Generatory liczb pseudolosowych - rozkłady skorelowane w 2D

11 marca 2024

Na zajęciach przećwiczymy generowanie rozkładów dwuwymiarowych: sferycznie konturowany normalny (gaussowski), jednorodny w kole 2D oraz transformację afiniczną i wyznaczanie i użycie macierzy kowariancji dla rozkładów skorelowanych.

Rozkłady 2D 1

rozkład sferycznie konturowany - normalny 1.1

Liczby pseudolosowe o rozkładzie normalnym generujemy metodą Boxa-Mullera. Algorytm dla rozkładu 2D jest następujący

$$U_1 \sim U(0,1), \quad U_2 \sim U(0,1)$$
 (1)

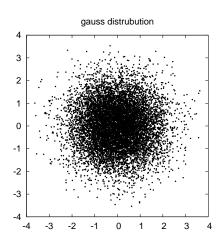
$$X = \sqrt{-2 \ln(1 - U_1)} \cos(2\pi U_2), \qquad X \sim N(0, 1)$$

$$Y = \sqrt{-2 \ln(1 - U_1)} \sin(2\pi U_2), \qquad Y \sim N(0, 1)$$
(2)

$$Y = \sqrt{-2 \ln(1 - U_1) \sin(2\pi U_2)}, \qquad Y \sim N(0, 1)$$
(3)

Wektory (X,Y) mają rozkład sferycznie konturowany ponieważ jego gęstość zależy tylko od odegłości od środka rozkładu

$$f(x,y) = f(x)f(y) = f(r), \quad r = \sqrt{x^2 + y^2}$$
 (4)



Rysunek 1: Rozkład normalny w 2D

1.2 Rozkład jednorodny w kole $K^2(0,1)$

Dysponując rozkładem sferycznie konturowanym możemy możemy teraz umieścić wylosowane punkty na obwodzie okręgu o promieniu jednostkowym normalizując zmienne

$$X' = \frac{X}{\sqrt{X^2 + Y^2}}\tag{5}$$

$$Y' = \frac{Y}{\sqrt{X^2 + Y^2}}\tag{6}$$

a następnie przesunąć je do środka okręgu. Aby rozkład w kole był jedorodny, skalujemy zmienne zmienną losową z rozkładu o fgp

$$h(r) = kr^{k-1}, \qquad r \in [0, 1]$$
 (7)

gdzie k=2 to liczba wymiarów w naszym problemie

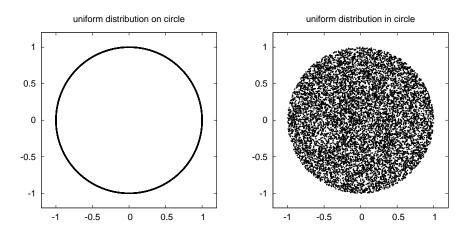
$$F(R) = R^2 = U_1 \sim U(0, 1) \tag{8}$$

$$R = \sqrt{U_1} \tag{9}$$

$$X'' = RX' \tag{10}$$

$$Y'' = RY' \tag{11}$$

Wektory (X'', Y'') mają rozkład jednorodny w kole o promieniu jednostkowym.



Rysunek 2: Rozkład jednorodny na okręgu i w kole 2D.

1.3 Transformacja afiniczna: koło \rightarrow elipsa

Rozkład dwywymiarowy możemy podać transformacji liniowej (afinicznej), która przekształci koło w elipsę. Docelowy kształt elipsy definiujemy podając wektory określające półosie główne

$$\vec{r}_1 = \begin{bmatrix} r_{11} \\ r_{21} \end{bmatrix} \qquad \vec{r}_2 = \begin{bmatrix} r_{12} \\ r_{22} \end{bmatrix} \tag{12}$$

Wektory te stanowią kolumny macierzy transformcji $A = [\vec{r_1} | \vec{r_2}]$

$$A = \begin{bmatrix} r_{11} & r_{12} \\ r_{21} & r_{22} \end{bmatrix} \tag{13}$$

Macierz A określa obrót oraz skalowanie wzdłuż półosi głównych, rozkład możemy też przesunąć o wektor $\vec{c}^T = [c_1, c_2]^T$. Transformację możemy zapisać w postaci macierzowej

$$\vec{X}' = A\vec{X} + \vec{c} \tag{14}$$

Wybór osi i skalowanie 1.3.1

Ponieważ półosie główne elipsy muszą być ortogonalne tak jak wersory układu kartezjańskiego wystarczy więc tylko obrócić je o zadany kąt α przy użyciu macierzy obrotu R_{α} i przeskalować ich długości

$$\vec{r}_1 = b_1 R_\alpha \hat{e}_x, \qquad \hat{e}_x = [1, 0]^T \tag{15}$$

$$\vec{r}_2 = b_2 R_\alpha \hat{e}_y, \qquad \hat{e}_y = [0, 1]^T \tag{16}$$

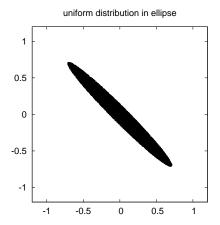
$$\vec{r}_1 = b_1 R_\alpha \hat{e}_x, \qquad \hat{e}_x = [1, 0]^T$$

$$\vec{r}_2 = b_2 R_\alpha \hat{e}_y, \qquad \hat{e}_y = [0, 1]^T$$

$$R_\alpha = \begin{bmatrix} \cos(\alpha) & -\sin(\alpha) \\ \sin(\alpha) & \cos(\alpha) \end{bmatrix}, \qquad \alpha \in [0, 2\pi]$$

$$(15)$$

gdzie: $b_1, b_2 > 0$ to współczynniki skalujące



Rysunek 3: Transformacja rozkładu jednorodnego w kole do skorelowanego w elipsie.

Wyznaczanie macierzy kowariancji

Macierz kowariancji ma postać

$$\Sigma = \begin{bmatrix} \sigma_x^2 & \sigma_{xy} \\ \sigma_{yx} & \sigma_y^2 \end{bmatrix} \qquad \sigma_{xy} = \sigma_{yx}$$
(18)

Jej elementy liczymy następująco

$$\sigma_x^2 = \iint (x - \mu_x)^2 f(x, y) dx dy = \iint x^2 f(x, y) dx dy - \mu_x^2 = \langle x^2 \rangle - \langle x \rangle^2$$
(19)

$$\sigma_{xy} = \sigma_{yx} = \iint (x - \mu_x)(y - \mu_y)f(x, y)dxdy$$

$$= \iint xyf(x, y)dxdy - \mu_x\mu_y$$

$$= \langle xy \rangle - \langle x \rangle \langle y \rangle$$
(20)

gdzie $\langle x \rangle$ oznacza wartość średnią z próby. Dla ciągu losowych wektorów

$$\{(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_n, y_n)\}\$$
 (21)

możemy oszacować niezbędne wielkości do wyznaczenia elementów macierzy kowariancji

$$\overline{x} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_i \tag{22}$$

$$\overline{x^2} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_i^2 \tag{23}$$

$$\overline{xy} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_i y_i \tag{24}$$

$$\sigma_x^2 = \overline{x^2} - (\overline{x})^2 \tag{25}$$

$$\sigma_{xy} = \overline{x}\,\overline{y} - \overline{x}\cdot\overline{y} \tag{26}$$

(27)

Elementy macierzy kowariancji możemy wykorzystac do wyznaczenia współczynnika korelacji zmiennych

$$r_{xy} = \frac{\sigma_{xy}}{\sqrt{\sigma_x^2 \sigma_y^2}}, \qquad r \in [-1, 1]$$

$$(28)$$

1.5 Transformacja afiniczna a macierz kowariancji dla rozkładu gaussowskiego

Ogólna postać funkcji gęstości prawdopodobieństwa dla k-wymiarowego rozkładu normalnego $N^k(0,1)$

$$f(\vec{r}) = \frac{1}{(2\pi)^{k/2}\sqrt{\|D\|}} \exp\left(-\frac{\vec{r}^T D^{-1} \vec{r}}{2}\right)$$
(29)

Transformacja afiniczna zmiennych (bez przesunięcia $\vec{c} = \vec{0}$) ma postać

$$\vec{r}' = A\vec{r} \qquad \rightarrow \qquad \vec{r} = A^{-1}\vec{r}' \tag{30}$$

co po podstawieniu do fgp daje zmianę w wykładniku

$$\vec{r}D^{-1}\vec{r} = \vec{r}'^{T}(A^{-1})^{T}D^{-1}A^{-1}\vec{r}' = \vec{r}'^{T}\Sigma^{-1}\vec{r}'$$
(31)

Nowa macierz kowariancji

$$\Sigma = ADA^T \tag{32}$$

dla pierwotnego rozkładu $N^2(0,1)$ czyli

$$D = \begin{bmatrix} \sigma_x^2 & 0 \\ 0 & \sigma_y^2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = I \tag{33}$$

ma prostą konstrukcję

$$\Sigma = AA^T \qquad \to \qquad \Sigma^{-1} = (A^T)^{-1}A^{-1} \tag{34}$$

Jeśli oznaczymy

$$A^{-1}\vec{r}' = \vec{z} \tag{35}$$

to losując wektory \vec{z} z rozkładu $N^2(0,1)$ dostaniemy rozkład skorelowany

$$\vec{r}' = A\vec{z} \tag{36}$$

określony macierzą kowariancji $\Sigma = AA^T$.

2 Zadania do wykonania

- 1. Wylosować $n=10^4$ punktów z dwuwymiarowego rozkładu normalnego $N^2(0,1)$ przy użyciu metody Boxa-Mullera. Sporządzić rysunek pokazujący położenia punktów.
- 2. Wygenerować $n=10^4$ punktów wewnątrz koła o promieniu jednostkowym korzystając z rozkładu sferycznie konturowanego. Sporządzić rysunek pokazujący położenia punktów.
- 3. Dla kąta $\alpha = \pi/4$ oraz współczynników skalujących $b_1 = 1$ i $b_2 = 0.2$ przekształcić wersory układu kartezjańskiego w półosie główne elipsy \vec{r}_1 i \vec{r}_2 . Skonstruować macierz transformacji A i wykonać transformację na próbce punktów o rozkładzie jednorodnym w kole jednostkowym. Sporządzić rysunek pokazujący położenia punktów dla nowego rozkładu. Wyznaczyć macierz kowariancji rozkładu po wykonaniu transformacji. Obliczyć wartość współczynnika korelacji r_{xy} .
- 4. Przy pomocy macierzy transformacji A z poprzedniego punktu wykonac transformację dla rozkładu normalnego $N^2(0,1)$. Sporządzić rysunek pokazujący położenia punktów dla nowego rozkładu. Wyznaczyć macierz kowariancji rozkładu po wykonaniu transformacji. Obliczyć wartość współczynnika korelacji r_{xy} .
- 5. W raporcie przedyskutować uzyskane wyniki.