多様体論

竹田航太

2025年4月23日

目次

柳亜		
5	リーマン計量	5
4	多様体上の積分	4
3	交代 k 形式	3
2	ベクトル場	2
1	多様体	1

概要

現代の数学研究に必要な多様体論に関する基礎的な定義や結果をまとめる.

1 多様体

Definition 1.1. 位相空間 M が n 次元多様体 (mfd) $\overset{def}{\Leftrightarrow}$

- (1) M \t Hausdorff.
- (2) $\forall x \in M, \exists U : open \ nbd \ of \ x \ on \ M \ s.t. \ U \underset{homeo}{\sim} \exists V \subset \mathbb{R}^n$

Theorem 1.2. n 次元 mfd M が単連結とする. このとき以下は同値.

- (1) M は距離つけ可能.
- (2) M は σ -コンパクト.
- (3) M はパラコンパクト.
- (4) M は第2可算.

2 ベクトル場

Definition 2.1. M: n 次元 C^{∞} 多様体に対して, $X: M \to \mathbb{R}^n$ が M 上の vector field (ベクトル場) $\stackrel{def}{\Leftrightarrow} X: M \ni x \mapsto X(x) \in T_x M$

また、M 上の C^{∞} ベクトル場全体を $\mathfrak{X}^{\infty}(M)$ とかく.

Remark 2.2. n 次元多様体 M 上のベクトル場 X と C^{∞} 局所座標 (U,ϕ) から誘導される $\phi(U) \subset \mathbb{R}^n$ 上のベクトル場 $T\phi(X):\phi(U) \to \mathbb{R}^n$ を次で定めることができる. $x \in U$ に対して,

$$T\phi(X)(\phi(x)) := T_x\phi(X(x))$$

ただし, $T_x \phi: T_x M \ni [c]_x \mapsto (\phi \circ c(0)) \in \mathbb{R}^n$

Definition 2.3 (括弧積). $f \in C^{\infty}(M)$ と $X \in \mathfrak{X}^{\infty}$ に対して,「f の $x \in M$ での X(x) 方向の微分 X(x)f」を次のように定義できる.任意の X(x) の積分曲線 $c: (-\epsilon, \epsilon) \to M$ に対して $X(x)f = \frac{d}{dt}(f \circ c)|_{t=0}$ と定めると $Xf \in C^{\infty}(M)$ であり,これは c の取り方に依らない.方向微分はリー微分とも呼ばれ $\mathcal{L}_Xf = Xf$ と書くこともある.

このベクトル場による微分を用いてベクトル場同士の括弧積を定める $X,Y \in \mathfrak{X}^{\infty}(M)$ s.t. $\forall C^{\infty}$,

$${X,Y}f = X(Yf) - Y(Xf).$$

Definition 2.4 (接東の切断). $\Gamma: M \to TM$ が接東 TM の切断とは $\pi_M \circ \Gamma^{-1} = Id_M$ が成り立つこと. ただし、接東 $TM = \{(x,v); x \in M, v \in T_xM\}$ で与えられる.

またベクトル場 X に対し、 $\Gamma_X: M \ni x \mapsto (x, X(x)) \in TM$ は切断を定める.

Proposition 2.5 (ベクトル場と切断は 1:1). 切断 $\Gamma: M \to TM$ に対して、 $\exists! X_{\Gamma} \in \mathfrak{X}^{\infty}$ s.t. $\Gamma(x) = (x, X_{\Gamma}(x))$.

Definition 2.6 (flow). 積分曲線: 区間 $I \subset \mathbb{R}, c: I \to M; C^{\infty}$ に対し

$$\frac{dc}{dt}(t) := [s \mapsto c(t+s)]_{c(t)} \in T_{c(t)}M$$

で t における速度ベクトルを定める. $X \in \mathfrak{X}^{\infty}$ に対して, $c: I \to M; C^{\infty}$ が X の**積分曲線**とは

$$\frac{dc}{dt}(t) = X(c(t)) \ \forall t \in I$$

が成り立つこと.

 C^{∞} flow: θ を含む開区間 $I \subset \mathbb{R}$ と開集合 $U \subset M$ に対して, $\Phi: I \times U \to M$ が X **の生成する** C^{∞} local flow とは以下が成り立つこと.

- (1) $\Phi: C^{\infty}$
- (2) $\forall x \in U, \Phi(0, x) = x$
- (3) $t \mapsto \Phi(t,x)$ は X の積分曲線.

特に $I = \mathbb{R}, U = M$ のとき C^{∞} (global) flow と呼ばれる.

flow: $\Phi: \mathbb{R} \times M \to M$ が M 上の flow とは以下が成り立つこと.

- (1) $\Phi(0,x) = x$
- (2) $\forall t, s \in \mathbb{R}, \forall x \in M, \Phi(t, \Phi(s, x)) \Phi(t + s, x)$

3 交代 k 形式

Definition 3.1 (交代 k 形式). V をベクトル空間とする. $k \ge$ として, $\alpha: V^k \to \mathbb{R}$ が交代 k 形式 (k-form) とは以下を満たすこと.

- (1) α は多重線形 (multi-linear).
- (2) α は交代的 (anti-symmetric).

また, $^k_i V^* = \{ V \perp o k 形式全体 \} とかく.$

Definition 3.2 (ウェッジ積). $\alpha \in {}^k V^*, \beta \in {}^l V^*$ に対して

$$\alpha \wedge \beta(v_1, \dots, v_k, v_{k+1}, \dots, v_{k+l}) = \frac{1}{k! l!} \sum_{\sigma \in S_{k+l}} sgn(\sigma) \alpha(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(k)}) \beta(v_{\sigma(k+1)}, \dots, v_{\sigma(k+l)})$$

により $\alpha \wedge \beta \in {}^{k+l}V^*$ を定める.

Remark 3.3. $\alpha_1, \alpha_2, \alpha \in {}^k V^*, \beta \in {}^l V^*, \gamma \in {}^m V^*, c \in \mathbb{C}$ に対して以下が成り立つ.

- (1) $(\alpha_1 + \alpha_2) \wedge \beta = \alpha_1 \wedge \beta + \alpha_2 \wedge \beta$
- (2) $c(\alpha \wedge \beta) = (c\alpha) \wedge \beta + \alpha \wedge \beta$
- (3) $\beta \wedge \alpha = (-1)^{kl} (\alpha \wedge \beta)$
- (4) $(\alpha \wedge \beta) \wedge \gamma = \alpha \wedge (\beta \wedge \gamma)$

また, $\alpha_i \in {}^{k_i}V^*$ $(i=1,\cdots,d)$ とすると, $\alpha_1 \wedge \cdots \wedge \alpha_d$ が自然に定まる.

Definition 3.4 (differential k-form). 余接空間 (cotangent space) $T_x^*M = (T_xM)^*$ に対して、 $^k \wedge T^*M = \{(x,\alpha); x \in M, \alpha \in ^k \wedge (T_x^*M)\}$ とかく.

 $\Omega^k = \{(x, \alpha) \in {}^k \Lambda^*M; \alpha : C^\infty\}$ と定め、この元を differential k-form という.

Proposition 3.5 (外微分). $k \geq 0, \alpha \in \Omega^k(M)$ に対して次を満たす $d\alpha \in \Omega^{k+1}(M)$ が存在する. $X_0, \dots, X_k \in \mathfrak{X}^{\infty}(M)$ に対し,

$$d\alpha(X_0, \dots, X_k) = \sum_{i=0}^k (-1)^i X_i(\alpha(X_0, \dots, \hat{X}_i, \dots, X_k)) + \sum_{0 \le l < m \le k} (-1)^{l+m} \alpha(\{X_l, X_m\}, X_0, \dots, \hat{X}_l, \dots, \hat{X}_m, \dots, X_k)$$

ただし、 \hat{X}_i は X_i を除くという意味. この $\alpha \mapsto d\alpha$ の操作を**外微分**という.

Proposition 3.6. $\alpha \in \Omega^k(M), (U, \phi) : C^{\infty}loc. coord. \succeq \bigcup$

$$(\phi^{-1})^* \alpha = \sum_{1 \le i_1 < \dots < i_k \le n} f_{i_1, \dots, i_k} dy_{i_1} \wedge \dots \wedge dy_{i_k}$$

とかけているとき, $(\phi^{-1})^*d\alpha$ は次のように表せる.

$$(\phi^{-1})^* d\alpha = \sum_{1 \le i_1 < \dots < i_k \le n} \sum_{l=1}^n \frac{\partial f_{i_1, \dots, i_k}}{\partial y_l} dy_{i_1} \wedge \dots \wedge dy_{i_k}$$

Proposition 3.7. $M_1, M_2: C^{\infty}$ $mfd, F: M_1 \rightarrow M_2; C^{\infty}$ とする. $\alpha \in \Omega^k(M)$ に対して以下が成り立つ.

$$F^*(d\alpha) = d(F^*\alpha)$$

4 多様体上の積分

Definition 4.1 (向き). $\mathscr{A} = \{(U_\alpha, \phi_\alpha)\}_{\alpha \in A}$ を C^∞ mfd M の chart とする. このとき \mathscr{A} が M の向きを定めるとは以下が成り立つことである.

- $M = \bigcup_{\alpha \in A} U_{\alpha}$
- $\forall \alpha, \beta \in A, \forall x \in U_{\alpha} \cap U_{\beta}, \det J(\phi_{\alpha} \circ \phi_{\beta}^{-1}) > 0$

 C^{∞} loc. coord. (U,ϕ) が正の向き

 $\stackrel{def}{\Leftrightarrow} \forall x \in U, \exists \alpha \in A \text{ s.t. } x \in U_{\alpha} \text{ かつ } \det J(\phi \circ \phi^{-1}) > 0$

その他, 2つの C^{∞} loc. coords. が同じ向きであることや 2つの chart が同じ向きであることも $\det J>0$ で特徴付けられる.

Definition 4.2 (volume form). n 次元 C^{∞} mfd M に対して, $\omega \in \Omega^{n}(M)$ が体積形式 (volume form) $\stackrel{def}{\Leftrightarrow} \forall x \in M, \omega_{x} \neq 0$

Remark 4.3. M の C^{∞} loc. coord. (U,ϕ) , $\omega \in \Omega^n(M)$ に対して $\exists f_{\phi} \in C^{\infty}(\phi(U))$ with $\forall y \in \phi(U), f_{\phi}(y) \neq 0$ s.t.

$$(\phi^{-1})^*\omega = f_\phi dy_1 \wedge \dots \wedge dy_n$$

Proposition 4.4 (volume form と向き). $\omega \in \Omega^n(M)$ volume form に対して、 $\mathscr{A}_{\omega} = \{(U, \phi); C^{\infty} loc. coord. of M <math>\phi(U), f_{\phi}(y) > 0\}$

逆に $\mathscr{A}=\{(U_{\alpha},\phi_{\alpha})\}_{\alpha\in A}$ が M の向きを定めるとする.このとき $\exists\omega\in\Omega^n(M);\ volume\ form\ s.t.\ \mathscr{A}$ と \mathscr{A}_{ω} は同じ向きを定める.

Definition 4.5 (積分). C^{∞} oriented mfd M とその正の向きの $loc.coord.(U,\phi)$ に対して、 $\omega \in \Omega^n_c(M)$ が $supp(\omega) \subset U$ であり、

$$(\phi^{-1})^*\omega = f_\phi dy_1 \wedge \dots \wedge dy_n$$

とする. このとき

$$I(\omega,\phi) = \int_{\phi(U)} f_{\phi} dy_1 \wedge \dots \wedge dy_n$$

を定める.

さらに、より一般の $\omega \in \Omega^n_c(M)$ に対して、 $supp(\omega)$ の有限開被覆 $\{(U_i,\phi_i)\}_i^m$ と $(U_i)_i^m$ に対する 1 の分割 $(f_i)_i^m$ をとると M 上での ω の積分を

$$\int_{M} \omega = \sum_{i=1}^{m} I(f_{i}\omega, \phi_{i})$$

で定めることができる.

5 リーマン計量

Definition 5.1 (リーマン計量). C^{∞} mfd M 上の 2 次対称テンソル場 ω が $\forall p \in M$ で正定値であるとき, ω を M のリーマン計量という.

リーマン計量 g を持つ mfd M をリーマン多様体 (M,g) とかく.

Remark 5.2. リーマン計量は多様体の接空間に内積を与え、多様体上で距離を考えることができるようになる.

リーマン多様体 (M,g) 上の各点 $p \in M$ での接ベクトル $X \in T_pM$ の長さは次で与えられる.

$$||X|| = \sqrt{g(X, X)}$$

 \mathbb{R}^2 の領域 U から \mathbb{R}^3 に埋め込まれている曲面に対して, \mathbb{R}^3 の標準内積から誘導される自然な Riemann 計量を入れることができる.

Example 5.1 (球面(の一部)). 領域 $U[0,\pi] \times [0,2\pi] \subset \mathbb{R}^2$ に対して $\phi: U \to \mathbb{R}^3$ を $(x,y,z) = \phi(\theta,\phi) = (\sin\theta\cos\phi,\sin\theta\sin\phi,\cos\theta)$

 \mathbb{R}^3 の標準内積から $\phi(U)$ 上に誘導される Riemann 計量は

$$ds^2 (= x^2 + y^2 + z^2) = d\theta^2 + \sin^2\theta d\phi^2$$

で与えられる.

参考文献

- [1] 松本幸夫. **多様体の基礎**. 東京大学出版, 1988.
- [2] 小林昭七. 曲線と曲面の微分幾何. 裳華房, 1977.