НАЦІОНАЛЬНИЙ УНІВЕРСИТЕТ БІОРЕСУРСІВ І ПРИРОДОКОРИСТУВАННЯ УКРАЇНИ

Факультет інформаційних технологій Кафедра комп'ютерних наук

Теорія розпізнавання образів та класифікації в системах штучного інтелекту

Лабораторна робота №8

Виконав:

Студент групи КН-20002Б

Кропивка Анатолій Анатолійович

Тема: Дослідження багатошарового нелінійного персептрону і алгоритму зворотнього розповсюдження помилки.

Мета: Дослідження можливостей багатошарового персептрону, як універсального апроксиматора і класифікатора.

Підготовка до роботи: Вивчити й уяснити призначення і зміст завдання до лабораторної роботи.

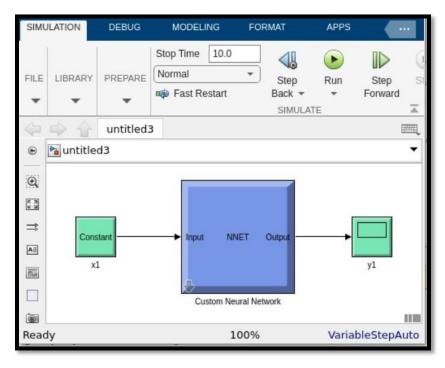
Алгоритм GD

Створення нейронну мережу, щоб забезпечити наступне відображення послідовності входу Р у послідовність цілей Т:

 $P = [0.10\ 0.31\ 0.51\ 0.72\ 0.93\ 1.14\ 1.34\ 1.55\ 1.76\ 1.96\ 2.17\ 2.38\ 2.59\ 2.79\ 3.00];$

 $T = [0.1010 \ 0.3365 \ 0.6551 \ 1.1159 \ 1.7632 \ 2.5847 \ 3.4686 \ 4.2115 \ 4.6152 \ 4.6095 \ 4.2887 \ 3.8349 \ 3.4160 \ 3.1388 \ 3.0603];$

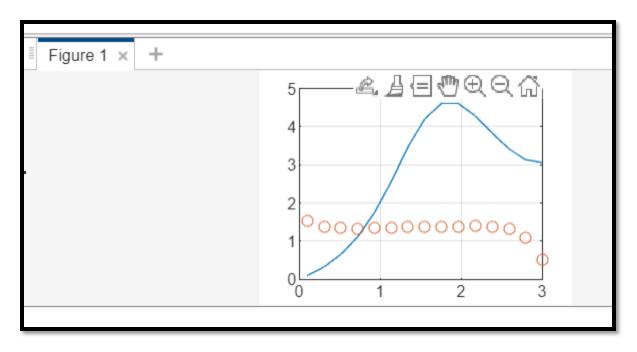
net = newff([0 3],[4 1], {'tansig' 'purelin'});
gensim(net)



Виконаємо моделювання мережі та побудуємо графіки сигналів виходу і цічи:

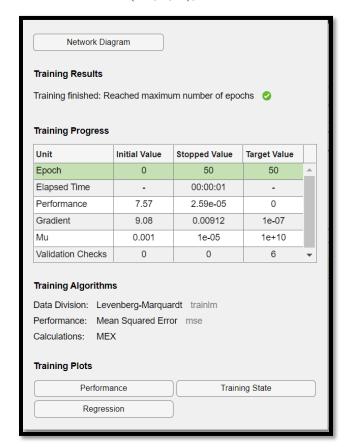
Y = sim (net, P); figure(1), clf

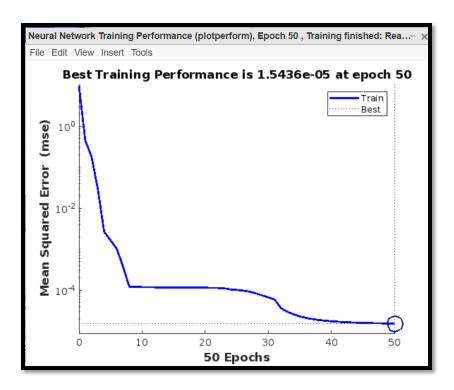
plot(P, T, P, Y, 'o'), grid on

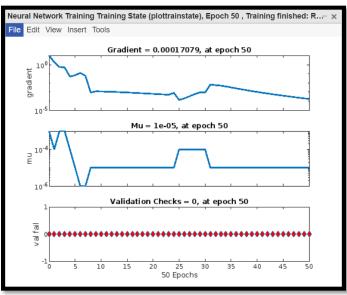


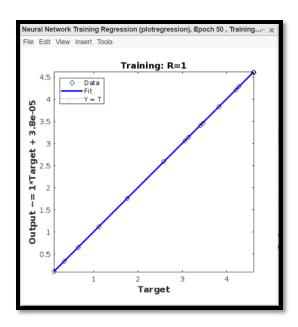
Навчимо мережу протягом 50 циклів:

et.trainParam.epochs = 50; net = train(net, P, T);



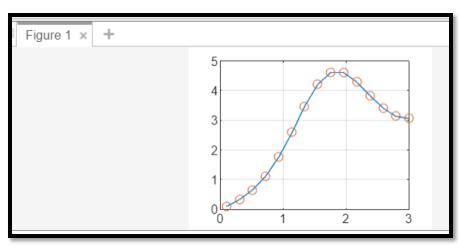


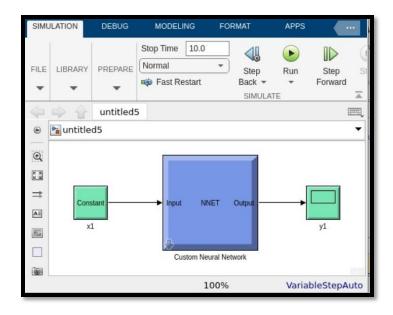




Виконаємо моделювання сформованої двошарової мережі, використовуючи навчальну послідовність входу

Y = sim(net, P); plot(P, T, P, Y, 'o'), grid on





```
net = newff([-1 1;-1 1],[5,1],{'tansig','purelin'},'traingd');
gensim(net)
x=-1:0.1:1;
y=x;
p = [x; y];
p=num2cell(p,1);
t = sin (x.^2)./cos (y.^2);
t=num2cell(t,1);
net.adaptParam.passes=300;
tic, [net, a, e] = adapt (net, p, t); toc
a = sim (net, p)
e=t;
mse(e)
a = sim (net, p)
```

```
a =

1×21 cell array

Columns 1 through 12

{[0.9478]} {[0.9221]} {[0.8832]} {[0.8390]} {[0.8017]} {[0.7751]} {[0.7531]} {[0.7235]} {[0.6700]} {[0.5752]} {[0.4365]} {[0.2736]}

Columns 13 through 21

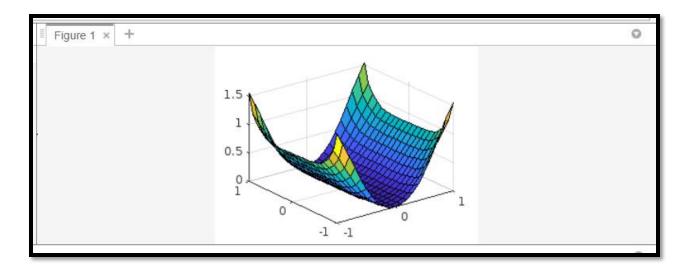
{[0.0967]} {[-0.1079]} {[-0.3321]} {[-0.5225]} {[-0.6380]} {[-0.6844]} {[-0.6871]} {[-0.6673]} {[-0.6380]}
```

```
>> mse(e)
ans =
0.4391
```

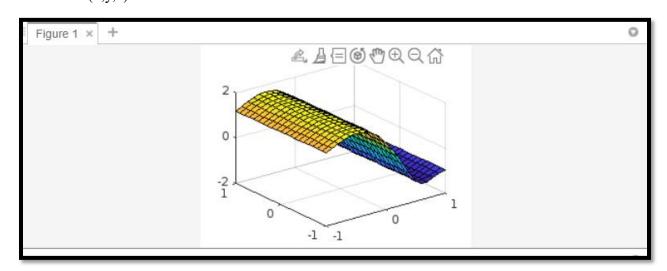
```
[x, y] = meshgrid (x, y);

z = sin (x.^2)./ cos (y.^2);

surf(x,y,z)
```



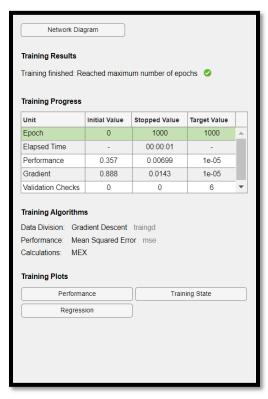
a=cat(1,a{:});
[a]=meshgrid(a);
surf(x,y,a)

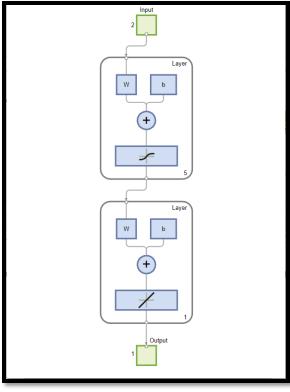


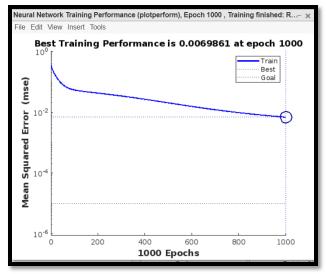
Групове навчання

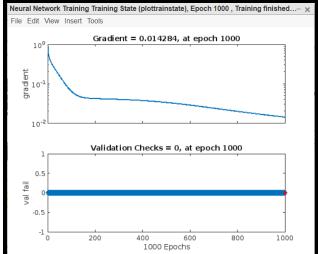
```
net = newff([-1\ 1;-1\ 1],[5,1],\{'tansig','purelin'\},'traingd'); net.trainParam.show = 50; net.trainParam.lr = 0.05; net.trainParam.goal = 1e-005; x=-1:0.1:1; y=x; p = [x; y]; t = \sin(x.^2)./\cos(y.^2); tic, net = train(net, p, t); toc
```

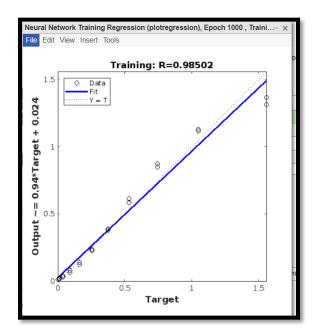
Elapsed time is 1.750972 seconds.







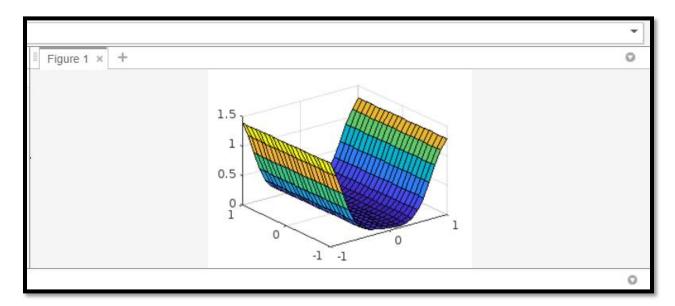




a = sim (net, p)

mse(e)

```
>> mse(e)
ans =
0.4391
```



АлгоритмGDM

```
net = newff([-1 1;-1 1],[5,1],{'tansig','purelin'},'traingda');

net.trainParam.epochs=300;

net.trainParam.goal=1e-5;

net.trainParam.lr=0.05;

net.trainParam.mc=0.9;

net.trainParam.show=50;

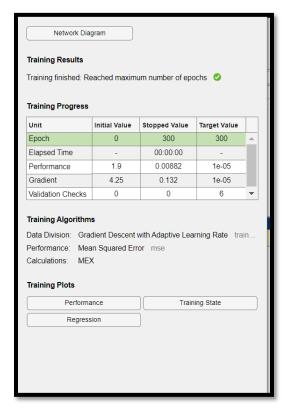
x=-1:0.1:1;

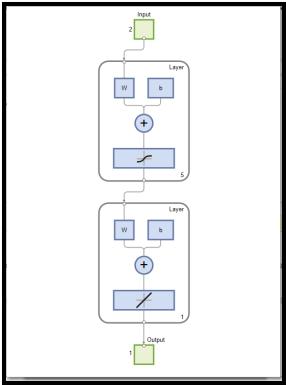
y=x;

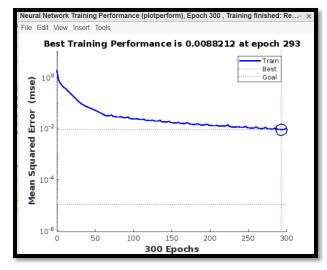
p=[x;y];

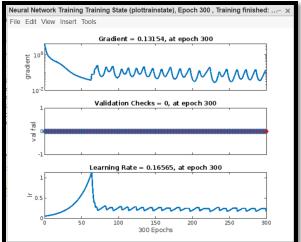
t=\sin(x.^2)./\cos(y.^2); tic,

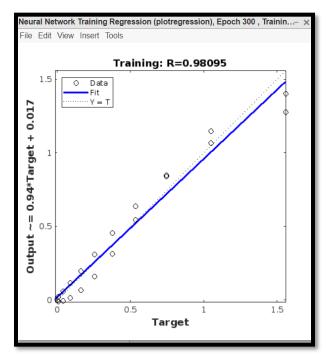
net = train (net, p, t); toc
```











a = sim (net, p);

```
>> a
a =
Columns 1 through 17
1.4035 1.1362 0.8410 0.5683 0.3554 0.2104 0.1216 0.0722 0.0480 0.0397 0.0417 0.0515 0.0690 0.0970 0.1421 0.2167 0.3397
Columns 18 through 21
0.5342 0.8102 1.1369 1.4453
```

e=t;

mse(e)

```
>> mse(e)
ans =
0.4391
```

Алгоритм Rprop

```
net=newff([-1 2;0 5],[3,1],{'tansig','purelin'},'trainrp');

net.trainParam.show = 10;

net.trainParam.epochs =300;

net.trainParam.goal = 1e-5;

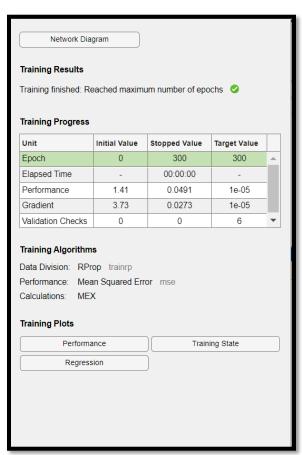
x=-1:0.1:1;

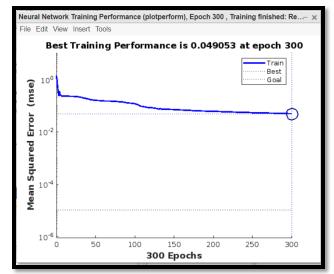
y=x;

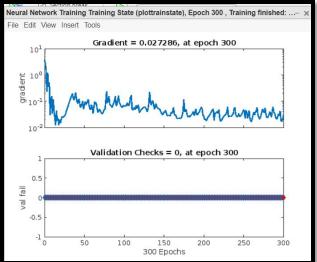
p = [x; y];

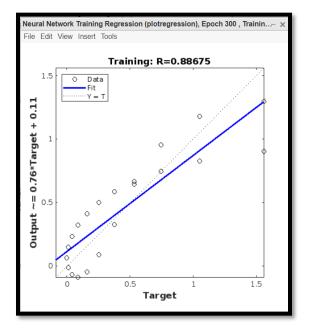
t = \sin(x.^2)./\cos(y.^2); tic,

net =train (net, p, t); toc
```









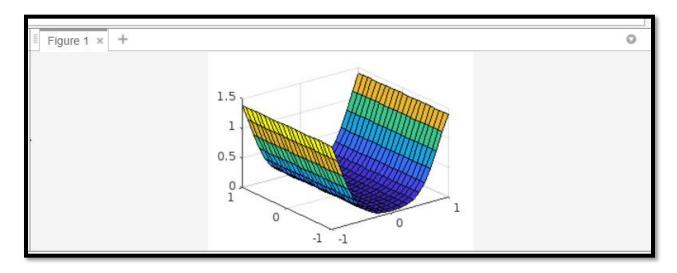
a = sim (net, p);

```
>> a
a =
Columns 1 through 17
1.2961 1.1771 0.9512 0.6421 0.3267 0.0865 -0.0464 -0.0875 -0.0674 -0.0118 0.0625 0.1461 0.2336 0.3222 0.4105 0.4976 0.5829
Columns 18 through 21
0.6663 0.7475 0.8264 0.9028
```

e=t;

mse(e)

```
>> mse(e)
ans =
0.4391
```



Висновок: При виконанні даної роботи було досліджено багатошарового нелінійного персептрону і алгоритму зворотнього роозповсюдження помилки. Розглянули та виконали зазначені завдання.