

Luc Courtrai

CONCURRENCE

Université de Bretagne SUD UFR SSI - Departement MIS

Concurrence Plan

- Notion de processus
- Les appels système UNIX
- La synchronisation entre processus
- La communication entre processus
- Les threads JAVA
- Les Posix threads

La communication entre processus.

Si les processus n'ont pas de mémoire partagée, il leur faut un moyen de communication pour échanger de l'information.

L'outil le plus simple sur UNIX/LINUX est le tube.

La communication entre processus. les tubes

Un tube (pipe) permet une communication unidirectionnelle entre deux processus.

Un processus écrit dans le tube alors que le deuxième lit les information venant du tube. Le lecteur se synchronise sur l'arrivé d'information (lecture bloquante).

Le tube est un flot de données qui doit être contrôlé (découpé en message) par le programmeur.

La communication entre processus : les tubes



La communication entre processus : les tubes

Une fois ouvert, le tube se manipule comme un fichier (flot)

Par exemple : les deux appels système write, read permettent d'écrire et de lire dans le tube (la lecture est bloquante).

La gestion des octets dans le tube est FIFO.

Si deux processus écrivent en même temps dans un tube, les info peuvent s'entrelacer, il faut alors éventuellement gérer l'exclusion mutuelle sur le tube (le système gère des buffers cache).

La communication entre processus : les tubes

Les tubes ordinaires.

Communication entre processus affiliés.

```
#include<unistd.h>
int pipe(int p[2])
```

L'appel système *pipe* permet la création d'un tube; la fonction retourne -1 en cas d'échec.

Les tubes utilisent les descripteurs de fichiers des processus et les deux processus doivent posséder les même descripteurs (par héritage ex père fils). Un tube est accessible par le tableau p de deux descripteurs (p[0] lecture et p[1] écriture).

La communication entre processus : les tubes

Les tubes ordinaires.

int close (int fd)

L'appel système *close* ferme un tube. La fermeture du descripteur d'écriture provoque une erreur sur le read effectué par l'autre processus.

La communication entre processus : les tubes

Les tubes ordinaires : exemple.

Un processus crée un tube puis crée un processus fils. Il lui envoie via le tube une suite de caractères saisie sur l'entrée standard.

La communication entre processus : les tubes

```
#include<unistd.h>
int main ( ) {
 pid t pid;
  int tube[2];// 2 descriteurs pour le tube
  // creation du tube
  if (pipe(tube) == -1) {
     perror( "pipe");
     exit(1);
```

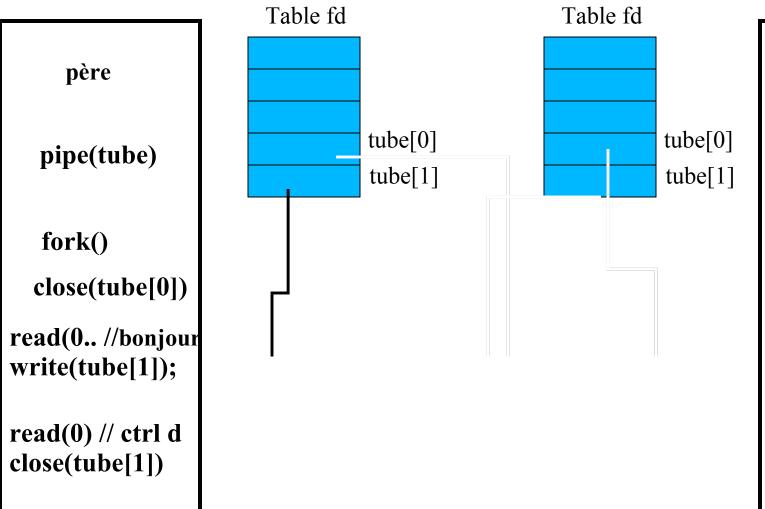
La communication entre processus : les tubes

```
// creation d 'un fils
if ((pid=fork())> 0) {
   char c;
   int nb;
   // processus pere
   close(tube[0]); // ferme la lecture
   while ((nb=read(0, &c, 1)) > 0)
     write(tube[1],&c,1); // ecrit dans le tube
   close(tube[1]);
 } else {
```

La communication entre processus : les tubes } else { // processus fils char c; int nb; close(tube[1]); // ferme l'écriture // lit dans le tube while((nb=read(tube[0],&c,1)) >0) write(1,&c,1); // sortie standard close(tube[0]); exit(0); } //else

} // main

La communication entre processus : les tubes



fils close(tube[1]) read(tube[0] write(1.. // bonjou read(tube[0]) -1 close(tube[0]);

La communication entre processus : les tubes

```
Les tubes ordinaires : ps aux | wc - l
Les tubes d'un interpréteur de commande (shell)
exemple : ps aux | wc -1
include<unistd.h>
int main ( ) {
  int tube[2];
  // creation du tube
  if (pipe(tube) == -1) {
     perror( "pipe");
     exit(1);
```

La communication entre processus : les tubes

```
Les tubes ordinaires : le shell ps aux | wc - l
if (fork() == 0) { // pour le wc -l
   close(tube[1]); // ferme l'ecriture
   dup2(tube[0],0); // redirige l 'entree std
   execlp("wc","wc","-1",NULL)
   Exit(1) // Inutile sauf probleme du execlp
// père ps aux
close(tube[0]);
dup2(tube[1],1);
execlp("ps","ps","aux",NULL)
exit(1); // Inutile
```

La communication entre processus : les tubes

Les tubes nommés

- Les tubes nommés (POSIX) permettent de nommer les tubes.
- Les processus ne sont pas forcément affiliés (ce qui est le cas des tubes ordinaires).
- Les tubes nommés sont des fichiers spéciaux dans le système de fichiers.
- Les processus doivent donc connaître la même entrée UNIX.
- NB : Le fichier doit être créé sur le système de fichier de la machine où sont les deux processus.

La communication entre processus : les tubes Les tubes nommés

```
1 -- 1 'appel système
#include<sys/types.h>
#include<sys/stat.h>
int mkfifo(char * path, mode_t mode);
crée un tube nommé avec les droits mode.
```

- 2 -- ou par la commande unix
 - > mkfifo pathfileTube
 - > chmod droit pathfileTube

La communication entre processus : les tubes

Les tubes nommés

Une fois créé, le tube se manipule comme un fichier :

Il doit être ouvert en lecture ou en écriture par l'appel système open.

Les deux processus se synchronisent sur le open (appel bloquant).

- Les lectures (écritures) s'effectuent par les primitives *read*, *write* (le read est bloquant). (appel système)
- La fermeture s'effectue par la primitive close (pas de destruction du tubes)

La communication entre processus : les tubes

Les tubes nommés

Leur destructions s'effectuent via le système de fichiers par :

- la commande rm
- ou l'appel système unlink

La communication entre processus : les tubes

Les tubes nommés : exemple

```
mkfifo /tmp/tube; chmod 640 /tmp/tube
#include<unistd.h>
#include<sys/types.h>
#include<sys/stat.h>
int main ( int argc , char **argv ) {
  mode t mode=S IRUSR|S IWUSR|S IRGRP;
  umask(0);
  if (mkfifo("/tmp/tube", mode) == -1) {
     perror("/tmp/tube");
     exit(1);
```

La communication entre processus : les tubes

```
Les tubes nommés : exemple
       cat > /tmp/tube
#include<fcntl.h>
int main ( int argc , char **argv ) {
  int t; char c;
  if ((t=open("/tmp/tube",O WRONLY))< 0) {</pre>
    exit(1);
  while (read(0, &c, 1) > 0)
```

write(t,&c,1);

close(t);

La communication entre processus : les tubes

```
Les tubes nommés : exemple
```

```
cat /tmp/tube
#include<fcntl.h>
int main ( int argc , char **argv ) {
  int t; char c;
  if ((t=open("/tmp/tube",O RDONLY))< 0) {</pre>
     exit(1);
  while (read(t, &c, 1) >0)
    write(1,&c,1);
  close(t);
```

La communication entre processus : les tubes

```
Les tubes nommés : exemple
```

```
/ tmp/tube

#include<unistd.h>
int main ( int argc , char **argv ) {
  if (unlink("/tmp/tube") == -1) {
    exit(1);
  }
}
```

- La communication entre processus:
- Les messages IPC (Inter Process Communication)
- Communication par messages.

Avantages

limite des messages : Un message possède sa propre structure (le système préserve les limites)

multiplexage: Les processus se partage une file d'attente de messages permettant la communication entre plus de 2 processus (le système garantit la synchronisation).

La communication entre processus : Messages IPC

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
#include <sys/msg.h>
int msgget(key_t cle,int option);
  crée ou attache à une file de messages
```

Le champs clé : IPC_PRIVATE ou ftok option : 0 ou IPC_CREAT IPC_EXCL et droits

La communication entre processus : Messages IPC

destruction d'une file

msgctl(msgid, IPC_RMID, NULL);

La communication entre processus : Messages IPC Structure d'un message à définir par le programmeur de 1 'application

```
struct message {
   long type; /* obligatoire */
   ...
}
```

Le type permet de filtrer les messages Les données sont définies après le champ type

La communication entre processus : Messages IPC primitive d'envoi de message :

```
int msgsnd(int msgid, void * mes,
  int lg,int option)
```

msgid : nom de la file

mes: pointeur sur la structure du message

lg: taille de la structure (sans le champs type)

option : 0 ou IPC_NOWAIT (échoue si la file est pleine, vérifier le code de retour -1 et errno EAGAIN)

La primitive retourne 0 en cas de succès.

La communication entre processus : Messages IPC primitive de réception de message :

int msgrcv(int msgid, void * mes,int
lg,long type,int option)

msgid : nom de la file

mes: pointeur sur la structure du message

lg: taille maxi de la structure (sans le champs type)

type: filtre

option : 0 ou IPC_NOWAIT (IPC_NOWAIT non bloquant probe, vérifier le code de retour -1 et errno EAGAIN)

La primitive retourne 0 en cas de succès

- La communication entre processus : Messages IPC
 - le champs type pour msgrcv
- >0 le message le plus vieux correspondant au type est retourné 0 le message le plus vieux
- <0 le message le plus vieux du type le plus petit ou égal à la valeur absolue de l'entier négatif est retourné exemple type = -5 (filtre sur 1 2 3 4 5)
- option : IPC_EXPERT le premier message de type différent de N, avec N > 0

```
Exemple serveur de date
#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
#include <sys/msg.h>
#define APPLI "/usr/local/bin/serveur"
    // cle pour ftok (binaire du serveur)
#define VERSION
    // version pour ftok
#define SERVEUR 1 // type pour les messages
 destines au serveur (pid impossible pour les
 clients)
```

```
La communication entre processus : Messages IPC
// type message de requete
struct requete {
    long type; // serveur
    long expe; // data : pid de l 'expediteur
#define DATESIZE 64
// type message de reponse
struct reponse {
   long type;  // destinataire
   char date[DATESIZE]; // data : heure systeme
```

```
La communication entre processus : Messages IPC
// serveur.c
//
// client serveur avec les messages IPC
     partie serveur
//
          le serveur fournit l'heure systeme
//
          il cree la file de message
// le nom de l executable doit s appeler
// /usr/bin/local/serveur pour la ftok
#include <stdio.h>
#include <time.h>
```

```
La communication entre processus : Messages IPC
int main ( int argc , char **argv ) {
  key t cle; // cle ipc
         msgid; // file de message
  struct requete m;
  struct reponse rep;
  // genere le cle IPC
  if ((cle=ftok(APPLI, VERSION)) == -1) {
    fprintf(stderr, "Probleme sur ftoks\n");
    exit(1);
```

```
La communication entre processus : Messages IPC
 // creation d'une nouvelle file d'attente
  if ((msgid=msgget(cle,IPC CREAT|IPC EXCL|0666))
          ==-1) {
     fprintf(stderr, "Probleme de creation \
                       de la file\n");
     perror("msgget");
     exit(2);
```

```
while (1) {
   time t tps;
   // attente une requete (appel bloquant)
   if (msgrcv(msgid,&m, sizeof(long),SERVEUR,0)
                        == -1) {
     fprintf(stderr, "Probleme sur msgrcv\n");
     exit(3);
```

```
// prepare la reponse
  rep.type=m.expe;
  tps = time(0); // recupere la date systeme
  strcpy(rep.date,ctime(&tps));
  // retour une valeur
  if (msgsnd(msgid, \&rep, DATESIZE, 0) == -1) {
     fprintf(stderr, "Probleme sur msgsnd\n");
    exit(3);
     } //if
} // while
```

```
// détruit la file
// soit a la reception d 'un signal
// ou
// dans un programme spécifique
msgctl(msgid,IPC RMID,NULL);
```

```
La communication entre processus : Messages IPC
// getDate.c
// application client serveur avec les message
// partie client
#include <stdio.h>
//programme principal
int main ( int argc , char **argv ) {
  key t cle; /* cle ipc */
  int msgid;
  struct requete m;
  struct reponse r;
```

```
La communication entre processus : Messages IPC
 // genere la meme cle IPC que le serveur
  if ((cle=ftok(APPLI, VERSION)) == -1) {
     fprintf(stderr, "Probleme sur ftoks\n");
     exit(1);
   // acces a la file d'attente file d'attente
   if ((msgid=msgget(cle,0))==-1) {
     fprintf(stderr, "Probleme sur la file\n");
     exit(2);
```

```
m.expe = (long) getpid();
m.type = SERVEUR; /*code pour le servuer*/
// envoie la requete
if (msgsnd(msgid,&m, sizeof(long),0) == -1) {
   fprintf(stderr,"Probleme sur msgsnd\n");
   exit(3);
}
```

```
// attente la reponse
  (msgrcv(msgid,&r, DATESIZE,(long)getpid(),0)
                      ==-1)
   fprintf(stderr, "Probleme sur msgrcv \
                reponse\n");
  exit(3);
printf("Date %s \n", r.date);
```