{\partial \overline{r}}{\partial u} \times \frac{\partial \overline{r}}{\partial v}$$

$$\overline{r} = (x, y, z)$$

$$\frac{\partial \overline{r}}{\partial u} = \left(\frac{\partial x}{\partial u}, \frac{\partial y}{\partial u}, \frac{\partial z}{\partial u}\right)$$

$$\frac{\partial \overline{r}}{\partial v} = \left(\frac{\partial x}{\partial v}, \frac{\partial y}{\partial v}, \frac{\partial z}{\partial u}\right)$$

$$\overline{n} = \begin{pmatrix} \left|\frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial z}{\partial u}\right|, & \left|\frac{\partial z}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial u}\right|, & \left|\frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial u}\right| \\ \left|\frac{\partial y}{\partial v} & \frac{\partial z}{\partial v}\right|, & \left|\frac{\partial z}{\partial v} & \frac{\partial x}{\partial v}\right|, & \left|\frac{\partial x}{\partial v} & \frac{\partial y}{\partial v}\right| \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \det \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial z}{\partial u} \\ \frac{\partial x}{\partial v} & \frac{\partial y}{\partial v} & \frac{\partial z}{\partial v} \end{vmatrix} = 0 - \text{уравнение касательной плоскости}$$

#### $y_{TB}$

В неявном виде

$$\nabla F = \left(\frac{\partial F}{\partial x}, \frac{\partial F}{\partial y}, \frac{\partial F}{\partial z}\right) - \text{перп. плоскости}$$
 
$$\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \\ z = z(t) \end{cases}$$
 
$$\frac{dF}{dt} = 0 \quad \frac{dF}{dt} = \frac{\partial F}{\partial x} \frac{dx}{dt} + \frac{\partial F}{\partial y} \frac{dy}{dt} + \frac{\partial F}{\partial z} \frac{dz}{dt} = \nabla F \circ (x', y', z') = 0$$
 
$$\nabla F \bot \text{касат. вектору (любому)} \Rightarrow \nabla F - \text{норм пов-ть}$$

#### $y_{TB}$

Уравнение касательной плокости:

Длина кривой на поверхности

$$\frac{\partial F}{\partial x}(x-x_0) + \frac{\partial F}{\partial y}(y-y_0) + \frac{\partial F}{\partial z}(z-z_0)$$

## 2.3 Первая квадратичная плоскость

 $G = \left(\frac{\partial x}{\partial v}\right)^2 + \left(\frac{\partial y}{\partial v}\right)^2 + \left(\frac{\partial z}{\partial v}\right)^2 = \frac{\partial \overline{r}}{\partial v} \times \frac{\partial \overline{r}}{\partial v}$ 

$$\begin{cases} v = v(t) \\ \overline{r} - \text{пов-ть} \end{cases}$$

$$r = (x, y, z) = (x(u(t), v(t)), \ y(u(t), v(t)), \ z(u(t), v(t)))$$
Длина кривой 
$$= \int_{t_0}^{t_1} \left| \frac{d}{dt} \overline{r}(u(t), v(t)) \right| dt = \int_{t_0}^{t_1} \left| \left( \frac{\partial x}{\partial u} u' + \frac{\partial x}{\partial v} v', \ \frac{\partial y}{\partial u} u' + \frac{\partial y}{\partial v} v', \ \frac{\partial z}{\partial u} u' \right) \right|$$

$$E = \left( \frac{\partial x}{\partial u} \right)^2 + \left( \frac{\partial y}{\partial u} \right)^2 + \left( \frac{\partial z}{\partial u} \right)^2 = \frac{\partial \overline{r}}{\partial u} \times \frac{\partial \overline{r}}{\partial u}$$

$$F = \frac{\partial x}{\partial u} \frac{\partial x}{\partial v} + \frac{\partial y}{\partial u} \frac{\partial y}{\partial v} + \frac{\partial z}{\partial u} \frac{\partial z}{\partial v} = \frac{\partial \overline{r}}{\partial u} \times \frac{\partial \overline{r}}{\partial v}$$

## Опр

$$\int_{t_0}^{t_1} \sqrt{Eu'^2 + 2Fu'v' + Gv'^2} dt$$
 - первая квадратичная форма

2019-10-14

#### Теорема

Угол медлу кривыми

$$\cos\alpha = \frac{Eu_1'u_2' + F(u_1'v_2' + u_2'v_1') + Gv + 1'v_2'}{\sqrt{Eu_1'^2 + 2Fu_1'v_1' + Gv_1'^2}\sqrt{\dots}}$$

## Док-во

Найдем, как вычисляется угол между кривыми

$$\begin{cases} u = u_1(t) \\ v = v_2(t) \end{cases} \qquad \begin{cases} u = u_2(t) \\ v = v_2(t) \end{cases}$$

Нужно найти угол между  $\overline{r}_t'(u_1(t),v_1(t))$  и  $\overline{r}_t'(u_2(t),v_2(t))$ 

$$\cos \alpha = \frac{\overline{r}'_t(u_1(t), v_1(t)) * \overline{r}'_t(u_2(t), v_2(t))}{|\overline{r}'_t(u_1(t), v_1(t))||\overline{r}'_t(u_2(t), v_2(t))|}$$

$$r'_t(u_1(t), v_1(t)) = \left(\frac{\partial x}{\partial u} \frac{du_1}{dt} + \frac{\partial x}{\partial v} \frac{dv_1}{dt}; \dots\right)$$

$$\frac{d\overline{r}}{dt}(u_i(t), v_i(t)) = \frac{\partial \overline{r}}{\partial u} u'_i + \frac{\partial \overline{r}}{\partial v} v'_i$$

$$\frac{dr}{dt}(u_1(t), v_1(t)) \frac{dr}{dt}(u_2(t), v_2(t)) = \left(\frac{\partial \overline{r}}{\partial u} u'_1 + \frac{\partial \overline{r}}{\partial v} v'_1\right) \left(\frac{\partial \overline{r}}{\partial u} u'_2 + \frac{\partial \overline{r}}{\partial v} v'_2\right) = Eu'_1 u'_2 + F(u'_1 v'_2 + u'_2 v'_1) + Gv + 1'v'_2$$

$$\cos \alpha = \frac{Eu'_1 u'_2 + F(u'_1 v'_2 + u'_2 v'_1) + Gv + 1'v'_2}{\sqrt{Eu'_1^2 + 2Fu'_1 v'_1 + Gv'_1^2} \sqrt{\dots}}$$

# Опр

Поверхности  $\Phi_1$  и  $\Phi_2$  называются изометричными, если  $\exists$  параметризации  $\overline{r}_1$  у  $\Phi_1$  и  $\overline{r}_2$  у  $\Phi_2$   $r_1, r_2: D \to \mathbb{R}^3$  и  $\forall$  кривой D длины  $|r_1(l)| = |r_2(l)|$ 

## Опр

Внутренняя метрика поверхности  $(A,B)=\inf\{$ длина кривой на поверхности, с

## Теорема

Если у  $\Phi_1$  и  $\Phi_2$  совпадают коэффициенты I кв. формы, то они изометричны

## Док-во

Уже доказали, потому что форма вычисления длины кривой одинаковая на обеих поверхностях

#### Замечание

Если поверхности изометричны, то  $\exists D$  и параметризации  $\overline{r}_1,\overline{r}_2:D\to\mathbb{R}^3,\ r_i$  - параметризация поверхности  $\Phi_i$  такие что E,F,G совпадают для  $\overline{r}_1$  и  $\overline{r}_2$ 

#### Док-во

$$f$$
 - изометрия  $F$  Кривая в  $F$ :  $\begin{cases} u = t & u' = 1 \\ v = v_0 & v' = 0 \end{cases}$   $\begin{cases} u = t & u' = 1 \\ v = v_0 & v' = 0 \end{cases}$   $\begin{cases} l_1 = \int_a^b \sqrt{E_1 1} dt \end{cases}$   $\begin{cases} l_2 = \int_a^b \sqrt{E_2 1} dt \end{cases}$   $\begin{cases} l_2 = \int_a^b \sqrt{E_2 1} dt \end{cases}$   $\begin{cases} l_3 = l_2 \Rightarrow E_1 = E_2 \\ l_4 = l_2 \Rightarrow E_1 = E_2 \end{cases}$   $\begin{cases} u = u_0 \\ v = t \end{cases}$   $\begin{cases} u = t + u_0, \quad u' = 1 \\ v = t + v_0, \quad v' = 1 \end{cases}$   $\begin{cases} u = t + v_0, \quad v' = 1 \end{cases}$   $\begin{cases} l_3 = t + v_0, \quad v' = 1 \end{cases}$   $\begin{cases} l_4 = t + v_0, \quad v' = 1 \end{cases}$   $\begin{cases} l_5 = t + v_0, \quad v' = 1 \end{cases}$   $\begin{cases} l_6 = t + v_0, \quad v' = 1 \end{cases}$   $\begin{cases} l_7 = t + v_0, \quad v' = 1 \end{cases}$   $\begin{cases} l_8$ 

## Следствие

I кв. форма определяет внутреннюю геометрию

## Пример

Сфера 
$$x^2 + y^2 + z^2 = R^2$$
 
$$\begin{cases} x = R\cos\varphi\cos\psi \\ y = R\sin\varphi\cos\psi \\ z = R\sin\psi \end{cases}$$

$$\begin{split} \overline{r} &= (R\cos\varphi\cos\psi,\ R\sin\varphi\cos\psi,\ R\sin\psi) \\ r'_{\varphi} &= (-R\sin\varphi\cos\psi,\ R\cos\varphi\cos\psi,\ 0) \\ r'_{\psi} &= (R\cos\varphi\sin\psi,\ -R\sin\varphi\sin\psi,\ R\cos\psi) \\ E &= r'^2_{\varphi} &= R^2\sin^2\varphi\cos^2\psi + R^2\cos^2\varphi\cos^2\psi = R^2\cos^2\psi \\ F &= R^2\sin\varphi\cos\varphi\cos\varphi\sin\psi - R^2\cos\varphi\sin\varphi\cos\varphi\sin\psi + 0 = 0 \\ G &= R^2 \end{split}$$

## Пример (параметризация поверхности вращения)

$$\begin{cases} x = f(t)\cos\varphi \\ y = f(t)\sin\varphi \\ z = g(t) \end{cases}$$

## Упр

У любой поверхности вращения F=0, E не зависит от  $\varphi,$  G тоже

#### Теорема

$$|\overline{r}'_{u} \times \overline{r}'_{v}| = \sqrt{EG - F^{2}}$$

## Док-во

$$\overline{r}_{u} \times \overline{r}_{v} = (\overline{x}_{u}, \overline{y}_{u}, \overline{z}_{u}) \times (\overline{x}_{v}, \overline{y}_{v}, \overline{z}_{v}) = (y_{u}z_{v} - z_{u}y_{v}, z_{u}x_{v} - x_{u}z_{v}, x_{u}y_{v} - y_{u}x_{v})$$

$$|\overline{r}_{n} \times \overline{r}_{v}| = \sqrt{(y_{u}z_{v} - z_{n}y_{v})^{2} + (z_{u}x_{v} - x_{u}z_{v})^{2} + (x_{u}y_{v} - x_{v}y_{u})^{2}} =$$

$$= \sqrt{(y_{u}^{2}z_{v}^{2} + z_{n}^{2}y_{v}^{2}) - 2(y_{u}z_{v}z_{u}y_{v} + z_{u}x_{u}z_{v}x_{u} + x_{u}x_{v}y_{u}y_{v})}$$

$$= B$$

$$EG - F^{2} = (x_{u}^{2} + y_{u}^{2} + z_{u}^{2})(z_{v}^{2} + y_{v}^{2} + z_{v}^{2}) - (x_{u}x_{v} + y_{u}y_{v} + z_{u}z_{v})^{2} =$$

$$= (x_{u}^{2}x_{v}^{2} + y_{u}^{2}y_{v}^{2} + z_{u}^{2}z_{v}^{2}) + (A) - (x_{u}^{2}x_{v}^{2} + y_{u}^{2}y_{v}^{2} + z_{u}^{2}z_{v}^{2}) - 2(B)$$

## Следствие

$$EG - F^2 > 0$$

## Теорема

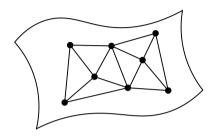
Площадь поверхности 
$$S = \iint\limits_{D} \sqrt{EG - F^2} du dv$$

#### 2019-10-21

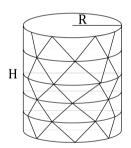
Как не нужно вводить площадь?

Конструкция:  $\Phi$  - пов-ть, впишем в  $\Phi$  кус.-лин. пов-ть

$$\lim_{|\Delta_i| \to 0} \sum_{\Delta} S_{\Delta} \stackrel{?}{=} S_{\text{пов-ти}}$$



Контрпример: сапог Шварца

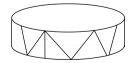


h - высота каждого k слоев

$$H - kh$$

$$k \to \infty$$

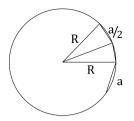
$$n \to \infty$$



В слое 2<br/>n $\Delta$ 

$$h' = \sqrt{h^2 + b^2}$$

#### Всего 2nk $\Delta$





$$\frac{a}{2} = R \sin \frac{\pi}{n}$$

$$a = 2R \sin \frac{\pi}{n}$$

$$b = R - R \cos \frac{\pi}{n} \quad h = \frac{H}{K}$$

$$h' = \sqrt{h^2 + R^2(1 - ]\cos \frac{\pi}{n})^2}$$

$$S = \frac{1}{2}ah' = R \sin \frac{\pi}{n} \sqrt{h^2 + R^2(1 - \cos \frac{\pi}{n})}$$

$$\sum_{\Delta} S_{\Delta} = 2nkR \sin \frac{\pi}{n} \sqrt{\frac{H^2}{K^2} + R^2(1 - \cos \frac{\pi}{n})^2}$$

$$\begin{split} \lim_{n,k\to\infty} 2nkR \sin\frac{\pi}{n} \sqrt{\frac{H^2}{K^2} + R^2(1-\cos\frac{\pi}{n})^2} &= \\ &= 2\pi R \lim_{n,k\to\infty} \sqrt{H^2 + R^2(1-\cos\frac{\pi}{n})^2 K^2} &= \\ &= 2\pi R \sqrt{H^2 + R^2 \lim_{n,k\to\infty} K^2(1-\cos\frac{\pi}{n})^2} &= \\ &= 2\pi K \sqrt{H^2 + R^2 \frac{\pi^4}{4} \lim_{k,n\to\infty} \frac{k^2}{n^4}} \end{split}$$

Если 
$$k=o(n^2)\Rightarrow \pi RH$$
  
Если  $k=n^2\Rightarrow 2\pi R\sqrt{H^2+\frac{\pi^4}{n}R^2}\neq 2\pi RH$   
Если  $k=n^3\Rightarrow \ldots =\infty$ 

Почему так?

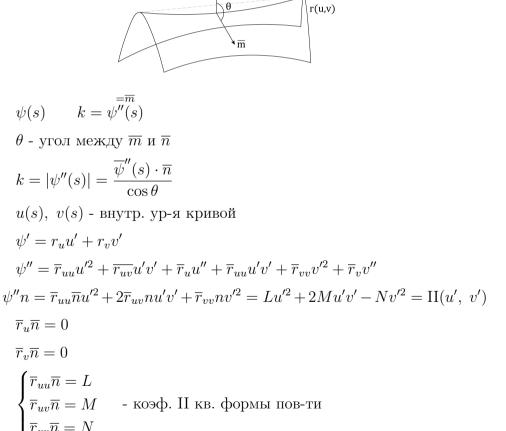
 $\overline{r}_n \overline{n} = 0$ 

 $\overline{r}_{\bullet}.\overline{n}=0$ 

 $I(u', v') = Ru'^2 + 2Fu'v' + Gv'^2$ 

Посмотрим, что происходит, когда k растет быстрее. чем  $n^2$ При маленьком а выходит тонкий слой и получается "помятый" сапог Шварца

#### II квадратичная форма 2.7



<u>п</u> - нормаль к поверхности

#### Теорема

Если s - нат. параметризация,  $k = \cos \theta = \mathrm{II}(u'(s), v'(s))$ 

#### Теорема

$$\overline{\forall}$$
 параметризации  $\Rightarrow k \cos \theta = \frac{\mathrm{II}(u'(t); v'(t))}{\mathrm{I}(u'(t); v'(t))}$ 

## Док-во

Пусть теперь  $\psi(t)$  - произвольная параметризация

$$\psi'(s) = \frac{\varphi'(t)}{|\varphi'(t)|}$$

$$(u'(s), v'(s)) = \frac{(u'(t), v'(t))}{|\varphi'(t)|}$$

$$|\varphi'(t)| = Eu'^{2}(t) + 2Fu'(t)v'(t) + Gv'^{2}(t)$$

$$k\cos\theta = \frac{II(u'(t), v'(t))}{|\varphi'(t)|} = \frac{II(u'(t); v'(t))}{I(u'(t); v'(t))}$$

## Пример

$$\begin{cases} x = R\cos\varphi\sin\psi \\ y = R\sin\varphi\cos\psi & -\text{cdepa} \\ z = R\sin\psi \end{cases}$$

$$\overline{n} = \frac{\overline{r}}{R} = (\cos\varphi\cos\psi, \sin\varphi\cos\psi, \sin\psi)$$

$$\overline{r}_{\varphi\varphi} = (-R\cos\varphi\cos\psi, -R\sin\varphi\cos\psi, 0)$$

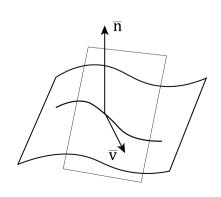
$$L = -R\cos^2\psi$$

$$\overline{r}_{\varphi\psi} = (R\sin\varphi\sin\psi, -R\cos\varphi\sin\psi, 0)$$

$$M = 0$$

$$\overline{r}_{\psi\psi} = (-R\cos\varphi\cos\psi, -R\sin\varphi\cos\psi, -R\sin\psi)$$

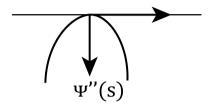
$$N = -R$$



## Теорема

Проекция векторов кривизны кривых на поверхности с данным касательным вектором на вектор нормали к поверхности одинаковы (все это  $k\cos\theta$ )

 $(u'(s_0), v'(s_0))$  - у всех таких кривых одинак.



#### Теорема

$$k\cos\theta=\Pi(u'(s),\ v'(s)),\$$
если s - натур. параметризация

#### Док-во

Пусть параметризации натуральные

Возьмем кривую:  $\cos\theta=\pm 1$  (знак зависит от  $\overline{n}$ ) Рассмотрим кривые с данным единичным кас. векором и  $\cos\theta=\pm 1\Rightarrow$ у них одинаковые кривизны

$$k_{\triangledown} = \mathrm{II}(u'(s), \ v'(s))$$

Нормальная кривизна поверхности в направлении ∇

../../template/template

2019-10-28

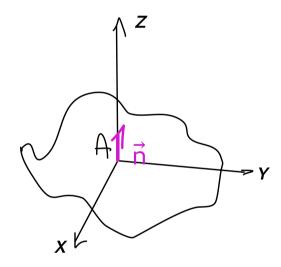
#### Напоминание

## 2.8 Соприкас. парабалоид

«Введем нового героя»

#### Опр

A - точка на пов-ти



 $\Rightarrow$  в окр. A поверхность задается z=f(x,y)

$$x_0 = 0$$
  $y_0 = 0$   $z_0 = f(x_0, y_0) = 0$ 

Разложим z = f(x, y) по ф. Тейлора

$$z = f(x, y) = f(x_0, y_0) + f_x(x_0, y_0)x + f_y(x_0, y_0)y +$$

$$\frac{1}{2}(f_{xx}(x_0, y_0)x^2 + 2f_{xy}(x_0, y_0))xy + f_{yy}(x_0, y_0)y^2)$$

$$f_x(0,0) = 0 \qquad f_y(0,0) = 0$$

$$r(v,u) = \begin{cases} x = u \\ y = v \\ z = f(u,v) \end{cases} \qquad r_u = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ f_u \end{pmatrix} \qquad r_v = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ f_v \end{pmatrix}$$

 $r_u$  и  $r_v$  - лежат в кас. плоск, а это OXY

$$z = \frac{1}{2} (f_{xx}(0,0)x^2 + 2f_{xy}(0,0)xy + f_{yy}(0,0)y^2) + o(x^2 + y^2)$$

$$z = Ax^2 + 2Bxy + Cy^2$$

 $z = Ax^2 + Cy^2$  можем поворотом привести к этому

Это может быть:

- эллиптич. параболоид А, С - одного знака

- гипербол. параболоид А, С - разных знаков

- параболический цилиндр  $A=0, \quad C \neq 0$  или наоборот

- плоскость

$$A = 0, C = 0$$

## Опр

Точка А наз. элиптической, если соприкас. параболоид - элипт.

А - гиперболическая, если соприкас параболоид - гиперб.

А - парабол., если соприкас параб - параб. цилинд или плоскость

## Опр

Точка А наз. точкой округления (омбилическая), если сопр. параб. пар. вращения

## Опр

Точка А - точка уплощения, если соприкас. параб - плоскость

## Теорема

I и II формы в точке A у поверхности и параболоида совпадают



В параметризации 
$$\begin{cases} x = u \\ y = v \\ z = f(u, v) \end{cases}$$

## Док-во

очевидно

Давайте поймем, от чего зависят E, F, G, ..., M, V? от  $\overline{r}_u$ ,  $\overline{r}_v$ ,  $\overline{r}_{uu}$ ,  $\overline{r}_{uv}$ ,  $\overline{r}_{vv}$ 

#### Следствие

Норм. кривизны у поверх-ти и соприкас. параб совпадают

## Опр

Главные кривизны  $k_1$  и  $k_2$ 

 $\overrightarrow{a}$  - направление в кас. плоск

 $\overline{k}_{\overrightarrow{a}}$  - нормальная кривизна

 $k_{\overrightarrow{a}}$  - норм. кривизина в напр.  $\overrightarrow{a}$ 

 $\overline{k}_{\overrightarrow{a}} = k_{\overrightarrow{a}}\overline{n}$ 

 $k_1 = \min_{\overrightarrow{d}} k_{\overrightarrow{d}} \qquad k_2 = \max_{\overrightarrow{d}} k_{\overrightarrow{d}}$ 

## Опр

 $\overrightarrow{a}_1$  и  $\overrightarrow{a}_2$ , соотв  $k_1$  и  $k_2$  наз. главными направлениями

 $y_{TB}$ 

 $\overrightarrow{a}_1 \perp \overrightarrow{a}_2$ (докажем позже)

## Опр

 $K = k_1 \cdot k_2$  - гауссова кривизна

«Главный герой всего нашего курса»

## Свойства

 $K > 0 \Leftrightarrow A$  - эллипт типа

 $K < 0 \iff A$  - гиперб. типа

 $K=0 \;\;\Leftrightarrow\;\; A$  - параб. типа

# <u>Утв</u> ("Блистательная теорема Гаусса")

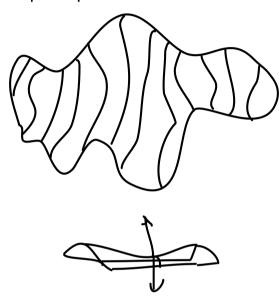
K - инвариант относительно изометрии пов-ти

## Опр

$$H=rac{k_1+k_2}{2}$$
 - средняя кривизна

 $\underline{\text{Смысл:}}\ B$  мыльных пленках (незамкн.) средняя кривизна =0

# Пример: мыльная плёнка



## Теорема (Эйлера)

$$k_{\overrightarrow{a}}=k_1\cos^2\Theta+k_2\sin^2\Theta$$
 где  $k_1,k_2$  - гл. кривизны,  $\Theta$  - угол между напр.  $\overrightarrow{a}$  и  $\overrightarrow{a}_1$ 

## Док-во

$$z = Ax^2 + Cy^2 - \text{сопр. парабол.}$$
 
$$\overrightarrow{d} = (\cos \Theta; \sin \Theta) - \text{направление}$$
 
$$\begin{cases} x = t \cos \Theta \\ y = t \sin \Theta \\ z = Ax^2 + Cy^2 = t^2 (A\cos^2 \Theta + C\sin^2 \Theta) \end{cases}$$
 
$$\overrightarrow{r}'(t) = \begin{cases} \cos \Theta \\ \sin \Theta \\ rt(A\cos^2 \Theta + C\sin^2 \Theta) \end{cases}$$

$$r''(t) = \begin{cases} 0 \\ 0 \\ r(A\cos^2\Theta + C\sin^2\Theta) \end{cases}$$

$$k = \frac{|r'(t_0) \times r''(t_0)|}{|r'(t_0)|^{3/2}}$$

$$t_0 = 0$$

$$r'(t_0) = \begin{pmatrix} \sin\Theta \\ \cos\Theta \\ 0 \end{pmatrix} \qquad |r'(t)| = 1$$

$$r''(t_0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2(A\cos^2\Theta + C\sin^2\Theta) \end{pmatrix}$$

$$|r''(t_0)| = 2|A\cos^2\Theta + C\sin^2\Theta|$$

$$r'' \perp r'$$
В данном случае  $k = |r''(t_0)| = 2|A\cos^2\Theta + C\sin^2\Theta|$ 

$$k_{\overrightarrow{d}} = \pm k \quad \text{(от сонапр. c } \overrightarrow{n}\text{)}$$

$$k_{\overrightarrow{d}} = 2(A\cos^2\Theta + C\sin^2\Theta)$$

Хотим теперь найти минимум и максимум этой штуки

$$z = Ax^{2} + 2Bxy + Cy^{2}$$
$$z = Ax^{2} + Cy^{2}$$
$$\frac{dk_{\overrightarrow{d}}}{d\Theta} =$$

Мы не хотим брать произв.

$$k_{\overrightarrow{a}} = 2(A\cos^2\Theta + C(1-\cos\Theta)) = 2C + \cos^2\Theta(2A - 2C)$$

При A = C A - точка округл.

$$\exists A > C$$

$$\max k_{\overrightarrow{d}}$$
 достиг при  $\Theta=0$  (или  $\pi$ ) 
$$k_1=2C+2A-2C=2A$$
  $\min k_{\overrightarrow{d}}$  при  $\frac{\pi}{2}$  (или  $-\frac{\pi}{2}$ ) 
$$k_2=2C$$

## Следствие (1)

Пов-ть задана ур-ем z=f(x,y)

$$f(0,0) = 0$$
  $f_x(0,0) = 0$   $f_y(0,0) = 0$   $f_{xy}(0,0) = 0$ 

$$\Rightarrow k_1 = f_{xx}(0,0) \quad k_2 = f_{yy}(0,0)$$

(или наоборот мы рассматривали только A>C)

# Следствие (2)

Главные напр 丄