Projekt: MES dla oscylatora harmonicznego 2D

18 października 2023

Harmonogram

Projekt przygotowujemy w czterech krokach. Za wykonanie każdego otrzymać można po 25% punktów. Orientacyjne terminy oddania zadań częściowych:

- 1. 19.10.2023 zadanie 1 oraz 2
- 2. 9.11.2023 zadanie 3 oraz 4 i 4a
- 3. 23.11.2023 zadanie 5 oraz 6
- 4. 7.12.2023 zadanie 7

1 Hamiltonian

$$H = T + V = -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2}{\partial x^2} - \frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{m\omega^2}{2} \left(x^2 + y^2\right),\tag{1}$$

z $m=0.067m_0$ oraz $\hbar\omega=10$ me
V. Chcemy znaleźć przybliżone rozwiązanie równania własnego

$$H\Psi_n(x) = E_n \Psi_n(x), \tag{2}$$

w ramach metody elementów skończonych. Wykorzystamy bazę funkcyjną

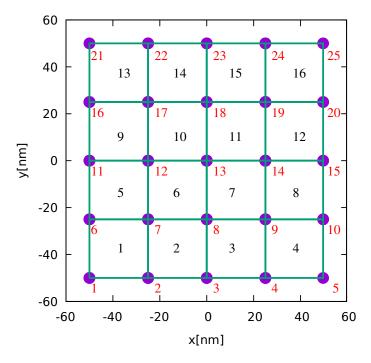
$$\Psi_n(x) = \sum_{i=1}^{N} c_i^n g_i(x),$$
 (3)

gdzie n to numer stanu własnego, a g_i to funkcje kształtu rozpięte na węzłach w metodzie elementów skończonych.

Wartości i funkcje własne znajdziemy rozwiązując uogólnione równanie własne

$$\mathbf{Hc} = E\mathbf{Sc}.\tag{4}$$

Elementy macierzowe dane są przez $H_{ji}=\langle g_j|H|g_i\rangle$ oraz $S_{ji}=\langle g_j|g_i\rangle$.



Rysunek 1: Elementy wygenerowane dla $N=2,\,L=100$ nm. Na czarno podana jest numeracja elementów, a na czerwono globalna numeracja węzłów. Kolejność numerowania jest dowolna. Proszę traktować przedstawioną numerację wybór jako przykład.

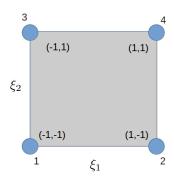
2 Elementy i buchalteria węzłów

Wygenerujemy $(2N+1)^2$ węzłów rozłożonych na siatce kwadratowej o rozmiarze $L \times L$. Węzłom trzeba nadać tzw. numery globalne, które na rysunku 1 zaznaczone są kolorem czerwonym. Kwadraty na rysunku 1 ponumerowane kolorem czarnym to elementy, każdy z bokiem o długości a=L/(2N).

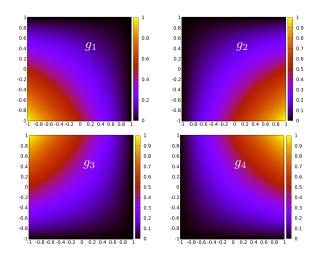
W każdym elemencie należy ponumerować węzły lokalnie (rysunek 2). Numeracji lokalnej z rysunku 2 trzymamy się w tekście oraz wzorach poniżej.

Potrzebna nam będzie tablica odsyłająca z elementu k i z węzła lokalnego i do globalnego numeru węzła nlg(k,i). Globalny numer węzła o numerze lokalnym i w elemencie k, tak że np. $nlg(11,1)=13,\ nlg(11,2)=14,\ nlg(11,3)=18,\ nlg(11,4)=19.$

Zadanie 1 Napisać program generujący siatkę $(2N+1)\times(2N+1)$ węzłów, oraz siatkę elementów, przypisującą lokalny numery węzłów do ich numerów globalnych. Do punktacji: przyjąć L=100 nm, $N=2,\,a=L/(2N)$. Wypisać tabelę: numer elementu (od 1 do 16), numer lokalny węzła (od 1 do 4), numer globalny węzła (od 1 do 25), współrzędne x oraz y węzła.



Rysunek 2: Każdy element w swojej przestrzeni referencyjnej jest kwadratem o boku 2. Lokalna numeracja węzłów i ich współrzędne. Tej numeracji proszę się trzymać, w związku z wyborem funkcji kształtu.



Rysunek 3: Wewnątrz elementu funkcja falowa jest rozpięta na czterech funkcjach kształtu. W węźle $i,\,g_k(\vec{\xi_i})=0$ dla $k\neq i$ oraz $g_i(\vec{\xi_i})=1$ dla k=i.

3 Element w przestrzeni odniesienia i funkcje kształtu

W metodzie elementów skończonych używa się tzw. przestrzeni odniesienia. W przestrzeni odniesienia każdy z elementów jest kwadratem o współrzędnych $\vec{\xi}=(\xi_1,\xi_2)\in [-1,1]\times[-1,1]$. Dla elementu k przejście z przestrzeni odniesienia do przestrzeni rzeczywistej ma postać

$$\vec{r}(\vec{\xi}) = \sum_{i=1}^{4} \vec{r}_{nlg(k,i)} g_i(\xi_1, \xi_2), \tag{5}$$

gdzie $\vec{r} = (x, y)$ a g_i to funkcje kształtu zdefiniowane jako

$$g_1(\vec{\xi}) = f_1(\xi_1)f_1(\xi_2)$$
 (6)

$$g_2(\vec{\xi}) = f_2(\xi_1) f_1(\xi_2)$$
 (7)

$$g_3(\vec{\xi}) = f_1(\xi_1) f_2(\xi_2)$$
 (8)

$$g_4(\vec{\xi}) = f_2(\xi_1)f_2(\xi_2),$$
 (9)

oraz

$$f_1(\xi) = \frac{1 - \xi}{2} \tag{10}$$

$$f_2(\xi) = \frac{1+\xi}{2}. (11)$$

Przy tak zdefiniowanych funkcjach kształtu mamy $g_i(\vec{\xi}_l) = \delta(i, l)$ (rysunek 3).

Przejście z przestrzeni odniesienia do przestrzeni rzeczywistej obsługuje transformacja

$$x = \frac{x_{nlg(k,1)}}{2} (1 - \xi_1) + \frac{x_{nlg(k,2)}}{2} (1 + \xi_1)$$
 (12)

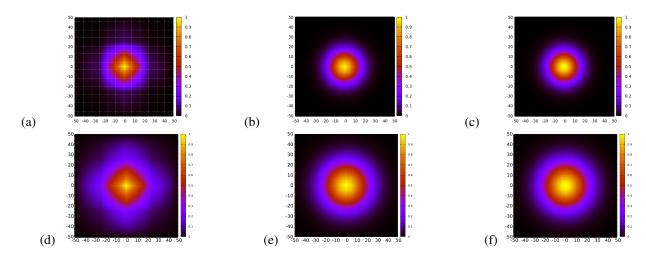
$$y = \frac{y_{nlg(k,1)}}{2} (1 - \xi_2) + \frac{y_{nlg(k,3)}}{2} (1 + \xi_2)$$
 (13)

Gdy jesteśmy w elemencie k funkcja falowa rozpięta jest na czterech funkcjach kształtu związanych z narożnymi węzłami. Funkcja falowa w punkcie $\vec{\xi} \to \vec{r}$ w elemencie k dana jest wzorem

$$\Psi\left(\vec{r}(\vec{\xi}) \in \Omega_k\right) = \sum_{i=1}^4 \Psi_{nlg(k,i)} g_i(\xi_1, \xi_2), \tag{14}$$

Zadanie 2 Sprawdźmy jak wygląda funkcja jeśli w węzłach przyjmiemy $\Psi_n=\Psi(x_n,y_n)=\exp(-\frac{m\omega}{2\hbar}(x_n^2+y_n^2))$, gdzie n jest globalnym numerem węzła. Przyjmujemy L=100 nm, $\hbar\omega=10$ meV, N=2 oraz N=10. Wyprowadzić do pliku wartości funkcji w pudle w sposób następujący:

W każdym elemencie próbkujemy wartość funkcji falowej w przestrzeni odniesienia ze skokiem 0.1 w ξ_1 oraz ξ_2 . Wyliczamy położenie w przestrzeni rzeczywistej wg wzorów 12-13. Wewnątrz każdego elementu funkcja falowa jest rozpięta przez cztery funkcje kształtu 'ważone' jej wartością na węzłach wg wzoru (14). Wyniki powinny być jak na rysunku 4(a-c).



Rysunek 4: Po lewej: funkcja falowa rozpięta na funkcjach kształtu wg zadania 2 dla N=2, środek: dla N=10, po prawej dokładna funkcja falowa. Pierwszy wiersz: $\hbar\omega=10$ meV, drugi wiersz $\hbar\omega=5$ meV

4 macierze lokalne

4.1 macierz przekrywania

$$S_{ji} = \langle g_j | g_i \rangle = \int \int_{\Omega} dx dy g_j(x, y) g_i(x, y).$$

Całkę można rozpisać na sumę przyczynków od elementów Ω_k ,

$$S_{ji} = \sum_{k} \int_{\Omega_k} dx dy g_j(x, y) g_i(x, y).$$

Całkować łatwiej w przestrzeni odniesienia. W ramach jednego elementu zdefiniujemy lokalną macierz przekrywania 4×4

$$s_{ji}^{k} = \frac{a^{2}}{4} \int_{\Omega_{k}} g_{j}(\xi_{1}, \xi_{2}) g_{i}(\xi_{1}, \xi_{2}) d\xi_{1} d\xi_{2},$$

gdzie $a^2/4$ to jakobian przejścia ze współrzędnych (x,y) do (ξ_1,ξ_2) .

Gdy uwzględnimy potencjał będziemy mieli pod całką wielomiany stopnia 4 w każdym z kierunków scałkowane po przedziale od -1 do 1 w ξ_1 oraz ξ_2 . Jednowymiarową całkę potrafi policzyć dokładnie trójpunktowa kwadratura Gaussa:

$$\int_{-1}^{1} dx f(x) dx = \sum_{k=1}^{3} w_k f(p_k),$$

gdzie
$$p_1 = -\sqrt{\frac{3}{5}}, p_2 = 0, p_3 = \sqrt{\frac{3}{5}}, w_1 = 5/9, w_2 = 8/9, w_3 = 5/9.$$

Całka s_{ji}^k przy naszym wyborze elementów jest taka sama dla każdego k. Wzór Gaussa zastosowany w obydwu kierunkach daje

$$s_{ji}^{k} = s_{ji} = \frac{a^{2}}{4} \sum_{l=1}^{3} \sum_{n=1}^{3} w_{l} w_{n} g_{j}(p_{l}, p_{n}) g_{i}(p_{l}, p_{n})$$

Zadanie 3 Policzyć i wypisać elementy lokalnej macierzy przekrywania. Wynik, jaki powinien wyjść

$$S = \frac{a^2}{4} \frac{1}{9} \left(\begin{array}{cccc} 4 & 2 & 2 & 1 \\ 2 & 4 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 4 & 2 \\ 1 & 2 & 2 & 4 \end{array} \right)$$

4.2 macierz energii kinetycznej

Macierz

$$\mathcal{T}_{ji} = \langle g_j | -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 | g_i \rangle = \frac{\hbar^2}{2m} \langle \nabla g_j | \nabla g_i \rangle$$

korzystając z antyhermitowkości operatora ∇ . Podobnie jak wyżej wyliczamy lokalne macierze energii kinetycznej, wykorzystując fakt, iż $\frac{d}{dx}=\frac{d\xi_1}{dx}\frac{d}{d\xi_1}=\frac{2}{a}\frac{d}{d\xi_1}$ oraz $dx=\frac{2}{a}d\xi_1$.

$$t_{ji}^k = \frac{\hbar^2}{2m} \int_{\Omega_k} d\xi_1 d\xi_2 \left(\frac{dg_j}{d\xi_1} \frac{dg_i}{d\xi_1} + \frac{dg_j}{d\xi_2} \frac{dg_i}{d\xi_2} \right)$$

Całkujemy kwadraturą Gaussa jak wyżej

$$t_{ji}^{k} = t_{ji} = \frac{\hbar^{2}}{2m} \sum_{l=1}^{3} \sum_{n=1}^{3} w_{l} w_{n} \left(\frac{dg_{j}}{d\xi_{1}} |_{p_{l}, p_{n}} \frac{dg_{i}}{d\xi_{1}} |_{p_{l}, p_{n}} + \frac{dg_{j}}{d\xi_{2}} |_{p_{l}, p_{n}} \frac{dg_{i}}{d\xi_{2}} |_{p_{l}, p_{n}} \right)$$

Dwupunktowy iloraz różnicowy pochodnej dokładnie zróżniczkuje nasze funkcje kształtu, np.

$$\frac{g_j(\xi_1, \xi_2)}{d\xi_2}|_{p_l, p_n} = \frac{g_j(p_l, p_n + \Delta) - g_j(p_l, p_n - \Delta)}{2\Delta}$$

Zadanie 4 Policzyć i wypisać elementy lokalnej macierzy przekrywania. Wynik, jaki powinien wyjść

$$t = \frac{\hbar^2}{2m} \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 4 & -1 & -1 & -2 \\ -1 & 4 & -2 & -1 \\ -1 & -2 & 4 & -1 \\ -2 & -1 & -1 & 4 \end{pmatrix}$$

4.3 macierz energii potencjalnej

... liczymy podobnie do macierzy przekrywania z tym, że lokalne macierze energii potencjalnej są różne dla każdego elementu

$$v_{ji}^{k} = \frac{a^{2}}{4} \frac{m\omega^{2}}{2} \int_{\Omega_{k}} \left(x(\xi_{1})^{2} + y(\xi_{2})^{2} \right) g_{j}(\xi_{1}, \xi_{2}) g_{i}(\xi_{1}, \xi_{2}) d\xi_{1} d\xi_{2}.$$

Do wyliczenia $x(\xi_1)$ oraz $y(\xi_2)$ używamy wzorów (12) i (13).

Zadanie 4a Dla L=100 nm i N=2 proszę wypisać diagonalne elementy macierzy potencjału wydzielone przez elementy macierzy przekrywania v_{ii}^k/s_{ii} (w meV) dla elementu, którego numer na Rysunki 1 jest 11.

5 składamy macierze globalne

Globalne macierze składamy sumując elementy lokalne z odesłaniem ich do globalnych numerów węzłów

```
petla po wszystkich elementach k
petla po i1 od 1 do 4
petla po i2 od 1 do 4
S(nlg(k,i1),nlg(k,i2)+=s(i1,i2)
H(nlg(k,i1),nlg(k,i2)+=t(i1,i2)+v(k,i1,i2)
```

6 narzucamy warunki brzegowe

Narzucamy warunek znikania wszystkich funkcji falowych na brzegu. Wystarczy, że zadbamy, aby interesujące nas stany znikałty na brzegu pudła. Aby to osiągnąć modyfikujemy macierze **H** oraz **S** tak aby usunąć sprzężenie węzłów brzegowych z węzłami w środku pudła i wyrzucić je do zakresu widma, który będziemy ignorować w analizie rozwiazań.

Znajdujemy węzły brzegowe (na rysunku 1 : brzegowe są węzły 1-5, 21-25, oraz 16,20,11,15,6 i 10). Jeśli węzeł i jest brzegowy, to zerujemy całą kolumnę i wiersz i. Następnie wstawiamy na diagonali $S_{ii}=1$, a na diagonali $H_{ii}=-1410$. Po diagonalizacji dostaniemy zdegenerowany stan -1410. Stany fizycznie interesujące pojawią się dla dodatnich energii.

Zadanie 5 Rozwiązać równanie własne $\mathbf{H}c=E\mathbf{Sc}$. Zbadać 15 najniższych, dodatnich wartości własnych energii w zależności od L oraz N.

Zadanie 6 Narysować funkcje falowe dla 6 najniższych stanów dla optymalnych wartości L oraz N. (optymalne N: takie, że dalsze jego zwiększanie nie zmniejsza zauważalnie energii. optymalne L: dla ustalonego N szukamy L, przy którym energia jest minimalna). W tym celu: dla każdego stanu przypisujemy wartości funkcji w węzłach i dalej postępujemy jak w zadaniu 2. Wartości funkcji falowych w węzłach dane są przez odpowiednie składowe odpowiedniego wektora własnego, tj. c_i^n to wartość funkcji falowej w węźle i dla i tego stanu własnego.

7 ewolucja w czasie

Ewolucja w czasie funkcji falowej dana jest przez równanie Schroedingera

$$i\hbar \frac{\partial \Psi}{\partial t} = H\Psi. \tag{15}$$

Rozwiążemy go w bazie funkcji kształtu

$$\Psi(x,t) = \sum_{k=1}^{N} d_k(t)g_k(x).$$
 (16)

Cała zależność od czasu jest niesiona przez zespolone współczynniki rozwinięcia $d_k(t)$. W metodzie CN dyskretyzacja czasu ma postać

$$\Psi(x,t+dt) = \Psi(x,t) + \frac{dt}{2\hbar i} \left(H\Psi(x,t+dt) + H\Psi(x,t)\right). \tag{17}$$

Po podstawieniu rozwinięcia w bazie funkcji kształtu oraz wyrzutowaniu równania na l-tą funkcję kształtu dostajemy układ równań liniowych na $\mathbf{d}(t+dt)$,

$$\left[\mathbf{S} - \frac{dt}{2\hbar i}\mathbf{H}\right]\mathbf{d}(t+dt) = \left[\mathbf{S} + \frac{dt}{2\hbar i}\mathbf{H}\right]\mathbf{d}(t). \tag{18}$$

Macierze hamiltonianu i przekrywania policzyliśmy wyżej.

Zadanie 7 Jako warunek początkowy wstawimy superpozycję stanu podstawowego i pierwszego stanu wzbudzonego $\mathbf{d}(t=0)=\mathbf{c}_1+\mathbf{c}_2$. Policzyć i narysować x(t) (hint: zbudujmy elementy macierzowe operatora położenia \mathbf{X} podobnie jak budowaliśmy elementy macierzowe dla potencjału: liczymy macierze lokalne (całkujemy x), a potem składamy globalną. Wtedy

$$x(t) = \mathbf{d}^{\dagger}(t)\mathbf{X}\mathbf{d}(t). \tag{19}$$

x(t) powinien oscylować z okresem $T=\frac{2\pi}{\Delta E}$, gdzie $\Delta E=E_2-E_1$. Przyjąć dt=100 [jednostki atomowej czasu]. Czy to odpowiednio mały krok? Jak bardzo można powiększać krok czasowy?

Uwaga: ze względu na degenerację pierwszego stanu wzbudzonego nie mamy kontroli nad formą wektora własnego, który może być dowolną superpozycją $x\psi_0$ oraz $y\psi_0$. Może zdażyć się sytuacja, w której x(t) będzie stałe, wtedy w warunku początkowym proszę użyć $\mathbf{d}(t=0)=\mathbf{c}_1+\mathbf{c}_3$.

Narysować zdjęcia funkcji falowej w ramach jednego okresu (4 rysunki wystarczą).