DA と Dynamical Model

竹田航太

2023年3月14日

目次

1	はじめに	1
1.1	これまでの流れ	1
1.2	準備	2
2	基本の仮定	3
3	Lorenz63	4
4	Lorenz96	6
5	2 次元 Navier-Stokes	7
6	3 次元正則化 Navier-Stokes	7
付録 A	Gronwall の不等式	7

1 はじめに

データ同化を数学的に扱う際のモデルの解析について整理する。まずは気象で用いられる方程式に絞る。データ同化の文脈において求められるモデルの解析は well-posed 性に加えて、global attractor の存在や初期誤差の発達レートの評価である。無限次元力学系の理論 [1] に基づく。また、[2] のように、Lyapnov 関数を用いた評価・解析も基本的である。

1.1 これまでの流れ

[3, Hayden 2011] は Lorenz63(L63) と 2 次元 Navier-Stokes(2dNS) に対して解の存在から誤 差発達までの結果を示した. [4, Law 2016] は Lorenz96(L96) に対する同様の解析を行なった.

どちらも対象の方程式を以下のような形の Hibert 空間上の ODE として表現した.

$$\frac{du}{dt} + \mathcal{A}u + \mathcal{B}(u, u) = f.$$

[5, Kelly 2014] は A, B に条件を設けて一般的な形で誤差発達について議論した.

1.2 準備

Hilbert 空間 $(\mathcal{H}, \langle \cdot, \cdot \rangle, |\cdot|)$ を考える.

Definition 1.1 (自励系 ODE と力学系). 自励系 *1 の *ODE* を考える.

$$\frac{du}{dt} = f(u), \quad u(0) = u_0.$$

この ODE が任意の $u_0 \in \mathcal{H}$ に対して,時間大域的な一意解 $u \in C^1(\mathbb{R}_{\geq 0}; \mathcal{H})$ を持つとき,1 パラメータ半群 $\Psi: \mathbb{R}_{>0} \times \mathcal{H} \to \mathcal{H}$ が

$$\Psi(t, u_0) = u(t)$$

で定義できる. $\Psi_t(\cdot) = \Psi(t,\cdot)$ と書き、元の ODE や 1 パラメータ半群を力学系と呼ぶ.

Definition 1.2. $B \subset \mathcal{H}$ が半群 Ψ_t について forward invariant であるとは

$$\Psi_t(B) \subset B, \quad \forall t \ge 0$$

が成り立つことを言う.

Definition 1.3. 半群 $(\Psi_t)_{t>0}$ の attractor とは以下を満たす集合 $\mathscr{A} \subset \mathcal{H}$.

- (1) $\Psi_t \mathscr{A} = \mathscr{A}$.
- (2) ある近傍 U が存在し、 $\forall u_0 \in U$ で $d(\Psi_t u_0, \mathscr{A}) \to 0 \quad (t \to \infty)$.

また、attractor $\mathscr A$ がコンパクトであり、任意の有界集合 B に対して、B の点を一様に attract するとき、 $\mathscr A$ は global attractor と呼ばれる.

Definition 1.4 (absorbing set). 力学系 $\Psi: \mathbb{R}_{\geq 0} \times \mathcal{V} \to \mathcal{V}$ が有界な absorbing set \mathfrak{B}_{abs} を持つとは、任意の R>0 に対して、ある T=T(R)>0 が存在して

$$\Psi_t(B(0,R)) \subset \mathfrak{B}_{abs}, \quad \forall t \ge T$$

が成り立つことを言う.

 $^{^{*1}}$ 速度ベクトル場が時間に依存しない.

Theorem 1.5. 半群 $(\Psi_t)_{t\geq 0}$ が十分大きな t で一様コンパクト*2, つまり、任意の有界集合 B に対して、ある T=T(B)>0 が存在し $\cup_{t\geq T}\Psi_tB$ が $\mathcal H$ で相対コンパクト、とする. また、開集合 $U\subset\mathcal H$ とその上での absorbing set \mathfrak{B}_{abs} が存在するとする. このとき、global attractor を

$$\mathscr{A} = \bigcap_{T \ge 0} \overline{\bigcup_{t \ge T} \Psi_t(\mathfrak{B}_{abs})} \tag{1.1}$$

で定めることができ、Uで包含関係について極大となる.

$$Proof.$$
 [1]

Remark 1.6. Ψ_t に関する一様コンパクト性の条件は V での有界な absorbing set の存在と V の H への埋め込みがコンパクトであれば満たされる.

Remark 1.7. 有界な absorbing set の存在は以下の形の a priori estimate が得られるとわかる.

$$|u(t)|^2 \le e^{-\alpha t} |u_0|^2 + R^2 (1 - e^{-\alpha t})$$

ただし, $\alpha, R > 0$ は u_0 によらない定数. これより, 任意の $R_1 \ge R$ について, $|u_0| \le R_1$ のとき,

$$|u(t)|^2 \le e^{-\alpha t}R_1^2 + R^2(1 - e^{-\alpha t}) = R^2 + (R_1^2 - R^2)e^{-\alpha t} \le R_1^2$$

となるので、H における閉球 $B_H(0,R_1)$ は forward invariant である。また、 $R_1 > R$ について、 $B_H(0,R_1)$ は H で absorbing set になることもわかる.

2 基本の仮定

状態空間として Hilbert 空間 $(\mathcal{H}, |\cdot|)$ を考える.

Assumption 2.1. Banach 空間 $(\mathcal{V}, |\cdot|)$ を \mathcal{H} に連続的に埋め込めるとする*3. 以下の形の力学系を仮定する.

$$\frac{du}{dt} + \mathcal{A}u + \mathcal{B}(u, u) = f, \quad u(0) = u_0. \tag{2.1}$$

ただし、 $A: \mathcal{H} \to \mathcal{H}$ は非有界線形作用素で、ある $\lambda > 0$ が存在して以下が成り立つ.

$$\langle \mathcal{A}u, u \rangle \ge \lambda ||u||^2, \quad \forall u \in \mathcal{D}(\mathcal{A}).$$
 (2.2)

さらに、 $\mathcal{B}: \mathcal{V} \times \mathcal{V} \to \mathcal{H}$ は対称な双線形形式で以下を満たし、

$$\langle B(u,u), u \rangle = 0, \quad \forall u \in \mathcal{V},$$
 (2.3)

 $^{*^2}$ 証明には、ある T で Ψ_T がコンパクトという条件で十分.

^{*3} $\exists C > 0$, s.t. $|u| \le C|u|, \forall u \in V$.

あるc > 0が存在して、以下が成り立つとする.

$$\langle B(u,v), v \rangle \le c ||u|| ||v|| |v|, \quad \forall u, v \in \mathcal{V}. \tag{2.4}$$

また、任意の $u(0) \in \mathcal{H}$ に対して、(2.1) は一意な弱解を持つとし、 \mathcal{H} に拡張可能な 1-パラメータ半群 $\Psi_t: \mathcal{V} \to \mathcal{V}$ を生成するとする.さらに、global attractor $\mathscr{A} \subset \mathcal{V}$ が存在し、ある R>0 が存在して任意の $u_0 \in \mathscr{A}$ に対して $\sup_{t>0} |u(t)| \leq R$ が成り立つとする.

Remark 2.2. 空間の包含関係は $\mathcal{D}(\mathcal{A}) \subset \mathcal{V} \subset \mathcal{H} \subset \mathcal{V}'$.

Remark 2.3. Lorenz63, 96, トーラス上 2 次元 Navier-Stokes はこの仮定を満たす.

Remark 2.4. 有限次元の場合は global attractor の存在は他の仮定から導かれる.

Remark 2.5. *global attractor* と有界性の証明には, *Remark 1.7の a priori estimate* を示せば良い.

Lemma 2.6 (初期値連続性/誤差発達 [5]). Assumption 2.1 を仮定すると, ある $\beta \in \mathbb{R}$ が存在して以下が成り立つ.

$$|\Psi_h(v_0) - \Psi_h(w_0)| \le e^{\beta h} |v_0 - w_0|, \quad \forall v_0 \in \mathcal{A}, h > 0, w_0 \in \mathcal{H}.$$
 (2.5)

Proof.
$$[5]$$

Remark 2.7. 初期値は片方だけが *global attractor* $\mathscr A$ に入っているという条件だけが課せられている.これはデータ同化において,信号 $u_t \in \mathscr A$ の推定値 $\hat u_t$ が $\mathscr A$ に入っているとは限らない場合を想定している.

3 Lorenz63

 $\sigma, b, r \in \mathbb{R}$ に対して, r + a シフトした Lorenz63 を考える.

$$\begin{aligned} \frac{dx}{dt} &= \sigma(y - x), \\ \frac{dy}{dt} &= -\sigma x - y - xz, \\ \frac{dz}{dt} &= xy - bz - b(r + \sigma). \end{aligned}$$

これは $\mathcal{H} = \mathcal{V} = \mathbb{R}^3$ として、 $u = (x, y, z)^{\mathsf{T}}$ に対して、(2.1) を用いて以下のように書ける.

$$\mathcal{A} = \begin{bmatrix} \sigma & -\sigma & 0 \\ \sigma & 1 & 0 \\ 0 & 0 & b \end{bmatrix}, f = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -b(r+\sigma) \end{bmatrix},$$

$$\mathcal{B}(u, \tilde{u}) = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 0 \\ x\tilde{z} + z\tilde{x} \\ -(x\tilde{y} + y\tilde{x}) \end{bmatrix}.$$

以下, $\sigma > 0, b > 1, r > 0$ とする. $(\sigma = 10, b = 8/3, r = 28$ はこれを満たす.)

Lemma 3.1. $\forall u, \tilde{u} \in \mathbb{R}^3$ で以下が成り立つ.

- (1) $\langle \mathcal{A}u, u \rangle \ge |u|^2$.
- (2) $\langle \mathcal{B}(u,u), u \rangle = 0.$
- (3) $\mathcal{B}(u, \tilde{u}) = \mathcal{B}(\tilde{u}, u)$.
- (4) $|\mathcal{B}(u, \tilde{u})| \le 2^{-1}|u||u|$.

Proof.
$$\langle Au, u \rangle = \sigma x^2 + y^2 + bz^2 \ge |u|^2, \ (y^2 + \tilde{y}^2)(z^2 + \tilde{z}^2) \ge (y\tilde{y} + z\tilde{z}).$$

Lemma 3.2. $K = \frac{b^2(r+\sigma)^2}{4(b-1)}$ とおく.

(1) $\forall u_0 \in \mathbb{R}^3$ に対して,全ての t > 0 で定義された一意な解 $u \in C^1(\mathbb{R}_{\geq 0}; \mathbb{R}^3)$ が存在し,以下が成り立つ.

$$\limsup_{t \to \infty} |u(t)|^2 \le K.$$

(2) absorbing set $\mathfrak{B}_{abs} = B(0, K^{1/2})$ は forward invariant, つまり以下が成り立つ.

$$\Psi_t(\mathfrak{B}_{abs}) \subset \mathfrak{B}_{abs}, \quad \forall t \geq 0$$

(3) global attractor \mathscr{A} を (1.1) で定めると、 $\forall u_0 \in \mathscr{A}$ で、以下が成り立つ.

$$|u(t)|^2 \le K, \quad \forall t \ge 0.$$

Proof. [3] 解の存在は速度ベクトル場の局所リプシッツ性から従う. $\langle \mathcal{A}u + \mathcal{B}(u,u) - f,u \rangle \leq K - |u|^2$ を示す. Gronwall の不等式から従う.

Theorem 3.3. $\beta = 2(K^{1/2} - 1)$ とおく. $\forall v_0 \in \mathcal{A}, \ w_0 \in \mathbb{R}^3, \ t > 0$ で以下が成り立つ.

$$|v(t) - w(t)| \le e^{\beta t} |v_0 - w_0|.$$

Proof. β の存在は,[5] からわかる.具体的な β は [3] を見よ.

4 Lorenz96

 $J\in\mathbb{N}$ に対して,J 変数の Lorenz96 モデルは 1 次元周期境界の領域を J 点格子で離散化した以下のような力学系. $u=(u_1,\cdots,u_J)^{\top}\in\mathbb{R}^J$,

$$\frac{du_j}{dt} = u_{j-1}(u_{j+1} - u_{j-2}) - u_j + F, \quad \text{for } j = 1, 2, \dots, J,$$

$$u_0 = u_J, \quad u_{J+1} = u_1, \quad u_{-1} = u_{J-1}.$$

 $F \in \mathbb{R}$ は外力パラメータ.

 $\mathcal{H} = \mathcal{V} = \mathbb{R}^J$ として, (2.1) の形で以下のように書ける.

$$\mathcal{A} = I, f = \begin{bmatrix} F \\ \vdots \\ F \end{bmatrix},$$

$$\mathcal{B}(u, \tilde{u}) = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} \tilde{u}_2 u_J + u_2 \tilde{u}_J - \tilde{u}_J u_{J-1} - u_J \tilde{u}_{J-1} \\ \vdots \\ \tilde{u}_{j-1} u_{j+1} + u_{j-1} \tilde{u}_{j+1} - \tilde{u}_{j-2} u_{j-1} - u_{j-2} \tilde{u}_{j-1} \\ \vdots \\ \tilde{u}_{J-1} u_1 + u_{J-1} \tilde{u}_1 - \tilde{u}_{J-2} u_{J-1} - u_{J-2} \tilde{u}_{J-1} \end{bmatrix}.$$

Lemma 4.1. $\forall u, \tilde{u} \in \mathbb{R}^J$ に対して、以下が成り立つ.

- (1) $\langle \mathcal{A}u, u \rangle = |u|^2$.
- (2) $\langle \mathcal{B}(u,u), u \rangle$.
- (3) $\mathcal{B}(u, \tilde{u}) = \mathcal{B}(\tilde{u}, u)$.
- $(4) |\mathcal{B}(u, \tilde{u})| \le 2|u||u|.$
- (5) $2\langle \mathcal{B}(u,\tilde{u}), u \rangle = \langle \mathcal{B}(u,u), \tilde{u} \rangle$.

Lemma 4.2. $K = 2JF^2$ とおく.

(1) $\forall u_0 \in \mathbb{R}^J$ に対して,全ての t > 0 で定義された一意な解 $u \in C^1(\mathbb{R}_{\geq 0}; \mathbb{R}^J)$ が存在し,以下が成り立つ.

$$\limsup_{t \to \infty} |u(t)|^2 \le K.$$

(2) absorbing set $\mathfrak{B}_{abs}=B(0,K^{1/2})$ は forward invariant, つまり以下が成り立つ.

$$\Psi_t(\mathfrak{B}_{abs}) \subset \mathfrak{B}_{abs}, \quad \forall t \geq 0$$

(3) global attractor $\mathscr A$ を (1.1) で定めると、 $\forall u_0 \in \mathscr A$ で、以下が成り立つ.

$$|u(t)|^2 \le K, \quad \forall t \ge 0.$$

Proof. [4]

Theorem 4.3. $\beta = 2(K^{1/2} - 1)$ とする. $\forall v_0 \in \mathcal{A}, \ w_0 \in \mathbb{R}^J, \ t > 0$ で以下が成り立つ.

$$|v(t) - w(t)| \le e^{\beta t} |v_0 - w_0|.$$

Proof. β の存在は、[5] からわかる. 具体的な β は [4] を見よ.

5 2 次元 Navier-Stokes

[1, 3]

6 3 次元正則化 Navier-Stokes

[6]

付録 A Gronwall の不等式

Lemma 付録 A.1. $a, b, u_0 \in \mathbb{R}$ に対して, $u \in C^1(\mathbb{R}_{>0}; \mathbb{R})$ が

$$\frac{du}{dt} \le au + b, u(0) = u_0$$

を満たすとする. このとき, 以下が成り立つ.

$$u(t) \le e^{at}u_0 + \frac{b}{a}(e^{at} - 1).$$

参考文献

- Roger Temam. Infinite-Dimensional Dynamical Systems in Mechanics and Physics. Springer New York, NY, 1997.
- [2] Xin T Tong, Andrew J Majda, and David Kelly. Nonlinear stability and ergodicity of ensemble based kalman filters. *Nonlinearity*, 29(2):657, jan 2016.
- [3] Kevin Hayden, Eric Olson, and Edriss S. Titi. Discrete data assimilation in the lorenz and 2d navier-stokes equations. PHYSICA D-NONLINEAR PHENOMENA, 240(18):1416– 1425, SEP 1 2011.
- [4] K. J. H. Law, D. Sanz-Alonso, A. Shukla, and A. M. Stuart. Filter accuracy for the lorenz 96 model: Fixed versus adaptive observation operators. *PHYSICA D-NONLINEAR PHENOMENA*, 325:1–13, JUN 15 2016.

- [5] D. T. B. Kelly, K. J. H. Law, and A. M. Stuart. Well-posedness and accuracy of the ensemble kalman filter in discrete and continuous time. *NONLINEARITY*, 27(10):2579– 2603, OCT 2014.
- [6] C. Foias, D. D. Holm, and E. S. Titi. The three dimensional viscous camassa-holm equations, and their relation to the navier-stokes equations and turbulence theory. *Journal of Dynamics and Differential Equations*, 14(1), 2001.
- [7] Andrew J. Majda and John Harlim. Filtering Complex Turbulent Systems. Cambridge University Press, 2012.
- [8] K. J. H. Law, A. M. Stuart, and K. C. Zygalakis. *Data Assimilation: A Mathematical Introduction*. Springer, 2015.
- [9] Kody Law, Abhishek Shukla, and Andrew Stuart. Analysis of the 3dvar filter for the partially observed lorenz'63 model. DISCRETE AND CONTINUOUS DYNAMICAL SYSTEMS, 34(3, SI):1061–1078, MAR 2014.