zmlab1 zadania

November 17, 2023

1 Błedy i arytmetyka zmiennopozycyjna

Całość kodu można znaleźć w formie online pod linkiem github.com/KsawerySmoczynski/elementy-metod-numerycznych.

Jest on również dostępny pod tym linkiem w wersji interaktywnej w Google Colab

1.1 Zadania

1.1.1 Zadanie1

Oblicz:

- (0.1 + 0.2) + 0.3 oraz 0.1 + (0.2 + 0.3)
- (0.1 * 0.6) * 0.7 oraz 0.1 * (0.6 * 0.7),
- 0.1 * (0.7 0.6) oraz 0.1 * 0.7 0.1 * 0.6

Porównaj otrzymane wyniki.

```
[1]: # 1.
a = # zdefiniuj a
b = # zdefiniuj b

a == b, a, b
```

[1]: (False, 0.600000000000001, 0.6)

```
[2]: # 2.
a = # zdefiniuj a
b = # zdefiniuj b

a == b, a, b
```

[2]: (False, 0.0419999999999996, 0.52)

```
[3]: # 3.
a = # zdefiniuj a
b = # zdefiniuj b

a == b, a, b
```

[3]: (False, 0.009999999999999, 0.00999999999999)

1.1.2 Zadanie 2

Niech $a = 1 + eps, b = 1 + \frac{eps}{2}$.

Które z tych liczb są równe 1 w arytmetyce zmiennopozycyjnej?

Czy liczby a-1 i b-1 są równe 0? Czy $\frac{eps}{2}=0$?

Najpierw uzyskajmy epsilon maszynowy:

- [8]: # Algorytm uzyskujący epsilon maszynowy na skutek dodawania liczby do 1 i⊔

 → jeżeli wynik nie jest równy 1 dzielenia tej liczby przez 2.
- [8]: 2.220446049250313e-16

```
[9]: # Epsilon maszynowy z informacji systemowej
import sys
# wypełnij
```

[9]: 2.220446049250313e-16

Jak widać uzyskany przez nas epsilon jest równy temu z informacji systemowej

```
[10]: # Epsilon maszynowy z paczki numpy
import numpy as np
# wypełnij
```

[10]: 2.220446049250313e-16

Który jest równy temu zapenianemu przez pakiet do obliczeń numerycznych na wektorach - numpy

[]: machine_eps = np.finfo(np.float64).eps

a = # zdefiniuj a

b = # zdefiniuj b

a == 1, b == 1

Odpowiedź: (wypełnij)

[13]: a - 1 == 0, b - 1 == 0

[13]: (False, True)

Odpowiedź: (wypełnij)

[14]: machine_eps / 2 == 0

[14]: False

Odpowiedź: (wypełnij)

1.1.3 Zadanie 3

Napisz skrypt zliczający sumę argumentów 0.1 do momentu, gdy otrzymana wartość wyniesie 2. Wykorzystaj pętlę while i dwa różne warunki stopu:

- 1. while suma <> 2,
- 2. suma-2 > 0.001

Czy w obu przypadkach otrzymamy to samo?

[15]: # 1 petla

[16]: # 2 pętla

[16]: 2.0000000000000004

Odpowiedź: (wypełnij)

1.1.4 Zadanie 4

Zdefinujmy ciąg całek wzorem

$$y_n = \int_0^1 \frac{x^n}{x+5} dx$$

Ciąg ten spełnia zależność rekurencyjną $y_n+5y_{n-1}=\frac{1}{n}$. Korzystając z tej zależności chcemy obliczyć wartości poszczególnych całek.

- 1. Napisz skrypt, który oblicza przybliżone wartości całek y_1,\dots,y_8 , wykorzystując wzór rekurencyjny $y_n=\frac{1}{n}-5y_{n-1}$ oraz początkowe przybliżenie całki $y_0\approx 0.182$.
- 2. Napisz skrypt, który oblicza przybliżone wartości całek y_7,\ldots,y_0 , wykorzystując wzór rekurencyjny $y_{n-1}=\frac{1}{5n}-\frac{1}{5}y_n$ oraz początkowe przybliżenie całki $y_8\approx 0.019$.
- 3. Porównaj otrzymane w powyższych punktach wyniki i spróbuj wyjaśnić powstałe różnice.

```
[18]: def y_n(n):
          # zdefiniuj funkcję
[19]: n = 9
      y = []
      for i in range(0,n):
         n_i = i+1
         y.append(y_n(n_i))
      У
[19]: [0.128,
      -0.14,
      1.0333333333333334,
      24.783333333333335,
      -123.75,
      618.8928571428571,
       -3094.3392857142853,
       15471.807539682539]
 []: def y_n(n):
          # zdefiniuj funkcję
[20]: y = []
      n = 9
      while n >= 1:
         y.append(y_n(n))
         n -= 1
      list(reversed(y))
[20]: [0.1823215572114286,
      0.08839221394285715,
       0.05803893028571428,
      0.04313868190476191,
      0.034306590476190474,
      0.028467047619047618,
      0.02433142857142857,
      0.0212,
      0.019]
```

 ${\bf 3.~Odpowied\acute{z}}~$ a - niestablilne numerycznie rozwiązanie - każdy następny wyraz multiplikuje błąd uzyskany w poprzednim

b - stabilne numerycznie rozwiązanie - każdy poprzedni wyraz powoduje dzielenie błędu

1.1.5 Zadanie 5.

Dla $x=8^{-1},8^{-2},\ldots,8^{-10}$ oblicz wartości funkcji:

1.
$$f(x) = \sqrt{x^2 + 1} - 1$$
,
2. $g(x) = \frac{x^2}{\sqrt{x^2 + 1} - 1}$.

Porównaj otrzymana wartości.

```
[21]: x = # zdefiniuj x x
```

```
[21]: array([1.25000000e-01, 1.56250000e-02, 1.95312500e-03, 2.44140625e-04, 3.05175781e-05, 3.81469727e-06, 4.76837158e-07, 5.96046448e-08, 7.45058060e-09, 9.31322575e-10])
```

```
[23]: # 2.
g = lambda x: # zdefiniuj funkcję
g(x)
```

/var/folders/j_/gy0508_n2w36wpr12gx3tz2m0000gn/T/ipykernel_4169/3292143112.py:2:
RuntimeWarning: divide by zero encountered in divide
 g = lambda x: x**2 / (np.sqrt(x**2 + 1) - 1)

```
[23]: array([2.00778222, 2.00012206, 2.00000191, 2.00000003, 2. , 2. , 2. , inf, inf])
```

1.1.6 Zadanie 5

Rozważmy funkcję $f(x)=\sin(x)$. Pochodną tej funkcji możemy przybliżyć za pomocą ilorazu różnicowego:

$$f^{'}(x) \approx \frac{\sin(x+h) - \sin(x)}{h}$$

dla małych wartości h. Dla $h=10^{-n} \ (n=1,\ldots,16)$ i x=1 wyznacz błąd tego przybliżenia.

Dla jakiej wartości h otrzymane przybliżenie jest najlepsze?

Zilustruj wyniki na wykresie, na którym wartości błędu będą prezentowane w skali logarytmicznej.

```
[25]: approx_f_prime = lambda x, h: # zdefiniuj funkcję
      approx_f_prime(x, h)
[25]: array([0.49736375, 0.53608598, 0.53988148, 0.54026023, 0.5402981,
              0.54030189, 0.54030226, 0.54030229, 0.54030236, 0.54030225,
             0.54030114, 0.54034555, 0.53956839, 0.54400928, 0.55511151,
             0.
                        ])
[26]: f_prime = # zdefiniuj funkcję
      f_prime(x)
[26]: 0.5403023058681398
[27]: errors = # oblicz błędy
      errors
[27]: array([4.29385533e-02, 4.21632486e-03, 4.20825508e-04, 4.20744495e-05,
              4.20736228e-06, 4.20746809e-07, 4.18276911e-08, 1.40721155e-08,
              5.25412660e-08, 5.84810365e-08, 1.16870406e-06, 4.32402169e-05,
             7.33915900e-04, 3.70697620e-03, 1.48092064e-02, 5.40302306e-01])
[29]: import matplotlib.pyplot as plt
      fig, ax = plt.subplots(figsize=(9, 4))
      # Zdefiniuj wykres
      plt.show()
              10<sup>0</sup>
             10^{-1}
             10^{-2}
          Błąd przybliżenia
             10^{-3}
             10^{-4}
             10^{-5}
```

Odpowiedź: (wypełnij)

 10^{-6}

10⁻⁷

 $10^{-16} \ 10^{-15} \ 10^{-14} \ 10^{-13} \ 10^{-12} \ 10^{-11} \ 10^{-10} \ 10^{-9} \ 10^{-8} \ 10^{-7} \ 10^{-6} \ 10^{-5} \ 10^{-4} \ 10^{-3} \ 10^{-2} \ 10^{-1}$

1.2 Zadanie 6 (* 2 pkt)

Niech $f(x) = \cos(x) - 1 = -2\sin^2(\frac{x}{2})$. Oblicz wartość podanej funkcji stosując oba podane wzory dla 1000 wartości x równomiernie rozlożonych w $(-10^{-7}, 10^{-7})$ i zilustruj otrzymane wyniki na wykresie.

Który wzór wydaje się lepszy? Spróbuj wyjaśnić, dlaczego tak jest.

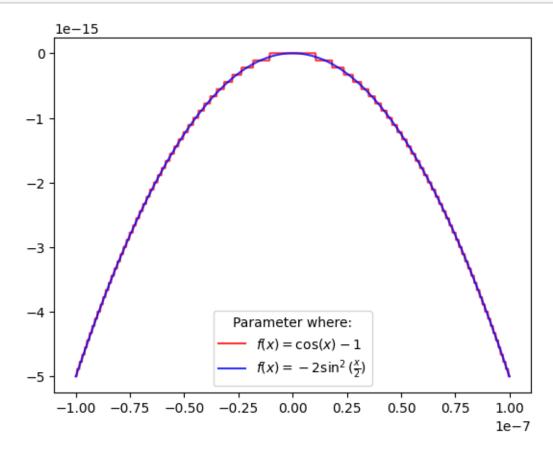
Oba wykresy powinny być narysowane w jednym oknie i rozróżnialne (poprzez zastosowanie różnych kolorów lub stylów linii). Ponadto, proszę umieścić przy wykresach legendę.

```
[30]: x = \# zdefiniuj x

f_1 = lambda x: \# zdefiniuj funkcję

f_2 = lambda x: \# zdefiniuj funkcję
```

```
[31]: fig, ax = plt.subplots()
# zdefiniuj wykres
plt.show()
```



1.2.1 Zadanie 7 (* 2 pkt)

Rozważmy wielomian $w(x) = (x-1)^4 = x^4 - 4x^3 + 6x^2 - 4x + 1$.

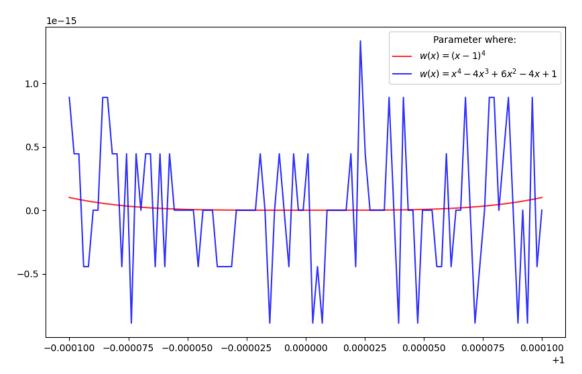
Oblicz stosując oba podane wzory wartość tego wielomianu dla 100 wartości x równomiernie rozłożonych w przedziale (0.9999, 1.0001) i zilustruj otrzymane wyniki na wykresie.

Który wzór wydaje się lepszy? Spróbuj wyjaśnić, dlaczego tak jest.

Oba wykresy powinny być narysowane w jednym oknie i rozróżnialne (poprzez zastosowanie różnych kolorów lub stylów linii). Ponadto, proszę umieścić przy wykresach legendę.

```
[32]: x = \# zdefiniuj x
w_1 = lambda x: \# zdefiniuj funkcję
w_2 = lambda x: \# zdefiniuj funkcję
```

```
[33]: fig, ax = plt.subplots(figsize=(10,6))
# zdefiniuj wykres
plt.show()
```



Odpowiedź: (wypełnij)

2 Algorytm Hornera

Zauważmy, że wielomian o naturalnej postaci:

$$w(x) = \sum_{i=0}^{n} a_i x^i$$

można także zapisać jako:

$$w(x) = (\dots((a_n x + a_{n-1})x + a_{n-2})x + \dots + a_1)x + a_0.$$

Z postaci tej wynika sposób obliczania wartości wielomianu w punkcie zwany algorytmem Hornera. Załóżmy, że chcemy obliczyć wartość wielomianu w(x) w punkcie x_0 . Definiujemy:

$$\begin{array}{rcl} w_n & = & a_n, \\ w_i & = & w_{i+1}x_0 + a_i, \ \mathrm{dla} \ i = n-1, n-2, \dots, 0 \end{array}$$

Wtedy $w(x_0)=w_0$. Obliczając wartość wielomianu w punkcie w ten sposób ograniczamy liczbę mnożeń. Stosując algorytm Hornera możemy także obliczyć wynik dzielenia wielomianu w(x) przez dwumian x-c. Jeśli bowiem

$$\sum_{i=0}^n a_i x^i = (\sum_{i=0}^{n-1} b_{i+1} x^i)(x-c) + b_0,$$

to porównując współczynniki przy odpowiednich potęgach otrzymujemy zależność $a_i=b_i-b_{i+1}c$ dla $i=0,\dots,n-1$ i $a_n=b_n$. Oznacza to, że $b_i=w_i$ dla $i=0,\dots,n$.

Kolejnym zastosowaniem algorytmu Hornera jest obliczanie wartości pochodnych znormalizowanych w punkcie x_0 , tzn. wartości:

$$\frac{w^{(j)}(x_0)}{j!}$$
 dla $j = 0, 1, \dots, n$.

Zapiszmy wielomian w(x) w postaci:

$$w(x) = (x - x_0)^j v(x) + r(x),$$

gdzie r(x) jest wielomianem o stopniu mniejszym od j. Różniczkując to wyrażenie j razy i obliczając jego wartość w punkcie x_0 otrzymujemy równość:

$$w^{(j)}(x_0) = j!v(x_0).$$

Zatem chcąc obliczyć wartość j-tej pochodnej znormalizowanej wielomianu wystarczy zastosować algorytm Hornera j razy, żeby podzielić kolejno otrzymywane ilorazy przez $x-x_0$, a następnie obliczyć wartość otrzymanego wielomianu w punkcie x_0 .

Ostatnim omawianym zastosowaniem algorytmu Hornera będzie zamiana liczby zapisanej w systemie pozycyjnym o podstawie p ($p \neq 10$) na zapis w systemie dziesiętnym. Rozważmy liczbę zapisaną w systemie pozycyjnym o podstawie p:

$$c_n c_{n-1} \dots c_1 c_{0\ (p)} = c_n p^n + c_{n-1} p^{n-1} + \dots + c_1 p + c_0.$$

Zatem chcąc obliczyć wartość tej liczby w systemie dziesiętnym wystarczy obliczyć wartość wielomianu $w(x) = \sum_{i=0}^{n} c_i x^i$ w punkcie p.

Wielomian możemy też zapisać w tzw. postaci Newtona:

$$w(x) = \sum_{k=0}^{n} b_k \prod_{j=0}^{k-1} (x - x_j) = b_0 + b_1(x - x_0) + b_2(x - x_0)(x - x_1) + \dots + b_n(x - x_0) \cdot \dots \cdot (x - x_{n-1})$$

Mając dany wielomian w tej postaci możemy w łatwy sposób obliczyć jego wartość w punkcie s korzystając z uogólnionego schematu Hornera:

$$\begin{array}{lcl} p_n & = & b_n \\ p_i & = & p_{i+1}(s-x_i) + b_i, \ \mathrm{dla} \ i = n-1, n-2, \dots, 0 \end{array}$$

[34]: from numpy.polynomial import polynomial as P

2.0.1 Zadanie 1

Stosując polecenie horner (w numpy np.polynomial.polynomial.polyval) oblicz wartość wielomianu w(x) w punkcie x_0 dla: 1. $w(x)=x^3-2x^2+3x-4,\ x_0=1,\ 2.$ $w(x)=8x^3+5x^2+3x+1,\ x_0=-3.$

```
[35]: # 1.

x0 = # zdefiniuj x

c = # zdefiniuj c

# oblicz
```

[35]: -2.0

[36]: -179.0

2.0.2 Zadanie 2.

Stosując polecenie pdiv (w numpy np.polynomial.polynomial.polydiv) wyznacz wielomian będacy wynikiem dzielenia wielomianu w(x) przez dwumian d(x):

```
1. w(x) = 2x^3 + 5x^2 - 4x + 11, d(x) = x - 2,
2. w(x) = x^4 - 9x^2 + 3x - 5, d(x) = x + 7.
```

```
[37]: # 1.
w = # zdefiniuj w
d = # zdefiniuj d
q, r = # oblicz
q, r
```

[37]: (array([14., 9., 2.]), array([39.]))

1.
$$q(x) = 2x^2 + 9x + 14$$
, $r(x) = 39$

[38]: (array([115., -16., 1.]), array([-810.]))

2.
$$q(x) = x^2 - 16x + 115$$
, $r(x) = x + 7$

2.0.3 Zadanie 3.

Używając poleceń horner i p
div (w numpy np.polynomial.polynomial.polyval i np.polynomial.poly
nomial.polyval), znajdź wszystkie pochodne znormalizowane wielomian
uw(x)w punkcie $x_0\colon$

```
 \begin{aligned} &1. \  \, w(x)=x^3+2x^2+4x+8, \, x_0=-2, \\ &2. \  \, w(x)=x^4-x^3+3x-1, \, x_0=2 \end{aligned}
```

```
[39]: # 1.
    x_0 = # zdefiniuj x_0
    w = # zdefiniuj w
    ds = # zdefiniuj listę d

polynomials = [w] # przechowuje współczynniki wielomianów v
for d in ds:
    # oblicz
    polynomials.append(v)
```

```
[40]: import math

normalized_derivative = lambda v, j, x_0: # zdefiniuj funkcję
```

```
Derivative value at x_0 = -2 of order 0 equals 0.0
Derivative value at x_0 = -2 of order 1 equals 8.0
Derivative value at x_0 = -2 of order 2 equals -8.0
Derivative value at x_0 = -2 of order 3 equals 6.0
```

```
[48]: # 2.
x_0 = # zdefiniuj x_0
w = # zdefiniuj w
ds = # zdefiniuj listę wielomianów d

polynomials = [w] # przechowuje współczynniki wielomianów v
for d in ds:
    # oblicz
    polynomials.append(v)
```

```
[49]: # Jako, że zdefiniowaliśmy już funkcję na znormalizowaną pochodną to możemy jej⊔

→teraz użyć

for derivative_order, v in enumerate(polynomials):

print(f"Derivative value at x_0 = {x_0} of order {derivative_order} equals⊔

→{normalized_derivative(v, derivative_order, x_0)}")
```

Derivative value at $x_0 = 2$ of order 0 equals 13.0 Derivative value at $x_0 = 2$ of order 1 equals 23.0

```
Derivative value at x_0 = 2 of order 2 equals 36.0
Derivative value at x_0 = 2 of order 3 equals 42.0
Derivative value at x_0 = 2 of order 4 equals 24.0
```

2.0.4 Zadanie 4 (* 3 pkt)

Napisz funkcję, która dla danej liczby p ($2 \le p \le 9$) i liczby zapisanej w systemie pozycyjnym o podstawie p oblicza jej wartość w systemie dziesiętnym wykorzystując algorytm Hornera. Zakładamy, że dane wejściowe do funkcji są podane w postaci pary (c,p), gdzie p jest liczbą naturalną z zakresu od 2 do 9, a c jest wektorem kolejnych cyfr w zapisie pozycyjnym danej liczby, przy czym pierwsza współrzędna odpowiada współczynnikowi przy potędze liczby p o wykładniku 0.

Przetestuj tę funkcję na poniższych przykładach:

```
1. ([5, 4, 3, 2, 1], 6),
2. ([8, 5, 3, 2, 1, 1], 9),
3. ([0, 1, 0, 1, 1, 0, 1], 2).
```

Uwaga! Proszę nie używać wbudowanej funkcji horner (w numpy np.polynomial.polyval).

```
[54]: def eval_positional_notation(c, p):
    # zdefiniuj funkcję
    return value
```

```
[55]: # 1.
c = # zdefiniuj c
p = # zdefiniuj p

eval_positional_notation(c, p)
```

[55]: 1865

```
[56]: eval_positional_notation(c, p) == P.polyval(p, c)
```

[56]: True

```
[57]: # 2.
c = # zdefiniuj c
p = # zdefiniuj p

eval_positional_notation(c, p)
```

[57]: 67364

```
[58]: eval_positional_notation(c, p) == P.polyval(p, c)
```

[58]: True

```
[59]: # 3.
c = # zdefiniuj c
p = # zdefiniuj p

eval_positional_notation(c, p)
```

[59]: 90

```
[60]: eval_positional_notation(c, p) == P.polyval(p, c)
```

[60]: True

2.0.5 Zadanie 5 (* 4 pkt)

Napisz funkcję, która korzystając z u
ogólnionego schematu Hornera dla wektora nróżnych punktów
 $x=[x_0,x_1,\dots,x_{n-1}],$ wektora $b=[b_0,b_1,\dots,b_n]$ współczynników wielomianu w
ielomianu wdanego w postaci Newtona i wektora punktów
 $s=[s_1,s_2,\dots,s_k]$ zwraca wektor wartości tego wielomianu interpolacy
jnego w punktach s_1,s_2,\dots,s_k

Przetestuj te funkcję dla następujących danych:

```
1. x = [2, 4, 6, 8, 10], b = [-1, 1, 2, 3, -4, 1], s = [3, 5, 7, 9],
2. x = [0, 0, -1, -1, -1, -2], b = [3, -3, 3, -3, 2, 0, 2], s = [-1, -2, 0, -1.5, -2.75, 5].
```

```
[61]: def generalized_horner_scheme(x, b, s):
# zdefiniuj funkcję
return value
```

```
[62]: # 1.
    x = # zdefiniuj x
    b = # zdefiniuj b
    s = # zdefiniuj s

generalized_horner_scheme(x, b, s)
```

[62]: array([172, -82, 184, -134])

```
[63]: # 2.
x = # zdefiniuj x
b = # zdefiniuj b
s = # zdefiniuj s

generalized_horner_scheme(x, b, s)
```

```
[63]: array([9.00000000e+00, 4.10000000e+01, 3.00000000e+00, 1.84687500e+01, 1.80756348e+02, 7.70130000e+04])
```