



Mikrokontroléry a embedded systémy – cvičení

Teplotní čidla DS18B20 a NTC

1 Zadání

- Inicializujte 1-wire sběrnici a teplotní čidlo DS18B20 s pomocí dodané knihovny. Inicializujte sedmisegmentový LED displej. Periodicky spouštějte převod teploty a vypisujte ji na displeji (1b).
- Nakonfigurujte ADC pro čtení z NTC teplotního čidla typu NTCC-10K. Na základně údajů v datasheetu tohoto čidla vytvořte MATLABový skript pro generování lookup tabulky, která bude indexována hodnotou z AD převodníku a bude obsahovat přepočtenou skutečnou teplotu (1b).
- Do kódu doplňte funkci pro přepínání zobrazovaného údaje. Tlačítkem S2 se rozsvítí LED1 a zobrazí údaj z NTC, tlačítkem S1 se rozsvítí LED2 a zobrazí údaj z DS18B20 (1b).

2 Návod

2.1 Základní seznámení

- Vytvořte si pracovní kopii svého repozitáře z Githubu (Git Clone), příp. aktualizujte repozitář ze serveru (Git Pull).
- Založte nový projekt přes File / New / STM32 Project / Board Selector / NUCLEO-F030R8. Budeme využívat HAL knihovny, proto ponechte Targeted Project Type na STM32Cube. Potvrďte inicializaci všech periferií do výchozího nastavení.
- Driver pro sedmisegmentový LED displej využijte z předchozích cvičení, příp. doplňte zobrazení desetinné tečky. Stejně tak využijte LED diody (LED1 @ PA4, LED2 @ PB0, push-pull výstup) a tlačítka (S1 @ PC1, S2 @ PC0, vstup s aktivním pull-upem).

2.2 Teplotní čidlo DS18B20 a 1-wire sběrnice

- Komunikaci inicializujte voláním **OWInit()**. V nekonečné smyčce main()u volejte funkci **OWConvertAll()**, následovanou čekáním (**HAL_Delay()**) po dobu převodu (**CONVERT_T_DELAY** = 750ms) a čtením výsledku pomocí **OWReadTemperature()**.
- Soubor 1wire.h obsahuje inline funkci _delay_us(), která je vyladěná pro výchozí konfiguraci použitých vývojových kitů. Pro univerzální řešení je vhodnější tuto funkci přepsat s využitím běžného časovače s granualitou 1µs. Vzhledem ke krátkým intervalům je třeba použít přímé přístupy k registrům a busy-wait čekání. U jiných jader (M3 a vyšší) lze elegantně využít počítadlo cyklů DWT CYCCNT jednotky DWT.
- Pro správnou funkci je třeba definovat pin DQ @ PA10, režim výstupní open-drain, output level high.
- Funkce OWReadTemperature() vrací 0 v případě chyby, nenulovou hodnotu v případě úspěchu. Dále předává odkazem změřenou hodnotu, která představuje teplotu v setinách stupně celsia, např. hodnota 1208 odpovídá 12,08°C a bude na LED displeji zobrazena jako "12.1". Deklaraci funkce naleznete v souboru 1wire.h:

extern uint8 t OWReadTemperature(int16 t *temperature);









Mikrokontroléry a embedded systémy - cvičení

Použití funkce tedy pro bude vypadat např. takto:

int16_t temp_18b20;
OWReadTemperature(&temp_18b20);

Proveďte commit pracovní kopie.

2.3 Teplotní čidlo NTC a lookup tabulka

- Teplotní závislost odporu NTC teplotního čidla NTCC-10K není lineární. NTC je popsán nominálním odporem 10kΩ při teplotě 25°C a konstantou B=4050 K. Datasheet udává odpor čidla pro vybrané teploty. Pro použití v mikrokontroléru je nejvýhodnější mít v programové paměti uloženou tabulku, která bude indexována hodnotou z AD převodníku a bude přímo udávat skutečnou teplotu čidla. Takovou tabulku je nejsnadnější připravit v MATLABu (nebo Pythonu).
- Hodnoty odporu pro teploty od -30 do +125°C lze nalézt v datasheetu NTCC-10K. Tyto údaje jsou nachystané v souboru ntc.csv v eLearningu, připravené k načtení funkcí csvread() v MATLABu.
- Z hodnoty odporu *r* při teplotě *t* je třeba vypočítat údaj na AD převodníku. Jedná se o jednoduchou matematiku, čidlo NTC je zapojeno jako odporový dělič s rezistorem R5 (10k), napájení 3,3V je zároveň referencí ADC, takže se ze vztahu vykrátí. Rozsah ADC je maximálně 2¹² = 4096, rozlišení je ale zbytečně vysoké (velikost tabulky, tolerance měření), proto budeme pracovat s rozsahem 2¹⁰ = 1024. Tímto výpočtem získáte vektor hodnot *ad*.

200

150

100

50

Λ

-50 L 0

emperature [°C]

 Hodnoty si pomocí funkce plot() vykreslete do grafu (závislost t na ad) a následně je proložte polynomem dostatečně vysokého řádu:

```
p = polyfit(ad, t, 10);
```

 Následně vytvořte vektor ADC hodnot ad2 (bude představovat indexy pole) a vypočítejte hodnoty t2 zjištěného polynomu (budou představovat teplotu zaokrouhlenou na desetiny stupně pro tyto indexy). Výsledek dokreslíme do grafu:

```
ad2 = 0:1023;
t2 = round(polyval(p, ad2), 1);
hold on, plot(ad2, t2, 'r');
```

Posledním krokem je uložení hodnot pole ve vhodném
formátu, v případě konverze pro jazyk C tedy hodnot oddělených čárkou, formát v desetinách stupně:

```
dlmwrite('data.dlm', t2*10, ',');
```

- Implementace v C už je jednoduchá. Je třeba definovat statické konstantní pole typu int16_t, ve kterém budou hodnoty okopírované ze souboru data.dlm. Přečtená hodnota z ADC bude použita pro indexaci.
- ADC vstup NTC termistoru je ADC_IN1 @ PA1, rozlišení převodníku 10 bitů, kontinuální konverze, přepis při
 přetečení. Pro jednoduchost není nutné používat přerušení ani DMA. V inicializaci je třeba spustit kalibraci a
 následně kontinuální převod:

```
HAL_ADCEx_Calibration_Start(&hadc);
HAL ADC Start(&hadc);
```

- Vyčítání AD hodnoty se provádí přes HAL_ADC_GetValue (&hadc).
- Proveďte commit pracovní kopie, včetně použitého .m souboru pro generování lookup tabulky.









Mikrokontroléry a embedded systémy - cvičení

2.4 Přepínání údajů na displeji

- Doplňte dle zadání, řešte pomocí stavového automatu:
 - o tlačítkem S2 se rozsvítí LED1 a zobrazí údaj z NTC
 - o tlačítkem S1 se rozsvítí LED2 a zobrazí údaj z DS18B20
- Spuštění převodu čidla DS18B20 nesmí být voláno častěji než po 750 ms.
- Po delším provozu budou obě čidla vlivem ohřevu od okolí ukazovat teplotu cca o 3°C vyšší, než je teplota v místnosti.
- Proveďte commit pracovní kopie do Gitu, uložte repozitář pomocí Git Push.

