Programmeerimine keeles C++

Praktikum 2: klassid ja objektid

Ülesanne 1 – Lihtne geomeetria teek

Kodutöö eesmärk on luua lihtne geomeetria teek. Lahendusena peab kompileerimisel tekkima teek nimega libgeometry.a. Teegi päised peavad olema tehtud nii, et alusfailidega kaasasolev testprogramm geometrytest kompileerub. Hindamisel kontrollin nii seda kui ka meetodite tööd.

Testprogrammi kompileerib 'make test'.

Sellest ülesandest alustame ka koodi struktureerimist kataloogidesse. Päised paigutage kausta include, teegi lähtekood kausta src, valmis teek kausta lib, testrakendus kausta tests, dokumentatsioon kausta docs. Makefile ja Doxyfile jäävad juurkataloogi. Juhinduge alusfailides ette tehtud struktuurist. Palun ärge muutke klassi liikmete nimesid ja hoidke nad avalikud.

Vektor

Kirjutada klass Vector2, mis määrab kahemõõtmelises ruumis vektori float tüüpi koordinaatidega x ja y. Lahendus toob 2 punkti.

Meetod	Eesmärk
Vector2 ()	algväärtustab koordinaadid nullidega
Vector2 (float nx, float ny)	parameetritega konstruktor - väärtustab koordinaadid
float distanceFrom (Vector2 p)	tagastab punkti kauguse mingist teisest punktist tasandil
operator <<	väljastab vektori koordinaadid kujul (x, y)

Sirglõik

Luua klass Line2, mis kirjeldab sirglõiku kahe otspunkti p1 ja p2 abil. Lahendus toob 2 punkti.

Meetod	Eesmärk
Line2 ()	vaikekonstruktor – loob tipud (Vector2 vaikekonstruktoriga)
Line2 (Vector2 np1, Vector2 np2)	parameetritega konstruktor - väärtustab klassi elemendid
float length ()	tagastab sirglõigu pikkuse (kasutage vektori distanceFrom meetodit)
operator <<	väljastab sirglõigu andmed kujul (p1 - p2)

Ring

Luua klass Circle2, mis esitab tasandil asuvat ringi keskpunkti p ja mittenegatiivse raadiuse r abil. Raadiuse mittenegatiivsust tuleb jälgida kõikides meetodites (konstruktor, skaleerimine).

Meetod	Eesmärk
Circle2 ()	vaikekonstruktor – loob tipu ja paneb raadiuseks nulli

Circle2 (Vector2 np1, float nr)	parameetritega konstruktor - väärtustab klassi elemendid
float circumference ()	tagastab ringi ümbermõõdu
float area ()	tagastab ringi pindala
bool contains (Vector2 v)	tagastab true, kui antud punkt on ringjoone peal või sees, muidu false (kasutage vektori distanceFrom meetodit)
bool contains (Line2 1)	tagastab true, kui antud lõik on ringjoone sees (sh tipud joone peal), muidu false (kasutage distanceFrom meetodit)
void scale (float factor)	korrutab ringi raadiuse antud väärtusega
operator <<	väljastab ringi andmed kujul (p, r)

Lahendus toob 4 punkti.

Testrakendus

Täiendage kaasasolevat testprogrammi geometrytest, et veenduda oma meetodite õigsuses.

Kataloogistruktuuri järgiv Makefile

Kui lahendus järgib korrektselt kataloogistruktuuri ning teek, testrakendus ja dokumentatsioon tekivad õigetesse kaustadesse, siis saab selle eest 1 punkti.

Lisaülesanne – Kolmemõõtmeline geomeetria

Kirjutage põhiülesande klassidest kolmemõõtmelised versioonid (Vector3, Line3, Sphere3).

- 1) Vektori klassile lisage kolmas koordinaat z ning täiendage vastavaid konstruktoreid. Tekkival klassil on siis kolm koordinaati.
- 2) Sirglõik ja kera peavad olema määratud Vector3 abil. Täiendage vastavalt meetodeid.
- 3) Sirglõigu ja kera klassides realiseerige samad meetodid, mis põhiülesandes. Vajadusel asendage Vector2 Vector3-ga
- 4) Lisage kera klassile meetod float volume(), mis tagastab kera ruumala. NB! Jätke ümbermõõdu meetod alles, arvutage nagu ringi ümbermõõtu.

Lahendus toob 2 lisapunkti.

Vihjeid

Ruutjuure funktsioon on sqrt. Pii kasutamise kohta leiate info siit: http://c-faq.com/fp/mpi.html

Tõrjuge kiusatust vector3 klass pärida vector2 klassist. See ei ole otstarbekas optimisatsioon.

Üldised tingimused

Tähtis! Loe läbi ülesannete vormistamise tingimused aine veebilehelt! Küsimustega pöörduda aine listi või praktikumijuhendaja poole. Tähtaeg on praktikumi toimumisnädala pühapäeva õhtu kell 23:59 (aega on 7 päeva).