# Matlab megoldások

## Nagy Dániel Zoltán

# 2021. május 29.

# Tartalomjegyzék

1. Gyakorlat									
	1.1.	Házifeladatok	3						
		1.1.1. Számológép	3						
	1.2.	Szorgalmik	4						
		1.2.1. Háromszög	4						
		1.2.2. DNS	Ę						
			,						
2.	-	corlat	6						
	2.1.	Házifeladatok	6						
			6						
		2.1.2. Mátrix	7						
	2.2.	Szorgalmik	8						
		2.2.1. Mátrix tulajdonságok	8						
3.		Gyakorlat							
	3.1.	Házifeladatok	9						
		3.1.1. 2D ábrázolás	6						
		3.1.2. Szenzorstatisztikai	11						
		3.1.3. Polinom	13						
	3.2.	Szorgalmik	15						
		3.2.1. Polinomok, kirajzolás	15						
4.	Gya	korlat	17						
	-	Házifeladatok	17						
		4.1.1. Gyümölcsök	17						
		4.1.2. Transzformáció	18						
		4.1.3. Egyenletrendszer	20						
		4.1.4. Áramkör	21						
		4.1.5. Korcsoporteloszlás	23						
	4.9	4.1.6. Stochasztikus	$\frac{24}{25}$						
	4.2.								
		4.2.1. Atmeneti mátrix	25						
<b>5.</b>	Gya	corlat	26						
	5.1.	Házifel <u>adatok</u>	26						
		5.1.1. Ants - 2D plot, numerical derivation	26						
		5.1.2. Equations, polynomials, numerical integration, text display	29						
	5.2.	Szorgalmik	30						
		5.2.1. Interpolációs polinom	30						
		5.2.2. Pillangók	31						
		5.2.3.   Függöny	32						

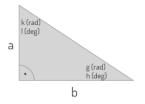
6.			33						
	6.1.	Házifeladatok	33						
		6.1.1. Ragadozó-zsákmány	33						
		6.1.2. Kemiai reakcio 3 anyaggal	35						
	6.2.	Szorgalmik	37						
		6.2.1. Kiürülési idő	37						
			38						
7.	Gya	corlat	39						
			39						
		7.1.1. 3D feladat 1	39						
		7.1.2. 3D feladat 2	40						
	7.2.		41						
			41						
8.	Gyakorlat 43								
	8.1.	Házifeladatok	43						
		8.1.1. Cellatömb	43						
		8.1.2. Struktúratömb	45						
		8.1.3. Diffegyenlet fájlolvasással	46						
		8.1.4. 3D plot fájlolvasással	48						
	8.2.		50						
	,		50						
9.	Gva	corlat	51						
			51						
			51						
		9.1.2. f92 - országok	52						
		9.1.3. f93 - geodata	53						
	0.2		54						
	9.4.		54						

#### 1.1. Házifeladatok

#### 1.1.1. Számológép

Készíts egy függvényt 2 bemeneti [a-b] és 11 kimeneti [c-h; k-p] paraméterrel, az alábbi összefüggések alapján:

- 1.  $c = \sqrt[a]{b}$ 2.  $d = a^b$ 3.  $e = \log_a b$
- 4.  $f = 5.21^{((log_b\sqrt[3]{\pi})^a)}$
- 5. Égy derékszögű háromszög két szára a és b. Számítsd ki a befogókkal szemközti szögeket radiánban és fokban is --- ez a négy érték kerüljön a g, h, l, k változókba az alábbi ábrának megfelelő szerrendben.

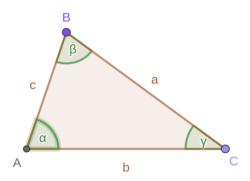


- 6. Számítsd ki a  $b^a$  -nál kisebb prímeket egy beépített MATLAB függvénnyel, és tárold el őket az m változóba.
- 7. Faktoriális számolás: n = (a \* b)!
- 8. Készítsd el a 10 \* a \* b érték prímtényezős felbontását (prím-faktorizáció) egy beépített MATLAB függvénnyel, az eredményt tárold el az o változóba
- 9. Számold ki a b sugarú kör területét, az eredményt tárold el a p változóba. Használj beépített kulcsszót a  $\pi$  állandó helyén!

```
Solution:
function [c,d,e,f,g,h,k,l,m,n,o,p]=assignment1Solution(a,b)
    c = power(b, 1/a);
    d = power(a, b);
    e = log10(b)/log10(a);
    f = power(5.21, power((log10(power(pi, 1/3))/log10(b)), a));
    g = atan(a/b);
    h = atand(a/b);
    k = atan(b/a);
    1 = atand(b/a);
    m = primes(power(b,a));
    n = factorial(a*b);
    o = factor(10*a*b);
    p = power(b,2)*pi;
end
a=5; b=2.4;
[c,d,e,f,g,h,k,l,m,n,o,p]=assignment1Solution(a,b)
a=4.5; b=4;
[c,d,e,f,g,h,k,l,m,n,o,p] = assignment1Solution(a,b)
a=4.5; b=2;
[c,d,e,f,g,h,k,l,m,n,o,p]=assignment1Solution(a,b)
```

### 1.2.1. Háromszög

Adott egy háromszög csúcsainak összes koordinátája (xA, yA, xB, yB, xC, yC). Írj függvényt, ami kiszámíja a háromszög szögeit fokban (alpha, beta, gamma), az oldalainak hosszát (a, b, c), a kerületét (k) és a területét (t)!



```
Solution:
function [alpha, beta, gamma, a, b, c, k, t] = haromszog(x_A, y_A, x_B, y_B, x_C, y_C)
    a = power(power(x_B-x_C, 2) + power(y_B-y_C, 2), 1/2);
    b = power(power(x_C-x_A, 2) + power(y_C-y_A, 2), 1/2);
    c = power(power(x_B-x_A, 2) + power(y_B-y_A, 2), 1/2);
    alpha = acosd((power(b, 2) + power(c, 2) - power(a, 2))/(2*b*c));
    beta = acosd((power(a, 2) + power(c, 2) - power(b, 2))/(2*a*c));
    gamma = acosd((power(a, 2) + power(b, 2) - power(c, 2))/(2*a*b));
    k = a + b + c;
    t = (b*c*sind(alpha))/2;
end

[alpha, beta, gamma, a, b, c, k, t] = haromszog(0, 0, 0, 5, 3, 0)
```

### 1.2.2. **DNS**

A DNS négy különböző nukleotidtípusból felépülő lineáris polimer. Az egyes nukleotidokat rendre az A, C, T és G betűkkel jelöljük. Tegyük fel, hogy egy adott DNS láncba a különböző nukleotidok rendre a, c, t és g valószínűséggel épülnek be.

- Mi annak a valószínűsége, hogy egy kilenc nukleotid hosszűságú DNS lánc éppen AAATCGAGT szekvenciájú?
   Mi annak a valószínűsége, hogy egy kilenc nukleotid hosszúságú DNS lánc szekvenciája AAAAAAAAA?
   Mi annak a valószínűsége, hogy egy kilenc nukleotid hosszú véletlen DNS szekvencia négy darab A, két darab T, két darab G és egy darab C nukleotidot tartalmaz?
- 4. Mi annak a valószínűsége, hogy egy > 9 nukleotid hosszúságú DNS láncban megtalálható az AAATCGAGT szekvencia?

Készíts függvényt, ami adott a, c, t, g valószínűségek esetén kiszámolja az 1-4. kérdésekre a választ, és rendre az A-D változókba teszil

```
Solution:
n = randi([9,200]);
prob = randi(100,1,4);
prob = prob/sum(prob);
a=prob(1);
c=prob(2);
t=prob(3);
g=prob(4);
[A, B, C, D] = dna(a, c, t, g, n)
```

### 2.1. Házifeladatok

#### 2.1.1. Vektorok; skalár és logikai indexelés

Készíts el egy függvényt az alábbiak szerint:

- 1. 2db bemeneti vektor (x: tízelemű, y: kételemű, legyen a nevük a és b); 4 db visszatérési érték (c-f);
- 2. logikai indexeléssel határozzuk meg azokat a vektorelemeket, amik az [a, b] zárt intervallumba esnek, ezek az elemek kerüljenek a c vektorba (tehát nem az indexvektor maga, hanem már az indexvektorral kiválasztott elemek);
- 3. számoljuk ki az [a, b] zárt intervallum feletti értékek átlagát, ez kerüljön a d kimeneti változóba;
- 4. egyetlen függvényhívással határozzuk meg a korábban készített c vektor maximumának értékét és vektoron belüli pozícióját (indexét), ez a kettő egy vektorként legyen az e kimeneti változó;
- 5. egy beépített függvénnyel határozzuk meg x azon elemeinek számát, amik az [a, b] zárt intervallumba esnek, ez a szám kerüljön az f kimeneti változóba.

```
Solution:
function [c,d,e,f] = vectorIndexing1(x,y)
    c = x(x>=y(1) & x<= y(2));
    d = mean(c);
    [e(1), e(2)] = max(c);
    f = length(c);
end

x=linspace(1,25,10)
y=sort(randi(25,2,1))
[c,d,e,f] = vectorIndexing1(x,y)</pre>
```

### 2.1.2. Mátrix

Készíts egy függvényt, aminek egyetlen bemenete egy A mátrix lesz (dimenziónként 5, 2 és 3 véletlen számmal), 5 visszatérési értékkel (B, C mátrixok, d-f skalárok), és az alábbi lépéseket tartalmazza:

- két különálló változóba kimenti az eredeti mátrixnak a 2. dimenzió mentén található két részmátrixát (szemléletesen: az első és második oszlop közötti síknál kettévágjuk a téglatestet; ne felejtsd el az egyke dimenziók eltávolítását, hogy két darab, valódi 2D-s mátrixod legyen), --- B és C
- kiszámítja az első részmátrixban a sorok maximumának összegét (beépített függvényekkel, ciklushasználat nélkül), --- d
- kiszámítja a második részmátrixban az oszlopok minimumának átlagát (beépített függvényekkel, ciklushasználat nélkül), --- e

Hasznos lehet: squeeze, kettőspont operátor, max, sum, min, mean.

```
Solution:
function [B,C,d,e]=myFunction(A)
    B = squeeze(A(:,1,:));
    C = squeeze(A(:,2,:));
    d = sum(max(B,[],2));
    e = mean(min(C,[],1));
end

A=rand(5,2,3);
[B, C, d, e] = myFunction(A)
```

### 2.2.1. Mátrix tulajdonságok

Adott egy négyzetes mátrix: A. Határozza meg a mátrix néhány tulajdonságát beépített Matlab függvények segítségévell A következő tulajdonságokat szeretnénk vizsgální:

- Van-e negatív eleme?
- Hányszor fordul elő benne a maximális elem?
- Determinánsa nagyobb-e, mint elemeinek átlaga?
- Diagonális-e?
- Ortogonális-e?
- Szimmetrikus-e?
- Ferdén szimmetrikus-e?

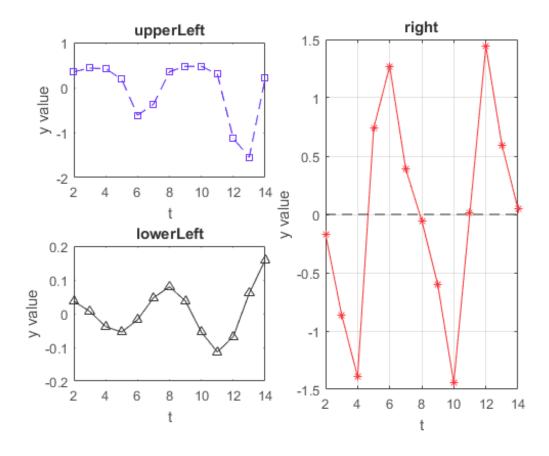
```
Solution:
function [a,b,c,d,e,f,g] = matrixTulajdonsagok(A)
    a = length(A(A<0))>0;
    b = sum(sum(A == max(A, [], 'all')));
    c = det(A) > mean(A, 'all');
    d = sum(sum(A)) == trace(A);
    e = all(all(A') == all(inv(A)));
    f = all(all(A') == all(A));
    g = all(all(A') == all(-A));
end

A=randi(5,5)-2
[a,b,c,d,e,f,g]=matrixTulajdonsagok(A)
```

### 3.1. Házifeladatok

### 3.1.1. 2D ábrázolás

Készíts egy szkriptet, amely az alábbi ábrát állítja elő:



ahol minden alábrán időfüggő (t) adatsorokat láthatunk az alábbi összefüggések szerint:

bal felső:  $0.5-0.2e^{\ln(t)\cos(t)}$ 

bal alsó:  $\pi^{0.1t-3}\sin(t)$ 

jobb oldali:  $\frac{\cos(t)}{e^{\sin(t)}}$ 

Kérjük ne feledkezz meg a címekről, feliratokról, a vonal/görbe stílusáról, rácsozásról, tengelyhatárokról. Megjegyzés: a jobb oldali ábrán a 0-szinten van egy vízszintes, fekete, szaggatott vonal.

### Solution:

s = figure;

t = 2:14;

```
fun1 = 0.5 - 0.2 * exp(log(t) .* cos(t));
subplot(2,2,1);
plot(t, fun1, 'b--s');
xlim([t(1), t(end)]);
ylim([-2, 1]);
yticks([-2:1:2]);
xticks([2:2:14]);
title('upperLeft');
xlabel('t');
ylabel('y value');
fun2 = pi.^(0.1.*t-3).*sin(t);
subplot(2,2,3);
plot(t, fun2, 'k-^');
xlim([t(1), t(end)]);
yticks([-0.2:0.1:0.2]);
xticks([2:2:14]);
title('lowerLeft');
xlabel('t');
ylabel('y value');
fun3 = cos(t)./(exp(sin(t)));
fun4 = 0 * t;
subplot(2,2,[2,4]);
plot(t, fun3, 'r-*', t, fun4, 'k--');
xlim([t(1), t(end)]);
xticks([2:2:14]);
title('right');
xlabel('t');
ylabel('y value');
grid on;
```

#### 3.1.2. Szenzorstatisztikai

Készíts egy függvényt az alábbi feladat megoldására (1 bemeneti paraméterrel: legnyomasErtekek, 4 visszatérési értékkel: ábra referenciája, hitelesitettMeresiErtekek, elsoSzenzorHelyesMereseiSzovegben, szenzorokDeliMeresenekAtlagaSzovegben):

Van 4 darab légnyomásmérő szenzorunk (különböző földrajzi helyeken), melyekről tudjuk, hogy hektoPascalban adják meg a légnyomásértéket. Sajnos csak a [930, 1060] hPa tartományra vannak hitelesítve, így szükséges a nyers mérési adatok előzetes ellenőrzése a további feldolgozás és statisztikai elemzés előtt. Mind a négy szenzorral naponta háromszor (reggel, délben, este) mérünk, összesen egy hónapon át.

A mérési eredményeket egy 4 soros, 3 oszlopos, 31 'mélységű' háromdimenziós mátrix tárolia, a neve 'legnyomasEntekek' (ez a függyény bemenete, az értékek 900 és 1100 közötti véletlen számok benne).

#### Konkrét feladatok:

1) Készítsünk a következő ábrához egy hasonlót, mely az első szenzor esti méréseinek értékét tartalmazza minden nap:

- a két rózsaszín vonal a megbízhatósági határoknál van; csak azok a mérési adatpontok vannak kiszínezve, amik helyes tartományon belül vannak,
- · rózsaszín vonal: vonal színe, szélessége (2pt),
- az eredeti adatsor: vonal típusa és színe, vonal vastagsága (3pt), marker mérete (7pt),
- a helyes értékek adatsoránál (amit find-al célszerű kikeresni): marker típusa és mérete (7), marker közepének ('arcának') és szélének színe, vonal vastagsága (2pt),
- tengelyhatárok (x: 1 és 31 között, y: 890 és 1100 között),
- aktuális axis betűmérete (12pt),
- cím szövege és annak betűmérete (14pt), szedése (félkövér),
- tengelyfeliratok szövege, betűmérete (12pt), szedése (félkövér)
- · ábrafelirat és annak elhelyezése (northeastoutside)

2) Logikai indexelés segítségével nullázzuk ki a hitelesített tartományon kívüli értékeket (ciklus használata nélküll), az eredmény a hitelesítettMeresiErtekek változóba kerüljön, innentől ezzel

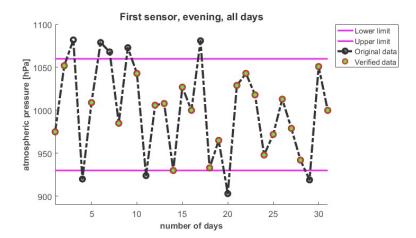
3) Az első szenzor esti mérései közül, a 11. és 20. nap között (11. és 20. napot is beleértve) adjuk meg a helyes mérési értékek darabszámát, azt sprintf-fel egy szöveges változóba (elsoSzenzorHelyesMereseiSzovegben) mentsük el (ez legyen a szöveg – a számok persze a Te adataid szerint lesznek: "Helyes meresi ertekek darabszama (elso szenzor, esti meres, 11-20. napokra): 7")

4) A déli mérések közül (középső oszlopsorozat) a 2., 3. és 4. szenzorokhoz adjuk meg külön-külön az átlagértéket (csak a helyes mérési értékeket felhasználva!). (Egy lehetséges megoldásmenet: ki kell vágnunk a nagy mátrixból a megfelelő részt, azt megszabadítani a szinguláris dimenzlóitól. Ebből egy logikai indexmátrixos összefüggésben soronkénti (!) szummával kivehetjük a helyes mérések darabszámát; valamint sima soronkénti (!) szummázással megtudhatjuk a szenzoronkénti mérések összegét. A kettő hányadosa (jól felírva) egy háromelemű vektor, amit kapni szerettünk volna.)

5) A 4)-es pont eredményét tároljuk el a szenzorokDeliMeresenekAtlagaSzovegben szöveges változóba az alábbi módon: "A masodik szenzor deli atlaga: +0991.880, a harmadiknak: +0990.550 es a negyediknek: +1005.696"

6) A függvény a futása során semmit ne írjon ki a konzolra.

Segítség: squeeze, kettőspont operátor, find, plot, linespec, xlim, ylim, title, set, gca, xlabel, ylabel, logikai indexelés, sum, sprintf



### Solution:

fig = figure; % Ezt az abrat hasznaljuk a kirajzoltatasra.

A = squeeze(legnyomasErtekek (1, 3, :));

plot([1,31], [930,930], 'm-', 'LineWidth', 2);

hold on;

```
plot([1,31], [1060, 1060], 'm-', 'LineWidth', 2);
plot(A, 'k-.o', 'LineWidth', 3, 'MarkerSize', 7);
plot(find(A < 1060 \& A > 930), A(A < 1060 \& A > 930), 'o',...
    'LineWidth', 2, 'MarkerSize', 7, 'MarkerEdgeColor', 'r', 'MarkerFaceColor', 'g');
ax = gca;
ax.FontSize = 12;
xlim([1, 31]);
ylim([890, 1100]);
xticks(5:5:30);
yticks(900:50:1100);
title('First sensor, evening, all days',...
    'FontSize', 14,...
    'FontWeight', 'bold');
xlabel('number of days',...
    'FontSize', 12,...
    'FontWeight', 'bold');
ylabel('atmospheric pressure [hPa]',...
    'FontSize', 12,...
    'FontWeight', 'bold');
legend ('Lower limit', 'Upper limit', 'Original data',...
    'Verified data', 'Location', 'northeastoutside');
legnyomasErtekek(legnyomasErtekek > 1060 | legnyomasErtekek < 930) = 0;</pre>
hitelesitettMeresiErtekek = legnyomasErtekek;
db = numel(legnyomasErtekek(find(legnyomasErtekek(1, 3, 11:20) < 1060 & legnyomasErtekek(1,
    3, 11:20) > 930)));
elsoSzenzorHelyesMereseiSzovegben = sprintf('Helyes meresi ertekek darabszama (elso szenzor,
    esti meres, 11-20. napokra): %d', db);
a = squeeze(legnyomasErtekek(2, 2, [find(legnyomasErtekek(2,2, :) > 0)]));
b = squeeze(legnyomasErtekek(3, 2, [find(legnyomasErtekek(3,2, :) > 0)]));
c = squeeze(legnyomasErtekek(4, 2, [find(legnyomasErtekek(4,2, :) > 0)]));
szenzorokDeliMeresenekAtlagaSzovegben = sprintf('A masodik szenzor deli atlaga: %+09.3f, a
   harmadiknak: %+09.3f es a negyediknek: %+09.3f', sum(a)/numel(a), sum(b)/numel(b), sum(c)
    /numel(c));
end
legnyomasErtekek = 900 + round(190*rand(4, 3, 31));
[fig, hitelesitettMeresiErtekek, elsoSzenzorHelyesMereseiSzovegben,
    szenzorokDeliMeresenekAtlagaSzovegben] = myFunction(legnyomasErtekek)
```

### 3.1.3. Polinom

Készíts egy függvényt, ami az alábbi feladatokat valósítja meg polinom-műveletek használatával.

Bemeneti paraméterek (6db): a, b, c, d, e, f,

visszatérési érték (7db):

- az ábra handler-je.
- P: polinomot leíró vektor,
- x1 és x2: a két értelmezési tartomány,
- y1 és y2: a két polinomkiértékelés eredménye,
- r a polinom gyökei.

A függvény létrehozza x1 és x2 értelmezési tartományokat, amik az [e, f] zárt intervallumot jelentik rendre 1-es és 0.001-es lépésközzel.

A függvény kiértékeli  $P(x) = ax^3 + bx^2 + cx + d$  polinomot x1 és x2 felett (az eredmények rendre y1 és y2 változókba kerüljenek).

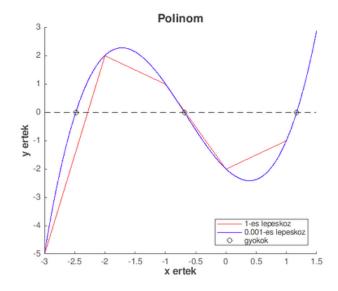
A függvény kiszámítja P polinom gyökeit, r változóban eltárolja azokat.

Ábrázolja a két polinomkiértékelés eredményét az alábbiak szerint:

- a görbék színe legyen: piros (1) és kék (0.001) (mindkét görbe folytonos vonal, nincs markerjelölés);
- ugyanezen az ábrán jelölje be a polinom gyökeit fekete körökkel; és a 0-szintet egy fekete szaggatott vonallal;
- ábracím 14-es betűmérettel;
- tengelyfeliratok 12-es betűmérettel, félkövéren szedve;
- ábrafelirat doboza 'Location'-nel Délkeletre igazítva.

NB: az ellenőrzés miatt számít a kirajzolás sorrendje, ez legyen: piros vonal, kék vonal, gyökök körei, szaggatott vonal.

NB2: az ábrán ne használj ékezetes betűt (most).



```
plot(x2, y2, 'b-');

hold on;
plot(r, [0, 0, 0], 'ko');
plot([e, f], [0, 0], 'k--');
title('Polinom', 'FontSize', 14);
xlabel('x ertek', 'FontSize', 12, 'FontWeight', 'bold');
ylabel('y ertek', 'FontSize', 12, 'FontWeight', 'bold');
legend('1-es lepeskoz', '0.001-es lepeskoz', 'gyokok', 'Location', 'southeast');
end

[abra, P, x1, x2, y1, y2, r] = gyak5_f51_(1,2,-2,-2,-3,1.5)
```

### 3.2.1. Polinomok, kirajzolás

Adott az alábbi egyenlet:

sin(x) + sin(5\*x)

x változóba hozzunk létre egy 0-tól 10-ig egyenletesen felosztott 1000-es méretű vektort.

Majd értékeljük ki x segítségével a függvényünket y-ba.

Illesszünk egy 10.-ed fokú polinomot erre, majd értékeljük ki.

Rajzoljuk ki a két függvényt az első subplotra.

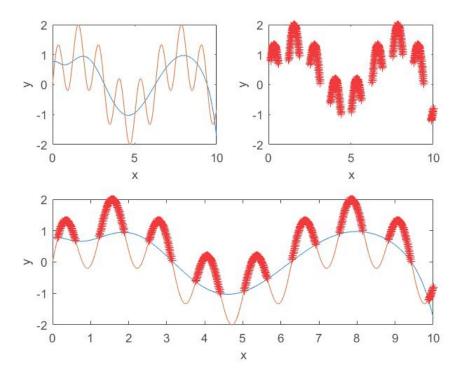
Értékeljük ki azokat a helyeket egy logikai indexvektorba, ahol függvényünk nagyobb értéket vesz fel, mint a polinom.

Rajzoljuk ki ezeket a helyeket piros csillagokkal a második subplot-ra.

Rajzoljuk ki a harmadikra és negyedikre az előző kettőt együtt.

Ne felejtsük el a tengelyfeliratot.

A függvény mindig legyen narancs, a polinom pedig kék.



```
Solution:
function [x,y,p,y2,idx,abra] = Polynom()
    abra=figure;
    x = linspace(0, 10, 1000);
    y = sin(x) + sin(5*x);
    p = polyfit(x, y, 10);
    y2 = polyval(p, x);
    idx = y > y2;

subplot(2, 2, 1);
    plot(x, y2);
```

```
xlabel('x');
   ylabel('y');
   hold on;
   plot(x, y);
   hold off;
   subplot(2, 2, 2);
   plot(x(find(idx)), y(idx), 'r*');
   xlabel('x');
   ylabel('y');
   subplot(2, 2, [3,4]);
   plot(x, y2, x, y, x(find(idx)), y(idx), 'r*');
   xticks(0:2:30);
   xlabel('x');
   ylabel('y');
end
[x,y,p,y2,idx]=Polynom()
```

### 4.1. Házifeladatok

### 4.1.1. Gyümölcsök

Készíts egy függvényt, melynek négy bemeneti paramétere (négy háromelemű vektor), és egyetlen kimeneti paramétere (egy háromelemű vektor) van. A feladat az alábbi: Anna, Béla és Cili Münchenbe utaznak a hétvégére vonattal. Amint leszállnak a RailJet-ről, elhatározzák, hogy gyümölcsöt vesznek. Be is térnek az első kisboltba, ahol:

- Anna vásárol a1 almát, a2 banánt és a3 narancsot, összesen d1 EUR-ért;
- Béla b1 almát és b3 narancsot vesz d2 EUR-ért;
- Cili c2 banánt és c3 narancsot vesz d3 EUR-ért.

Számoljuk ki, hogy mennyibe került az egyes gyümölcsök darabja, ez legyen a visszatérési vektor három értéke ([alma ára, banán ára, narancs ára]).

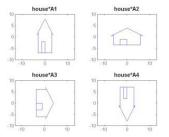
```
Solution:
function gyumolcsok_ara=gyak4_f41(a,b,c,d)
    A = [a; b; c]
    B = [d]
    gyumolcsok_ara = A\B;
end

gyumolcsok_ara=gyak4_f41([3, 12, 1],[12, 0, 2],[0, 2, 3],[2.36;5.26;2.77])
```

#### 4.1.2. Transzformáció

Készíts egy függvény egy bemeneti és egy kimeneti paraméterrel, mely egyetlen ábrát állít elő 4 alábrával az alábbi módon:

- a függvény betölti a paraméterként kapott \*.mat fájlt a load utasítással, mely archívum az alábbi változókat tartalmazza:
- kep változó: 12 soros, 2 oszlopos mátrix, mely egy házikó 12 pontjának (x,y) koordinátáját jelenti;
- A1, ..., A4 változók: 2x2-es transzformációs mátrixok;
- a függvény végezze el a betöltött A1, ... A4 transzformációs mátrixok által reprezentált transzformációkat külön-külön a házikó koordinátáin, és az eredményeket (H1, ... H4) az egyes subplot-okba rajzolja ki, valahogy így:



- Figyelj a tengelyek méretezésére!
- A címek legyenek félkövér betűvel!

Mit jelentettek ezek a transzformációk? -- egy-egy sorral, kommentként jellemezd a forráskódban a hatásukat. A bemenetre használd a 'house.mat' értéket (a Cody-ban is elérhető, itt csak a load parancsot kell megírni a függvény paraméteréhez és automatikusan ez a fájl hívódik meg).

```
Solution:
function [H1,H2,H3,H4,abra]=gyak4_f42(archivum)
% load függvény használata -> lásd help; külső tesztelésnél fontos, hogy a house.mat
% a house.mat ugyanabban a mappában legyen, mint a függvény, különben teljes elérési
% utat kell adni neki.
load('house.mat')
% H1,H2,H3,H4 rendre az A1,A2,A3,A4 transzformációk eredménye
H1 = kep*A1;
H2 = kep*A2;
H3 = \text{kep*A3};
H4 = kep*A4;
%% Ide kerüljön az ábra kirajzoltatása
abra = figure; % ez után
subplot(2,2,1);
hold on;
plot(H1(:,1), H1(:,2));
xlim([-12, 12]);
ylim([-10, 10]);
xticks(-10:10:10);
yticks(-10:5:10);
title('house*A1',...
    'FontWeight', 'bold');
subplot(2,2,2);
plot(H2(:,1), H2(:,2));
xlim([-12, 12]);
ylim([-10, 10]);
```

```
xticks(-10:10:10);
yticks(-10:5:10);
title('house*A2',...
    'FontWeight', 'bold');
subplot(2,2,3);
plot(H3(:,1), H3(:,2));
xlim([-12, 12]);
ylim([-10, 10]);
xticks(-10:10:10);
yticks(-10:5:10);
title('house*A3',...
    'FontWeight', 'bold');
subplot(2,2,4);
plot(H4(:,1), H4(:,2));
xlim([-12, 12]);
ylim([-10, 10]);
xticks(-10:10:10);
yticks(-10:5:10);
title('house*A4',...
    'FontWeight', 'bold');
end
abra=gyak4_f42('house.mat')
```

### 4.1.3. Egyenletrendszer

Készíts egy függvényt, melynek 7 bemeneti paramétere van (a - g), és három kimeneti paramétere (x - z) van. A feladat az alábbi egyenletrendszer megoldása:  $a^*x + b^*y = e$   $a^*y + c^*x + b^*z + d = f$   $a^*z + b^*y - d = g$ 

```
Solution:

function [x,y,z]=gyak4_f43(a,b,c,d,e,f,g)

A = [a b 0 ; c a b; 0 b a]

B = [e; f-d; g+d]

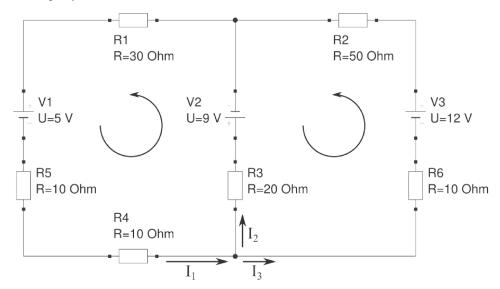
C = A\B

x=C(1);
y=C(2);
z=C(3);
end

[x,y,z]=gyak4_f43(7,2,1,8,-53,832,428)
```

### 4.1.4. **Á**ramkör

Készíts egy függvényt, melynek 9 bemeneti paramétere (ellenállás és feszültség értékek), és egyetlen kimeneti paramétere (egy háromelemű vektor) van. A feladat az alábbi ábrán látható kapcsolásban az áramerősségek előjeles értékének kiszámolása:



Segítség

- Ohm-törvény:  $R = \frac{U}{I}$
- Kirchoff I. törvénye (csomóponti): áramköri elágazásnál, vagy csomópontnál a csomópontba befolyó áramok összege megegyezik az onnan elfolyó áramok összegével (nincs töltésfelhalmozódás).
- Kirchoff II. törvénye (huroktörvény): sorosan kapcsolt áramköri elemek esetén bármely zárt áramhurokban a részfeszültségek előjelhelyes összege zérus.
- megjegyzés: az egyes csomópontokban az áramok irányának, valamint az áramhurokban a hurok irányultságának megválasztása önkényes. (Ha negatív áramokat kapunk eredményül, akkor a valós áramirány az általunk választottal ellentétes az áramkörben.)

Az alsó csomópontra felírható Kirchoff I. törvénye, míg a két áramhurokra Kirchoff II. törvénye.

$$\begin{cases} I_1 = I_2 + I_3 \\ 20I_1 + 20I_2 + 9 + 30I_1 + 5 = 0 \\ 10I_3 - 12 + 50I_3 - 9 - 20I_2 = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} I_1 - I_2 - I_3 = 0 \\ 50I_1 + 20I_2 + 0I_3 = -14 \\ 0I_1 - 20I_2 + 60I_3 = 21 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & -1 & -1 & 0 \\ 50 & 20 & 0 & -14 \\ 0 & -20 & 60 & 21 \end{bmatrix}$$

```
Solution:
function aramok=gyak4_f44_(R1,R2,R3,R4,R5,R6,V1,V2,V3)
    A = [1 -1 -1; R4+R5+R1 R3 0; 0 -R3 R6+R2]
    B = [0; -V2-V1; V3+V2]
    aramok = A\B;
end
R1=30;
```

```
R2=50;
R3=20;
R4=10;
R5=10;
R6=10;
V1=5;
V2=9;
V3=12;
aramok=gyak4_f44_(R1,R2,R3,R4,R5,R6,V1,V2,V3)
```

### 4.1.5. Korcsoporteloszlás

Számítsd ki egy adott  $m \times m$  méretű Leslie-mátrix (populáció korcsoportjainak egyedszámváltozását leíró mátrix) sajátértékeit oszlopvektor (d) valamint diagonálmátrix alakban (D), és keresd meg a pozitív valós sajátértékeket (r), és a hozzájuk tartozó jobb oldali sajátvektorokat úgy skálázva, hogy a vektor(ok) elemeinek összege egy legyen (R)!

```
Solution:
function [d, D, r, R] = leslie(a, b)
    L = gallery('leslie', a, b); %létrehoz egy Leslie-mátrixot

    d = eig(L);
    D = eig(L, 'matrix');
    c=(d==real(d)&d>0);
    r = d(c);
    [a,b]=eig(L);
    a=a(:,c);
    R = a./sum(a);
end

a = [0; 2; 5; 3; 1; 1];
b = [0.3, 0.7, 0.7, 0.7, 0.6];
[d, D, r, R] = leslie(a, b)
```

### 4.1.6. Stochasztikus

Számítsd ki az  $\mathbf{A}$  mátrix sajátértékeit diagonálmátrix formában (D), jobb és bal oldali sajátvektorait (V és U), a  $\mathbf{V}$  mátrix  $\mathbf{V}^{-1}$  inverzét (Vi) és a  $\mathbf{V} \cdot \mathbf{D} \cdot \mathbf{V}^{-1}$  mátrixot (B)!

### 4.2.1. Átmeneti mátrix

Egy fizikal rendszernek van m különböző állapota. Azt, hogy a rendszer egy t időpillanatban melyik állapotban milyen valószínűséggel tartózkodik, egy  $\mathbf{p}(t) = (p_1, p_2, \dots p_m)$  valószínűségi vektor adja meg. A  $\mathbf{p}(t)$  valószínűségi vektor időbeli változását a

$$\mathbf{p}(t_{n+1}) = \mathbf{p}(t_n)\mathbf{T}$$

egyenlet adja meg, ahol **T** az átmenetívalószínűség-mátrix, amelynek  $T_{ij}$  eleme annak a valószínűsége, hogy a rendszer a  $t_{n+1}$  időpillanatban a j-edik állapotban lesz, feltéve, hogy a  $t_n$  időpillanatban az i-edik állapotban van

Legyen adott egy átmenetivalószínűség-mátrix és egy o állapot. Számold ki az összes / állapotból az o állapotba jutáshoz szükséges átlagos lépésszámok (mean first passage time) k vektorát! Számítsd ki az állapotok egyensúlyi valószínűségeinek pe vektorát!

Tippek és rávezető kérdések:

• az i állapotokból egy adott o állapotba jutáshoz szükséges  $k_i$  átlagos lépésszámok a

```
\begin{split} k_1 &= T_{11}k_1 + T_{12}k_2 + \dots T_{1m}k_m + 1 \\ k_2 &= T_{21}k_1 + T_{22}k_2 + \dots T_{2m}k_m + 1 \\ \vdots \\ k_m &= T_{m1}k_1 + T_{m2}k_2 + \dots + T_{mm}k_m + 1 \end{split}
```

egyenletrendszer segítségével számíthatók. Használjuk ki, hogy  $k_o$  értelemszerűen nullal

• Egy adott mátrix sajátvektorai azok a vektorok, amelyek a mátrixszal való szorzás hatására skalárszorosukra (az adott sajátvektorhoz tartozó sajátértékszeresükre) változnak. Hogyan változik egy rendszer valószínűségi vektora egyensúlyban? Mennyi a valószínűségi vektor elemeinek az összege?

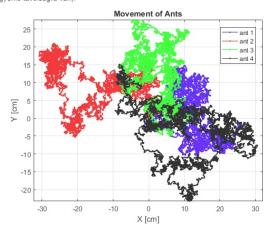
```
Solution:
szom = [0, 1, 0, 1, 1, 0, 0, 0, 0, 1;
1, 0, 1, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 1;
0, 1, 0, 1, 1, 1, 0, 0, 0, 0;
1, 1, 1, 0, 0, 1, 0, 0, 1, 0;
1, 1, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0;
0, 0, 1, 1, 0, 0, 0, 1, 1, 0;
0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 1;
0, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 0, 0, 0;
0, 0, 0, 1, 0, 1, 1, 0, 0, 1;
1, 1, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 1, 0]
ener = [-0.1 - 0.5 - 0.5 - 3 - 2 - 2 0 - 1 - 1.5 - 1];
T = min(ones(length(ener)), exp(-ener) .* exp(ener')) / length(ener) .* szom;
T(logical(eye(length(ener)))) = 1 - (sum(T, 2) - T(logical(eye(length(ener)))))
[mi, n] = min(ener);
[k, pe] = mfpt(T, n)
```

#### 5.1. Házifeladatok

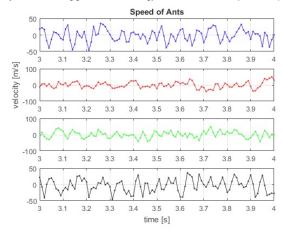
### 5.1.1. Ants - 2D plot, numerical derivation

A biológusok négy hangya útját követték egy kamerával, amely egy percig 100 Hz-en rögzíti a képeket (6000 rekord). A mérés eredménye egy 4x2x6000 mátrixban van tárolva, ahol az első dimenzió a hangyaszivár azonosító számát (1-4), a második dimenziót jelöli a tengely (1 az X és 2 a Y-nak felel meg), és a a harmadik dimenzió az időt jelöli. A hangyák mozgásának vizsgálatához oldja meg az alábbi feladatokat:

1. Az eredeti mátrix alapján különböző színekkel rajzold ki a hangyák ösvényeit (Ne felejtsd el eltávolítani a singleton dimenziókat a rajzoláshoz). Az ábrának a következőnek kell lennie (a tengely egyenlő távolságra van)



- 2. Számítsd ki a hangyák sebességét az utazás minden pontján numerikus deriválással. Minden lépés  $\sqrt{x^2 + y^2}$  cm és  $\frac{1}{100}$ s alatt, így a deriválás eredménye  $\frac{m}{s}$  lesz. Az eredmény egy 4x5999-es mátrix
- 3. Számítsd ki az összes hangyára az átlagos, maximális és minimális sebességet, és tárold őket egy változóban, ahol az első oszlop az átlag, a második a maximum és a harmadik a minimum értékeket tartalmazza.
- 4. Rajzold ki a sebesség görbéket minden hangya számára 3 és 4 másodperc között (mindet tartalmazza). Az ábra a következőképpen néz ki:



Note: The matrix is given with random values, so the figure is changing with each run. For the time vector for the second figure, simply create a vector with values from 1 to 6000 and divide it by 100.

#### Solution:

function [fig1,antSpeed,antStatistics,fig2]=myFunction(antRecords)

% 1) Draw the path of the ants, based on the original matrix, with different colors (Do not  $\rightarrow$  forget to remove singleton dimensions for plotting). fig1=figure;

hold on

Ax=squeeze(antRecords(1,1,:));

```
Ay=squeeze(antRecords(1,2,:));
plot(Ax, Ay, '-b.')
Bx=squeeze(antRecords(2,1,:));
By=squeeze(antRecords(2,2,:));
plot(Bx, By, '-r.')
Cx=squeeze(antRecords(3,1,:));
Cy=squeeze(antRecords(3,2,:));
plot(Cx, Cy, '-g.')
Dx=squeeze(antRecords(4,1,:));
Dy=squeeze(antRecords(4,2,:));
plot(Dx, Dy, '-k.')
title('Movement of Ants', 'FontWeight', 'bold')
xlabel('X [cm]')
ylabel('Y [cm]')
legend('ant 1', 'ant 2', 'ant 3', 'ant 4', 'Location', 'northeast')
grid on
\%\% 2) Calculate the speed of the ants at every point of their travel using numerical
\rightarrow derivation.
t=1:6000;
t=t./100;
x=squeeze(antRecords(:,1,:));
y=squeeze(antRecords(:,2,:));
s=sqrt(x.*x+y.*y);
ds=diff(s,1,2);
dt=diff(t);
antSpeed=ds./dt;
%% 3) Calculate the average, the maximum, and the minimum speed of all ants, and store them
\,\hookrightarrow\, in a variable, where the first column is the average the second is the maximum and the
\hookrightarrow third is the minimum.
a=mean(antSpeed,2);
b=max(antSpeed,[],2);
c=min(antSpeed,[],2);
antStatistics=[a b c]
%% 4) Draw the speed curves for each ant.
fig2 = figure;
subplot(4,1,1)
plot(3:0.01:4, antSpeed(1,300:400), '-b.')
title('Speed of Ants', 'FontWeight', 'bold')
grid on
subplot(4,1,2)
plot(3:0.01:4, antSpeed(2,300:400), '-r.')
ylim([-100, 100])
yticks([-100, 0, 100])
ylabel('velocity [m/s]')
grid on
subplot(4,1,3)
plot(3:0.01:4, antSpeed(3,300:400), '-g.')
yticks([-100, 0, 100])
```

```
ylim([-100, 100])
grid on

subplot(4,1,4)
plot(3:0.01:4, antSpeed(4,300:400), '-k.')
xlabel('time [s]')
grid on
end

A = rand(4,2,6000)-.5;
antRecords = cumtrapz(A,3);
[fig1,antSpeed,antStatistics,fig2]=myFunction(antRecords);
```

#### 5.1.2. Equations, polynomials, numerical integration, text display

Kérem, oldja meg az alábbi egyenletrendszert egy függvényben. Ahol a bemeneti változók: a, b, c, d.

```
ax + bz = 79

cy + dz + 9 = 18

ax + dy + cz - 1 = 496
```

Tegye a kimenetet egy sorvektorba, amelyet pCoefficients-nek hívnak. (x, y, z)

Most vegye az x, y, z értékeket egy másodrendű polinom együtthatójaként, és értékelje ki a [-5; 5] zárt intervallumban, 1000 egyenlő távolságra elosztott pontottal. Ezt a vektort a pDomain-ba, az erre illesztett polinomot a pValues-ba mentse.

Számítsuk ki a kiszámítottszámított polinom értékek által megadott görbe alatti területet, és tegyük be a pArea változóba.

Számítsd ki a pValues maximális értékét, és azt pDomain értéket ahol ez a maximális érték található, és tedd a pMax változóba.

Írja le a számítás eredményeit egy szövegben (pText), például (sortöréseket tartalmaz):

```
The coefficients of the polynomial are: [383.500, 61.000, -43.500]. The maximum is 9849.000 at 5.000. The area is 3.152e+04.
```

```
Solution:
function [pCoefficients,pDomain,pValues,pArea,pMax,pText] = myFunction(a,b,c,d)
A = [a,0,b; 0,c,d; a,d,c];
B = [79; 9; 497];
P = A \setminus B;
pCoefficients = P;
x = linspace(-5, 5, 1000);
pDomain = x;
pValues = polyval(P, x);
pArea = trapz(x, pValues);
[max_value, index] = max(pValues);
pMax = [max_value, x(index)];
pText = sprintf('The coefficients of the polynomial are: [%.3f, %.3f, %.3f].\n The maximum is

→ %.3f at %.3f.\n The area is %.3e', pCoefficients, pMax, pArea);

end
coeffs=randi(100,1,4);
[pCoefficients,pDomain,pValues,pArea,pMax,pText] =

→ myFunction(coeffs(1),coeffs(2),coeffs(3),coeffs(4));

disp(pText)
```

### 5.2.1. Interpolációs polinom

Adott őt adatpont (x,y). Határozzuk meg a második, harmadik és negyedik pontbeli deriváltat interpolációs polinom segítségévell Minden egymást követő három pontra illesszünk legfeljebb másodfokú polinomot, és a középső pontra számítsuk ki a deriváltat analitikusan  $(a_2,a_3,a_4)$ , és a pont  $(x-10^{-6},x+10^{-6})$  környezetét megvizsgálva numerikusan  $(n_2,n_3,n_4)$ !

```
Solution:

x = [1., 1.2, 1.7, 2.6, 2.8];
y = [0.2280, 0.5100, 0.4800, -0.2040, -0.1140];
[n2, n3, n4, a2, a3, a4] = interpolacios(x, y);
```

#### 5.2.2. Pillangók

Biológus barátaink ismételt kutatásaik során pillangók mozgását rögzítették. A mérés során 5 pillangó x- és y-koordinátáját követték nyomon fél percen keresztül, a mérési pontokat 0.1 másodpercenként rögzítve.

Amit a számunkra nyújtanak (ez töltődik be a butterflyRecords.mat fájlból --- ezek a függvényed bemenetei):

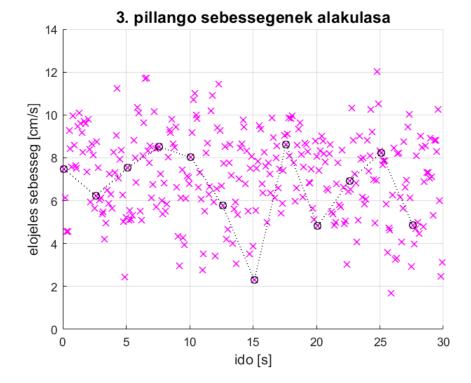
- 2x5x300-as méretű butterflyRecords tömb, itt az egyes dimenziók: 1: x- és y-koordináta; 2: az 5 különböző pillangó adatai; 3: idődimenzió;
   1x300-as méterű t sorvektor, ami az egyes mérési időpontok idejét tartalmazza.

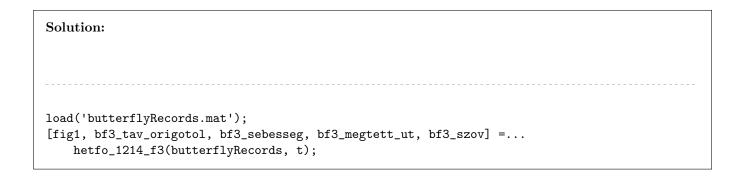
Amit tőlünk kérnek: vizsgáljuk meg alaposabban a 3. pillangó viselkedését, és az alábbi számításokat végezzük el

- minden mérési időpontra számoljuk ki a pillangó origótól vett euklideszi távolságát, ez kerüljön a 2. visszatérési értékbe (bf3\_tav\_origotol);
- számoljuk ki a pillangó sebességét, ez kerüljón a 3. visszatérési értékbe (bf3\_sebesseg);
   a kiszámolt időfüggő sebességértékeket rajzoljuk ki az alul látható ábrához hasonlóan, specifikus kérések:
   az ábra referenciája a függvényünk 1. visszatérési értéke;
   legyen az ábrának "rácsos" háttere;

- rajzoljuk ki az összes sebesség-értéket rózsaszínű, x-jelölésekkel, összekötetlenül;

- --- rajzydjuk ná zd osszés sedesség-eftékkelt, csak minden 25.-et rajzoljuk ki fekete körökkel jelölve, pontozott vonallal összekötve (tehát: 1., 26., 51., stb.);
   --- legyenek tengelyfeliratok, 12-es betűmérettel;
   --- legyenek tengelyfeliratok, 12-es betűmérettel;
   --- legyen ábrafelirat 14-es betűmérettel, félkövér szedéssel;
   --- a kiszámott sebesség-eftékből (l) számoljuk ki a pillangó által megtett összes utat trapézmódszerrel, ez kerűljön a 4. visszatérési értékbe (bf3\_megtett\_ut);
   --- egy szöveges változóba (5. visszatérési érték) is tároljuk le e legutóbbi eredményt, a szövegben a beszúrt számérték fixpontos alakú legyen pontosan 4 tizedesjeggyel, a szöveg végén legyen sortőrés is:
   --- "A 3. píllango altal megtett ut nagysaga: xxx.xxxx centimeter." (itt szándékosan hiányzik a szám a példából).





### **5.2.3.** Függöny

Legalább milyen széles (fsz) függönyre van szükségünk ahhoz, hogy teljesen eltakarjon egy asz szélességű ablakot, figyelembe véve, hogy a függöny négy hullámhosszúságú szinuszfüggvénynek megfelelő alakot vesz föl (lásd az ábrát)?



Tipp: egy függvénnyel (tehát nem paraméteresen) megadott görbe ívhosszát az

$$s = \int_{a}^{b} \sqrt{1 + \left(\frac{df(x)}{dx}\right)^2}$$

képlettel számíthatjuk.

Solution:		
<pre>asz = 1; fsz = fuggony(asz);</pre>		

### 6.1. Házifeladatok

#### 6.1.1. Ragadozó-zsákmány

Az alabbi feladatban a ragadozo-zsakmany modellt (Lotka-Volterra modell, amely egy adott teruleten a ragadozo-zsakmany egyedszam-viszonyt irja le https://en.wikipedia.org/wiki/Lotka%E2%80%93Volterra\_equations) vizsgalijuk meg, mely ketvaltozos differencialegyenletkent irhato le.

Keszits egy fuggvenyt mely 1 abrat general, 2 bemeneti parameterrel:

- kezdeti ertekek y\_0=[y1\_0, y2\_0];
- idointervallum t=[t\_0, t\_max];

visszateresi ertekei

- 1. az abra hivatkozasa;
- 2. a megoldasfuggveny mint pontsorozat ertelmezesi-tartomanya (T) es
- 3. ertekkeszlete (Y) (ez utobbi ketto az ode45 visszateresi erteke is, ugye).

A feladat az alabbi elsorendu, ketvaltozos DE megoldasa:

$$\frac{dy_1}{dt} = \left(1 - \frac{y_2}{\mu_2}\right) y_1$$

$$\frac{dy_2}{dt} = -\left(1 - \frac{y_1}{\mu_1}\right)y_2$$

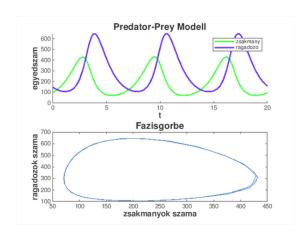
y<sub>1</sub>: zsakmany egyedszam, y<sub>2</sub>: ragadozo egyedszam;

 $\mu_1$ : zsakmany kornyezeti eltartokepessege,  $\mu_2$ : ragadozo kornyezeti eltartokepessege

Legyen most  $\mu_1 = 200$  es  $\mu_2 = 300$ ;

a differencialegyenlet-rendszert a kododban anonim fuggvenykent definiald.

A megoldasod az alabbihoz hasonlo modon rajzolja ki a felso alabran az egyedszamok idofuggo erteket, mig az also alabran az egyedszamokon felvett sikban a fazisportret



(Nagyjaboli elvarasok: felul folytonos zold es kek vonal 2-es vastagsaggal, abrafelirat 14-es betumerettel, tengelyfeliratok felkoveren szedve 12-es meretben, felso alabrahoz abramagyarazat (legend).)

```
Solution:
```

```
function [fig, T, Y] = LotkaVolterra(y_0, t)
% elsorendu, ketvaltozos differencialegynelet megoldasa,
% Lotka-Volterra ragadozo-zsakmany modell
    fig = figure;

m1=200;
m2=300;
F = @(t,y) [(1-(y(2)/m2))*y(1); -(1-(y(1)/m1))*y(2)];
[T,Y] = ode45(F,t,y_0);
```

```
subplot(2,1,1);
    hold on;
    plot(T,Y(:,1),'g-','LineWidth',2);
    plot(T,Y(:,2),'b-','LineWidth',2);
    title("Predator-Pray Modell", "FontSize", 14, "FontWeight", "bold");
    ylabel("t", "FontSize", 12, "FontWeight", "bold");
    xlabel("egyedszam", "FontSize", 12, "FontWeight", "bold");
    legend({'zsakmany', 'ragadozo'}, 'Location', 'northeast');
    subplot(2,1,2);
    plot(Y(:,1),Y(:,2),'b-','LineWidth',2);
    title("Fazisgorbe", "FontSize", 14, "FontWeight", "bold");
    xlabel("zsakmanyok szama", "FontSize", 12,"FontWeight","bold");
    ylabel("ragadozok szama", "FontSize", 12, "FontWeight", "bold");
end
y_0 = [100, 150];
t = [0, 20];
LotkaVolterra(y_0, t);
```

#### 6.1.2. Kemiai reakcio 3 anyaggal

Az alabbi feladatban egy kemiai reakciot vizsgalunk, mely soran harom anyag koncentraciovaltozasat kiserjuk figyelemmel, a folyamatot egy haromvaltozos elsorendu differencialegyenlet-rendszer irja le. Keszits egy fuggvenyt, mely 1 abrat general, 2 bemeneti parametere van:

```
    kezdeti ertekek y_0=[A_0, B_0, C_0];
    idointervallum t=[t_0, t_max]);
```

visszateresi ertekei:

- 1. az abra hivatkozasa;
- 2. a megoldasfuggveny mint pontsorozat ertelmezesi-tartomanya (T) es
- 3. ertekkeszlete (Y --- haromoszlopos matrix, az egyes anyagok koncentracioertekei) (ez utobbi kettoÃ□Â□ (T es Y) az ode45 visszateresi erteke is, ugye);
- 4. logikai indexvektor, a lentebb reszletezett logikai indexeles eredmenyvektora.

A feladat az alabbi elsoÂ⊡rendu, haromvaltozos DE megoldasa:

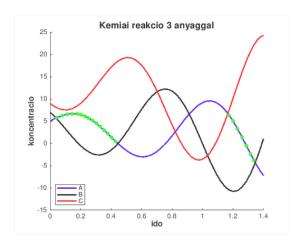
$$\frac{dA}{dt} = 1.2A + 4.1B - 1.7C$$

$$\frac{dB}{dt} = -8A - 1.4B + 2.1C$$

$$\frac{dC}{dt} = 2.1A - 7.2B + 1.3C$$

Oldd meg ezt a differencialegyenlet-rendszert a bemeneten kapott idointervallumon, a szinten bemenetkent kapott kezdeti ertekek mellett. A differencialgyenlet-rendszert a megoldasodon belul anonim fuggvenykent definiald.

Hatarozd meg azokat az indextartomanyokat **logikai indexeles** segitsegevel, amikor az elso anyag koncentracioja nagyobb, mint a masodike, de kisebb, mint a harmadike. Abrazold a megoldasfuggvenyeket (tengelyfeliratok, betumeret, vonalsziÂnek es tiÂpusok, abrafelirat), valamint jelold meg az A-anyag feltetelnek eleget tevo ertekeit kulon zold pontokkal, osszekotes nelkul, az alabbi abrahoz hasonloan:



(Abra megjegyzesek: anyagok vonalszinei:kek, fekete, piros, mindharom 2-es vonalvastagsag; a zold pontoknal a markermeret 20-as, cim 14-es betumeret, tengelyfeliratok 12-esek, felkover szedessel, van abramagyarazat (legend) az elso harom vonalhoz.)

```
Solution:
```

```
plot(T,Y(:,3),'-r','LineWidth',2)
    title('Kemiai reakcio 3 anyaggal','FontWeight','bold','FontSize',14)
    xlabel('ido','FontWeight','bold','FontSize',12)
    ylabel('koncentracio','FontWeight','bold','FontSize',12)

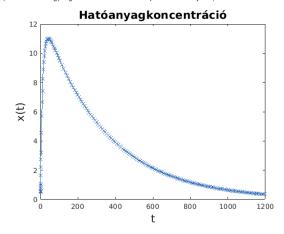
Y1 = Y(:,1)
    plot(T(logind),Y1(logind),'.g','MarkerSize',20)
    legend({'A','B','C'},'Location','southwest')
    yticks(-15:5:25)
    ylim([-15 25])
end

t = [0 1.4];
y_0 = [5, 7, 9];
[~, ~, ~] = kemiai_3anyag(y_0, t);
```

# 6.2.1. Kiürülési idő

Küürül-e három órán belül (kiurulE), és ha igen, pontosan mennyi idő alatt (kiurulesiIdo) az a hatóanyag a szervezetből, aminek szervezeten belüli koncentrációváltozását a  $x' = \Phi(t) - \lambda x$ 

differenciálegyenlet írja le, ahol  $\Phi(t)$  az adagolt mennyiség az idő függvényben (ph1),  $\lambda$  a kiürülési állandó (1ambda), a hatóanyag kezdeti koncentrációja pedig  $x_0$  (x0) ? (Kiürülésnek tekintjük, ha a hatóanyagkoncentráció a kimutathatósági határt jelentő 0,001 alá csökken.) Ábrázold a hatóanyagkoncentráció időfüggését az adagolás megkezdésétől számított első húsz percre, a lenti ábrának megfelelően. (Az idő mértékegységeként mindenhol másodpercet használjunkt)



```
phi = @(t) exp(-0.003 * t);
lambda = 8e-2;
x0 = 0.5;
[kiurulE, kiurulesiIdo, abra]=hatoanyagKiurules(phi, lambda, x0);
```

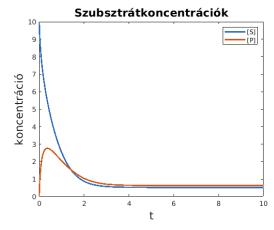
# 6.2.2. Enzimek

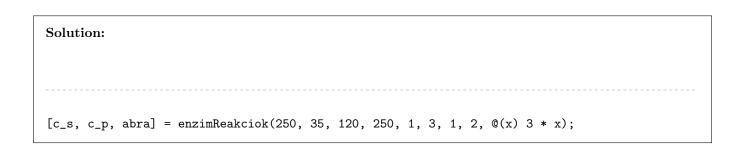
Két egymást követő biokémiai átalakulást egy-egy enzim katalizál olyan módon, hogy az első enzimreakciót a reakció terméke (P) gátolja. Az enzimreakciók mellett az első reakció szubsztrátja (szubsztrát az a vegyület, aminek az átalakulását az enzim gyorsítja) konstans mennyiségben folyamatosan termelődik, a második reakció szubsztrátja pedig az enzimreakció mellett a mennyiségével egyenesen arányos sebességgel is bomlik. A reakciókat az alábbi sebességi egyenletek írják le:

$$\frac{\mathrm{d}[\mathbf{S}]}{\mathrm{d}t} = -k_{cat1}[\mathbf{E}_1]_T \frac{1}{1 + [\mathbf{P}]/K_i} \frac{[\mathbf{S}]}{K_{m1} + [\mathbf{S}]} + \sigma$$

$$\frac{\mathsf{d}[\mathsf{P}]}{\mathsf{d}t} = k_{car1}[\mathsf{E}_1]_T \frac{1}{1 + [\mathsf{P}]/K_i} \frac{[\mathsf{S}]}{K_{m1} + [\mathsf{S}]} - k_{car2}[\mathsf{E}_2]_T \frac{[\mathsf{P}]}{K_{m2} + [\mathsf{P}]} - \theta([\mathsf{P}])$$

A differenciálegyenletrendszer numerikus megoldásával számítsd ki, és az alábbi ábrának megfelelően ábrázold az S és a P szubsztrátok koncentrációit ( $c_s$  és  $c_p$ ) az idő függvényében a 0- $10_s$  időintervallumra, amennyiben a  $k_{cut}$ ,  $K_{cut}$ , K





# 7. Gyakorlat

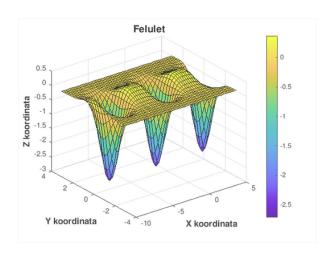
### 7.1. Házifeladatok

### 7.1.1. 3D feladat 1.

Keszits egy fuggvenyt, mely 4 bemeneti parameterrel es 1 visszateresi ertekkel rendelkezik, es abrazolja az alabbi keplettel megadott feluletet:  $z = sin(x)e^{-sin(x)-y^2}$ 

A bemeneti parameterek rendre az ertelmezesi tartomany vegpontjai: [x\_min,x\_max] x [y\_min,y\_max], a felbontas mindket tengely menten 0.25 legyen. A visszateresi ertek az abra hivatkozasa legyen.

Az abrat feliratozd megfeleloen (cim 14-es betumeret, tengelyfeliratok 12-es betumeret felkover szedessel); jelenitsd meg a z-ertekeket kodolo szinskalat is.



```
Solution:
function abra = gyak7_f71_(x_min, x_max, y_min, y_max)
    abra = figure;
    felbontas=0.25;
    [x,y]=meshgrid(x_min:felbontas:x_max,y_min:felbontas:y_max);
    z=sin(x).*exp(-sin(x)-y.^2);
    surf(x,y,z);
    title('Felulet', 'FontSize', 14)
    xlabel('X koordinata', 'FontWeight', 'bold', 'FontSize', 12);
    ylabel('Y koordinata', 'FontWeight', 'bold', 'FontSize', 12); zlabel('Z koordinata', 'FontWeight', 'bold', 'FontSize', 12);
    colorbar;
end
xmin = -10;
xmax = 5;
ymin = -3;
ymax = 3;
gyak7_f71_(xmin, xmax, ymin, ymax);
```

### 7.1.2. 3D feladat 2.

Keszits egy fuggvenyt, mely 6 bemeneti parameterrel es 1 visszateresi ertekkel rendelkezik, es abrazolja az alabbi keplettel megadott feluletet, szintvonalalval egyutt:

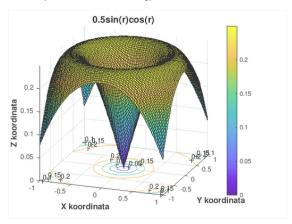
z = 0.5 sin(r) cos(r)

(Elkepzelhetjuk ugy is, mint egy z=f(x) fuggveny az y=0 sikban, amit aztan a Z-tengely korul megforgatunk.)

A bemeneti parameterek rendre az ertelmezesi tartomany vegpontjai: [x\_min,x\_max] x [y\_min,y\_max], valamint az abra nezopont-szogei (az, e1). A felbontas mindket tengely menten 0.02 legyen. A visszateresi ertek az abra hivatkozasa legven.

Az abrat feliratozd megfeleloen (cim 14-es betumeret, tengelyfeliratok 12-es betumeret felkover szedessel); jelenitsd meg a z-ertekeket kodolo szinskalat is, valamint feliratozd a szintvonalakat, allitsd be a nezopontot.

Az eredmeny az alabbi abrahoz hasonlo legyen:



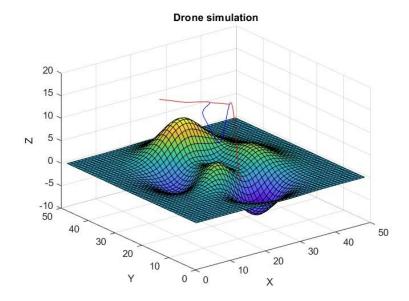
```
Solution:
function abra = gyak7_f72_(x_min, x_max, y_min, y_max, Az, El)
    abra = figure;
    felbontas=0.02;
    [x,y]=meshgrid(x_min:felbontas:x_max,y_min:felbontas:y_max);
    r=sqrt(x.^2+y.^2)
    z=0.5.*sin(r).*cos(r);
    surfc(x,y,z);
    title('0.5sin(r)cos(r)', 'FontSize', 14)
    xlabel('X koordinata', 'FontWeight', 'bold', 'FontSize', 12);
ylabel('Y koordinata', 'FontWeight', 'bold', 'FontSize', 12);
    zlabel('Z koordinata', 'FontWeight', 'bold', 'FontSize', 12);
    colorbar;
    for Az= 0:Az
         view(Az,El)
         pause(felbontas)
    end
end
xmin = -1;
xmax = 1;
ymin = -1;
ymax = 1;
Az = 20;
E1 = 20;
gyak7_f72_(xmin, xmax, ymin, ymax, Az, El);
```

## 7.2.1. Drón repülés

Egy drón repülési adatait tartalmazó (drone.mat) fájlban található útvonalat kell ábrázolni:

- Töltsd be a repülési adatokat a 'drone.mat' fájlból, amiben egy 3x101-es dimenziójú mátrix található (drone1). Írd a sorokat rendre, az x,y,z változókba.
- Szimulált domborzat felületét ábrázolunk, amelyhez tartozó koordinátákat a peaks paranccsal lehet elérni (egy mátrixot ad vissza a peaks parancs és ennek a felületét kell ábrázolni).

- Szimulatt domborzát felületet abrázolunk, amelynez tártozó koordinatakát a peaks paráncsál lenet elemi (egy mátrixót ad visszá a peaks paráncs és ennek a felületet k
   Rajzoljuk ki a drón útvonalát 3d ábrán, kék folytonos vonallal.
   Állítsd be a tengelyhatárokat, és legyen cím és tengely feliratok is, az alábbi ábra alapján
   Az y tengelyen található 20 és 35 közötti zárt intervallumon található értékek hibásak, így azokat el kell távolítani. A helyes értékek indexeit egy y\_idx változóba írd bele.
   Ábrázold a kiindexelt értékek alapján az útvonalat 3d ábrán, folytonos piros vonallal.



```
Solution:
function [x,y,z,abra,y_idx] = drone()
load('drone.mat');
x = drone1(1,:);
y = drone1(2,:);
z = drone1(3,:);
y_{idx} = find(y < 20 | y > 35);
abra = figure;
surf(peaks(50));
hold on;
plot3(x, y, z, 'b');
plot3(x(y_idx), y(y_idx), z(y_idx), 'r');
title('Drone simulation', 'Fontsize', 14)
xlabel('X', 'Fontsize', 12);
ylabel('Y', 'Fontsize', 12);
zlabel('Z', 'Fontsize', 12);
end
```

[x,y,z,abra,y\_idx] = drone();

# 8. Gyakorlat

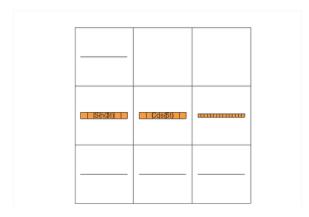
### 8.1. Házifeladatok

### 8.1.1. Cellatömb

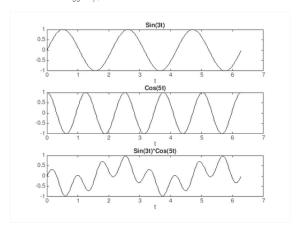
Készíts egy függvényt 1 bemeneti paraméterrel (db), és 2 visszatérési értékkel (az elkészített cellatömb és az ábra handler-je). A függvény töltsön fel egy 3x3-as cellatömbőt az alábbiak szerint:

- az első eleme (1,1 index alatt) egy sorvektor legyen (t), ami 0-tól 2π-ig tartalmaz db értéket (bemenet) egyenletesen elosztva;
- a második sorban a 'Sin(3t)', 'Cos(5t)' és 'Sin(3t)' 'Cos(5t)' stringek álljanak a cellákban;
   a harmadik sorban a stringeknek megfelelő numerikus értékek legyenek eltárolva a cellákban.

(Nem kell Neked kirajzolni, csak szemléltetésképpen a cellatömb ehhez hasonló legyen:



Ugyancsak a függvényben, ciklus használatával rajzoljuk ki a fent kiszámolt értékeket egy ábrán, 3 subplotra, fekete, folytonos vonallal! A subplotok címeit is a cellatömbből írjuk ki! Az alábbihoz hasonló ábrát készítsen a függvény:



(Amit az ábrán ellenőrzünk: subplotok száma, ábracím egyezése a cellatömb tartalmával, for-ciklus megléte, subplotok adatsorának egyezése a cellatömb tartalmával, ábra-vonalak színe.)

```
Solution:
function [cellaTomb, abra] = gyak8_f81_(db)
                               abra = figure;
                               t = linspace(0, 2*pi, db);
                               cellaTomb = \{t,[] , []; 'Sin(3t)', 'Cos(5t)', 'Sin(3t)*Cos(5t)'; sin(3.*t), cos(5.*t), cos(5.
                                   \rightarrow sin(3.*t).*cos(5.*t)};
                               for i = 1:3
                                                               subplot(3,1,i);
                                                               plot(t,cellaTomb{3,i},'-k');
                                                               title(cellaTomb{2,i});
```

```
xlabel('t');
end
end

db = randi([101 300]);
[cellaTomb, abra]=gyak8_f81_(db);
```

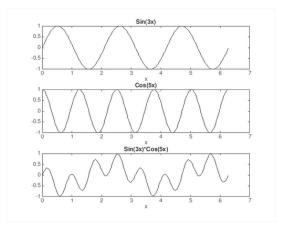
# 8.1.2. Struktúratömb

A 8.1 Cellatömb feladat struktúrás változata:

Készíts egy függvényt 1 bemeneti paraméterrel (db), és 2 visszatérési értékkel (az elkészített struktúra és az ábra handler-je). A függvényt föltsőn fel egy struktúra-tömbőt az alábbiak szerint:

- készíts egy struktúrát, ami rendelkezik x, y és nev mezőkkel, amik rögtön tartalmazzák az első alábra adatait (x: 0-tól 2π-ig db darab szám, y: a sin(3x) kifejezés szerinti értékek, nev: az alábrához szükséges címke, 'Sin(3x)');
- terjeszd ki struktúra-tömbé (MATLAB Helpben keresés: Create Structure Array), hogy tartalmazza a cos(5x) és sin(3x)\*cos(5x) kifejezésekhez tartalmazó x, y és nev adatokat is.

Ugyancsak a függvényben, ciklus használatával rajzoljuk ki a fent kiszámolt értékeket egy ábrán, 3 subplotra, fekete, folytonos vonallal! A subplotok ÉT-jét, ÉK-ját és címeit is a struktúra-tömbből használjuk közvetlenül! Az alábbihoz hasonló ábrát készítsen a függvény:



(Amit az ábrán ellenőrzünk: subplotok száma, ábracím egyezése a struktúra-tömb tartalmával, for-ciklus megléte, subplotok adatsorának egyezése a struktúra-tömb tartalmával, ábra-vonalak színe.)

```
Solution:
function [strukturaTomb, abra] = fgy_82_(db)
   abra = figure;
   strukturaTomb(1).x=linspace(0,2*pi, db);
   strukturaTomb(1).y=sin(3.*strukturaTomb(1).x);
   strukturaTomb(1).nev= 'Sin(3x)';
   strukturaTomb(2).x=strukturaTomb(1).x;
   strukturaTomb(3).x=strukturaTomb(1).x
   strukturaTomb(2).y=cos(5.*strukturaTomb(2).x);
   strukturaTomb(2).nev='Cos(5x)';
   strukturaTomb(3).y=sin(3.*strukturaTomb(3).x).*cos(5.*strukturaTomb(3).x);
   strukturaTomb(3).nev='Sin(3x)*Cos(5x)';
   for i=1:3
        subplot(3,1,i);
        plot(strukturaTomb(i).x, strukturaTomb(i).y,'-k');
        title(strukturaTomb(i).nev);
        xlabel('x');
    end
end
db = randi([101 300]);
[strukturaTomb, abra] = fgy_82_(db);
strukturaTomb
```

### 8.1.3. Diffegyenlet fájlolvasással

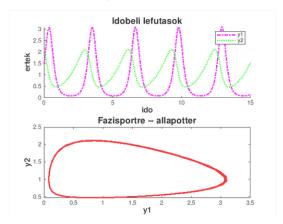
A feladat soran egy elsorendu, ketvaltozos differencialegyenletet kell megoldani. A fuggveny amit keszitesz rendelkezik

- 1 bemeneti parameterrel --- egy fajlnev (bemenetiFajlNev),
- 3 visszateresi ertekkel --- abra-referencia + a diffegyenlet megoldasfuggvenyenek ertelmezesi tartomanya (T) + ertekkeszlete (Y).

#### Feladatok:

- nyisd meg a parameterkent kapott szovegfajit (ha MATLAB-ban dolgozol, a bemenetkent hasznalt 83.text fajit megtalaiod a wiki-n, a csatolmanyok kozott);
- olvasd be (formazott szoveg olvasasa) belole a benne talalhato 4 lebegopontos szamot, ezek: 1. diffegyenlet megoldas kezdo idopontja, 2. diffegyenlet megoldas zaro idopontja, 3. y<sub>1</sub> kezdeti ertek, 4. y<sub>2</sub> kezdeti ertek;
- zard be a fajlt;
- oldd meg az alabbi diffegyenletet a beolvasott idohatarok kozott, a beolvasott kezdetiertekekkel (ha lehet, anonim fuggvenykent ird fel):  $\dot{y_1} = 5 ln(y_2) y_1$   $\dot{y_2} = (1-1.2 y_1) y_2$
- abrazold a megoldasok idofuggvenyet es fazisgorbejet az alabbihoz hasonlo modon (amit ellenorzunk: vonalszinek es vonaltipusok (y1: magenta, pontozott-szaggatott (dash-dof), 2-es vastagsag;
   y2: zold pontozott (dotted), 2-es vastagsag; fazisportren: sima piros vonal, 2-es vastagsag), tengelyfeliratok (12-es felkover), abracimek (14-es), abrafelirat a felso subplotnal (legend));
- a diffegyenlet megoldasat (T és Y matrixok osszefuzve: 3 oszlopos, nagyon sok soros matrix lesz) ird ki binaris modban az alabbi nevu fajlba: "gyak\_f83\_kimenet.bin", ne felejtsd el utana bezarni;
- a diffequenlet megoldasat (T es y matrixok) ne feledd a visszateresi ertekekben visszaadni.

Ehhez hasonlo abrat kellene kapnod:



#### Solution:

```
function [abra, T, Y] = f83_(bemenetiFajlNev)
    %[T, Y] = ode45(... erdemes a diffegyenletet ilyen formaban megoldani, igy egybol be
    \rightarrow lesznek allitva a visszateresi ertekek is
    abra = figure;
    fid=fopen(bemenetiFajlNev);
    data=fscanf(fid, '%f', 4);
    t=[data(1) data(2)];
    y=[data(3) data(4)];
    diff=@(t,y) [5*log(y(2))*y(1);
    (1-1.2*y(1))*y(2)];
    fclose(fid);
    [T, Y] = ode45(diff,t,y);
    subplot(2,1,1);
    hold on;
    plot(T,Y(:,1),'-.m','LineWidth', 2);
    plot(T,Y(:,2), 'g:','LineWidth', 2);
    title('Idobeli lefutasok', 'FontSize', 14);
    xlabel('ido', 'fontsize', 12, 'fontweight', 'bold')
    ylabel('ertek', 'fontsize', 12, 'fontweight', 'bold')
    legend('y1','y2')
```

```
subplot(2,1,2);
plot(Y(:,1),Y(:,2),'r-','LineWidth', 2);
title('Fazisportre -- allapotter', 'FontSize', 14);
xlabel('y1', 'fontsize', 12, 'fontweight', 'bold')
ylabel('y2', 'fontsize', 12, 'fontweight', 'bold')

filename='gyak_f83_kimenet.bin';
fid=fopen(filename, 'w');
fwrite(fid,T,'double');
fwrite(fid,Y,'double');
fclose(fid);
end

bemenetiFajlNev = '83.text'
[abra, T, Y] = f83_(bemenetiFajlNev);
```

### 8.1.4. 3D plot fájlolvasással

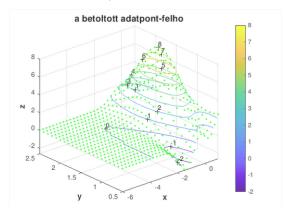
A feladat soran egy fajlbol beolvasott adatok alapjan 3D plotot kell elkesziteni, amely abranak bizonyos adatait egy strukturaban el kell tarolnod. A fuggveny amit keszitesz rendelkezik

- 1 bemeneti parameterrel --- egy fajlnev (bemenetiFajlNev),
- 2 visszateresi ertekkel --- abra-referencia + a kesobbiekben reszletezett struktura.

#### Feladatok:

- nyisd meg a parameterkent kapott szovegfajit (ha MATLAB-ban dolgozol, a bemenetkent hasznalt 84.text fajit megtalalod a wiki-n, a csatolmanyok kozott);
- olvasd be (formazott szoveg olvasasa) belole a benne talalhato elso 6 lebegopontos szamot, melyek megmondjak a szukseges meshgridhez az adatokat (ezek rendre xmin, xlepes, xmax, ymin, vlepes, vmax);
- olvasd be az osszes tobbi szamot is (szinten lebegopontosak), melyek egy felulet pontjait adjak vissza (javaslat: 21 soros, "ismeretlen" oszlopszamu matrixba olvasd be, azaz az olvasasi meretnel [21, Infl);
- zard be a fajlt;
- a beolvasott adatokat es a majdani tengelyfeliratokat egy strukturaban tarold le, es ezt hasznald az abrazolasnal, lehetoleg a strukturad az alabbi mezonevekkel rendelkezzen: meshgridpoints, zdata, cim, xfelirat, yfelirat, zfelirat;
- az abran szerepeljen: 3D pontfelho (stilus: zold "pont" marker) es feliratos 3D konturvonalak szinskalaval (contour3 + clabel + colorbar), tengelyfeliratok 12-es meretben felkoveren, abracim 14-es meretben, a latoszoget allitsd [-41, 28] azimuth es elevation szogekre;
- az elkeszitett strukturadat mentsd el binaris matlab archivumkent az alabbi neven: "gyak8\_f84\_kimenet.mat" (valamint ugyelj, hogy a strukturad neve megegyezzen a fuggvenyed 2. visszateresi ertekevel).

Ehhez hasonlo abrat kellene kapnod:



# Solution: function [abra, feluletStruktura] = f84\_(bemenetiFajlNev) abra = figure; % a sturkturadnal lehetoleg az alabbi mezoneveket hasznald: % - meshgridpoints - a bemeneti fajlbol beolvasott elso 6 szam, ami a meshgrid → parametereit jelenti % - zdata - a bemeneti fajlbol beolvasott tobbi szam, ami a terbeli feluleted magassagi → pontjait jelenti % - cim, xfelirat, yfelirat, zfelirat - stringek, amiket majd a 3D abrad feliratozasanal → hasznal j %pl: feluletStruktura.meshgridpoints = ... fid=fopen(bemenetiFajlNev); feluletStruktura.meshgridpoints=fscanf(fid, '%f',6); feluletStruktura.zdata=fscanf(fid,'%f',[21 Inf]); feluletStruktura.cim='a betoltott adatpont-felho'; feluletStruktura.xfelirat='x'; feluletStruktura.yfelirat='y'; feluletStruktura.zfelirat='z'; fclose(fid); [x,y] = meshgrid(feluletStruktura.meshgridpoints(1) : feluletStruktura.meshgridpoints(2) → : feluletStruktura.meshgridpoints(3), feluletStruktura.meshgridpoints(4) :

```
plot3(x,y,feluletStruktura.zdata,'g.')
    xlabel(feluletStruktura.xfelirat,'FontSize',12,'FontWeight','bold');
    ylabel(feluletStruktura.yfelirat,'FontSize',12,'FontWeight','bold');
    zlabel(feluletStruktura.zfelirat,'FontSize',12,'FontWeight','bold');
    title(feluletStruktura.cim,'FontSize', 14);
    view(-41, 28);
    hold on;
    grid on;
    [C h]=contour3(x,y,feluletStruktura.zdata);
    colorbar;
    clabel(C,h);
end

bemenetiFajlNev = '84.text';
[abra, feluletStruktura] = f84_(bemenetiFajlNev);
feluletStruktura
```

# 8.2.1. Zajos adatok

Rendelkezésünkre áll egy felszínt ábrázoló grafikon (surface plot) összes adata a fílenamenevű fájlban (A változó). Korrigáld a hibás x és y adatokat, valamint simítsd a z adatokat egy 11 szélességű csúszó ablak segítségével (egydimenziós adatok simítására van függvény a matlabban), és a korrigált adatokból hozz létre egy új surface plotot (B)I

Solution:	
<pre>filename = 'zajos_adatok.mat'; B = zajszures(filename);</pre>	

# 9. Gyakorlat

# 9.1. Házifeladatok

## 9.1.1. f91 - osztályzatok

Keszits egy fuggvenyt, melynek 0 bemeneti parametere es 1 visszateresi erteke van. A visszateresi ertek egy tablazat (tb1) legyen, melyet az alabbi modon tolts fel adatokkal:

- az elso oszlopban az ido vektor (t) ertekei legyenek tarolva, melyek [0, π] intervallumon legyenek, 0.001-es lepeskozzel;
- a masodik oszlopban az alabbi formula szerinti ertekek legyenek:  $y = 5sin(3e^t)$ ;
- a harmadik oszlopban az iment szamolt formula ertekei alapjan a szobeli osztalyzat alijon, a kerekites szabalyainak figyelembevetelevel (megjegyzes: a szinusz fv ertekkeszlete a [-1,1] intervallumbol kerül ki, a keplete igy a [-5,5]-bol, ezeket vagy hagyd meg igy es a -4.83-as osztalyzat is elegtelent jelent, vagy vedd az abszolut erteket; hatarok: y>=4.5: jeles; 4.5>y>=3.5: jo; 3.5>y>= 2.5: kozepes; 2.5>y>=1.5: elegseges; 1.5>y: elegstelen --- ekezet nelkul! ---- erdemes lehet round utan for-ciklus es if-elseif-end strukturaval feltolteni az elemeket);
- az oszlopok neve rendre legyen: ido, eredmeny, ertekeles

```
function tbl = f91()
    t=0:0.001:pi;
    y=5*sin(3*exp(t));
    osztalyzat={'elegtelen','elegtelen','elegseges','kozepes','jo','jeles'};
    c=osztalyzat(round(abs(y))+1);
    tbl=table(t',y',c','VariableNames',{'ido','eredmeny','ertekeles'});
end

tbl = f91();
```

# 9.1.2. f92 - országok

Keszits egy fuggvenyt, melynek 0 bemeneti parametere es 1 visszateresi erteke (t2 --- rendezett tablazat) van.

- olvasd be a country\_data.xls fajlt egy tablazatba (itt cody-n es a wiki mellekletek kozott is elerheto);
   a beolvasott tablazatot rendezd sorba (sortrows) a beszelt nyelvek szama alapjan csokkeno sorrendbe, ez a rendezett tablazat keruljon t2-be;
   a fuggyeny irja ki a command window-ba a terulet, az eletkor median, a nepesseg valamint a beszelt nyelvek szamanák minimumat, medianjat a tiz legtobb nyelvet beszelo orszag eseten (segítseg: a dolt betuvel kert jellemzoket a summany utasitas onmagaban eloalittja; a vadadokat indexelessel kelt kinyerned a mar rendezett tablazatbol --- elso tiz sora, 4-7 oszlopal annak);
   a fuggvenyed az egesz atrendezett tablazatot mentse ki | karakterrel elvalasztott (Delimiter opcio) szoveges fajlba, country\_data\_reordered.csv neven

```
Solution:
function [t2] = f92()
    t=readtable('country_data.xls', 'ReadVariableNames', true);
    t2=sortrows(t, 'Number_of_spoken_languages', 'descend');
    summary(t2(1:10,4:7))
    writetable(t2, 'country_data_reordered.csv', 'WriteVariableNames', true, 'FileType',
    \rightarrow 'text', 'Delimiter', '|');
end
t2 = f92();
```

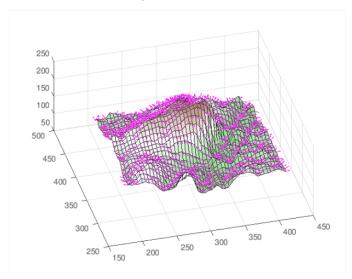
## 9.1.3. f93 - geodata

Egy csv-fajlban talalhato tablazat adatoszlopai alapjan feluleti abrat generalunk, az alabbiak szerint.

keszits egy 0 bemeneti parameterrel es 4 visszateresi ertekkel (abra handler, kiszamolt feluleti normalvektorok irany-komponensei U, V, W) rendelkezo fuggyenyt az alabbiak szerint:

- olvassuk be a tablazat fajibol (geodata.csv) az adatokat oszlopcimekkel egyutt (ReadVariableNames-szel oszlopfejlecek, elvalaszto karakter a tabulator '\t');
- a beolvasott adatokat tegyuk at az X, Y, Z matrixokba oszloponkent ugy, hogy mindegyik matrix 33x45-os meretu legyen;
- rajzoljuk ki a harom matrix alapjan a tarolt domborzat feluleti kepet (surf), majd szinezzuk be terkepszeru szinekkel (ehhez csinaltunk kulon colormap-et, amit betolteni a terrain\_cmap.mat fajlbol lehet, tehat load('terrain\_cmap.mat'); es colormap(terrain\_cmap); );
- szamoljuk ki a felulet normal vektorainak iranykomponenseit (U, V, W matrixok, ezeket a surfnorm-mal kapjuk meg), majd abrazoljuk is oket a feluleten (quiver3);
- allitsuk be a nezopontot -15-os azimuth, es +60-as elevation szogekre;
- mentsuk ki az abrat print segitsegevel 300 DPI-s felbontassal, surf2.png neven, png formatumban (-dpng).

Az alabbihoz hasonlo abrat szeretnenk kapni:



```
Solution:
function [abra, U, V, W] = f93()
    abra = figure;
    t=readtable('geodata.csv','ReadVariableNames',true);
    X=table2array(t(:,1));
    Y=table2array(t(:,2));
    Z=table2array(t(:,3));
    X=reshape(X,[33 45])
    Y=reshape(Y,[33 45])
    Z=reshape(Z,[33 45])
    surf(X,Y,Z);
    load('terrain_cmap.mat');
    colormap(terrain_cmap);
    [U V W] = surfnorm(X,Y,Z);
    hold on;
    quiver3(X,Y,Z,U,V,W);
    view([-15 60])
    print(abra, 'surf2.png', '-dpng', '-zbuffer', '-r300')
end
[abra, U, V, W] = f93();
```

### 9.2.1. Terhességi fehérjeszintek

Várandósság során az anya és a magzat egészségének nyomonkövetésére különböző vizsgálatokat végeznek. Egy jellemző vizsgálat különböző markerfehérjék (betegségek előrejelzésére alkalmas fehérjék) szintjének vizsgálata a vérben. Mivel ezek a fehérjeszintek fiziológiásan is változnak a terhesség során, ezért a nyers értékeket az adott terhességi korra jellemző értékekre számított mediánhoz viszonyítva adják meg. Ezt az értéket nevezik MoM (multiple of the median) értéknek.

Készíts egy olyan egy bemeneti paraméterrel (filename) és négy kimeneti paraméterrel (t, mom\_f1, mom\_f2, mom\_f3) rendelkező függvényt, ami filename .csv fájlból beolvassa az adatokat egy táblázatba (t) úgy, hogy a sorok nevei a fájl első oszlopában szereplő azonosítók legyenek, az oszlopok nevei pedig a fájl első sorában szereplő nevekl A fájlban pontosvessző az elválasztókarakter.

A méréseket 30 egészséges és 14 beteg várandós anyán végezték (csoport oszlop). A nyers fehérjekoncentráció-adatokból (feherje\_1\_koncentracio, feherje\_2\_koncentracio, feherje\_3\_koncentracio oszlopok) számítsd ki az MoM értékeket (mom\_f1, mom\_f2, mom\_f3). Ügyelj arra, hogy a medián értékeket az egészséges anyák értékei alapján számolják!

Solution:	
<pre>[t, mom_f1, mom_f2, mom_f3] = MoM('protein_levels.csv')</pre>	