



## Envoi de la trame IR

### PROGRAMATION :

✚ Code C de l'init de PWM :

```
void init_pwm() // utilisation de PWM1.1 en single edge => P1.18
{
    PWM1MR0= 333; // 28 µs + set (front montant )
    PWM1MR1= 311; // reset (front descendant) => 2µs niveau haut
    PWM1LER= 0x3; // activation de PWM1MR0, MR1
    PWM1TCR= 0x9; // cpt on + activation mode PWM
    PWM1PCR= 0x200; //mode single edge PWM1 + activation
    PWM1MCR= 0xB; // PWM1MR0 ir + rest , PWM1MR1 interruption
    PINSEL3= 10<<4; // mode PWM
    FIO1PIN&=0xFFBFFF; // initialiser à 0 la sortie P1.18

    VICVectAddr8= (unsigned long) IT_PWM;
    VICIntEnable =1<<8; // activation de canal
}
```

✚ Code de l'interruption :

```
void IT_PWM(void ) __irq { // si PWM1PC= PWM1MR0 ou PWM1MR1

    if(PULSE_IR==1){
        if(tho<20) motif_impulsion();
        if(tho>=20 && tho <30) {zero();}
        if(tho==30) tho=0;
        tho++;}
    else {
        if(tho<10) motif_impulsion();
        if(tho>=10 && tho <30) {zero();}
        if(tho==30) tho=0;
        tho++;
    }
    VICVectAddr=0;
}
```

```
int main ()
{
    init_pwm();
    while(1) {};

}
```

### Chronogrammes :

### Simulation de la trame :

