第1章

データ解析

1.1 モデル関数によるフィッティング

1.1.1 放射光

アンジュレータ放射光の振幅は放射角の関数として以下のように計算できることが知られている。詳細を Appendix に示す。また放射光の位相は球面波を仮定する。

1.1.2 フレネル回折

放射光がスリットを通過すると回折を受け、特徴的な縞模様が現れる。回折現象は以下 のレイリーゾンマーフェルト積分によって厳密に計算することができる

$$U(P) = \frac{1}{4\pi} \int_{S} \cos(ns) U(S) \frac{\exp(iks)}{s} \left(ik - \frac{1}{s}\right) - U(S) \frac{\exp(iks)}{s} \left(ik - \frac{1}{r}\right) \cos(iks) dS$$

近似① $k\gg 1/r,\ k\gg 1/s$ 近似② $\cos(nr)\sim 1,\cos(ns)\sim 1$ 近似③ 領域 S において $r(S)=z={\rm const.}, s(S)=s_0={\rm const.}$ により式 (1.1.1) は

$$U(P) = -\frac{i}{2\lambda rs} \int_{S} U(S) \exp ik(r+s) dS$$
 (1.1.2)

$$U(P) = -\frac{i}{2\lambda rs} \int_{S} U(S) \exp ikrdS$$
 (1.1.3)

このような回折現象は伝搬距離によっては近似計算できることが知られている。以下では 積分領域 S 上の座標を x,y、観測点 P の座標を x_0,y_0 と表記する。

$$r = \sqrt{z^2 + (x - x_0)^2 + (y - y_0)^2}$$
(1.1.4)

$$= z + \frac{1}{2} \frac{(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2}{z} - \frac{1}{8} \frac{\left[(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 \right]^2}{z^3} + \dots$$
 (1.1.5)

$$\left[(x-x_0)^2+(y-y_0)^2\right]^2\ll z^3$$
 が成立するなら

$$U(x_0, y_0) \sim -\frac{i}{2\lambda z s_0} \int (U)(x, y) \exp\left(ik \left\{z + \frac{1}{2} \frac{(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2}{z}\right\}\right) (1.1.6)$$

第1章 データ解析

数値計算上の計算手法

数値計算を実行する上では数値積分の手法では、伝搬後の N 次元の配列が伝搬前の N 次元配列全ての積分を用いて計算されるため計算量は N^2 となる。このような計算コストの高い計算を避けるために、高速フーリエ変換を用いた計算が一般に用いられている。式 (1.1.2) を再度 x,y,x_0,y_0 で書き直すと

$$U(x_0, y_0) \sim \frac{1}{2i\lambda zs} \int_S U(x, y) \exp\left(ik\sqrt{z^2 + (x - x_0)^2 + (y - y_0)^2}\right) dxdy$$
 (1.1.7)

これはカーネル関数 $f(x,y) = \sqrt{z^2 + x^2 + y^2}$ であるような畳み込みの形で書ける。

$$U(x_0, y_0) \sim (U * f)(x, y)$$
 (1.1.8)

畳み込みはフーリエ変換を用いることで

$$(U * f)(x, y) = \mathcal{F}^{-1}(\mathcal{F}(U) \times \mathcal{F}(f)) \tag{1.1.9}$$

と表せる。

$$\mathcal{F}^{-1}(\mathcal{F}(U) \times \mathcal{F}(f)) = \mathcal{F}^{-1}\left(\int f(x)e^{iwx}dx \times \int g(x)e^{iwx}dx\right)$$
(1.1.10)
= \mathcal{F}^{-1} () (1.1.11)

1.1.3 電子ビームサイズ

1.1.4 光学系

回折格子によって分光された光はレンズによってカメラで収束する

1.1.5 パラメータ

求める関数系は放射光関数と光学系関数からなる。パラメータの定義を以下に示す。

- γ 電子ビームエネルギーのローレンツ因子
- K アンジュレータの K 値
- z(U2-S) 下流アンジュレータ-スリット間の距離
- z(S-C) スリット-カメラ間の距離
- w(S) スリットの鉛直方向の長さ
- y(beam) カメラに対するビーム中心の y 座標
- y(slit) カメラに対するスリット中心の y 座標

1.1.6 パラメータ較正

アンジュレータひとつのデータの解析について

1.2 統計誤差の見積もり

3

- 1.2 統計誤差の見積もり
- 1.3 系統誤差の見積もり
- 1.4 画像処理

同一条件で4枚の画像を撮影し各ピクセルごとに平均値を取るノイジーなピクセルはマスクしてフィッティングの対象に含まない。

1.5 下流アンジュレータの解析

 4
 第1章 データ解析

図 1.1: サンプルの図

• a

1. b

$$\frac{1}{2} = \left(\frac{1}{3}\right) + \{1\}\Sigma \tag{1.5.1}$$