Лекция 11 Технология CUDA

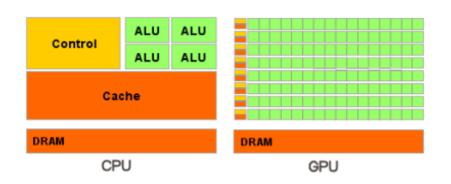
Курносов Михаил Георгиевич

E-mail: mkurnosov@gmail.com WWW: www.mkurnosov.net

Курс «Высокопроизводительные вычислительные системы» Сибирский государственный университет телекоммуникаций и информатики (Новосибирск) Осенний семестр, 2015

GPU – Graphics Processing Unit

- Graphics Processing Unit (GPU) графический процессор, специализированный многопроцессорный ускоритель с общей памятью
- Большая часть площади чипа занята элементарными ALU/FPU/Load/Store модулями
- Устройство управления (control unit) относительно простое по сравнению с СРU
- GPU управляется с CPU: копирование данных между оперативной памятью узла и GPU, запуск программ и др.

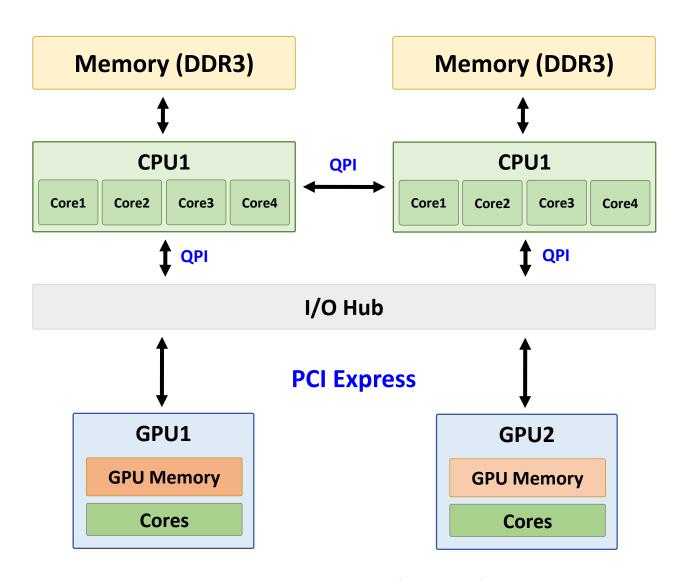






Гибридные вычислительные узлы

- Несколько GPU
- СРU управляет GPU через драйвер
- Узкое место передача данных между памятью СРU и GPU
- GPU не является bootable-устройством



74 системы из Тор500 (Nov. 2014) оснащены ускорителями (NVIDIA, ATI, Intel Xeon Phi, PEZY SC)

NVIDIA CUDA

NVIDIA CUDA — программно-аппаратная платформа для организации параллельных вычислений на графических процессорах



NVIDIA CUDA SDK:

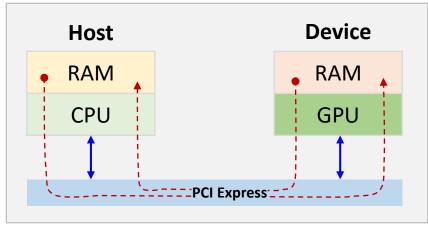
- архитектура виртуальной машины CUDA
- о компилятор С/С++
- о драйвер GPU
- OC: GNU/Linux, Apple Mac OS X, Microsoft Windows
- **2006** CUDA 1.0
- 2015 CUDA 7.5 (Unified memory, Multi-GPU)
- Микроархитектуры: Tesla (GeForce 8), Fermi (GeForce 400, 500), Kepler (GeForce 600, 700), Maxwell (GeForce 700, 800, 900)

http://developer.nvidia.com/cuda

Основные понятия NVIDIA CUDA

- Xoct (host) узел с CPU и его память
- Устройство (device) графический процессор и его память
- Ядро (kernel) это фрагмент программы, предназначенный для выполнения на GPU

Server/workstation



- CUDA-программа и ее входные данные находятся в памяти хоста
- Программа компилируется и запускается на хосте
- В CUDA-программе выполняются следующие шаги:
 - 1. Копирование данных из памяти хоста в память устройства
 - 2. Запуск ядра (kernel) на устройстве
 - 3. Копирование данных из памяти устройства в память хоста

CUDA Hello World

```
* hello.cu:
 */
#include <stdio.h>
 _global__ void mykernel()
int main()
    /* Запуск ядра на GPU – один поток */
    mykernel<<<1,1>>>();
    printf("Hello, CUDA World!\n");
    return 0;
```

Спецификатор __global__ сообщает компилятору, что функция предназначена для выполнения на GPU

"<<>>>" — запуск заданного числа потоков на GPU

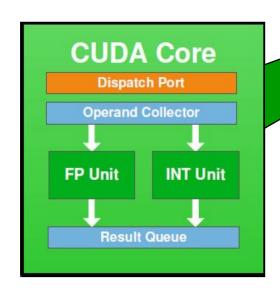
NVIDIA GeForce 680 (GK104, Kepler microarch.)

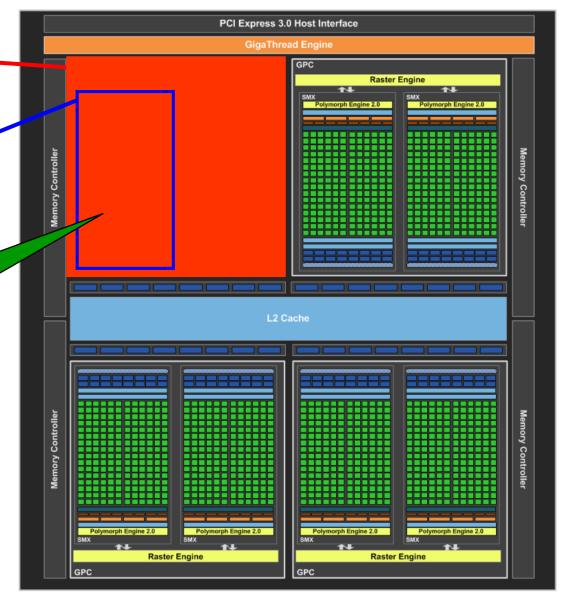
4 Graphics Processing Clusters (GPC)

2 Streaming Multiprocessor (SMX)

Streaming Multiprocessor (SMX)

192 cores, 32 special function units, 32 LD/ST units, 4 warp schedulers



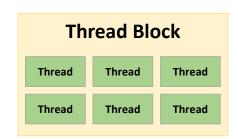


Информация об устройстве

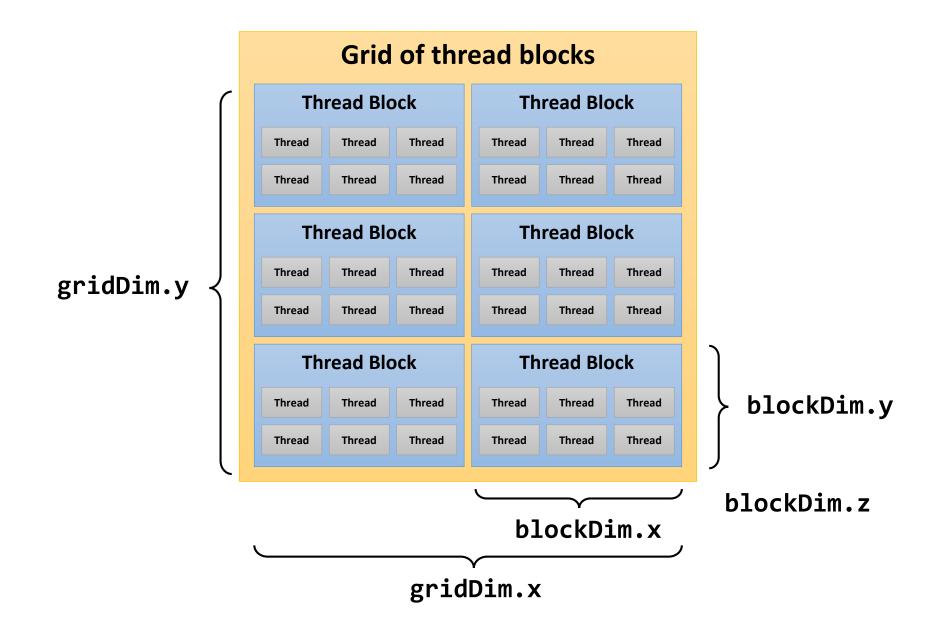
```
./deviceQuery Starting...
 CUDA Device Query (Runtime API) version (CUDART static linking)
Detected 1 CUDA Capable device(s)
Device 0: "GeForce GTX 680"
  CUDA Driver Version / Runtime Version 7.5 / 7.5
  CUDA Capability Major/Minor version number:
                                               3.0
  Total amount of global memory:
                                               2048 MBytes (2147287040 bytes)
  (8) Multiprocessors, (192) CUDA Cores/MP:
                                               1536 CUDA Cores
  GPU Max Clock rate:
                                               1058 MHz (1.06 GHz)
  Memory Clock rate:
                                               3004 Mhz
  Memory Bus Width:
                                               256-bit
  L2 Cache Size:
                                               524288 bytes
  Warp size:
                                               32
  Maximum number of threads per multiprocessor: 2048
  Maximum number of threads per block:
                                       1024
  Max dimension size of a thread block (x,y,z): (1024, 1024, 64)
  Max dimension size of a grid size (x,y,z): (2147483647, 65535, 65535)
```

Вычислительные потоки CUDA

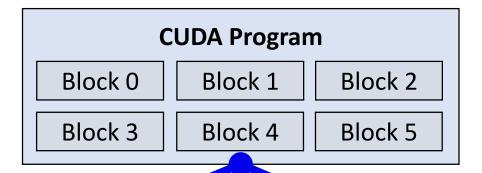
- **Номер потока (thread index)** это трехкомпонентный вектор (координаты потока)
- Потоки логически сгруппированы в одномерный, двухмерный или трёхмерный *блок* (thread block)
- Количество <u>потоков в блоке ограничено</u> (в Kepler 1024)
- Блоки распределяются по потоковым мультипроцессорам SMX
- Предопределенные переменные
 - threadIdx.{x, y, z} номер потока
 - \circ **blockDim.** $\{x, y, z\}$ размерность блока
 - o blockIdx.{x, y, z} − номер блока

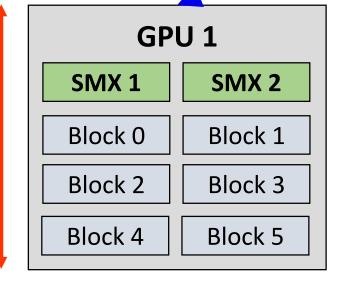


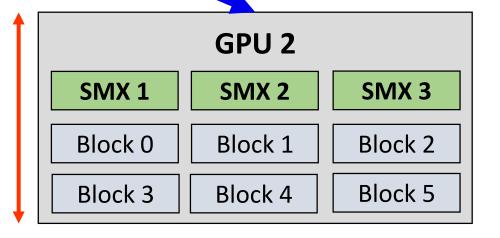
Вычислительные потоки CUDA



Выполнение CUDA-программы







```
/*
  * Host code (CPU version)
  */
void vadd(float *a, float *b, float *c, int n)
{
  for (int i = 0; i < n; i++)
     c[i] = a[i] + b[i];
}</pre>
```

```
#include <cuda runtime.h>
enum { NELEMS = 1024 * 1024 };
int main()
    /* Allocate vectors on host */
    size_t size = sizeof(float) * NELEMS;
    float *h_A = malloc(size);
    float *h B = malloc(size);
    float *h C = malloc(size);
    if (h_A == NULL || h_B == NULL || h_C == NULL) {
        fprintf(stderr, "Allocation error.\n");
        exit(EXIT FAILURE);
    for (int i = 0; i < NELEMS; ++i) {</pre>
        h A[i] = rand() / (float)RAND MAX;
        h B[i] = rand() / (float)RAND_MAX;
```

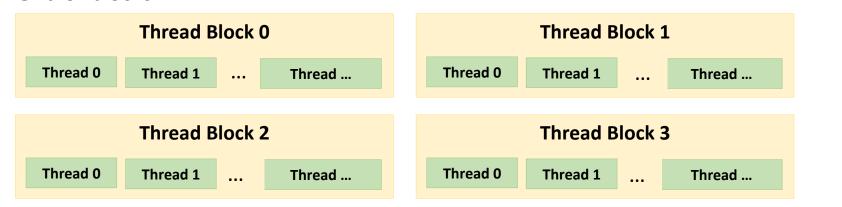
```
/* Allocate vectors on device */
float *d A = NULL, *d B = NULL, *d C = NULL;
if (cudaMalloc((void **)&d A, size) != cudaSuccess) {
    fprintf(stderr, "Allocation error\n");
    exit(EXIT FAILURE);
if (cudaMalloc((void **)&d B, size) != cudaSuccess) {
    fprintf(stderr, "Allocation error\n");
    exit(EXIT FAILURE);
if (cudaMalloc((void **)&d_C, size) != cudaSuccess) {
    fprintf(stderr, "Allocation error\n");
    exit(EXIT FAILURE);
```

```
/* Copy the host vectors to device */
if (cudaMemcpy(d A, h A, size, cudaMemcpyHostToDevice) != cudaSuccess) {
    fprintf(stderr, "Host to device copying failed\n");
    exit(EXIT FAILURE);
if (cudaMemcpy(d B, h B, size, cudaMemcpyHostToDevice) != cudaSuccess) {
    fprintf(stderr, "Host to device copying failed\n");
    exit(EXIT FAILURE);
                                                    blocks = \left[\frac{N}{threads}\right] = \left|\frac{N + threads - 1}{threads}\right|
/* Launch the kernel */
int threadsPerBlock = 1024;
int blocksPerGrid =(NELEMS + threadsPerBlock - 1) / threadsPerBlock;
vadd<<<ble>oblocksPerGrid, threadsPerBlock>>>(d A, d B, d C, NELEMS);
if (cudaGetLastError() != cudaSuccess) {
    fprintf(stderr, "Failed to launch kernel!\n");
    exit(EXIT FAILURE);
```

```
/* Copy the device vectors to host */
if (cudaMemcpy(h_C, d_C, size, cudaMemcpyDeviceToHost) != cudaSuccess) {
    fprintf(stderr, "Device to host copying failed\n");
    exit(EXIT FAILURE);
for (int i = 0; i < NELEMS; ++i) {</pre>
    if (fabs(h A[i] + h B[i] - h C[i]) > 1e-5) {
        fprintf(stderr, "Result verification failed at element %d!\n", i);
        exit(EXIT FAILURE);
cudaFree(d A);
cudaFree(d_B);
cudaFree(d C);
free(h_A);
free(h B);
free(h C);
cudaDeviceReset();
return 0;
```

```
__global__ void vadd(const float *a, const float *b, float *c, int n)
{
    int i = blockDim.x * blockIdx.x + threadIdx.x;
    if (i < n)
        c[i] = a[i] + b[i];
}</pre>
```

Grid of blocks:



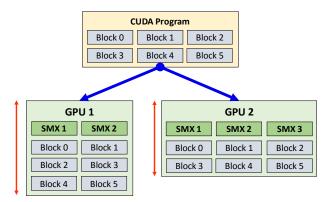
Сложение векторов (scalability)

NELEMS	cngpu1 GeForce GTX 680	cngpu2 GeForce GT 630	cngpu3 GeForce GTS 250 (threadsPerBlock = 512)		
2^20	CPU version (sec.): 0.001658 GPU version (sec.): 0.000161 Memory ops. (sec.): 0.002341 Memory bw. (MiB/sec.): 5125.94 CPU perf (MFLOPS): 603.15 GPU perf (MFLOPS): 6213.78 Speedup: 10.30 Speedup (with mem ops.): 0.66	CPU version (sec.): 0.002311 GPU version (sec.): 0.001054 Memory ops. (sec.): 0.002514 Memory bw. (MiB/sec.): 4773.49 CPU perf (MFLOPS): 432.71 GPU perf (MFLOPS): 948.72 Speedup: 2.19 Speedup (with mem ops.): 0.65	CPU version (sec.): 0.002195 GPU version (sec.): 0.001993 Memory ops. (sec.): 0.009481 Memory bw. (MiB/sec.): 1265.70 CPU perf (MFLOPS): 455.61 GPU perf (MFLOPS): 501.77 Speedup: 1.10 Speedup (with mem ops.): 0.19		
10 * 2^20	CPU version (sec.): 0.015133 GPU version (sec.): 0.000892 Memory ops. (sec.): 0.021551 Memory bw. (MiB/sec.): 5568.15 CPU perf (MFLOPS): 660.81 GPU perf (MFLOPS): 11211.72 Speedup: 16.97 Speedup (with mem ops.): 0.67	CPU version (sec.): 0.014987 GPU version (sec.): 0.009118 Memory ops. (sec.): 0.021882 Memory bw. (MiB/sec.): 5484.00 CPU perf (MFLOPS): 667.25 GPU perf (MFLOPS): 1096.72 Speedup: 1.64 Speedup (with mem ops.): 0.48	CPU version (sec.): 0.017394 GPU version (sec.): 0.006778 Memory ops. (sec.): 0.101824 Memory bw. (MiB/sec.): 1178.51 CPU perf (MFLOPS): 574.91 GPU perf (MFLOPS): 1475.36 Speedup: 2.57 Speedup (with mem ops.): 0.16		

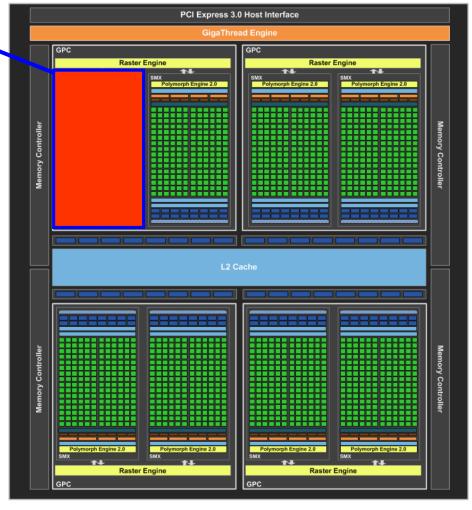
Streaming Multiprocessor (SM)

192 cores, 32 special function units, 32 LD/ST units, 4 warp schedulers

- Блоки потоков распределяются по SM
- Если число блоков меньше количества SM,
 то часть процессоров GPU простаивает
- Порядок выполнения блоков заранее неизвестен алгоритмы для GPU не должны быть чувствительны к порядку выполнения блоков



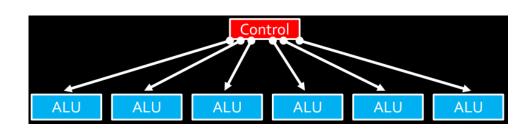
NVIDIA GeForce 680 (GK104, Kepler)



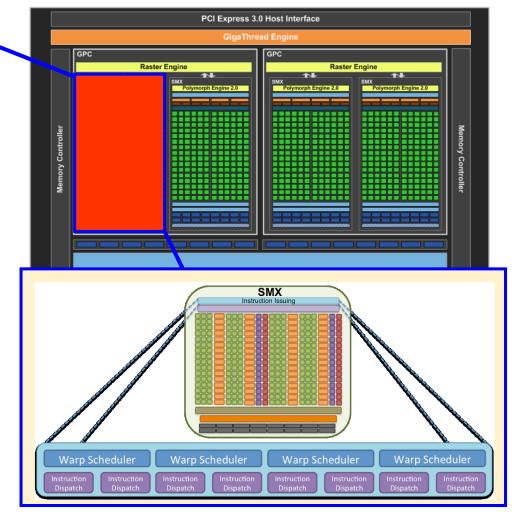
Streaming Multiprocessor (SM)

192 cores, 32 special function units, 32 LD/ST units, 4 warp schedulers

- Блоки назначенные на SM логически разбиваются на **группы (warps)** по 32 потока
- Потоки всегда одинаково распределяются по warp-aм (детерминировано, на базе номера потока)
- Если размер блока не кратен размеру группы,
 то последняя группа (warp) потоков блокируется



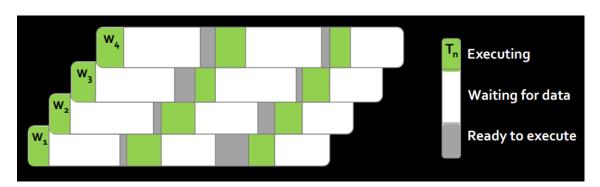
NVIDIA GeForce 680 (GK104, Kepler)



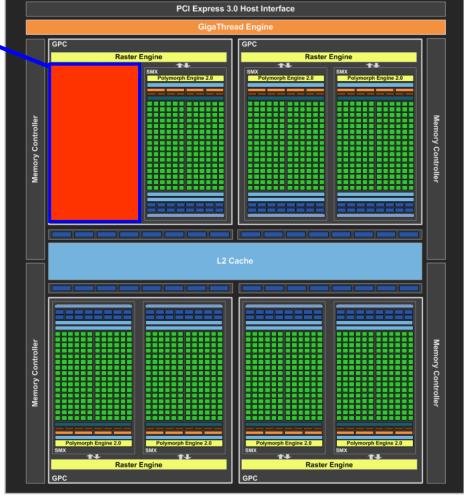
Streaming Multiprocessor (SM)

192 cores, 32 special function units, 32 LD/ST units, 4 warp schedulers

- Планировщик (warp scheduler) запускает
 на выполнение группу потоков, у которых «готовы»
 входные данные
- Все активные потоки группы в каждый момент времени выполняют одну и ту же инструкцию
- Планировщик выполняет переключение контекста между группами потоков



NVIDIA GeForce 680 (GK104, Kepler)



Streaming Multiprocessor (SM)

192 cores, 32 special function units, 32 LD/ST units, 4 warp schedulers

Control Flow Divergence

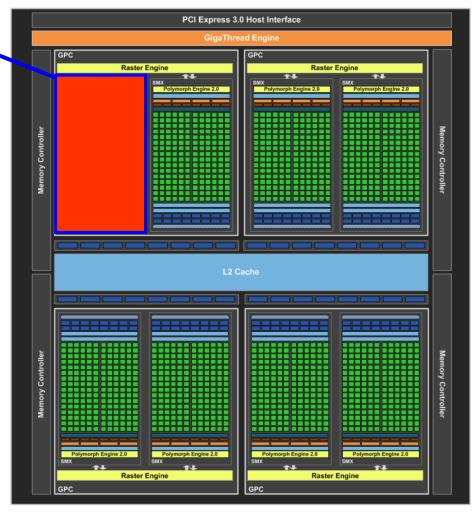
- Все потоки группы в каждый момент времени выполняют одну и ту же инструкцию
- Что если потоки управления расходятся?

```
__global__ void kernel()
{
    if (val < 50) {
        // branch 1
    } else {
        // branch 2
    }
}</pre>
```

Потоки группы выполняют обе ветви

Потоки, которые не должны выполнять ветвь, блокируются

NVIDIA GeForce 680 (GK104, Kepler)

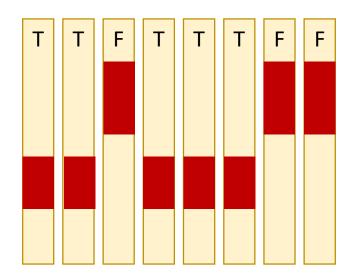


Streaming Multiprocessor (SM)

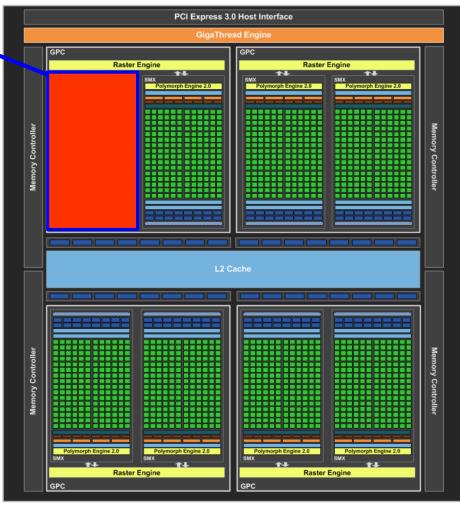
192 cores, 32 special function units, 32 LD/ST units, 4 warp schedulers

Control Flow Divergence

```
__global__ void kernel()
{
    if (val < 50) {
        // branch 1
        // branch 1
        // branch 1
    } else {
        // branch 2
        // branch 2
        // branch 2
}</pre>
```



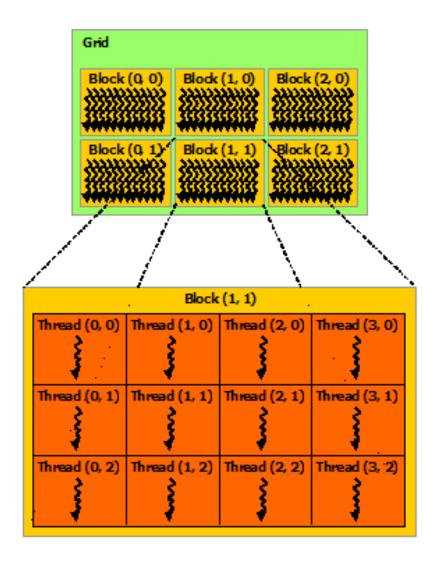
NVIDIA GeForce 680 (GK104, Kepler)



Информация об устройстве (cngpu1)

```
./deviceQuery Starting...
 CUDA Device Query (Runtime API) version (CUDART static linking)
Detected 1 CUDA Capable device(s)
Device 0: "GeForce GTX 680"
  CUDA Driver Version / Runtime Version 7.5 / 7.5
  CUDA Capability Major/Minor version number:
  Total amount of global memory:
                                                2048 MBytes (2147287040 bytes)
  (8) Multiprocessors, (192) CUDA Cores/MP:
                                               1536 CUDA Cores
  GPU Max Clock rate:
                                                1058 MHz (1.06 GHz)
  Memory Clock rate:
                                                3004 Mhz
  Memory Bus Width:
                                                256-bit
  L2 Cache Size:
                                                524288 bytes
                                                32
  Warp size:
  Maximum number of threads per multiprocessor: 2048
  Maximum number of threads per block:
                                               1024
  Max dimension size of a thread block (x,y,z): (1024, 1024, 64)
  Max dimension size of a grid size (x,y,z): (2147483647, 65535, 65535)
```

Иерархия потоков



- Сетка потоков (1D, 2D, 3D) совокупность блоков потоков
- Сетка потоков, CUDA-программа, выполняется GPU

- Блок потоков (1D, 2D, 3D) совокупность потоков
- Блоки распределяются по потоковым мультипроцессорам

```
Device 0: "GeForce GTX 680"

Max dimension size of a thread block (x,y,z): (1024, 1024, 64)

Max dimension size of a grid size (x,y,z): (2147483647, 65535, 65535)

...
```

Иерархия потоков

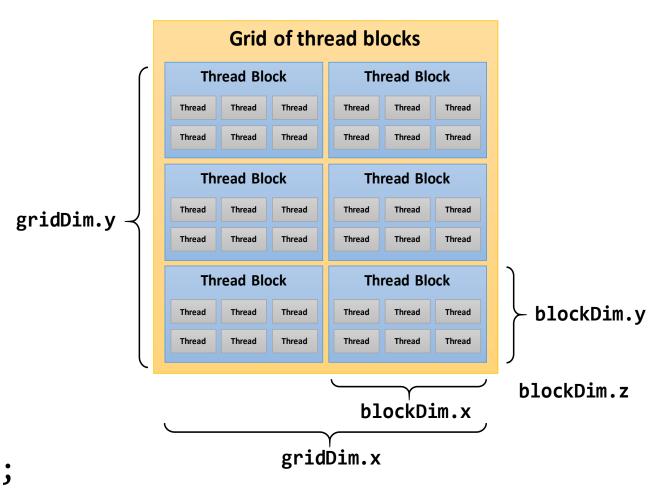
Предопределенные переменные

- threadIdx.{x, y, z} –номер потока в блоке
- blockDim.{x, y, z} –размерность блока
- blockIdx.{x, y, z} –
 номер блока в сетке

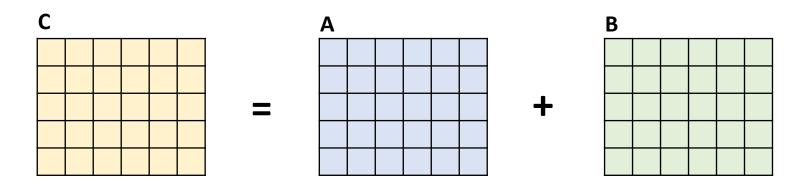
Здание структуры сетки

mykernel<<<B,T>>>(arg1, ...);

- В структура сетки
- Т структура блока



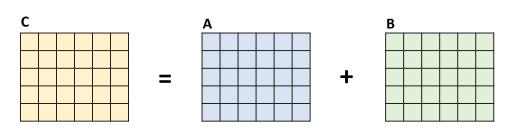
Сложение матриц: CPU

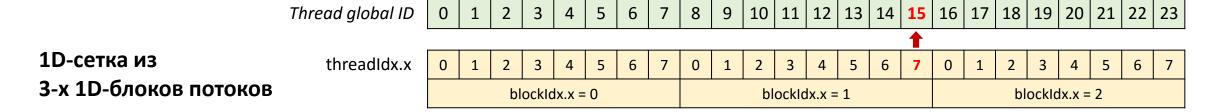


```
void matadd_host(float *a, float *b, float *c, int m, int n)
{
    for (int i = 0; i < m; i++) {
        for (int j = 0; j < n; j++) {
            int idx = i * n + j;
            c[idx] = a[idx] + b[idx];
        }
    }
}</pre>
```

Сложение матриц: CUDA 1D

- Каждый поток вычисляет один элемент c[i * n + j] матрицы
- Одномерные сетка блоков потоков и одномерные блоки потоков





```
__global__ void matadd(const float *a, const float *b, float *c, int m, int n)
{
    int idx = blockIdx.x * blockDim.x + threadIdx.x;
    if (idx < m * n)
        c[idx] = a[idx] + b[idx];
}

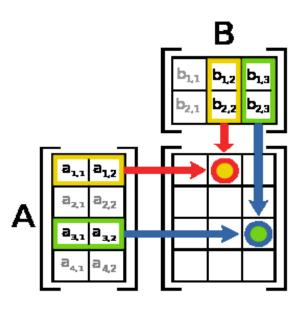
{
    int threadsPerBlock = 1024;
    int blocksPerGrid = (ROWS * COLS + threadsPerBlock - 1) / threadsPerBlock;
    matadd<<<<bloom>blocksPerGrid = (ROWS * COLS + threadsPerBlock - 1) / threadsPerBlock;
    matadd<<<<bloom>blocksPerGrid = (ROWS * COLS + threadsPerBlock - 1) / threadsPerBlock;
    matadd<<<<br/>blocksPerGrid = (ROWS * COLS + threadsPerBlock - 1) / threadsPerBlock;
    matadd<<<<br/>blocksPerGrid = (ROWS * COLS + threadsPerBlock - 1) / threadsPerBlock;
    matadd<<<<br/>blocksPerGrid = (ROWS * COLS + threadsPerBlock - 1) / threadsPerBlock;
    matadd<</pre>
```

Сложение матриц: CUDA 2D

- Каждый поток вычисляет один элемент c[i * n + j] матрицы
- 2D-сетка блоков потоков и 2D-блоки потоков

threadIdx.x threadIdx.y	κ = 3	blockldx.x = 3			blockIdx.x = 2		blockIdx.x = 1		blockIdx.x = 0			
	(2,0)	(1,0)	(0,0)	(2,0)	(1,0)	(0,0)	(2,0)	(1,0)	(0,0)	(2,0)	(1,0)	(0,0)
lockIdx.y = 0	(2,1) b	(1,1)	(0,1)	(2,1)	(1,1)	(0,1)	(2,1)	(1,1)	(0,1)	(2,1)	(1,1)	(0,1)
	(2,2)	(1,2)	(0,2)	(2,2)	(1,2)	(0,2)	(2,2)	(1,2)	(0,2)	(2,2)	(1,2)	(0,2)
	(2,0)	(1,0)	(0,0)	(2,0)	(1,0)	(0,0)	(2,0)	(1,0)	(0,0)	(2,0)	(1,0)	(0,0)
olockidx.y = 1	(2,1) k	(1,1)	(0,1)	(2,1)	(1,1)	(0,1)	(2,1)	(1,1)	(0,1)	(2,1)	(1,1)	(0,1)
	(2,2)	(1,2)	(0,2)	(2,2)	(1,2)	(0,2)	(2,2)	(1,2)	(0,2)	(2,2)	(1,2)	(0,2)

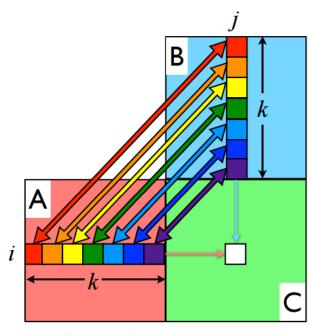
Умножение матриц (CPU)



Умножение матриц (CUDA)

- Каждый поток вычисляет один элемент результирующей матрицы С
- Общее число потоков N * N

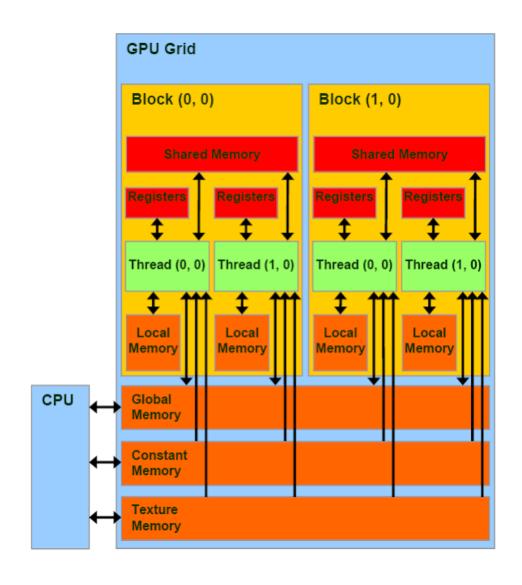
```
_global__ void sgemm(const float *a, const float *b, float *c, int n)
  int row = blockIdx.y * blockDim.y + threadIdx.y;
  int col = blockIdx.x * blockDim.x + threadIdx.x;
  if (row < n && col < n) {</pre>
      float s = 0.0;
      for (int k = 0; k < n; k++)
          s += a[row * n + k] * b[k * n + col];
      c[row * n + col] = s;
  int threadsPerBlockDim = 32;
  dim3 blockDim(threadsPerBlockDim, threadsPerBlockDim, 1);
  int blocksPerGridDimX = ceilf(N / (float)threadsPerBlockDim);
  int blocksPerGridDimY = ceilf(N / (float)threadsPerBlockDim);
  dim3 gridDim(blocksPerGridDimX, blocksPerGridDimY, 1);
  sgemm<<<gridDim, blockDim>>>(d A, d B, d C, N);
```



http://users.wfu.edu/choss/CUDA/docs/Lecture%205.pdf

Иерархия памяти (comp. capability >= 3.0)

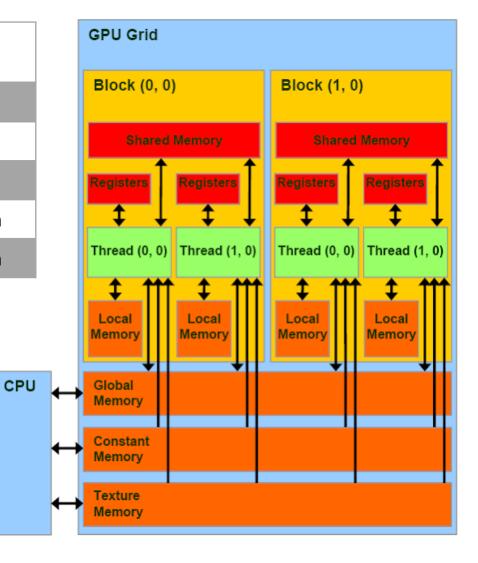
- Глобальная память (global memory)
 - Относительно медленная
 - о Кешируется
 - о Содержимое сохраняется между запусками ядер
- Память констант (constant memory)
 - о Содержит константы и аргументы ядер
 - о Кешируется
 - 64 KiB / GPU (8 KiB const. cache per SM)
- Разделяемая память (shared memory)
 - Быстрая
 - о Некешируется
- Локальная память (local memory)
 - Часть глобальной памяти
 - о Кешируется



■ Регистры (32 bit, 65536 / block)

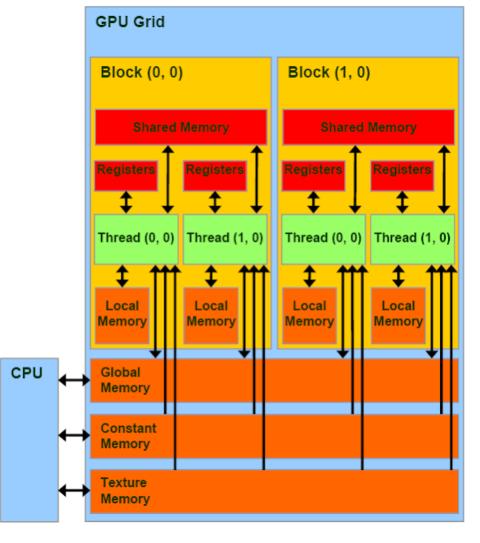
Иерархия памяти (comp. capability >= 3.0)

Объявление	Память	Область видимости	Время жизни
<pre>int localVar;</pre>	register	thread	thread
<pre>int localArray[10];</pre>	local	thread	thread
<pre>shared int sharedVar;</pre>	shared	block	block
<pre>device int globalVar;</pre>	global	grid	program
constant int constVar;	constant	grid	program



Иерархия памяти (comp. capability >= 3.0)

Объявление	Память	Накладные расходы	
<pre>int localVar;</pre>	register	1x	
<pre>int localArray[10];</pre>	local	100x	
<pre>shared int sharedVar;</pre>	shared	1x	
<pre>device int globalVar;</pre>	global	100x	
<pre>constant int constVar;</pre>	constant	1x	



Иерархия памяти

	FERMI GF100	FERMI GF104	KEPLER GK104	KEPLER GK110	KEPLER GK210	
Compute Capability	2.0	2.1	3.0	3.5	3.7	
Threads / Warp	32					
Max Threads / Thread Block		1024				
Max Warps / Multiprocessor	4	18	64			
Max Threads / Multiprocessor	15	36	2048			
Max Thread Blocks / Multiprocessor		8	16			
32-bit Registers / Multiprocessor	32	768	65536		131072	
Max Registers / Thread Block	32768		65536		65536	
Max Registers / Thread		63	25		55	
Max Shared Memory / Multiprocessor	48K 112			112K		
Max Shared Memory / Thread Block	48K					
Max X Grid Dimension	2^16-1 2^32-1					
Hyper-Q	No			Ye	Yes	
Dynamic Parallelism	No			Yes		

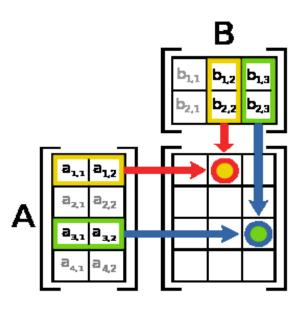
Использование иерархии памяти (thread local)

```
// Загружаем данные из глобальной памяти в perucтp
float localA = dA[blockIdx.x * blockDim.x + threadIdx.x];
// Вычисления над данными в perucтpax
float res = f(localA);
// Записываем результат в глобальную память
dA[blockIdx.x * blockDim.x + threadIdx.x] = res;
```

Использование иерархии памяти (block local)

```
// Загружаем данные из глобальной памяти в разделяемую
shared float sharedA[BLOCK SIZE];
int idx = blockIdx.x * blockDim.x + threadIdx.x;
sharedA[threadIdx.x] = dA[idx];
__syncthreads(); // барьерная синхронизация потоков блока
// Вычисления над данными в разделяемой памяти
float res = f(shared[threadIdx.x]);
// Записываем результат в глобальную память
dA[idx] = res;
```

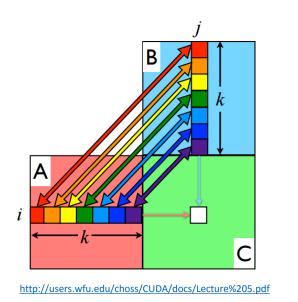
Умножение матриц (CPU)



Умножение матриц (CUDA naive)

- Каждый поток вычисляет один элемент результирующей матрицы С
- Общее число потоков N * N

```
_global__ void sgemm(const float *a, const float *b, float *c, int n)
  int row = blockIdx.y * blockDim.y + threadIdx.y;
                                                                                          blockldx.x = 1 blockldx.x = 2
   int col = blockIdx.x * blockDim.x + threadIdx.x;
                                                                                    (1,2) (2,2) (0,2) (1,2) (2,2) (0,2) (1,2) (2,2) (0,2) (1,2) (2,2)
                                                                                    (1,0) (2,0) (0,0) (1,0) (2,0) (0,0) (1,0) (2,0) (0,0) (1,0) (2,0)
  if (row < n && col < n) {</pre>
                                                                                       (2,1) (0,1) (1,1) (2,1) (0,1) (1,1) (2,1) (0,1) (1,1) (2,1) blockldx.y = 1
       float s = 0.0;
       for (int k = 0; k < n; k++)
             s += a[row * n + k]_* b[k * n + col];
       c[row * n + col] = s;
                                                          Каждый поток обращается к
                                                              глобальной памяти
                                                                (n loads + 1 store)
  int threadsPerBlockDim = 32;
   dim3 blockDim(threadsPerBlockDim, threadsPerBlockDim, 1);
   int blocksPerGridDimX = ceilf(N / (float)threadsPerBlockDim);
   int blocksPerGridDimY = ceilf(N / (float)threadsPerBlockDim);
  dim3 gridDim(blocksPerGridDimX, blocksPerGridDimY, 1);
   sgemm<<<gridDim, blockDim>>>(d A, d B, d C, N);
```



(1,1) (2,1) (0,1) (1,1) (2,1) (0,1) (1,1) (2,1) blockidx.y = 0

(1,2) (2,2) (0,2) (1,2) (2,2) (0,2) (1,2)

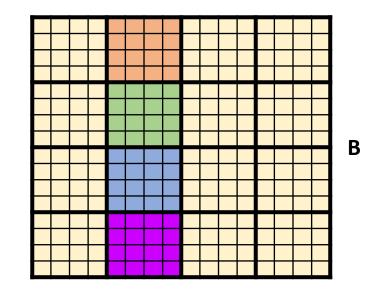
threadIdx.x

threadIdx.y

Умножение матриц с разделяемой памятью (tiled)

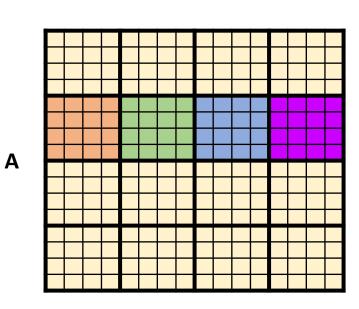
- Каждый элемент матрицы С вычисляется одним потоком
- Вычисления разбиты на несколько стадий по числу подматриц

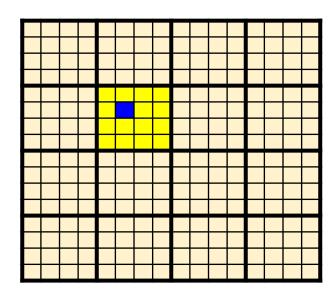
```
c[i,j] = a[i,0]*b[0,j] + a[i,1]*b[1,j] + a[i,2]*b[2,j] + a[i,3]*b[3,j] + a[i,4]*b[4,j] + a[i,5]*b[5,j] + a[i,6]*b[6,j] + a[i,7]*b[7,j] + a[i,8]*b[8,j] + a[i,9]*b[9,j] + a[i,10]*b[10,j] + a[i,11]*b[11,j] + a[i,12]*b[12,j] + a[i,13]*b[13,j] + a[i,14]*b[14,j] + a[i,15]*b[15,j];
```



 На каждой стадии загружаем подматрицы в разделяемую память и вычисляем часть результатов всеми потоками блока

Astart = blockIdx.y * blockDim.y * N Astep = blockDim.x Bstart = blockIdx.x * blockDim.x Bstep = N * blockDim.x





Умножение матриц с разделяемой памятью (tiled)

```
_global__ void sgemm_tailed(const float *a, const float *b, float *c, int n)
  int tail_size = blockDim.x;
  int tx = threadIdx.x;
  int ty = threadIdx.y;
  int bx = blockIdx.x;
  int by = blockIdx.y;
  // Result for c[i, j]
  float sum = 0.0;
  // Index of first tail (sub-matrix) in A
  int Astart = by * n * tail size;
  int Aend = Astart + n - 1;
  int Astep = tail_size;
  // Index of first tail (sub-matrix) in B
  int Bstart = bx * tail size;
  int Bstep = n * tail size;
```

Умножение матриц с разделяемой памятью (tiled)

```
shared float as[BLOCK SIZE][BLOCK SIZE];
shared float bs[BLOCK_SIZE][BLOCK_SIZE];
int ai = Astart;
int bi = Bstart;
while (ai <= Aend) {</pre>
    // Load tail to shared memory - each thread load one item
    as[ty][tx] = a[ai + ty * n + tx];
    bs[ty][tx] = b[bi + ty * n + tx];
    // Wait all threads
    __syncthreads();
    // Compute partial result
    for (int k = 0; k < tail size; k++)</pre>
        sum += as[ty][k] * bs[k][tx];
    // Wait for all threads before overwriting of as and bs
    __syncthreads();
    ai += Astep;
    bi += Bstep;
int Cstart = by * n * tail size + bx * tail size;
c[Cstart + ty * n + tx] = sum;
```

Умножение матриц

x2.5

GeForce GTX 680

Tailed version

CUDA kernel launch with 1024 (32 32)

blocks of 1024 (32 32) threads

CPU version (sec.): 3.517567

GPU version (sec.): 0.009149

Memory ops. (sec.): 0.002338

Memory bw. (MiB/sec.): 5133.26

CPU GFLOPS: 0.61
GPU GFLOPS: 234.72

Speedup: 384.47

Speedup (with mem ops.): 306.23

Naive version

CUDA kernel launch with 1024 (32 32)

blocks of 1024 (32 32) threads

CPU version (sec.): 2.824214

GPU version (sec.): 0.023105

Memory ops. (sec.): 0.002345

Memory bw. (MiB/sec.): 5117.08

CPU GFLOPS: 0.76

GPU GFLOPS: 92.94

Speedup: 122.23

Speedup (with mem ops.): 110.97

GeForce GT 630

Tailed version

CUDA kernel launch with 1024 (32 32)

blocks of 1024 (32 32) threads

CPU version (sec.): 3.009662

GPU version (sec.): 0.089633

Memory ops. (sec.): 0.002516

Memory bw. (MiB/sec.): 4769.42

CPU GFLOPS: 0.71

GPU GFLOPS: 23.96

Speedup: 33.58

Speedup (with mem ops.): 32.66

Naive version

CUDA kernel launch with 1024 (32 32)

blocks of 1024 (32 32) threads

CPU version (sec.): 3.101753

GPU version (sec.): 0.254254

Memory ops. (sec.): 0.002534

Memory bw. (MiB/sec.): 4735.76

CPU GFLOPS: 0.69

GPU GFLOPS: 8.45

Speedup: 12.20

Speedup (with mem ops.): 12.08

x2.8