Informacje o wykonawcach

Imię	Nazwisko	Numer albumu
Konrad	Krupski	310 729
Julia	Polak	310 965

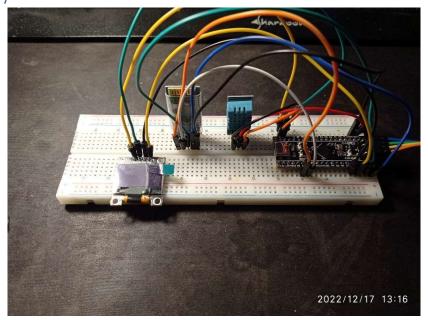
Opis projektu

Celem projektu jest zbudowanie układu służącego do pomiaru temperatury i wilgotności otoczenia. Układ będzie działał w temperaturach otoczenia od 0°C do 50 °C oraz dla wilgotności od 20% do 90%. Dodatkową funkcjonalnością systemu będzie możliwość zdalnego połączenia się z urządzeniem mobilnym np. telefonem poprzez interfejs bluetooth. Przy użyciu aplikacji na system android będziemy w stanie kontrolować działanie czujnika poprzez wysyłanie odpowiednich komend. W celach jest zrealizowanie komend do wyłączenia i włączenia czujnika oraz do wysyłania informacji, które dane urządzenie będzie pobierało.

Spis użytych urządzeń

Lp.	Nazwa urządzenia	Zasilanie	Dokumentacja
1	Płytka Blackpill z procesorem STM32F401CCU6	3.3V	<u>LINK</u>
2	Czujnik DHT11	3.3V	<u>LINK</u>
3	Programator/debugger do modułów z procesorami	-	-
4	Płytka stykowa z modułem zasilającym i przewodami połączeniowymi	-	-
5	Moduł Bluetooth HC-05	3.3V	<u>LINK</u>
6	Wyświetlacz OLED SSD1306	3.3V	<u>LINK</u>

Zbudowany układ



Rysunek 1 Zbudowany układ

Czujnik DH11 został podłączony do napięcia 3.3V oraz jego wyjście zostało podłączone do pinu C13. Pin ten jest połączony z diodom płytki, dlatego łatwo będzie można zobaczyć kiedy czujnik pobiera i przetwarza informację o temperaturze i wilgotności powietrza.

Moduł Bluetooth HC-05 został podłączony do napięcie 3.3V oraz jego porty zostały podłączone w następujący sposób:

- RX -> A9
- TX -> A10
- EN -> C14
- STATE port ten nie został podłączony, ponieważ w tym projekcie nie była używana jego funkcjonalność

Ekran OLED SSD1306 został podłączony do napięcia 3.3 V oraz jego porty zostały podłączone w następujący sposób:

- SCK -> B8
- SDA -> B9

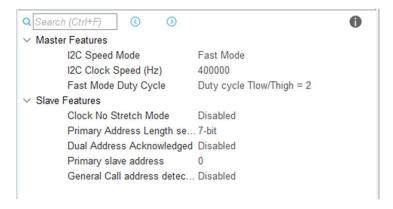
Do programowania płytki został użyty programator ST-LINK V2

Konfiguracja CUBE-IDE

Na początku utworzono projekt postępując według standardowej procedury. Wybrano odpowiedni procesor oraz zdecydowano się na niewprowadzanie domyślnej konfiguracji płytki zadanej przez producenta.

Konfiguracja I²C

- 1. Uruchamiamy interfejs I²C1 korzystając z zakładki Connectivity
- 2. Ustawiamy parametr Speed Mode -> Fast Mode
- 3. Upewniamy się, że częstotliwość zegara wynosi 400 kHz



Rysunek 2 Parametry I2C

Konfiguracja USART

- 1. Uruchamiamy interfejs USART1 korzystając z zakładki Connectivity
- 2. Tryb Asynchronus
- 3. W ustawieniach parametrów zmieniamy Baud Rate na 9600 Bits/s



Rysunek 3 Parametry UASRT

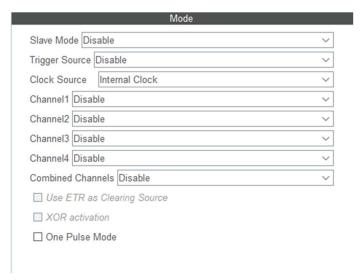
4. Uruchamiamy przerwania typu global



Rysunek 4 Uruchomienie przerwań UASRT

Konfiguracja Timer'a

- 1. Uruchamiamy TIM2 korzystając z zakładki Timers
- 2. Wybieramy Clock Source -> Internal Clock, czyli wyzwalanie zegarem wewnętrznym



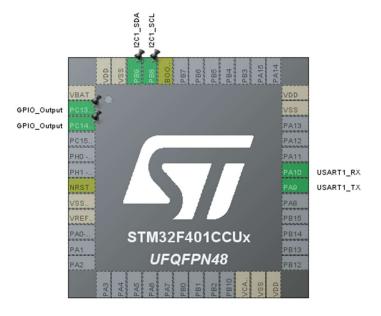
Rysunek 5 Ustawienia TIM2

3. Ustawiamy częstotliwość zegara na 1 MHz poprzez ustawienie parametru Prescaler -> 15



Rysunek 6 Parametry TIM2

Przypisanie pinów



Rysunek 7 Schemat płytki

Zawarcie plików projektowych

W projekcie zostały użyte zewnętrzne bibliotek do obsługi czujnika oraz wyświetlacza OLED. W tej części sprawozdania opiszę jak odpowiednio je załączyć.

Czujnik DHT11

1. Klonujemy repozytorium

https://github.com/mesutkilic/DHT11-STM32-Library.git

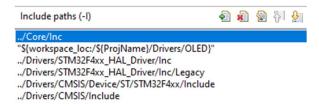
2. Załączamy pliki mk_dht11.c oraz mk_dht11.h do naszego projektu odpowiednio do folderu Src i Inc

OLED SSD1306

1. Klonujemy repozytorium

https://github.com/afiskon/stm32-ssd1306.git

- 2. Dla tego przypadku posłużę się funkcja załączenia plików konfiguracyjnych poprzez środowisko CUBE-IDE.
- 3. Uruchamiamy właściwości projektu
- 4. C/C++ Build -> Settings -> MCU GCC Compiler -> Include Paths -> Dodajemy folder OLED



5. Konfigurujemy plik ssd1306 conf temp.h według tego co jest napisane na stronie github

Opis kodu

```
/* Private includes -----
/* USER CODE BEGIN Includes */
#include "ssd1306.h"
#include "mk_dht11.h"
#include <stdio.h>
#include "string.h"
#include "temp_bit.h"
#include "hum_bit.h"
/* USER CODE END Includes */
```

Rysunek 8 Załączenie plików

Na początek załączone są wszystkie pliki potrzebne do obsługi peryferiów. Pliki xxxx_bit.h zawierają bitmapy, które będą wyświetlane na ekranie wyświetlacza.

```
/* Private define -----
/* USER CODE BEGIN PD */
#define DHT11_PORT GPIOC
#define DHT11_PIN GPIO_PIN_13
/* USER CODE END PD */
```

Rysunek 9 Definicja portów

Zdefiniowany również port, do którego dołączony jest czujnik DHT11.

```
/* USER CODE BEGIN PV */

//DHT
char text_temp[20];
char text_hum[20];
dht11_t dht;
uint8_t temp = 0;
uint8_t hum = 0;

//bluetooth
uint8_t ParseBuffer;
char data[50];
uint8_t flaga = 1;

/* USER CODE END PV */
```

Rysunek 10 Zmienne

W tym miejscu mamy zmienne służące do obsługi peryfeirów. Tablice text_temp i text_hum przechowując znaki, które są wysyłane przez interfejs UART do urządzenia mobilnego np. telefonu. Zmienna dht jest zdefiniowana w celu obsługi czujnika według wymagań zewnętrznej biblioteki. Zmienne temp i hum przechowują wartości temperatury i wilgotności w formacie bitowym.

Zmienna ParseBuffer przechowuje wartość bitową, która jest przesyłana z urządzenia mobilnego do modułu bluetooth prze interfejs UART. Tablica znaków data przechowuje wartości przesyłane z odułu bluetooth do urządzenia mobilnego w celi ich wyświetlenia np. temperaturę czy wilgotność. Zmienna flaga jest zmienną pomocniczą służącą do włączenia i wyłączenia czujnika.

Rysunek 11 Inicjalizacja

Teraz inicjalizowane są peryferia, na początek czujnik a potem moduł bluetooth. Pin C14 jest podłączony do pinu ENABLE modułu bluetooth, dlatego należy ustawić go w stan wysoki, aby uruchomić urządzenie.

```
HAL_TIM_Base_Start(&htim2);
125
       HAL_UART_Receive_IT(&huart1,&ParseBuffer,1);
126
127
       init_dht11(&dht, &htim2, DHT11_PORT, DHT11_PIN);
128
129
       while (1)
130
131
132
           if(flaga){
               readDHT11(&dht);
133
               temp = dht.temperature;
134
135
               hum = dht.humidty;
136
137
138
           printScreen();
139
140
         /* USER CODE END WHILE */
141
142
143
         /* USER CODE BEGIN 3 */
144
145
       /* USER CODE END 3 */
146 }
```

Rysunek 12 Nieskończona pętla programu

Uruchamiamy timer, który definicuje co, ile czujnik pobiera dane oraz następnie włączamy moduł bluetooth w stan gotowości w celu odebrania nadchodzących danych, ostatecznie uruchamiamy czujnik dht11 za pomocą odpowiedniej funkcji.

W linii 132 widzimy zastosowanie flagi do obsługi czujnika. Flaga domyślnie przyjmuje wartość 1 i pozwala to na pobranie odczytu z czujnika oraz zapisanie go do odpowiednich zmiennych. W przeciwnym wypadku sytuacja ta nie ma miejsca.

```
191⊖ void printScreen()
192 {
              sprintf(text_temp," %d C", temp);
sprintf(text_hum," %d %%", hum);
193
194
195
196
197
            ssd1306_Fill(Black);
198
199
            if(flaga) {
200
                ssd1306_DrawBitmap(0, 0, weather, 32, 32, White);
201
202
                ssd1306_DrawBitmap(0, 32, humidity, 32, 32, White);
203
204
205
                ssd1306_SetCursor(35, 10);
206
                ssd1306_WriteString(text_temp, Font_11x18, White);
207
                ssd1306_SetCursor(35, 42);
208
                ssd1306 WriteString(text hum, Font 11x18, White);
209
            }
210
211
212
            ssd1306 UpdateScreen();
213
214
215
216
```

Rysunek 13 Funkcja printScreen()

Funkcja służy do wyświetlania na ekranie OLED informacji odczytanych z czujnika w zależności od flagi. Jeżeli flaga przyjmuje wartość 1 to na ekranie wyświetlamy informacje, jeżeli to to wszystkie piksele ekranu ustawiane są na kolor czarny. Z powodu tego, że jest to ekran typu OLED to czarny kolor piksela jest równoważny jego wyłączeniu, dlatego pobór mocy jest znikomy.

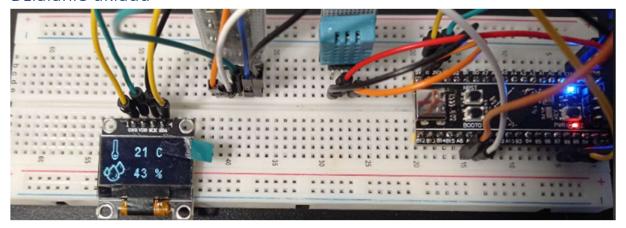
```
if(huart->Instance==USART1)
{
    if(ParseBuffer==78) // 78 -> N w Ascii
    {
        flaga = 0;
    }
    else if (ParseBuffer==89) // 89 -> Y w Ascii
    {
        flaga = 1;
    }
    else if(ParseBuffer==84) // 84 -> T w Ascii
    {
        sprintf(data, "Temperatura: %d \r\n", temp);
        HAL_UART_Transmit(&huart1, (uint8_t *)data, sizeof(data), HAL_MAX_DELAY);
    }else if(ParseBuffer==72) // 72 -> H w Ascii
    {
        sprintf(data, "Wilgotnosc: %d \r\n", hum);
        HAL_UART_Transmit(&huart1, (uint8_t *)data, sizeof(data), HAL_MAX_DELAY);
    }

HAL_UART_Receive_IT(&huart1, &ParseBuffer,1);
}
```

Rysunek 14 Callback do obsługi modułu Bluetooth

W odpowiednim Callback'u zdefiniowano obsługę komunikacji moduł bluetooth -> urządzenie mobilne. Na początek sprawdzamy z jakiego interfejsu UART przychodzi wywołanie funkcji, dalej w zależności od odebranego znaku wysyłana jest odpowiednia informacja. Ten callback jest wywoływany, gdy moduł bluetooth skończy odbierać informacje z urządzenia mobilnego.

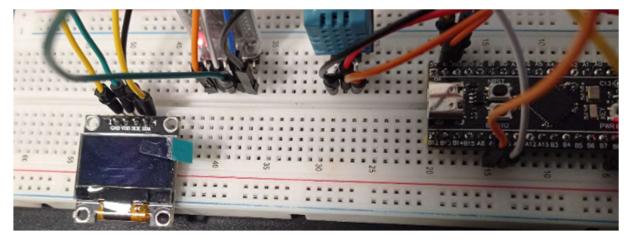
Działanie układu



Rysunek 15 Uruchomiony układ

14:14:35.507 Connected 14:14:43.439 N

Rysunek 16 Wysyłamy polecenie do wyłączenia ekranu



Rysunek 17 Ekran uległ wyłączeniu

14:16:20.080 T 14:16:20.493 Temperatura: 21

Rysunek 18 Pomiar temperatury

14:16:11.500 H 14:16:11.531 Wilgotnosc: 43

Rysunek 19 Pomiar wilgotności