MACHINE

LEARNING

អត្ថបទសង្ខេបជាកាសាខ្មែរ

លឹម ម៉េងសាយ

Table of Contents

សេចក្តីផ្តើមអំពី MACHINE LEARNING	2
ម៉ូនែលតម្រែតម្រង់លីនេអ៊ែរ(LINEAR REGRESSION MODEL)	3
វិធីសាស្ត្របរមាកម្មតាមរយៈ SGD	11
REGULARIZATION IN MACHINE LEARNING	17
បញ្ហាចំណាត់ថ្នាក់២ក្រុម(BINARY CLASSIFICATION PROBLEM)	22
បញ្ហាចំណាត់ថ្នាក់ច្រើនក្រុម(MULTICLASS CLASSIFICATION PROBLEM)	30
SUPPORT VECTOR MACHINE	37
CLUSTERING	45
ឯកសារពិគោះ	52

សេចក្តីផ្តើមអំពី Machine Learning

Machine Learning គឺសំដៅដល់បច្ចេកវិទ្យាដែលមានគោលដៅផ្ដល់ឱ្យម៉ាស៊ីន(កុំព្យូទ័រ)នូវសមត្ថ ភាពដោះស្រាយបញ្ហាបានដោយខ្លួនឯង ពោលគឺមនុស្សមិនផ្ដល់នូវបែបបទជាក់លាក់អំពីរបៀបដោះស្រាយ ណាមួយឡើយ។ ការរៀនពីរបៀបដោះស្រាយបញ្ហាក្នុងMachine Learningគឺធ្វើឡើងតាមរយៈការវិភាគលើ ទិន្នន័យជាគម្រូដែលផ្ដល់ឱ្យដោយមនុស្ស។

បើធ្វើចំណាត់ថ្នាក់ក្រុមដោយផ្អែកលើប្រភេទគម្រូដែលផ្ដល់ឱ្យម៉ាស៊ីនដើម្បីសង្កេត នោះគេអាចបែង ចែកជា Supervised learning និង Unsupervised learning ។ ចំពោះ Supervised learning ទិន្នន័យដែល ផ្ដល់ឱ្យម៉ាស៊ីនមានធាតុចូល(input)និងចម្លើយនៃបញ្ហាភ្ជាប់ជាមួយ។ ករណីនេះប្រៀបដូចជាករណីគ្រូផ្ដល់លំ ហាត់និងដំណោះស្រាយជាមួយគ្នាឱ្យសិស្សរៀន ។ផ្ទុយទៅវិញ Unsupervised learning ទិន្នន័យដែលផ្ដល់ឱ្យ ម៉ាស៊ីនមានតែធាតុចូល(input)។ ករណីនេះអាចប្រៀបដូចជាករណីគ្រូផ្ដល់តែលំហាត់ឱ្យសិស្សរៀនដោះ ស្រាយ សង្កេតដោយខ្លួនឯង។

1. Supervised Learning

ចំពោះSupervised Learning, គម្រូនៃជាតុចូល x និង ចម្លើយនៃបញ្ហា y ជាច្រើន $\{(x_i,y_i)\}_{i=1}^n$ ត្រូវបានផ្ដល់ឱ្យ។អ្វីដែលMachine Learningធ្វើគឺចង់កំណត់នូវទំនាក់ទំនងរវាង x និង y ។ ដោយផ្អែកលើ ប្រភេទនៃតម្លៃyនោះគេអាចបែងចែកជា

- ចំណោទតម្រែតម្រង់ Regression problem (y ជាអថេរជាប់ ចំនួនពិត)
 - Ex: ប៉ាន់ស្មានតម្លៃអចលនទ្រព្យ $y=120000,\ 498302.25 \dots$
- ចំណោទចំណាត់ថ្នាក់ទិន្នន័យDiscrimination problem/ Classification (y ជាអបេរដាច់)
 - Ex: ប៉ំណាត់ថ្នាក់ប្រភេទសារ spam(y = 1), not spam(y = 0) (input x: mail text)
 - Ex: កំណត់លេខសរសេរដៃ y=0,1,2,...,9. (input x: fបភាព)

2. Unsuperivsed Learning

ចំពោះUnupervised Learning, គម្រូនៃជាតុចូល x ជាច្រើន $\{x_i\}_{i=1}^n$ ត្រូវបានផ្ដល់ឱ្យ ដោយគ្មានគុចម្លើយនៃបញ្ហា y ។អ្វីដែលMachine Learningធ្វើគឺចង់ទាញរកនូវលក្ខណៈឬទម្រង់ពិសេសពី ទិន្នន័យ x ។ បើនិយាយពីMachine learningបែបស្ថិតិវិទ្យា បញ្ហាប្រភេទនេះមានដូចជា

Dimensionality reduction : ការបង្ហាញទិន្នន័យដែលមានវិមាត្រខ្ពស់មកជាវិមាត្រទាបដោយរក្សា លក្ខណៈពិសេសនៃទិន្នន័យ

Feature selection : ការកំណត់នូវធាតុសំខាន់ដែលមានឥទ្ធិពលលើការប៉ាន់ស្មានអ្វីមួយ Clustering : ការធ្វើចំណាត់ក្រុមដោយស្វ័យប្រវត្តិដោយផ្អែកលើលក្ខណៈនៃទិន្នន័យដែលមាន

ម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់លីនេអ៊ែរ(Linear Regression Model)

ការសិក្សាលើម៉ូឌែលនៃបាតុភូត អាចឱ្យគេរកឃើញពីមូលហេតុឬកត្តាទាក់ទងនៃបាតុភូតនោះបាន។ លើសពីនេះគេក៏អាចប្រើប្រាស់ម៉ូឌែលនោះសម្រាប់ការទស្សន៍ទាយសម្រាប់អនាគតឬការប៉ាន់ស្មានលើទិន្នន័យ ដែលមិនមានក្នុងដៃ។

ជាទូទៅម៉ូឌែលដែលសិក្សាអំពីទំនាក់ទំនងរវាងលទ្ធផលនៃបាតុភូតមួយនិងកត្តាដែលអាចគិតបានថា ជាកត្តាជះឥទ្ធិពលលើលទ្ធផលនោះ ហៅថា ម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់ (Regression Model)។ ក្នុងសប្តាហ៍នេះ យើងនឹងណែនាំអំពីម៉ូឌែលមានទម្រង់ជាលីនេអ៊ែរដែលជាមូលដ្ឋាននៃតម្រែតម្រង់។

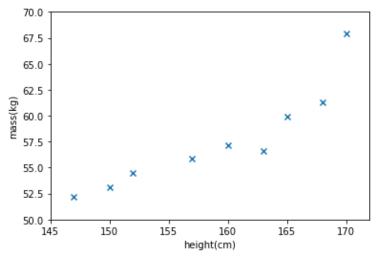
1. ការសិក្សាលើទំនាក់ទំនងរវាង២អថេរ

ជាឧទាហរណ៍យើងលើកយកការសិក្សារវាងទំនាក់ទំនងរវាងកម្ពស់(cm)និងម៉ាស(kg) តាមរយៈម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់លីនេអ៊ែរ។

1.1. ទិន្នន័យនិងម៉ូឌែល

តារាងទី១ ទិន្នន័យកម្ពស់(cm)និងម៉ាស(kg)មនុស្ស៩នាក់

កម្ពស់(cm)	152	157	160	163	150	147	165	168	178
ម៉ាស(kg)	54.48	55.84	57.20	58.57	53.12	52.21	59.93	61.29	69.92



រូបទី១ របាយទិន្នន័យពីតារាងទី១

ក្នុងតារាងទី១ ទិន្ន័យអំពីកម្ពស់គិតជាសង់ទីម៉ែត្រ(cm)និងម៉ាសគិតជាគីឡូក្រាម(kg)របស់មនុស្ស ៩នាក់។ ពីទិន្នន័យនេះ យើងចង់សិក្សាពីទំនាក់ទំនងរវាងកម្ពស់(x)និងម៉ាស(y)។ នៅទីនេះយើងសន្មតថា តម្លៃម៉ាស(y)គឺជាអនុគមន៍នៃតម្លៃកម្ពស់(x): y=f(x)។

ដើម្បីងាយស្រួល ជាដំបូងយើងឧបមាថាទំនាក់ទំនងដើមរវាង x,y កំណត់ដោយអនុគមន៍ដូចខាង ក្រោមដែលយើងហៅថា **ម៉ូឌែលលីនេអ៊ែរ**។

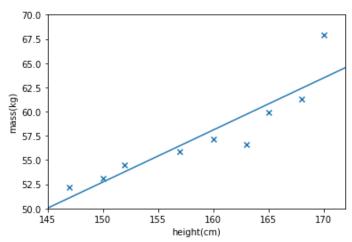
$$y = f(x) = \beta_0 + \beta_1 x$$

ក្រោមឧបមានេះទិន្នន័យដែលមានក្នុងតារាង១ ត្រូវផ្ទៀងផ្ទាត់ទំនាក់ទំនងខាងលើនេះ។ ប៉ុន្តែក្នុងដំណើរការ វាស់វែង ឬ ស្រង់ទិន្នន័យលម្អៀងឬគម្លាតរវាងតម្លៃតាមម៉ូឌែលដែលឧបមាខាងលើនិងតម្លៃទិន្នន័យជាក់ស្ដែង តែងតែកើតឡើង។ ហេតុនេះ យើងសិក្សាករណីដូចខាងក្រោម។

ម៉ាស
$$(y) = \beta_0 + \beta_1 \times$$
 កម្ពស់ $(x) +$ លម្អៀង (ϵ)

ក្នុងពេលនេះទិន្នន័យដែលមានអាចសរសេរជាទំនាក់ទំនងដូចខាងក្រោម។

$$54.58 = \beta_0 + \beta_1 \times 152 + \epsilon$$
,



រូបទី២ របាយទិន្នន័យនិងបន្ទាត់តម្រែតម្រង់លីនេអ៊ែរ(ម៉ូឌែល)

ជាទូទៅចំពោះទិន្នន័យចំនួន $N\colon \{(x_i,y_i)\}_{i=1}^N$ ទិន្នន័យនិមួយៗអាចបង្ហាញដោយទំនាក់ទំនងដូច ខាងក្រោម។

$$y_i = \beta_0 + \beta_1 x_i + \epsilon_i \ (i = 1, 2, ..., N)$$

នៅទីនេះ β_0 , β_1 ហៅថាមេគុណតម្រែតម្រង់(regression coefficient) ϵ គឺតម្លៃលម្អៀងរវាងទិន្ន ន័យពីការវាស់វែងនិងតម្លៃពិតតាមការសន្មត។ តម្លៃនៃម៉ាស y ហៅថា អថេរគោលដៅ(subjective variable) x ហៅថា អថេរពន្យល់ប្អអថេរឯករាជ្យ(explanatory variable)។

គោលដៅរបស់យើងនៅទីនេះគឺការកំណត់តម្លៃនៃមេគុណតម្រែតម្រង់ ដែលធ្វើអោយម៉ូឌែលដែល សន្មតខាងលើអាចបង្ហាញទំនាក់ទំនងរវាងអថេរពន្យល់និងអថេរគោលដៅបានល្អប្រសើរ។

មានវិធីជាច្រើនដែលអាចឱ្យយើងកំណត់តម្លៃនៃមេគុណតម្រែតម្រង់ដែលល្អប្រសើរសម្រាប់ទិន្នន័យ ដែលមាន។ នៅក្នុងអត្ថបទនេះ យើងនឹងណែនាំអំពីវិធីសាស្ត្រងាយនិងពេញនិយម Least Square Error ។

1.2. ការប៉ាន់ស្មានតម្លៃប៉ារ៉ាម៉ែត្រដោយLeast Square Error

តាមការសន្មតនៃម៉ូឌែលខាងលើ តម្លៃនៃលម្អៀងរវាងទិន្នន័យនិមួយៗនិងតម្លៃពិតតាមម៉ូឌែលអាច កំណត់បានដូចខាងក្រោម។

$$\epsilon_i = y_i - (\beta_0 + \beta_1 x_i)$$
, $(i = 1, 2, ..., N)$

ក្នុងវិធីសាស្ត្រLeast Square Error យើងសិក្សាលើផលបូកនៃការេរបស់តម្លៃលម្អៀងទាំងអស់របស់ ទិន្នន័យដែលមាន ពោលគឺ $\epsilon_1^2 + \epsilon_2^2 + \cdots + \epsilon_N^2$ ។ គំនិតក្នុងវិធីសាស្ត្រនេះគឺងាយស្រួល។ម៉ូឌែលដែលអាច ពន្យល់ទំនាក់ទំនងរវាងអថេរទាំង២បានល្អប្រសើរ <mark>អាចត្រូវបាននិយាយបានថាជាម៉ូឌែលដែលមានតម្លៃនៃ កម្រិតលម្អៀងតូចបំផុត</mark>។ ហេតុនេះ យើងនឹងធ្វើការកំណត់តម្លៃមេគុណតម្រែតម្រង់(ប៉ារ៉ាម៉ែត្រ)ណាដែលធ្វើ វិត្រម្លៃនៃផលបូកនៃការេរបស់តម្លៃលម្អៀងទាំងអស់របស់ទិន្នន័យ $E(\beta_0,\beta_1)$ មានតម្លៃតូចបំផុត។

$$E(\beta_0, \beta_1) = \sum_{i=1}^{N} \epsilon_i^2 = \sum_{i=1}^{N} \{ y_i - (\beta_0 + \beta_1 x_i) \}^2$$

អ្នកដែលបានសិក្សាគណិតវិទ្យា អាចមើលឃើញយ៉ាងងាយថា ពេលនេះវាបានក្លាយជា<mark>បញ្ហាបរមា</mark> កម្ម លើតម្លៃ $E(eta_0,eta_1)$ ដោយយក eta_0,eta_1 ជាអបើរ ។ យើងអាចដោះស្រាយបញ្ហានេះបានដោយងាយដោយប្រើ ចំណេះដឹងផ្នែកវិភាគមូលដ្ឋានដូចជាដេរីវេដោយផ្នែក។

នៅទីនេះ ដើម្បីមានភាពងាយស្រួលក្នុងការសិក្សាលើករណីច្រើនអថេរពន្យល់ យើងនឹងណែនាំការ ដោះស្រាយបញ្ហាខាងលើដោយប្រើវ៉ិចទ័រនិងម៉ាទ្រីស។

យើងកំណត់សរសេរម៉ាទ្រីសនិងវ៉ិចទ័រដូចខាងក្រោម។ x ពេលខ្លះត្រូវបានហៅថាម៉ាទ្រីសផែនការ។

$$X = \begin{pmatrix} 1 & x_1 \\ \vdots & \vdots \\ 1 & x_N \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{N \times 2} \text{ , } \boldsymbol{y} = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_N \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^N \text{ , } \boldsymbol{\epsilon} = \begin{pmatrix} \epsilon_1 \\ \vdots \\ \epsilon_N \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^N \text{ , } \boldsymbol{\beta} = \begin{pmatrix} \beta_0 \\ \beta_1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$$

ពេលនេះម៉ូឌែលនិងផលបុកតម្លៃការេនៃលម្អៀងខាងលើអាចសរសេរដូចខាងក្រោម។

$$y = X\beta + \epsilon$$

$$E(\beta) = \sum_{i=1}^{N} \epsilon_i^2 = (y - X\beta)^{\mathsf{T}} (y - X\beta)$$

ត្រលប់ទៅកាន់បញ្ហារបស់យើងវិញ។ គោលដៅរបស់យើងគឺកំណត់តម្លៃ $\pmb{\beta} = {\beta_0 \choose \beta_1} \in \mathbb{R}^2$ ដែលធ្វើ ${\bf \hat{Z}}$ ត្រៃម្លៃនៃ $E(\pmb{\beta})$ តូចបំផុត ។ នៅទីនេះដូចដែលបានឃើញស្រាប់ អនុគមន៍ $E(\pmb{\beta})$ ជាអនុគមន៍ប៉ោង ហេតុនេះ យើងអាចកំណត់តម្លៃ<mark>អប្បបរមា</mark>របស់វាបានងាយដោយគ្រាន់តែគណនាដេរីវេធៀបនឹងប៉ារ៉ាម៉ែត្រ $\pmb{\beta}$ ដូចខាង ក្រោម។

$$E(\boldsymbol{\beta}) = (\boldsymbol{y} - X\boldsymbol{\beta})^{\mathsf{T}} (\boldsymbol{y} - X\boldsymbol{\beta}) = \boldsymbol{y}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{y} - 2 \boldsymbol{y}^{\mathsf{T}} X \boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{\beta}^{\mathsf{T}} X^{\mathsf{T}} X \boldsymbol{\beta}$$
$$\frac{\partial}{\partial \boldsymbol{\beta}} E(\boldsymbol{\beta}) = -2 X^{\mathsf{T}} \boldsymbol{y} - 2 X^{\mathsf{T}} X \boldsymbol{\beta}$$

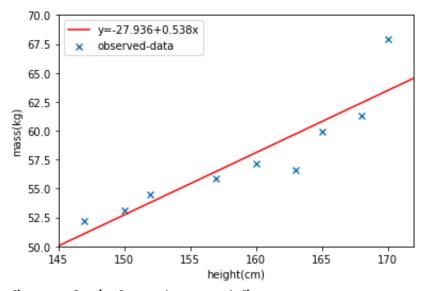
ដោយដោះស្រាយសមីការ $\frac{\partial}{\partial \pmb{\beta}} E(\pmb{\beta}) = \pmb{0}$ យើងបាន

$$\widehat{\boldsymbol{\beta}} = (X^{\mathsf{T}}X)^{-1}X^{\mathsf{T}}\boldsymbol{y}$$

ដោយជំនួសតម្លៃដែលគណនាបាននេះទៅក្នុងម៉ូឌែលដើម យើងអាចគណនាតម្លៃទស្សន៍ទាយនៃ អថេរគោលដៅ 🤉 នៅពេលស្គាល់តម្លៃអថេរពន្យល់ x បានដូចខាងក្រោម។

$$\hat{y} = x\hat{\beta}$$

ក្នុងករណីទិន្នន័យក្នុងតារាងទី១ខាងលើ យើងអាចទទួលបានតម្លៃនៃមេគុណតម្រែតម្រង់និងបន្ទាត់ តាងម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់លីនេអ៊ែរដូចខាងក្រោម។



រូបទី៣ របាយទិន្នន័យនិងបន្ទាត់តម្រែតម្រង់លីនេអ៊ែរតាមLeast Square Error

1.3 ឯករាជភាពនៃតម្លៃលម្អៀង Independence of errors

យើងពិនិត្យលើទំនាក់ទំនងរវាងតម្លៃនៃលម្អៀងនិងអថេរគោលដៅនិងអថេរពន្យល់។ បើសង្កេតលើតម្លៃនៃកូវ៉ារ្យង់រវាងតម្លៃលម្អៀង ϵ និងតម្លៃទស្សន៍ទាយនៃអថេរគោលដៅ \mathfrak{g} ឬ តម្លៃនៃកូវ៉ារ្យង់រវាងតម្លៃលម្អៀង ϵ និងតម្លៃទស្សន៍ទាយនៃអថេរពន្យល់xយើងបានលទ្ធផលដូច ខាងក្រោម។ (សម្រាយបញ្ជាក់ទុកជាលំហាត់សម្រាប់អ្នកអាន)

$$Cov[\hat{y}, \hat{\epsilon}] = 0$$

 $Cov[x, \hat{\epsilon}] = 0$

លទ្ធផលនេះបង្ហាញពីឯករាជភាពនៃតម្លៃលម្អៀងដែលបង្កើតដោយម៉ូឌែលនិងតម្លៃទស្សន៍ទាយនៃ អថេរគោលដៅ ឬ អថេរពន្យល់។

1.4 Coefficient of determination (R^2)

ដើម្បីបង្ហាញពីកម្រិតនៃការពន្យល់របស់ម៉ូឌែលទៅលើទំនាក់ទំនងរវាងទិន្នន័យដែលមាន Coefficient of determination (\mathbf{R}^2) ត្រូវបានប្រើ។ តម្លៃ \mathbf{R}^2 កំណត់ដោយផលធៀបរវាង វ៉ារ្យង់នៃ<mark>តម្លៃទស្សន៍ទាយរបស់អថេរគោលដៅ</mark> និង វ៉ារ្យង់នៃតម្លៃអថេរគោលដៅពិត។

$$R^{2} = \frac{Var[\hat{y}]}{Var[y]} = 1 - \frac{Var[\hat{\epsilon}]}{Var[y]}$$

តម្លៃនេះយកតម្លៃលើចន្លោះ [0,1] ដែលតម្លៃខិតជិត១បង្ហាញពីភាពល្អប្រសើរនៃការពន្យល់របស់ ម៉ូឌែលទៅលើទិន្នន័យ។

2. ការសិក្សាលើទំនាក់ទំនងរវាងច្រើនអឋេរ

ក្នុងការសិក្សាលើទំនាក់ទំនងរវាងអថេរច្រើន ចំនួនអថេរពន្យល់អាចមានលើសពី១។ ក្នុងករណីនេះយើងសន្មតម៉ូឌែលដូចខាងក្រោម។

$$y = f(x) = \beta_0 + \beta_1 x_1 + \beta_2 x_2 + \dots + \beta_d x_d$$

ជាឧទាហរណ៍ដូចជាការសិក្សាទំនាក់ទំនងរវាងម៉ាស(kg)ជាអថេរគោលដៅ និង កម្ពស់(cm) ភេទ(0/1) ទំហំចង្គេះ(cm) ជាអថេរពន្យល់ជាដើម។

ទោះបីជាចំនួននៃអថេរពន្យល់មានការកើនឡើងក្ដី ការវិភាគដោយប្រើម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់លីនេអ៊ែរ មិនមានអ្វីប្រែប្រួលជាធំដុំនោះឡើយ។ អ្នកអាចបង្ហាញម៉ូឌែលខាងលើជាទម្រង់វ៉ិចទ័រនិងម៉ាទ្រីសរួចសិក្សា ដូចគ្នា។

$$X = \begin{pmatrix} 1 & x_{11} & \cdots & x_{1d} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ 1 & x_{N1} & \cdots & x_{Nd} \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{N \times (d+1)} , \boldsymbol{y} = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_N \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^N , \boldsymbol{\epsilon} = \begin{pmatrix} \epsilon_1 \\ \vdots \\ \epsilon_N \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^N , \boldsymbol{\beta} = \begin{pmatrix} \beta_0 \\ \vdots \\ \beta_d \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{d+1}$$

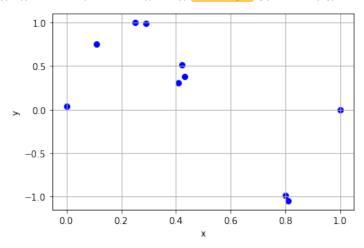
ពេលនេះម៉ូឌែលនិងផលបូកតម្លៃការេនៃលម្អៀងខាងលើអាចសរសេរដូចខាងក្រោម។

$$y = X\beta + \epsilon$$
, $E(\beta) = \sum_{i=1}^{N} \epsilon_i^2 = (y - X\beta)^{\mathsf{T}} (y - X\beta)$

ដោយប្រើវិធីសាស្ត្រLeast Square Error ដូចខាងលើយើងបានលទ្ធផលដូចគ្នា។

$$\widehat{\boldsymbol{\beta}} = (X^{\mathsf{T}}X)^{-1}X^{\mathsf{T}}\boldsymbol{y}$$

ក្នុងករណីខ្លះការប្រើប្រាស់តម្លៃផ្ទាល់នៃអថេរពន្យល់មិនអាចពណ៌នាទំនាក់ទំនងរវាងអថេរគោលដៅ និងអថេរពន្យល់បានល្អឡើយ។ ហេតុនេះការបម្លែងតម្លៃ<mark>អថេរពន្យល់</mark>ត្រូវបានអនុវត្ត។



រូបទី៤ របាយទិន្នន័យដែលមិនអាចពន្យល់ដោយតម្លៃអថេរពន្យល់ផ្ទាល់

ជាឧទាហរណ៍ដូចជាការប្រើអនុគមន៍ដឺក្រេទី២ ឬខ្ពស់ជាងនេះ ឬការប្រើអនុគមន៍មិនមែនលីនេអ៊ែរ ជាដើម។ ក្នុងករណីនេះម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់លីនេអ៊ែរអាចបង្ហាញដូចខាងក្រោម។នៅទីនេះទោះបីជាអនុគមន៍ $\phi_i(x)$ ជាទម្រង់មិនលីនេអ៊ែរក្ដី ការហៅថាម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់លីនេអ៊ែរ ព្រោះចង់សង្កត់ធ្ងន់លើផលបុកជា ទម្រង់លីនេអ៊ែរនៃអនុគមន៍ទាំងអស់នោះ។

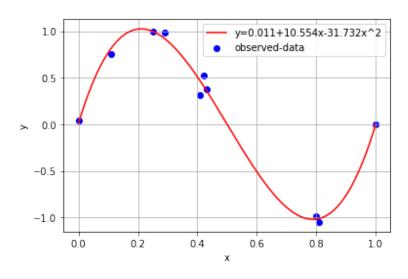
$$y = f(x) = \beta_0 \phi_0(x) + \beta_1 \phi_1(x) + \dots + \beta_d \phi_d(x)$$

ករណីប្រើពហុធាដឺក្រេទី៣យើងបាន

$$y = \beta_0 + \beta_1 x + \beta_2 x^2 + \beta_3 x^3$$

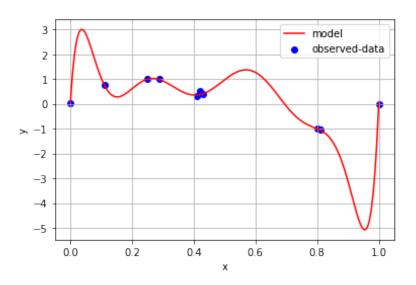
អ្នកអាចបង្ហាញម៉ូឌែលខាងលើជាទម្រង់វ៉ិចទ័រនិងម៉ាទ្រីសរួចសិក្សាដូចគ្នា ។

$$X = \begin{pmatrix} 1 & x_1 & x_1^2 & x_1^3 \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ 1 & x_N & x_N^2 & x_N^3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{N \times 4} , \boldsymbol{y} = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_N \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^N , \boldsymbol{\epsilon} = \begin{pmatrix} \epsilon_1 \\ \vdots \\ \epsilon_N \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^N , \boldsymbol{\beta} = \begin{pmatrix} \beta_0 \\ \vdots \\ \beta_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^4$$



រូបទី៥ របាយទិន្នន័យនិងខ្សែកោងម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់ជាពហុជាដឺក្រេទី៣

តាមការសង្កេត អ្នកអាចនឹងមើលឃើញថាប្រសិនបើយើងតម្លើងដឺក្រេនៃពហុជានោះកម្រិតនៃការព ណ៌នារបស់ម៉ូឌែលលើទិន្នន័យនឹងមានការកើនឡើង។ ប៉ុន្តែការបង្ហាញម៉ូឌែលដែលមានភាពស្មុគស្មាញពេក អាចត្រឹមតែពណ៌នាលើទិន្នន័យដែលមានតែប៉ុណ្ណោះ ផ្ទុយទៅវិញវាមិនអាចទស្សន៍ទាយបានល្អឡើយចំពោះទិ ន្នន័យដែលមិនមានក្នុងដៃ។រូបភាពទី៥បង្ហាញករណីនេះ។



រូបទី៦ របាយទិន្នន័យនិងខ្សែកោងម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់ជាពហុធាដឺក្រេទី៩

ក្នុងរូបទី៤នេះ បើយើងគណនា Coefficient of determination (R^2)យើងនឹងបានតម្លៃ 1 ដែលជាតម្លៃយ៉ាងល្អក្នុងការពណ៌នាទិន្នន័យដែលមានក្នុងដៃ។ ប៉ុន្តែបើយើងសង្កេតលើគម្រូទិន្នន័យជាក់ស្ដែង និងក្រាបនៃម៉ូឌែល តម្លៃនៃការទស្សន៍ទាយត្រង់តំបន់ដែលគ្មានទិន្នន័យ គឺគ្មានលំនឹង និងចេញផុតឆ្ងាយពី ដែននៃទិន្នន័យដែលមានក្នុងដៃ។

ហេតុនេះក្នុងការជ្រើសរើសម៉ូឌែល អ្នកគួរសង្កេតលើចរិតលក្ខណៈនៃទិន្នន័យព្រមទាំងភាពល្អប្រសើរ នៃការពន្យល់របស់វាចំពោះទាំងទិន្នន័យដែលមានក្នុងដៃស្រាប់ និងទិន្នន័យដែលមិនមានពោលគឺភាពប្រសើរក្នុ ងការទស្សន៍ទាយឬប៉ាន់ស្ពាននាពេលអនាគត។

គណនាមេគុណតម្រៃតម្រង់ដោយប្រើម៉ូឌែលជាពហុជាដឺក្រេទីk និងការទស្សន៍ទាយតម្លៃអថេរ គោលដៅជាមួយPython

```
import numpy as np
```

```
def fit(x,y,k):
    X_ = np.zeros((len(x),k+1))
    for i in range(k+1):
        X_[:,i] = x**i
    w = np.linalg.inv(X_.T@X_)@X_.T@y
    return w
```

```
def predict(x,w,k):
    X_ = np.zeros((len(x),k+1))
    for i in range(k+1):
        X_[:,i] = x**i
    return X_@w
```

វិធីសាស្ត្របរមាកម្មតាមរយៈ SGD

(SGD: Stochastic Gradient Descent)

ក្នុងអត្ថបទមុនយើងបានណែនាំអំពីម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់លីនេអ៊ែរ ដែលត្រូវបានប្រើប្រាស់ សម្រាប់សិក្សាពីការទំនាក់ទំនងរវាងអថេរពន្យល់និងអថេរគោលដៅ។ ក្នុងការកំណត់តម្លៃប៉ារ៉ាម៉ែត្រនៃម៉ូឌែល(មេគុណតម្រែតម្រង់) យើងបានដោះស្រាយតាមរយៈវិធីសាស្ត្រជាមូលដ្ឋាននៃគណិតវិទ្យាវិភាគដូចខាងក្រោមនេះ។

ម៉ូវែឌ
$$m{y} = Xm{eta} + m{\epsilon}$$

មេគុណតម្រែតម្រង់ $m{\widehat{m{eta}}} = (X^{ op}X)^{-1}X^{T}m{y}$

ប៉ុន្តែក្នុងជីវភាពរស់នៅ ករណីភាគច្រើនចំនួននៃអថេរពន្យល់ មានចំនួនច្រើនលើសលប់ ដែលធ្វើឱ្យវិមាត្រនៃម៉ាទ្រីសផែនការមានការកើនឡើង ខ្ពស់។ ហេតុនេះ វាមានការលំបាកក្នុងការគណនាម៉ាទ្រីសច្រាស់ ដូចក្នុងរបៀបខាងលើទោះបីប្រើប្រាស់ម៉ាស៊ីនកុំព្យូទ័រក្ដី។

ក្នុងអត្ថបទនេះ យើងនឹងណែនាំវិធីសាស្ត្រកំណត់តម្លៃប៉ាន់ស្មាននៃមេគុណតម្រែតម្រង់ដោ យវិធីគណនាដដែលៗលើតម្លៃលេខតាមប្រមាណវិធីងាយៗគឺ Stochastic Gradient Descent (SGD) ។

ដើម្បីងាយស្រួលស្វែងយល់អំពីSGD ជាដំបូងយើងនឹងណែនាំអំពីគំនិត និងការគណនាក្នុងវិធីសាស្ត្រ Gradient Descent ជាមុន។

1. Gradient Descent

ដូចដែលបានបង្ហាញក្នុងអត្ថបទមុន យើងចង់កំណត់យកមេគុណតម្រែតម្រង់ណាដែលធ្វើ ឱ្យតម្លៃផលបូកការេនៃកម្រិតលម្អៀងតូចបំផុត។ គោលគំនិតក្នុងGradient Descent គឺផ្លាស់ប្តូរតម្លៃនៃមេគុណតម្រែតម្រង់(ប៉ារ៉ាម៉ែត្រ) បន្តិចម្តងៗ ទៅតាមទិសដៅដែលធ្វើឱ្យតម្លៃផលបូកការេនៃកម្រិតលម្អៀងមានការថយចុះ ។ អ្នកអាចប្រដូចវិធីនេះទៅនឹងការចុះជំរាលឬចុះពីទីភ្នំ ដោយរំកិលខ្លួនអ្នកបន្តិចម្តងៗ ទៅកាន់ ទីដែលទាបជាងកន្លែងដែលអ្នកនៅ។ នៅពេលដែលអ្នករំកិលខ្លួនដល់ទីដែលលែងមានបម្រែបម្រួល នៃរយៈកម្ពស់ អ្នកអាចសន្និដ្ឋានបានថាអ្នកដល់ទីដែលទាបបំផុតហើយ។ ដូចគ្នានេះដែរ នៅក្នុង វិធីសាស្ត្រGradient Descent តាមលក្ខណៈគណិតវិទ្យានៃ gradient (តម្លៃដេរីវេនៃអនុគមន៍ត្រង់ ចំនុចណាមួយ) តម្លៃgradientត្រង់ចំណុចណាមួយគឺជាតម្លៃមេគុណ ប្រាប់ទិសនៃខ្សែកោងត្រង់ចំណុចនោះហើយក៏ជាតម្លៃធំបំផុតនៃបម្រែបម្រួលតម្លៃអនុគមន៍ពេល អ្នកធ្វើបម្រែបម្រួលលើអថេរមិនអាស្រ័យ។



រូបទី១ គំនិតក្នុង Gradient Descent

រូបទី១បង្ហាញអំពីគំនិតក្នុងវិធីសាស្ត្រធ្វើអប្បបរមាកម្មតាម Gradient Descent។ ដូចដែល អ្នកអាចធ្វើការកត់សម្គាល់បាន ពេលខ្លះអ្នកអាចនឹងធ្លាក់ចុះទៅក្នុងទីតាំងដែលជាបរមាធៀបតែ មិនមែនជាកន្លែងអប្បបរមាពិតប្រាកដប្រសិនបើទីតាំងនៃការចាប់ផ្តើមរបស់អ្នក មិនប្រសើរ។ ប៉ុន្តែក្នុងករណីធ្វើបរមាកម្មតម្លៃផលបូកការេនៃកម្រិតលម្អៀងរបស់យើង ដោយសារ អនុគមន៍ដែលត្រូវធ្វើបរមាកម្មគឺជាអនុគមន៍ដឺក្រេទី២ ហេតុនេះយើងមិនមានការព្រួយបារម្ភក្នុងករណី នេះឡើយ។

ពេលនេះ យើងពិនិត្យលើការគណនាក្នុងវិធីសាស្ត្រ Gradient Descent។ យើងសិក្សាលើអនុគមន៍ដែលយកតម្លៃស្កាលែ f(x) ដែល $x \in \mathbb{R}^d$ ។ សន្មតថាអនុគមន៍ នេះយកតម្លៃអប្បបរមាត្រង់ចំណុច x^* ។ វិធីសាស្ត្រ Gradient Descent អាចឱ្យយើងគណនាតម្លៃ (ប្រហែល)នៃ

 $m{x}^*$ បានដោយចាប់ផ្តើមពីតម្លៃ $m{x}^{(0)}$ ណាមួយ រួចធ្វើការផ្លាស់ប្តូរតម្លៃនេះតាមការគណនាដូចខាងក្រោម

$$\mathbf{x}^{(t+1)} = \mathbf{x}^{(t)} - \eta_t \frac{\partial f(\mathbf{x})}{\partial \mathbf{x}} \bigg|_{\mathbf{x} = \mathbf{x}^{(t)}}$$

នៅទីនេះ $t=0,1,\dots$ គឺជាលេខរៀងនៃការផ្លាស់ប្តូរតម្លៃអថេរx ។ $\frac{\partial f(x)}{\partial x}$ គឺជាដេរីវេដោយផ្នែក នៃអនុគមន៍ f ធៀបនឹងអថេរ x ឬហៅថា gradient ។ η_t គឺជាកម្រិតនៃការផ្លាស់ប្តូរតម្លៃអថេរដោយ គ្រប់គ្រងលើឥទ្ធិពលនៃតម្លៃgradient ។ នៅក្នុង Machine Learning វាត្រូវបានហៅថា ជា អត្រារៀនឬ learning rate

។ ជាទូទៅតម្លៃនៃ η_t ត្រូវបានកំណត់យកចន្លោះ០និង១ដោយតម្លៃយ៉ាងតូច។

យើងអាចកំណត់លក្ខខណ្ឌសម្រាប់បញ្ចប់ការផ្លាស់ប្តូរតម្លៃនៃអថេរបាន ដោយយកពេលដែ លតម្លៃដាច់ខាតនៃ gradient យកតម្លៃសូន្យឬក្បែរសូន្យ។

ពិនិត្យលើករណីគម្រុងាយមួយ $f(x) = x^2 - 2x - 3$ ។ ករណីនេះយើងដឹងច្បាស់ឋាតម្លៃ អប្បបរមានៃអនុគមន៍គឺ -4 នៅពេលដែល $x^* = 1$ ។ យើងនឹងផ្ទៀងផ្ទាត់ជាមួយតម្លៃដែលគណនា តាមរយៈGradient Descent ។

ដំបូងយើងគណនាអនុគមន៍ដើរវេ $\frac{df(x)}{dx}=2x-2$ និង កំណត់យកអត្រា $\eta=0.1$ ថេរ។ យើងចាប់ផ្ដើមពីចំណុច $x^{(0)}=0$, $f(x^{(0)})=-3$ ។ ដោយផ្លាស់ប្ដូរតម្លៃអថេរតាមរយៈGradient Descent ខាងលើយើងបានបម្រែបម្រួលនៃតម្លៃអថេរនិងតម្លៃអនុគមន៍ដូចតារាងខាងក្រោម។

THIRT I STORY STOR								
t	$x^{(t)}$	$\frac{df(x)}{dx}$	f(x)					
0	0.00	-2.00	-3.00					
1	0.20 -1.60		-3.36					
2	0.36	-1.28	-3.59					
:	:							
44	0.999946	-0.000109	-4.00					
45	0.999956	-0.000087	-4.00					

តារាងទី១ បម្រែបម្រួលនៃតម្លៃអថេរនិងអនុគមន៍តាម Gradient Descent

យើងត្រលប់ទៅកាន់ម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់របស់យើងវិញ។ អនុគមន៍ដែលយើងចង់ធ្វើ អប្បបមោកម្មគឺ $E(\pmb{\beta})$ ដោយយក $\pmb{\beta}$ ជាអថេរ។

$$E(\boldsymbol{\beta}) = \sum_{i=1}^{N} \epsilon_i^2 = (\boldsymbol{y} - X\boldsymbol{\beta})^{\mathsf{T}} (\boldsymbol{y} - X\boldsymbol{\beta})$$

អនុគមន៍ដេរីវេ (gradient) របស់វាគឺ

$$E(\boldsymbol{\beta}) = (\boldsymbol{y} - X\boldsymbol{\beta})^{\mathsf{T}}(\boldsymbol{y} - X\boldsymbol{\beta}) = \boldsymbol{y}^{\mathsf{T}}\boldsymbol{y} - 2\boldsymbol{y}^{\mathsf{T}}X\boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{\beta}^{\mathsf{T}}X^{\mathsf{T}}X\boldsymbol{\beta}$$

$$\frac{\partial}{\partial \boldsymbol{\beta}} E(\boldsymbol{\beta}) = -2X^{\mathsf{T}} \boldsymbol{y} - 2X^{\mathsf{T}} X \boldsymbol{\beta} = 2X^{\mathsf{T}} (X \boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}) = 2X^{\mathsf{T}} (\widehat{\boldsymbol{y}} - \boldsymbol{y})$$

ហេតុនេះ កន្សោមសម្រាប់ការផ្លាស់ប្តូរតម្លៃអថេរគឺ

$$\beta^{(t+1)} = \beta^{(t)} - \eta_t \frac{\partial E(\beta)}{\partial \beta} \bigg|_{\beta = \beta^{(t)}}$$
$$\beta^{(t+1)} = \beta^{(t)} - 2\eta_t X^{\mathsf{T}} (\hat{y}^{(t)} - y)$$

ដែល $\hat{\mathbf{y}}^{(t)} = X \boldsymbol{\beta}^{(t)}$ ។

យើងសាកល្បងគណនាតម្លៃប្រហែលនៃមេគុណតម្រែតម្រង់ដែលបានសិក្សាក្នុងអត្ថបទមុន ដោយប្រើ gradient descent។ លើកនេះយើងយកតម្លៃកម្ពស់គិតជាម៉ែត្រដើម្បីបង្រួមតម្លៃលេខ។

តារាងទី២ ទិន្នន័យកម្ពស់(m)និងម៉ាស(kg)មនុស្ស៩នាក់

កម្ពស់(m)	1.52	1.57	1.60	1.63	1.50	1.47	1.65	1.68	1.78
ម៉ាស(kg)	54.48	55.84	57.20	58.57	53.12	52.21	59.93	61.29	69.92

ជាមួយPythonអ្នកអាចសរសេរCodeដូចខាងក្រោម។ នៅទីនេះយើងកំណត់យកតម្លៃចាប់ផ្ដើមនៃ $\pmb{\beta}^{(0)} = \pmb{0}$ និង $\eta = 0.001$

```
import numpy as np
X = np.array([1.52,1.57,1.60,1.63,1.50,1.47,1.65,1.68,1.70])
y =
np.array([54.48,55.84,57.20,56.57,53.12,52.21,59.93,61.29,67.92])
XP = np.vstack([np.ones_like(X), X]).T
beta = np.zeros(XP.shape[1])

eta = 1e-3
for t in range(10000):
    y_hat = XP @ beta
    beta -= 2 * eta * XP.T @ (y_hat - y)
```

ជាលទ្ធផលយើងបានតម្លៃប្រហែលនៃមេគុណតម្រែតម្រង់គឺ

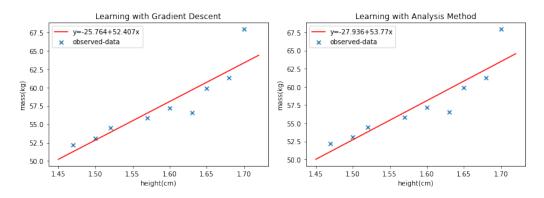
```
Beta
```

```
array([-25.76358113, 52.40677129])
```

អ្នកអាចផ្ទៀងផ្ទាត់តម្លៃនេះតាមរយៈការគណនាដោយប្រើម៉ាទ្រីសច្រាសដូចក្នុងអត្ថបទមុនបាន។ ក្នុងកណីនេះអ្នកនឹងបានលទ្ធផល

```
Beta array([-27.93562969, 53.76959967])
```

តាមរយៈលទ្ធផលនេះយើងឃើញថា ការគណនាដោយប្រើ gradient descent អាចជួយ យើងឱ្យធ្វើការប៉ាន់ស្មានតម្លៃនៃមេគុណតម្រែតម្រង់បាន។



រូបទី២ លទ្ធផលនៃតម្រែតម្រង់តាម Gradient Descent និង តាមការគណនាដោយគណិតវិទ្យាវិភាគ

2. Stochastic Gradient Descent

ការធ្វើបរមាកម្មលើតម្លៃអនុគមន៍ដោយប្រើ Gradient Descent អាចជួយយើងឱ្យធ្វើការ គណនា

បានយ៉ាងមានប្រសិទ្ធភាពទោះបីជាវិមាត្រឬចំនួននៃអថេរពន្យល់ច្រើនក៏ដោយ។ ប៉ុន្តែក្នុងវិធីសាស្ត្រ Gradient Descent ការគណនា gradient ត្រូវបានធ្វើឡើងដោយប្រើប្រាស់ទិន្នន័យទាំងអស់ដែល មានក្នុងដៃ។ ក្នុងករណីដែលចំនួនទិន្នន័យមានច្រើន វិធីនេះត្រូវបានគេដឹងថាមានភាពយឺតយ៉ាវក្នុង ការរួមទៅរកតម្លៃបរមារបស់អនុគមន៍។

ដើម្បីដោះស្រាយបញ្ហានេះ Stochastic Gradient Descent (SGD) ត្រូវបានប្រើប្រាស់ ជំនួសវិញ។ ក្នុងករណីចំនួនទិន្នន័យដែលមាន

(N) មានបរិមាណច្រើន ក្នុងវិធីSGD ទិន្នន័យម្ដងមួយៗ ត្រូវបានជ្រើសយកដោយចៃដន្យ ដើម្បីគណនា gradient នៃអនុគមន៍ រួចធ្វើការផ្លាស់ប្តូរតម្លៃអថេរតែម្តង ដោយមិនចាំបាច់ធ្វើការ បូកសរុបគ្រប់ទិន្នន័យដែលមាននោះឡើយ។

ជាទូទៅ ដើម្បីអនុវត្តSGDបាន ចំពោះទិន្នន័យសរុបDដែលមានអនុគមន៍ដែលត្រូវធ្វើបរមាក ម ត្រូវតែអាចសរសេរជាផលបកនៃ អនុគមន៍ដែលយកករណីទិន្នន័យនិមួយៗជាធាតុចូលដូចខាងក្រោម។

$$E_D(\boldsymbol{\beta}) = \sum_{(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{y}) \in D} e(\boldsymbol{\beta})$$

 $E_D(\pmb{\beta}) = \sum_{(\pmb{x}, y) \in D} e(\pmb{\beta})$ ក្នុងករណីយើងកំពុងសិក្សានេះ ដោយសារ $E_D(\pmb{\beta})$ ត្រូវបានកំណត់ដោយផលបូកការេនៃកម្រិត លម្អៀងគ្រប់់ទិន្នន័យទាំងអស់ $E_D(oldsymbol{eta}) = \sum_{i=1}^N \epsilon_i^2$ ហេតុនេះ លក្ខខណ្ឌខាងលើត្រូវបានផ្ទៀងផ្ទាត់។

ចំពោះទិន្នន័យនិមួយៗ (x_i,y_i) gradient នៃអនុគមន៍ដែលត្រូវធ្វើបរមាកម្មអាចគណនាបានដូច ខាងក្រោម។

 $\frac{\partial e(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \frac{\partial}{\partial \boldsymbol{\beta}} \big(y_i - \boldsymbol{x}_i^{\mathsf{T}} \boldsymbol{\beta} \big)^2 = -2 \big(y_i - \boldsymbol{x}_i^{\mathsf{T}} \boldsymbol{\beta} \big) \boldsymbol{x}_i^{\mathsf{T}} = 2 (\hat{y}_i - y_i) \boldsymbol{x}_i^{\mathsf{T}}$ កន្សោមសម្រាប់ធ្វើការផ្លាស់ប្តូរតម្លៃនៃអថេរតាម SGD គឺអាចបង្ហាញដូចទម្រង់ខាងក្រោម។

$$\beta^{(t+1)} = \beta^{(t)} - \eta_t \frac{\partial e(\beta)}{\partial \beta} \bigg|_{\beta = \beta^{(t)}}$$
$$\beta^{(t+1)} = \beta^{(t)} - 2\eta_t (\hat{y}_i^{(t)} - y) x_i^{\mathsf{T}}$$
$$\beta^{(t+1)} = \beta^{(t)} - 2\eta_t \delta_i$$

ដែល $\boldsymbol{\delta_i} = (\hat{y}_i^{(t)} - y)x_i^{\mathsf{T}}$ ។

ជាមួយPythonអ្នកអាចសរសេរCodeដូចខាងក្រោម។ នៅទីនេះយើងកំណត់យកតម្លៃចាប់ផ្ដើមនៃ $\pmb{\beta}^{(0)} = \pmb{0}$ និង $\eta = 0.001$

```
import random
import numpy as np

X = np.array([1.52,1.57,1.60,1.63,1.50,1.47,1.65,1.68,1.70])
y =
np.array([54.48,55.84,57.20,56.57,53.12,52.21,59.93,61.29,67.92])
beta = np.zeros(2)
d_index = list(range(len(X)))

eta = 1e-3
for t in range(100000):
    random.shuffle(d_index)
    for i in d_index :
        XP = np.vstack([np.ones_like(X[i]), X[i]]).T
        y_hat = XP @ beta
        beta -= 2 * eta * XP.T @ (y_hat - y[i])
```

ជាលទ្ធផលយើងបានតម្លៃប្រហែលនៃមេគុណតម្រែតម្រង់គឺ

```
Beta array([-25.78979689, 52.42501619])
```

បើយើងធ្វើការប្រៀបធៀបរវាង Gradient Descent និង SGD យើងអាចនិយាយបានថា SGD គឺជាវិធីសាស្ត្រដែលសន្មតយកតម្លៃ gradient ចំពោះគ្រប់ទិន្នន័យទាំងអស់ក្នុង Gradient Descent ដោយតម្លៃប្រហែល $\boldsymbol{\delta}_i = (\hat{y}_i^{\ (t)} - y) \boldsymbol{x}_i^{\mathsf{T}}$ ពោលគឺ $\frac{\partial E_D(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} \approx \frac{\partial e_{\boldsymbol{x}_i, y_i}(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \boldsymbol{\delta}_i$ ។

Regularization in Machine Learning

ក្នុងអត្ថបទមុនយើងបានស្វែងយល់អំពីម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់លីនេអ៊ែរនិងវិធីសាស្ត្រក្នុងការ កំណត់តម្លៃមេគុណតម្រែតម្រង់(ប៉ារ៉ាម៉ែត្រ)

ដោយប្រើប្រាស់គណិតវិទ្យាវិភាគនិងវិធីសាស្ត្រប៉ាន់ស្មានតម្លៃតាម

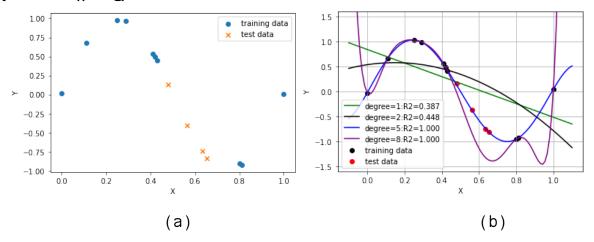
វិធីសាស្ត្រSGD។ ប៉ុន្តែបញ្ហាដែលនៅសល់គឺថាតើយើងគួរជ្រើសរើសយកម៉ូឌែលបែបណាទើបអាចឱ្យ វាពណ៌នាទំនាក់ទំនងរវាងទិន្នន័យបានល្អប្រសើរ។ យើងពិនិត្យករណីខាងក្រោមជាឧទាហរណ៍។

សន្មតថាយើងមានទិន្នន័យដូចរូបទី១(a)។ យើងចង់បង្កើតម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់ដើម្បីសិក្សា ពីទំនាក់ទំនងរវាងអថេរពន្យល់និងអថេរគោលដៅ។

ដើម្បីសិក្សាពីភាពល្អប្រសើរនៃម៉ូឌែល យើងបែងចែកទិន្នន័យជាពីរផ្នែកគឺ training data ដែលប្រើសម្រាប់កំណត់ប៉ារ៉ាម៉ែត្រក្នុងម៉ូឌែលនិង test data សម្រាប់ធ្វើការវាយតម្លៃ។

ក្នុងរូបទី១(b) បង្ហាញពីលទ្ធផល់នៅពេលដែលយើងអនុវត្តម៉ូឌែលជាពហុធាដឺក្រេទី១(បន្ទាត់)និងពហុធាដឺក្រេខ្ពស់(ខ្សែកោង)។ យើងអាចពិនិត្យឃើញថា នៅពេលយើងជ្រើសយកម៉ូឌែលសាមញ្ញបំផុតពោលគឺបន្ទាត់ដឺក្រេទី១ នោះកម្រិតនៃការពណ៌នារបស់ម៉ូឌែលទៅលើទិន្នន័យ (Coefficient of determination: R^2)មានតម្លៃទាបដែលបង្ហាញថាមិនអាចពន្យល់បានល្អឡើយ ចំពោះទិន្នន័យដែលមាន។

ផ្ទុយទៅវិញ នៅពេលដែលយើងតម្លើងដឺក្រេនៃម៉ូឌែលកាន់តែខ្ពស់ យើងពិនិត្យឃើញថាតម្លៃ នៃ R^2 មានការកើនឡើងខ្លះដែលអាចឱ្យយើងនិយាយបានថាវាពន្យល់លើទំនាក់ទំនងរបស់ទិន្នន័យ បានប្រសើរ។ ប៉ុន្តែតើការតម្លើងម៉ូឌែលឱ្យកាន់តែស្មុគសម្មាញ(តម្លើងដឺក្រេ)វាពិតជាផ្ដល់ឱ្យយើងនូវ ម៉ូឌែលដែលល្អមែនឬ?



រូបទី១ ទិន្នន័យនិងម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់

នៅក្នុងរូបទី១(b)បើយើងពិនិត្យលើទិន្នន័យដែលមិនត្រូវបានប្រើក្នុងការកំណត់តម្លៃ មេគុណតម្រែតម្រង់(test data)នោះយើងឃើញថា ម៉ូឌែលដែលមានដីក្រេលំដាប់ខ្ពស់ឬម៉ូឌែល ដែលស្មុគស្មាញខ្លាំងមិនអាចប៉ាន់ស្មាន ឬពន្យល់ទំនាក់ទំនងរវាងអថេរពន្យល់និងអថេរគោលដៅបាន ល្អឡើយបើប្រៀបធៀបជាមួយម៉ូឌែលដែលមានដឺក្រេទាបជាងវា។

ហេតុនេះ តើយើងគួរធ្វើបែបណាដើម្បីជ្រើសបានម៉ូឌែលដែលអាចពន្យល់បានល្អទាំងចំពោះ ទិន្នន័យដែលប្រើក្នុងដំណាក់កាលកំណត់ប៉ារ៉ាម៉ែត្រ(learning) trainig data និងទាំងចំពោះទិន្នន័យដែលមិនត្រូវបានប្រើនៅដំណាក់កាលlearning(test data)?

1. Regularization

ដើម្បីដោះស្រាយបញ្ហានេះ Regularization ត្រូវបានប្រើប្រាស់។ ក្នុងវិធីសាស្ត្រនេះ ភាព ស្មុគ

ស្មាញនៃម៉ូឌែលត្រូវបានគិតគូររួមគ្នាជាមួយនិងតម្លៃនៃកម្រិតល្អៀងរបស់ម៉ូឌែល។ ឧទាហរណ៍ក្នុងករ ណីម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់លីនេអ៊ែរដែលយើងបានសិក្សា

កន្លងមកនេះ ការធ្វើបរមាកម្មលើតម្លៃលម្អៀងត្រូវបានផ្លាស់ប្តូរទៅជាទម្រង់ $L(\pmb{\beta},\alpha)$ ដូចខាងក្រោម ។ នៅទីនេះ ផ្នែក $R(\pmb{\beta})$ គឺជាផ្នែកដែលបង្ហាញពីកម្រិតនៃភាពស្មុគស្មាញរបស់ម៉ូឌែល ហើយ α ជាមេគុណដែលប្រើដើម្បីកម្រិតឥទ្ធិពលនៃ $R(\pmb{\beta})$ ពេលធ្វើបរមាកម្ម។

$$\mathcal{G}^{"}\mathcal{A}\mathcal{N}y = X\boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{\epsilon}$$

$$L(\boldsymbol{\beta}, \alpha) = E(\boldsymbol{\beta}) + \alpha R(\boldsymbol{\beta})$$

ផ្នែក $R(\pmb{\beta}): \pmb{\beta} = (\beta_1, ..., \beta_d)^{\top}$ ដែលបង្ហាញពីកម្រិតនៃភាពស្មុគស្មាញ របស់ម៉ូឌែលត្រូវបាន បង្ហាញជាទម្រង់នានាដូចជា

Ridge penalty(L2 regularization) : $R(\boldsymbol{\beta}) = \|\boldsymbol{\beta}\|^2 = \beta_1^2 + \dots + \beta_d^2$

 $L1 \ regularization: \ R(\pmb{\beta}) = |\beta_1 + \dots + \beta_d|$

ក្នុងអត្ថបទនេះ យើងនឹងណែនាំអំពី L2 regularization ចំពោះម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់ដែលហៅថា <mark>Ridge Regression Mode</mark> ។

2. Ridge Regression Model

នៅក្នុង Ridge Regression Model តម្លៃការេនៃណមរបស់វ៉ិចទ័រមេគុណតម្រែតម្រង់ ត្រូវបានប្រើប្រាស់សម្រាប់បង្ហាញពីកម្រិតស្មុគស្មាញរបស់ម៉ូឌែល។ ក្នុងករណីនេះ ដើម្បីកំណត់តម្លៃ មេគុណតម្រែតម្រង់ យើងនឹងធ្វើ<mark>អប្បបរមាកម្ម</mark>លើ អនុគមន៍ដែលកំណត់ដូចខាងក្រោម។

$$L(\boldsymbol{\beta}, \alpha) = E(\boldsymbol{\beta}) + \alpha R(\boldsymbol{\beta})$$

$$= (\boldsymbol{y} - X\boldsymbol{\beta})^{\mathsf{T}} (\boldsymbol{y} - X\boldsymbol{\beta}) + \alpha \|\boldsymbol{\beta}\|^{2}$$

$$\widehat{\boldsymbol{\beta}} = \underset{\boldsymbol{\beta}}{\operatorname{arg min}} L(\boldsymbol{\beta}, \alpha)$$

តាមរយៈការធ្វើបរមាកម្មបែបនេះ យើងនឹងអាចកំណត់បាននូវម៉ូឌែលដែលមានកម្រិត លម្អៀងតូចព្រមទាំងទំហំ នៃមេគុណតម្រែតម្រង់ (ដែលយើងសន្មតថាជាកម្រិតភាពស្មុគស្មាញក្នុង ករណីនេះ) បានព្រមគ្នា ។នៅទីនេះដើម្បីធ្វើតុល្យកម្មរវាងកម្រិតលម្អៀងរបស់ម៉ូឌែលនិងភាពស្មុគ ស្មាញ(ទំហំនៃមេគុណតម្រែតម្រង់)យើងអាចកែសម្រួលតម្លៃនៃមេគុណ α បាន។

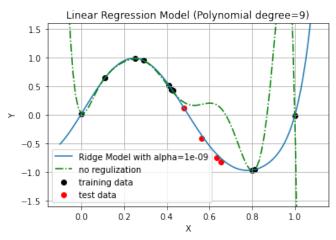
ដើម្បីដោះស្រាយបង្ហាញបរមាកម្មខាងលើ ដូចក្នុងអត្ថបទមុនៗដែរ យើងអាចដោះស្រាយតាមគណិតវិទ្យាវិភាគដោយធ្វើដើរវេរួចរកតម្លៃនៃអថេរត្រង់ដើរីវេស្មីសូន្យ (ករណីអនុគមន៍ប៉ោង) ឬ ដោះស្រាយដោយប្រើវិធីសាស្ត្រSGD។

ចំពោះចម្លើយតាមគណិតវិទ្យាវិភាគ ទម្រង់នៃមេគុណតម្រែតម្រង់ត្រូវបានគណនាដូចខាង ក្រោម(ដំណោះស្រាយទុកជាកិច្ចកាផ្ទេះជូនមិត្តអ្នកអាន) ដែល I_a ជាម៉ាទ្រីសឯកតា។

$$\widehat{\boldsymbol{\beta}} = (X^{\mathsf{T}}X + \alpha I_d)^{-1}X^T\boldsymbol{y}$$

ចំពោះចម្លើយតាមSGD ការផ្លាស់ប្តូរតម្លៃមេគុណតម្រែតម្រង់ត្រូវបានគណនាដូចខាងក្រោម (ដំណោះស្រាយទុកជាកិច្ចការផ្ទះជូនមិត្តអ្នកអាន) ដែលN ជាចំនួនtraining data និង η_t ជា learing rate ។

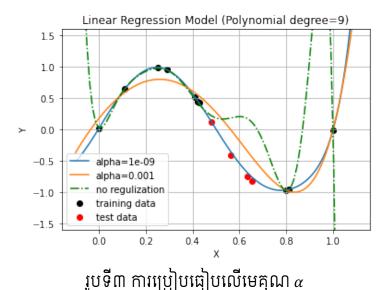
$$\boldsymbol{\beta}^{(t+1)} = \left(1 - \frac{2\alpha\eta_t}{N}\right)\boldsymbol{\beta}^{(t)} - 2\eta_t(\hat{y}_i^{(t)} - y)\boldsymbol{x}_i^{\mathsf{T}}$$



រូបទី២ ការប្រៀបធៀបរវាងម៉ូឌែលដែលប្រើនិងមិនប្រើRegularization

រូបទី២បង្ហាញពីលទ្ធផលនៅពេល L2 regularization ត្រូវបានប្រើលើម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់ជា ទម្រង់ពហុធាដឺក្រេទី៩។ យើងពិនិត្យឃើញថា នៅពេល regularization ត្រូវបានប្រើ ម៉ូឌែលអាចពន្យល់បានល្អទាំងចំពោះ training data និង test data ព្រមគ្នា ផ្ទុយពីម៉ូឌែលដែលមិនប្រើ regularization។

តាមពិតទៅយើងនៅសល់បញ្ហាមួយទៀតគឺការកំណត់តម្លៃនៃមេគុណ α ។ ដំណោះស្រាយ ក្នុងបញ្ហានេះអាចធ្វើបានតាមរយៈការសាកល្បងលើតម្លៃជាច្រើននៃ α ចំពោះទិន្នន័យមួយផ្នែកដែល មិនមែនជាtest data , training data ដែលយើងហៅថា validation data ។ យើងអាចកំណត់ តម្លៃ α ដោយជ្រើសយកតម្លៃ α ណាដែលធ្វើឲ្យស្ថានភាពនៃម៉ូឌែលល្អបំផុតចំពោះ validation data ។ រូបទី៣បង្ហាញពីការប្រៀបធៀបចំពោះតម្លៃមួយចំនួននៃ α ។



ជាមួយPythonអ្នកអាចសរសេរCodeងាយៗដូចខាងក្រោម។

```
import numpy as np
```

ករណីដំណោះស្រាយតាមគណិតវិទ្យាវិភាគ

```
def ridge_fit(x,y,k,alpha):
    X_ = np.zeros((len(x),k+1))
    for i in range(k+1):
        X_[:,i] = x**i
    beta = np.linalg.inv(X_.T@X_+alpha*np.eye(k+1))@X_.T@y
    return beta
```

ករណីដំណោះស្រាយតាមSGD

```
# learning with SGD

def ridge_sgd_fit(x,y,k,alpha):
    beta = np.zeros(k+1)
    d_index = list(range(len(x)))

eta = 1e-4
    for t in range(500000):
        random.shuffle(d_index)
        for i in d_index:
            xi = np.zeros(k+1)
            for j in range(k+1):
                xi[j] = x[i]**j
            y_hat = xi.T @ beta
            beta = (1-2*alpha*eta/len(x))*beta - 2 * eta * (y_hat - y[i]) *

xi
    return beta
```

បញ្ហាចំណាត់ថ្នាក់២ក្រុម(Binary Classification Problem)

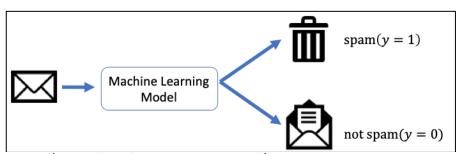
ក្រៅពីការសិក្សាពីទំនាក់ទំនងរវាងអថេរពីរឬច្រើនតាមរយៈម៉ូឌែលតម្រៃតម្រង់ ការបែងចែក ទិន្នន័យដោយផ្នែកលើអថេរពន្យល់របស់វាជាក្រុមហៅថាចំណាត់ថ្នាក់ក្រុម(classification)។ តាម ពិតចំណាត់ថ្នាក់ក្រុម

ក៏អាចបង្ហាញបានជាទម្រង់ម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់ផងដែរ ដោយគ្រាន់តែតម្លៃនៃអថេរគោលដៅ មិនយកតម្លៃទូលាយលើសំណុំចំនួនពិតឡើយ ផ្ទុយទៅវិញគឺយកតម្លៃដាច់ដូចជា{0,1}ជាដើម។

ក្នុងអត្ថបទនេះយើងនឹងណែនាំករណីដែលអថេរគោលដៅយកតម្លៃតែពីរប្រភេទដែលយើង កំណត់ហៅថាចំណាត់ថ្នាក់២ក្រុម(binary classification)។ ឧទាហរណ៍នៃការអនុវត្តចំណាត់ថ្នាក់ ២ក្រុមក្នុងជីវិភាពមានដូចជា៖ ការកំណត់អត្តសញ្ញាណសារអេឡិចត្រូនិចរំខាន(spam or not) ការ វិភាគជម្ងឺតាមរយៈរោគសញ្ញា(មានជម្ងឺឬគ្មាន)

ការទស្សន៍ទាយលទ្ធផលបោះឆ្នោត(ជាប់បុធ្លាក់)ជាដើម។

ជាឧទាហរណ៍យើងនឹងលើកយកការកំណត់អត្តសញ្ញាណសារអេឡិចត្រូនិចរំខាន(spam or not)មកបង្ហាញដើម្បីស្វែងយល់បន្ថែមពីដំណោះស្រាយក្នុងបញ្ហាចំណាត់ថ្នាក់ក្រុមតាមរយៈ machine learning ។ រូបទី១បង្ហាញពីដំណើរការនៃការកំណត់សាររំខាន។



រូបទី១ ការកំណត់spam mailដោយប្រើម៉ូឌែលmachine learning

1. ចំណាត់ថ្នាក់២ក្រុមដោយម៉ូឌែលលីនេអ៊ែរ

ម៉ូឌែលលីនេអ៊ែរនៃចំណាត់ថ្នាក់២ក្រុមគឺជាម៉ូឌែលដែលទស្សន៍ទាយប្រភេទនៃទិន្នន័យ $\hat{y} \in \{0,1\}$ ដោយកំណត់តាមតម្លៃវិជ្ជមានឬអវិជ្ជមាននៃផលគុណស្កាលែរវាងធាតុចូល(input) $x \in \mathbb{R}^d$ និងប៉ារ៉ាម៉ែត្រម៉ូឌែល $\mathbf{w} \in \mathbb{R}^d$ ។

$$\hat{y} = \begin{cases} 1 & (x^{\mathsf{T}} w > 0) \\ 0 & (x^{\mathsf{T}} w \le 0) \end{cases}$$

ក្នុងករណីការកំណត់spam mail យើងអាចកំណត់ជាទម្រង់ម៉ូឌែលលីនេអ៊ែរខាងលើបាន ដោយកំណត់យក $\hat{y}=1$ សម្គាល់spam mail និង $\hat{y}=0$ សម្គាល់សារធម្មតា។

ដើម្បីងាយស្រួលយល់ពីម៉ូឌែលនេះ យើងមកមើលឧទាហរណ៍ងាយមួយក្នុងការកំណត់ spam

mailដូចខាងក្រោម។ សន្មតថា វ៉ិចទ័រជាតុចូល(អត្ថបទសារ)មានវិមាត្រ10។ យើងកំណត់វ៉ិចទ័រនេះ បង្ហាញពីវត្តមាននៃពាក្យគន្លឹះចំនួន១០ ដោយយកតម្លៃ០ ឬ 1 ត្រង់ពាក្យគន្លឹះនិមួយៗប្រសិនបើពាក្យ គន្លឹះនោះគ្មានឬមានវត្តមានក្នុងអត្ថបទសារ។

2ទាហរណ៍ ពាក្យគន្លឹះដែលរៀបចំទុកមាន "assignment", "boy", "file", "hello", "love", "my", "photo", "password", "school" , "text"។ ក្នុងករណីនេះ អត្ថបទសារ "Hello my boy, I sent you my photo in the attached file" អាចបង្ហាញជាទម្រង់វ៉ិចទ័រ $x \in \mathbb{R}^d$ បានដូចខាងក្រោម

$$\mathbf{x} = (0 \quad 1 \quad 1 \quad 1 \quad 0 \quad 1 \quad 1 \quad 0 \quad 0 \quad 0)^{\mathsf{T}}$$

ចំពោះការប៉ាន់ស្មានដោយម៉ូឌែលលីនេអ៊ែរខាងលើ ចំពោះប៉ារ៉ាម៉ែត្រ $\mathbf{w} = (w_1 \quad \cdots \quad w_{10})^{\mathsf{T}}$ ផលគុណស្កាលែក្នុងករណីអត្ថបទសារខាងលើត្រូវបានគណនាដូចខាងក្រោម។ ក្នុងករណីនេះប្រសិនបើតម្លៃផលគុណស្កាលែនេះវិជ្ជមាននោះ អត្ថបទនេះត្រូវបានកំណត់ថាជាspam mail ។

$$\mathbf{x}^{\mathsf{T}}\mathbf{w} = (0 \quad 1 \quad 1 \quad 1 \quad 0 \quad 1 \quad 1 \quad 0 \quad 0 \quad 0) \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \\ \vdots \\ w_9 \\ w_{10} \end{pmatrix} = w_2 + w_3 + w_4 + w_6 + w_7$$

ប៉ុន្តែដូចដែលអ្នកកត់សម្គាល់បាន បញ្ហាសម្រាប់យើងគឺថា តើនឹងត្រូវកំណត់<mark>តម្លៃនៃ</mark> <mark>ប៉ារ៉ាម៉ែត្ររបស់ម៉ូឌែលដោយរបៀបណា</mark> ។ មានវិធីសាស្ត្រជាច្រើនត្រូវបានប្រើ តែក្នុងអត្ថបទនេះយើង នឹងណែនាំម៉<mark>ូឌែលតម្រែតម្រង់Logistic</mark> ។

2. តម្រែតម្រង់Logistic (Logistic Regression)

តម្រែតម្រង់Logisticគឺជាម៉ូឌែលលីនេអ៊ែរនៃចំណាត់ថ្នាក់២ក្រុមមួយប្រភេទ ដែល ប្រជាបមាន

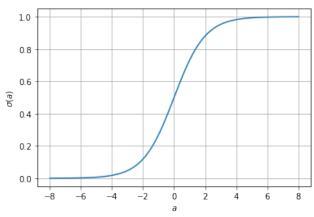
លក្ខខណ្ឌp(y|x)ពោលគឺប្រូបាបដែលប្រភេទនៃទិន្នន័យyត្រូវបានទស្សន៍ទាយចំពោះអថេរពន្យល់ xត្រូវបានគណនាដូចខាងក្រោម

$$P(\hat{y} = 1|x) = \sigma(x^{\mathsf{T}}w) = \frac{\exp(x^{\mathsf{T}}w)}{1 + \exp(x^{\mathsf{T}}w)} = \frac{1}{1 + \exp(-x^{\mathsf{T}}w)}$$

$$P(\hat{y} = 0 | x) = 1 - P(\hat{y} = 1 | x) = 1 - \sigma(x^{\mathsf{T}} w) = \sigma(-x^{\mathsf{T}} w)$$

នៅទីនេះ $\sigma(x)$ ជាអនុគមន៍sigmaដែលត្រូវបានគណនាដូចខាងក្រោម។

$$\sigma(x) = \frac{\exp(x)}{1 + \exp(x)} = \frac{1}{1 + \exp(-x)}$$



រូបទី២ ក្រាបនៃអនុគមន៍Sigmoid

ចំពោះទិន្នន័យx ក្នុងករណីដែលប្រូបាប $P(\hat{y}=1|x)>0.5$ នោះទិន្នន័យត្រូវបានទស្សន៍ទាយថាក្នុងចំណាត់ថ្នាក់ក្រុម $\hat{y}=1$ ។ការកំណត់បែបនេះគឺសមមូលគ្នា នឹងលក្ខខណ្ឌផលគុណស្ដាលៃវិជ្ជមានដែលបានបង្ហាញខាងដើម។

$$P(\hat{y} = 1|\mathbf{x}) > 0.5 \Leftrightarrow \frac{1}{1 + \exp(-\mathbf{x}^{\mathsf{T}}\mathbf{w})} > \frac{1}{2} \Leftrightarrow \exp(-\mathbf{x}^{\mathsf{T}}\mathbf{w}) < 1 \iff \mathbf{x}^{\mathsf{T}}\mathbf{w} > 0$$

3. កម្រិតសាកសមនៃទិន្នន័យ Likelihood

ឧបមាថា ប៉ារ៉ាម៉ែត្រនៃម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់Logisticត្រូវបានកំណត់ដូចខាងក្រោម។

$$w = (-2 \ 1 \ 1 \ 0 \ 1 \ 0 \ 1 \ 1 \ -1 \ 0)^{\mathsf{T}}$$

ក្នុងករណីនេះ តម្លៃផលគុណស្កាលែរវាងវ៉ិចទ័រអថេរពន្យល់នៃទិន្នន័យ $m{x}$ និងប៉ារ៉ាម៉ែត្រអាច

គណនានិងបកស្រាយជាទម្រង់ប្រូបាបដូចខាងក្រោម។

$$\mathbf{x}^{\mathsf{T}}\mathbf{w} = (0 \quad 1 \quad 1 \quad 1 \quad 0 \quad 1 \quad 1 \quad 0 \quad 0 \quad 0) \begin{pmatrix} -2\\1\\\vdots\\-1\\0 \end{pmatrix} = 3$$

$$P(\hat{y} = 1|\mathbf{x}) = \sigma(3) = \frac{1}{1 + \exp(-3)} = 0.95$$

ចំពោះលទ្ធផលនេះយើងអាចបកស្រាយថា ចំពោះអត្ថបទសារដែលបានផ្ដល់ ម៉ូឌែលបាន ប៉ាន់ស្មានថាជាspam mailដោយតម្លៃប្រូប្បាប0.95។តម្លៃនេះធំជាង0.5 ហេតុនេះយើងថាម៉ូឌែលទស្សន៍ទាយថាវាជាspam mail។

ក្នុងការពិភាក្សាខាងលើមកដល់ត្រឹមនេះ ចំពោះទិន្នន័យxនិងប៉ារ៉ាម៉ែត្រw ដែលត្រូវបានផ្ដល់ ឲ្យការប៉ាន់ស្មានរបស់ម៉ូឌែលត្រូវបានគណនាតាមវិធីដែលបានរៀបរាប់ខាងលើ។ ពេលនេះយើង ពិនិត្យករណីដែលប្រភេទទិន្នន័យត្រូវបានកំណត់ជាក់លាក់ តែប៉ារ៉ាម៉ែត្រ អាចត្រូវបានផ្លាស់ប្ដូរ។ នៅទីនេះ យើងសិក្សាលើកម្រិតសាកសមនៃទិន្នន័យដែលម៉ូឌែល ប៉ាន់ស្មានបានដោយកំណត់ជាតម្លៃប្រូបាប $\hat{l}_{(x,y)}(w)$ ដូចខាងក្រោម និងសន្មតហៅថា កម្រិតសាកសម Likelihood។ពោលគឺកម្រិតដែលម៉ូឌែលអាចប៉ាន់ស្មានបាន ត្រឹមត្រូវ(គិតជាភាគរយ)លើប្រភេទទិន្នន័យនិមួយៗ។

$$\hat{l}_{(x,y)}(\mathbf{w}) = P(\hat{y} = y | \mathbf{x})$$

ឧទាហរណ៍ក្នុងករណីអត្ថបទសារខាងលើ សន្មតថាប្រភេទទិន្នន័យពិតគឺ y=1 ។ចំពោះ ប៉ារ៉ាម៉ែត្រ $\mathbf w$ ដែលត្រូវបានផ្ដល់ឲ្យ ការប៉ាន់ស្មានរបស់ម៉ូឌែលខាងលើគឺ $P(\hat y=1|\mathbf x)=0.95$ ហេតុនេះកម្រិតសាកសមLikelihood : $\hat l_{(\mathbf x,1)}(\mathbf w)=P(\hat y=1|\mathbf x)=0.95$ ដែលមានន័យថា ម៉ូឌែលអាចបែងចែកថាជាspam mailបានត្រឹមត្រូវក្នុងកម្រិត95%(ប្រុបាប0.95)។ ផ្ទុយទៅវិញ ឧបមាថាយើងមានអត្ថបទសារ មិនមែនspam mail មួយផ្សេង "Please submit your assignment file by tomorrow morning" ។ នោះវ៉ឺចទ័រ $\mathbf x=(1 \ 0 \ 1 \ 0 \ 0 \ 0 \ 0 \ 0)^{\mathrm T}$ ។

$$x^{\mathsf{T}}w = (1 \quad 0 \quad 1 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0) \begin{pmatrix} -2\\1\\\vdots\\-1\\0 \end{pmatrix} = -1$$

$$P(\hat{y} = 1|x) = \sigma(-1) = \frac{1}{1 + \exp(1)} = 0.27$$

ដោយចម្លើយពិតគឺមិនមែនជាspam mail (y=0) ហេតុនេះកម្រិតសាកសមLikelihood : $\hat{l}_{(x,0)}(\pmb{w}) = P(\hat{y}=0|\pmb{x}) = 1 - P(\hat{y}=1|\pmb{x}) = 1 - 0.27 = 0.73 \ ដែលមានន័យថាម៉ូនែលអាច បែងចែកថាមិនមែនspam mailបានត្រឹមត្រូវក្នុងកម្រិត73%(ប្រូបាប0.73)។$

ចំពោះគ្រប់ប្រភេទទិន្នន័យ យើងអាចសរសេរកន្សោមកម្រិតសាកសមបានក្រោមទម្រង់

$$\hat{l}_{(x,y)}(\boldsymbol{w}) = P(\hat{y} = y | \boldsymbol{x}) = \begin{cases} P(\hat{y} = 1 | \boldsymbol{x}) & (y = 1) \\ P(\hat{y} = 0 | \boldsymbol{x}) & (y = 0) \end{cases} = \pi^y (1 - \pi)^{1-y}$$
 ដែល $\pi = P(\hat{y} = 1 | \boldsymbol{x}) = \sigma(\boldsymbol{x}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{w})$ ។

4. ការប៉ាន់ស្មានមេគុណតម្រៃតម្រង់តាម Maximum Likelihood

នៅក្នុងម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់លីនេអ៊ែរ យើងបានកំណត់តម្លៃមេគុណតម្រែតម្រង់ដោយធ្វើអប្ប បមោកម្មលើតម្លៃកម្រិតលម្អៀងរវាងតម្លៃប៉ាន់ស្មានដោយម៉ូឌែលនិងតម្លៃពិតប្រាកដនៃអថេរគោលដៅ ។ស្រដៀងគ្នានេះ ក្នុងម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់Logistic យើងអាចកំណត់តម្លៃនៃប៉ារ៉ាម៉ែត្ររបស់ម៉ូឌែលដោយធ្វើអតិបរមាកម្មលើកម្រិត សាកសករបស់ទិន្នន័យដែលម៉ូឌែលអាចប៉ាន់ស្មានបាន។ វិធីសាស្ត្រនេះត្រូវបានគេហៅថា Maximum Likelihood Estimation (MLE)។

ចំពោះសំណុំទិន្នន័យទាំងអស់ \mathcal{D} ដែលមានចំនួនN យើងកំណត់កម្រិតសាកសមនៃទិន្នន័យ(likelihood)ពោលគឺកម្រិតដែលម៉ូឌែលអាចប៉ាន់ស្មានបានត្រឹមត្រូវចំពោះគ្រប់ទិន្នន័យទាំងអស់ដោយកន្សោមខាងក្រោម។ នៅទីនេះយើងសន្មតថារបាយនៃគ្រប់ទិន្នន័យទាំងអស់គឺឯករាជ្យនិងមានឯកសណ្ឋានភាព(i.i.d: independent and identically dristributed)។

$$\hat{L}_{\mathcal{D}}(\boldsymbol{w}) = \prod_{i=1}^{N} \hat{l}_{(\boldsymbol{x}_{i}, \boldsymbol{y}_{i})}(\boldsymbol{w})$$

ដោយសារ កម្រិតសាកសមនៃទិន្នន័យ(likelihood)គឺជាតម្លៃប្រូបាប ហេតុនេះតម្លៃរបស់វា តូចខ្លាំង

ដែលធ្វើឱ្យតម្លៃផលគុណកាន់តែតូចខ្លាំងពេលចំនួនទិន្នន័យមានច្រើន។ ដើម្បីបញ្ចៀសនូវបញ្ហាតម្លៃ តូចពេកក្នុងការគណនាជាមួយកុំព្យូទ័រ នៅទីនេះយើងសិក្សាបមោកម្មលើតម្លៃលោការីតរបស់ វា។ ការធ្វើបែបនេះមិនប៉ះពាល់ដល់ការធ្វើបមោកម្មឡើយ ព្រោះអនុគមន៍លោការីតជាអនុគមន៍កើនដាច់ខាត។

$$\log \hat{L}_{\mathcal{D}}(\boldsymbol{w}) = \log \prod_{i=1}^{N} \hat{l}_{(\boldsymbol{x}_{i}, \boldsymbol{y}_{i})}(\boldsymbol{w}) = \sum_{i=1}^{N} \log \hat{l}_{(\boldsymbol{x}_{i}, \boldsymbol{y}_{i})}(\boldsymbol{w})$$

ដើម្បីងាយស្រួលក្នុងការដោះស្រាយបញ្ហាបរមាកម្ម យើងប្តូរពីការធ្វើអតិបរមាកម្មលើLikelih ood ទៅជាការធ្វើអប្បបរមាកម្មដោយគុណកន្សោមខាងលើ -1 ។

$$\hat{\mathcal{L}}_{\mathcal{D}}(\boldsymbol{w}) = -\log \hat{L}_{\mathcal{D}}(\boldsymbol{w}) = -\sum_{i=1}^{N} \log \hat{l}_{(\boldsymbol{x}_{i}, \boldsymbol{y}_{i})}(\boldsymbol{w})$$

ក្នុងករណីយើងចង់សិក្សាបន្ថែមដោយបញ្ចូលផ្នែក Regularization (Ridge) ចូលក្នុង ម៉ូឌែល Likehoodដែលត្រូវធ្វើបរមាកម្ម អាចប្ដូរទៅសរសេរជាទម្រង់ខាងក្រោម។

$$\hat{\mathcal{L}}_{\mathcal{D}}(\boldsymbol{w}) = -\log \hat{\mathcal{L}}_{\mathcal{D}}(\boldsymbol{w}) + \alpha \|\boldsymbol{w}\|_{2}^{2} = -\sum_{i=1}^{N} \log \hat{l}_{(\boldsymbol{x}_{i}, y_{i})}(\boldsymbol{w}) + \alpha \|\boldsymbol{w}\|_{2}^{2} \quad (\alpha > 0)$$

5. ការដោះស្រាយតាមរយៈវិធី SGD

ដើម្បីធ្វើអប្បបរមាកម្ម $\hat{\mathcal{L}}_{\mathcal{D}}(\pmb{w})$ យើងនឹងប្រើប្រាស់វិធីSGDដែលបានសិក្សាក្នុងអត្ថបទមុន។ ជាដំបូងយើងពិនិត្យលើអនុគមន៍ដេវីវេ $\frac{\partial}{\partial \pmb{w}} \log \hat{l}_{(\pmb{x}, \pmb{y})}(\pmb{w})$ ។

$$\log \hat{l}_{(x,y)}(w) = \log(\pi^{y}(1-\pi)^{1-y}) = y \log \pi + (1-y) \log(1-\pi)$$

$$\frac{\partial}{\partial \mathbf{w}} \log \hat{l}_{(\mathbf{x}, \mathbf{y})}(\mathbf{w}) = \frac{y}{\pi} \frac{\partial \pi}{\partial \mathbf{w}} + \frac{1 - y}{1 - \pi} \times \left(-\frac{\partial \pi}{\partial \mathbf{w}} \right) = \frac{y - \pi}{\pi (1 - \pi)} \frac{\partial \pi}{\partial \mathbf{w}}$$

បន្ទាប់ពីនេះ ដើម្បីគណនា $\frac{\partial \pi}{\partial w}$ យើងពិនិត្យលើដើរែវៃនៃអនុគមន៍Sigmoid។

$$\frac{\partial}{\partial a}\sigma(a) = \frac{\partial}{\partial a}\left\{\frac{1}{1 + \exp(-a)}\right\} = -\frac{\frac{\partial}{\partial a}\exp(-a)}{(1 + \exp(-a))^2} = \frac{1}{1 + \exp(-a)} \times \frac{\exp(-a)}{1 + \exp(-a)}$$

$$\frac{\partial}{\partial a}\sigma(a) = \sigma(a)(1 - \sigma(a))$$

$$\frac{\partial \pi}{\partial w} = \frac{\partial}{\partial w}P(\hat{y} = 1|x) = \frac{\partial}{\partial w}\sigma(x^{\mathsf{T}}w) = \sigma(x^{\mathsf{T}}w)(1 - \sigma(x^{\mathsf{T}}w)) = \pi(1 - \pi)$$

នៅទីនេះ $a=x^{\mathsf{T}}w$, $\frac{\partial a}{\partial w}=\frac{\partial}{\partial w}(x^{\mathsf{T}}w)=x$ ហេតុនេះ

$$\frac{\partial}{\partial \mathbf{w}} \log \hat{l}_{(\mathbf{x}, \mathbf{y})}(\mathbf{w}) = \frac{y - \pi}{\pi (1 - \pi)} \frac{\partial \pi}{\partial \mathbf{w}} = \frac{y - \pi}{\pi (1 - \pi)} \frac{\partial \pi}{\partial a} \frac{\partial a}{\partial \mathbf{w}} = \frac{y - \pi}{\pi (1 - \pi)} \pi (1 - \pi) \mathbf{x}$$

$$\frac{\partial}{\partial \mathbf{w}} \log \hat{l}_{(\mathbf{x}, \mathbf{y})}(\mathbf{w}) = (\mathbf{y} - \pi)\mathbf{x}$$

ដូចនេះ តាមរយៈវិធីSGD តម្លៃនៃប៉ារ៉ាម៉ែត្រ w ដែលធ្វើបរមាកម្មលើតម្លៃកម្រិតសាកសមនៃ ទិន្នន័យត្រូវបានគណនាដោយផ្លាស់ប្តូរតម្លៃដូចខាងក្រោម។

$$w^{(t+1)} = w^{(t)} - \eta_t \frac{\partial}{\partial w} \{ -\log \hat{l}_{(x,y)}(w) \} \Big|_{w=w^{(t)}}$$

$$w^{(t+1)} = w^{(t)} + \eta_t \frac{\partial}{\partial w} \log \hat{l}_{(x,y)}(w) \Big|_{w=w^{(t)}}$$

$$w^{(t+1)} = w^{(t)} + \eta_t (y - \pi^{(t)}) x$$

នៅទីនេះ $\pi^{(t)}$ ជាតម្លៃប្រូបាបដែលគណនាដោយម៉ូឌែលជាមួយតម្លៃប៉ារ៉ាម៉ែត្រនៅដំណាក់កាលt នៃការផ្លាស់ប្តូរតម្លៃប៉ារ៉ាម៉ែត្រ ពោលគឺ $\pi^{(t)} = \sigma(\mathbf{x}^{\mathsf{T}}\mathbf{w}^{(t)})$ ។ η_t ជាlearning-rate និង y ជាចំណាត់ ថ្នាក់ក្រុមពិតប្រាកដនៃទិន្នន័យ \mathbf{x} ។

ក្នុងករណីប្រើRidge Regularization កន្សោមខាងលើនឹងប្រែទៅជាទម្រង់ខាងក្រោម។

$$\mathbf{w}^{(t+1)} = \left(1 - \frac{2\alpha\eta_t}{N}\right)\mathbf{w}^{(t)} + \eta_t (y - \pi^{(t)})\mathbf{x}$$

6. ការវាយតម្លៃ

កាលពីសិក្សាម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់លីនេអ៊ែរ យើងវាយតម្លៃម៉ូឌែលតាមរយៈតម្លៃកម្រិតលម្អៀង ឬ

មេគុណ R^2 ។ នៅករណីម៉ូឌែលLogisticចំពោះបញ្ហាចំណាត់ថ្នាក់ក្រុមនេះ យើងអាចវាយតម្លៃតាម រយៈតម្លៃLikelihood បាន។ ប៉ុន្តែការសិក្សាលើតម្លៃLikelihood មានការពិបាកក្នុងការបកស្រាយ ភ្ជាប់នឹងជីវភាពរស់នៅរបស់យើង។ហេតុនេះក្នុងបញ្ហាចំណាត់ថ្នាក់ក្រុមរង្វាស់សម្រាប់រង្វាយតម្លៃលើ ម៉ូឌែលត្រូវបានគណនាដូចខាងក្រោម។

		ំ ចំណាត់ថ្នាក់ក្រុមពិតប្រាកដនៃទិន្នន័យសម្រាប់វាយតម្លៃ						
		<i>y</i> = 1	y = 0	សរុប				
ចំណាត់ថ្នាក់ក្រុម ទស្សន៍ទាយដោយ ម៉ូរ៉ែល	<i>y</i> = 1	TP (True Positive)	FP (False Positive)	ចំនួនករណីដែល ត្រូវបានទស្សន៍ទាយថា y = 1				
	y = 0	FN (False Negative)	TN (True Negative)	ចំនួនករណីដែល ត្រូវបានទស្សន៍ទាយថា y = 0				
	សរុប	ចំនួនទិន្នន័យ y = 1	ចំនួនទិន្នន័យ y = 0	ចំនួនទ <u>ិន្</u> នន័យសរុប				

• Accuracy =
$$\frac{\frac{\hat{\alpha}_{ij}^{ij}}{\hat{\alpha}_{ij}^{ij}}}{\frac{\hat{\alpha}_{ij}^{ij}}{\hat{\alpha}_{ij}^{ij}}} = \frac{TP+TN}{TP+TN+FP+FN}$$
• Precision = $\frac{\frac{\hat{\alpha}_{ij}^{ij}}{\hat{\alpha}_{ij}^{ij}}$ = $\frac{TP}{TP+FP+FN}$
• Recall = $\frac{\frac{\hat{\alpha}_{ij}^{ij}}{\hat{\alpha}_{ij}^{ij}}$ = $\frac{TP}{TP+FP}$
• F1-score = $\frac{Precision \times Recall}{\frac{1}{2}(Precision+Recall)} = \frac{2 Precision \times Recall}{Precision+Recall}$

Accuracyគឺបង្ហាញពីអត្រានៃការទស្សន៍ទាយបានត្រឹមត្រូវរបស់ម៉ូឌែលដោយមិនបែងចែកចំណា ត់ថ្នាក់ក្រុមរបស់ទិន្នន័យ។អត្រានេះដូចគ្នានិងពិន្ទុដែលអ្នកឆ្លើយសំណួរបានត្រឹមត្រូវក្នុងការប្រឡង ណាមួយដែរ។

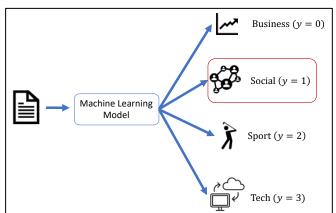
Precisionគឺសំដៅដល់អត្រានៃករណីដែលពិតជានៅក្នុងក្រុម y=1មែនក្នុងចំណោមករណីដែលម៉ូឌែលបានទស្សន៍ទាយថាស្ថិតក្នុងក្រុមy=1។ Recallសំដៅដល់អត្រានៃករណីដែលម៉ូឌែលបានទស្សន៍ទាយថាស្ថិតក្នុងក្រុមy=1 ក្នុងចំណោមទិន្នន័យក្នុងក្រុម y=1សរុប។

ជាទូទៅវាជាការលំបាកក្នុងការបង្កើតម៉ូឌែលដែលមាន ទាំងPrecisionនិងRecallខ្ពស់ដូចគ្នា (trade-off relation) ។ហេតុនេះដើម្បីវាយតម្លៃរួមលើ រង្វាស់ទាំងពីរនេះការធ្វើផលធៀបមធ្យមលើតម្លៃទាំងពីរត្រូវបានប្រើពោលគឺតម្លៃ F1-score។

បញ្ហាចំណាត់ថ្នាក់ច្រើនក្រុម(Multiclass Classification Problem)

នៅក្នុងជីវភាពរស់នៅ ការធ្វើចំណាត់ថ្នាក់ក្រុម មានករណីជាច្រើនដែលចំនួនក្រុមត្រូវកំណត់ មានច្រើនលើសពី២។ ឧទាហរណ៍ដូចជា ការបែងចែកអត្ថបទជាក្រុមតាមប្រធានបទ ការធ្វើកំណត់ សម្គាល់ប្រភេទសម្ភារៈ ការកំណត់ប្រភេទវត្ថុយានយន្តលើផ្លូវរបស់យានយន្តបើកដោយស្វ័យប្រវត្តិ ជាដើម។ ដូចទៅនឹងការធ្វើចំណាត់ថ្នាក់២ក្រុមដែរ តម្លៃនៃអថេរគោលដៅក្នុងករណីចំណាត់ថ្នាក់ ច្រើនក្រុមយកតម្លៃដាច់ដូចជា{0,1,2,3,......}។ ករណីដែលអថេរគោលដៅយកតម្លៃច្រើនប្រភេទ យើងកំណត់ហៅថាចំណាត់ថ្នាក់ច្រើនក្រុម(multiclass classification)។

ក្នុងអត្ថបទនេះ យើងនឹងលើកយកការកំណត់ប្រភេទអត្ថបទតាមប្រធានបទមកបង្ហាញ ដើម្បីស្វែងយល់បន្ថែមពីដំណោះស្រាយក្នុងបញ្ហាចំណាត់ថ្នាក់ច្រើនក្រុមតាមរយៈ machine learning ។ រូបទី១បង្ហាញពីដំណើរការនៃការកំណត់សាររំខាន។



រូបទី១ ការកំណត់ប្រភេទអត្ថបទតាមប្រធានបទដោយប្រើម៉ូឌែលMachine Learning

1. ចំណាត់ថ្នាក់ច្រើនក្រុមដោយម៉ូឌែលលីនេអ៊ែរ

ការបង្ហាញបញ្ហាចំណាត់ថ្នាក់ច្រើនក្រុមដោយប្រើម៉ូឌែលលីនេអ៊ែរអាចធ្វើបានដូចករណីនៃ ចំណាត់ថ្នាក់២ក្រុមដែរ គឺជាម៉ូឌែលដែលទស្សន៍ទាយប្រភេទនៃទិន្នន័យ $\hat{y} \in C = \{0,1,\dots,K\}$ ដោយ កំណត់យកក្រុម j ណាដែលមានតម្លៃធំបំផុតនៃផលគុណស្កាលែរវាងធាតុចូល(input) $x \in \mathbb{R}^d$ និង ប៉ារ៉ាម៉ែត្រម៉ូឌែល $\mathbf{w}_j \in \mathbb{R}^d$ របស់ក្រុម j នោះ ។

$$\hat{y} = \underset{j \in C}{\operatorname{arg max}} \ \boldsymbol{x}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{w}_j$$

ក្នុងករណីការកំណត់ប្រភេទអត្ថបទតាមប្រធានបទ យើងអាចកំណត់ជាទម្រង់ម៉ូឌែល លីនេអ៊ែរខាងលើបានដោយ ជាឧទាហរណ៍កំណត់យក $\hat{y}=0$ សម្គាល់ប្រធានបទអំពី business, $\hat{y}=1$ សម្គាល់ប្រធានបទអំពីSocial, $\hat{y}=2$ សម្គាល់ប្រធានបទអំពីSport ជាដើម។

ដើម្បីងាយស្រួលក្នុងការបកស្រាយខាងក្រោម យើងសន្មតថា អត្ថបទនិមួយៗត្រូវបាន បង្ហាញដោយវ៉ិចទ័រ x ∈ ℝ^a ដែលកំប៉ូសង់និមួយៗគឺជាប្រេកង់នៃពាក្យក្នុងវិចនានុក្រមដែលមាននៅ ក្នុងអត្ថបទនោះ ។ ដូចដែលអ្នកកត់សម្គាល់បាន បញ្ហាសម្រាប់យើងគឺថា តើនឹងត្រូវកំណត់តម្លៃនៃ ប៉ារ៉ាម៉ែត្ររបស់ម៉ូឌែលដោយបៀបណា ។ ក្នុងអត្ថបទនេះយើងនឹងណែនាំ ម៉ូឌែលតម្រែច់សម្រាប់ចំណាត់ថ្នាក់ច្រើនក្រុម។

2. តម្រែតម្រង់Logisticសម្រាប់ចំណាត់ថ្នាក់ច្រើនក្រុម (Multiclass Logistic Regression)

តម្រែតម្រង់Logisticសម្រាប់ចំណាត់ថ្នាក់ច្រើនក្រុមគឺជាម៉ូឌែលលីនេអ៊ែរមួយប្រភេទ ដែល ប្រូបាបមានលក្ខខណ្ឌ $p(\hat{y}=j|x)$ ពោលគឺប្រូបាបដែលប្រភេទនៃទិន្នន័យ $\hat{y}=j$ ត្រូវបានទស្សន៍ទាយ ចំពោះអថេរពន្យល់ x ត្រូវបានគណនាដូចខាងក្រោម។

$$P(\hat{y} = j | \mathbf{x}) = \frac{\exp(\mathbf{x}^{\mathsf{T}} \mathbf{w}_j)}{\sum_{j=0}^{K} \exp(\mathbf{x}^{\mathsf{T}} \mathbf{w}_j)}$$

ដើម្បីសម្រួលក្នុងការសរសេរ នៅទីនេះយើងកំណត់សរសេរ $a_j = \mathbf{x}^{\top} \mathbf{w}_j$ ។ ចំពោះក្រុម $j \in \mathcal{C} = \{0,1,\ldots,K\}$ យើងកំណត់សរសេរវ៉ិចទ័រ \mathbf{a} ដែលជាតម្លៃផលគុណស្កាលែចំពោះក្រុមទាំងអស់ ដោយទម្រង់ខាងក្រោម។

$$\boldsymbol{a} = (a_0 \quad a_1 \quad \cdots \quad a_K) = (\boldsymbol{x}^\mathsf{T} \boldsymbol{w}_0 \quad \boldsymbol{x}^\mathsf{T} \boldsymbol{w}_1 \quad \cdots \quad \boldsymbol{x}^\mathsf{T} \boldsymbol{w}_K)$$

ប្រូបាបមានលក្ខខណ្ឌដែលអត្ថបទ x ត្រូវបានកំណត់ថាក្នុងក្រុម $j:p(\hat{y}=j|x)$ អាចបង្ហាញតាមរយៈអនុគមន៍ Softmax បានដូចខាងក្រោមដែល a_j សម្គាល់កំប៉ូសង់ទីjនៃវ៉ិចទ័រa។

$$P(\hat{y} = j | \mathbf{x}) = \sigma(\mathbf{a})_j = \frac{\exp(\mathbf{a}_j)}{\sum_{k=0}^{K} \exp(\mathbf{a}_k)}$$

ចំពោះប៉ារ៉ាម៉ែត្រនៃក្រុមទាំងអស់ដែលមាន បើយើងកំណត់សរសេរដោយម៉ាទ្រីស W , ប្រូបាបមានលក្ខខណ្ឌចំពោះការធ្វើចំណាត់ថ្នាក់ក្រុមនិមួយដោយ π_j នោះយើងអាចបង្ហាញ ការគណនាខាងលើបានដូចខាងក្រោម។

$$\boldsymbol{a} = (\boldsymbol{x}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{w}_0 \quad \boldsymbol{x}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{w}_1 \quad \cdots \quad \boldsymbol{x}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{w}_K) = \boldsymbol{x}^{\mathsf{T}} W$$

$$(\boldsymbol{\pi}_0 \quad \boldsymbol{\pi}_1 \quad \cdots \quad \boldsymbol{\pi}_K) = (\boldsymbol{\sigma}(\boldsymbol{x}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{w}_0)_0 \quad \boldsymbol{\sigma}(\boldsymbol{x}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{w}_1)_1 \quad \cdots \quad \boldsymbol{\sigma}(\boldsymbol{x}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{w}_K)_K)$$

$$\boldsymbol{\pi} = (\boldsymbol{\pi}_0 \quad \boldsymbol{\pi}_1 \quad \cdots \quad \boldsymbol{\pi}_K) = \boldsymbol{\sigma}(\boldsymbol{x}^{\mathsf{T}} W)$$

ឧទាហរណ៍ថាចំពោះ ទិន្នន័យx ប្រូបាបមានលក្ខខណ្ឌចំពោះក្រុមនិមួយៗត្រូវបានគណនា និងបានលទ្ធផល $P(\hat{y}=0|x)=0.1$, $P(\hat{y}=1|x)=0.4$, $P(\hat{y}=2|x)=0.2$, $P(\hat{y}=3|x)=0.3$ នោះទិន្នន័យត្រូវបានទស្សន៍ទាយថាក្នុងចំណាត់ថ្នាក់ក្រុម $\hat{y}=1$ ព្រោះប្រូបាប $P(\hat{y}=1|x)$ មាន តម្លៃខ្ពស់ជាងគេ។

ដើម្បីងាយស្រួលក្នុងការសរសេរនិងគណនាកម្រិតនៃភាពសាកសមរបស់ទិន្នន័យ ភាគច្រើន ចំណាត់ថ្នាក់ក្រុមរបស់ទិន្នន័យត្រូវបានបង្ហាញជាទម្រង់one-hot vector ។ឧបមាថាទិន្នន័យ x ស្ថិតនៅក្នុងក្រុម1 នោះវ៉ិចទ័រតាងចំណាត់ថ្នាក់ក្រុមរបស់វាត្រូវបានសរសេរដោយ

$$\mathbf{y} = (0 \quad 1 \quad 0 \quad \cdots \quad 0)^{\mathsf{T}}$$

ពោលគឺទិន្នន័យស្ថិតនៅក្រុម ត្រូវបានសរសេរដោយវ៉ិចទ័រ y ដែលកំប៉ូសង់ទី រូបេស់វាកំណត់ដោយ1 និង០ ចំពោះកំប៉ូសង់ក្រៅពីនេះ។

$$y_k = \begin{cases} 1 & (k=j) \\ 0 & (k \neq j) \end{cases}$$

3. កម្រិតសាកសមនៃទិន្នន័យ Likelihood

គំនិតនៃការបង្ហាញកម្រិតសាកសមរបស់ទិន្នន័យក្នុងម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់Logisticសម្រាប់ ចំណាត់ថ្នាក់ច្រើនក្រុម គឺដូចគ្នាទៅនឹងករណីចំណាត់ថ្នាក់២ក្រុមដែរ ។ ចំពោះទិន្នន័យ(x,y) និង ប៉ារ៉ាម៉ែត្រនៃម៉ូឌែលW កម្រិតសាកសមនៃទិន្នន័យ(Likelihood) ត្រូវបានកំណត់ដូចខាងក្រោម។

$$\hat{l}_{(x,y)}(W) = P(\hat{y} = j | \mathbf{x}) = \pi_j$$

ដោយប្រើទម្រង់one-hot vectorនៃចំណាត់ថ្នាក់ក្រុមរបស់ទិន្នន័យ $y \in \mathbb{R}^K$ យើងអាចសរសេរដូចខាងក្រោម។

$$\hat{l}_{(x,y)}(W) = \pi_j = \prod_{k=0}^K \begin{cases} \pi_k & (y_k = 1) \\ 1 & (y_k = 0) \end{cases} = \prod_{k=0}^K \pi_k^{y_k}$$

ចំពោះទិន្នន័យ ${
m Training}$ ទាំងអស់ ${\cal D}$ ដែលមាន Likelihood អាចសរសេរបានក្រោមទម្រង់

$$\hat{L}_{\mathcal{D}}(W) = \prod_{(x,y)\in\mathcal{D}} \hat{l}_{(x,y)}(W)$$

ដើម្បីបញ្ចៀសនូវបញ្ហាតម្លៃតូចពេកក្នុងការគណនាជាមួយកុំព្យូទ័រ នៅទីនេះយើងសិក្សា បរមាកម្មលើតម្លៃលោការីតរបស់វា។ ការធ្វើបែបនេះមិនប៉ះពាល់ដល់ការធ្វើបរមាកម្មឡើយ ព្រោះអនុគមន៍លោការីតជាអនុគមន៍កើនដាច់ខាត។

$$\hat{\mathcal{L}}^{MLE}_{\mathcal{D}}(W) = -\log \hat{L}_{\mathcal{D}}(W) = -\log \prod_{(x,y) \in \mathcal{D}} \hat{l}_{(x,y)}(W) = -\sum_{(x,y) \in \mathcal{D}} \hat{l}_{(x,y)}(W)$$

4. ការប៉ាន់ស្ពានមេគុណតម្រែតម្រង់តាម Maximum Likelihood

ចំពោះសំណុំទិន្នន័យទាំងអស់ \mathcal{D} ដែលមានចំនួនN យើងកំណត់កម្រិតសាកសមនៃទិន្នន័យ(likelihood)ពោលគឺកម្រិតដែលម៉ូឌែលអាចប៉ាន់ស្មានបានត្រឹមត្រូវចំពោះគ្រប់ទិន្នន័យទាំងអស់ដោយ កន្សោមខាងក្រោម។ នៅទីនេះយើងសន្មតថារបាយនៃគ្រប់ទិន្នន័យទាំងអស់គឺឯករាជ្យនិង មានឯកសណ្ឋានភាព(i.i.d : independent and identically dristributed)។

$$\hat{\mathcal{L}}_{\mathcal{D}}(\boldsymbol{w}) = -\log \hat{L}_{\mathcal{D}}(\boldsymbol{w}) = -\sum_{i=1}^{N} \log \hat{l}_{(\boldsymbol{x}_{i}, \boldsymbol{y}_{i})}(\boldsymbol{w})$$

5. ការដោះស្រាយតាមរយៈវិធី SGD

ដើម្បីធ្វើអប្បបរមាកម្ម $\hat{\mathcal{L}}_{\mathcal{D}}(W)$ យើងនឹងប្រើប្រាស់វិធីSGDដែលបានសិក្សាក្នុងអត្ថបទមុន។

$$W^{(t+1)} = W^{(t)} - \eta_t \frac{\partial}{\partial W} \left\{ -\log \hat{l}_{(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{y})}(W) \right\} \bigg|_{W = W^{(t)}}$$

$$W^{(t+1)} = W^{(t)} + \eta_t \frac{\partial}{\partial W} \log \hat{l}_{(x,y)}(W) \Big|_{W = W^{(t)}}$$

ជាដំបូងយើងពិនិត្យលើអនុគមន៍ដេរីវេ $rac{\partial}{\partial W} \log \hat{l}_{(x,y)}(W)$ ។

$$\log \hat{l}_{(x,y)}(W) = \log \left(\prod_{k=0}^{K} \pi_k^{y_k} \right) = \sum_{k=0}^{K} y_k \log \pi_k$$

$$\frac{\partial}{\partial \mathbf{w}_{j}} \log \hat{l}_{(\mathbf{x}, \mathbf{y})}(W) = \frac{\partial}{\partial \mathbf{w}_{j}} \sum_{k=0}^{K} y_{k} \log \pi_{k} = \sum_{k=0}^{K} \frac{y_{k}}{\pi_{k}} \frac{\partial \pi_{k}}{\partial \mathbf{w}_{j}}$$

នៅទីនេះយើងពិនិត្យលើអនុគមន៍បណ្តាក់ $\pi_k = \sigma({\pmb a})_k$, $a_j = {\pmb x}^{\sf T} {\pmb w}_j$

$$\frac{\partial}{\partial \mathbf{w}_{j}} \log \hat{l}_{(\mathbf{x},\mathbf{y})}(W) = \sum_{k=0}^{K} \frac{y_{k}}{\pi_{k}} \frac{\partial \pi_{k}}{\partial \mathbf{w}_{j}} = \sum_{k=0}^{K} \frac{y_{k}}{\pi_{k}} \frac{\partial \pi_{k}}{\partial a_{j}} \frac{\partial a_{j}}{\partial \mathbf{w}_{j}}$$

$$= \sum_{k=0}^{K} \frac{y_{k}}{\pi_{k}} \{ \pi_{k} (\delta_{kj} - \pi_{j}) \} \mathbf{x} , \quad \delta_{kj} = \begin{cases} 1 & (k=j) \\ 0 & (k \neq j) \end{cases}$$

$$= \mathbf{x} \sum_{k=0}^{K} y_{k} (\delta_{kj} - \pi_{j})$$

$$= \mathbf{x} \left(\sum_{k=0}^{K} y_{k} \delta_{kj} - \sum_{k=0}^{K} y_{k} \pi_{j} \right) = \mathbf{x} (y_{j} - \pi_{j})$$

$$\frac{\partial}{\partial \mathbf{w}_j} \log \hat{l}_{(\mathbf{x}, \mathbf{y})}(W) = \mathbf{x} (\mathbf{y}_j - \mathbf{\pi}_j)$$

ដូចនេះ តាមរយៈវិធីSGD តម្លៃនៃប៉ារ៉ាម៉ែត្រ \mathbf{w}_j នៃ Wដែលធ្វើបរមាកម្មលើតម្លៃកម្រិតសាក សមនៃទិន្នន័យត្រូវបានគណនាដោយផ្លាស់ប្ដូរតម្លៃដូចខាងក្រោម។

$$\mathbf{w}_{j}^{(t+1)} = \mathbf{w}_{j}^{(t)} + \eta_{t} \frac{\partial}{\partial \mathbf{w}_{j}} \log \hat{l}_{(x,y)}(W) \bigg|_{\mathbf{w}_{j} = \mathbf{w}_{j}^{(t)}}$$
$$\mathbf{w}_{j}^{(t+1)} = \mathbf{w}_{j}^{(t)} + \eta_{t} \left(y_{j} - \pi_{j}^{(t)} \right) x$$

នៅទីនេះ $\pi^{(t)}$ ជាតម្លៃប្រូប្បាបដែលគណនាដោយម៉ូឌែលជាមួយតម្លៃប៉ារ៉ាម៉ែត្រនៅដំណាក់កាលt នៃការផ្លាស់ប្តូរតម្លៃប៉ារ៉ាម៉ែត្រ ពោលគឺ $\pi^{(t)} = \sigma(\mathbf{x}^{\mathsf{T}}\mathbf{w}^{(t)})$ ។ η_t ជាlearning-rate និង y ជាចំណាត់ ថ្នាក់ក្រុមពិតប្រាកដនៃទិន្នន័យ \mathbf{x} ។

<mark>ក្នុងករណីប្រើRidge Regularization</mark> កន្សោមខាងលើនឹងប្រែទៅជាទម្រង់ខាងក្រោម។

$$\mathbf{w}^{(t+1)} = \left(1 - \frac{2\alpha\eta_t}{N}\right)\mathbf{w}^{(t)} + \eta_t (y - \pi^{(t)})\mathbf{x}$$

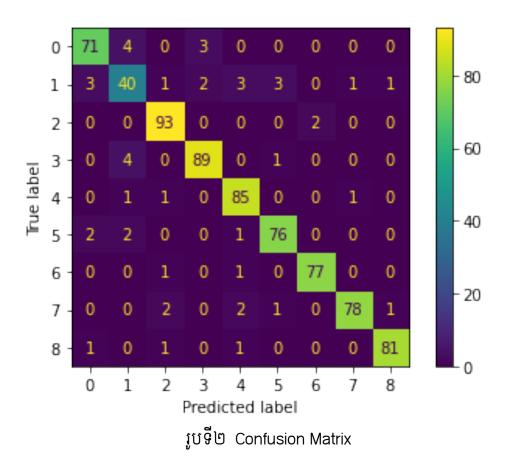
6. ការវាយតម្លៃ

កាលពីសិក្សាបញ្ហាចំណាត់ថ្នាក់២ក្រុម រង្វាស់សម្រាប់រង្វាយតម្លៃលើម៉ូឌែលត្រូវបានគណនា ដោយប្រើ Accuracy, Precision, Recall, F1-

score ។ក្នុងករណីចំណាត់ថ្នាក់ច្រើនក្រុម តម្លៃទាំងនេះក៏ត្រូវបានប្រើដើម្បីវាយតម្លៃម៉ូឌែលដូចគ្នា។ ចំពោះ Accuracy អាចគណនាបានដោយធ្វើផលធៀបចំនួនករណីដែលម៉ូឌែលធ្វើការប៉ាន់ស្មាន បានត្រឹមត្រូវ ធៀបនឹងចំនួនទិន្នន័យសរុប។ ចំពោះ Precision, Recall, F1-score នៃក្រុមនិមួយៗ ត្រូវបានគណនាដោយឡែកៗពីគ្នា រួចធ្វើតម្លៃមធ្យមMacro /Micro ដូចខាងក្រោម។ ជាមួយគ្នានេះការសិក្សាលើរង្វាយតម្លៃដោយប្រើ Confusion Matrix ដូចក្នុងរូបទី២ ក៏ត្រូវបានប្រើផងដែរ។

$$\begin{split} \text{Macro Precision} &= \frac{\text{Precision}_0 + \text{Precision}_1 + \dots + \text{Precision}_K}{K} \\ \text{Macro Recall} &= \frac{\text{Recall}_0 + \text{Recall}_1 + \dots + \text{Recall}_K}{K} \\ \text{Macro F1} &- \text{score} &= \frac{\text{F1}_0 + \text{F1}_1 + \dots + \text{F1}_K}{K} \end{split}$$

$$\begin{split} \text{Micro Precision} &= \frac{\text{PA}_0 + \text{PA}_1 + \dots + \text{PA}_K}{\text{PB}_0 + \text{PB}_1 + \dots + \text{PB}_K} \;, \qquad \text{Precision}_k = \frac{\text{PA}_k}{\text{PB}_k} \\ \text{Micro Recall} &= \frac{\text{RA}_0 + \text{RA}_1 + \dots + \text{RA}_K}{\text{RB}_0 + \text{RB}_1 + \dots + \text{RB}_K} \;, \qquad \text{Recall}_k = \frac{\text{RA}_k}{\text{RB}_k} \\ \text{Micro F1} - \text{score} &= \frac{\text{FA}_0 + \text{FA}_1 + \dots + \text{FA}_K}{\text{FB}_0 + \text{FB}_1 + \dots + \text{FB}_K} \;, \qquad \text{F1} - \text{score}_k = \frac{\text{FA}_k}{\text{FB}_k} \end{split}$$

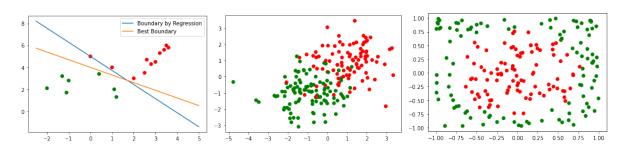


Support Vector Machine

ក្នុងអត្ថបទមុន យើងបានណែនាំអំពីការធ្វើចំណាត់ថ្នាក់ទិន្នន័យ២ឬច្រើនក្រុមដោយប្រើម៉ូឌែ លតម្រែតម្រង់(Linear regression, Logistic regression)។ ប៉ុន្តែមានចំណុចខ្សោយសំខាន់ពីរ កើតមានឡើងក្នុងការប្រើប្រាស់ម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់ ក្នុងការធ្វើចំណាត់ថ្នាក់ក្រុមទិន្នន័យ ដូចបង្ហាញក្នុងរូបទី១ខាងក្រោម។

ក្នុងរូបខាងឆ្វេង ដោយសារមានទិន្នន័យប្រមូលផ្ដុំច្រើននៅផ្នែកខាងក្រុមក្រហម ម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់ លីនេអ៊ែរនឹងផ្ដល់ឱ្យនូវបន្ទាត់ព្រំដែនដែលខិតទៅជិតក្រុមក្រហមខ្លាំង (បន្ទាត់ខៀវ)។ ប៉ុន្តែតាមពិត បន្ទាត់ព្រំដែនទឹកក្រូចអាចមើលឃើញថាល្អប្រសើរជាង។ ក្នុងករណីរូបកណ្ដាលនិងរូបខាងស្ដាំ ច្បាស់ ណាស់ថា ទិន្នន័យទាំងនេះមិនអាចធ្វើការបែងចែកដោយបន្ទាត់ត្រង់បានឡើយ ពោលគឺជាប្រភេទ ដែលមិនអាចបែងចែកលីនេអ៊ែរ(linear non-seperable data)។

ដើម្បីដោះស្រាយបញ្ហាទាំងនេះ ការធ្វើចំណាត់ថ្នាក់ក្រុមទិន្នន័យដោយប្រើSupport Vector Machineត្រូវបានប្រើ។ ក្នុងអត្ថបទនេះយើងនឹងណែនាំអំពីដំណើរការគណិតវិទ្យាក្នុងការដោះស្រាយ បញ្ហាធ្វើចំណាត់ថ្នាក់ក្រុម២ឬច្រើនក្រុមដោយប្រើSupport Vector Machine។ យើងនឹងពិនិត្យទាំង ករណីទិន្នន័យដែលអាចធ្វើចំណែងចែកលីនេអ៊ែរបាន(Linear Seperable) និងមិនបាន(Linear Non- Seperable) ។



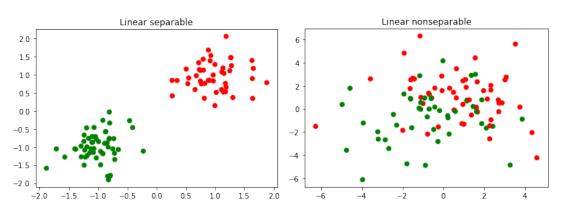
រូបទី១ ករណីធ្វើចំណាត់ថ្នាក់មិនបានល្អជាមួយLinear Regression

1. ចំណាត់ថ្នាក់២ក្រុម

នៅទីនេះយើងសិក្សាលើទិន្នន័យពីរក្រុម(+1,-1) $\mathcal{D}=\{(x_i,y_i)\}_{i=1}^N$ ដែល $x_i\in\mathbb{R}^d$, $y_i\in\{+1,-1\}$ ។ យើងចង់បង្កើតម៉ូឌែលចំណាត់ថ្នាក់ក្រុមមួយដែលធ្វើការបែងចែកតាមម៉ូឌែល លីនេអ៊ែរដែលតាងដោយទម្រង់ខាងក្រោម។

$$\mathcal{M} = \left\{ \operatorname{sign}(f(\mathbf{x})) \mid f(\mathbf{x}) = \mathbf{w}^{\mathsf{T}} \mathbf{x} + b, \mathbf{w} \in \mathbb{R}^d, b \in \mathbb{R} \right\}$$

ក្នុងករណីដែលមាន $m(x) = \mathrm{sign}(w^{\top}x + b)$ ដែលផ្ទៀងផ្ទាត់ $m(x_i) = y_i \ \forall \ i = 1,2,...,N$ នោះ ទិន្នន័យដែលមានហៅថា <mark>អាចធ្វើបំណែងចែកលីនេអ៊ែរបាន(Linear Seperable)</mark> ។ ពោលគឺ យើងអាចកំណត់បន្ទាត់ឬប្លង់ព្រំដែនដើម្បីបែងចែកទិន្នន័យទាំងពីរប្រភេទបានច្បាស់លាស់ដោយគ្មាន កំហុសចំពោះគ្រប់ទិន្នន័យ។ ផ្ទុយទៅវិញ ករណីដែលមិនអាចរកបានម៉ូឌែលណាដែលផ្ទៀងផ្ទាត់លក្ខ ខណ្ឌខាងលើ យើងហៅថា មិនអាចធ្វើបំណែងចែកលីនេអ៊ែរបាន(Linear Non-Seperable)។



រូបទី២ ទិន្នន័យដែលអាចបែងចែកលីនេអ៊ែរបាននិងទិន្នន័យដែលមិនអាចបែងចែកលីនេអ៊ែរបាន

1.1. ករណីទិន្នន័យដែលអាចធ្វើចំណែងចែកលីនេអ៊ែរបាន(Linear Seperable)

ក្នុងករណីទិន្នន័យដែលអាចធ្វើបំណែងចែកលីនេអ៊ែរបាន ចំពោះទិន្នន័យ $\mathcal{D} = \{(x_i, y_i)\}_{i=1}^N$ យើងអាចសរសេរទំនាក់ទំនងខាងក្រោមបាន

$$y_i = +1 \implies \mathbf{w}^{\mathsf{T}} \mathbf{x}_i + b > 0$$

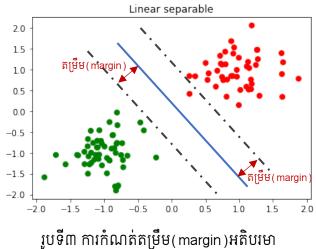
 $y_i = -1 \implies \mathbf{w}^{\mathsf{T}} \mathbf{x}_i + b < 0$

ឬ ជារួម

$$y_i(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x}_i + b) > 0 \ (i = 1, 2, ..., N)$$

ជាទូទៅ តម្លៃនៃប៉ារ៉ាម៉ែត្រ (w, b) ដែលផ្ទៀងផ្ទាត់លក្ខខណ្ឌខាងលើមានច្រើនលើសពីមួយ ។ ក្នុងចំណោមនោះ ដើម្បីជ្រើសបានប៉ារ៉ាម៉ែត្រដែលប្រសើរ គោលគំនិតក្នុង Support Vector Machine គឺកំណត់យកករណីដែលតម្រឹម (margin) នៃទិន្នន័យនិងព្រំដែនមានទំហំធំបំផុត។

ការកំណត់តម្រឹម(margin)ដែលធំបំផុតនៅទីនេះ គឺសំដៅដល់ការយកប៉ារ៉ាម៉ែត្រណាដែល ធ្វើឱ្យចន្លោះរវាងទិន្នន័យទាំងពីរក្រុមនិងបន្ទាត់(ឬប្លង់)ព្រំដែនមានគម្លាតឆ្ងាយពីគ្នាបំផុត(រូបទី៣)។



យើងនឹងបង្ហាញបញ្ហាខាងលើជាទម្រង់គណិតវិទ្យា។ សន្មតបន្ទាត់បុប្លង់ព្រំដែនមានទម្រង់ដូចម៉ូឌែលខាងលើ $oldsymbol{w}^{ op} x + b = 0$ ។ ចម្ងាយពីចំណុច $oldsymbol{x}_0 \in \mathbb{R}^d$ ទៅព្រំដែនអាចកំណត់បានដូចខាងក្រោម។

$$\frac{|\boldsymbol{w}^{\mathsf{T}}\boldsymbol{x}_0 + b|}{\|\boldsymbol{w}\|}$$

ហេតុនេះ ការកំណត់ប៉ារ៉ាម៉ែត្រ (w, b) ដែលធ្វើឱ្យតម្រឹមអតិបរមាអាចកំណត់បានជា ចំណោទបរមាដូចខាងក្រោម។

$$\max_{\boldsymbol{w} \in \mathbb{R}^d, b \in \mathbb{R}} \min_{i=1,2,\dots,N} \frac{|\boldsymbol{w}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{x}_i + b|}{\|\boldsymbol{w}\|}$$

ក្រោមលក្ខខណ្ឌ

$$y_i(\mathbf{w}^{\top} \mathbf{x}_i + b) > 0 \ (i = 1, 2, ..., N)$$

ចំណោទបរមាខាងលើអាចសរសេរជាទម្រង់សមមូលបែបងាយដូចខាងក្រោមបាន ដោយសារតែអនុគមន៍គោលដៅដែលត្រូវធ្វើបរមាកម្ម មិនប្រែប្រួលតម្លៃឡើយពេល w, b ត្រូវបានគុណនឹងចំនួនថេរក៏ដោយ។

$$\min_{\mathbf{w} \in \mathbb{R}^d, \mathbf{b} \in \mathbb{R}} \frac{\|\mathbf{w}\|^2}{2}$$

ក្រោមលក្ខខណ្ឌ

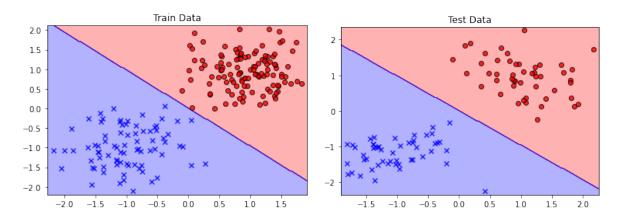
 $y_i(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x}_i + b) > 0 \ (i = 1, 2, ..., N)$ អនុគមន៍គោលដៅខាងលើមានទម្រង់ជាអនុគមន៍ប៉ោងដីក្រេទី២ ហើយលក្ខខណ្ឌរបស់ វាដែលត្រូវផ្ទៀងផ្ទាត់មានទម្រង់

ជាលីនេអ៊ែរ។ ចំណោទបរមាបែបនេះហៅថាចំណោទប្រូក្រាមលំដាប់២ (QP:Quadratic Programming)។ ក្នុងការដោះស្រាយចំណោទបែបនេះមានalgorithmដែលមានប្រសិទ្ធិ ភាពខ្ពស់ជាច្រើនត្រូវបានស្រាវជ្រាវ។នៅទីនេះយើងនឹងមិនធ្វើការបកស្រាយលំអិតឡើយ។ សន្មតថា ចម្លើយនៃចំណោទបរមាខាងលើគឺ $\hat{w} \in \mathbb{R}^d, \hat{b} \in \mathbb{R}$ នោះការធ្វើចំណាត់ថ្នាក់ក្រុមទិន្នន័យអាចធ្វើបាន ដោយគណនាតាមទម្រង់ខាងក្រោម។

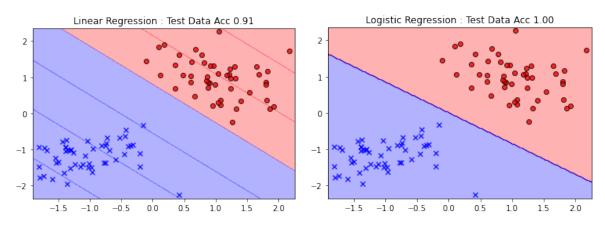
$$\widehat{m}(\mathbf{x}) = \operatorname{sign}(\widehat{\mathbf{w}}^{\mathsf{T}}\mathbf{x} + \widehat{b})$$

ជាមួយPython អ្នកអាចប្រើ sklearn.svm packageបានប្រើSupport Vector Machine Model។

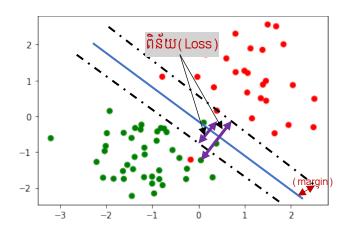
```
from sklearn.svm import SVC,LinearSVC
sv_model = SVC(kernel="linear", C=1.0, random_state=1)
sv_model.fit(Xtrain,ytrain)
```



រូបទី៤ ការធ្វើចំណាត់ថ្នាក់ក្រុម(កំណត់ព្រំដែនក្រុម)ដោយSupport Vector Machineលើ Linear Seperable Data



រូបទី៥ ការធ្វើចំណាត់ថ្នាក់ក្រុម(កំណត់ព្រំដែនក្រុម)ដោយ Regression Model លើ Linear Seperable Data



រូបទី៦ បន្ទាត់ព្រំដែន និង កម្រិតពិន័យ(loss) ក្នុង Soft Support Vector Machine

1.2. ករណីទិន្នន័យដែលអាចធ្វើចំណែងចែកលីនេអ៊ែរបាន(Linear Seperable)

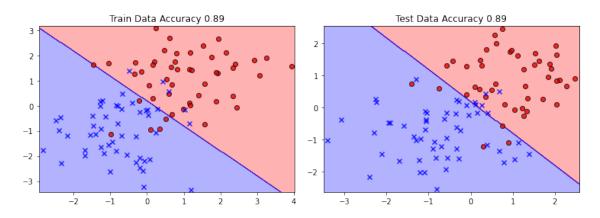
ក្នុងករណីដែលទិន្នន័យមិនអាចធ្វើបំណែងចែកលីនេអ៊ែរបាន ចំណោទបរមាខាងលើគ្មាន តម្លៃប៉ារ៉ាម៉ែត្រណាដែលផ្ទៀងផ្ទាត់លក្ខខណ្ឌឡើយ។ ហេតុនេះដើម្បីដោះស្រាយបញ្ហាបំណែងចែក បែបនេះករណីកំហុស(មិនបំពេញលក្ខខណ្ឌ $y_i(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x}_i+b)>0$ (i=1,2,...,N))ក្នុងបំណែងចែក ខ្លះត្រូវបានលើកលែង។ដំណោះស្រាយបែបនេះហៅថា Soft Support Vector Machine ។

នៅទីនេះដោយប្រើម៉ូឌែលបំណែងចែក $m(x) = \mathrm{sign}(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}x + b)$ ករណីទិន្នន័យ (x_i, y_i) តម្លៃនៃការពិន័យ (Loss) លើកំហុសនៃចំណាត់ថ្នាក់ក្រុមត្រូវបានកំណត់ដូចខាងក្រោម ។ (១) ចំពោះ $y_i(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}x_i + b) \geq 1$ យើងសន្មតថាម៉ូឌែលអាចបែងចែកបានល្អ ដោយកំណត់តម្លៃពិន័យ 0 (២) ចំពោះ $y_i(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}x_i + b) < 1$ យើងសន្មតថាម៉ូឌែលអាចបែងចែកមិនបានល្អដោយកំណត់តម្លៃនៃ ពិន័យ $1 - y_i(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}x_i + b) > 0$

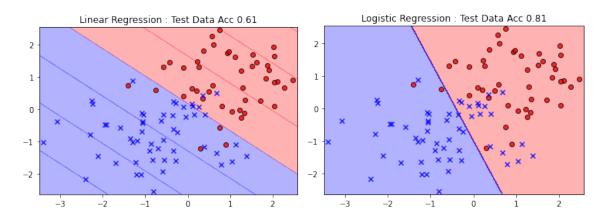
ក្នុងករណីនេះដើម្បីកំណត់ប៉ារ៉ាម៉ែត្រដែលប្រសើរសម្រាប់ធ្វើចំណាត់ថ្នាក់ក្រុមជាមួយSoft Support Vector Machine យើងនឹងកំណត់តម្លៃប៉ារ៉ាម៉ែត្រណាដែលធ្វើឱ្យតម្រឹមធំបំផុត តែកម្រិត ពិន័យ (Loss)តូចបំផុត ។ យើងអាចបង្ហាញបញ្ហានេះជាទម្រង់ចំណោទបរមាបានដូចខាងក្រោម។

$$\min_{\boldsymbol{w} \in \mathbb{R}^d, b \in \mathbb{R}} \frac{C}{N} \sum_{i=1}^N \max\{1 - y_i(\boldsymbol{w}^{\mathsf{T}}\boldsymbol{x}_i + b), 0\} + \frac{1}{2} \|\boldsymbol{w}\|^2$$

c ជាតម្លៃសម្រាប់កំណត់កម្រិតនៃការផ្ដោតលើបរមាកម្មរវាងតម្រឹម(margin)និងពិន័យ(loss)។ នៅទីនេះដូចដែលអ្នកអាចចាប់អារម្មណ៍បាន ការកំណត់តម្លៃ c ជារឿងពិបាក។ វិធីដែលច្រើនអនុវត្ត គឺការធ្វើ Cross-validation ។ យើងនឹងមិនលំអិតលើវិធីសាស្ត្រនេះឡើយនៅទីនេះ។



រូបទី៧ ការធ្វើចំណាត់ថ្នាក់ក្រុម(កំណត់ព្រំដែនក្រុម)ដោយSupport Vector Machineលើ Linear Non-Seperable Data



រូបទី៨ ការធ្វើចំណាត់ថ្នាក់ក្រុម(កំណត់ព្រំដែនក្រុម)ដោយRegression Model លើ Linear Non-Seperable Data

តាមលទ្ធផលក្នុងរូបខាងលើ យើងអាចផ្ទៀងផ្ទាត់ពីការធ្វើបំណែងចែកក្រុមបានល្អប្រសើរក្នុង ករណីប្រើSoft Support Vector Machine ប្រើប្រៀបធៀបទៅនឹងម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់ដែលបាន សិក្សាកន្លងមក។ប៉ុន្តែទោះជាយ៉ាងណា ករណីទិន្នន័យដែលមិនអាចធ្វើបំណែងចែកលីនេអ៊ែរបាន កម្រិតត្រឹមត្រូវនៃការធ្វើចំណាត់ថ្នាក់ក្រុមនៅមានកម្រិតទោះបីជាប្រើSoft Support Vector Machineក្ដី។

2. Kernel Support Vector Machine

ក្នុងករណីដែលទិន្នន័យមិនអាចបែងចែកលីនេអ៊ែរបាន ការប្រើKernelជាជំនួយត្រូវបាន អនុវត្តជាទូទៅ។ ជាមួយការប្រើប្រាស់Kernel សមត្ថភាពនៃការបង្ហាញលក្ខណៈពិសេសរបស់ទិន្នន័យ នឹងត្រូវបានបង្កើន។ កាលពីសិក្សាពីម៉ូឌែលតម្រែតម្រង់ យើងបានលើកឡើងអំពីការប្រើអនុគមន៍ គោលដែលជាអនុគមន៍មិនលីនេអ៊ែរដើម្បីបង្ហាញលក្ខណៈពិសេសរបស់ទិន្នន័យមួយចំនួន។

ស្រដៀងគ្នានេះជាមួយគោលគំនិតក្នុងការប្រើKernel ឧបមាថាយើងមានអនុគមន៍គោល $\varphi_1(x), \varphi_2(x), ..., \varphi_D(x)$ នោះអនុគមន៍Kernel ត្រូវបានកំណត់ដូចខាងក្រោម ដែលនៅទីនេះ $\Phi(x) = (\varphi_1(x) \ \cdots \ \varphi_D(x))^{\mathsf{T}}$ ។

$$k(\mathbf{x}, \mathbf{x}') = \sum_{d=1}^{D} \varphi_d(\mathbf{x}) \varphi_d(\mathbf{x}') = \Phi(\mathbf{x})^{\mathsf{T}} \Phi(\mathbf{x}')$$

ក្នុងករណីនេះ ទម្រង់នៃ ម៉ូឌែលចំណាត់ថ្នាក់ក្រុមនិងបន្ទាត់ឬប្លង់ព្រំដែនអាចបង្ហាញ ដូចទម្រង់ខាងក្រោម ដោយសន្មតយក $m{eta}=(m{eta}_1 \ \cdots \ m{eta}_n)^{\sf T}$ ជំនួស $m{w}$ ។

$$f(\mathbf{x}) = \mathbf{w}^{\mathsf{T}} \Phi(\mathbf{x}) + b$$

$$f(\mathbf{x}) = \sum_{i=1}^{N} \beta_i k(\mathbf{x}, \mathbf{x}_i) + b$$

ដូចគ្នានឹងករណីទូទៅនៃSupport Vector Machine ដែរ ក្នុងករណី Kernel Support Vector Machine បញ្ហាខាងលើអាចបង្ហាញជាទម្រង់ចំណោទបរមាដូចខាងក្រោម។

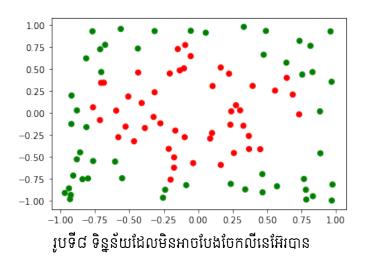
$$\min_{\boldsymbol{\beta},b} \frac{C}{N} \sum_{i=1}^{N} \max\{1 - y_i f(\boldsymbol{x}_i), 0\} + \frac{1}{2} \boldsymbol{\beta}^{\top} K \boldsymbol{\beta}$$

ក្រោមលក្ខខណ្ឌ

$$f(\mathbf{x}_i) = \sum_{i=1}^{N} \beta_i K_{ij} + b \ (i = 1, 2, ..., N)$$

ដែល $K_{ij} = k(\boldsymbol{x}_i, \boldsymbol{x}_j)$ ។

ជាមួយPython អ្នកអាចជ្រើសរើសប្រភេទ Kernel ដែលនិយមប្រើដូចជា: លីនេអ៊ែរ linear , ពហុធា poly , Gaussian Kernel: rbf , Sigmoid Kernel: sigmoid ។



Test Data Accuracy 0.92 Train Data Accuracy 0.97 1.00 0.75 0.75 0.50 0.50 0.25 0.25 0.00 0.00 -0.25 -0.25 -0.50 -0.50 -0.75 -0.75 -1.00-1.00 -0.75 -0.50 -0.25 0.00 0.50 0.25 0.75 1.00 -1.00 -0.75 -0.50 -0.25 0.00

រូបទី៩ ការធ្វើចំណាត់ថ្នាក់ក្រុម(កំណត់ព្រំដែនក្រុម)ដោយKernel Support Vector Machine (kernel=rbf) លើ Linear Non-Seperable Data

```
from sklearn.svm import SVC

sv_model = SVC(kernel="rbf", C=1.0, random_state=1)
sv_model.fit(Xtrain,ytrain)

print("Train score:",sv_model.score(Xtrain,ytrain))
print("Test score:",sv_model.score(Xtest,ytest))

Train score: 0.97
Test score: 0.92
```

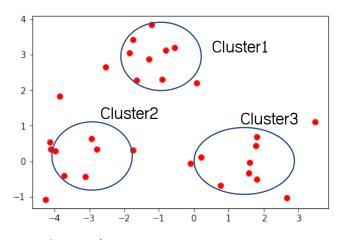
Clustering

ក្នុងបញ្ហានៃការធ្វើចំណាត់ថ្នាក់ក្រុមទិន្នន័យដែលយើងបានណែនាំក្នុងអត្ថបទមុនៗ ទិន្នន័យ និមួយៗជាគូ(x,y)ពោលគឺយើងប្រើទិន្នន័យដែលមានចម្លើយជាមុនដើម្បីបង្រៀនដល់ម៉ូឌែលរបស់ យើងដែលហៅថា Supervised Learning។ ផ្ទុយពីនេះ ប្រភេទបញ្ហាក្នុង Unsupervised Learning យើងមានតែទិន្នន័យ x តែប៉ុណ្ណោះ។ ក្នុងករណីនេះការប្រមូលផ្ដុំទិន្នន័យដែលមានលក្ខណៈដូច ឬ ស្រដៀងគ្នាជាក្រុមឬជាចង្កោមដោយផ្អែកលើលក្ខណៈបង្ហាញដោយផ្ទាល់ឬប្រយោលរបស់ទិន្នន័យ ត្រូវបានហៅថាជាClustering។ ក្នុងអត្ថបទនេះយើងនឹងណែនាំអំពីវិធីសាស្ត្រក្នុងការដោះស្រាយ បញ្ហាបែបនេះ។

1. ចង្កោម(Cluster)ទិន្នន័យនិងចម្ងាយ

ការធ្វើចំណាត់ក្រុមទិន្នន័យដែលគ្មានសញ្ញាសម្គាល់ប្រភេទជាក្រុមដូចក្នុងរូបទី១គឺជា គោលដៅចំបងនៃការសិក្សាក្នុងUnsupervised Learning។ ក្រុមដែលប្រមូលបានក្នុងទិន្នន័យនោះ ហៅថាចង្កោមទិន្នន័យ(Cluster) ហើយដំណើរការនៃការប្រមូលជាក្រុមបែបនេះហៅថា Clustering

ដើម្បីធ្វើចំណាត់ក្រុមទិន្នន័យបែបនេះ គោលគំនិតសំខាន់គឺការស្វែងរកលក្ខណៈរួមឬ
ប្រហាក់ប្រហែលរវាងទិន្នន័យ។ ពោលគឺ ទិន្នន័យដែលមានលក្ខណៈស្រដៀងគ្នាលើរង្វាស់ណាមួយ
អាចប្រមូលផ្តុំជាចង្កោមបាន។ ហេតុនេះការកំណត់និយមន័យជាក់លាក់នៃលក្ខណៈរួមឬប្រហាក់
ប្រហែលនេះជាដំណើរការសំខាន់ក្នុងការចាប់ផ្តើម។ នៅទីនេះយើងកំណត់យកចម្ងាយជារង្វាស់
សម្រាប់បង្ហាញភាពស្រដៀងគ្នានៃទិន្នន័យ។ ដូច្នេះយើងនឹងធ្វើការពិនិត្យលើនិយមន័យនៃចម្ងាយដូច
ខាងក្រោម។



រូបទី១ ទិន្នន័យនិងចង្កោមដែលអាចកំណត់បាន

1.1. បិម្លាយ Euclid

សន្មតថា $x,y\in\mathbb{R}^d$ ជាពីរចំណុចក្នុងលំហទិន្នន័យ។

បើ $\mathbf{x}=(x_1 \cdots x_d)^{\mathsf{T}}, \mathbf{y}=(y_1 \cdots y_d)^{\mathsf{T}}$ នោះ ចម្ងាយEuclid រវាងចំណុចទាំងពីរ នេះអាចកំណត់បានដូចខាងក្រោម។

$$D_{Euclid}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \|\mathbf{x} - \mathbf{y}\|_{2} = \left(\sum_{i=1}^{d} (x_{i} - y_{i})^{2}\right)^{\frac{1}{2}}$$

1.2. បិម្លាយ Manhattan

សន្មតថា $x,y \in \mathbb{R}^d$ ជាពីរចំណុចក្នុងលំហទិន្នន័យ។

បើ $\mathbf{x}=(x_1 \cdots x_d)^{\sf T}, \mathbf{y}=(y_1 \cdots y_d)^{\sf T}$ នោះ ចម្ងាយ Manhattan រវាងចំណុចទាំង ពីរនេះអាចកំណត់បានដូចខាងក្រោម។

$$D_{Manhattan}(x, y) = ||x - y||_1 = \sum_{i=1}^{d} |x_i - y_i|$$

1.3. ភាពស្រដៀងគ្នាកូស៊ីនុស

សន្មតថា $x,y \in \mathbb{R}^d$ ជាពីរចំណុចក្នុងលំហទិន្នន័យ។ ដោយប្រើមុំផ្គុំដោយវ៉ិចទ័រចំណុចទាំង ពីរយើងអាចកំណត់ថាវ៉ិចទ័រចំណុចទាំងពីរមានទិសដៅដូចគ្នានៅពេលរង្វាស់មុំនោះកាន់តែតូច។ ហេតុនេះការប្រើតម្លៃកូស៊ីនុសនៃមុំផ្គុំដោយវ៉ិចទ័រចំណុចទាំងពីរអាចប្រើជារង្វាស់ប្រៀបធៀបលក្ខណៈ ស្រដៀងគ្នានៃទិន្នន័យបាន។ បើ (x,y) ជាផលគុណស្កាលែនៃវ៉ិចទ័រទាំងពីរ នោះ ភាពស្រដៀងគ្នា កូស៊ីនុសរវាងចំណុចទាំងពីរនេះអាចកំណត់បានដូចខាងក្រោម។

$$\cos(x, y) = \frac{(x, y)}{\|x\|_2 \cdot \|y\|_2}$$

1.4. មេគុណ Jaccard

ក្នុងករណីដែលទិន្នន័យបង្ហាញជាទម្រង់សំណុំ ពោលគឺ $\mathbf{x} = \{x_1, ..., x_d\}, \mathbf{y} = \{y_1, ..., y_d\}$ នោះកម្រិតស្រដៀងគ្នានៃទិន្នន័យទាំងពីរអាចកំណត់បានដោយមេគុណ Jaccard ដូចខាងក្រោម ដែល $|\mathbf{a}|$ ជាកាឌីណាល់(ចំនួនធាតុ)នៃសំណុំ \mathbf{a} ។

$$\operatorname{Jaccard}(x,y) = \frac{|x \cap y|}{|x \cup y|}$$

1.5. KL divergence

ក្នុងករណីដែលទិន្នន័យបង្ហាញជាទម្រង់អនុគមន៍បំណែងចែកប្រូបាប p(x), p(y) នោះកម្រិតស្រដៀងគ្នានៃទិន្នន័យទាំងពីរអាចកំណត់បានដូចខាងក្រោមដែល ។

$$KL(p||q) = \int p(x) \log \frac{p(x)}{q(x)} dx$$

កម្រិតស្រដៀង KL មិនមានលក្ខណៈឆ្លុះឡើយ ពោលគឺ $\mathrm{KL}(p||q) \neq$ $\mathrm{KL}(q||p)$ ។ ហេតុនេះក្នុងករណីខ្លះ Jensen-Shannon Divergence ត្រូវបានប្រើជំនួស។

$$D_{js} = \frac{1}{2} \left(\text{KL}(p||q) + \text{KL}(q||p) \right)$$

2. វិធីសាស្ត្រ K-means

សន្មតថាយើងមានចំណុចទិន្នន័យ $x_1, ..., x_N \in \mathbb{R}^d$ ។ យើងចង់ធ្វើចំណាត់ថ្នាក់ក្រុមដោយ ស្វ័យប្រវត្តិលើចំណុចទិន្នន័យទាំងនេះជា K ក្រុម $C_1, ..., C_K$ ។ ដូចដែលបង្ហាញខាងលើទិន្នន័យនិមួយ ៗមិនមានភ្ជាប់ជាមួយនូវកំណត់សម្គាល់(label)អំពីក្រុមដែលខ្លួនស្ថិតនៅឡើយ។ ហេតុនេះ ការធ្វើ ចំណាត់ក្រុមត្រូវពិនិត្យលើកម្រិតស្រដៀងគ្នានៃទិន្នន័យដោយផ្នែកលើចម្ងាយរវាងគ្នា ។

ដំបូង យើងកំណត់ហៅចំណុចតំណាងនៃក្រុមដោយ $\mu_1, ..., \mu_K \in \mathbb{R}^d$ ។ ចំណុចតំណាង ទាំងនេះត្រូវបានហៅថា Centroids ។ ចំណុចទិន្នន័យដែលនៅជិតចំណុចតំណាង μ_k នឹងត្រូវចាត់ ចូលជាសមាជិកនៃក្រុម C_k ។

បើចម្ងាយរវាងពីរចំណុចទិន្នន័យកំណត់ដោយ $d(x_1,x_2)$ នោះកម្រិតគម្លាតសរុបរវាងក្រុម និមួយៗត្រូវបានកំណត់ដូចខាងក្រោម។ ការធ្វើចំណាត់ថ្នាក់ក្រុមដែលល្អត្រូវមានតម្លៃនៃកម្រិតគម្លាត សរុបរវាងក្រុមតូចបំផុត។ ការធ្វើចំណាត់ថ្នាក់ក្រុមបែបនេះហៅថា វិធីសាស្ត្រ K-means។

$$\sum_{k=1}^K \sum_{\mathbf{x} \in C_k} d(\mathbf{x}, \boldsymbol{\mu}_k)^2$$

ក្នុងការបកស្រាយខាងក្រោម យើងកំណត់ប្រើចម្ងាយ Euclid។ តាង $|C_k|$ ជាចំនួនចំនុច ទិន្នន័យក្នុងក្រុម C_k នោះវ៉ិចទ័រមធ្យមនៃចំណុចទិន្នន័យក្នុងក្រុមនេះកំណត់ដោយ \overline{x}_k ។

$$\overline{x}_k = \frac{1}{|C_k|} \sum_{x \in C_k} x$$

ចំពោះក្រុម $c_1, ..., c_K$ យើងបានទំនាក់ទំនងខាងក្រោម។ ហេតុនេះ បើយើងកំណត់យក ចំណុចតំណាងនៃក្រុមនិមួយ μ_k ដោយវ៉ិចទ័រមធ្យមនៃចំណុចទិន្នន័យក្នុងក្រុម នោះយើងនឹងបាន តម្លៃនៃកម្រិតគម្លាតសរុបរវាងក្រុមតូចបំផុត។

$$\sum_{x \in C_{k}} \|x - \mu_{k}\|_{2}^{2} \ge \sum_{x \in C_{k}} \|x - \overline{x}_{k}\|_{2}^{2} \quad (k = 1, ..., K)$$

ដោយផ្អែកលើទំនាក់ទំនងនេះ ដំណើរការនៃវិធីសាស្ត្រK-meansចំពោះចម្ងាយEuclidអាច សរុបដូចខាងក្រោម។

Input: ចំណុចទិន្នន័យ $x_1, ..., x_N \in \mathbb{R}^d$, ចំនួនក្រុម K

Initialization : កំណត់តម្លៃចាប់ផ្តើមនៃចំណុចតំណាង $oldsymbol{\mu}_1,...,oldsymbol{\mu}_K \in \mathbb{R}^d$

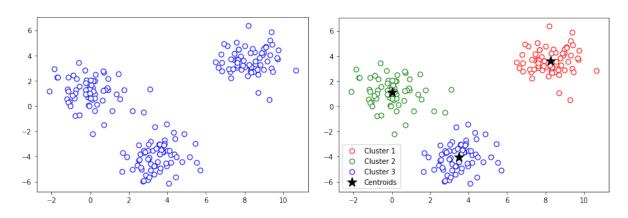
Step-1: អនុវត្តជំហាន(1),(2),(3)ខាងក្រោមដដែលៗ

- (1) ផ្លាស់ប្តូរសមាជិកក្រុម $C_1, ..., C_K$ (សន្មតថាទិន្នន័យនិមួយៗត្រូវស្ថិតនៅក្នុងក្រុមណាមួយក្នុងចំណោមនេះ) $C_k = \{x_n | \|x_n \mu_k\|_2 \leq \|x_n \mu_{k'}\|_2$, $k' \neq k\}$
- (2) ផ្លាស់ប្តូរតម្លៃនៃចំណុចតំណាង $\mu_1,...,\mu_K$ $\mu_k = \frac{1}{|C_k|} \sum_{\mathbf{x} \in C_k} \mathbf{x} \ (k=1,...,K)$
- (3) បន្តទៅStep-2នៅពេលដែលតម្លៃនៃកម្រិតគម្លាតសរុបរវាងក្រុមរួម (ស្មើឬក្បែរសូន្យ)

Step-2 : យកការធ្វើចំណាត់ថ្នាក់ក្រុម $c_1, ..., c_K$ ជាចម្លើយ

ជាមួយPython អ្នកអាចប្រើ sklearn.cluster បាន។

```
from sklearn.cluster import KMeans
KM = KMeans(n_clusters=3, init='random', n_init=10, max_iter=500, tol=1e-6)
y_KM = KM.fit_predict(X)
```



រូបទី២ ចំណុចទិន្នន័យមុនធ្វើចំណាត់ថ្នាក់ក្រុម និងក្រោយធ្វើចំណាត់ក្រុមដោយK-means

ក្នុងការអនុវត្តវិធីសាស្ត្រK-means ការកំណត់តម្លៃដំបូងនៃចំណុចតំណាងមានឥទ្ធិពលខ្លាំង លើលទ្ធផលនៃការធ្វើចំណាត់ក្រុម ។ជាទូទៅការកំណត់តម្លៃដំបូងនេះធ្វើឡើយដោយតម្លៃចែដន្យ។

ក្នុងករណីsklearn.cluster.KMeans យើងអាចកំណត់ដោយ init='random' ។ ប៉ុន្តែករណីខ្លះការកំនត់ដោយចៃដន្យនេះអាចនឹងបានលទ្ធផលចំណាត់ក្រុមដែលមិនល្អ។

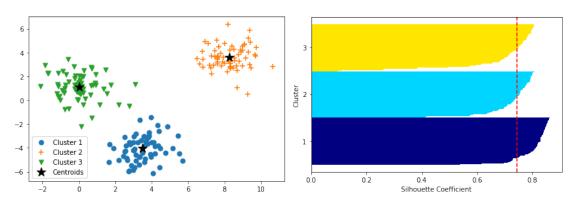
ដើម្បីដោះស្រាយបញ្ហានេះ ការប្រើ K-means++ អាចសម្រួលបាន។ ក្នុងK-means++ វិធីសាស្ត្រK-meansត្រូវបានអនុវត្តដោយចៃដន្យជាច្រើនលើកទៅលើទិន្នន័យដែលមាន រួចតម្លៃមធ្យម នៃកម្រិតគម្លាតសរុបនឹងត្រូវធ្វើអប្បបរមាកម្ម។

ការណីsklearn.cluster.KMeans ឃើងអាចកំណត់ដោយ init='k-means++' ។

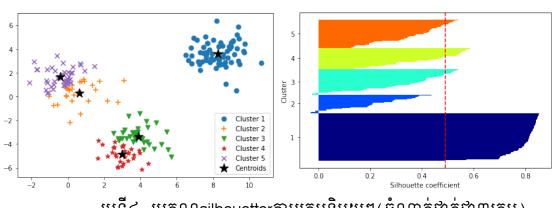
3. ការវាយតម្លៃClusteringដោយប្រើមេគុណSilhouette

ក្រៅពីការសិក្សាលើតម្លៃនៃកម្រិតគម្លាតសរុបរវាងក្រុមនិមួយៗ ការវិភាគលើកម្រិតកំហាប់នៃ ទិន្នន័យក្នុងក្រុម (ភាពជិតស្និតក្នុងក្រុម)ដូចជា Silhouetter Analysis ក៏ត្រូវបានប្រើប្រាស់សម្រាប់ វាយតម្លៃលើ Clustering ផងដែរ ។ ក្នុង Silhouetter Analysis កម្រិតកំហាប់នៃការប្រមូលផ្តុំរបស់ ទិន្នន័យក្នុងក្រុមនិមួយៗត្រូវបានគណនាដោយមេគុណsilhouetterនិងបង្ហាញជាក្រាប។ មេគុណ silhouetter នៃទិន្នន័យ x_i : $s^{(i)}$ អាចគណនាបានតាម៣ជំហានខាងក្រោម។

- (1) កំណត់កម្រិតកំហាប់ប្រមូលផ្តុំនៃក្រុម $a^{(i)}$ ដោយតម្លៃមធ្យមនៃចម្ងាយរវាងចំណុច ទិន្នន័យ $m{x}_i$ និងចំណុចទិន្នន័យដទៃទៀតក្នុងក្រុមជាមួយគ្នា។
- (2) កំណត់កម្រិតគម្លាតរវាងក្រុមជិតបំផុត $b^{(i)}$ ដោយតម្លៃមធ្យមនៃចម្ងាយរវាងចំណុច ទិន្នន័យ x_i និងចំណុចទិន្នន័យទាំងអស់នៅក្នុងក្រុមដែលជិតនឹងក្រុមរបស់ខ្លួនបំផុត ។
- (3) កំណត់តម្លៃមេគុណ silhouetterដោយ $s^{(i)} = (b^{(i)} a^{(i)})/\max\{a^{(i)}, b^{(i)}\}$



រូបទី៣ មេគុណsilhouetterតាមក្រុមនិមួយៗ(ចំណាត់ថ្នាក់ជា៣ក្រុម)



រូបទី៤ មេគុណsilhouetterតាមក្រុមនិមួយៗ(ចំណាត់ថ្នាក់ជា៣ក្រុម)

ក្នុងរូបទី៣និងទី៤ ខាងលើបន្ទាត់ក្រហមបង្ហាញតម្លៃមធ្យមនៃមេគុណsilhouetter លើក្រុមនិមួយៗក្នុងករណីចំនួនក្រុមត្រូវបានកំណត់ជា៣និង៥។ Clustering ដែលល្អនឹងមានតម្លៃនៃ មេគុណsilhouetterខិតទៅជិត1។ ក្នុងរូបខាងលើ យើងអាចឃើញថាករណីClustering ដោយ ៣ក្រុមមានមេគុណsilhouetterប្រស៊ើរជាងបើប្រៀបធៀបនឹងករណី៥ក្រុម។

4. Gaussian Mixture Models Clustering

ក្នុងវិធីសាស្ត្រ K-means យើងមិនបានធ្វើកំណត់លក្ខខណ្ឌសន្មតណាមួយលើរបាយ បំណែងចែកនៃទិន្នន័យឡើយ។ ពេលនេះយើងសន្មតថាទិន្នន័យទាំងអស់គឺស្ថិតក្នុងរបាយបំណែង ចែកប្រូបាបមួយ។ ក្នុងករណីនេះយើងកំណត់យកបំណែងចែកនរម៉ាល់ និងម៉ូឌែលបន្សំនៃនរម៉ាល់ ពោលគឺ Gaussian Mixture Models ដើម្បីដោះស្រាយបញ្ហាClustering។

សន្មតថាក្រុមនិមួយត្រូវបានកំណត់ដោយបំណែងចែកប្រូបាបarrhoហើយទិន្នន័យក្នុងក្រុម និមួយៗត្រូវបានកំណត់ដូចខាងក្រោម។

$$C_k \sim Q$$
 , $x \sim p_k(x)$

ពីទិន្នន័យយើងនឹងធ្វើការកំណត់បំណែងចែក Q,p_k ដែលនឹងនាំឱ្យយើងអាចកំណត់ ចំណាត់ថ្នាក់ក្រុមសម្រាប់ទិន្នន័យនិមួយៗបាន។ ក្នុងម៉ូឌែលបន្សំ Mixture Models, ចំពោះបំណែង ចែកពហុធាQ និង បំណែងចែកនរម៉ាល់ $p_k(x)$: $N_d(\mu_k, \Sigma_k)$ បើយកប្រូបាបដែលទិន្នន័យជាសមាជិក ក្រុម C_k ដោយ C_k នោះ ម៉ូឌែលស្ថិតិនៃទិន្នន័យ C_k អាចកំណត់ដោយទម្រង់ខាងក្រោម។

$$\sum_{k=1}^{K} q_k p_k(\mathbf{x})$$

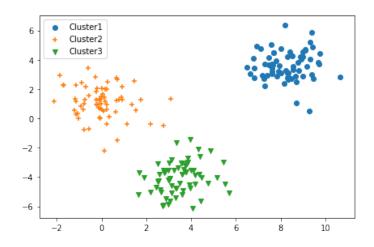
ដើម្បីកំណត់ប៉ារ៉ាម៉ែត្រនៃម៉ូឌែលនេះយើងអាចសិក្សាលើអនុគមន៍លោការីតនៃកម្រិតសាកស មនៃទិន្នន័យ(log-likelihood function)បាន ពោលគឺ

$$\sum_{n=1}^{N} \log \left(\sum_{k=1}^{K} q_k p_k(\mathbf{x}_n) \right)$$

ក្នុងការដោះស្រាយបញ្ហាអតិបរមាកម្មនៃអនុគមន៍ខាងលើនេះ EM algorithm ត្រូវបានប្រើ។ នៅទីនេះយើងនឹងមិនលំអិតអំពីEM algorithmឡើយ ប៉ុន្តែយើងណែនាំអំពីការប្រើប្រាស់វាក្នុងការធ្វើ Clustering។

ជាមួយPython អ្នកអាចប្រើ sklearn.mixture.GaussianMixture បាន។

from sklearn.mixture import GaussianMixture
model = GaussianMixture(3).fit(X)
classes = model.predict(X)



រូបទី៥ លទ្ធផលធ្វើClusteringដោយGaussian Mixture Models

ឯកសារពិគ្រោះ

Takafumi Kanamori, Python で学ぶ統計的機械学習, 2018

Sadanori Konishi, 多変量解析入門—線形から非線形へ, 2010

Hiroshi Nakagawa, Machine Learning, 2015

Sebastian Raschka, Vahid Mirjalili, Python Machine Learning, 2018