Spomnimo se:  $\mathbb{R}^n$  je prostor n dimenzionalnih vektorjev,  $\mathbb{R}^{m \times n}$  prostor  $m \times n$  matrik. Matrika je simetrična, če je  $A^{\mathsf{T}} = A$ . Kvadratna matrika A je obrnljiva, če obstaja matrika X, da je AX = I. Sled  $\operatorname{tr}(A) = \sum a_{ii}$ . Vektorje gledamo kot pokončne  $n \times 1$  matrike.

## 12. 10. 2016

Ugotovi in dokaži formule! Ugotovi tudi dimenzije posameznih matrik in rezultatov (nekatere moraš seveda smiselno predpostaviti).

$$(AB)^{\mathsf{T}} = ?$$

$$(A_1 A_2 \dots A_n)^{\mathsf{T}} = ?$$

$$(AB)^{-1} = ?$$

$$(A_1 A_2 \dots A_n)^{-1} = ?$$

$$(A^{\mathsf{T}})^{-1} = ?$$

$$\operatorname{tr}(ABC) = \operatorname{tr}(CAB) = \operatorname{tr}(BCA) \neq \operatorname{tr}(BAC)$$

$$AB \neq BA$$

Zapiši skalarni produkt vektorjev a in b kot produkt dveh matrik.  $\langle a, b \rangle = ?$ .

Pokaži, da velja  $\langle Aa, b \rangle = \langle a, A^{\mathsf{T}}b \rangle$ .

Def: Hadamardov ali "produkt po komponentah" je definiran kot  $(A \odot B)_{ij} = a_{ij}b_{ij}$ 

Def: Matrika je diagonalna, če je  $a_{ij} = 0$  za  $i \neq j$ .

Def: Označimo z diag(a) diagonalno matriko, ki ima komponente vektorja a po diagonali.

Naj bosta a in b vektorja. Dokaži:

$$a \odot b = \operatorname{diag}(a)b$$

$$a \odot b = b \odot a$$

$$a \odot (b \odot c) = (a \odot b) \odot c$$

$$a \odot b = a^{\mathsf{T}} \operatorname{diag}(b)$$

$$(A \odot B)^{\mathsf{T}} = ?$$

Določi časovno zahtevnost naslednjih operacij v odvisnosti od dimenzij vektorjev in matrik, ki nastopajo:

$$Aa, AB, \langle a, b \rangle, A \odot B, A^{\mathsf{T}}, A^{-1}, a^{\mathsf{T}}(bc^{\mathsf{T}}), (a^{\mathsf{T}}b)c^{\mathsf{T}}, \mathrm{diag}(a)b, \mathrm{tr}(A)$$

Z besedami opiši kaj pomenita naslednji operaciji:  $\operatorname{diag}(a)^{\mathsf{T}}A,\,A\operatorname{diag}(a).$ 

Izračunaj 1, 2 in  $\infty$  norme naslednjih vektorjev (morda napiši program?). Kaj opaziš?

$$(0,0,0,0,0)$$

$$(1,1,1,1,1)$$

$$(1,2,3,4,5)$$

$$(14,0,0,0,1)$$

$$(0,0,0,0,1)$$

$$(-100,5,4,3,2)$$

$$(-100,1,1,1,1,1)$$

Naj bo  $\{e_1, \ldots, e_n\}$  ortonormirana baza  $\mathbb{R}^n$  in E  $n \times n$  matrika iz vektorjev  $e_i$ :

$$E = [e_1 \dots e_n].$$

Kaj velja za  $E^{\mathsf{T}}E$ ? Tako matriki rečemo ortogonalna.

Težje naloge:

Pokaži, da za ortogonalno matriko Q velja ||Qx|| = ||x||.

*Def:* Definirajmo matrično normo inducirano z vektorsko normo  $\|\cdot\|_2$ :

$$||A||_2 = \max_{x \in \mathbb{R}^n, ||x||_2 = 1} ||Ax||_2$$

Za različne vektorske norme dobimo različne matrične norme, mesto 2 lahko zgoraj pišemo  $1, p, \infty$ . Posebej definiramo še Frobeniusovo normo

$$||A||_F = \sqrt{\sum_{ij} a_{ij}^2}.$$

Interpretiraj Frobeniusovo normo kot vektorsko normo.

Dokaži da je ekvivalentna definicija matrične norme  $||A|| = \max_{x \in \mathbb{R}^n, x \neq 0} \frac{||Ax||}{||x||}$ .

Ugotovi, kako izračunati  $||A||_1$  in  $||A||_{\infty}$ .

## 26. 10. 2016

Nariši graf  $f(x,y) = (x-2)^2 + (y+1)^2$ . Kje ima globalni minimum?

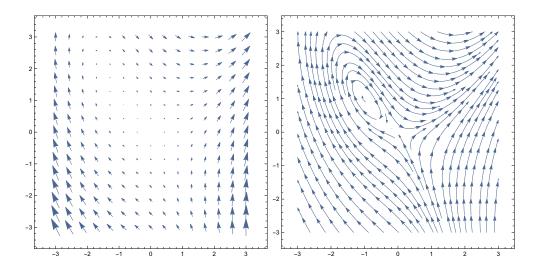
Def: Vektorsko polje je funkcija, ki vsaki točki v prostoru/ravnini priredi nek vektor. Vektorska polja narišemo kot puščice ali tokovnice.

Spomnimo se, da je gradient funkcije  $f: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}$  definiran kot

grad 
$$f(x, y, z) = \left[\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z}\right],$$

torej je vektorsko polje (ekvivalentno za n spremenljivk).

Ilustriraj gradientno polje funkcije f od zgoraj. Interpretiraj si delovanje gradientnega spusta in razmisli, zakaj preveliki skoki niso dobri (premajhni pa tudi ne).



Slika 1: Vektorko polje  $(x + y, x^2 - y)$  narisano kot puščice in tokovnice.

Nariši vektorsko polje f(x,y)=(x,-y). Kako bi tukaj delovala metoda spusta? Kaj pa na (-y,x)? Ali pa  $(2x\cos(x^2+y^2),2y\cos(x^2+y^2))$ ? Najdi funkcije, ki dajo te gradiente in si interpretiraj različne težave, na katere lahko naletiš.

Izračunaj gradient  $f(x,y)=\frac{\alpha}{\sqrt{x^2+y^2}}$  in nariši vektorsko polje, ki ga dobiš. Ali te na kaj spominja?

Namig: sila na enotski delec je v fiziki definirana kot  $\vec{F} = -\operatorname{grad} U$ , kjer je f na primer gravitacijski ali električni potencial. Ali dobiš silo enotskega naboja na enotski naboj, če namesto  $\alpha$  pišeš  $\varepsilon_0$ ?

Naj bo

$$g(x) = x^{2} - \frac{15}{(x-1)^{4} + y^{2} + 3} + 2\sin(xy) + y^{2}.$$

Izračunaj njen gradient in poskušaj izračunati njen minimum na roko. Obupaj, in dokončaj delo s Pythonom z uporabo gradientnega spusta.

Rešitev:  $x_{min} = 0.529935, y_{min} = -0.204974, f(x_{min}, y_{min}) = -4.74703.$