

#### Sumário

- Introdução
- Ciclos de CPU e I/O
- Escalonador de CPU
- Escalonamento
- Dispatcher
- Critérios de Escalonamento
- Políticas de Escalonamento

# Introdução

- Escalonamento é a base para Sistemas Operacionais Multiprogramados
- Escalonamento de: Processos e Threads (no nível do Kernel)
- O escalonamento é função fundamental dos Sistemas Operacionais

Quase todos os recursos são escalonados antes do uso. A CPU é o principal recurso → ponto central para o projeto de sistemas operacionais.

# Introdução

- CPU sem trabalho útil ☐ tempo perdido (ociosidade)
- Processos passam para o estado "em Espera", a
   CPU pode ocupar-se com outro processamento
- Multiprogramação
  - Procura utilizar o tempo de forma produtiva
  - Vários processos na memória para execução

## Ciclos de CPU e I/O

- A execução de um processo alterna entre
  - ciclos de CPU
  - ciclos de I/O
- Processo limitado por I/O:
  - Possui muitos ciclos de surtos curtos de CPU
- Processo limitado por CPU:
  - Alguns ciclos de surtos longos de CPU
- Essa distribuição deve ser observada para escolha do algoritmo de escalonamento

#### Escalonador de CPU

- Escalonamento executado pelo Escalonador de Curto Prazo
- Escolhe um processo na Fila de Processos Prontos
- Objetivos:
  - Aumentar a produção do sistema (througput)
  - Diminuir o tempo de resposta aos usuários
  - Manter o processador ocupado o máximo possível
  - Diminuir o tempo médio de espera na fila do processador (turnaroundtime)

#### Escalonador de CPU

- Uma fila de escalonamento não necessariamente é implementada como FIFO
- Pode ser:
  - Fila de prioridades
  - Lista encadeada desordenada
  - Árvore

#### Escalonador de CPU

Que situações geram escolha de um processo?



#### **Escalonamento**

• O Escalonamento pode ser:

- Preemptivo:
  - As interrupções estão habilitadas
  - A execução pode ser interrompida

- Não-preemptivo ou Cooperativo
  - O processo, após ter a CPU alocada, mantém o uso até liberá-la
  - Término da execução
  - Passagem para o estado Em espera
  - Não é necessário o temporizador de hardware

#### **Escalonamento**

- No Escalonamento Preemptivo:
  - Há custo associado à coordenação do acesso aos dados compartilhados
  - Influencia no projeto do kernel do SO
    - Chamada ao sistema: o kernel pode estar ocupado com outro processo
    - Podem gerar mudanças em dados compartilhados
    - É necessária a conclusão de uma chamada ao sistema ou operação I/O antes de fazer a troca de contexto

#### **Escalonamento**

- Devido ao escalonamento preemptivo, alguns SO são implementados de forma a esperar a conclusão de uma chamada ao sistema ou de um bloco de operações de I/O antes de ser efetuada a troca de contexto.
  - Simplicidade do Kernel
  - Versões do Unix
  - Não eficiente para sistemas de tempo real

 Há possibilidade de habilitar/desabilitar as interrupções a fim de proteger uma seção de código

## *Dispatcher* = Executor

- Módulo que dá o controle da CPU ao processo escalonado. Faz:
  - passagem para o modo de usuário / supervisor;
  - troca de contexto:
    - Salva no descritor de processo ou na pilha do processo
    - Ao ser restaurado, o Program Counter (PC) indica o ponto de continuação da execução
    - Mudança para posição adequada no programa do usuário conforme o Program Counter (PC)

#### Critérios de Escalonamento

 São critérios utilizados para comparação de algoritmos / políticas de escalonamento

- O escalonamento procura maximizar os seguintes critérios:
  - Utilização de CPU: Deve ficar o maior tempo possível ocupada
  - Throughput: Número de Processos terminados por unidade de tempo. Por exemplo: 1 processo / hora; 10 processos / segundo

#### Critérios de Escalonamento

- O escalonamento procura minimizar os seguintes critérios:
  - Tempo de Retorno: É o tempo entre a Submissão e a Conclusão do Processo. Envolve o tempo na fila de prontos, em execução, usando dispositivos...
  - Tempo de Espera: Tempo esperando na fila de processos prontos (não afeta operações de I/O)
  - Tempo de Resposta: É o tempo entre a Submissão e a Primeira Resposta do processo (não considera a velocidade do dispositivo de saída)

#### Políticas de Escalonamento

- As políticas de escalonamento constituem-se em algoritmos de escalonamento que selecionam quais processos devem utilizar a CPU em determinado instante. As principais políticas são:
  - First-Come, First-Served (FCFS) ou First-In, First-Out (FIFO)
  - Shortest Job First (SJF) ou Shortest Job Next (SPN).
  - Escalonamento por prioridade
  - Round-Robin ou Revezamento Circular ou Fatia de Tempo

#### Políticas de Escalonamento

- Existem outros algoritmos de escalonamento como *High Response Ratio Next* (HRRN), *Shortest Remaining Time* (SRT) e também a combinação de mais de uma política de escalonamento, caracterizando os escalonadores por:
  - Múltiplas Filas
  - Múltiplas Filas com realimentação

#### Algoritmos de Escalonamento

- Escalonamento First-Come, First-Served (FCFS) ou First-In, First-Out (FIFO)
- Escalonamento Shortest Job First (SJF)
- Escalonamento por Prioridade
- Escalonamento Round-Robin (Revezamento)
- Escalonamento por Múltiplas Filas
- Escalonamento por Múltiplas Filas com realimentação

- É o algoritmo mais simples de implementar: o Processo que solicita a CPU primeiro, recebe primeiro, ou seja, conforme os processos vão chegando são inseridos no fim da fila de prontos.
- É implementado por uma FIFO: um processo entra na fila de processos prontos e seu PCB é ligado ao final da fila.
- O processo utiliza CPU até o término do processamento, ou realize uma chamada ao sistema. Quando a CPU é liberada, ela é alocada ao processo que está no início da fila.
- O processo que entra em execução é removido da fila de prontos.

 Geralmente, apresenta tempo de espera longo, pois não favorece os processos I/O bound. Exemplo:

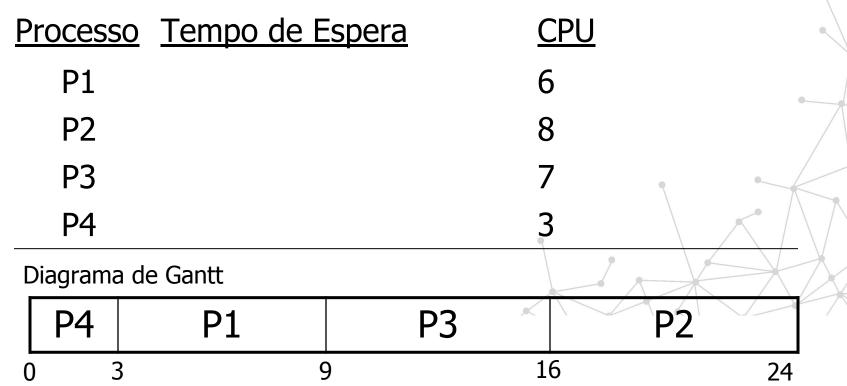
Processo Tempo de Espera		era <u>Dura</u>	<u>Duração Surto CPU</u>		
P1			20		
P2			3		
P3			3		
Diagrama de Gantt					
	P1	P2	P3		
0	2 nora Módio: 14 33 m		23	26	

#### Situação Dinâmica:

- Um Processo limitado pela CPU: obtém e detém a CPU.
- Muitos Processos limitados por I/O: terminam sua operação de I/O e passam para Prontos
  - Dispositivos de I/O ociosos
- Processo limitado pela CPU termina e passa para operação de I/O
- Todos os Processos limitados I/O são executados pois tem surtos curtos de CPU
  - o Executam rapidamente e voltam para a fila de I/O
  - CPU ociosa
- Processo limitado pela CPU mais uma vez vai para fila de prontos e retorna para a CPU
- Processos limitados por I/O esperam na fila de prontos até a CPU estar disponível



- Para cada processo é associada a duração de seu próximo ciclo de surto de CPU
- Quando a CPU está disponível, o processo a ser escalonado é o que tem surto de menor duração.
  - Se houver empate, usa-se o escalonamento FCFS
- É um algoritmo **ótimo** 
  - Tempo de Espera Médio é mínimo



Tempo de Espera Médio: 10,25 ms

#### Problema

- Para o escalonamento de CPU (escalonador de curto prazo) não existe como saber a duração do próximo ciclo de surto de CPU
- Em sistemas *batch*, o usuário pode especificar esse tempo quando submete o job
- Pode-se fazer uma previsão: espera-se que o próximo ciclo de surto de CPU seja semelhante em duração aos anteriores

• Essa previsão pode ser feita por uma **média exponencial** dos ciclos de surtos anteriores:

$$\tau_{n+1} = \alpha t_n + (1 - \alpha)\tau_n$$

onde:

 $\tau$ : valor previsto (histórico)

 $t_n$ : duração do n - ésimo surto (informação recente)

 $\alpha$ : peso relativo

 $t_0$ : é estimado ou é a média geral do sistema

- Geralmente, alfa = 0.5
  - pode variar de 0 a 1: se for 0 não considera o passado, se for 1, considera apenas o último ciclo do processador.

 O algoritmo SJF é não-preemptivo. Alguns autores como SILBERSCHATZ (2004) consideram também uma versão do algoritmo SJF preemptivo.

<u>Processo</u>	Instante da Chegada	<u>Duração Surto CPU</u>	
P1	0	8	
P2	1	4	
P3	2	9	
P4	3	5	

Diagrama de Gantt – Execução Não Preemptiva

	P1	P2	P4	P3	
0		8	12	17	26

Tempo de Espera Médio: 7,75 ms

Diagrama de Gantt – Execução Preemptiva

	P1	P2	P4	P1	P3
(	) [	1	5 1	0 1	7 26

Tempo de Espera Médio: 6,5 ms

E se fosse utilizado o escalonamento FCFS, qual seria o Tempo de Espera Médio, para esse caso?

- SJF é um caso de escalonamento por prioridade:
  - A prioridade é dada aos processos de menores ciclos de surtos de CPU
- Na política de escalonamento por Prioridade, uma prioridade é associada a cada processo e a CPU é alocada ao processo de mais alta prioridade.
  - Se houver empate, o escalonamento FCFS é utilizado

- Prioridades
  - São definidas em faixas de valores:
    - 0..10
    - 0..255
- É pré-definido se a prioridade mais alta é determinada pelo maior ou menor número
  - Consideraremos o menor número como sendo a prioridade mais alta

#### As Prioridades podem ser:

#### Interna

Representam alguma quantidade mensurável para calcular a prioridade do processo (tempo, memória, arquivos abertos, razão entre surtos I/O e CPU)

#### Externa

Definida por critérios externos ao Sistema Operacional (importância do processo, tipo, quantidade paga pelo uso no computador, departamento...)

#### As Prioridades podem ser:

#### Interna

Representam alguma quantidade mensurável para calcular a prioridade do processo (tempo, memória, arquivos abertos, razão entre surtos I/O e CPU)

#### Externa

Definida por critérios externos ao Sistema Operacional (importância do processo, tipo, quantidade paga pelo uso no computador, departamento...)

<u>Processo</u>	<u>Prioridade</u>	<u>Duração Surto CPU</u>
P1	3	6
P2	1	2
P3	4	4
P4	2	5

Diagrama de Gantt – Execução Não Preemptiva

	P2	P4	P1	P3	
0	2	2	7	13	<u> 1</u> 7

Tempo de Espera Médio: 5,5 ms

- Pode ser n\u00e3o-preemtivo ou preemptivo.
- Por exemplo, na seguinte situação: um processo chegou no sistema durante a execução de outro e o processo que chegou tem prioridade mais alta
- No escalonamento não-preemptivo:
  - o processo é colocado no início da fila, pois tem prioridade mais alta;
- No escalonamento preemptivo:
  - o processo em execução é interrompido e a CPU é alocada ao novo processo.

- Problema: Bloqueio por tempo indefinido ou starvation ou postergação indefinida
  - Processos de baixa prioridade podem ficar esperando pela CPU indefinidamente.
- Solução
  - Técnica de Envelhecimento (conhecida como aging) □
    consiste em aumentar gradativamente a prioridade dos
    processos que estão na fila de Prontos durante muito tempo,
    para favorecer sua execução.

# Escalonamento *Round – Robin (RR)* ou Revezamento Circular ou Fatia de Tempo

- Adequado para Sistemas de Tempo Compartilhado
- É o escalonamento FCFS acrescido da preempção para alternar entre os processos
- O sistema define um quantum de tempo (fatia)
  10, 100 ms
- O processador percorre a Fila de Prontos, alocando os processos por um intervalo de tempo de até um quantum.
- É mantido por FIFO: novos processos são adicionados ao final da fila

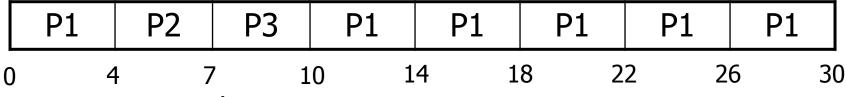
#### Escalonador

- a. Seleciona o primeiro processo da fila
- b. Aciona um temporizador para interromper o processamento depois de um quantum
- c. Submete o processo à CPU

Enquanto isso... podem ocorrer duas situações

- 1. Surto de CPU de menos de um quantum
  - O próprio processo libera CPU
  - O próximo processo é escalonado
- 2. Surto de CPU excede um quantum
  - Temporizador esgotará o tempo de execução do processo atual
  - Acontece Interrupção do SO
  - Há Troca de contexto dos processos
  - Processo interrompido vai para o final da fila de prontos
  - O próximo processo é escalonado

<u>Processo</u>	Tempo de Espera	<u>Duração Surto CPU</u>
P1		24
P2		3
P3		3
Diagrama de Gantt – Quantum = 4		



Tempo de Espera Médio: 5,66 ms

Geralmente é longo!

Compare o tempo de espera com o Algoritmo SJF

O Algoritmo Round-Robin é preemptivo

- Se houver n processos na Fila de Prontos e q quantum
- Então
  - Cada processo terá 1/n do tempo da CPU em lotes de no máximo q unidades de tempo
  - Cada processo deve esperar no máximo (n-1)q unidades de tempo até o próximo quantum

- Desempenho depende do tamanho do quantum
  - Se o quantum for muito grande □ ficará semelhante ao FCFS
  - Se o quantum for muito pequeno □ compartilhamento de processador □ como se cada um dos n processos tivesse seu próprio processador executando a 1/n da velocidade real do processador (execução com travamentos: executa e para, executa e para...)
- Tempo de Retorno também depende do tamanho do quantum



- Utilizado em casos onde os processos podem ser classificados em diferentes grupos como por exemplo:
  - Processos de Primeiro Plano (interativos)
    - Podem ter prioridade em relação aos outros processos

e

- Processos de Segundo Plano (batch)
  - Possuem diferentes tempos de resposta, portanto podem ter escalonamentos distintos

- A fila de processos prontos é dividida em várias filas separadas por um dos critérios:
  - Prioridade
  - Tamanho
  - Tipo
- Cada fila possui seu próprio algoritmo de escalonamento
- Deve haver escalonamento entre as filas
  - Geralmente Preemptivo de Prioridade Baixa (fila do primeiro plano pode ter prioridade absoluta sobre a de segundo plano)

ou

O tempo é fracionado entre as filas

- A fila de processos prontos é dividida em várias filas separadas por um dos critérios:
  - Prioridade
  - Tamanho
  - Tipo
- Cada fila possui seu próprio algoritmo de escalonamento
- Deve haver escalonamento entre as filas
  - Geralmente Preemptivo de Prioridade Baixa (fila do primeiro plano pode ter prioridade absoluta sobre a de segundo plano)

ou

O tempo é fracionado entre as filas

- Exemplo com 5 filas
  - Processos do Sistema
  - Processos Interativos
  - Processos em Batch
  - Processos Secundários

Prioridade

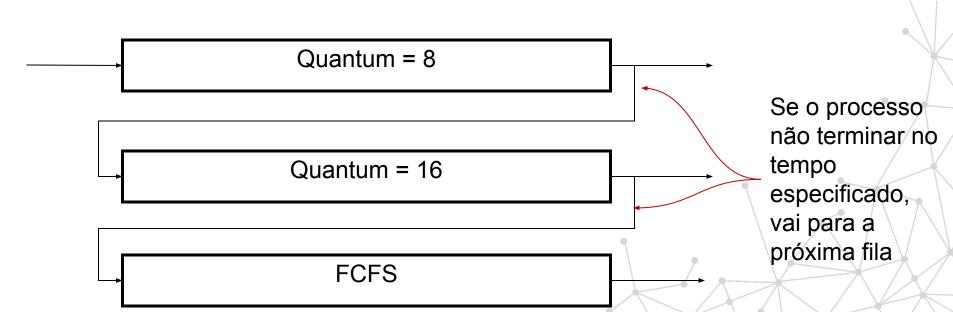
- Processos na fila Batch só poderiam executar se os processos das filas do Sistema e Interativos estivessem vazias.
- Se um Processo do Sistema entrasse na fila, o Processo em Batch seria interrompido

• No caso anterior, os processos não se movem entre as filas. Apesar de apresentar um baixo custo de escalonamento, não é um processo flexível.

- Nesse escalonamento
  - Processo se move entre as filas
  - Processos s\(\tilde{a}\) separados por diferentes ciclos de surtos de CPU

- Se um processo utilizar surto de CPU excessivo, é movido para uma fila de menor prioridade
- Logo: os processos limitados por I/O estão nas filas de prioridade mais alta
- Possui técnica de Envelhecimento: processo que espera demais em uma fila de baixa prioridade passa para uma fila de maior prioridade

Exemplo: 3 filas (F0, F1, F2)



- Executa todos os processos das filas nessa sequência
   F0 → F1 → F2
- Se chegar um processo na F1, interrompe o da F2. O mesmo acontece se chegar um processo na F0
- F2 somente executa quando F0 e F1 estiverem vazias

- Considerações sobre o exemplo
  - Prioridade mais alta é dada aos processos com Surto de CPU
     <= 8 ms</li>
  - Processos com Surto de CPU entre 8 e 24 ms são rapidamente atendidos
  - Processos com Surto de CPU maior que 24 ms vão para a F2
  - Os processos limitados por I/O estão nas filas de prioridade mais alta

- Esse escalonador é definido pelos seguintes parâmetros
  - Número de filas
  - Algoritmo de escalonamento para cada fila
  - Método para remover/rebaixar processos
  - Método para determinar em que fila entrará determinado processo