НАЦІОНАЛЬНИЙ УНІВЕРСИТЕТ БІОРЕСУРСІВ І ПРИРОДОКОРИСТУВАННЯ УКРАЇНИ

Факультет інформаційних технологій Кафедра комп'ютерних наук

Теорія розпізнавання образів та класифікації в системах штучного інтелекту

Лабораторна робота №6

Виконав:

Студент групи КН-20002Б

Кропивка Анатолій Анатолійович

Тема: Дослідження методів розпізнавання контурів геометричних об'єктів на графічних зображеннях.

Мета: Отримання практичних навичок використання методів контурного аналізу при розпізаванні контурів геометричних об'єктів.

Підготовка до роботи: Вивчити й уяснити тереотичні відомості щодо способів класифікації образів на основі методів кластерного аналізу.

Хід роботи:

- 1. Ознайомитись з методичною розробкою до лабораторної роботи.
- 2. Ознайомитись з рекомендованною літературою.
- 3. Дослідити основні процеси створення програмних додатків контурного аналізу при розпізнаванні контурів геометричних об'єктів.
- 4. Виконати завдання до лабораторної роботи.
- 5. За результатами досліджень скласти звіт з обґрунтованими висновками.

Опис програми

Task 1:

У цьому завданні створюється проста програма, яка відкриває веб-камеру і відображає потік зображення на екрані. Вона використовує OpenCV для отримання доступу до відеопотоку з веб-камери та відображення кадрів у вікні з назвою "WebCam". Програма працює в циклі, зчитуючи кожен кадр з веб-камери, відображаючи його та очікує натискання клавіші Еsc для завершення програми.

Task 2:

У цьому завданні створюється програма, яка відкриває веб-камеру і відображає потік зображення на екрані, виконуючи перетворення Canny для виявлення контурів на кадрах. Вона також очікує натискання клавіші Еsc для завершення програми.

Task 3:

У цьому завданні створюється програма, яка використовує метод каскадних класифікаторів Нааг для виявлення облич на веб-камері. Програма працює в циклі, зчитуючи кожен кадр з веб-камери, конвертує його у відтінки сірого, використовує каскадний класифікатор Нааг для виявлення облич та наносить прямокутники навколо знайдених облич на кадр.

Код програми

```
#include <opencv2/opencv.hpp>
#include <iostream>
#include <vector>
// Task 3
int main(int, char**) {
  auto path = "../../haarcascade_frontalface_default.xml";
  cv::VideoCapture capture(0);
  if (!capture.isOpened()) {
     std::cout << "Failed to open webcam!" << std::endl;
     return -1;
  cv::CascadeClassifier cascade;
  if(!cascade.load(path)) {
     std::cout << "Failed to load cascade!" << std::endl;
  }
  while(true) {
     cv::Mat frame;
     capture.read(frame);
     if (frame.empty()) {
       std::cout << "Failed to capture frame!" << std::endl;
       break;
     cv::Mat gray_frame;
     cv::cvtColor(frame, gray_frame, cv::COLOR_BGR2GRAY);
```

```
std::vector<ev::Rect> faces;
cascade.detectMultiScale(gray_frame, faces, 1.1, 2, 0 | cv::CASCADE_SCALE_IMAGE, cv::Size(30, 30));

for (const auto& face : faces) {
    cv::rectangle(frame, face, cv::Scalar(0, 255, 0), 2);
}

cv::imshow("WebCam", frame);

if (cv::waitKey(1) == 27) {
    break;
}
};

capture.release();
cv::destroyAllWindows();

return 0;
}
```

// Task 2

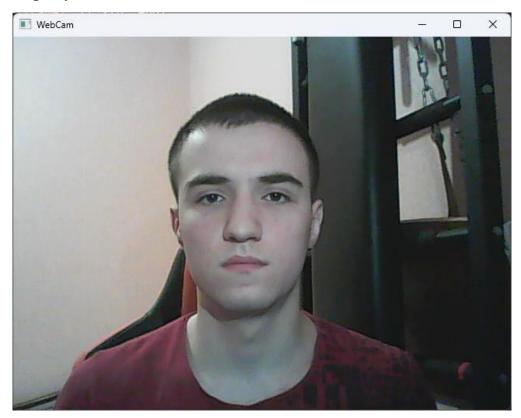
```
int main(int, char**) {
  cv::VideoCapture capture(0);
  if (!capture.isOpened()) {
     std::cout << "Failed to open webcam!" << std::endl;
  while(true) {
     cv::Mat frame;
     capture.read(frame);
     if (frame.empty()) {
       std::cout << "Failed to capture frame!" << std::endl;
       break;
     }
     cv::Mat edges;
     cv::cvtColor(frame, edges, cv::COLOR_BGR2GRAY);
     cv::Canny(edges, edges, 30, 60);
     if (edges.empty()) {
       std::cout << "Failed to capture edges!" << std::endl;
     }
    cv::imshow("WebCam", edges);
    if (cv::waitKey(1) == 27) {
       break;
```

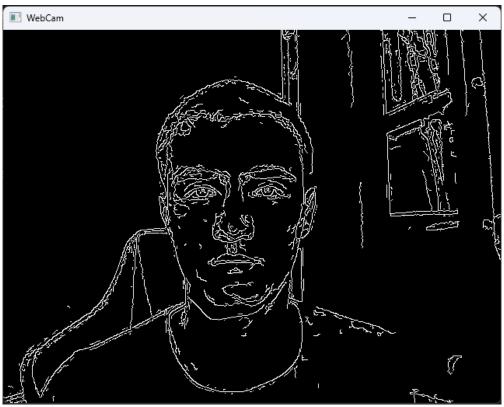
```
};
capture.release();
cv::destroyAllWindows();
return 0;
}
```

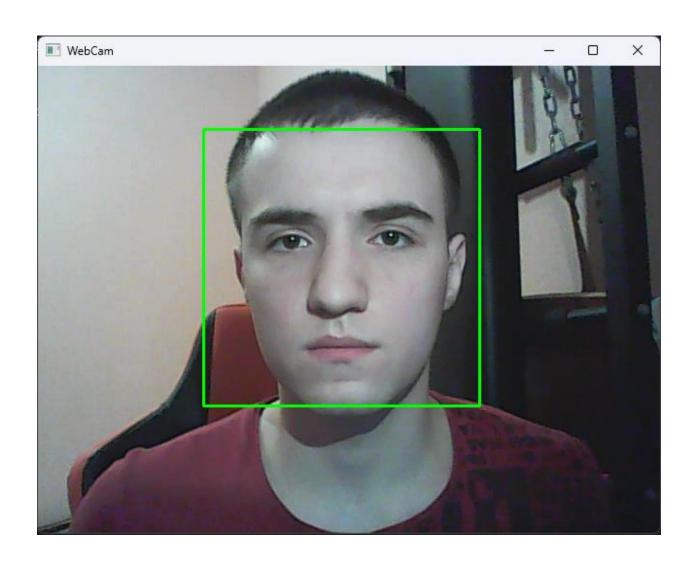
// Taks 1

```
int main(int, char**) {
  cv::VideoCapture capture(0);
  if (!capture.isOpened()) {
    std::cout << "Failed to open webcam!" << std::endl;
  while(true) {
    cv::Mat frame;
     capture.read(frame);
     if (frame.empty()) {
       std::cout << "Failed to capture frame!" << std::endl;
       break;
     }
    cv::imshow("WebCam", frame);
    if (cv::waitKey(1) == 27) {
       break;
  };
  capture.release();
  cv::destroyAllWindows();
  return 0;
```

Знімки екрану







Висновок: Усі три завдання використовують OpenCV для отримання доступу до веб-камери, отримання кадрів та їх обробки. Кожне завдання виконує різні операції з кадрами, такі як відображення, виявлення контурів або облич. Ці завдання демонструють основні можливості обробки зображень та використання методів розпізнавання образів з використанням OpenCV. Вони можуть слугувати важливою основою для подальших досліджень у галузі розпізнавання образів та класифікації в системах штучного інтелекту.