

Практика по геометрии

3 семестр, преподаватель Амрани И. М. Записал Костин $\Pi.A.^1$

 $^{^{1}}$ Данный документ неидеальный, прошу сообщать о найденных недочетах вконтакте (можно присылать скрины неточностей с указанием билетов)

Содержание

0.1	(03.09.19) Кривые и поверхности	3
0.2	(10.09.19) Задачи на кривые	4
0.3	(17.09.19) Поверхности	7
	(24.10.19) Первая фундаментальная форма	8
0.5	$(01.10.19)$ Ещё задача на $\mathrm{I}(F)$	9
		11
0.7	(08.10.19) Практика совместно с 242	15
0.8	(15.10.19) Практика совместно с 242 x2	17
0.9	(22.10.19) Завершаем тему	20
0.10	(29.10.19) Кривые и поверхности	21
0.11	(05.11.19) ???	23
0.12	(12.11.19) ???	25

0.1 (03.09.19) Кривые и поверхности

Пример

$$\gamma:\mathbb{R}\to\mathbb{R}^3,\quad \gamma\in C^2$$
, т.ч. $|\gamma(t)|=1\ \forall t\in\mathbb{R}$ Д-ть, что $\gamma'(t)\bot\gamma''(t)\ \forall t\in\mathbb{R}$

Док-во

$$|\gamma'| = 1 \Leftrightarrow \sqrt{\langle \dot{\gamma}, \dot{\gamma} \rangle} = 1 \Leftrightarrow \langle \dot{\gamma}, \dot{\gamma} \rangle = 1$$

 $(\langle \dot{\gamma}, \dot{\gamma} \rangle)' = (1)' \Rightarrow 2 \langle \dot{\gamma}, \ddot{\gamma} \rangle = 0$

Вообще очевидно, но если нет, то:

$$(\langle \dot{\gamma}, \dot{\gamma} \rangle)' = (\sum_{i=1}^{3} \dot{\gamma_i}^2)' = \sum_{i=1}^{3} 2\dot{\gamma_i}\ddot{\gamma_i} = 2 \langle \dot{\gamma}, \ddot{\gamma} \rangle$$

Пример

$$\gamma : \mathbb{R} \to \mathbb{R}^3, \quad \gamma \in C^3, \quad |\gamma'| = 1, \quad \gamma'' \neq 0$$

$$T(t) = \gamma'(t), \quad B(t) = T(t) \times N(t), \quad N(t) = \frac{\gamma''(t)}{|\gamma''(t)|}$$

- 1. Д-ть, что $\{T(t), N(t), B(t)\}$ ОНБ
- 2. Найти координаты $\frac{dT}{dt}$, $\frac{dN}{dt}$, $\frac{dB}{dt}$ в базисе $\{T,N,B\}$

Решение

1. Очевидно,
$$B(t) = T \cdot N \sin \angle (T, N)$$
 $T \perp N$ (по пред. задаче), $B \perp N$, $B \perp T$ (по опр. вект. произв.)

2. По определению "взятием производной" получаем:

$$\frac{dT}{dt} = 0T + |\ddot{\gamma}|N + 0B$$

$$< N, T >= 0 \Rightarrow < \frac{dN}{dt}, T > + < N, \frac{dT}{dt} >= 0$$
Аналогично $0 = < \frac{dT}{dt}, B >= - < \frac{dB}{dt}, T >$

$$|\ddot{\gamma}| = < \frac{dN}{dt}, T >= - < N, \frac{dT}{dt} >$$

$$\frac{dN}{dt} = -|\ddot{\gamma}|T + 0N + \tau(t)B$$

$$\frac{dB}{dt} = 0T - \tau(t)N + 0B$$

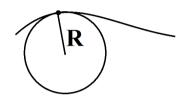
0.2 (10.09.19) Задачи на кривые

Мы хотим найти τ через $\dot{\gamma}$, $\ddot{\gamma}$, $\ddot{\gamma}$

Замечание

На плоскоти в каждой точке гладкой кривой есть окружность, которая наилучшим образом приближает кривую

$$R=rac{1}{|\ddot{\gamma}|},\quad |\ddot{\gamma}|:=$$
 æ - кривизна



Решение (продолжение)

$$\begin{split} \tau = &< \frac{dN}{dt}, \ B> \\ \frac{dN}{dt} = \left(\frac{\ddot{\gamma}}{|\ddot{\gamma}|}\right)' = \frac{\ddot{\gamma}\,|\ddot{\gamma}| - |\ddot{\gamma}|'\ddot{\gamma}}{|\ddot{\gamma}|^2} \\ \Rightarrow &< \frac{dN}{dt}, \ B> = <\frac{\ddot{\gamma}\,|\ddot{\gamma}| - |\ddot{\gamma}|'\ddot{\gamma}}{|\ddot{\gamma}|^2}, \ \frac{\dot{\gamma}\times\ddot{\gamma}}{|\ddot{\gamma}|}> = \\ &= \frac{1}{|\ddot{\gamma}|^3} < \ddot{\gamma}\,|\ddot{\gamma}| - |\ddot{\gamma}|'\ddot{\gamma}, \ \dot{\gamma}\times\ddot{\gamma}> = \frac{1}{|\ddot{\gamma}|^2} < \ddot{\gamma}, \ \dot{\gamma}\times\ddot{\gamma}> = \frac{(\dot{\gamma},\ \ddot{\gamma},\ \ddot{\gamma})}{|\ddot{\gamma}|^2} \end{split}$$

Пример

$$\gamma: \mathbb{R} \to \mathbb{R}^3$$
, $t \mapsto (4\cos(t), 5 - 5\sin(t), -3\cos(t))$

- 1. Найти æ и τ
- 2. Понять, что из себя представляет линия

Решение

1. Предыдущую задачу мы не можем просто так применить, потому что $|\dot{\gamma}| = 5 \neq 1$, но мы можем перепараметризовать:

$$\begin{split} \widetilde{\gamma} : \mathbb{R} &\to \mathbb{R}^3, \quad t \mapsto (4\cos(\frac{t}{5}), \ 5 - 5\sin(\frac{t}{5}), \ -3\cos(\frac{t}{5})) \\ \widetilde{\dot{\gamma}} &= (-\frac{4}{5}\sin(\frac{t}{5}), \ -\cos(\frac{t}{5}), \ \frac{3}{5}\sin(\frac{t}{5})) \\ \Rightarrow |\widetilde{\dot{\gamma}}| &= 1 \\ \widetilde{\ddot{\gamma}} &= (-\frac{4}{25}\cos(\frac{t}{5}), \ \frac{1}{5}\sin(\frac{t}{5}), \ \frac{3}{25}\cos(\frac{t}{5})) \\ \Rightarrow &\approx = |\widetilde{\ddot{\gamma}}| &= \frac{1}{25} \\ \widetilde{\ddot{\gamma}} &= (\frac{4}{125}\sin(\frac{t}{5}), \ \frac{1}{25}\cos(\frac{t}{5}), \ -\frac{3}{125}\sin(\frac{t}{5})) \\ \Rightarrow &\tau &= \frac{(\dot{\gamma}, \ \ddot{\gamma}, \ \dddot{\gamma})}{|\ddot{\gamma}|^2} &= 25(\dot{\gamma}, \ \ddot{\gamma}, \ \dddot{\gamma}) &= 0 \end{split}$$

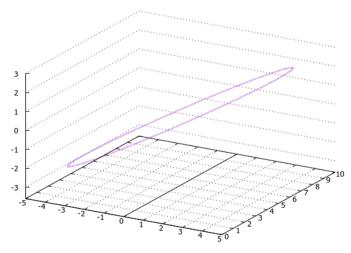
2. Наша линия находится на плоскости:

$$3x + 0y + 4z$$

И лежит на сфере:

$$x^2 + (y-5)^2 + z^2 = 25$$

Значит она представляет из себя окружность, потому что есть разные точки

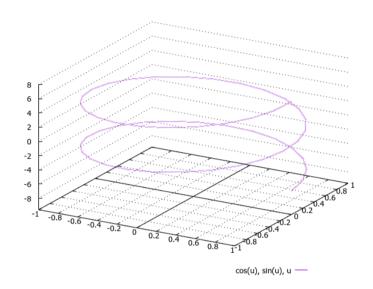


5cos(u), 5-5sin(u), 3cos(u) -

Пример

$$\gamma: \mathbb{R} \to \mathbb{R}^3, \quad t \mapsto (\cos(t), \sin(t), t)$$

1. Построить график



2. Найти æ и τ

$\frac{\text{Решение}}{\text{Аналогично } t \to \frac{t}{\sqrt{2}}}$

$$\widetilde{\gamma}: \mathbb{R} \to \mathbb{R}^3, \quad t \mapsto (\cos(\frac{t}{\sqrt{2}}), \sin(\frac{t}{\sqrt{2}}), \frac{t}{\sqrt{2}})$$

$$\widetilde{\dot{\gamma}} = (-\frac{1}{\sqrt{2}}\sin(\frac{t}{\sqrt{2}}), \frac{1}{\sqrt{2}}\cos(\frac{t}{\sqrt{2}}), \frac{1}{\sqrt{2}})$$

$$\Rightarrow |\widetilde{\dot{\gamma}}| = 1$$

$$\widetilde{\ddot{\gamma}} = (-\frac{1}{2}\cos(\frac{t}{\sqrt{2}}), -\frac{1}{2}\sin(\frac{t}{\sqrt{2}}), 0)$$

$$\Rightarrow \varpi = |\widetilde{\ddot{\gamma}}| = \frac{1}{2}$$

 $\widetilde{\ddot{\gamma}} = \left(\frac{1}{2\sqrt{2}}\sin\left(\frac{t}{\sqrt{2}}\right), -\frac{1}{2\sqrt{2}}\cos\left(\frac{t}{\sqrt{2}}\right), 0\right)$

$$\tau = \frac{\left(\dot{\gamma}, \ \ddot{\gamma}, \ \dddot{\gamma}\right)}{|\ddot{\gamma}|^2}$$

$$(\dot{\gamma}, \ \ddot{\gamma}, \ \dddot{\gamma}) = \det \begin{pmatrix} -\frac{1}{\sqrt{2}}\sin(\frac{t}{\sqrt{2}}) & \frac{1}{\sqrt{2}}\cos(\frac{t}{\sqrt{2}}) & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{2}\cos(\frac{t}{\sqrt{2}}) & -\frac{1}{2}\sin(\frac{t}{\sqrt{2}}) & 0 \\ \frac{1}{2\sqrt{2}}\sin(\frac{t}{\sqrt{2}}) & -\frac{1}{2\sqrt{2}}\cos(\frac{t}{\sqrt{2}}) & 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{8}$$

0.3 (17.09.19) Поверхности

Пример

$$\gamma: \mathbb{R} \to \mathbb{R}^3$$
, $t \mapsto (r(t), 0, z(t))$, где $r: \mathbb{R} \to \mathbb{R}, z: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$

Найти параметрищацию поверхности вращения вокруг OZ

Док-во

Из геометрических соображений: $(r(t)\cos\varphi,\ r(t)\sin\varphi,\ z(t)),\ \varphi\in[0,\ 2\pi]$ Более строго:

$$\begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha & 0 \\ \sin \alpha & \cos \alpha & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} r(t) \\ 0 \\ z(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r(t)\cos \alpha \\ r(t)\sin \alpha \\ z(t) \end{pmatrix}$$

Опр

Гладкая двухмерная поверхность:

$$F: \overset{\text{otkp}}{\underset{t}{U}} \subset \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$$

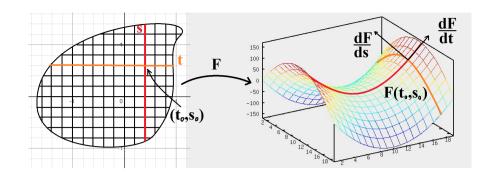
т.ч.
$$\frac{\partial F}{\partial S}$$
, $\frac{\partial F}{\partial t}$ - непрерывные функции

Опр

Гладкая регулярная поверхность:

$$F: \overset{\text{откр}}{U} \subset \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$$

т.ч. $\frac{\partial F}{\partial s}, \frac{\partial F}{\partial t}$ - линейно независимы "регулярная = скорость не обнуляется"



0.4 (24.10.19) Первая фундаментальная форма

Пример

$$F: U \subset \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$$

$$\det \begin{pmatrix} \langle \frac{\partial F}{\partial t}, \frac{\partial F}{\partial t} \rangle & \langle \frac{\partial F}{\partial s}, \frac{\partial F}{\partial t} \rangle \\ \langle \frac{\partial F}{\partial t}, \frac{\partial F}{\partial s} \rangle & \langle \frac{\partial F}{\partial s}, \frac{\partial F}{\partial s} \rangle \end{pmatrix} = \\ = \langle \frac{\partial F}{\partial t}, \frac{\partial F}{\partial t} \rangle \langle \frac{\partial F}{\partial s}, \frac{\partial F}{\partial s} \rangle - \langle \frac{\partial F}{\partial s}, \frac{\partial F}{\partial t} \rangle \langle \frac{\partial F}{\partial t}, \frac{\partial F}{\partial s} \rangle = \\ = \left| \frac{\partial F}{\partial t} \right|^2 \left| \frac{\partial F}{\partial s} \right|^2 - \left| \frac{\partial F}{\partial s} \right|^2 \left| \frac{\partial F}{\partial t} \right|^2 \cos^2 t = \left| \frac{\partial F}{\partial t} \right|^2 \left| \frac{\partial F}{\partial s} \right|^2 = \left| \frac{\partial F}{\partial t} \times \frac{\partial F}{\partial s} \right|^2$$

Замечание

$$\begin{split} A(S) &= \sum A(\Box) \\ A(\Box) &\approx \left| \frac{\partial F}{\partial t} \times \frac{\partial F}{\partial s} \right| \Delta t \Delta s \\ I(F) &= \begin{pmatrix} <\frac{\partial F}{\partial t}, \frac{\partial F}{\partial t} > &<\frac{\partial F}{\partial s}, \frac{\partial F}{\partial t} > \\ <\frac{\partial F}{\partial t}, \frac{\partial F}{\partial s} > &<\frac{\partial F}{\partial s}, \frac{\partial F}{\partial s} > \end{pmatrix} \\ A(S) &= \iint \left| \frac{\partial F}{\partial t} \times \frac{\partial F}{\partial v} \right| dt ds = \iint \sqrt{\det \mathbf{I}(F)} dt ds \end{split}$$

Пример

$$F: (0, 2\pi) \times (0, 2\pi) \to \mathbb{R}^3$$

$$(\theta, \varphi) \to (\cos \theta \sin \varphi, \cos \theta \cos \varphi, \sin \theta)$$

- 1. Доказать, что образ F находится на сфере радиуса 1
- 2. Найти S сферы через I(F)

Док-во

1. Видно из параметрического уравнения сферы что это сфера, а также понятен радиус и её центр

$$\begin{cases} x = x_0 + R \cdot \sin \theta \cdot \cos \phi, \\ y = y_0 + R \cdot \sin \theta \cdot \sin \phi, \\ z = z_0 + R \cdot \cos \theta, \end{cases}$$

где $\theta \in [0,\pi]$ и $\phi \in [0,2\pi)$ (у нас будет сдвиг на угол)

2. Найдем переменные для I(F):

$$< \frac{\partial F}{\partial \theta}, \ \frac{\partial F}{\partial \theta} > = \sin^2 \theta \sin^2 \varphi + \sin^2 \theta \cos^2 \varphi + \cos^2 \theta = 1$$

$$< \frac{\partial F}{\partial \theta}, \ \frac{\partial F}{\partial \varphi} > = 0, \quad < \frac{\partial F}{\partial \varphi}, \ \frac{\partial F}{\partial \theta} > = 0, \quad < \frac{\partial F}{\partial \varphi}, \ \frac{\partial F}{\partial \varphi} > = \cos^2 \theta$$

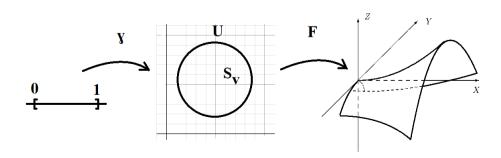
$$\Rightarrow I(F) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & \cos^2 \theta \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow A(S) = \iint \sqrt{\det I(F)} d\theta d\varphi = \int_0^{\pi} \int_0^{2\pi} |\cos \theta| d\theta d\varphi = \int_0^{\pi} 4d\varphi = 4\pi$$

0.5 (01.10.19) Ещё задача на I(F)

Пример

$$F:U\subset\mathbb{R}^2 o\mathbb{R}^3,\quad C^1$$
 регулярная



Найти длину $\widetilde{\gamma} = F \circ \gamma$ через γ и $\mathrm{I}(F)$

$$\begin{split} &l(F\circ\gamma):=\int_{0}^{1}|F\circ\gamma(t)'|dt\\ &\frac{d(F\circ\gamma(t))}{dt}=\underbrace{\frac{\partial F}{\partial x}}_{\text{bertop}}\overset{\text{ckairbp}}{\dot{\gamma}_{1}(t)}+\frac{\partial F}{\partial y}\dot{\gamma}_{2}(t)=\\ &=<\frac{\partial F}{\partial x}\dot{\gamma}_{1}(t)+\frac{\partial F}{\partial y}\dot{\gamma}_{2}(t),\ \frac{\partial F}{\partial x}\dot{\gamma}_{1}(t)+\frac{\partial F}{\partial y}\dot{\gamma}_{2}(t)>=\\ &=<\frac{\partial F}{\partial x},\frac{\partial F}{\partial x}>\dot{\gamma}_{1}^{2}(t)+2<\frac{\partial F}{\partial x},\frac{\partial F}{\partial y}>\dot{\gamma}_{1}(t)\dot{\gamma}_{2}(t)+<\frac{\partial F}{\partial y},\frac{\partial F}{\partial y}>\dot{\gamma}_{2}^{2}(t)=\\ &=(\dot{\gamma}_{1},\dot{\gamma}_{2})I(F)\begin{pmatrix}\dot{\gamma}_{1}\\\dot{\gamma}_{2}\end{pmatrix}\\ &\Rightarrow l(F\circ\gamma)=\int_{0}^{1}\sqrt{(\dot{\gamma}_{1},\dot{\gamma}_{2})I(F)\begin{pmatrix}\dot{\gamma}_{1}\\\dot{\gamma}_{2}\end{pmatrix}}dt \end{split}$$

0.6 (01.10.2019) Вторая фундаментальная форма

Опр

$$F: U_{x,y}\subset\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^3 \qquad C^2 \text{ регулярная}$$

$$\left|\frac{\partial F}{\partial x}\times\frac{\partial F}{\partial y}\right|\neq 0$$

$$n:=\frac{\frac{\partial F}{\partial x}\times\frac{\partial F}{\partial y}}{\left|\frac{\partial F}{\partial x}\times\frac{\partial F}{\partial y}\right|}\text{- перп. обоим и по модулю 1}$$

$$L=<\frac{\partial^2 F}{\partial x^2},\ n>,\quad M=<\frac{\partial^2 F}{\partial x\partial y},\ n>,\quad N=<\frac{\partial^2 F}{\partial y^2},\ n>$$

$$\mathrm{II}(F)=\begin{pmatrix}L&M\\M&N\end{pmatrix}$$

Замечание

 $\Pi(F)$ говорит, какая ПВП лучше всего приближает в данной точке

Пример

Пусть есть сфера радиуса г:

$$\begin{cases} x = x_0 + R \cdot \sin \theta \cdot \cos \phi, \\ y = y_0 + R \cdot \sin \theta \cdot \sin \phi, \\ z = z_0 + R \cdot \cos \theta, \end{cases}$$

где
$$\theta \in [-\frac{\pi}{2}, \ \frac{\pi}{2}]$$
 и $\phi \in [0, \ 2\pi)$
Найти $\mathrm{II}(F), \ \mathrm{I}(F)$ и $\frac{\det(\mathrm{II})}{\det(\mathrm{I})}$

Решение

Посчитаем I(F):

$$\frac{\partial F}{\partial \theta} = (-r\sin\theta\cos\varphi, \ -r\sin\theta\sin\varphi, \ r\cos\theta)$$
$$\frac{\partial F}{\partial \varphi} = (-r\cos\theta\sin\varphi, \ r\cos\theta\cos\varphi, \ 0)$$

Посчитаем II(F):

$$\frac{\partial^2 F}{\partial \theta^2} = (-r\cos\varphi\cos\theta, -r\cos\theta\sin\varphi, -r\sin\theta)$$
$$\frac{\partial^2 F}{\partial \theta\partial\varphi} = (r\sin\theta\sin\varphi, -r\sin\theta\cos\varphi, 0)$$
$$\frac{\partial^2 F}{\partial\varphi^2} = (-r\cos\theta\cos\varphi, -r\cos\theta\sin\varphi, 0)$$

Напоминание В правом ортонормированном базисе:

Если два вектора \overrightarrow{a} и \overrightarrow{b} представлены координатами

$$\overrightarrow{a} = (a_x, a_y, a_z), \overrightarrow{b} = (b_x, b_y, b_z),$$

то их векторное произведение имеет координаты

$$\overrightarrow{a} \times \overrightarrow{b} = (a_y b_z - a_z b_y, \ a_z b_x - a_x b_z, \ a_x b_y - a_y b_x)$$

Для запоминания этой формулы удобно использовать мнемонический определитель:

$$\overrightarrow{a} \times \overrightarrow{b} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ a_x & a_y & a_z \\ b_x & b_y & b_z \end{vmatrix},$$
 где $\mathbf{i} = (1, 0, 0), \ \mathbf{j} = (0, 1, 0), \ \mathbf{k} = (0, 0, 1)$

$$\frac{\partial F}{\partial \theta} \times \frac{\partial F}{\partial \varphi} = (-r^2 \cos^2 \theta \cos \varphi, \ -r^2 \cos^2 \theta \sin \varphi, \ -r^2 \sin \theta \cos \theta)$$

$$n = \frac{\frac{\partial F}{\partial \theta} \times \frac{\partial F}{\partial \varphi}}{\left| \frac{\partial F}{\partial \theta} \times \frac{\partial F}{\partial \varphi} \right|} = (-\cos\theta\cos\varphi, -\cos\theta\sin\varphi, -\sin\theta)$$

$$L = <\frac{\partial^2 F}{\partial \theta^2}, \ \overline{n}> = r$$

$$M = <\frac{\partial^2 F}{\partial \theta \partial \varphi}, \ \overline{n}> = 0$$

$$N = <\frac{\partial^2 F}{\partial \varphi^2}, \ \overline{n}> = r\cos^2\theta$$

$$\Rightarrow \mathrm{II}(F) = \begin{pmatrix} r & 0 \\ 0 & r\cos^2\theta \end{pmatrix}$$

$$K = \frac{\det\mathrm{II}(F)}{\det\mathrm{I}(F)} = \frac{1}{r^2} \text{- кривизна Гаусса}$$

Пример

Пусть
$$\gamma: t \to (t - \operatorname{th}(t), 0, \frac{1}{\operatorname{ch}(t)}), \quad t > 0$$

- 1. Найти S поверхности, полученной вращением γ вокруг OZ
- 2. Найти II(F), I(F) и $K = \frac{\det(II)}{\det(I)}$

Была задача
$$(r(t), 0, z(t)) \Rightarrow (r(t)\cos\varphi, r(t)\sin\varphi, z(t)), \varphi \in [0, 2\pi]$$

$$\Rightarrow \left((t - \operatorname{th}(t))\cos\varphi, (t - \operatorname{th}(t))\sin\varphi, \frac{1}{\operatorname{ch}(t)} \right), \varphi \in [0, 2\pi]$$

$$\frac{\partial F}{\partial t} = \left(\left(1 - \frac{1}{\operatorname{ch}^2(t)} \right) \cos\varphi, \left(1 - \frac{1}{\operatorname{ch}^2(t)} \right) \sin\varphi, \frac{\operatorname{sh}(t)}{\operatorname{ch}^2(t)} \right)$$

$$\Rightarrow \frac{\partial F}{\partial t} = \left(\operatorname{th}^2(t)\cos\varphi, \operatorname{th}^2(t)\sin\varphi, \frac{\operatorname{sh}(t)}{\operatorname{ch}^2(t)} \right)$$

$$\frac{\partial F}{\partial \varphi} = (-(t - \operatorname{th}(t))\sin\varphi, (t - \operatorname{th}(t))\cos\varphi, 0)$$

$$< \frac{\partial F}{\partial t}, \frac{\partial F}{\partial t} > = \operatorname{th}^4(t) + \frac{\operatorname{sh}^2(t)}{\operatorname{ch}^4(t)} = \operatorname{th}^4\left(1 + \frac{1}{\operatorname{sh}^2} \right) = \operatorname{th}^2(t), \quad < \frac{\partial F}{\partial t}, \frac{\partial F}{\partial \varphi} > = 0$$

$$< \frac{\partial F}{\partial \varphi}, \frac{\partial F}{\partial t} > = 0, \quad < \frac{\partial F}{\partial \varphi}, \frac{\partial F}{\partial \varphi} > = (t - \operatorname{th}(t))^2$$

$$\Rightarrow \operatorname{I}(F) = \begin{pmatrix} \operatorname{th}^2(t) & 0 \\ 0 & (t - \operatorname{th}(t))^2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{split} A(S) &= \iint \sqrt{\det \mathbf{I}(F)} dt d\varphi = \iint \sqrt{(t-\operatorname{th}(t))^2 \operatorname{th}^2(t)} dt d\varphi = \\ &= \iint |(t-\operatorname{th}(t)) \operatorname{th}(t)| \, dt d\varphi = \iint (t-\operatorname{th}(t)) \operatorname{th}(t) dt d\varphi \\ &- ???? \\ \frac{\partial F}{\partial t} \times \frac{\partial F}{\partial \varphi} &= \\ \left(\left(\operatorname{th}^2(t) \sin \varphi \right) (0) - \left(\frac{\operatorname{sh}(t)}{\operatorname{ch}^2(t)} \right) ((t-\operatorname{th}(t)) \cos \varphi) \,, \\ \left(\frac{\operatorname{sh}(t)}{\operatorname{ch}^2(t)} \right) ((\operatorname{th}(t)-t) \sin \varphi) - \left(\operatorname{th}^2(t) \cos \varphi \right) (0) \,, \\ \left(\operatorname{th}^2(t) \cos \varphi \right) ((t-\operatorname{th}(t)) \cos \varphi) - \left(\operatorname{th}^2(t) \sin \varphi \right) ((\operatorname{th}(t)-t) \sin \varphi) \, \right) &= \\ &= \left(- \left(\frac{\operatorname{sh}(t)}{\operatorname{ch}^2(t)} \right) (t-\operatorname{th}(t)) \cos \varphi, \\ \left(\frac{\operatorname{sh}(t)}{\operatorname{ch}^2(t)} \right) (\operatorname{th}(t)-t) \sin \varphi, \, \, (t-\operatorname{th}(t)) \operatorname{th}^2(t) \right) &= \\ &\left| \frac{\partial F}{\partial t} \times \frac{\partial F}{\partial \varphi} \right| &= \sqrt{\left(\frac{\operatorname{sh}(t)}{\operatorname{ch}^2(t)} \right) ((t-\operatorname{th}(t)))^2 + \left((t-\operatorname{th}(t)) \operatorname{th}^2(t) \right)^2} = \\ &= |t-\operatorname{th}(t)| \operatorname{th}^2(t) \sqrt{\frac{1}{\operatorname{sh}^2(t)} + 1} &= |(t-\operatorname{th}(t)) \operatorname{th}(t)| \operatorname{th}^2(t) = \operatorname{th}^3(t) (t-\operatorname{th}(t)) \\ n &= \frac{\partial F}{|\partial \theta} \times \frac{\partial F}{\partial \varphi} \\ & \frac{\partial F}{|\partial \theta} \times \frac{\partial F}{\partial \varphi} \right| &= \left(- \left(\frac{1}{\operatorname{ch}(t)} \right) \frac{1}{\operatorname{th}^2(t)} \cos \varphi, \, - \left(\frac{1}{\operatorname{ch}(t)} \right) \frac{1}{\operatorname{th}^2(t)} \sin \varphi, \, \frac{1}{\operatorname{th}(t)} \right) \end{split}$$

 $\frac{\partial F}{\partial t} = \left(\operatorname{th}^2(t) \cos \varphi, \ \operatorname{th}^2(t) \sin \varphi, \ \frac{\operatorname{sh}(t)}{\operatorname{ch}^2(t)} \right)$

 $\Rightarrow \frac{\partial^2 F}{\partial t^2} = \left(2\frac{1}{\cosh^2(t)} \operatorname{th}(t) \cos \varphi, \ 2\frac{1}{\cosh^2(t)} \operatorname{th}(t) \sin \varphi, \ \frac{ch^3(t) - 2\sinh^2(t) \operatorname{ch}(t)}{\cosh^4(t)}\right)$

$$\Rightarrow L = <\frac{\partial^2 F}{\partial t^2}, \ \overline{n}> = ?$$

$$\Rightarrow \frac{\partial^2 F}{\partial t \partial \varphi} = (?, \ ?, \ ?)$$

$$\Rightarrow M = <\frac{\partial^2 F}{\partial t \partial \varphi}, \ \overline{n}> = ?$$

$$\frac{\partial F}{\partial \varphi} = (-(t - \operatorname{th}(t)) \sin \varphi, \ (t - \operatorname{th}(t)) \cos \varphi, \ 0)$$

$$\Rightarrow \frac{\partial^2 F}{\partial \varphi^2} = (?, \ ?, \ ?)$$

$$\Rightarrow N = <\frac{\partial^2 F}{\partial \varphi^2}, \ \overline{n}> = ?$$

$$\Rightarrow \operatorname{II}(F) = \begin{pmatrix} ? & ? \\ ? & ? \end{pmatrix}$$

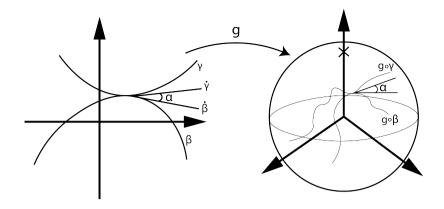
$$K = \frac{\det \operatorname{II}(F)}{\det \operatorname{I}(F)} = ? - \operatorname{кривизна} \Gamma \operatorname{аусса}$$

0.7 (08.10.19) Практика совместно с 242 Пример (стереографическая проекция)

$$f:S^2-\{(0,0,1)\} o\mathbb{R}^2,\quad (x,y,z)\mapsto\left(rac{x}{1-z},\;rac{y}{1-z}
ight)$$
 где $S^2=\{(x,y,z)\in\mathbb{R}^3\;|\;x^2+y^2+z^2=1\}$

- 1. Найдите $f^{-1} = g \quad \mathbb{R}^2 \to S^2 \{N\}$ (полюс)
- 2. Доказать, что д сохраняет углы
- 3. Найдите I(F) (п.ф.ф.) g

^{*}здесь должен быть рисунок, но его нет, как и смысола*



1. Надо найти g: $f \circ g = \mathrm{id}$ и $g \circ f = \mathrm{id}$

$$a = \frac{x}{1-z}$$
, $b = \frac{y}{1-z}$, $x^2 + y^2 + z^2 = 1$

Найдем из уравнений x, y, z:

$$z = \frac{a^2 + b^2 - 1}{a^2 + b^2 + 1}, \quad x = \frac{2a}{a^2 + b^2 + 1}, \quad y = \frac{2b}{a^2 + b^2 + 1}$$

2. Вспомним, что

$$cos(\alpha) = \frac{\langle \dot{\gamma}, \dot{\beta} \rangle}{|\gamma| |\beta|}, \qquad cos(\theta) = \frac{\langle \dot{\widetilde{\gamma}}, \dot{\widetilde{\beta}} \rangle}{|\widetilde{\gamma}| |\widetilde{\beta}|}$$

$$\begin{split} \widetilde{\gamma} &= g \circ \gamma \quad \widetilde{\beta} = g \circ \beta \\ \widetilde{\gamma} &= \left(\frac{2\gamma_1}{{\gamma_1}^2 + {\gamma_2}^2 + 1}, \ \frac{2\gamma_2}{{\gamma_1}^2 + {\gamma_2}^2 + 1}, \ \frac{{\gamma_1}^2 + {\gamma_2}^2 - 1}{{\gamma_1}^2 + {\gamma_2}^2 + 1}\right) \end{split}$$

Аналогично другие. Можно было бы посчитать всё и подставить

$$\frac{d}{dt}\widetilde{\gamma} = \frac{\partial g}{\partial a}\dot{\gamma}_1 + \frac{\partial g}{\partial b}\dot{\gamma}_2$$

Обозначим $\bigstar = a^2 + b^2 + 1$

$$\frac{\partial g}{\partial a} = \left(\frac{2 \bigstar - 4a^2}{\bigstar^2}, \ \frac{2 \bigstar - 4b^2}{\bigstar^2}, \ \frac{4b}{\bigstar^2}\right)$$

$$I(F) = \begin{pmatrix} \langle \frac{\partial g}{\partial a}, \frac{\partial g}{\partial a} \rangle & \langle \frac{\partial g}{\partial b}, \frac{\partial g}{\partial a} \rangle \\ \langle \frac{\partial g}{\partial a}, \frac{\partial g}{\partial b} \rangle & \langle \frac{\partial g}{\partial b}, \frac{\partial g}{\partial b} \rangle \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \rho & 0 \\ 0 & \rho \end{pmatrix}$$

То есть на самом деле:

$$\begin{aligned} \cos(\theta) &= \frac{<\dot{\tilde{\gamma}},\ \dot{\tilde{\beta}}>}{|\tilde{\gamma}||\tilde{\beta}|} = \frac{<\dot{\gamma},\ \dot{I}\dot{\beta}>}{\sqrt{<\dot{\gamma},\ \dot{I}\dot{\gamma}>}\sqrt{<\dot{\beta},\ \dot{I}\dot{\beta}>}} \\ \tilde{\gamma} &= <\frac{\partial g}{\partial a}\dot{\gamma}_1 + \frac{\partial g}{\partial b}\dot{\gamma}_2,\ \frac{\partial g}{\partial a}\dot{\gamma}_1 + \frac{\partial g}{\partial b}\dot{\gamma}_2> \\ &<\tilde{\dot{\gamma}},\ \dot{\tilde{\gamma}}> = <\frac{\partial g}{\partial a},\ \frac{\partial g}{\partial a}>\dot{\gamma}_1^2 + 2<\frac{\partial g}{\partial a},\ \frac{\partial g}{\partial b}>\dot{\gamma}_1\dot{\gamma}_2 + <\frac{\partial g}{\partial b},\ \frac{\partial g}{\partial b}>\dot{\gamma}_2^2 \\ &= <\left(\dot{\dot{\gamma}}_1\right),\ \dot{I}> <\left(\dot{\dot{\gamma}}_1\right)\\ \dot{\dot{\gamma}}_2\right)\\ \frac{\rho<\dot{\gamma},\ \dot{\beta}>}{\sqrt{\rho}|\dot{\gamma}|\sqrt{\rho}|\dot{\beta}|} &=\frac{\rho<\dot{\gamma},\ \dot{\beta}>}{\rho|\dot{\gamma}||\dot{\beta}|} = \frac{<\dot{\gamma},\ \dot{\beta}>}{|\dot{\gamma}||\dot{\beta}|} = \cos\alpha \end{aligned}$$

3. см. выше

0.8 (15.10.19) Практика совместно с 242 х2

Пример

$$f: \mathbb{R}_+^* \times (0, 2\pi) \to \mathbb{R}^3$$
$$u, v \mapsto \left(\frac{\cos v}{\operatorname{ch} u}, \frac{\sin v}{\operatorname{ch} u}, u - \operatorname{th} u\right)$$

- 1. Найдите I(F)
- 2. Найдите II(F)
- 3. Найдите кривизну Гаусса
- 4. Найдите площадь поверхности

$$\frac{\partial f}{\partial u} = \left(-\frac{\cos v \operatorname{sh} u}{\operatorname{ch}^2 u}, -\frac{\sin v \operatorname{sh} u}{\operatorname{ch}^2 u}, \frac{1}{1 - \frac{1}{ch^2 u}} \right)$$

$$\frac{\partial f}{\partial v} = \left(-\frac{\sin v}{\operatorname{ch} u}, \frac{\cos v}{\operatorname{ch} u}, 0 \right)$$

$$A(S) = 2 \int_0^\infty \int_0^{2\pi} \frac{\operatorname{sh} u}{\operatorname{ch}^2 u} du dv = 2 \cdot 2\pi \int_0^\infty \frac{\operatorname{sh} u}{\operatorname{ch}^2 u} du = 4\pi$$

Пример

$$F: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$$

 $(u, v) \mapsto (F_1(u, v), F_2(u, v), F_3(u, v))$

При каких условиях на I(F) F "сохраняет расстояние" (доказать)

Решение

$$l(\gamma) \stackrel{?}{=} l(F \circ \gamma) = \int_0^1 \|(F \circ \gamma)\| dt$$

$$\Rightarrow \int_0^1 < \dot{\gamma}, \dot{\gamma} >^{\frac{1}{2}} dt \stackrel{\forall \gamma}{=} \int_0^1 < \dot{\gamma}, I(F) \dot{\gamma} > dt$$

$$\text{т.к.} < \dot{\gamma}, \dot{\gamma} > = < \dot{\gamma}, I(F) \dot{\gamma} > \quad \forall \gamma$$

$$I(F) = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} - \text{ортогональная}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} c = b \\ a^2 + c^2 = 1 \\ b^2 + d^2 = 1 \\ ab + cd = 0 \\ ad - cb = \pm 1 \end{cases}$$

$$\text{т.к. } a, d > 0 \Rightarrow I(F) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Пример

Сделаем цилиндр из плоскости с сохранением расстояния

$$u, v \stackrel{F}{\mapsto} (\cos v, \sin v, u)$$

$$\mathbf{I}(F) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

0.9 (22.10.19) Завершаем тему

Пример

$$\varphi:\mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3, \quad \varphi$$
 - регулярная поверхность

Такая что $\forall u \subset \mathbb{R}^2$ (отк)

Площадь: $\mathcal{A}(\varphi(u)) = \mathcal{A}(u)$

- 1. Доказать, что $\det(I(\varphi)) = 1$
- 2. Доказать, что φ сохраняет углы и площади $\Leftrightarrow \varphi$ сохраняет расстояние

Док-во

1.
$$\iint\limits_{U} \sqrt{\det \mathrm{I}(\varphi)} du dv = \mathcal{A}(u) = \iint\limits_{u} du dv \quad \forall u \subset \mathbb{R}^2 \text{ oth.}$$

$$\iint\limits_{\mathcal{U}} (\sqrt{\det \mathbf{I}(\varphi)} - 1) du dv = 0 \quad \forall u \subset \mathbb{R}^2$$

Ho
$$\varphi \in C^1 \Rightarrow \sqrt{\det I(\varphi)} - 1$$
 непр.

Предположим, что $\sqrt{\det \mathrm{I}(\varphi)} - 1 \neq 0 \Rightarrow \exists (u_0, v_0)$ т.ч. $\sqrt{\det \mathrm{I}(\varphi)_{(u_0, v_0)}} - 1 \neq 0$

$$\Rightarrow \exists V \ni (u_0, v_0)$$
 T.Y. $\forall (u, v) \in V, \quad \sqrt{\det I(\varphi)} - 1 \neq 0$

$$\forall (u, v) \in V \quad \sqrt{\det I(\varphi)} - 1 > 0$$

Тогда $\iint \sqrt{\det \mathrm{I}(\varphi)} - 1 > 0$ - противоречие

Значит, что $\det I(\varphi) = 1$

2. ???

Замечание

Есть такая теорема:

$$\varphi: (0, 2\pi) \times (0, 2\pi) \to TOR \subset \mathbb{R}^3$$

$$arphi\in C^1$$
 т.ч. $\mathrm{I}(arphi)=egin{pmatrix}1&0\0&1\end{pmatrix}$

Опр

$$SU(2) = \left\{ \begin{pmatrix} \alpha & -\overline{\beta} \\ \beta & \overline{\alpha} \end{pmatrix}, \quad \alpha, \beta \in \mathbb{C}, \quad |\alpha|^2 + |\beta|^2 = 1 \right\} \subset \mathbb{C}^4 \cong \mathbb{R}^8$$

Опр

$$S^{3} = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^{4} \mid x^{2} + y^{2} + z^{2} + t^{2} = 1\}$$

Пример

Доказать, что $\mathbb{R}^4 \supseteq S^3 \cong SU(2)$

Док-во

Мы можем перейти $SU(2) \to S^3$, расписав через Re и Im. Получится подобное уравнение как в S^3 , аналогично назад:

$$\varphi: S^3 \to SU(2) \subset \mathbb{R}^8$$

$$x, y, z, t \to \begin{pmatrix} x + iy & -z + it \\ z + it & x - iy \end{pmatrix}$$

$$\widetilde{\varphi}: \mathbb{R}^4 \to \mathbb{R}^8$$

Непрерывная функция компактна, значит Хаусдорф

0.10 (29.10.19) Кривые и поверхности

Задача

$$f: U \subset \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$$
 $f \in C^2$
 $S = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid z = f(x, y)\}$

Найти кривизну Гаусса

Док-во

$$V\subset\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^3$$
 $(x,y)\xrightarrow{\varphi}(x,y,f(x,y))$ почему это рег повер-ть?
$$\frac{\partial\varphi}{\partial x}=\begin{pmatrix}1\\0\\\frac{\partial f}{\partial x}\end{pmatrix}\quad\frac{\partial\varphi}{\partial y}=\begin{pmatrix}0\\1\\\frac{\partial f}{\partial y}\end{pmatrix}\text{ - ЛH}\Rightarrow\text{ поверхность регулярная}$$

$$\frac{\partial^2\varphi}{\partial x^2}=1+\frac{\partial^2\varphi}{\partial x^2}$$

$$\frac{\partial^2\varphi}{\partial y^2}=1+\frac{\partial^2\varphi}{\partial y^2}$$

$$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial y \partial x} = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}$$

$$K = \frac{\det(II)}{\det(I)}$$

$$I(f) = \begin{pmatrix} 1 + f_x^2 & f_x f_x \\ f_x f_y & 1 + f_y^2 \end{pmatrix}$$

$$II(f) = \frac{1}{\sqrt{1 + f_x^2 + f_y^2}} \begin{pmatrix} f_{xx} & f_{xy} \\ f_{xy} & f_{yy} \end{pmatrix}$$

$$K = \frac{f_{xx} f_{yy} - f_{xy}^2}{(1 + f_x^2 + f_y^2)^2}$$

Задача

$$f: V \subset \mathbb{R} \to \mathbb{R}$$

$$\gamma: \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 | f(x) = y\}$$

Найти кривизну γ

Напоминание

$$\gamma:(0,\ 1)\to\mathbb{R}^3\quad \gamma\in C^2$$

$$t \mapsto (\gamma_1(t), \ \gamma_2(t), \ \gamma_3(t))$$

$$|\dot{\gamma}| = \sqrt{\gamma_1^2 + \gamma_2^2 + \gamma_3^2} = 1$$

Тогда æ $(t)=|\ddot{\gamma}(t)|$ - кривизна

Док-во

Мы знаем, что для любой кривой есть нат. парам.

$$\gamma(t) = (t, \ f(t)) \quad \gamma: [0, \ 1] \to \mathbb{R}^3$$

$$\exists \varphi: [0, \ l(\gamma)] \to [0, \ 1]$$

$$s \mapsto \varphi(s) = t$$
 т.ч.
$$\widetilde{\gamma} = \gamma \circ \varphi(s)$$
 т.ч.
$$|\dot{\widetilde{\gamma}}(s)| = 1 \quad \forall s \in [0, \ l(\gamma)]$$

$$\widetilde{\gamma}(s) = (\varphi(s), \ f(\varphi(s)))$$

$$\dot{\widetilde{\gamma}} = (\dot{\varphi}(s), \ \dot{\varphi}(s)f'(\varphi(s)))$$

мы знаем, что
$$\dot{\varphi}^2 + \dot{\varphi}^2 f'^2(\varphi(s)) = 1$$
,

т.е. $\dot{\varphi}^2 = \frac{1}{1 + f'_{(\varphi(s))}^2}$
 $K(s) = \left| \ddot{\tilde{\gamma}} \right|$
 $\ddot{\tilde{\gamma}} = (\ddot{\varphi}(s), \ddot{\varphi}f'(\varphi(s)) + \dot{\varphi}^2 f''\varphi(s))$
 $\ddot{\varphi} = ?$
 $\ddot{\varphi} = -\frac{f'_{\varphi(s)}f''_{\varphi(s)}}{(1 + f'_{(\varphi(s))}^2)^2}$
 $(2) = (\frac{f''}{1 + f'^2} - \frac{f'^2 f''}{(1 + f'^2)^2})$
 $(2)^2 = \frac{f''^2}{(1 + f'^2)^2} - \frac{2f''^2 f'^2}{(1 + f'^2)^3} + \frac{f'^4 f''^2}{(1 + f'^2)^4} =$
 $= \frac{f''^2}{(1 + f'^2)^2} (\frac{(1 + f'^2)^2 - 2f'^2(1 + f'^2) + f'^4}{(1 + f'^2)^2}) = \frac{f''^2}{(1 + f'^2)^4}$
 $(1)^2 = \frac{f'^2 f''^2}{(1 + f'^2)^4}$
 $\left| \ddot{\tilde{\gamma}} \right| = \frac{|f''| \sqrt{f'^2 + 1}}{(1 + f'^2)} = \frac{|f''|}{(1 + f'^2)^{3/2}}$

$0.11 \quad (05.11.19) ???$

Задача

$$arphi:U_{u,v}\subset\mathbb{R}^2 o\mathbb{R}^3$$
 регулярная, C^2
$$\mathcal{F}=\mathrm{I}^{-1}\mathrm{II}$$

$$\mathrm{I}=\begin{pmatrix}E&F\\F&G\end{pmatrix}\qquad\mathrm{II}=\begin{pmatrix}P&Q\\Q&R\end{pmatrix}$$

Главные кривизны k_1, k_2 - это собственные числа матрицы ${\mathcal F}$

Доказать, что:

1.
$$K = k_1 k_2$$

2.
$$H = \frac{k_1 + k_2}{2} = \frac{ER + GP - 2FQ}{2(EG - F^2)}$$

Решение

$$\det \mathcal{F} = \det I^{-1} \det II = (\det I)^{-1} \det II = \det K$$

??? В жардановом базисе $\mathcal{F} = PDP$ $K = \det P \det D(\det P)^{-1}$

Задача

$$\varphi_v = \frac{\partial \varphi}{\partial u}$$

$$N = \frac{\varphi_u \times \varphi_v}{|\varphi_u \times \varphi_v|}$$

$$\varphi_{uu} = \Gamma_{11}^1 \varphi_u + \Gamma_{12}^2 \varphi_v + L_1 N$$

$$\varphi_{uv} = \Gamma_{11}^1 \varphi_u + \Gamma_{12}^2 \varphi_v + L_2 N$$

$$\varphi_{vu} = \Gamma_{21}^1 \varphi_u + \Gamma_{21}^2 \varphi_v + L_2' N$$

$$\varphi_{vv} = \Gamma_{22}^1 \varphi_u + \Gamma_{22}^2 \varphi_v + L_3 N$$

$$\frac{\partial N}{\partial u} = a_{11} \varphi_u + a_{21} \varphi_v + t N$$

$$\frac{\partial N}{\partial v} = a_{12} \varphi_u + a_{22} \varphi_v + s N$$

Доказать, что:

$$t = s = 0$$

$$L_{1} = P, \quad L_{2} = L'_{2} = Q$$

$$L_{3} = R$$

$$a_{11} = \frac{QF - PG}{EG - F^{2}}, \qquad a_{12} = \frac{RF - QG}{EG - F^{2}}$$

$$a_{21} = \frac{PF - QE}{EG - F^{2}}, \qquad a_{22} = \frac{QF - RE}{EG - F^{2}}$$

$$P = \langle \varphi_{uu}, N \rangle = L_1 N^2 = L_1$$

Аналогично
$$L_2, L_3$$
 Знаем, $< N(u,v), N(u,v)>=1 \mid \frac{\partial}{\partial u}$
$$2<\frac{\partial N}{\partial u}, N>=0 \quad <\frac{\partial N}{\partial u}, N>=t\Rightarrow t=0$$

Аналогично s

$$\langle N, \varphi_{u} \rangle = 0$$

$$\Rightarrow \langle N_{u}, \varphi_{u} \rangle + \langle N, \varphi_{uu} \rangle = 0$$

$$\Rightarrow \langle N_{v}, \varphi_{v} \rangle + \langle N, \varphi_{uv} \rangle = 0$$

$$\langle N, v \rangle = 0$$

$$\Rightarrow \langle N_{u}, \varphi_{v} \rangle + \langle N, \varphi_{vu} \rangle = 0$$

$$\Rightarrow \langle N_{v}, \varphi_{v} \rangle + \langle N, \varphi_{vv} \rangle = 0$$

$$\Rightarrow \langle N_{v}, \varphi_{v} \rangle + \langle N, \varphi_{vv} \rangle = 0$$

$$= R$$

$$-P = a_{11}E + a_{21}F \quad (1)$$

$$-Q = a_{12}E + a_{22}F \quad (2)$$

$$-Q = a_{11}F + a_{21}G \quad (3)$$

$$-R = a_{12}F + a_{22}G \quad (4)$$

$$(1), (3) \Rightarrow a_{11}, a_{21}, (2), (4) \Rightarrow a_{22}, a_{12}$$

$0.12 \quad (12.11.19) ???$

y_{TB}

$$K = \frac{\det \mathrm{II}}{\det \mathrm{I}}$$
 зависит от $\begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}$ и $\frac{\partial F}{\partial u} = \frac{\partial F}{\partial v}$

Задача

1. Доказать, что

$$\Gamma_{11}^{1}E + \Gamma_{11}^{2}F = \frac{1}{2}E_{u} \qquad E_{u} = \frac{\partial}{\partial u}E$$

$$\Gamma_{11}^{1}E + \Gamma_{11}^{2}G = F_{u} - \frac{1}{2}E_{v}$$

$$\Gamma_{12}^{1}E + \Gamma_{12}^{2}F = \frac{1}{2}E_{v}$$

$$\Gamma_{12}^{1}F + \Gamma_{12}^{2}G = \frac{1}{2}G_{u}$$

$$\Gamma_{22}^{1}E + \Gamma_{22}^{2}F = F_{v} - \frac{1}{2}G_{u}$$

$$\Gamma_{22}^{1}F + \Gamma_{22}^{2}G = \frac{1}{2}G_{v}$$

2. Доказать, что Γ^k_{ij} зависят от $E,F,G,E_u,E_v,F_u,F_v,G_u,G_v$

$$\mathbf{I} = \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}$$

$$II = \begin{pmatrix} P & Q \\ Q & R \end{pmatrix}$$

$$\varphi_{uu} = \Gamma_{11}^{1} \varphi_{u} + \Gamma_{11}^{2} \varphi_{v} + PN$$

$$< \varphi_{uu}, \varphi_{u} > = \Gamma_{11}^{1} \leq \varphi_{u}, \varphi_{u} > + \Gamma_{11}^{2} \leq \varphi_{v}, \varphi_{u} > \frac{1}{E}$$

$$\frac{1}{2} E_{u} = < \varphi_{uu}, \varphi_{u} > = \Gamma_{11}^{1} E + \Gamma_{11}^{2} F$$

$$E_{u} = \frac{\partial}{\partial u} < \varphi_{u}, \varphi_{u} > = 2 < \varphi_{uu}, \varphi_{u} > \frac{1}{E}$$

$$\langle \varphi_{uu}, \varphi_v \rangle = \Gamma_{11}^1 F + \Gamma_{11}^2 G$$

$$F_u' - \frac{1}{2}E_v' = <\varphi_{uu}'', \varphi_v' > \ + \ <\varphi_u', \varphi_{uv}'' > \ - \ \frac{1}{2}(<\varphi_{uv}'', \varphi_u' > \ + \ <\varphi_u', \varphi_{uv}'' >)$$

$$EG - F^2 \neq 0$$
 т.к. опред. І формы

 Γ^k_{ij} выражаются из линейной системы из п.1

Задача

$$\varphi \qquad C^{3}$$

$$\frac{\partial}{\partial v}\varphi_{uu} = \frac{\partial}{\partial u}\varphi_{uv}$$
 Доказать, что
$$\Gamma^{1}_{11}\Gamma^{1}_{12} + \Gamma^{2}_{11}\Gamma^{1}_{22} + Pa_{12} + \partial_{v}\Gamma^{1}_{11} = \Gamma^{1}_{12}\Gamma^{1}_{11} + \Gamma^{2}_{12}\Gamma^{1}_{12} + Qa_{11} + \partial_{u}\Gamma^{1}_{12} \qquad (*$$

$$\frac{\partial N}{\partial u} = a_{11}\varphi_{u} + a_{21}\varphi_{v}$$

$$\frac{\partial N}{\partial v} = a_{12}\varphi_{u} + a_{22}\varphi_{v}$$

$$\partial \varphi_{uu} = \partial_v \Gamma_{11}^1 \varphi_u + \Gamma_{11}^1 \varphi_{uv} + \partial_v \Gamma_{11}^2 \varphi_v + \Gamma_{11}^2 \varphi_{vv} + P_v N + P N_v$$

$$N_v = a_{12} \varphi_u = a_{22} \varphi_v$$

$$\varphi_{uv} = \Gamma_{12}^1 \varphi_u + \Gamma_{12}^2 \varphi_v + Q N$$

$$\varphi_{vv} = \Gamma_{22}^1 \varphi_u + \Gamma_{22}^2 \varphi_v + R N$$

$$\{ \partial_v \Gamma_{11}^1 + \Gamma_{11}^1 \Gamma_{12}^1 + \Gamma_{11}^2 \Gamma_{22}^1 + P a_{12} \} \varphi_u$$

$$\varphi_{u}v = \Gamma_{12}^{1}\varphi_{u} + \Gamma_{12}^{2}\varphi_{v} + QN$$

$$\partial_{u}\varphi_{uv} = \partial_{u}\Gamma_{12}^{1} + \Gamma_{12}^{1}\varphi_{uu} + \partial_{u}\Gamma_{12}^{2}\varphi_{v} + \Gamma_{12}^{2}\varphi_{uv} + Q_{u}N + QN_{u}$$

$$\partial\Gamma_{12}^{1} + \Gamma_{12}^{1}\Gamma_{11}^{1} + \Gamma_{12}^{2}\Gamma_{12}^{1} + Qa_{11}$$

$$(**) \begin{cases} a_{11} = \frac{QF - PG}{EG - F^2} \\ a_{12} = \frac{RF - QG}{EG - P^2} \end{cases}$$

$$(*)+(**)\Rightarrow \partial_u\Gamma_{12}^2-\partial_v\Gamma_{11}^2+\Gamma_{12}^1\Gamma_{11}^2-\Gamma_{11}^1\Gamma_{21}^2-\Gamma_{11}^2\Gamma_{22}^2+\Gamma_{12}^2\Gamma_{12}^2=-EK(крив.\ \Gamma aycca)$$
 ../../../template/template
$$(19.11.19)\ ???$$

Опр

$$H=\{(x,y)\in\mathbb{R}^2\mid y>0\}$$
 предположим, что $I_{(x,y)}=\begin{pmatrix} rac{1}{y^2}&0\\0&rac{1}{y^2}\end{pmatrix}$

Задача (1)

- 1. Γ_{ij}^k $i, j, k \in \{1, 2\}$
- 2. Найти K

$$\begin{split} &\Gamma_{11}^2 = -\Gamma_{12}^1 = -\Gamma_{21}^1 = -\Gamma_{22}^2 = \frac{1}{y} \\ &\text{Bce oct. 0} \\ &K = \frac{0 + \frac{1}{y^2} - \frac{1}{y}\frac{1}{y} + 0 + \frac{1}{y}\frac{1}{y} + 0}{-\frac{1}{y^2}} = \frac{\frac{1}{y^2}}{-\frac{1}{y^2}} = -1 \end{split}$$

Задача (2)

Пусть
$$\gamma:[0,1] \to H$$
 C^2
$$\gamma(0) = a$$

$$\gamma(1) = b$$

$$t \to \gamma(t) = (\gamma_1(t), \gamma_2(t))$$
 Решить $\ddot{\gamma}$
$$k = 1, 2$$

$$\left\{ \ddot{\gamma}_k + \sum_{i=1}^2 \sum_{j=1}^2 \Gamma_{ij}^k \dot{\gamma}_i \dot{\gamma}_j = 0 \right.$$

$$\left\{ \left(\dot{\gamma}_1 \atop \dot{\gamma}_2 \right), \ I_{(\gamma_1(t), \gamma_2(t))} \left(\dot{\gamma}_1 \atop \dot{\gamma}_2 \right) > = 1 \right.$$

$$\begin{cases} \ddot{\gamma}_1 - \frac{2}{\gamma_2} \dot{\gamma}_1 \dot{\gamma}_2 = 0 \\ \ddot{\gamma}_2 - \frac{1}{\gamma_2} (\dot{\gamma}_1^2 - \dot{\gamma}_2^2) = 0 \end{cases}$$
$$\dot{\gamma}_1^2 + \dot{\gamma}_2^2 = \gamma_2^2$$

$$l_{stand}(\gamma) = \int_0^1 |\dot{\gamma}| dt$$
$$l^I(\gamma) = \int_0^1 \sqrt{\langle \left(\frac{\dot{\gamma}_1}{\dot{\gamma}_2}\right), I_{\gamma(t)}\left(\frac{\dot{\gamma}_1}{\dot{\gamma}_2}\right) \rangle} dt$$

$$\begin{split} C^2([0,1],H) &\subset C^2([0,1],\mathbb{R}^2) \\ L:C^2_{a,b}([0,1],H) &\to \mathbb{R} \\ \gamma &\to L(\gamma) = \int_0^1 \sqrt{<>} \\ \frac{dL}{d\gamma} &= 0 \qquad \Leftrightarrow \begin{cases} \ddot{\gamma}_1 - \frac{2}{\gamma_2} \dot{\gamma}_1 \dot{\gamma}_2 = 0 \\ \ddot{\gamma}_2 - \frac{1}{\gamma_2} (\dot{\gamma}_1^2 - \dot{\gamma}_2^2) = 0 \end{cases} \end{split}$$

Если у нас есть решение системы, то оно выгл. вот так

$$\begin{split} \dot{\gamma}_1 &= \alpha \gamma_2^2 \qquad \alpha - const \qquad \alpha \in \mathbb{R} \\ \alpha &= 0 \ \Rightarrow \ \gamma_1 = const \\ \ddot{\gamma}_2 &= \frac{1}{\gamma_2} \\ \dot{\gamma}_2^2 &= \gamma_2 \Rightarrow \gamma_2(t) = Ce^{\pm t} \qquad C > 0 \\ \gamma_1(t) &= const \\ \gamma_2(t) &= Ce^{\pm t} \\ \alpha &\neq 0 \\ \dot{\gamma}_1 &= \alpha \gamma_2^2 \\ \dot{\gamma}_2 &= \pm \gamma_2 \sqrt{1 - \alpha^2 \gamma_2^2} \\ \gamma_1 &= \frac{\tanh(t)}{\alpha} \\ \dot{\gamma}_1 &= \frac{1}{\alpha} \frac{1}{\operatorname{ch}(t)^2} = \alpha \gamma_2^2 \ \Rightarrow \ \gamma_2^2 = \frac{1}{\alpha^2 \operatorname{ch}^2(t)} \qquad \gamma_2(t) = \frac{1}{\alpha \operatorname{ch}(t)} \\ (\alpha \gamma_1) + (\alpha \gamma_2)^2 &= \operatorname{th}^2 + \frac{1}{\operatorname{ch}^2} = \frac{\operatorname{sh}^2}{\operatorname{ch}^2} + \frac{1}{\operatorname{ch}^2} = 1 \\ \gamma_1^2 + \gamma_2^2 &= \frac{1}{\alpha^2} \end{split}$$