Układy cyfrowe i systemy wbudowane - laboratorium

Karol Kulawiec 241281 Bartosz Rudnikowicz 241382

18.11.2019

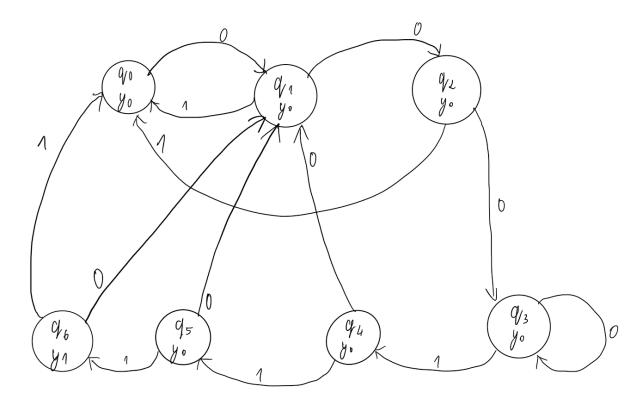
1 Wstęp

Naszym celem było stworzenie detektora sekwencji 6-bitowej, reprezentowanego jako automat Moore'a oraz Mealy. Następnie zasymulowanie go oraz zaimplementowanie sprzętowo. Sekwencja, którą miał wykrywać automat to: **000111**

2 Przebieg zajęć

2.1 Zadanie 1 - Realizacja automatu korzystająca z przerzutników

Pierwszym zadaniem było wykonanie detektora w języku VHDL, korzystając z trzech przerzutników, zasymulowanie go na 18-bitowej sekwencji oraz sprzętowa implementacja na zestawie laboratoryjnym. Najpierw stworzyliśmy graf automatu Moore'a oraz tabelę przejść.



Rysunek 1: Graf automatu Moore'a wykrywającego sekwencje 000111.

t				t+1			
Q2	Q1	Q0	Χ	Q2	Q1	Q0	Υ
0	0	0	0	0	0	1	0
0	0	0	1	0	0	0	0
0	0	1	0	0	1	0	0
0	0	1	1	0	0	0	0
0	1	0	0	0	1	1	0
0	1	0	1	0	0	0	0
0	1	1	0	0	1	1	0
0	1	1	1	1	0	0	0
1	0	0	0	0	0	1	0
1	0	0	1	1	0	1	0
1	0	1	0	0	0	1	0
1	0	1	1	1	1	0	1
1	1	0	0	0	0	1	0
1	1	0	1	0	0	0	0

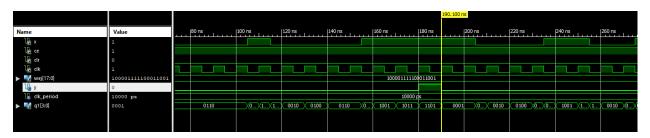
Tabela 1: Tabela przejść.

Na tej podstawie stworzyliśmy architekturę widoczną na listingu poniżej. Sygnał wewnętrzny Q1 jest sklejeniem sygnałów Q, kodujących stany jako liczby binarne oraz sygnału X, który jest sygnałem wejściowym.

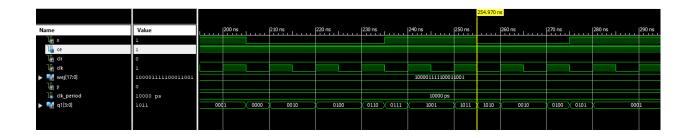
```
architecture Behavioral of sekwencja is
         \label{eq:signal}  \mbox{signal D} \; : \; \mbox{STD\_LOGIC\_VECTOR} \; \; (2 \; \; \mbox{downto} \; \; 0);
         signal Q : STD\_LOGIC\_VECTOR (2 downto 0);
         signal Q1 : STD_LOGIC_VECTOR (3 downto 0);
begin
         FDCE2: FDCE port map (Q(2), CLK, CE, CLR, D(2));
         FDCE1: FDCE port map (Q(1), CLK, CE, CLR, D(1));
         FDCE0: FDCE port map (Q(0), CLK, CE, CLR, D(0));
         Q1 <= Q \ \& \ X;
         Y \le '1', when Q = O''6'' else '0';
         with Q1 select
                  O"1" when X"0"
         D <=
                  O"0" when X"1"
                  O"2" when X"2"
                  O"0" when X"3"
                  O"3" when X"4"
                  O"0" when X"5"
                  O"3" when X"6"
                  O"4" when X"7"
                  O"1" when X"8"
                  \mathrm{O"5"} when \mathrm{X"9"}
                  O"1" when X"A"
                  \mathrm{O"}6" when \mathrm{X"B"}
                  O"1" when X"C".
                  O"0" when X"D",
                  O"0" when others;
```

end Behavioral;

Następnie dla sekwencji testowej 10**000111**11100011001 przeprowadziliśmy symulację. Na Rysunku 2 widać poprawne wykrycie sekwencji po wprowadzeniu trzeciej jedynki z rzędu, co zostało zaznaczone. Rysunek 3 pokazuje natomiast sekwencje 000110, która różni się tylko ostatnią cyfrą od poprawnej sekwencji. Na zaznaczonym fragmencie widać, że detektor zadziałał poprawnie i wrócił do stanu q_1 odpowiadającemu wprowadzeniu jednego, początkowego zera.



Rysunek 2: Poprawne wykrycie sekwencji 000111.



Rysunek 3: Poprawne uniknięcie pułapki.

Na koniec detektor został zaimplementowany na układzie laboratoryjnym. Wyjście zostało przypisane do diody LED(0), przycisk K0 był wejściem X, a K1 sygnałem CE. Pod przycisk K7 został przypisany reset. Po wgraniu, wszystko działo prawidłowo.

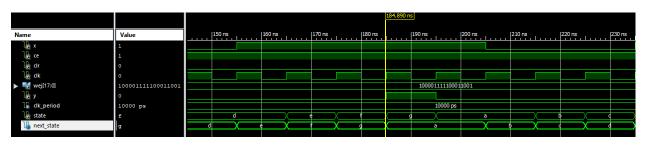
2.2 Zadanie 2 - realizacja automatu z użyciem szablonu

Kolejnym zadaniem było zrealizowanie tego samego automatu, korzystając z szablonu zaprezentowanego na wykładzie, który umożliwia sprzętową implementacje. Kolejne litery alfabetu odpowiadają kolejnym stanom z grafu. Stan q_0 - A, q_1 - B (\dots) q_6 - G.

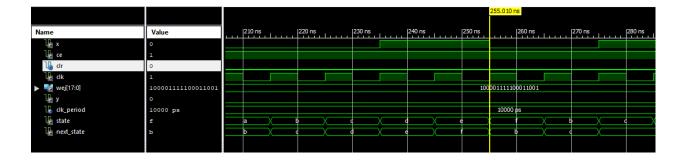
Ponieważ process1 jest zawsze niemal identyczny jak ten z szablonu prezentowanego na wykładzie, poniżej znajduje się tylko process2 który odpowiada za zmiany stanów. Pod procesem znajduje się również przypisanie sygnału wyjścia.

```
when C \Rightarrow
                   if X = 0, then
                            next_state <= D;
                   else
                            next_state \le A;
                   end if;
         when D \Rightarrow
                   if X = '1' then
                             next\_state <= E;
                   end if;
         when E \Longrightarrow
                   if X = 0, then
                            next_state <= B;
                   else
                            next_state <= F;
                   end if;
         when F \Rightarrow
                   if X = 0, then
                            next\_state <= B;
                   else
                             next\_state <= G;
                   end if;
         when G \Longrightarrow
                   if X = 0, then
                            next_state <= B;
                   else
                            next state \le A;
                   end if;
         end case;
end process process2;
Y \le '1' when state = G else '0';
```

Następnie, dla tej samej sekwencji testowej co w zadaniu poprzednim, przeprowadziliśmy symulację. Na rysunkach poniżej widać poprawne działanie detektora.



Rysunek 4: Poprawne wykrycie sekwencji 000111.

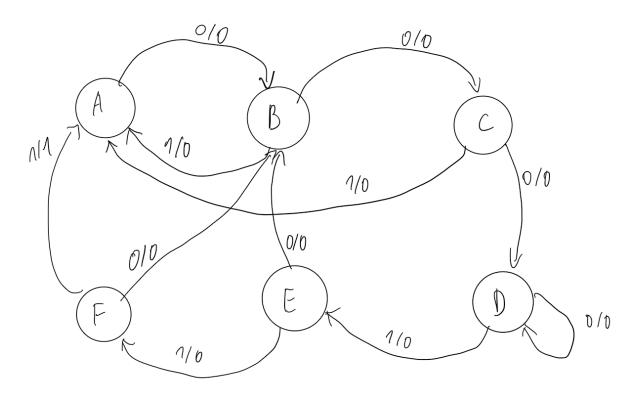


Rysunek 5: Poprawne uniknięcie pułapki.

Na koniec detektor został zaimplementowany na układzie laboratoryjnym tak jak w zadaniu poprzednim. Po wgraniu, wszystko działo prawidłowo.

2.3 Zadanie 3 - automat Mealy

Ostatnim zadaniem było wykonanie tego samego detektora w formie automatu Mealy. Poniżej przedstawiony jest graf automatu. Oznaczenia na krawędziach oznaczają X/Y.

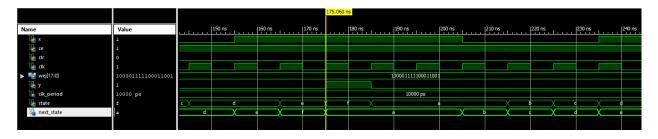


Rysunek 6: Graf automatu Mealy'ego wykrywającego sekwencje 000111.

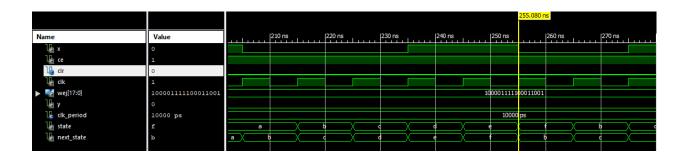
Process2 w automacie Mealy'ego różni się jedynie końcówką od process2 w automacie Moore'a, dlatego aby nie powielać treści, poniżej zostanie zamieszczona jedynie różnica:

```
end case;  \begin{array}{l} end \ case; \\ end \ process \ process2; \\ Y <= \ '1' \ when \ state = F \ and \ X = \ '1' \\ else \ '0'; \end{array}
```

Ponieważ symulacja nie została przeprowadzona podczas zajęć, została przez nas dokończona w domu. Dla tej samej sekwencji testowej co w poprzednich zadaniach, przeprowadziliśmy symulację. Na rysunkach poniżej widać poprawne działanie detektora.



Rysunek 7: Poprawne wykrycie sekwencji 000111.



Rysunek 8: Poprawne uniknięcie pułapki.

Z powodu braku fizycznego układu w domu, implementacja na układzie nie została przeprowadzona.

3 Podsumowanie

Podczas zajęć zaprojektowaliśmy, zasymulowaliśmy i zaimplementowaliśmy na zestawie laboratoryjnym ZL-9572 pierwsze dwa zadania. Z powodu nieskończenia zadania 3 podczas zajęć, symulację automatu Mealy'ego przeprowadziliśmy w domu.