## Wstęp do metod numerycznych

Zestaw 3 na  $29.11.2010\,$ 

- 1. Jaką ilość operacji arytmetycznych (+,-,\*,/)należy wykonać podczas odwracania pełnej macierzy  $N\times N$ 
  - metodą Gaussa,
  - rozkładu LU,
  - rozkładu Choleskiego?

Ile operacji należy wykonać przy tych metodach dla macierzy trójdiagonalnych?

Ile operacji należy wykonać korzystając ze wzoru Schermana-Morrisa, jeśli macierz A jest macierzą trójdiagonalną?

- N5 Napisać program rozwiązujący problem [N4] metodą rozkładu LU w języku niskopoziomowym (bez użycia bibliotek i gotowych programów). Proszę zoptymalizować algorytm dla macierzy trójdiagonalnych. Narysować rozwiązanie  $x=nh,y=u_n$ .
- 2. Wykonać rozkład QR metodą Grama-Schmidta macierzy:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}.$$

3. Dla układu równań Ax = b, gdzie

$$A = \begin{bmatrix} 4 & -1 & 0 \\ -1 & 4 & -1 \\ 0 & -1 & 4 \end{bmatrix}, b = \begin{bmatrix} 2 \\ 6 \\ 2 \end{bmatrix}$$

startując z punktu  $x^{(1)}=(0,0,0)^T$  obliczyć trzy kolejne przybliżenia  $x^{(2)},x^{(3)},x^{(4)}$  rozwiązania za pomocą metody Jacobiego i Gaussa-Seidla.

- N6 Układ z poprzedniego zadania rozwiązać metodą Gaussa-Seidla. Niech program pozwala na ustalenie żądanej dokładności rozwiązania.
- 4. Metoda gradientów sprzężonych. Niech macierz  $A \in \mathbb{R}^{N \times N}$  będzie symetryczna i dodatnio określona. Niech  $r_1 \in \mathbb{R}^N$  będzie dowolnym wektorem takim, że  $||r_1|| \neq 0$  i niech  $p_1 = r_1$ . Definiujemy następującą iterację:

$$\begin{split} \alpha_k &= \frac{r_k^T r_k}{p_k^T A p_k}, \\ r_{k+1} &= r_k - \alpha_k A p_k, \\ \beta_k &= \frac{r_{k+1}^T r_{k+1}}{r_k^T r_k}, \\ p_{k+1} &= r_{k+1} + \beta_k p_k. \end{split}$$

Udowodnić, że dla każdych i, j, i > j, zachodzi

$$r_i^T r_j = 0,$$
  

$$r_i^T p_j = 0,$$
  

$$p_i^T A p_k = 0.$$

Gdzie w dowodzie wykorzystuje się symetrię, a gdzie dodatnią określoność macierzy A?

Wskazówka Dowód przeprowadzić indukcyjnie. Jest prosty i lepiej go wykonać samodzielnie.

5. Dane jest równanie Ax=b, przy czym macierz A spełnia założenia z poprzedniego zadania. Niech  $x_1$  będzie pierwszym (być może złym) przybliżeniem rozwiązania równania i niech  $r_1=Ax_1-b$ . W każdym kroku iteracji z poprzedniego zadania definiujemy  $x_{k+1}=x_k-\alpha_k p_k$ . Znaleźć związek pomiędzy  $x_k$  a  $r_k$ . Pokazać, że  $x_{N+1}$  jest ścisłym rozwiązaniem równania (w arytmetyce dokładnej).

dr Tomasz Romańczukiewicz