Jeden procesor, jedno zadanie

Poprawność programu sekwencyjnego

- własność stopu (własność poprawności całkowitej)
 - → program na pewno się zatrzyma
- własność częściowej poprawności
 - → jeśli program się zatrzyma, to zwróci poprawny wynik (zgodny z zapisanym algorytmem)

Wymagania – warunki konieczne poprawności programu sekwencyjnego

- program tworzą instrukcje, które procesor może wykonać
 - → ignorowanie instrukcji niewyspecyfikowanych
 - → sygnalizacja instrukcji niedozwolonych
- wszystkie zmienne są jednoznacznie identyfikowane
 - → każda zmienna jest odwzorowana w pamięci operacyjnej
 - → używane są dozwolone tryby adresowania
 - → sygnalizacja błędów adresowania
- istnieje i jest obecna w programie instrukcja zatrzymania procesora
 - → wznowienie po zatrzymaniu RESET (przerwanie nieprecyzyjne)

Procesy współbieżne

Proces (zadanie) – każdy program w trakcie wykonania (program może mieć wiele niezależnych realizacji)

Procesy współbieżne – jeden rozpoczyna się przed zakończeniem drugiego, faktyczna współbieżność: jeden procesor, wiele procesów (zadań)

Poprawność procesu współbieżnego

- własność żywotności
 - → każde oczekiwane zdarzenie (działanie) nastąpi
 - o wykluczone zablokowanie wykonania procesu
 - → każdy proces ma realną szansę wykonania (*zasada sprawiedliwości* lub *uczciwości*)
- własność bezpieczeństwa
 - → program jest zawsze w stanie pożądanym
 - o istnieje pełna kontrola stanu wszystkich procesów i sposób rozwiązywania problemów

Warunki poprawności procesu współbieżnego

Realizacja wymagań poprawności programu współbieżnego:

- *żywotność* przydział czasu procesora
 - → na czas wykonania procesu możliwe *zagłodzenie* innych procesów
 - → okresowo na ustalony czas podział czasu (ang. time-sharing)
- *bezpieczeństwo* ochrona procesu
 - → prywatność
 - o osobne przestrzenie adresowe → przestrzeń wirtualna
 - o ograniczenie dostępu: tryb: (r-w-x) zezwolenie/zakaz
 - o kontrolowana komunikacja
 - → ochrona zasobów kontekst w chwili wywłaszczenia procesu
 - o kontekst procesora stan procesora
 - o kontekst pamięci stan pamięci

Ochrona procesu

Zasady ochrony zasobów:

- zapobieganie (ang. prevention) naruszeniu spójności systemu
- reagowanie na ingerencję w mechanizm ochrony
- wykrywanie (ang. detection) błędów i ataków
- rozpoznawanie i neutralizacja skutków ingerencji
- unieważnianie (ang. nulifying) działań ingerujących w mechanizm ochrony

Wspomaganie ochrony zasobów na poziomie architektury rzeczywistej:

- *w przestrzeni kodów* uniemożliwienie wykonania instrukcji uprzywilejowanych (ang. *privileged*) w procesie użytkownika
- *w przestrzeni operandów* wykluczenie wykonania w trybie użytkownika operacji używających zastrzeżonych operandów
- w przestrzeni danych kontrolowany dostęp do danych,
 (przypisanie danej znacznika (ang. tag) jest sprzeczne z koncepcją pamięci)
- furtki (ang. gate) kontrolowany dostęp do procesów uprzywilejowanych

Pamięć wielu procesów – przestrzeń wirtualna

W programie, stanowiącym opis procesu każdy obiekt jest identyfikowany w logicznej przestrzeni adresowej Ten opis jest treścią pliku wykonalnego (ang. *executable*)

Każdy program jest opisany w tej samej logicznej przestrzeni adresowej

Podczas współbieżnego wykonania wielu procesów każdy obiekt musi być jednoznacznie identyfikowany, ale wszystkie są zdefiniowane w tej samej logicznej przestrzeni adresowej

Rozwiązanie:

identyfikator obiektu = (identyfikator procesu, adres logiczny)

Ta przestrzeń adresowa jest wirtualna (istnieje tylko jako koncepcja)

Odwzorowanie pamięci procesu w przestrzeni operacyjnej

Zawarty w pliku opis programu i jego danych można jednoznacznie odwzorować w wirtualnej przestrzeni adresowej

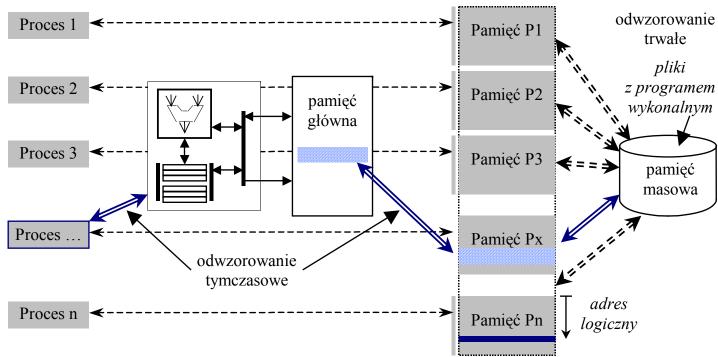
W danej chwili niezbędne jest odwzorowanie w przestrzeni (pamięci) operacyjnej tylko procesu aktualnie wykonywanego lub jego części

Wniosek:

Aby wykonać program w przestrzeni operacyjnej wystarczy określić sposób odwzorowania wirtualnej przestrzeni adresowej w przestrzeń operacyjną.

Pamięć wielu procesów – przestrzeń wirtualna

przestrzeń wirtualna



adres wirtualny = Px : (adres logiczny)

- tylko jeden proces jest tymczasowym użytkownikiem procesora
- w pamięci głównej potrzebne odwzorowanie pamięci procesu aktywnego

Ochrona pamięci procesu

Separacja obszarów pamięci – prawo dostępu (ang. access right)

zakaz/zezwolenie + tryb użycia: odczyt-zapis-wykonanie (r-w-x)

jednolite reguły dostępu:

 pamięć jednozakresowa (ang. single domain) – proces otrzymuje wyłącznie przydział własnej pamięci, niedostępnej dla innych procesów, co wyklucza użycie wspólnych danych i komunikację przez pamięć

alternatywne prawa dostępu do zasobów pamięci

• pamięć dwuzakresowa (ang. two domain) – jeden z obszarów jest współdzielony i dostępny dla wszystkich procesów, drugi jest obszarem własnym procesu, niedostępnym dla innych procesów, wszystkie obszary są separowane, komunikacja tylko przez obszar współdzielony

selektywne prawa dostępu do zasobów pamięci

 pamięć wielozakresowa (ang. multi–domain) – cała pamięć jest podzielona na N rozłącznych obszarów, każdy proces uzyskuje prawo dostępu do pewnego podzbioru tych obszarów

Model realizacji procesu

Mechanizmy ochrony muszą być jednolite dla wszystkich procesów

Fazy realizacji procesu:

- uaktywnienie przydział czasu procesora (uwłaszczenie procesu)
- start odtworzenie kontekstu
- wykonanie synchronizacja (przerwania, wyjątki, punkty komunikacji)
- wstrzymanie przechowanie kontekstu
 - o zwolnienie procesora (wywłaszczenie zadania/procesu)

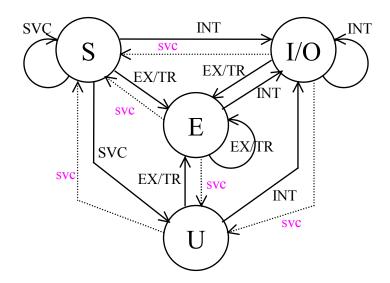
Kolejność wykonania procesów – szeregowanie zadań

- kolejka krótkoterminowa procesy aktywne, często wykonywane
- kolejka średnioterminowa procesy aktywne, rzadko wykonywane
- kolejka długoterminowa procesy uśpione

Przerwanie – sygnalizacja zdarzenia w środowisku procesów (żądanie komunikacji, wystąpienie błędu, upływ czasu, wymagającego obsługi programowej

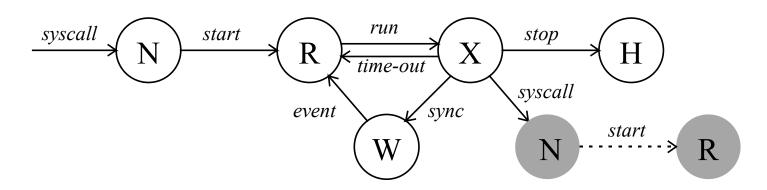
Poziomy uprzywilejowania procesów – kolejność wykonania

- obsługa wyjątków (ang. *exception handling*) utrzymanie integralności systemu
- obsługa we/wy (ang. I/O handling) funkcje krytyczne względem czasu
- zadania nadzoru (ang. supervisor functions) zarządzanie procesami i pamięcią,
- zadania użytkowników (ang. user jobs)



- zdarzenia asynchroniczne przerwanie zewnętrzne (INT)
- zdarzenia synchroniczne wywołanie systemowe (SVC), pułapka (TRAP),
 wyjątek (EX) (błąd (ERR), naruszenie ochrony (PF/SF))

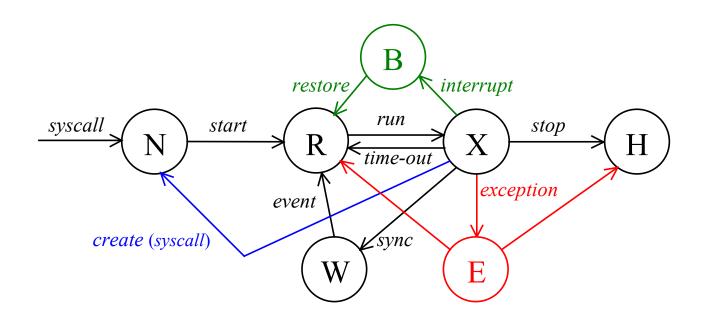
Model procesowy - schemat wykonywania procesu



syscall	start	run
nadanie identyfikatora	 wpis do kolejki procesów 	odtworzenie kontekstu
nadanie priorytetu	•	przekazanie sterowania
definicja środowiska	•	usunięcie z kolejki

time-out	sync	event		
• wstrzymanie	• wstrzymanie	wybudzenie procesu		
przechowanie kontekstu	przechowanie kontekstu	 powrót do kolejki 		
 powrót do kolejki 	uśpienie procesu	stop		
		• likwidacja środowiska		

Model procesowy rozszerzony



interrupt	restore	exception			
zdarzenie środowiskowe	zakończenie obsługi	błąd – próba naprawy			
wstrzymanie procesu	wznowienie	• wznowienie <i>albo</i>			
obsługa zdarzenia		usunięcie z kolejki			

Kontekst procesu

Kontekst procesu – kompletna informacja o stanie procesu, która obejmuje:

- zawartość wszystkich rejestrów procesora (kontekst procesora)
- wartości wszystkich zmiennych (kontekst pamięci)

Kontekst procesu jest statyczną strukturą danych!

Tablica procesów (ang. *process table, PT*) – statyczna struktura danych menadżera (SO)

• obiekt w tablicy *PT – blok sterujący procesu* (ang. *process control block, PCB*)

Blok sterujący procesu

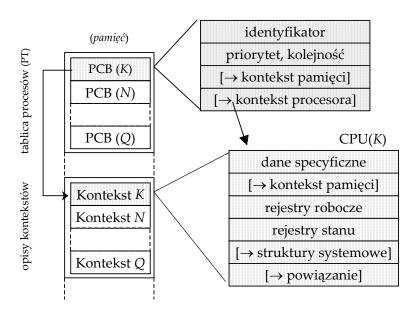
- *kontekst minimalny procesu*:
 - minimalny kontekst procesora (rejestr stanu i licznik programu)
 - minimalne zapotrzebowanie na pamięć (rozmiar zbioru roboczego)
- wskaźnik pełnego kontekstu procesora
- wskaźnik pełnego kontekstu pamięci
- priorytet i parametry harmonogramowania.

Minimalny kontekst procesora – zmienne stanu, które mogą być automatycznie zmienione podczas wykonania kolejnej instrukcji

Kontekst procesora

Kontekst procesora (ang. CPU context) – opis bieżącego stanu procesora:

- zawartość rejestrów roboczych, rejestrów stanu i rejestrów wyjątków
 - [wskaźnik kontekstu pamięci]
- wskaźniki dostępnych systemowych struktur danych (stosy programowe)
- wskaźnik powiązania z procesem wywołującym (nr procesu wywołującego)
- dane specyficzne

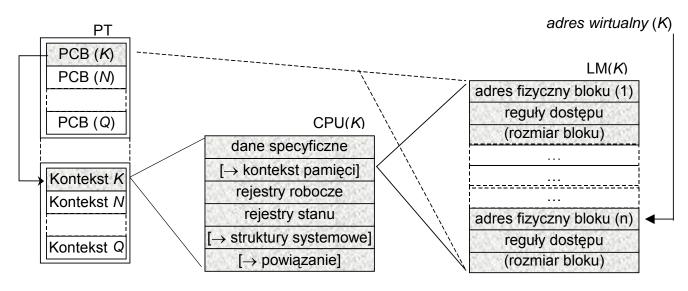


Kontekst pamięci

Kontekst pamięci – lokalny (LM) i globalny (GM) Aktualizacja wskaźników kontekstu pamięci tylko w trybie nadzoru

Kontekst pamięci (ang. memory context) – w tablicy opisów (deskryptorów) pamięci

- adresy i rozmiary bloków pamięci procesu
- obecność bloków pamięci procesu w pamięci głównej
- reguły dostępu do bloków pamięci procesu



Kontekst - przykłady (IA-32)

Kontekst procesora – TSS (ang. *Task State Segment*):

- rejestry procesora
- wskaźniki stosu
- rejestry systemowe
- wskaźniki kontekstu pamięci (LDTR, GDTR, CR3)

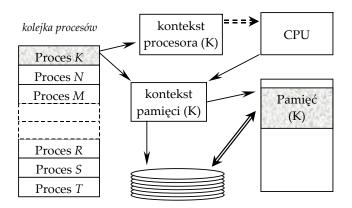
Kontekst pamięci:

- LDT (ang. Local Descriptor Table) deskryptory segmentów
- GDT (ang. Global Descriptor Table) deskryptory segmentów
- PT (ang. Page Table) – deskryptory stron

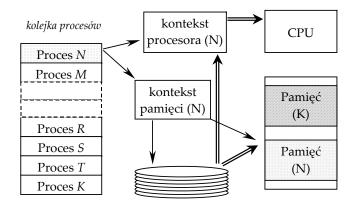
Deskryptor segmentu (opis dostępu do segmentu) – element LDT lub GDT:

Adres bazowy segmentu (A3124)					G	D/B	0	AVL	Rozmiar seg. (L ₁₉₁₆)		
P	DPL	DPL	S	t	t	t	t/a	Adres bazowy segmentu (A2316)			
Adres bazowy segmentu (A ₁₅₀)											
Rozmiar segmentu (L ₁₅₀)											

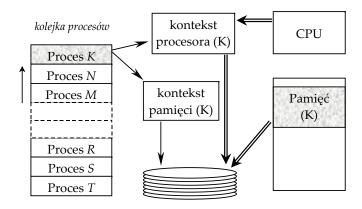
Przełączanie kontekstów



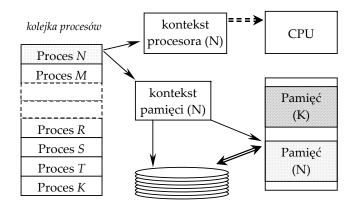
• wykonywany proces *K*



• wznowienie procesu N



• wywłaszczenie procesu *K*



• wykonywany proces *N*

Synchronizacja procesów

Procesy współbieżne wymagają synchronizacji

Syndromy współbieżności procesów

- współpraca → komunikacja (wymiana danych)
 - o synchronizacja wewnętrzna, określona w programie
- współzawodnictwo → konkurowanie o <u>unikatowy zasób</u>
 - o synchronizacja *zewnętrzna*, realizowana w trybie nadzoru

Wzajemne wykluczanie – niezbędny warunek poprawnej synchronizacji

• schemat dostępu do zasobu współdzielonego (shared resource)

```
...własne sprawy...

protokół wstępny – naleganie (czekanie na dostęp)

sekcja krytyczna – realizacja dostępu do zasobu unikatowego

protokół końcowy – zwolnienie zasobu

...własne sprawy...
```

- warunek bezpieczeństwa w każdej chwili w sekcji krytycznej może przebywać tylko jeden proces
- postulat żywotności proces nalegający na pewno uzyska dostęp

Współpraca - model producentów i konsumentów

N-elementowy bufor cykliczny, semafor całkowity

- producent wstawia porcję do bufora, jeśli nie jest zapełniony (semafor <N), (i nie używa go inny producent) w przeciwnym razie czeka
- konsument pobiera porcję z bufora, jeśli nie jest on pusty (semafor >0) (i nie używa go inny producent) w przeciwnym razie czeka

Producent
czekaj na miejsce
wstaw
sygnalizuj pełny

Konsument czekaj na pełny pobierz sygnalizuj miejsce

Problem producentów i konsumentów*)

```
const: N=?;
                              {pojemność bufora}
                              {liczba konsumentów}
      K=?;
                             {liczba producentów}
      P=?;
var: j: integer:= 1; {wskaźnik końca kolejki}
     i: integer:= 1;
                            {wskaźnik czoła kolejki}
      bufor: array[1..N] of porcja {bufor N-elementowy]
      miejsce: semaphore:= N; { semafor wypełniania}
      pełne: semaphore:= 0; {semafor opróżniania}
      ochrona j: bin semaphore:= 1; {ochrona indeksu końca kolejki}
      process producent(i=1,..P)
var p: porcja;
begin
      while true do begin
           produkuj (p);
            czekaj (miejsce); {jeśli bufor jest pełny czekaj,
                             {w przeciwnym razie i obniż semafor}
            czekaj bin (ochrona j); {tylko 1 proces może zapełniać bufor}
           bufor [i]:= p;
            j := j \mod N + 1;
            sygnalizuj bin (ochrona j);
```

```
sygnalizuj (pełne); {sygnalizuj wypełnienie}
      end
end;
process konsument(i=1,..K)
var p: porcja;
begin
      while true do begin
             czekaj (pełne) { jeśli bufor jest pusty czekaj, }
                                  {w przeciwnym razie obniż semafor}
             czekaj bin (ochrona i); {tylko 1 proces może pobierać}
             p:= bufor [i];
             i := imodN+1;
             sygnalizuj bin (ochrona i);
             sygnalizuj (wolne); {sygnalizuj wypełnienie}
             konsumuj(p);
      end
end;
```

Współpraca – model czytelników i pisarzy

N-elementowy bufor, semafor całkowity (miejsce) i 2 semafory binarne (wejście) W czytelni może być dowolna liczba czytelników ale tylko 1 pisarz.

- jeśli czeka pisarz to wstrzymuje wejścia kolejnych czytelników
- jeśli bufor jest pusty, czytelnicy czekają, aż pisarze wytworzą nowe elementy
- jeśli czekają czytelnicy to wstrzymują kolejnego pisarza

```
czytelnik
czekaj (czyt)
    jeśli nie czekają pisarze
    wpuść wszystkich czekających czytelników
podnieś (czyt)
    jeśli czekają pisarze, wpuść wszystkich czytelników i zapewnij sobie wejście
pisarz
czekaj (pisz)
    jeśli nie czekają czytelnicy
        wpuść po kolei wszystkich czekających pisarzy
podnieś (pisz)
    jeśli czekają czytelnicy, wpuść kolejno pisarzy
```

Problem czytelników i pisarzy*)

```
{liczba czytelników}
const C=?;
                                {liczba pisarzy}
      P=?;
var ac: integer:= 0;
                                {aktywni czytelnicy - czytający i czekający}
      cc: integer:= 0;
                                {czytający czytelnicy}
      ap: integer:= 0;
                               {aktywni pisarze - piszący i czekający}
      pp: integer:= 0;
                               {piszący pisarze }
      CZYT: semaphore; = 0; {wstrzymywanie czytelników}
      PIS: semaphore; = 0;
                           {wstrzymywanie pisarzy}
      OCHRONA: bin semaphore:=1 {ochrona zmiennych}
      EXCL: bin semaphore:=1 {wykluczanie pisarzy - wchodzą pojedynczo!}
process czytelnik (i=1,..C)
begin
      while true do begin
      własne sprawy;
      czekaj bin (OCHRONA); {chroń zmienne w sekcji krytycznej?}
                               {doszedł nowy czytelnik}
             ac:=ac+1;
             if ap=0 then {sprawdź czy nie czekają pisarze}
                   while cc<ac do begin {skoro nie czekają pisarze
                         sygnalizuj (CZYT); {wpuść czekających czytelników}
                         cc:= cc+1; {i zapewnij wejście sobie
                   end
```

```
sygnalizuj bin (OCHRONA);
                           {sprawdź, czy możesz wejść do czytelni}
      czekaj (CZYT);
      czytanie;
      czekaj bin (OCHRONA); {chroń zmienne w sekcji krytycznej?}
            cc:= cc-1;
                            {wyszedł czytelnik}
            ac:= ac-1;
            if cc=0 then
                                     {sprawdź czy czytelnia jest pusta}
                  while pp<ap do begin {skoro nie czekają czytelnicy
                         sygnalizuj (PIS); {wpuść czekających pisarzy}
                         pp:= pp+1;
                  end
      sygnalizuj bin (OCHRONA);
      end
end;
process pisarz (i=1,..P)
begin
      while true do begin
      własne sprawy;
      czekaj bin (OCHRONA);
                                    {chroń zmienne w sekcji krytycznej}
            ap:=ap+1;
                                     {doszedł nowy pisarz}
```

```
ARCHITEKTURA KOMPUTERÓW
```

```
if ac=0 then
                              {sprawdź czy nie czekają czytelnicy}
            while pp<ap do begin {skoro nie czekają pisarze
                  sygnalizuj (PIS); {wpuść czekających pisarzy}
                  pp:= pp+1; {i zapewnij wejście sobie
            end
sygnalizuj bin (OCHRONA);
czekaj (PIS);
                        {sprawdź, czy możesz wejść do czytelni}
czekaj bin (EXCL);
czytanie;
                        {tylko jeden pisarz jest w czytelni!}
sygnalizuj bin (EXCL);
czekaj bin (OCHRONA); {chroń zmienne w sekcji krytycznej?}
      pp:= pp-1; {wyszedł pisarz}
      ap:=ap-1;
      if pp=0 then {sprawdź czy czytelnia jest pusta}
            while cc<ac do begin {skoro nie czekają pisarze
                  sygnalizuj (CZYT); {wpuść czekających czytelników}
                  cc := cc + 1;
            end
sygnalizuj bin (OCHRONA);
end
```

end;

Współzawodnictwo

Wzajemne wykluczanie – warunek poprawnej synchronizacji współzawodnictwa

• schemat dostępu do zasobu współdzielonego (shared resource)

```
...własne sprawy...

protokół wstępny – naleganie (czekanie na dostęp)

sekcja krytyczna – realizacja dostępu do zasobu unikatowego

protokół końcowy – zwolnienie zasobu

...własne sprawy...
```

- warunek bezpieczeństwa w każdej chwili w sekcji krytycznej może przebywać tylko jeden proces
- postulat żywotności proces nalegający na pewno uzyska dostęp

Wspomaganie synchronizacji na poziomie architektury rzeczywistej:

```
instrukcje niepodzielne: testuj i ustaw (test and set)
```

porównaj i przestaw (compare and swap)

zamień i dodaj (exchange and add)

→ uproszczenie mechanizmów wzajemnego wykluczania

Wzajemne wykluczanie

Wzajemne wykluczanie (ang. mutual exclusion) – uniemożliwia jednoczesny dostęp procesów do dzielonego zasobu, ale nie chroni przed:

- blokadą (ang. deadlock) (brak bezpieczeństwa)
 - → każdy proces z podzbioru procesów jest wstrzymywany w oczekiwaniu na zdarzenie, które może spowodować <u>tylko</u> inny proces z tego podzbioru (uniemożliwienie dostępu do sekcji krytycznej)
- zagłodzeniem (ang. starvation) (brak żywotności)
 - → proces nie zostaje wznowiony, mimo że zdarzenie na które czeka występuje nieskończenie wiele razy (brak dostępu do sekcji krytycznej)

rozwiązania – rekonstrukcja algorytmu

- zapobieganie blokadzie problem wykrycia blokad w programie
- zapobieganie zagłodzeniu "kontroler ruchu" umożliwiający każdemu procesowi wejście do sekcji krytycznej

Schemat blokady

proces A

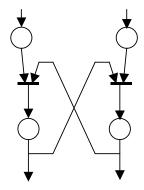
schemat przepływu (sieć Petri) proces B

. . .

czytaj XB XA:=f(XB)

zapisz XA

. . .



• •

czytaj XA

XB := g(XA)

zapisz XB

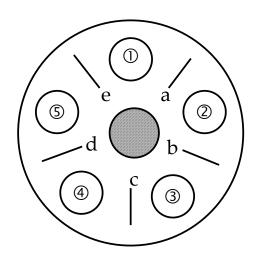
. . .

! problemu nie można rozwiązać przez wprowadzenie nadzorcy

! należy usunąć blokadę przez zmianę algorytmu

Model zagłodzenia

problem ucztujących filozofów (wersja chińska)



zmowa przeciw 1: sekwencja zagłodzenia 1 rozwiązanie: ten, który zjadł musi wyjść i ustawiamy kolejkę

- aby zjeść trzeba użyć 2 pałeczki
- można podjąć tylko 2 pałeczki (nie można "zająć" pałeczki)
- czas jedzenia jest skończony
- po zaspokojeniu głodu obie pałeczki muszą być odłożone

Mimo to jednego można zagłodzić:

$$2(a,b)|4(c,d) \rightarrow 2(a,b)|5(e,d) \rightarrow 3(b,c)|5(e,d)$$

 $\rightarrow 2(a,b)|5(e,d) \rightarrow 2(a,b)|4(c,d) ...$

Mechanizmy synchronizacji procesów

Niskopoziomowe mechanizmy synchronizacji:

- instrukcje niepodzielne
- aktywne oczekiwanie na dostęp (ang. busy waiting, spin lock)
 - → naleganie wymagające aktywności procesora
- blokowanie przerwań
 - → dominacja procesu aktywnego sekcja krytyczna = czas procesora
- semafor zmienna współdzielona.

Mechanizmy systemu operacyjnego:

- instrukcje warunkowe
- *kolejka* zgłoszenie żądania i oczekiwanie na potwierdzenie
 - → kolejka prosta wyklucza zagłodzenie, uniemożliwia priorytety
 - → kolejka z priorytetami nie wyklucza ryzyka zagłodzenia
 - → kilka kolejek wymaga ustalenia zasad sprawiedliwości
- semafory
 - → algorytm Dijkstry
- monitory, muteksy, futeksy

Przerwania

Sygnalizacja zdarzeń zewnętrznych wymagających obsługi programowej Upływ czasu – impuls generowany przez zliczenie cykli zegara procesora Zablokowanie przerwań (polecenie *disable interrupt, DI*)

- uniemożliwienie zgłoszenia żądań obsługi

Synchronizacja przez blokadę przerwań:

- każde zdarzenie synchronizujące jest sygnalizowane przerwaniem
- podjęcie obsługi zdarzenia rozpoczyna polecenie zablokowania DI
- do zakończenia obsługi niemożliwe zgłoszenie innych zdarzeń
- zakończenie obsługi odblokowanie przerwań

Wady:

- dominacja procesu, który podjął obsługę
- wykluczenie możliwości synchronizacji procesów niezwiązanych
 - ignorowane żądania synchronizacji
 - oczekiwanie na odblokowanie przerwań

Aktywne oczekiwanie (1)

test-and-set

```
wait: tas lock ; test dostępności dzielonej pamięci
bmi wait ; testuj ponownie, gdy zablokowane
... ; sekcja krytyczna
clr.b lock ; zwolnij dostęp dla innych procesów
```

...

compare-and-swap

```
moveq #$80, d2 ; ustaw zmienną testującą (1000 0000B)
```

loop: **clr.w** d1 ; przygotuj blokadę

cas.w d1, d2, lock ; zablokuj, gdy jest dostęp

bne loop ; powtórz testowanie gdy zablokowane

... ; sekcja krytyczna

clr.w lock ; zwolnij dostęp dla innych procesów

Synchronizacja metodą aktywnego oczekiwania (*busy waiting*) (Motorola 68020+)

Aktywne oczekiwanie (2)

test-and-set

```
movl zakaz, %eax
                                  ; przygotuj blokadę
wait: xchg %eax, dostep
                                  ; test dostępności dzielonej pamięci
      cmpl zakaz, %eax
      ie wait
                                  ; testuj ponownie, gdy zablokowane
                                  ; sekcja krytyczna (blokada dostępu)
      movl %eax, wolne
                                  ; zwolnij dostęp dla innych procesów
      movl %eax, dostep
                                                         compare-and-swap
      movl zakaz, %ebx
                                  ; przygotuj blokadę
wait: movl klucz, %ebx
                                  ; przygotuj klucz dostępu
                                 ; zablokuj, gdy jest dostęp (eax=dostep)
      cmpxchg %ebx, dostep
      ine wait
                                  ; powtórz testowanie gdy zablokowane
                                  ; sekcja krytyczna
      movl klucz, %eax
                                  ; przygotuj klucz dostępu
      movl %eax, dostep
                                  ; zwolnij dostęp dla innych procesów
        Synchronizacja metodą aktywnego oczekiwania (Intel 80x86)
```

Kolejki i semafory

Kolejka – ustalona sekwencja umożliwienia dostępu do sekcji krytycznej

• testuj: zakaz: wstrzymaj akcję, zezwolenie: wejdź do sekcji krytycznej

Semafor – ustalona reguła dostępu procesów oczekujących do sekcji krytycznej

- semafor binarny dwustanowy (podniesiony opuszczony)
 - → odczytaj i blokuj (IA-32/Pentium: *xchg* lub *cmpxchg*)
 - o jeśli zablokowany wstrzymaj akcję, jeśli odblokowany wejdź do sekcji krytycznej
- semafor ogólny wielostanowy, realizacja różnych uprawnień dostępu
 - → odczytaj i blokuj (IA-32/Pentium: *cmpxchg* lub *xadd*)
 - o jeśli za nisko przywróć stan i wstrzymaj akcję
 - o jeśli zezwolenie opuść o jednostkę i wejdź do sekcji krytycznej
 - → wykonaj sekcję krytyczną
 - → podnieś o jednostkę (IA-32/Pentium: *cmpxchg* lub *xadd*)

Funkcje systemu operacyjnego

funkcje systemowe (ang. system functions)

- funkcje nadzorowania procesu
 - o tworzenie (ang. creation) środowiska wykonania procesu
 - o aktualizacja struktur danych procesu (ang. context update)
 - o synchronizacja i przełączanie (ang. switching) procesów
 - o szeregowanie (ang. scheduling)
 - o raportowanie (ang. accounting)
- funkcje *ochrony* procesu
 - o przydział zasobów (ang. resource allocation)
 - o ochrona zasobów (ang. resource protection)
 - o zarządzanie pamięcią (ang. memory management)
 - o obsługa wyjątków (ang. exception handling)

wspomaganie użytkownika (ang. user functions)

- sterowanie i utrzymanie kontroli nad programem (ang. program control)
- obsługa wejścia/wyjścia (ang. I/O handling)
- obsługa plików (ang. file system manipulation)

System operacyjny

