Министерство образования и науки РФ Φ ГАОУ ВО Дальневосточный федеральный университет «ДВ Φ У» Школа естественных наук Кафедра компьютерных систем

Тема диплома

Диплом на соискание степени бакалавра

Выполнил:

студент группы Б8117-09.03.02 Кручинин Ярослав Юрьевич

Научный руководитель:

(к.ф.-м.н.)

доцент Шевченко Юрий Андреевич

Владивосток 2021

Содержание

1	ГРАФИК	2
2	Изображения	3
3	Уравнения	4
4	Таблицы	5
5	Списки	6
6	Список литературы	7

1 ГРАФИК

График построенный приложением гнуплот Скрипт gnuplot:

- set key left top
- set title 'volatility of GAZPROM shares'
- set ylabel "share value (ruble)"
- set xlabel "YEAR"
- set grid xtics ytics
- set style line 1 lt 2 lc rgb 'red' lw 3
- set terminal png
- set output 'GAZ.png'
- \bullet plot[2011:2021][119:300]'data.alib.txt' using 1:2 w l l
s1title
- 'value', 1.218181 * x 2296.490909 w p pt 7 lw 1 lt rgb 'green' title 'approximation'

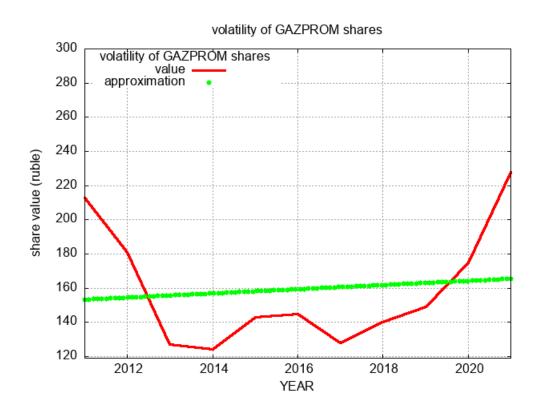


Рис. 1: Волатильность Акции газпром за 10 лет

2 Изображения

Виды штабелёров Самым простым типом гидравлического штабелёра является руч-



Рис. 2: электрический ручной штабелёр

ная гидравлическая тележка. Ручные гидравлические тележки только приподнимают груз, и могут работать только с одноярусными стеллажами. Ручные гидравлические тележки крайне просты в освоении, эксплуатации и ремонте. Они неприхотливы, не так требовательны к качеству полового покрытия, как другие типы штабелёров, и могут использоваться даже под открытым небом. Грузоподъёмность таких тележек может достигать 3т, а высота подъёма 200 мм. Следует добавить, что не все источники относят рохли к штабелирующей технике по той простой причине, что рохли не могут укладывать поддоны в несколько ярусов. (рис. 3). [1]



Рис. 3: ручной механический штабелёр



Рис. 4: Электрический самоходный с кабиной

3 Уравнения

Радиус первой (центральной) зоны Френеля, как это следует из рис. 4 (раздел 2), можно записать

$$\rho_1^2 = R^2 - (R - x)^2 =$$

$$= (r_0 + \frac{\lambda}{2})^2 - (r_0 + x)^2.$$
(1)

Так как $\lambda \ll R$ и $\lambda \ll r_0$, то в (1) можно пренебречь слагаемыми, содержащими λ^2 . Тогда

$$x = \frac{r_0}{R + r_0} \frac{\lambda}{2}.\tag{2}$$

Это позволит вычислить площадь шарового сегмента, совпадающего с центральной зоной Френеля, которая равна , где R - радиус сферы, x - высота сегмента. С учётом x площадь равна

$$S_1 = \pi \frac{Rr_0}{R + r_0} \lambda. \tag{3}$$

[2]

4 Таблицы

2x2=4	3x2=6	4x2=8	5x2=10
2x3=6	3x3=9	4x3 = 12	5x3=15
2x4=8	3x4=12	4x4 = 16	5x4=20
2x5=10	3x5=15	4x5 = 20	5x5=25
2x6=12	3x6=18	4x6 = 24	5x6 = 30
2x7=14	3x7=21	4x7 = 28	5x7=35
2x8=16	3x8=24	4x8 = 32	5x8 = 40
2x9=18	3x9 = 27	4x9 = 36	5x9 = 45
6x2=12	7x2=14	8x2=16	9x2=18
6x3=18	7x3 = 21	8x3=24	9x3=27
6x4=24	7x4=28	8x4=32	9x4=36
6x5=30	7x5 = 35	8x5=40	9x5=45
6x6=36	7x6=42	8x6=48	9x6=54
6x7=42	7x7=49	8x7 = 56	9x7=63
6x8=48	7x8 = 56	8x8=64	9x8 = 72
6x9 = 54	7x9=63	8x9=72	9x9=81

Таблица 1: Таблица умножения

Таблица 2: Соответсвие совместимости фукнция штабёлеров

соответсвие	Механический	электречский	гидравлический	самоходный	ручной
Механический	X	-	+	-	+
электречский	-	X	+	+	+
гидравлический	+	+	X	+	+
самоходный	+	+	+	X	+
ручной	+	+	+	+	X

5 Списки

Классификация штабелирующего оборудования:

- 1. Гидравдические;
- 2. Механические;
- 3. Электрические.

Виды электрических:

- Ручные ведомые штабелёры с электрическим подъёмом вил;
- Самоходные штабелёры с электрогидравлическим подъёмом вил;
- Самоходные штабелеры с кабиной для оператора; [3]

6 Список литературы

Список литературы

- [1] АЗС Новгорода and СТО Автосервисы. Как выбрать ручной штабелер?
- [2] Д Брынцев and ТГ Павленко. ШТАБЕЛЕРЫ. In Сборник статей студенческих научно-практических конференций факультета агротехники и энергообеспечения кафедры инженерной графики и механики 2014-2015 г, pages 48-51, 2015.
- [3] ВА Раевский and ВЮ Горичев. МОСТОВОЙ КРАН-ШТАБЕЛЕР С ТЕЛЕСКО-ПИЧЕСКОЙ КОЛОННОЙ. In *Руководители конференции*, page 198, 2016.