Zaawansowane architektury komputerowe

Projektowanie mikrooperacji procesora RISC/DLX(MIPS)

1 Wprowadzenie

W trakcie bieżącego ćwiczenia student pozna podstawowe zasady kierujące pracą inżyniera projektanta mikroprocesorów. W szczególności zapozna się z mikrooperacjami procesora RISC/DLX. Głównym celem ćwiczenia jest zapoznanie się z niższą niż poziom asemblera warstwą wykonywania aplikacji oraz zwrócenie uwagi na technologie realizacji operacji z wykorzystaniem instrukcji typu RISC, ale na procesorach typu CISC (np. platformy Intel, chociaż w tym przypadku chodzi o inny prostszy architektonicznie procesor MIPS/ARM). Laboratorium obejmuje implementację prostego filtru FIR (SOI) na maszynie o prostej architekturze RISC. Filtr będzie analizowany, wdrażany i modyfikowany w celu usprawnienia i uproszczenia realizacji (architektury procesora).

.

1.1 Uruchomienie symulatora system mikroarchitektonicznego ESCAPE

- Rozpocznij od ściągnięcia ćwiczenia ze wskazanej strony
- Rozpakuj .zip w ustalonym wcześniej miejscu katalogu roboczym.
- Uruchom symulator znajduje się w pakiecie

2 Podstawowa Konfiguracja (założenia architektoniczne procesora)

Konfigurację symulatora najłatwiej przeprowadzić wczytując przykładową konfigurację dla zakładki Configurationi → Load simple.ecf, a następnie dokonać modyfikacji. Otwórz zakładkę *instruction encoding* (zak. 1). Istnieje tam 3 typy mikrooperacji, mikrooperacje te zostaną wykorzystane do implementacji mikroinstrukcji asemblerowych.

2.1 Parametry formalne mikrooperacji

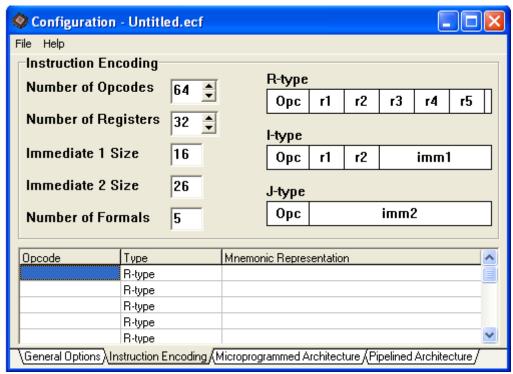
Instrukcja asemblerowa może posiadać 3 typy parametrów: rejestrowe, natychmiastowe oraz etykietowane. Parametry formalne wykorzystywane są przy deklarowaniu instrukcji, ale rzeczywiste wartości są przyporządkowywane rzeczywistym rejestrom zob. Tabela 2.

Mikrokod wykorzystuje tę samą zasadę, która jest obecna podczas implementacji kodu asemblerowego, jego parametry formalne zastępowane są przez rzeczywiste rejestry. To jest odpowiednik sparametryzowanej funkcjidlaczego?

Tabela 1: Formalne i rzeczywiste parametry - korelacja

Tubela 1. 1 official of 12002 y wisto parametry korolacja					
	Formalne	Rzeczywiste			
Rejestry					
przyklad	ADDreg r1, r2, r3	ADDreg R4, R3, R6			
znaczenie	Mikrokod instrukcja ADD	R6 = R4 + R3			
rejestr	rl	R4			

natychmiastowe		
przyklad	PUTimm r1, i	PUTimm R3, 200
znaczenie	mikrokod instukcja PUT	R3 załaduj 200
wartość operandu	i	200
Etykieta		
przyklad	JMPrel j	JMPrel 200
znaczenie	Skok JMP	PC PC + 200
etykieta	J	200



Rys. 1:Zakładka Encoding window

Tabela 1: Przyklad zestawu instrukcji

Opcode	Туре		
LOADimm	I	r1, i	znaczenie kodu operacyjnego
STOREimm	I	r1, r2, r3	załaduj spod adresu i do rejestru r1
ADDreg	R	r3 = r1 + r2	zachowaj pod adresem i wartość rejestru r1
ORreg	R	r3 = r1 r2	(operacja LUB)
JMPrel	J	j	skocz pod adres i etykietę j
PUTimm	I	r1, i	zachowaj wartość i w rejestrze r1
NOP	R		pusta instrukcja

Ponizszy program (pliki *simple*.*) wykonuje prostą operację sumowania. Nie można tych operacji wykonać dopóki nie zostanie zaimplementowany zestaw mikrooperacji.

```
PUTimm R1, 0x0000C8
PUTimm R2, 0x00012C
ADDreg R1, R2, R3
STOREimm R3, 0x000064
LOADimm R2, 0x000064
JMPrel 11
```

Zaimplementowana jest jedna mikrooperacja kodu operacyjnego PUTimm i dostępna jest w zadaniu.

♦ Microcode - simple.mco					
File Edit View Assemble Help					
Opcode	Jump Table 1	Jump Table 2			
LOADimm					
STOREimm					
ADDreg					
ORreg					
JMPrel					
PUTimm	Put				
NOP					
NOP					
NOP					
NOP NOP					
NOP					
\Microcode\Jump Tables/					

Rys. 2 Okno projektowania mikrooperacji

Pierwsze instrukcje zostały zaimplementowane, zob. Rys. 4. *Start* polega na wczytaniu z pamięci MEM słowa RW o adresie MAdr PC, pod rejestr MDest IR. W istocie jest to sekwencja pobierająca rozkaz z pamięci. W kolejnej mikrooperacji inkrementowany jest licznik rozkazów i skok do obsługi mikroinstrukcji. Po tych instrukcjach na pozycji 0004pojawia mikrooperacja *add*. Całość mikrooperacji implementujących kod asemblerowy, jest realizowana poprzez pobieranie instrukcji, a następnie wykonywanie skoku do kodu w tablicy Jump1. Tablica asocjacyjna Jump Tables (od jej implementacji należy zacząć) w efekcie mówi o tym, jaki powinien być następny adres uAR, ponieważ kojarzy ona adres mikroinstrukcji asemblerowej z etykietą zapisaną w swojej kolumnie np. PUTI (rozpoczynające program, zob. wyżej) będzie wykonane przez Put , uAR 0002.

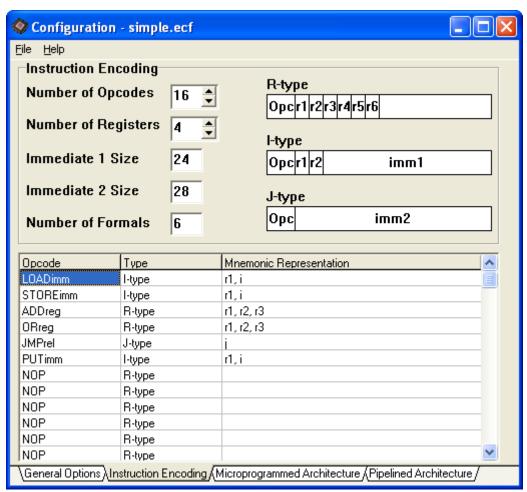
Listing gotowego rozwiązania, dla powyższego przykładu, znajduje się poniżej (można go wprowadzić do programu zob. Rys.4 i uruchomić):

```
0000 | Start | | | | |
                0002 | Put | ADD | IR | Const | C | Word | 0 | |
    0004 |add | | | | | |
                  |ADD |A |B |C | | | |
0005 |
0006 |
    0007 | store |
                0008
    |S1 |A |
           |MDR |
    |S1 |IR | | | |
           |MAR |Word |
                   |True |Start | WW | MAR | MDR |
    000B |load |S1 |IR |
           |MAR |Word | | | | |
000C |
                   |RW |MAR |MDR |
     I \quad I \quad I
               1 1
000D I
   |S1 |MDR | |C | | | | | |
000E |
   000F |jmp | | | | | | | | | |
0010 | ADD | PC | IR | PC | Word | | True | Start | | |
```

Sprawdzenie poprawnie wykonanej mikrooperacji polega na testowaniu pamięci po wykonaniu całego programu.

Operacje typu Write Back (WB) są realizowane w ramach *Reqs*, czyli operacja WF3 zapisze nam wartość z rejestru C do R3. To znaczy gdyby w wierszu mikrooperacji umieścić tylko taką operację, otrzymalibyśmy w wyniku przepisanie C do R3. Należy jednak zauważyć, że operacje ALU i operacje Mem wykonywane są równolegle.

Po każdej zmianie mikrooperacji należy je zachować File/Save.

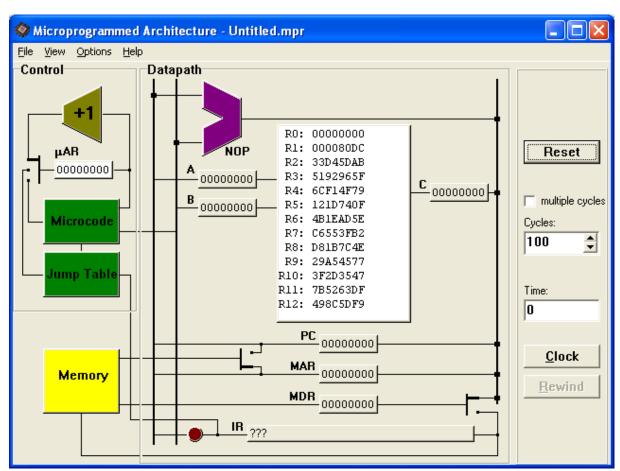


Rys. 3 Zestaw mikroinstrukcji do oprogramowania z wykorzystaniem mikrooperacji

			ssemble	<u>H</u> elp										_
uAR	Label	ALU	S1	S2	Dest	ExtIR	Const	JCond	Adr	Mem	MAdr	MDest	Regs	^
0000	Start									RW	PC	IR		
0001		ADD	PC	Const	PC		4	Jump1						
0002	Put	ADD	IR	Const	С	Word	0							
0003								True	Start				WF1	
0004														
0005														
0006														
0007														
8000														
0009														
000A														
000B														
000C														
000D														
000E														
000F														
		de		erwrite			1							

Rys. 4 Przykładowy zestaw mikrooperacji dla danego zestawu mikroinstukcji

Pytanie 1 Co trzeba zmienić, jeśli zwiększy się czas dostępu do pamięci do kilku cykli zegarowych.



Rys. 5 Główne okno testowania mikrooperacji dla wybranej architektury RISC

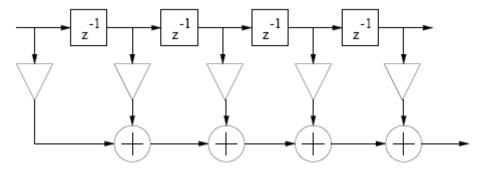
3. Omówienie programu do implementacji

3.1 Struktura filtru SOI

Dla każdej próbki wejściowej x(n) (zapisanej w pamięci), obliczany jest splot. W rezultacie otrzymujemy n próbek na wyjściu:

$$y(n) = \sum_{k=0}^{L-1} h(k) \times x(n-k)$$

3.2 Implementacja



Rysunek 1: Linia opóźniająca filtru SOI

W naszym przypadku N (= 32) próbki wejściowe są przechowywane w pamięci danych (= 0x200 - 0x27F). Kopiowane są one do bufora cyklicznego reprezentującego linię opóźniającą (linia opóźniająca Rys. 1) (L=16, 0x280 - 0x2BF). Splot jest obliczany za pomocą współczynników przechowywanych w pamięci pod adresami 0x2c0 - 0x2FF. 0x2c0 - 0x2FF. Skumulowane wyniki są przechowywane w tablicy wyników (0x300 - 0x37F). Pamięć jest adresowana bajtowo a wszystkie próbki posiadają 32-bity.

Tabela 1

1 40014 1	
Rejestry	Wykorzystanie
R1	licznik próbek
R2	licznik pętli splotu
R3	akumulator
R4	adres aktualnej próbki do zapisy
R5	adres aktualnej próbki do odczytu
R6-R11	rejestry tymczasowe

Tabela 2. Symbole wykorzystane w pseudokodzie

Nazwa	wartość	Znaczenie
N	32	Liczba próbek wejściowych
L	16	Długość linii opóźniającej, rząd filtru
INPUT	0x200	Adres bazowy próbek wejściowych
DELAY	0x280	Ciąg próbek opóźnionych. Adres bazowy elementów linii opóźniającej
COEFF	0x2C0	Adres bazowy współczynników filtru
OUTPUT	0x300	Adres bazowy pamięci próbek na wyjściu

3.3 Pseudokod

Zobacz rejestry z Tab. 1 oraz zobacz tablicę symboli: Tab. 2

```
R4 = 0
       FOR R1 = 0 TO 4*(N-1) krok o 4
       R7 = MEM[INPUT + R1]
       MEM[DELAY + R4] = R7
       R3 = 0
       R5 = R4
       FOR R2 = 0 TO 4*(L-1) krok o 4
              R9 = MEM[DELAY + R5]
              R10 = MEM[COEFF + R2]
              R3 = R3 + R9*R10
              R5 = R5 + 4
              IF (R5 > 4*(L-1))
              THEN R5 = 0
       END FOR
       MEM[OUTPUT + R1] = R3
       R4 = R4 - 4
       IF (R4 < 0)
       THEN R4 = 4*(L-1)
END FOR
```

4 Przebieg ćwiczenia

4.1 Pobieranie i uruchamianie materiałów oraz symulatora

- Pobierz .zip
- Rozpakuj .zip w przygotowanym katalogu roboczym
- Uruchom program

4.2 Podstawowa konfiguracja architektury

Załaduj plik soi.ecf z formularza konfiguracji. Definiuje on dość prostą architekturę, zapoznaj się z nią. Popatrz na dostępne instrukcje w karcie kodowania rozkazów. Załaduj plik simple.mpr z okna Microarchitecure Window. (Menu File—Open).

4.3 Zadania do wykonania

Z1 Napisz program asemblerowy dla pseudokodu z sekcji 3.3

Z2 Sprawdź gdzie można poprawić kod poprzez grupowanie bloków instrukcji w większe bloki wykorzystując na przykład kombinację Multiply-Accumulate, która znajduje się w prawie każdym procesorze DSP. Inne możliwości optymalizacji można wprowadzić przy dostępie do pamięci.

Z3 Porównaj prędkość poprawionej wersji z oryginałem – wykonaj to dla kilku wartości czasu dostępu do pamięci (menu Opcje-Memory Access Time).

5 Wskazówki

- Zwróć uwagę na Jump Table
- zestaw instrukcji

- WFn zapisuje do parametru formalnego zawartość rejestru C

```
Instrukcja
                              Operacja
    NOP
                          R3 := R1 + R2
     ADD R1, R2, R3
                          R3 := R1 - R2
    SUB R1, R2, R3
    MUL R1, R2, R3
                          R3 := R1 \times R2
    DIV R1, R2, R3
                          R3:= R1 / R2
    AND R1, R2, R3
                          R3 := R1 \text{ AND } R2
         R1, R2, R3
                          R3 := R1 OR R2
    or
    XOR R1, R2, R3
                          R3 := R1 XOR R2
    SLL R1, R2, R3
                          R3 := R1 << R2
                          R3 := R1 >> R2
    SRL R1, R2, R3
    SRA R1, R2, R3
                          R3 := R1 >>_a R2
    ADDI R1, imm, R3
                          R3 := R1 + imm
    SUBI R1, imm, R3
                          R3 := R1 - imm
    MULI R1, imm, R3
                          R3 := R1 \times imm
    DIVI R1, imm, R3
                          R3 := R1 / imm
                          R3 := R1 AND imm
    ANDI R1, imm, R3
    ORI R1, imm, R3
                          R3 := R1 OR imm
    XORI R1, imm, R3
                          R3 := R1 \text{ XOR imm}
    SLLI R1, imm, R3
                          R3 := R1 << imm
    SRLI R1, imm, R3
                          R3 := R1 >> imm
    SRAI R1, imm, R3
                          R3 := R1 >>_{\alpha} imm
    LDB R1, offset(R2) R1 := 0x0 + mem8[R2 + offset]
    LDH R1, offset(R2) R1 := 0x0 + mem16[R2 + offset]
    LDW R1, offset(R2) R1 := 0x0 + mem32[R2 + offset]
    STB R1, offset(R2) mem8[R2 + offset] := R1(7:0)
    STH R1, offset(R2) mem16[R2 + offset] := R1(15:0)
    STW R1, offset(R2) mem32[R2 + offset] := R1
    LIH R1, immediate
                          R1 := (immediate << 16) OR (R1 AND 0XFFFF)
    BRZ R1, label
                          if R1 = 0 then PC := adr(label) else PC := PC+4
    BRNZ R1, label
                          if R1 <> 0 then PC := adr(label) else PC := PC+4
    BRGT R1, label
                          if R1 > 0 then PC := adr(label) else PC := PC+4
    BRGE R1, label
                          if R1 >= 0 then PC := adr(label) else PC := PC+4
    BRLT R1, label
                          if R1 < 0 then PC := adr(label) else PC := PC+4
    BRLE R1, label
                          if R1 \le 0 then PC := adr(label) else PC := PC+4
```

Uwaga:

- Rejestr R0 zawiera zawsze wartość zero.
- Pamięć adresowana jest bajtowo, wszystkie wartości są 32-bitowe co może spowodować wygenerowanie błędu np. przy korzystaniu z adresu 0x63.
- Przy wprowadzaniu nowych instrukcji Wykorzystaj tymczasowe wewnętrzne rejestry (TMP1, TMP2).
- Wyczyść pamięć danych po symulacji.
- Poproś prowadzacego o wskazówki.
- Wstawianie nowej linii w oknie Microcode odbywa się za pomocą klawiszy Insert(zmiana trybu na INSERT), Enter (Enter wstawia od tego momentu nowa linie).

Usuwanie linii- zaznacza kursorem linie, usun linie klawiszem DELETE

Memory Unstable – zwróć uwagę na czas dostępu do pamięci, jeśli jest większy od 1, należy ten przypadek oprogramować.

5. Usuń katalog roboczy po zakończonym laboratorium.