



Mikrokontroléry a embedded systémy – cvičení

STM32CubeIDE, Git, základní funkce

1 Zadání

- Seznamte se s vývojovou deskou NUCLEO-F030R8, modulem STMrel a prostředím STM32CubeIDE.
- Seznamte se s programem TortoiseGit. Založte si repozitář na Githubu, vytvořte pracovní kopii adresáře (Git Clone).
- Vytvořte jednoduchou aplikaci, která bude blikat s diodou LD2. Otestujte na vývojové desce, ověřte ladění krokováním. Uložte vytvořenou aplikaci do repozitáře (Git Commit) (1b).
- Vytvořte aplikaci, která bude realizovat blikání diodou LD2 dle předdefinovaného řetězce v morseovce. Commitujte do repozitáře (1b). Následně kód upravte tak, aby byla sekvence morseovky zapsaná v jediné 32bitové konstantě, commitujte do repozitáře (1b).
- Lokální repozitář uložte na server (Git Push). Smažte své uložené autorizační údaje.

2 Návod

2.1 Verzování a TortoiseGit

- Založte si účet na Githubu, vytvořte si nový veřejný repozitář nazvaný např. MKS.
- Ve složce D:\Documents\ vytvořte pomocí operace Git Clone pracovní kopii svého osobního repozitáře. Pro přihlášení na Github využijte možnosti Sign in with your browser.
- Do této pracovní kopie přepněte workspace STM32CubeIDE pomocí File / Switch Workspace.
- Dále pracujte pouze na pracovní kopii.

2.2 Základní seznámení

- Potřebná schémata vývojové desky najdete v eLearningu. Modul STMrel v tomto cvičení nevyužijeme.
- Nový projekt s HAL knihovnami se zakládá přes File / New / STM32 Project / Board Selector / NUCLEO-F030R8.
- Pro prvních několik cvičení ale budeme využívat přímého přístupu k registrům a příkladů z STM32SnippetsF0. V tomto případě změníme Targeted Project Type na Empty.
- V projektech budeme využívat CMSIS (Cortex Microcontroller Software Interface Standard):
 - Do projektové složky okopírujte z STM32SnippetsF0 (ke stažení v eLearningu) adresář CMSIS (stačí Device a Include).
 - Přidejte mezi prohledávané cesty: Project / Properties / C/C++ Build / Settings / Tool Settings / MCU
 GCC Compiler / Include Paths, přidat z projektu CMSIS/Device/ST/STM32F0xx/Include a CMSIS/Include.
 - Definujte správně symbol procesoru: stejný dialog / Preprocessor, přidat STM32F030x8.
 - Nakonec okopírujte soubor s inicializací systému: CMSIS/Device/ST/STM32F0xx/Source/Templates/ system_stm32f0xx.c do složky Src.
- Překlad (Build all) lze spustit pomocí zkratky Ctrl+B, ladění (tj. spuštění, Debug) projektu pomocí F11.



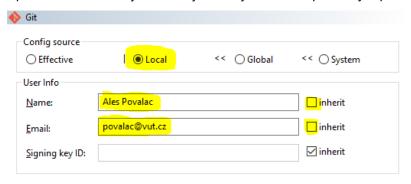






Mikrokontroléry a embedded systémy – cvičení

- Při prvním spuštění se zobrazí nastavení debuggeru, potvrďte výchozí konfiguraci. Pokud je firmware debuggeru v připojené vývojové desce neaktuální, může být vyžádán upgrade.
- Během krokování ladění lze s výhodou používat klávesové zkratky, viz menu Run.
- Uložení pracovní kopie do repozitáře proveďte pomocí Git Commit. Git vyzve k zadání jména a emailu, v počítačové učebně je vhodné je uložit jako lokální pro daný repozitář.



- Commitujte pouze zdrojové kódy (c, h, Makefile apod.), nikoliv výsledky překladu (o, d, elf, hex, soubory workspace apod.). S výhodou lze použít ignore listů, základní .gitignore jsou vytvořeny prostředím (ignorování složky .metadata a v jednotlivých projektech složek Debug).
- Uložte lokální repozitář na server (Git Push). Prohlédněte si výsledek přes web Githubu. Pokud nefunguje push na Github, může být v učebně (po předchozí skupině) potřeba odstranit autentizační údaje (TortoiseGit, Settings, Saved Data, Authentication Data, Clear).

2.3 Rozblikání LED

- Ohledně přístupu ke GPIO se můžete inspirovat v Projects/GPIO/01_LockingMechanism.
- Je třeba includovat soubor stm32f0xx.h.
- Vývoj začněte funkcí main(). Inicializujte periferie, do nekonečné smyčky vložte negaci příslušného pinu a krátké čekání. Veškeré níže uvedené registry si ověřte v referenčním manuálu procesoru.
- LED dioda LD2 je připojená na PA5, který musí mít zapnuté hodiny a být nastaven jako výstupní (mód 01):
 - RCC->AHBENR |= RCC AHBENR GPIOAEN;
 - GPIOA->MODER |= GPIO MODER MODER5 0;
- Změny výstupní úrovně pinu je možné provádět zápisem do registrů BSRR a BRR, příp. ODR:
 - GPIOA->BSRR = (1<<5); // set
 - GPIOA->BRR = (1<<5); // reset
 - GPIOA->ODR ^= (1<<5); // toggle
- Čekání lze řešit jednoduchou busy-wait smyčkou:
 - o for (volatile uint32 t i = 0; i < 100000; i++) {}</pre>











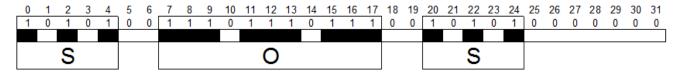




Mikrokontroléry a embedded systémy – cvičení

2.4 Blikání v morseovce

- Vývojová deska bude pomocí LD2 blikat v Morseově abecedě kód "SOS".
- Sekvenci můžete uložit jako jedničky (svítí) a nuly (nesvítí) např. do pole typu uint8 t pole[32] a provést jeho inicializaci přímo v kódu.



- Kromě samotného pole budete potřebovat iterační proměnnou, která bude do tohoto pole ukazovat. Bude-li mít pole na indexu dle této proměnné hodnotu 0, výstup pro LD2 nastavíme na log. 0, v případě nenulové hodnoty na log. 1.
- Proveďte commit pracovní kopie do Gitu.
- Optimalizace využití paměti: Sekvence bude uložená v typu uint32 t, využijte binární zápis prvků (např. 0b0100), dosáhněte stejné funkcionality. Budete potřebovat bitové operace a bitové posuny.
- Proveďte commit pracovní kopie do Gitu.
- Na závěr proveďte uložení lokálního repozitáře na server (Git Push) a nezapomeňte odstranit autentizační údaje (TortoiseGit, Settings, Saved Data, Authentication Data, Clear).





