# MNUM – Projekt 2.9

KrissKry xd

## Spis treści

Zā	adanie 1	2
	Polecenie:	2
	Układ równań normalnych	3
	Opis rozwiązania:	3
	Kod:	4
	Tworzenie podstawowych macierzy	4
	Algorytm liczenia współczynników wielomianu	4
	Obliczenie odchylenia wielomianu od próbek	4
	Obliczenie normy euklidesowej	5
	Obliczenie normy maksymalnej	5
	Rysowanie wykresu dla danych współczynników wielomianu	5
	Rozkład QR	6
	Opis rozwiązania:	6
	Kod:	6
	Algorytm liczenia współczynników dla rozkładu QR	6
	Wyniki	7
	Wartości błędu w normie euklidesowej dla danych metod:	7
	Porównanie norm dla metody układu równań normalnych:	7
	Wykresy	7
	Stopnia drugiego	7
	Stopnia piątego	8
	Stopnia dziesiątego	8
	Wnioski:	ç

### Zadanie 1.

#### Polecenie:

Metodą najmniejszych kwadratów należy wyznaczyć funkcję wielomianową y= f(x) najlepiej aproksymującą te dane (proszę przetestować wielomiany różnych stopni).

$\chi_i$	<i>y</i> <sub>i</sub>
-5	-32,9591
_4	-20,7011
-3	-12,6986
-2	-5,1508
-1	-1,6893
0	0,1266
1	0,0743
2	-0,8709
3	-1,7371
4	-3,9952
5	-4,8987

Do rozwiązania proszę wykorzystać:

- a) Układ równań normalnych
- b) Układ równań liniowych z macierzą R wynikającą z rozkładu QR macierzy układu równań problemu.

Proszę obliczyć błąd aproksymacji w dwóch normach: euklidesowej oraz Czebyszewa(maksimum).

#### Układ równań normalnych

#### Opis rozwiązania:

Do rozwiązania problemu korzystam z podrozdziału 4.1.1 z książki prof. Piotra Tatjewskiego "Metody Numeryczne". Przyjmuję bazę wielomianów naturalną (potęgową):

$$\varphi_0(x) = 1, \varphi_1(x) = x, \dots, \varphi_n(x) = x^n$$

Moim celem jest uzyskanie układu równań normalnych opisanego wzorem:

Dla którego:

$$g_{ik} \stackrel{\text{\tiny def}}{=} \sum_{j=0}^{N} (x_j)^{i+k}$$

$$\rho_k \stackrel{\text{\tiny def}}{=} \sum_{j=0}^N f(x_j)(x_j)^k$$

N – pożądany stopień wielomianu

Otrzymane współczynniki  $\rho$  po rozwiązaniu układu równań są współczynnikami wielomianu dla kolejnych potęg x.

Wielomian stworzony tą drogą będzie miał postać:

$$F(x) = a_0 + a_1 * x + a_2 * x^2 + ...$$

```
Kod:
Tworzenie podstawowych macierzy
 function [X, Y] = get data()
            X = [-5, -4, -3, -2, -1, 0, 1, 2, 3, 4, 5];
            Y = [-32.9591, -20.7011, -12.6986, -5.1508, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.1266, 0.0743, -1.6893, 0.0743, -1.6893, 0.0743, -1.6893, 0.0743, -1.6893, 0.0743, -1.6893, 0.0743, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893, -1.6893
0.8709, -1.7371, -3.9952, -4.8987];
end
Algorytm liczenia współczynników wielomianu
function [coefficients] = get coefficients normal(X, Y, degree)
             %G * a = rho - układ równań normalnych
            rho = zeros(degree + 1, 1);
            G = zeros(degree + 1, degree + 1);
            samples = size(X, 2); % == 11
             %count rho
             for equation = 1:degree + 1
                         sum = 0;
                         for sample = 1: samples
                                     sum = sum + Y(sample) * (X(sample)^(equation-1));
                        rho(equation, 1) = sum;
            end
             %count G
             for row = 1: degree + 1
                         for column = 1: degree + 1
                                     g = 0;
                                      for sample = 1: samples
                                                 g = g + X(sample)^(row + column - 2);
                                     G(row, column) = g;
                         end
            end
            coefficients = linsolve(G, rho);
            % is now 1 + x + x^2 ...
            coefficients = flip(coefficients, 1);
            % is now ... x^2 + x + 1
            toc
end
Obliczenie odchylenia wielomianu od próbek
function [approx_error] = approx_error(X, Y, coefficients)
```

```
cunction [approx_error] = approx_error(X, Y, coefficients)

coefficients = flip(coefficients, 1);
%1, x, x^2, ...
degree = size(coefficients, 1);
approx_error = zeros( size(X) );

for element = 1:size(X,2)
```

```
sum = 0;
        for coeff = 1 : degree
            sum = sum + coefficients(coeff) * X(element)^(coeff - 1);
        approx error(element) = Y(element) - sum;
    end
end
Obliczenie normy euklidesowej
function [norm] = euclides norm(approx error)
    sum = 0;
    for err = 1:size(approx error, 2)
        sum = sum + approx error(err)^2;
    end
    norm = sqrt(sum);
end
Obliczenie normy maksymalnej
function [norm] = max norm(approx error)
    norm = 0;
    for err = 1:size(approx error, 2)
        if abs(approx_error(err)) > norm
            norm = approx_error(err);
        end
    end
end
Rysowanie wykresu dla danych współczynników wielomianu
function plot approximation(X, Y, coefficients)
    %próbkowanie wielomianu = 10x liczba próbek X
    sample_rate = size(X, 2) * 10;
    %co jaką wartość x jedna próbka wielomianu
    x step = X(end) / sample rate;
    polynomial x = X(1):x step:X(end);
    polynomial y = polyval(coefficients, polynomial x);
    plot(X, Y, 'o', polynomial_x, polynomial_y);
    ylabel('y(x)');
    xlabel('x');
    title('Próbki');
    grid on;
end
```

#### Rozkład QR

#### Opis rozwiązania:

Z posiadanych macierzy X muszę najpierw stworzyć macierz A. Będzie to macierz z odpowiednimi potęgami wartości wektora danych  $x_i$ . Następnie zostanie ona rozłożona na macierze Q i R (ręcznie lub za pomocą wbudowanych w matlaba funkcji). By uzyskać współczynniki, należy wykorzystać równanie

$$Rx = Q^T \cdot b$$
 co w moim przypadku sprowadza się do  $R * wsp = Q^T \cdot Y^T$ .

Macierz Y jest transponowana ze względu na bycie macierzą  $1 \times n$  aniżeli na odwrót. Przekształcając, otrzymamy końcowy wzór na współczynniki wielomianu:

$$wsp = R^{-1} \cdot Q^t \cdot Y^t$$

Kod:

#### Algorytm liczenia współczynników dla rozkładu QR

```
function [coefficients] = get_coefficients_qr(X, Y, degree)
    samples = size(X, 2);
    A = zeros(samples, degree + 1);
    for row = 1:samples
        for column = degree + 1:-1:1
            A(row, column) = X(row) ^ (degree + 1 - column);
        end
    end
    % Dekompozycja QR na macierzy A o wymiarach m x n, taka, że A = QR.
    % R to macierz górna trójkatna o wymiarach m x n,
    % Q to macierz ortogonalna o wymiarach m x m.
    [Q, R] = qr(A);
    % [R, Q] = qrmgs(A); %nieużywana implementacja z podręcznika
    % Y = Y' bo moja macierz Y ma wymiar 1 x n
    coefficients = R \setminus (Q' * Y');
end
```

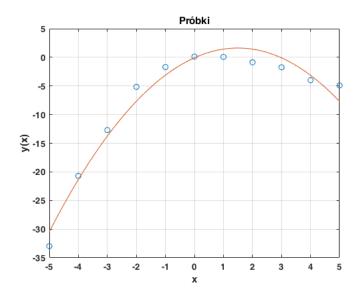
Wyniki Wartości błędu w normie euklidesowej dla danych metod:

Stopień wielomianu	Układ równań normalnych	Rozkład QR – układ liniowy
1	23.0309	23.0309
2	5.8859	5.8859
3	1.2090	1.2090
4	1.1135	1.1135
5	1.09	1.09
6	1.0895	1.0895
7	0.6709	0.6709
8	0.6332	0.6332
9	0.2069	0.2069
10	1.4778e-11	8.0681e-14

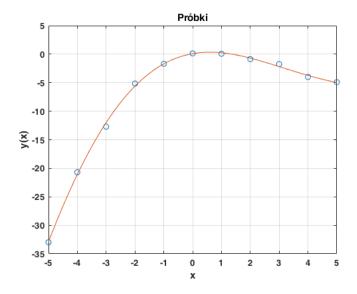
## Porównanie norm dla metody układu równań normalnych:

Stopień wielomianu	Norma euklidesowa	Norma maksymalna
1	23.0309	13.8985
2	5.8859	2.8066
3	1.2090	0.8845
4	1.1135	0.7174
5	1.09	0.6992
6	1.0895	0.69
7	0.6709	0.4406
8	0.6332	0.3560
9	0.2069	0.1213
10	1.4778e-11	9.7931e-12
11	Niedokładny pomiar	Niedokładny pomiar

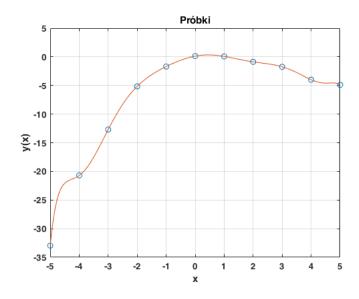
## Wykresy Stopnia drugiego



#### Stopnia piątego



#### Stopnia dziesiątego



#### Wnioski:

Zaimplementowane algorytmy aproksymacji wielomianów działają poprawnie w obu wariantach, dając dużą dokładność już dla wielomianu stopnia 5.

Szczególnym przypadkiem jest wielomian stopnia dziesiątego, w którym drastycznie spada błąd przybliżenia – jest to spowodowane tym, że dla 10 punktów i punktu x = 0, zawsze znajdzie się wielomian przechodzący przez nie. Co więcej, sam kształt krzywej odbiega od tych o niższym stopniu. Ponownie, wynika to z faktu, że funkcja jest przybliżana w danych punktach, a w reszcie przestrzeni argumentów, może zachowywać się dowolnie.

Minimalne odchylenia mogą być spowodowane szumem pomiarowym danych. Na podstawie normy wielomianu 10-ego stopnia można dojść do wniosku, że metoda wykorzystująca rozkład QR jest delikatnie lepsza w aproksymacji.

Efektywność algorytmów dla tak niewielkich próbek będzie zawsze wysoka – nie następują tu skomplikowane obliczenia złożone czasowo.