

# 第6章 信号的运算和处理

**本章要求：**

**掌握由集成运放组成的基本运算电路的工作原理及分析方法；**

**理解有源滤波电路的种类、电路特点及应用场合，能识别有源滤波器的类型。**

# 目 录

6.1 基本运算电路

6.2 模拟乘法器及其在运算电路中的应用

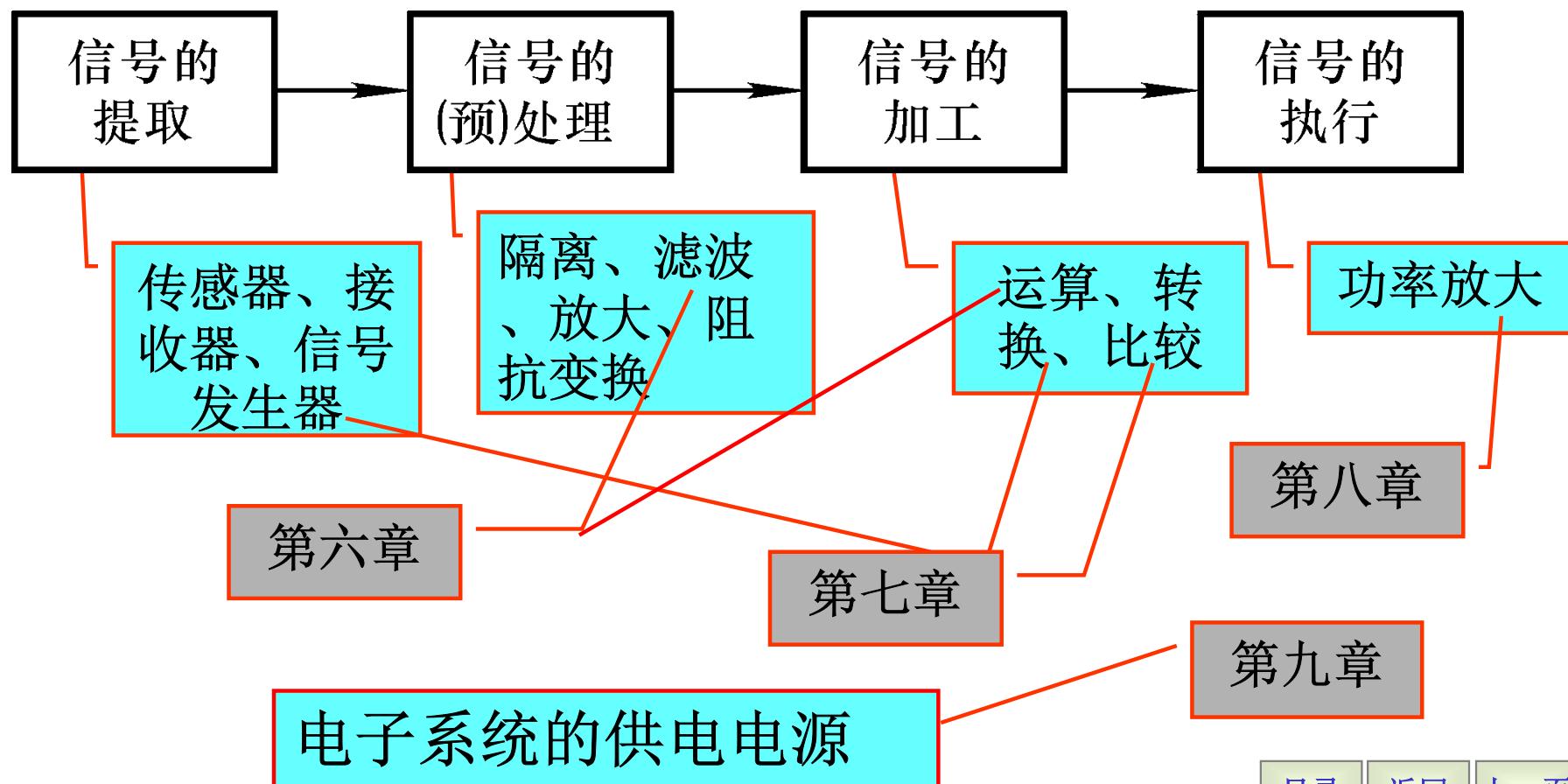
6.3 有源滤波电路

6.4 电子信息系统预处理中所用放大电路

# 6.1 基本运算电路

## 6.1.1 概述

### 1. 模拟电子系统的组成



## 2. 运算电路研究的问题

(1) 什么是运算电路: 运算电路的输出电压是输入电压某种运算的结果, 运算关系式为  $u_0=f(u_I)$ , 实现比例、加减、积分、微分、对数、指数等基本运算。

(2) 电路的特点: 运算电路中的集成运放应当工作在线性区, 且为了稳定输出电压, 应当引入电压负反馈。即从集成运放的输出端到其反相输入端存在反馈通路, 且输出电阻为零。

(3) 分析方法: 均设为理想运放, 所以“虚短”和“虚断”是分析运算电路的基本出发点。

## 3. 学习运算电路的基本要求

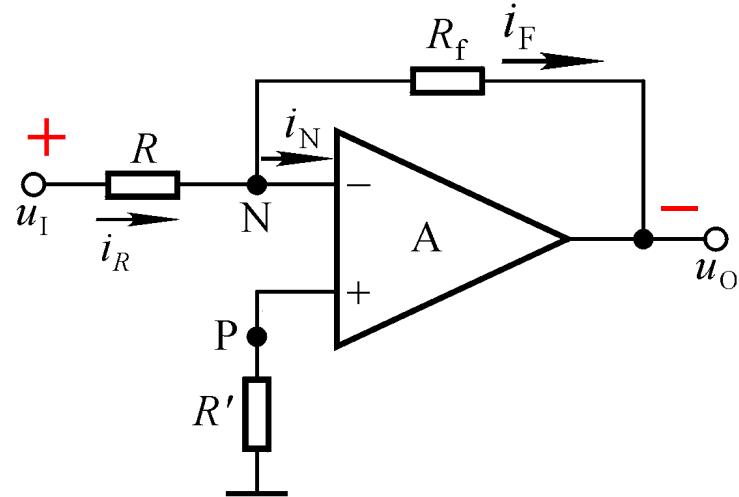
- (1) 识别电路。
- (2) 求解运算关系式。

## 6.1.2 比例运算电路

一、反相比例运算电路

因虚断,  $i_P = i_N = 0$ , 所以  $i_R = i_F$

### 1. 基本电路



深度电压并联负反馈电路

为保证集成运放输入级差分放大电路的对称性,一般有  $R_P=R_N$ , 所以补偿电阻  $R'=R//R_f$

$$R_i = R$$

反相比例运算电路的输入电阻不大

又因虚短, 所以  $u_N = u_P = 0$ ,  
称为“虚地” — 是反相比例运算的重要特点

$$i_R = \frac{u_I - u_N}{R} = i_F = \frac{u_N - u_O}{R_f}$$

$$u_O = -\frac{R_f}{R} u_I$$

$$A_{uf} = \frac{u_O}{u_I} = -\frac{R_f}{R}$$

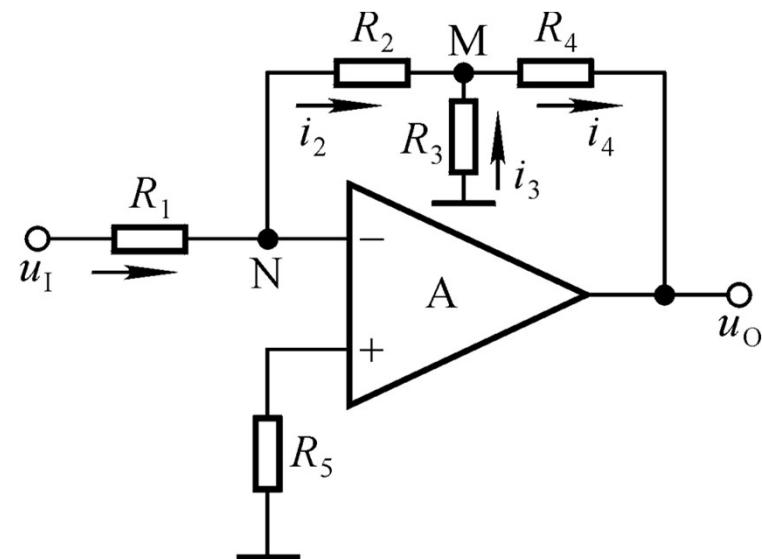
$A_{uf}$  只与  $R$  和  $R_f$  有关, 而与运放本身的参数及负载无关, 这就保证了运算的精度和稳定性。

$$u_O = -\frac{R_f}{R} u_I \quad \text{若要求 } R_i = 100k\Omega, \text{ 则 } R = ? \quad 100k\Omega$$

$$R_i = R \quad \text{若比例系数为 } -50, \text{ 则 } R_f = ? \quad 5M\Omega$$

要求利用阻值不大的电阻来获得较大数值的比例系数，并且具有较大的输入电阻。

## 2.T形网络反相比例运算电路



$$u_M = -\frac{R_2}{R_1} \cdot u_I \quad u_O = u_M - (i_2 + i_3)R_4$$

$$i_2 = \frac{u_I}{R_1} \quad i_3 = -\frac{u_M}{R_3}$$

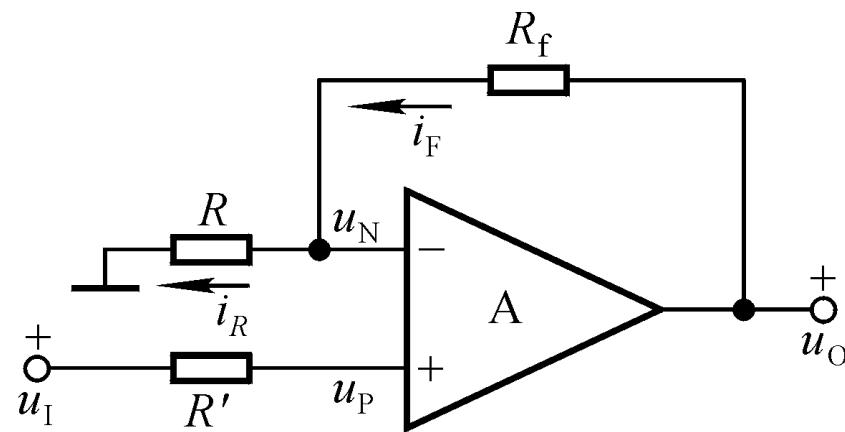
$$u_O = -\frac{R_2 + R_4}{R_1} \left(1 + \frac{R_2 // R_4}{R_3}\right) \cdot u_I$$

$$\text{若要求 } R_i = 100k\Omega, \text{ 则 } R_1 = ? \quad 100k\Omega$$

$$2.08k\Omega$$

$$\text{若比例系数为 } -50, R_2 = R_4 = 100k\Omega, \text{ 则 } R_3 = ?$$

## 二、同相比例运算电路



深度电压串联负反馈电路

一般有  $R_P = R_N$ , ∴ 补偿电阻  $R' = R // R_f$

$$R_i = \infty$$

同相比例运算电路具有  
高输入电阻的优点

因虚断, 所以  $i_R = i_F$

又因虚短, 所以  $u_N = u_P = u_I$

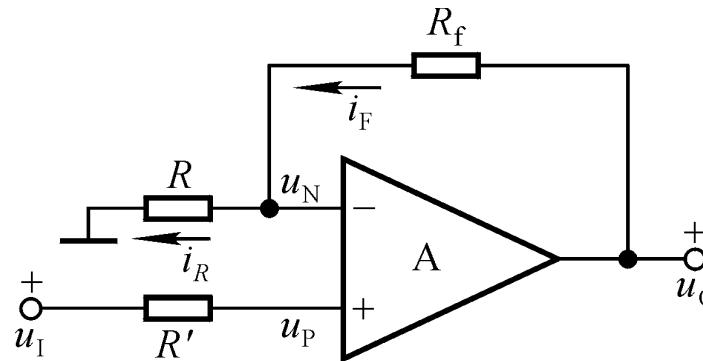
$$i_R = \frac{u_N}{R} = i_F = \frac{u_O - u_N}{R_f}$$

$$u_O = \left(1 + \frac{R_f}{R}\right)u_N$$

$$u_O = \left(1 + \frac{R_f}{R}\right)u_I$$

$$A_{uf} = \frac{u_O}{u_I} = 1 + \frac{R_f}{R}$$

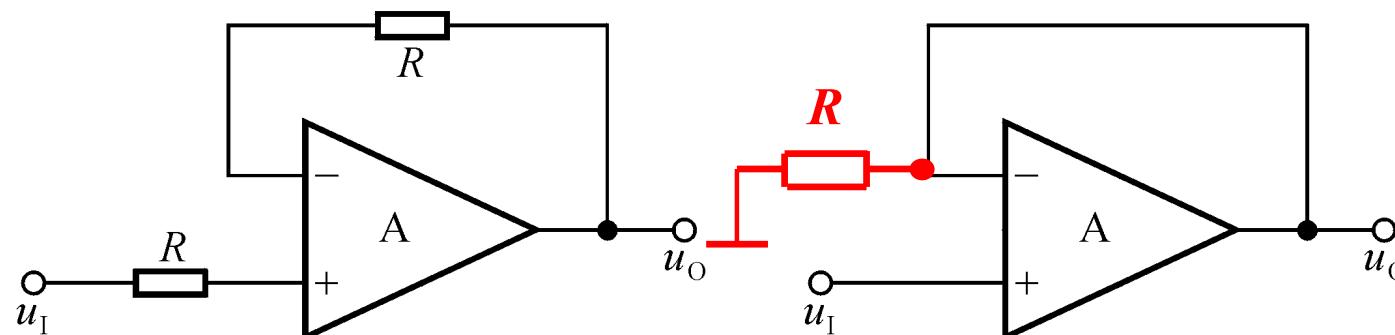
$$u_O = \left(1 + \frac{R_f}{R}\right) u_I$$



当  $R = \infty$  或  $R_f = 0$  时:  $u_O = u_I$

同相比例运算电路的特例: 电压跟随器

$$u_O = u_N = u_P = u_I$$



## 运算电路的分析方法

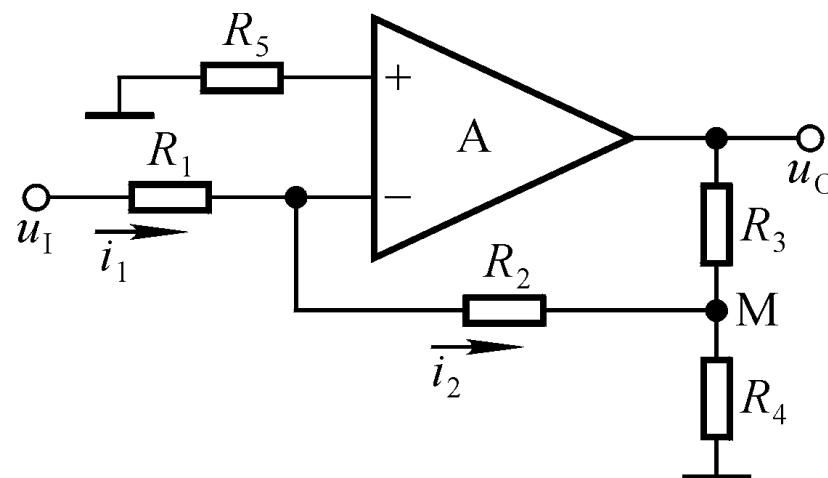
方法一：节点电流法（通用方法）

### 例6.1.1

【例 6.1.1】 电路如图 6.1.5 所示，已知  $R_2 \gg R_4$ ,  $R_1 = R_2$ ，试问：

(1)  $u_o$  与  $u_i$  的比例系数为多少？

(2) 若  $R_4$  开路，则  $u_o$  与  $u_i$  的比例系数为多少？

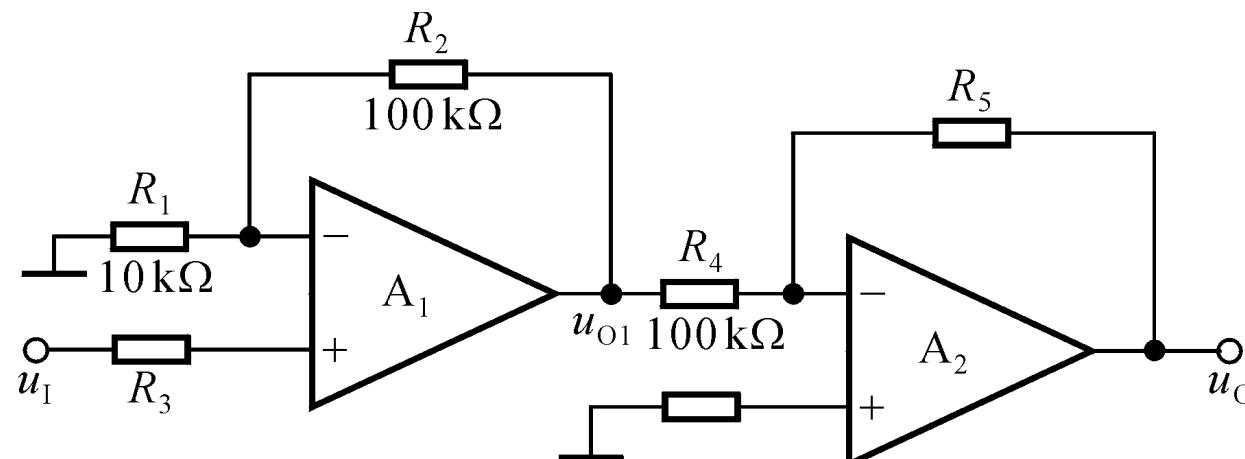


**方法二：**在多级运算电路的分析中，因为各级 $R_o=0$ 且具有恒压特性，所以后级电路不影响前级电路的运算关系，故可以对每级电路单独分析。

### 例6.1.2

【例 6.1.2】 电路如图 6.1.6 所示，已知集成运放输出的最大幅值为  $\pm 14$  V； $u_0 = -55u_1$ ，其余参数如图中所标注。回答下列问题：

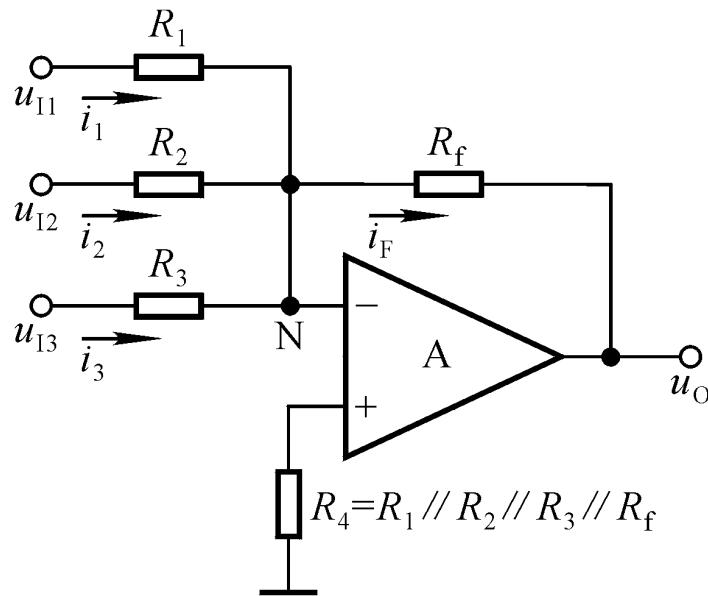
- (1) 求出  $R_s$  的值；
- (2) 若  $u_1$  与地接反，则输出电压与输入电压的关系将产生什么变化？
- (3) 若  $u_1 = 10$  mV，而  $u_0 = -14$  V，则电路可能出现了什么故障？



## 6.1.3 加减运算电路

### 一、求和运算电路

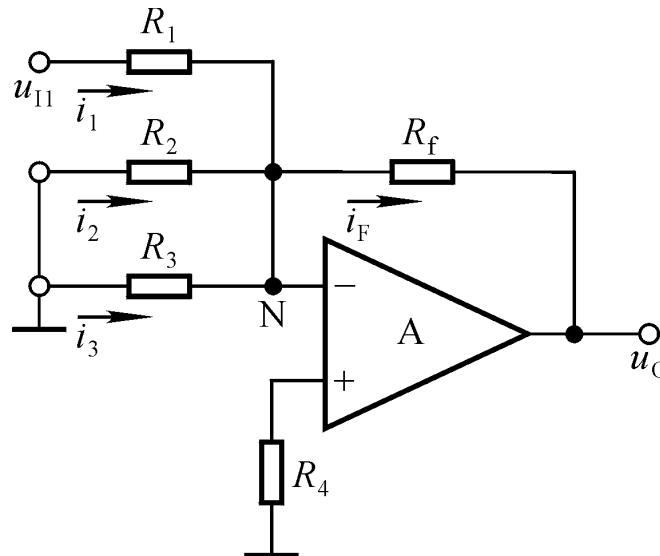
#### 1. 反相求和运算电路



$$u_O = u_{O1} + u_{O2} + u_{O3} = -\frac{R_f}{R_1} \cdot u_{I1} - \frac{R_f}{R_2} \cdot u_{I2} - \frac{R_f}{R_3} \cdot u_{I3}$$

可以采用**节点电流法**求解

**方法三：**对于**多输入**的电路，  
可以利用**叠加定理**



$$u_{O1} = -\frac{R_f}{R_1} \cdot u_{I1}$$

同理可得

$$u_{O2} = -\frac{R_f}{R_2} \cdot u_{I2}$$

$$u_{O3} = -\frac{R_f}{R_3} \cdot u_{I3}$$

各信号源的输入电阻均不同。

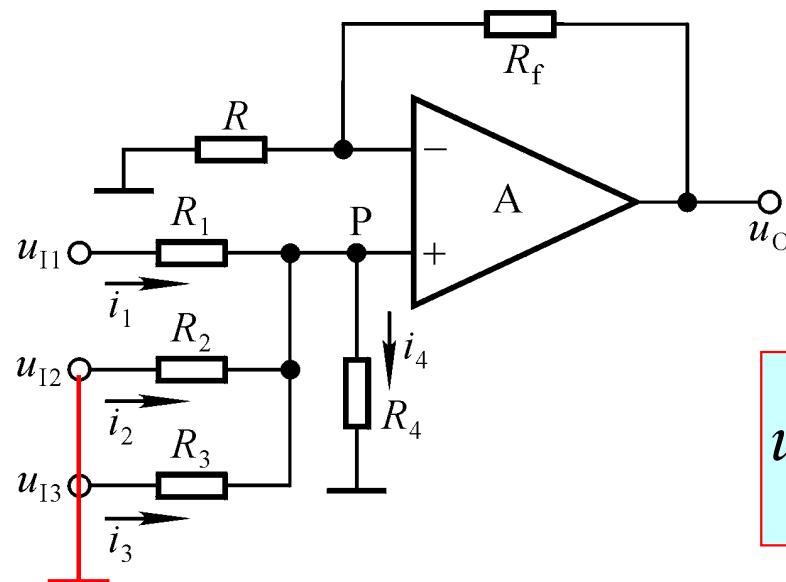
## 2. 同相求和运算电路

设  $R_1 \parallel R_2 \parallel R_3 \parallel R_4 = R \parallel R_f$

采用叠加定理求解

令  $u_{I2} = u_{I3} = 0$ , 求  $u_{I1}$  单独作用时的输出电压

$$u_{O1} = \left(1 + \frac{R_f}{R}\right) \cdot \frac{R_2 \parallel R_3 \parallel R_4}{R_1 + R_2 \parallel R_3 \parallel R_4} \cdot u_{I1}$$

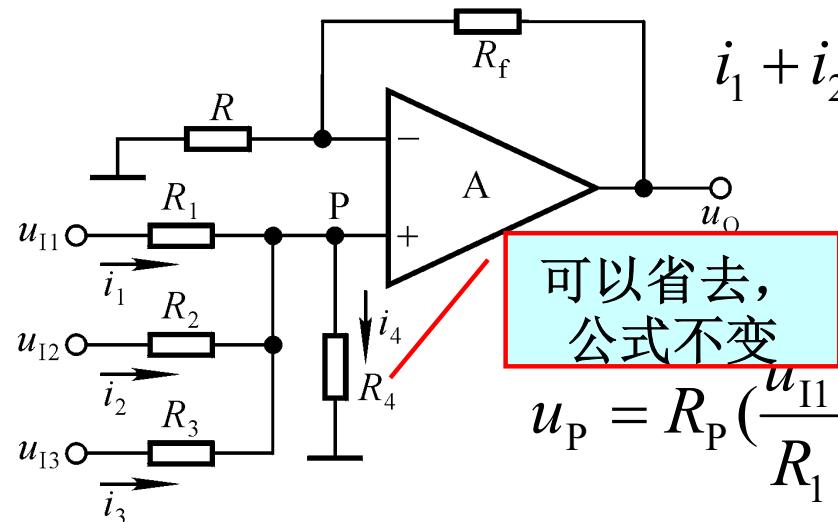


同理可得,  $u_{I2}$ 、 $u_{I3}$ 单独作用时的  $u_{O2}$ 、 $u_{O3}$ , 形式与  $u_{O1}$  相同,  $u_O = u_{O1} + u_{O2} + u_{O3}$ 。

物理意义清楚, 但计算过程繁琐!

在求解运算电路时, 应选择合适的方法, 使运算结果简单明了, 易于计算。

## 采用节点电流法求解



$$\frac{u_{I1} - u_P}{R_1} + \frac{u_{I2} - u_P}{R_2} + \frac{u_{I3} - u_P}{R_3} = \frac{u_P}{R_4}$$

$$\frac{u_{I1}}{R_1} + \frac{u_{I2}}{R_2} + \frac{u_{I3}}{R_3} = \left( \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \frac{1}{R_3} + \frac{1}{R_4} \right) u_P$$

$$(R_P = R_1 // R_2 // R_3 // R_4)$$

$$u_O = \left(1 + \frac{R_f}{R}\right) \cdot u_P = \frac{R + R_f}{R} \cdot R_P \left( \frac{u_{I1}}{R_1} + \frac{u_{I2}}{R_2} + \frac{u_{I3}}{R_3} \right) \cdot \frac{R_f}{R_f} \quad (R_N = R // R_f)$$

$$u_O = \frac{R_P}{R_N} \cdot R_f \cdot \left( \frac{u_{I1}}{R_1} + \frac{u_{I2}}{R_2} + \frac{u_{I3}}{R_3} \right)$$

当  $R_P=R_N$  时：

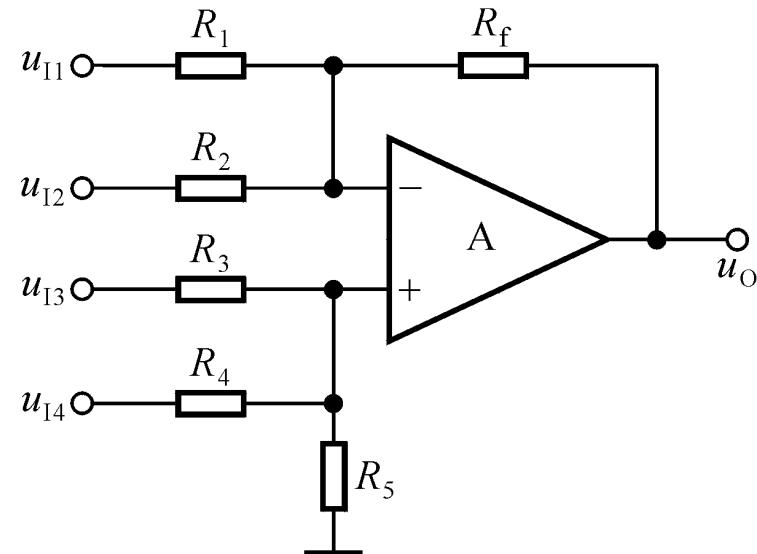
$$u_O = R_f \cdot \left( \frac{u_{I1}}{R_1} + \frac{u_{I2}}{R_2} + \frac{u_{I3}}{R_3} \right)$$

与反相求和运算电路  
的结果差一负号

各信号源的输入电阻均不同。

## 二、加减运算电路

利用求和运算电路的分析结果

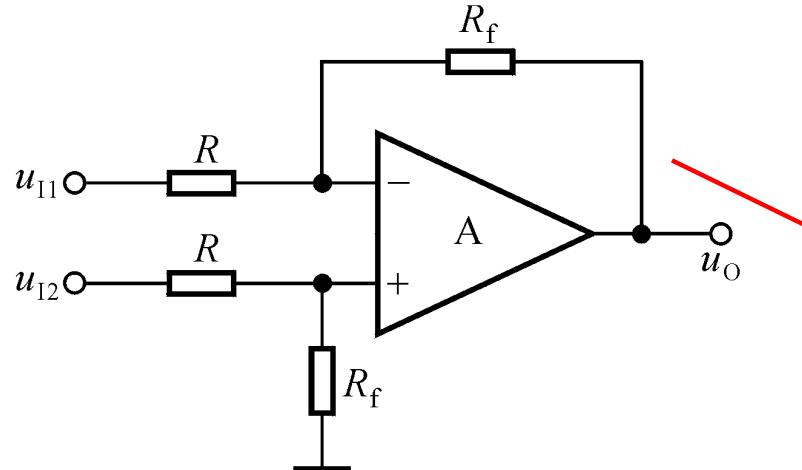


设  $R_P = R_N$

$$u_O = R_f \cdot \left( \frac{u_{I3}}{R_3} + \frac{u_{I4}}{R_4} - \frac{u_{I1}}{R_1} - \frac{u_{I2}}{R_2} \right)$$

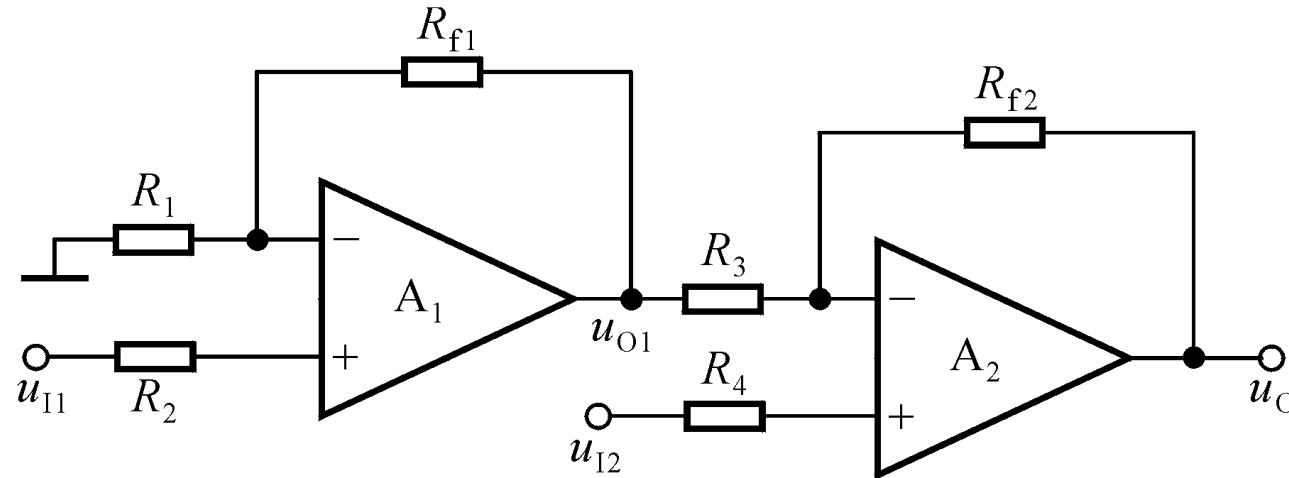
$$u_O = \frac{R_f}{R} \cdot (u_{I2} - u_{I1})$$

实现了对差模输入的比例运算，称为**差分比例运算电路**，又称为**减法运算电路**



缺点是：电阻的选取和调整不方便；每个信号源的输入电阻都较小。可采用**两级电路**。

# 高输入电阻的两级差分比例运算电路



$$u_O = \left(1 + \frac{R_{f1}}{R_1}\right) \cdot \left(-\frac{R_{f2}}{R_3}\right) u_{I1} + \left(1 + \frac{R_{f2}}{R_3}\right) u_{I2}$$

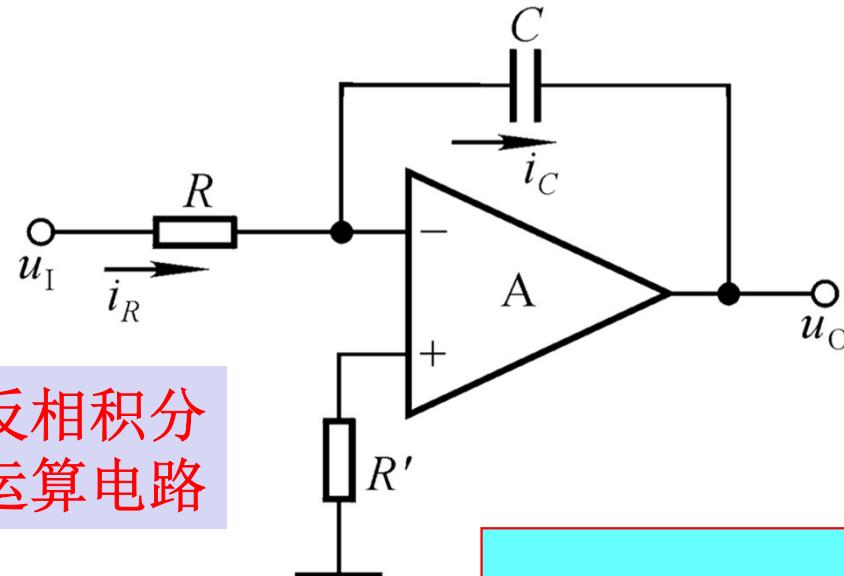
若  $R_1 = R_{f2}$ ,  $R_3 = R_{f1}$

$$u_O = \left(1 + \frac{R_{f2}}{R_3}\right) (u_{I2} - u_{I1})$$

每个信号源的输入电阻均可认为无穷大。

## 6.1.4 积分运算电路和微分运算电路

### 一、积分运算电路



$$i_C = i_R = \frac{u_I}{R}$$

$$u_O = -u_C = -\frac{1}{C} \int i_C dt = -\frac{1}{RC} \int u_I dt$$

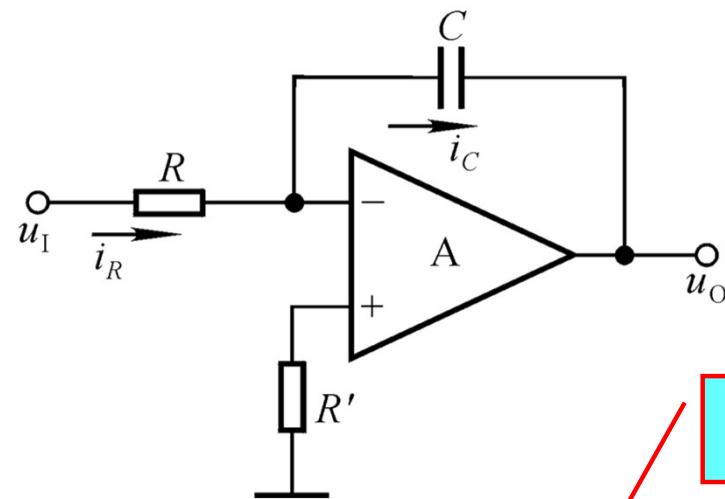
$$u_O = -\frac{1}{RC} \int_{t_1}^{t_2} u_I dt + u_O(t_1)$$

若  $u_I$  为常量，则  $u_O = -\frac{1}{RC} \cdot u_I \cdot (t_2 - t_1) + u_O(t_1)$

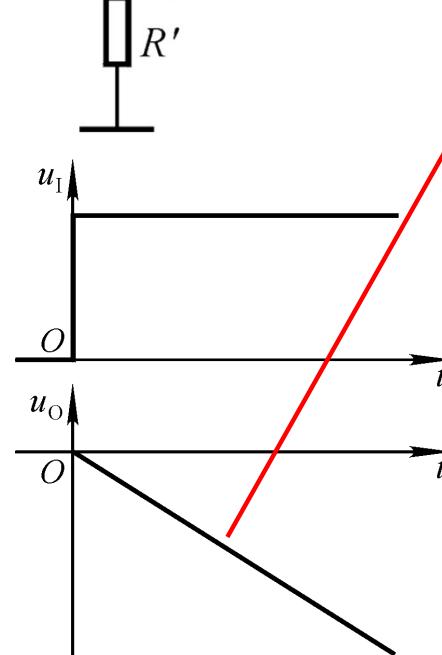
采用运放组成的积分电路，由于充电电流基本上是恒定的，故  $u_O$  是时间  $t$  的一次函数，从而提高了它的线性度。

$$u_O = -\frac{1}{RC} \cdot u_I \cdot (t_2 - t_1) + u_O(t_1)$$

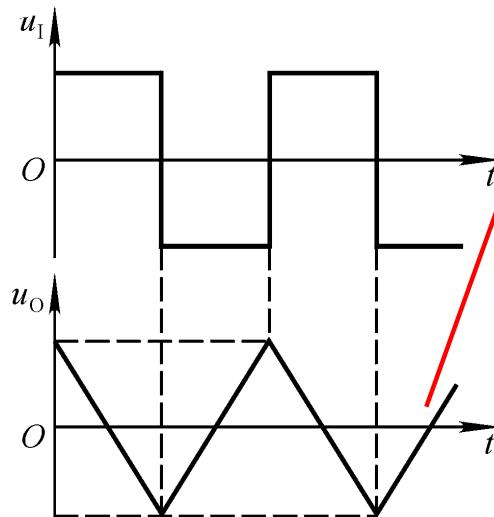
利用积分运算的基本关系实现不同的功能



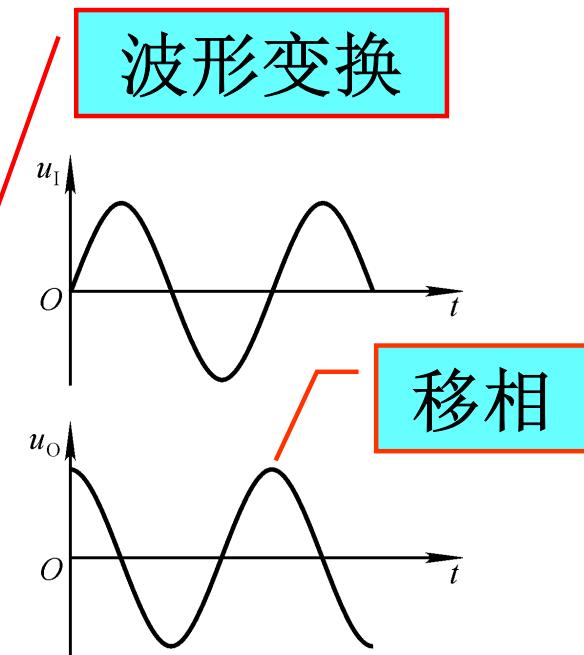
- 1) 输入为阶跃信号时的输出电压波形?
- 2) 输入为方波时的输出电压波形?
- 3) 输入为正弦波时的输出电压波形?



线性积分

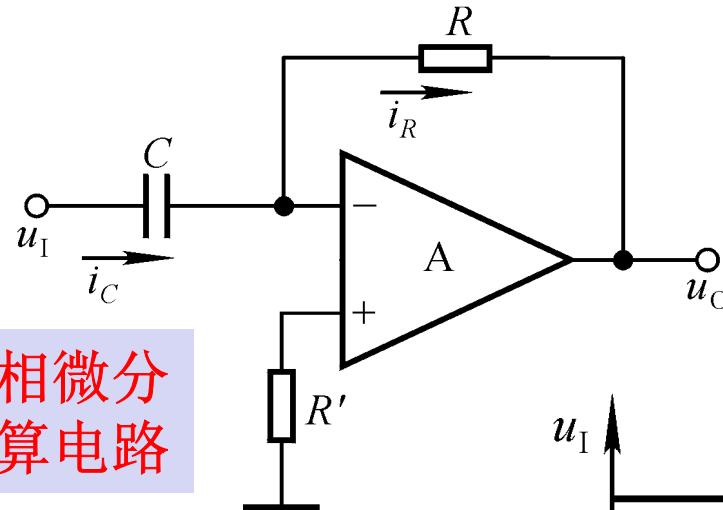


波形变换



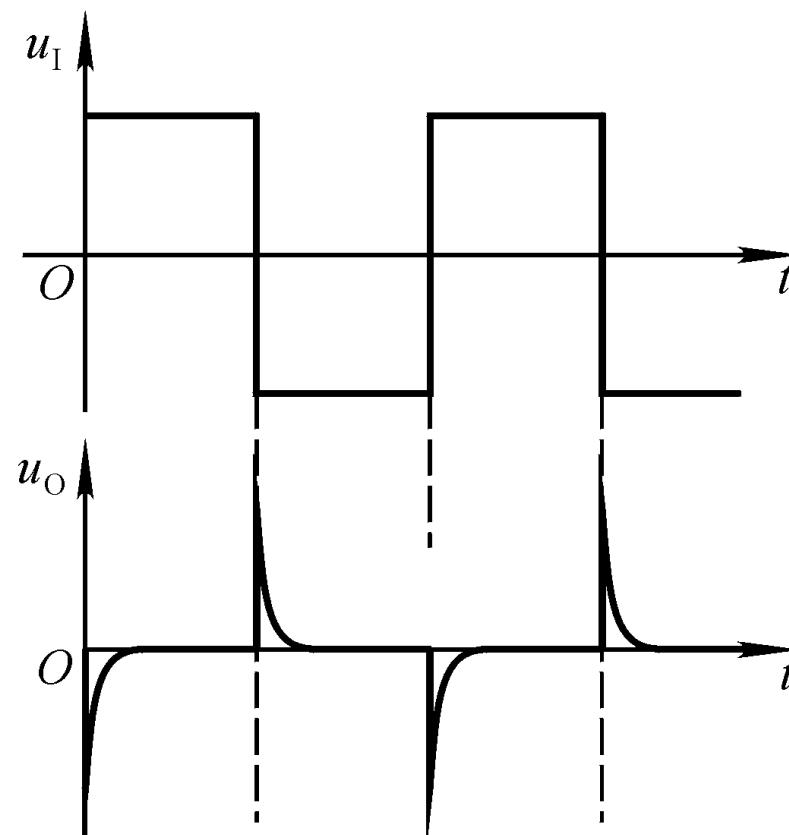
移相

## 二、微分运算电路

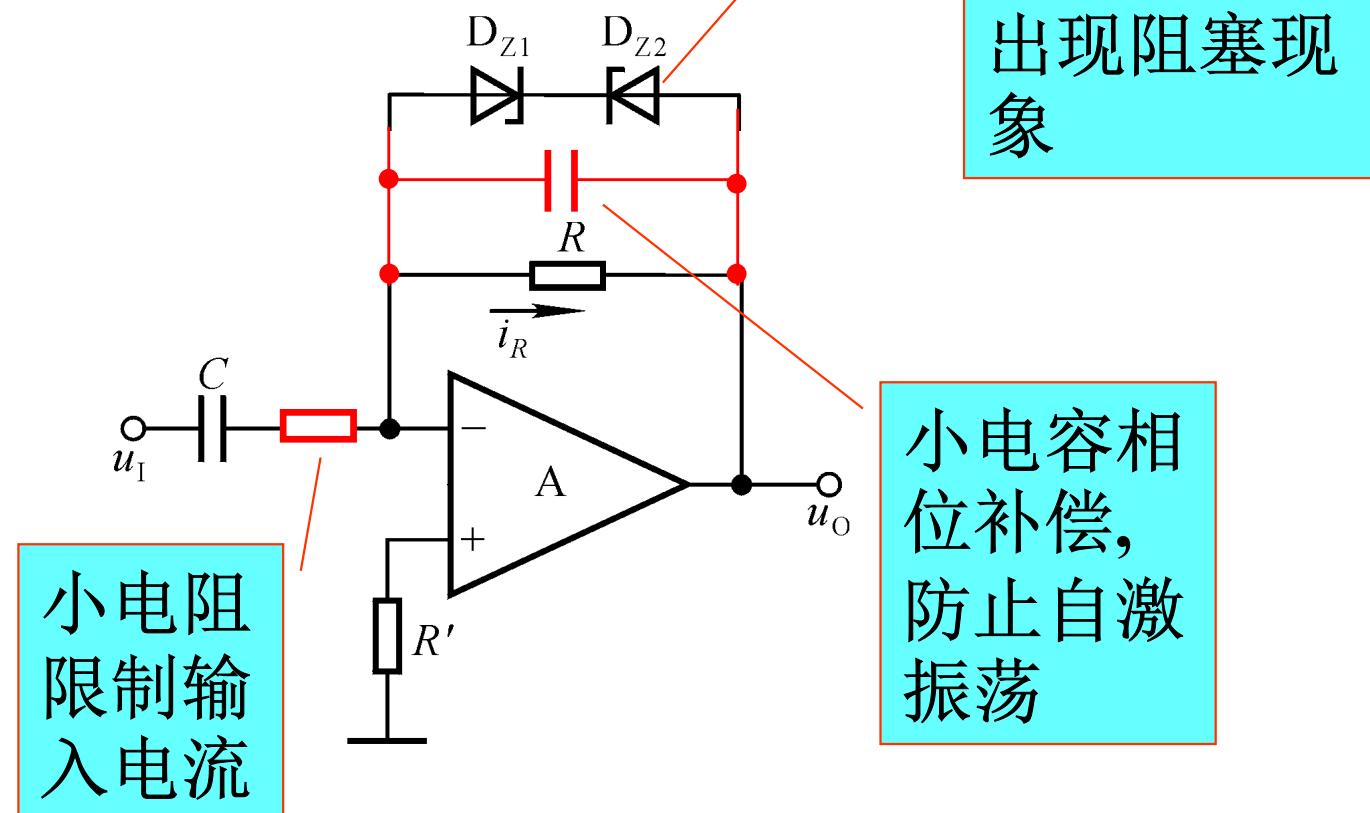


$$i_R = i_C = C \frac{du_I}{dt}$$

$$u_O = -i_R R = -RC \frac{du_I}{dt}$$

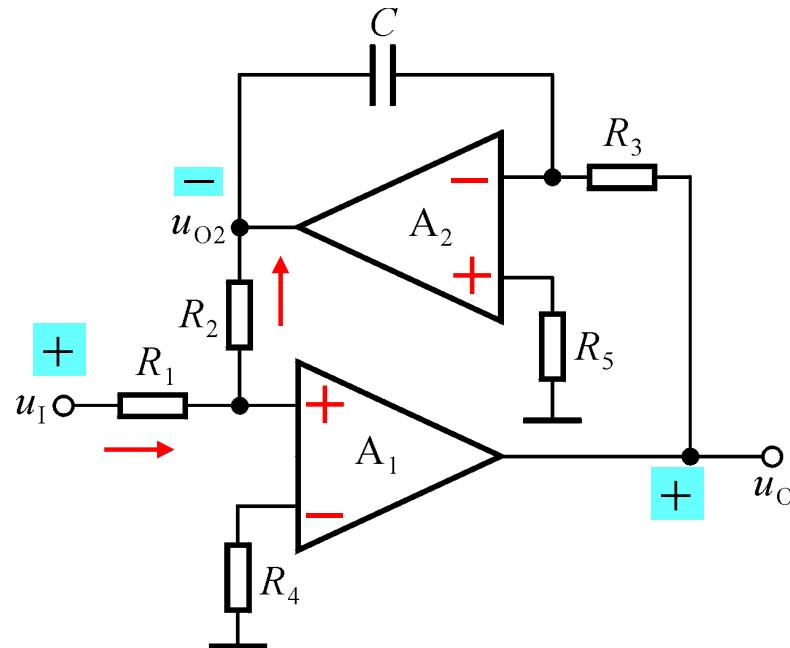


为了克服集成运放的阻塞现象和自激振荡，实用电路应采取措施。



### 三、逆函数型微分运算电路

利用积分运算电路来实现微分运算：将积分运算电路作为反馈回路。

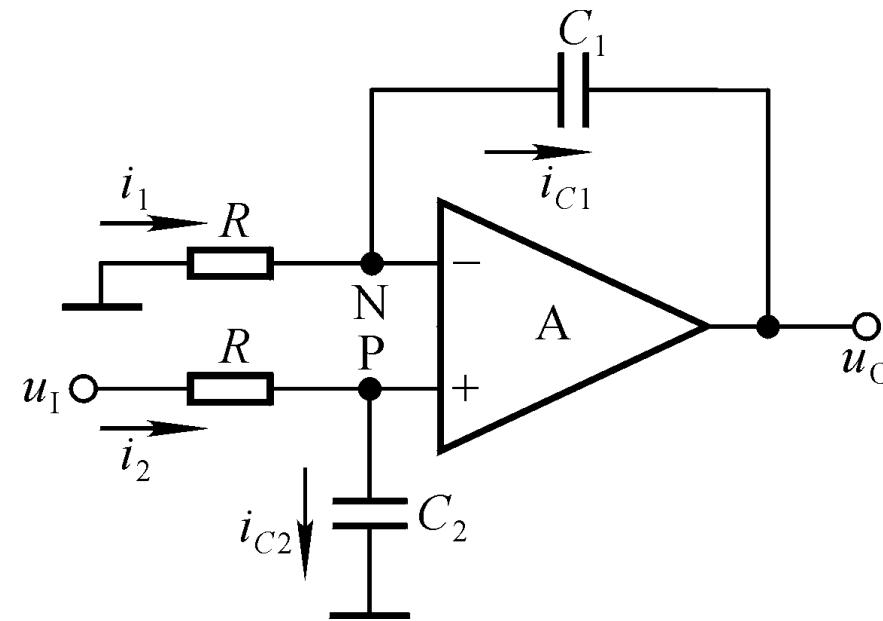


- 1) 必须保证引入的是负反馈；
- 2)  $u_O = f(u_I) = ?$

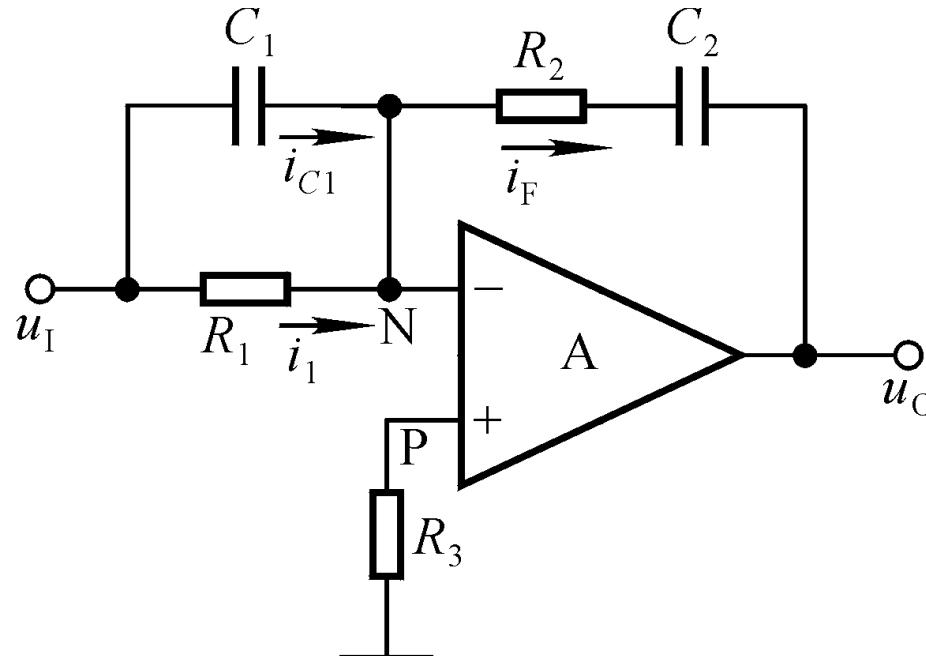
$$u_{O2} = -\frac{1}{R_3 C} \int u_O dt = -\frac{R_2}{R_1} u_I$$

$$u_O = \frac{R_2 R_3 C}{R_1} \cdot \frac{du_I}{dt}$$

## 例6.1.4



$$u_O = \frac{1}{RC} \int u_I dt \quad \text{同相积分运算}$$

**例6.1.5****PID调节器**

$$u_O = -\left(\frac{R_2}{R_1} + \frac{C_1}{C_2}\right)u_I - R_2 C_1 \frac{du_I}{dt} - \frac{1}{R_1 C_2} \int u_I dt$$

比例运算P

微分运算D

积分运算I

还有**PI**调节器(当 $R_2=0$ 短路或 $C_1=0$ 开路时);  
**PD**调节器(当 $C_2=\infty$ 短路或 $R_1=\infty$ 开路时)。

**习题6.13**

# 6.3 有源滤波电路

## 6.3.1 概述

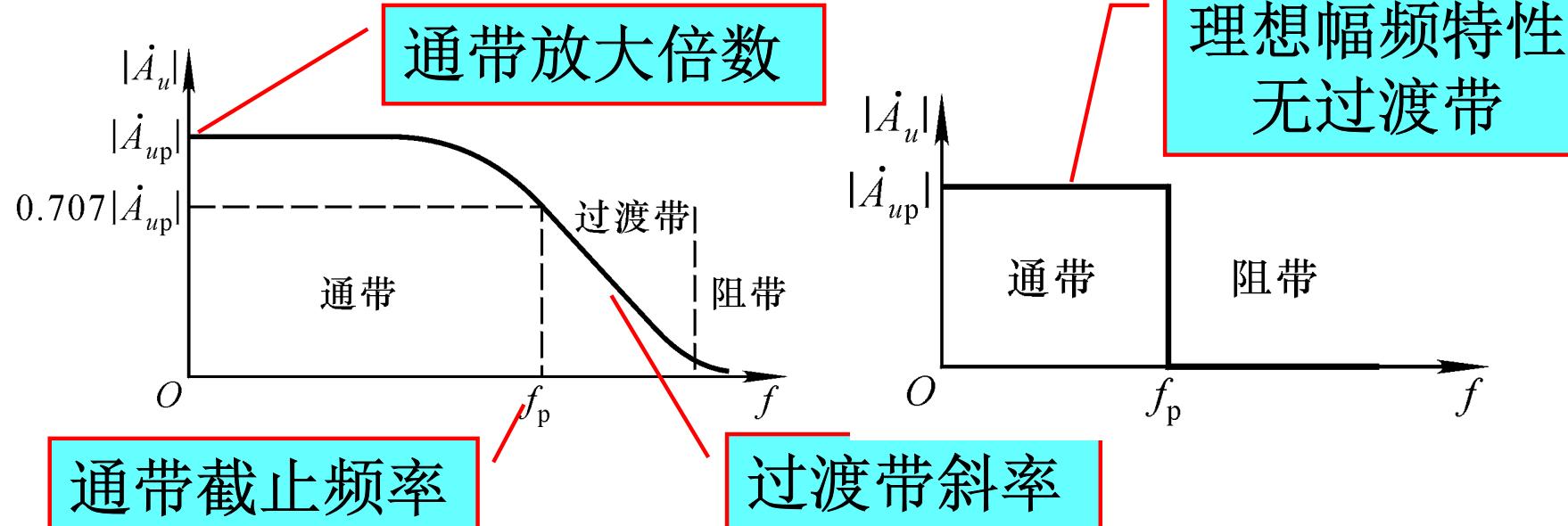
### 1. 滤波电路的功能

使特定频率范围内的信号通过，而阻止其它频率信号通过。

### 2. 滤波电路的种类

低通滤波器 (LPF)

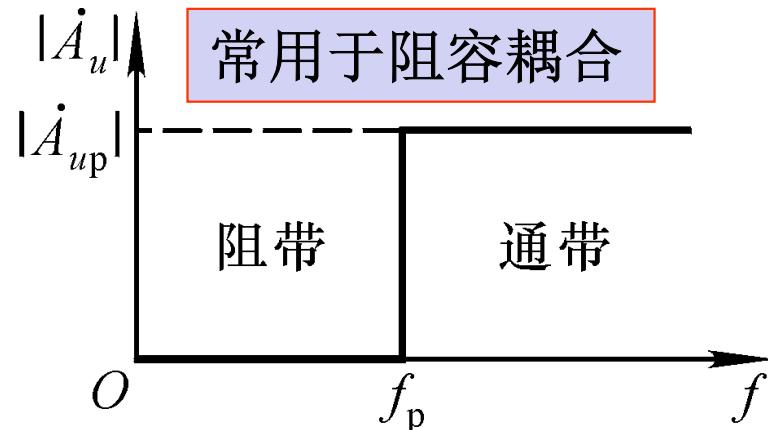
常用于直流电源中的滤波电路



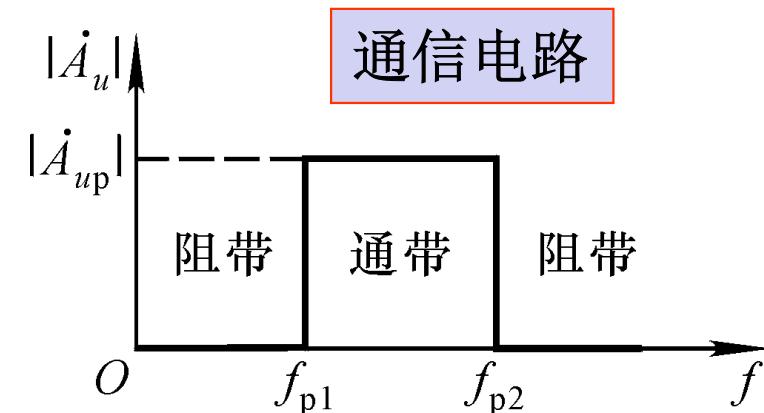
分析滤波电路就是研究其幅频特性，即求解  $\dot{A}_{up}$ 、 $f_p$  和过渡带的斜率。

## 理想滤波电路的幅频特性

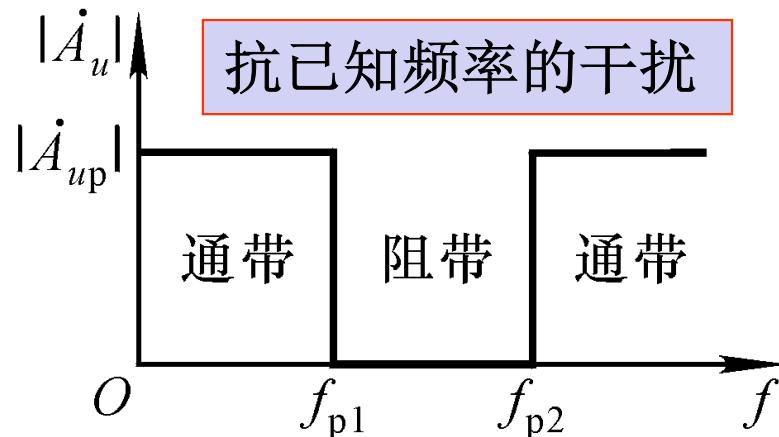
高通滤波器 (HPF)



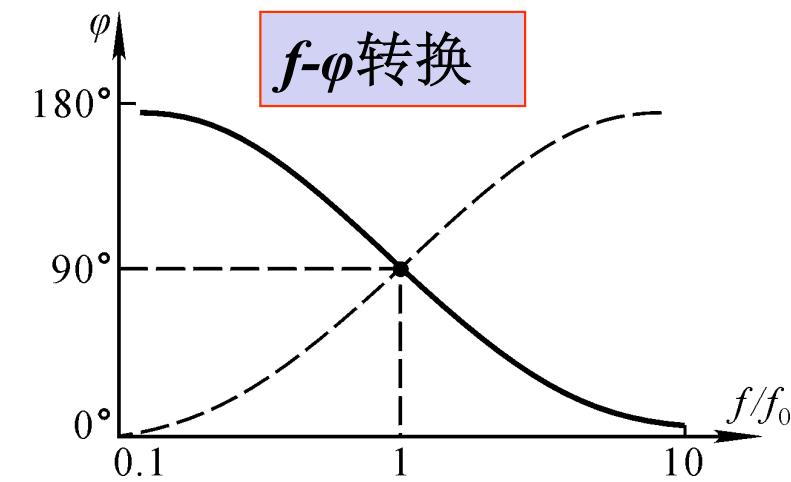
带通滤波器 (BPF)



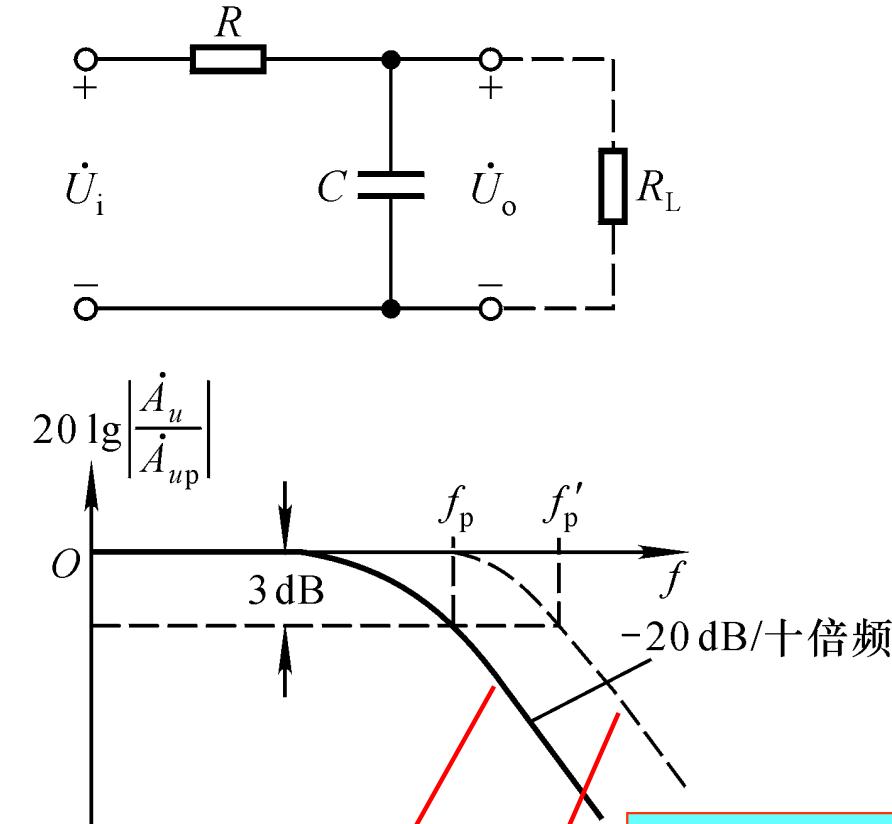
带阻滤波器 (BEF)



全通滤波器 (APF)



### 3. 无源滤波电路和有源滤波电路



空载时  
带负载时

负载变化时，  
通带放大倍数  
和通带截止频  
率均变化。

空载:  $\dot{A}_{up} = 1 \quad f_p = \frac{1}{2\pi RC}$

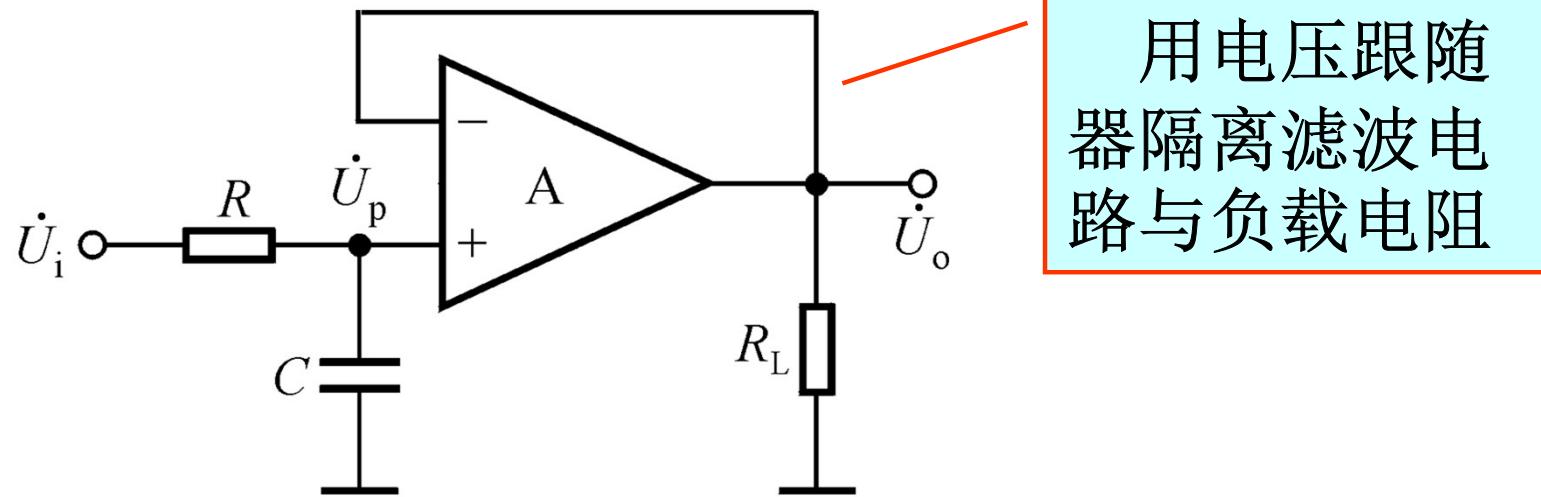
$$\dot{A}_u = \frac{1}{1 + j \frac{f}{f_p}}$$

带载:  $\dot{A}_{up} = \frac{R_L}{R + R_L}$

$$f_p = \frac{1}{2\pi (R // R_L) C}$$

$$\dot{A}_u = \frac{\dot{A}_{up}}{1 + j \frac{f}{f_p}}$$

## 有源滤波电路



无源滤波电路的滤波参数随负载变化；有源滤波电路的滤波参数不随负载变化，须直流电源供电，可放大，应选用带宽合适的集成运放，不适用于高电压大电流的负载，只适用于信号处理。

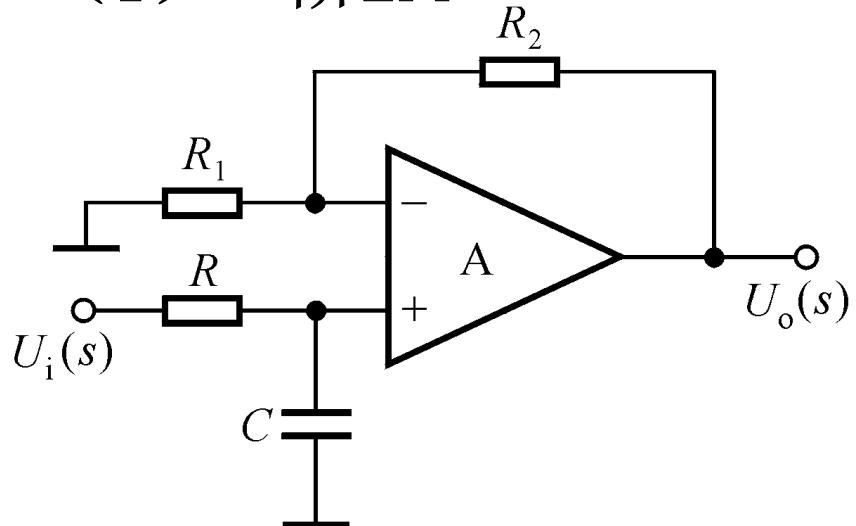
## 有源滤波电路的特点和分析方法

- 电路特点（和运算电路相同）
  - 引入深度电压负反馈，因而集成运放工作在线性区。
  - 具有“虚短”和“虚断”的特点。
- 分析方法
  - 有源滤波电路研究的是频域问题，用电压放大倍数的幅频特性描述滤波特性（而运算电路研究的是时域问题，用运算关系式描述输出电压与输入电压的关系）。
  - 采用节点电流法，首先用相量法求出电压放大倍数，然后得出通带放大倍数、通带截止频率，最后画出频率特性。
  - 识别滤波器类型的方法：分别在信号频率趋于零、无穷大或某一频率段时，判断电压放大倍数是有确定的值还是零，而这一确定的值就是通带放大倍数。

## 6.3.2 低通滤波器 (LPF)

### 1. 同相输入LPF

#### (1) 一阶LPF



$$\dot{A}_{up} = 1 + \frac{R_2}{R_1}$$

频率趋于0时有确定的放大倍数，即通带放大倍数；  
频率趋于 $\infty$ 时输出电压为0

$$\dot{A}_u = \frac{\dot{A}_{up}}{1 + j\omega RC} = \frac{\dot{A}_{up}}{1 + j\frac{f}{f_p}}$$

表明进入高频段的下降速率为  
 $-20\text{dB}/十倍频$

$$f_p = f_0 = \frac{1}{2\pi RC}$$

决定于 $RC$ 环节

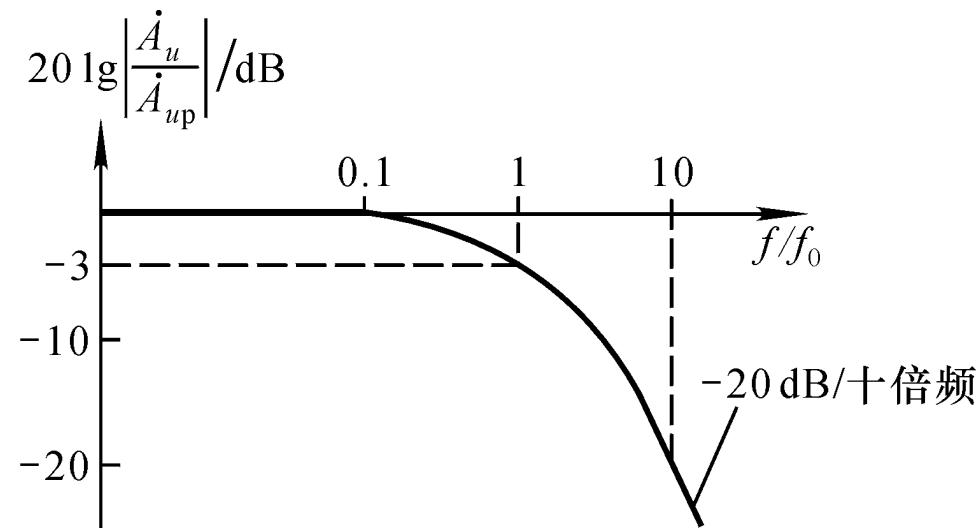
求解传递函数时，只需将放大倍数中的  $j\omega$  用  $s$  取代即可。

$$A_u(s) = \frac{U_o(s)}{U_i(s)} = \left(1 + \frac{R_f}{R_i}\right) \frac{1/sC}{R + 1/sC} = \left(1 + \frac{R_2}{R_1}\right) \cdot \frac{1}{1 + sRC}$$

$s$  的最高指数  
称为阶数，  
一阶LPF

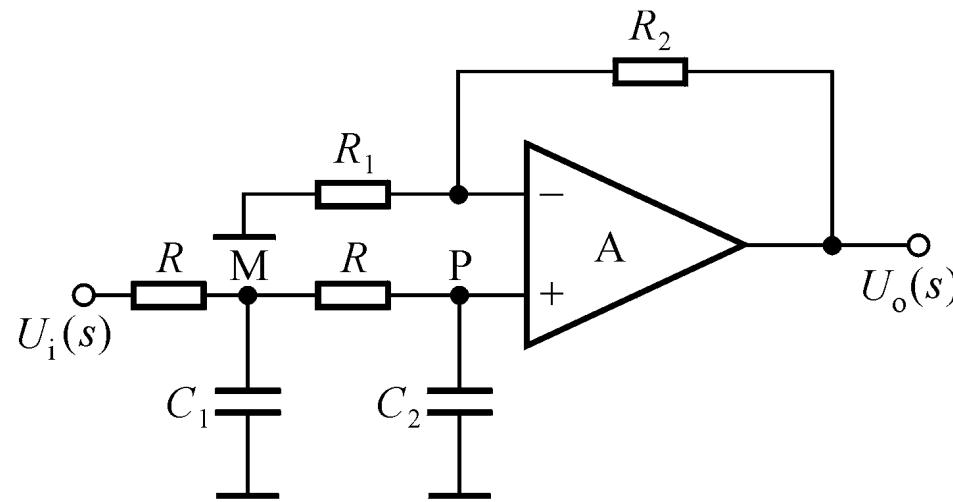
也可以经拉氏变换直接得到传递函数

## 二阶LPF幅频特性



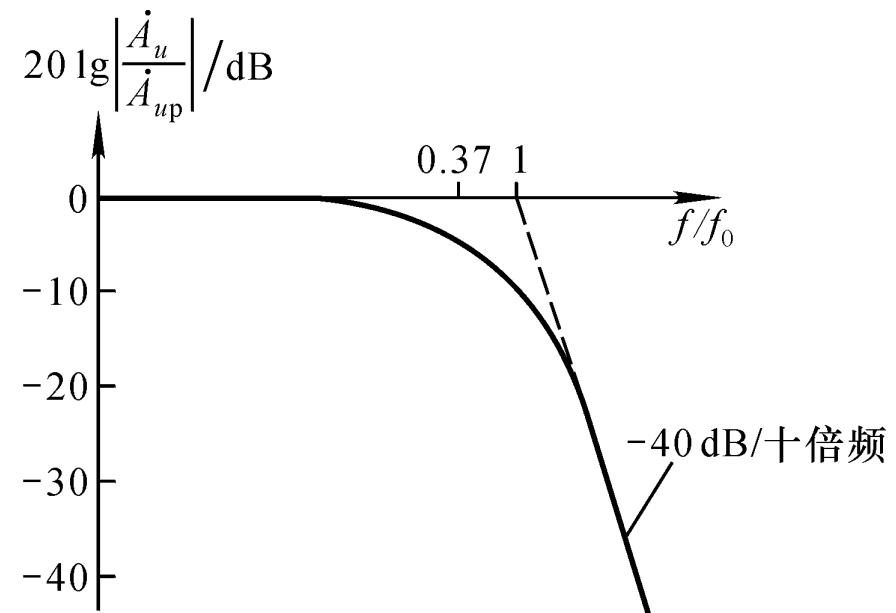
为了使过渡带变窄，需采用多阶滤波器，即增加 $RC$ 环节。

## (2) 简单二阶LPF



$$A_u(s) = \left(1 + \frac{R_2}{R_1}\right) \frac{1}{1 + 3sRC + (sRC)^2}$$

$$\dot{A}_u = \left(1 + \frac{R_2}{R_1}\right) \frac{1}{1 - \left(\frac{f}{f_0}\right)^2 + 3j\frac{f}{f_0}}$$



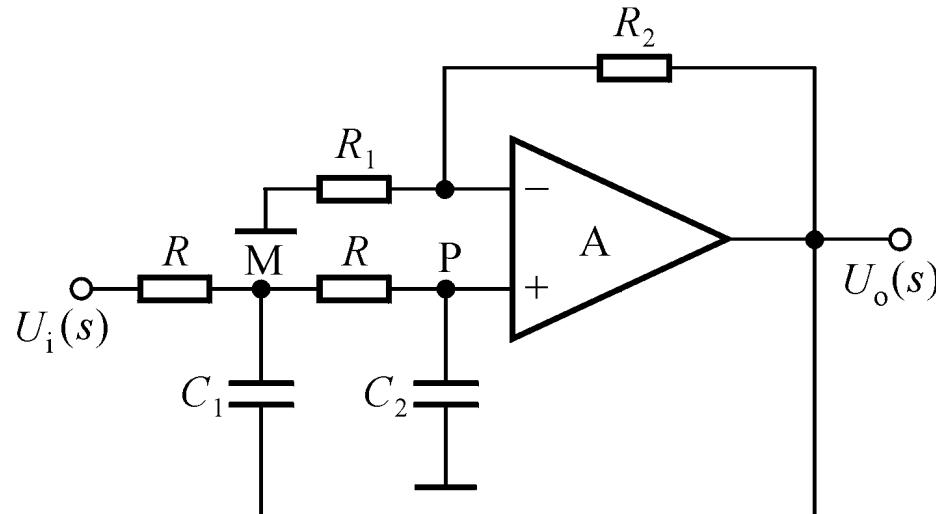
$$f_0 = \frac{1}{2\pi RC} \quad \text{特征频率}$$

截止频率  $f_p \approx 0.37f_0$

$f_p$  远离  $f_0$ , 若要两者接近, 就要增大  $f=f_0$  附近的电压放大倍数, 可以引入正反馈。

## (3) 压控电压源二阶LPF

为使  $f_p = f_0$ , 且在  $f = f_0$  时幅频特性按  $-40\text{dB}/\text{十倍频}$  下降。

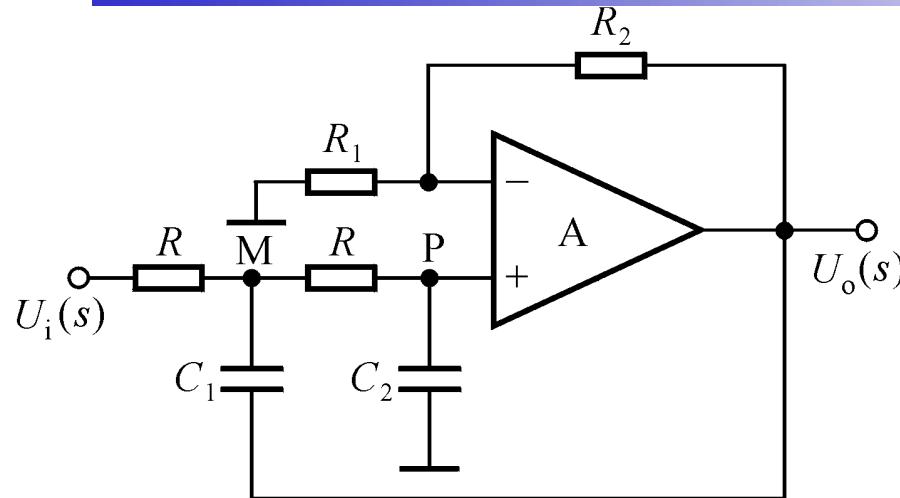


引入正反馈

$f \rightarrow 0$  时,  $C_1$ 、 $C_2$ 开路,  
正反馈断开, 放大倍数为通  
带放大倍数;

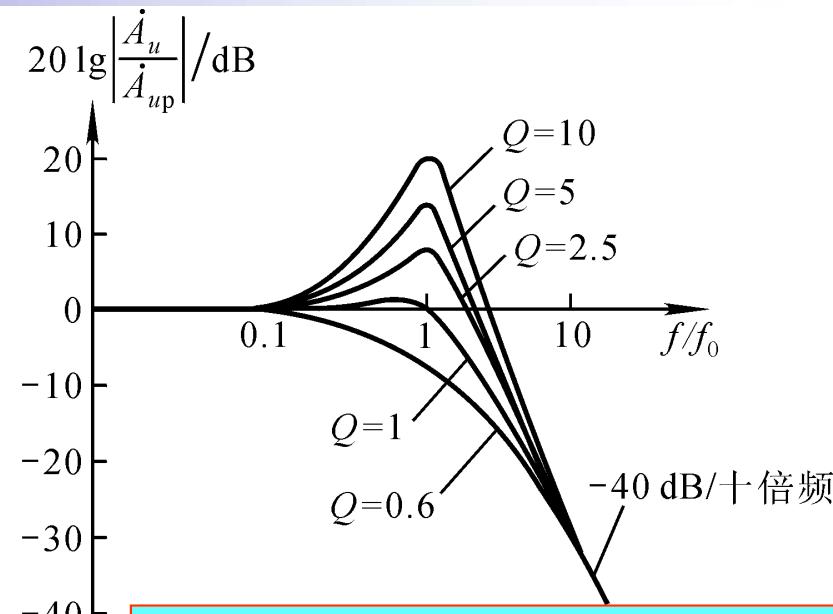
$f \rightarrow \infty$  时,  $C_1$ 、 $C_2$ 短路,  
输出为0, 正反馈对输出不起  
作用, 放大倍数 $\rightarrow 0$ 。

正反馈主要作用在  $f = f_0$  附近, 既要保证在  $f = f_0$  时放大倍数数值增大, 又不会因正反馈过强而产生自激振荡。



列P、M点的节点电流方程，整理可得：

$$A_u(s) = \frac{A_{up}(s)}{1 + [3 - A_{up}(s)]sRC + (sRC)^2}$$



$$\dot{A}_u = \frac{\dot{A}_{up}}{1 - (\frac{f}{f_0})^2 + j[3 - \dot{A}_{up}] \frac{f}{f_0}}$$

$$f = f_0 \text{ 时, } |\dot{A}_u| = \left| \frac{\dot{A}_{up}}{3 - \dot{A}_{up}} \right| = |Q \dot{A}_{up}|$$

Q称为品质因数，是  $f_0$  处电压放大倍数与通带放大倍数之比

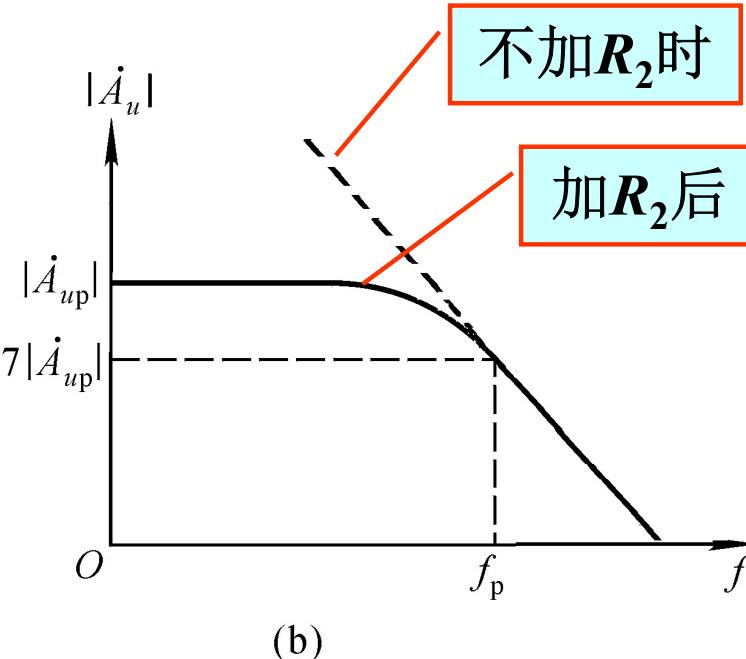
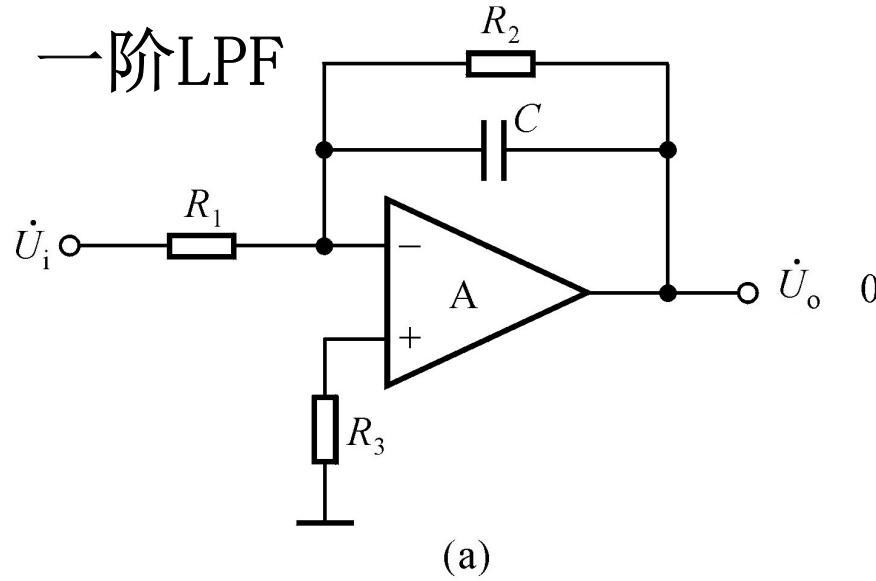
为了Q大于1

为了不产生自激振荡

当  $2 < |\dot{A}_{up}| < 3$  时,  $|\dot{A}_u|_{f=f_0} > |\dot{A}_{up}|$

## 2. 反相输入LPF

(1) 一阶LPF



不加 $R_2$ 时：积分运算电路，

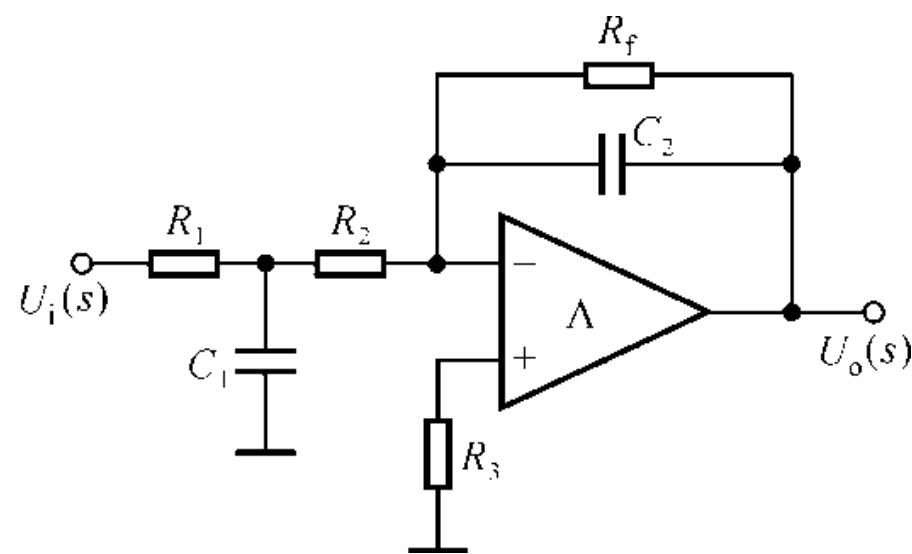
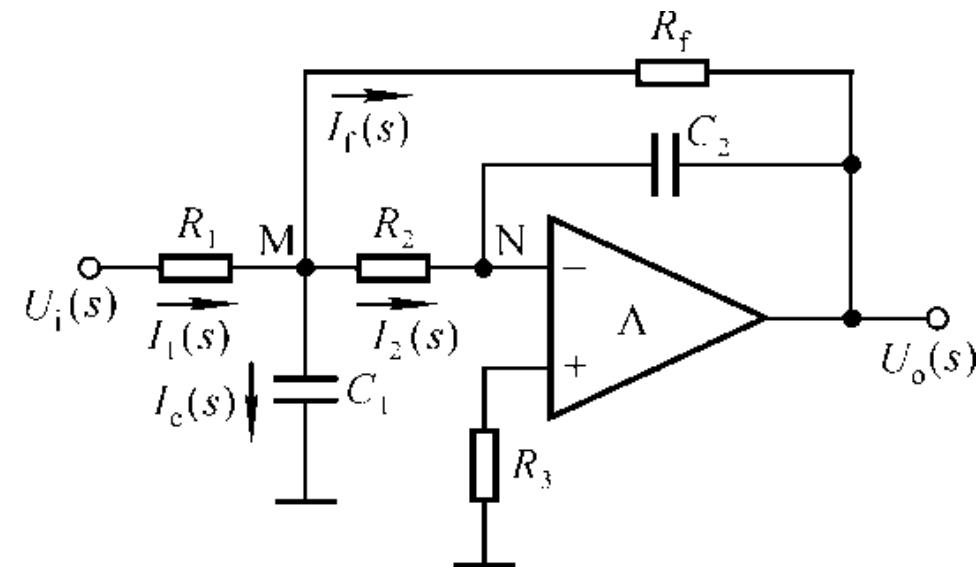
具有低通特性，传递函数  $A_u(s) = \frac{1}{sR_1C}$ ，即  $f \rightarrow 0, |\dot{A}_u| \rightarrow \infty$ 。

加 $R_2$ 后：  $f \rightarrow 0, C$  断开，通带放大倍数  $\dot{A}_{up} = -R_2/R_1$

$$A_u(s) = -\frac{R_2}{R_1} \cdot \frac{1}{1 + sR_2C}$$

$$\dot{A}_u = -\frac{R_2}{R_1} \cdot \frac{1}{1 + j\frac{f}{f_0}} \quad f_p = f_0 = \frac{1}{2\pi R_2 C}$$

## (2) 二阶LPF

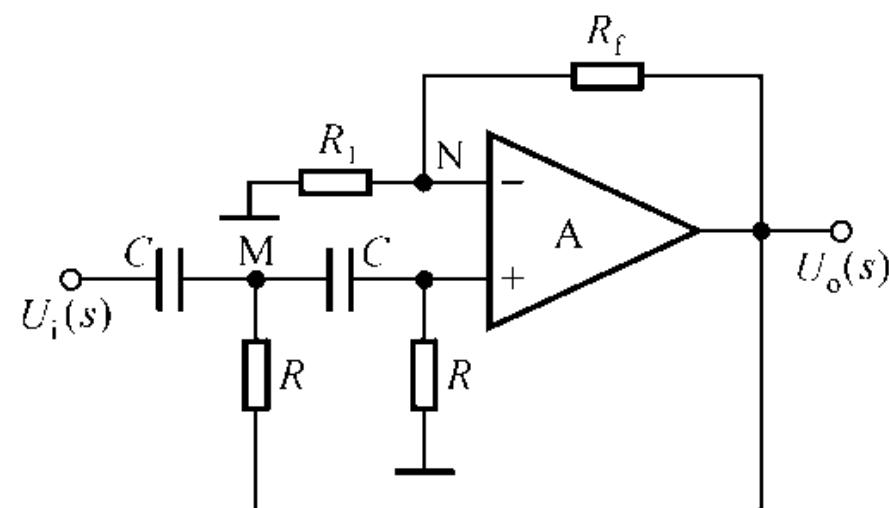
简单二阶LPF无限增益多路反馈二阶LPF

### 6.3.3 其他滤波电路

#### 1. 高通滤波器 (HPF)

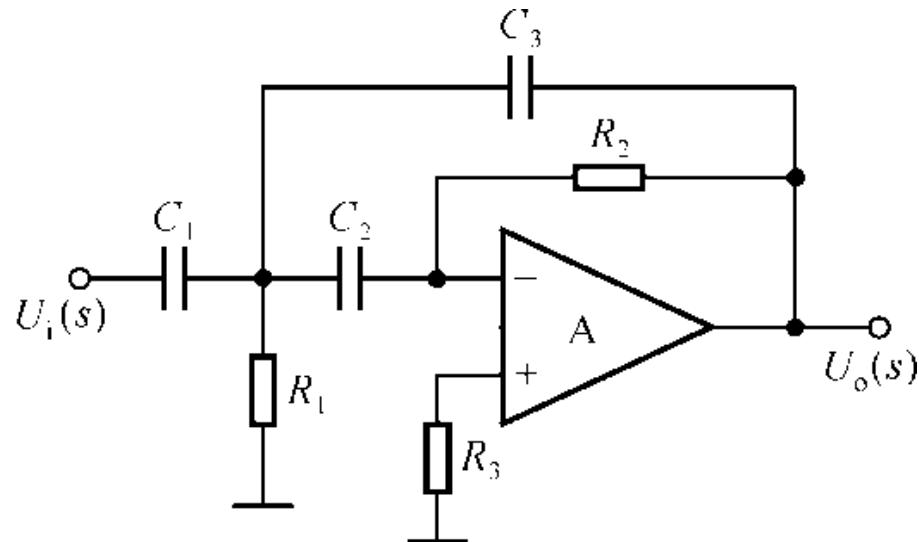
与LPF有对偶性，将LPF的电阻和电容互换，就可得一阶HPF、简单二阶HPF、压控电压源二阶HPF电路。

压控电压源二阶HPF



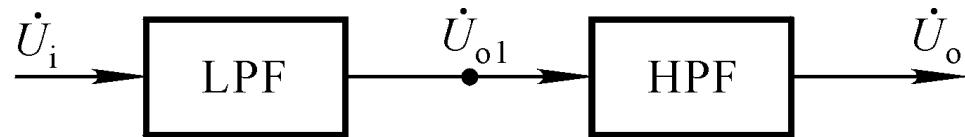
(a)

无限增益多路反馈二阶HPF



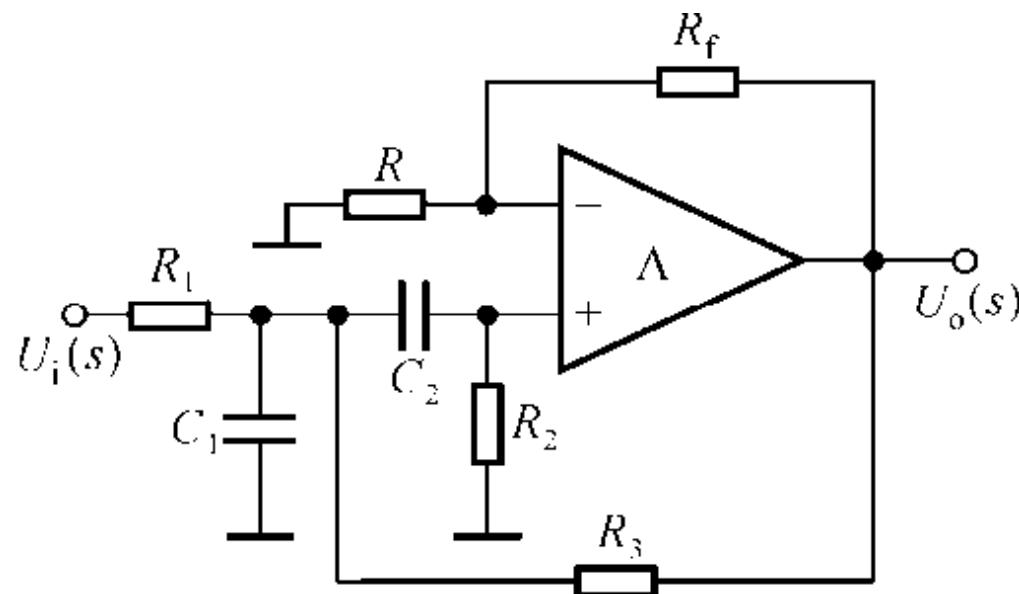
(b)

## 2. 带通滤波器 (BPF)

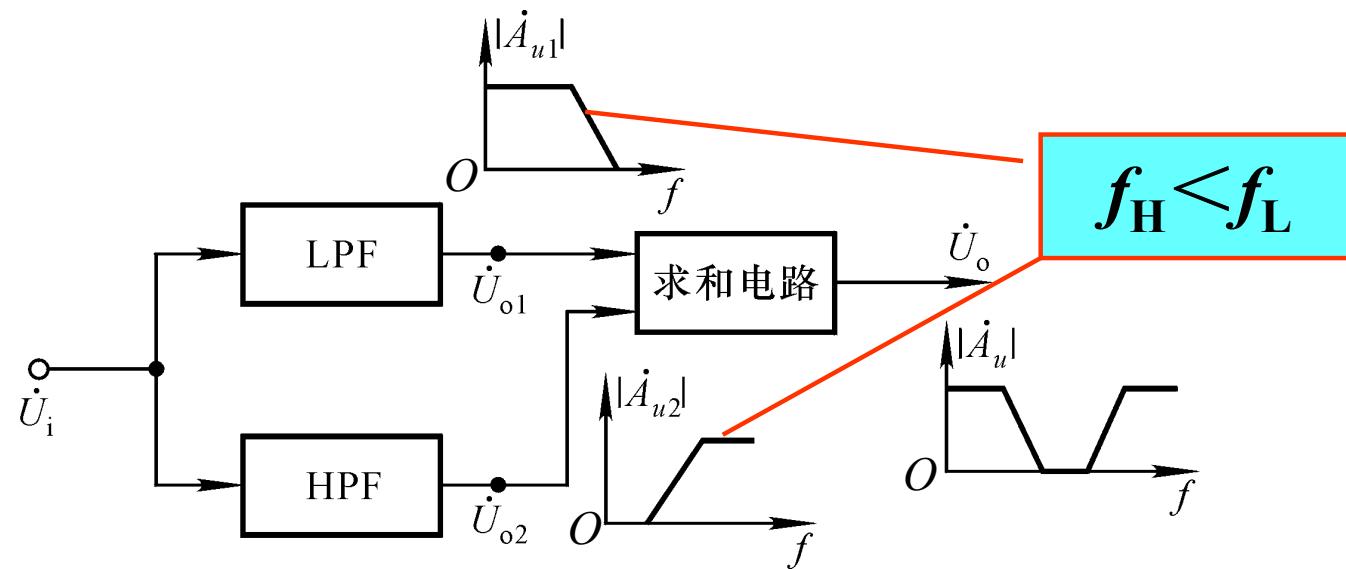


$$f_H > f_L$$

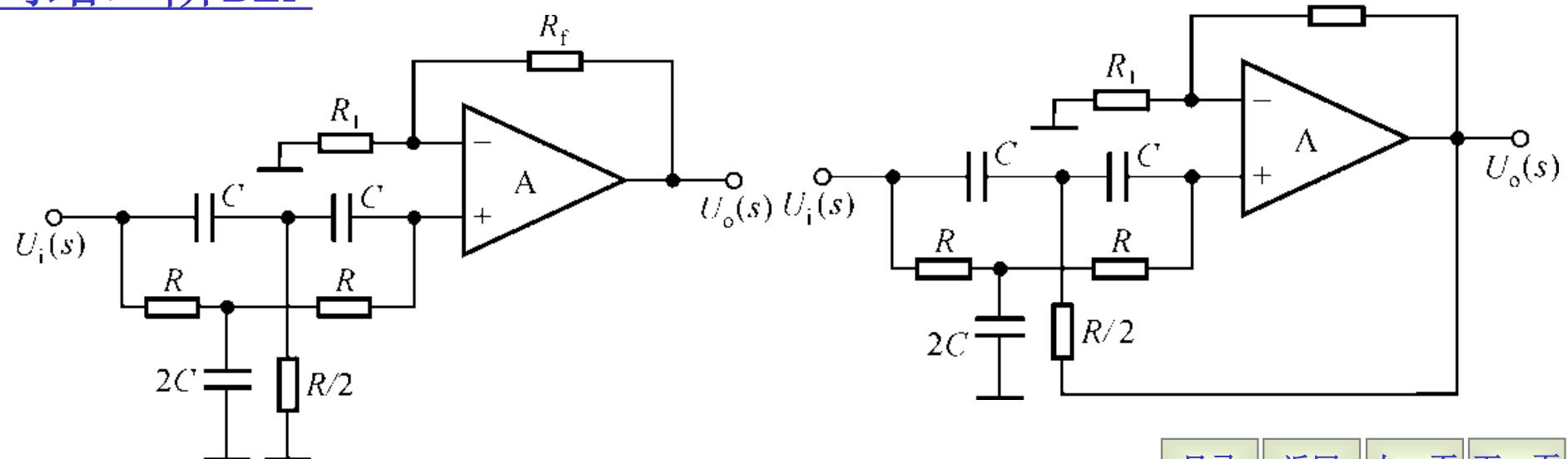
### 压控电压源二阶BPF



### 3. 带阻滤波器 (BEF)



#### 双T网络二阶BEF



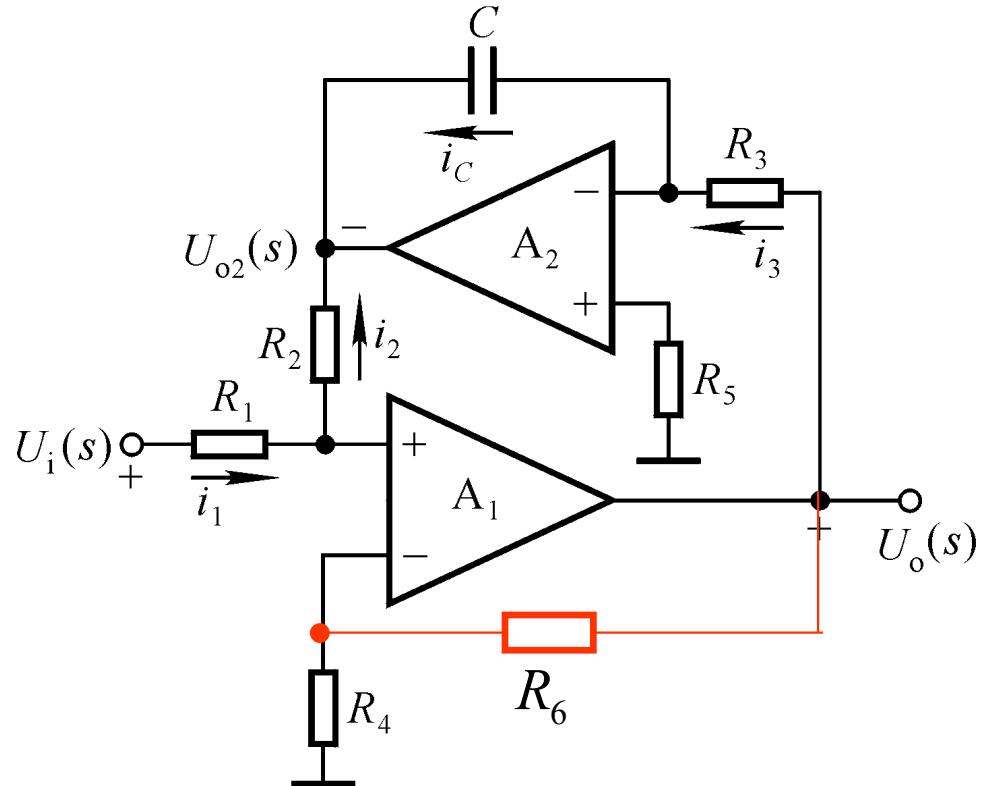
### 6.3.4 状态变量型有源滤波器

要点：

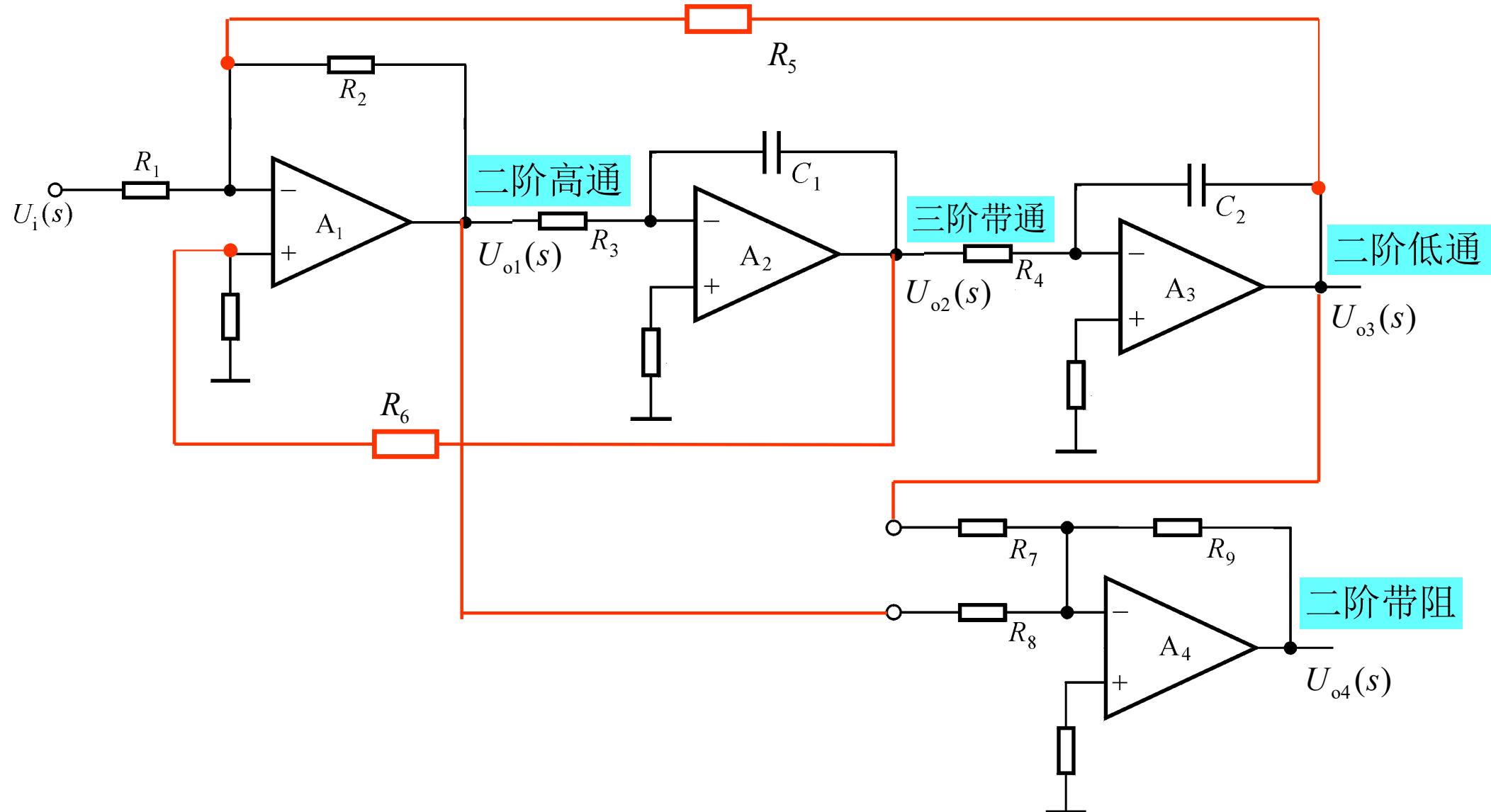
- 将比例、积分、求和等基本运算电路组合成自由设置传递函数、实现各种滤波功能的电路，称为状态变量型滤波器。
- 通带放大倍数由负反馈网络决定。
- 利用“逆运算”原理：积分电路具有低通特性，置于负反馈通路中可使电路具有高通特性。

$f \rightarrow 0$ 时负反馈最强， $A_1$ 输出电压 $\rightarrow 0$ ； $f \rightarrow \infty$ 时C相当于短路， $A_2$ 输出电压 $\rightarrow 0$ ， $A_1$ 开环，工作在非线性区， $A_1$ 输出电压 $\rightarrow \pm U_{OM}$ ，需引入负反馈 $R_6$ 使电路有确定的通带放大倍数。

利用积分电路实现的  
高通滤波器



## 利用积分电路实现的多阶滤波器



# 第 6 章

结 束