# zmlab1 zadania

November 11, 2023

## 1 Błedy i arytmetyka zmiennopozycyjna

Całość kodu można znaleźć w formie online pod linkiem https://github.com/KsawerySmoczynski/elementy-metod-numerycznych. Jest on również dostępny w google collab

## 1.1 Zadania

## 1.1.1 Zadanie1

```
Oblicz: * (0.1+0.2)+0.3 oraz 0.1+(0.2+0.3) * (0.1*0.6)*0.7 oraz 0.1*(0.6*0.7), * 0.1*(0.7-0.6) oraz 0.1*0.7-0.1*0.6
```

Porównaj otrzymane wyniki.

```
[1]: # 1.
a = # zdefiniuj a
b = # zdefiniuj b
a == b, a, b
```

```
[1]: (False, 0.600000000000001, 0.6)
```

```
[2]: # 2.
a = # zdefiniuj a
b = # zdefiniuj b
a == b, a, b
```

[2]: (False, 0.0419999999999996, 0.52)

```
[3]: # 3.
a = # zdefiniuj a
b = # zdefiniuj b

a == b, a, b
```

[3]: (False, 0.0099999999999999, 0.009999999999999)

## 1.1.2 Zadanie 2

Niech  $a = 1 + eps, b = 1 + \frac{eps}{2}$ .

Które z tych liczb są równe 1 w arytmetyce zmiennopozycyjnej?

Czy liczby a-1 i b-1 są równe 0? Czy  $\frac{eps}{2}=0$ ?

Najpierw uzyskajmy epsilon maszynowy:

- [8]: # Algorytm uzyskujący epsilon maszynowy na skutek dodawania liczby do 1 i⊔

  → jeżeli wynik nie jest równy 1 dzielenia tej liczby przez 2.
- [8]: 2.220446049250313e-16

```
[9]: # Epsilon maszynowy z informacji systemowej
import sys

# wypełnij
```

[9]: 2.220446049250313e-16

Jak widać uzyskany przez nas epsilon jest równy temu z informacji systemowej

```
[10]: # Epsilon maszynowy z paczki numpy
import numpy as np
# wypełnij
```

[10]: 2.220446049250313e-16

Który jest równy temu zapenianemu przez pakiet do obliczeń numerycznych na wektorach - numpy

```
[]: machine_eps = np.finfo(np.float64).eps
```

```
a = # zdefiniuj a
b = # zdefiniuj b

a == 1, b == 1
```

Odpowiedź: (wypełnij)

[13]: (False, True)

Odpowiedź: (wypełnij)

```
[14]: machine_eps / 2 == 0
```

[14]: False

Odpowiedź: (wypełnij)

#### 1.1.3 Zadanie 3

Napisz skrypt zliczający sumę argumentów 0.1 do momentu, gdy otrzymana wartość wyniesie 2. Wykorzystaj pętlę while i dwa różne warunki stopu:

- 1. while suma <> 2,
- 2. suma-2 > 0.001

Czy w obu przypadkach otrzymamy to samo?

```
[15]: # 1 pętla
```

[16]: 2.0000000000000004

Odpowiedź: (wypełnij)

### 1.1.4 Zadanie 4

Zdefinujmy ciąg całek wzorem

$$y_n = \int_0^1 \frac{x^n}{x+5} dx$$

Ciąg ten spełnia zależność rekurencyjną  $y_n+5y_{n-1}=\frac{1}{n}$ . Korzystając z tej zależności chcemy obliczyć wartości poszczególnych całek.

- 1. Napisz skrypt, który oblicza przybliżone wartości całek  $y_1,\dots,y_8$ , wykorzystując wzór rekurencyjny  $y_n=\frac{1}{n}-5y_{n-1}$  oraz początkowe przybliżenie całki  $y_0\approx 0.182$ .
- 2. Napisz skrypt, który oblicza przybliżone wartości całek  $y_7,\ldots,y_0$ , wykorzystując wzór rekurencyjny  $y_{n-1}=\frac{1}{5n}-\frac{1}{5}y_n$ oraz początkowe przybliżenie całki  $y_8\approx 0.019$ .
- 3. Porównaj otrzymane w powyższych punktach wyniki i spróbuj wyjaśnić powstałe różnice.

1.

```
[18]: def y_n(n):
          # zdefiniuj funkcję
[19]: n = 9
      y = []
      for i in range(0,n):
         n_i = i+1
         y.append(y_n(n_i))
      у
[19]: [0.128,
      -0.14,
      1.0333333333333334,
      24.783333333333335,
      -123.75,
      618.8928571428571,
      -3094.3392857142853,
      15471.807539682539]
     2.
 []: def y_n(n):
          # zdefiniuj funkcję
[20]: y = []
     n = 9
      while n >= 1:
         y.append(y_n(n))
         n = 1
      list(reversed(y))
[20]: [0.1823215572114286,
      0.08839221394285715,
      0.05803893028571428,
      0.04313868190476191,
      0.034306590476190474,
      0.028467047619047618,
      0.02433142857142857,
      0.0212,
      0.019]
```

- **3. Odpowiedź** a niestablilne numerycznie rozwiązanie każdy następny wyraz multiplikuje błąd uzyskany w poprzednim
- b stabilne numerycznie rozwiązanie każdy poprzedni wyraz powoduje dzielenie błędu

#### 1.1.5 Zadanie 5.

Dla  $x = 8^{-1}, 8^{-2}, \dots, 8^{-10}$  oblicz wartości funkcji: 1.  $f(x) = \sqrt{x^2 + 1} - 1$ , 2.  $g(x) = \frac{x^2}{\sqrt{x^2 + 1} - 1}$ .

Porównaj otrzymana wartości.

- [21]: array([1.25000000e-01, 1.56250000e-02, 1.95312500e-03, 2.44140625e-04, 3.05175781e-05, 3.81469727e-06, 4.76837158e-07, 5.96046448e-08, 7.45058060e-09, 9.31322575e-10])
- [22]: # 1.
  f = lambda x: # zdefiniuj funkcję
  f(x)
- [22]: array([7.78221854e-03, 1.22062863e-04, 1.90734681e-06, 2.98023219e-08, 4.65661287e-10, 7.27595761e-12, 1.13686838e-13, 1.77635684e-15, 0.00000000e+00, 0.00000000e+00])
- [23]: # 2.
  g = lambda x: # zdefiniuj funkcję
  g(x)

/var/folders/j\_/gy0508\_n2w36wpr12gx3tz2m0000gn/T/ipykernel\_4169/3292143112.py:2:
RuntimeWarning: divide by zero encountered in divide
 g = lambda x: x\*\*2 / (np.sqrt(x\*\*2 + 1) - 1)

[23]: array([2.00778222, 2.00012206, 2.00000191, 2.00000003, 2. , 2. , 2. , 2. , inf, inf])

### 1.1.6 Zadanie 5

Rozważmy funkcję  $f(x)=\sin(x)$ . Pochodną tej funkcji możemy przybliżyć za pomocą ilorazu różnicowego:

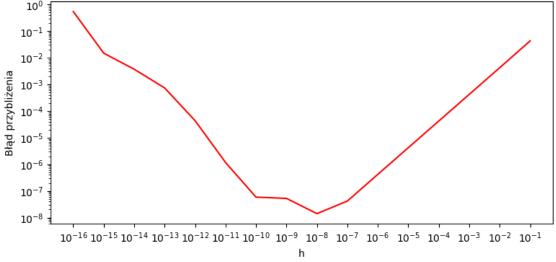
$$f'(x) \approx \frac{\sin(x+h) - \sin(x)}{h}$$

dla małych wartości h. Dla  $h=10^{-n}$   $(n=1,\ldots,16)$  i x=1 wyznacz błąd tego przybliżenia.

Dla jakiej wartości h otrzymane przybliżenie jest najlepsze?

Zilustruj wyniki na wykresie, na którym wartości błędu będą prezentowane w skali logarytmicznej.

```
[25]: array([0.49736375, 0.53608598, 0.53988148, 0.54026023, 0.5402981,
             0.54030189, 0.54030226, 0.54030229, 0.54030236, 0.54030225,
             0.54030114, 0.54034555, 0.53956839, 0.54400928, 0.55511151,
                       ])
[26]: f_prime = # zdefiniuj funkcję
      f_prime(x)
[26]: 0.5403023058681398
[27]: errors = # oblicz błędy
      errors
[27]: array([4.29385533e-02, 4.21632486e-03, 4.20825508e-04, 4.20744495e-05,
             4.20736228e-06, 4.20746809e-07, 4.18276911e-08, 1.40721155e-08,
             5.25412660e-08, 5.84810365e-08, 1.16870406e-06, 4.32402169e-05,
             7.33915900e-04, 3.70697620e-03, 1.48092064e-02, 5.40302306e-01])
[29]: import matplotlib.pyplot as plt
      fig, ax = plt.subplots(figsize=(9, 4))
      # Zdefiniuj wykres
      plt.show()
             10<sup>0</sup>
```



Odpowiedź: (wypełnij)

## 1.2 Zadanie 6 (\* 2 pkt)

Niech  $f(x) = \cos(x) - 1 = -2\sin^2(\frac{x}{2})$ . Oblicz wartość podanej funkcji stosując oba podane wzory dla 1000 wartości x równomiernie rozlożonych w  $(-10^{-7}, 10^{-7})$  i zilustruj otrzymane wyniki na

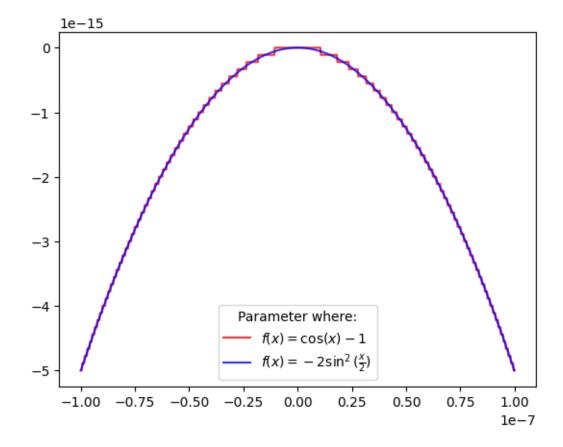
wykresie.

Który wzór wydaje się lepszy? Spróbuj wyjaśnić, dlaczego tak jest.

Oba wykresy powinny być narysowane w jednym oknie i rozróżnialne (poprzez zastosowanie różnych kolorów lub stylów linii). Ponadto, proszę umieścić przy wykresach legendę.

```
[30]: x = # zdefiniuj x
f_1 = lambda x: # zdefiniuj funkcję
f_2 = lambda x: # zdefiniuj funkcję
```

```
[31]: fig, ax = plt.subplots()
# zdefiniuj wykres
plt.show()
```



## 1.2.1 Zadanie 7 (\* 2 pkt)

Rozważmy wielomian  $w(x) = (x-1)^4 = x^4 - 4x^3 + 6x^2 - 4x + 1$ .

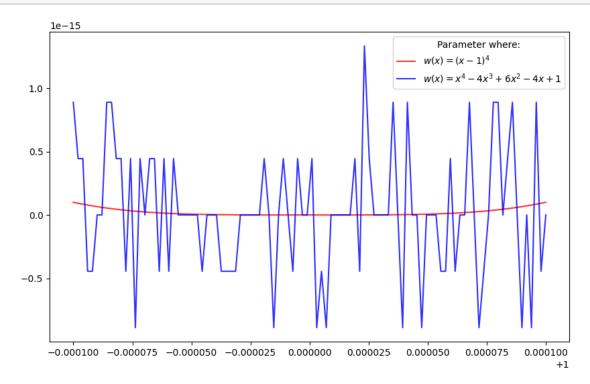
Oblicz stosując oba podane wzory wartość tego wielomianu dla 100 wartości x równomiernie rozłożonych w przedziale (0.9999, 1.0001) i zilustruj otrzymane wyniki na wykresie.

Który wzór wydaje się lepszy? Spróbuj wyjaśnić, dlaczego tak jest.

Oba wykresy powinny być narysowane w jednym oknie i rozróżnialne (poprzez zastosowanie różnych kolorów lub stylów linii). Ponadto, proszę umieścić przy wykresach legendę.

```
[32]: x = \# zdefiniuj x
w_1 = lambda x: \# zdefiniuj funkcję
w_2 = lambda x: \# zdefiniuj funkcję
```

```
[33]: fig, ax = plt.subplots(figsize=(10,6))
# zdefiniuj wykres
plt.show()
```



Odpowiedź: (wypełnij)

# 2 Algorytm Hornera

Zauważmy, że wielomian o naturalnej postaci:

$$w(x) = \sum_{i=0}^{n} a_i x^i$$

można także zapisać jako:

$$w(x) = (\dots((a_n x + a_{n-1})x + a_{n-2})x + \dots + a_1)x + a_0.$$

Z postaci tej wynika sposób obliczania wartości wielomianu w punkcie zwany algorytmem Hornera. Załóżmy, że chcemy obliczyć wartość wielomianu w(x) w punkcie  $x_0$ . Definiujemy:

$$\begin{array}{rcl} w_n & = & a_n, \\ w_i & = & w_{i+1}x_0 + a_i, \ \mathrm{dla} \ i = n-1, n-2, \dots, 0 \end{array}$$

Wtedy  $w(x_0) = w_0$ . Obliczając wartość wielomianu w punkcie w ten sposób ograniczamy liczbę mnożeń. Stosując algorytm Hornera możemy także obliczyć wynik dzielenia wielomianu w(x) przez dwumian x-c. Jeśli bowiem

$$\sum_{i=0}^{n} a_i x^i = (\sum_{i=0}^{n-1} b_{i+1} x^i)(x-c) + b_0,$$

to porównując współczynniki przy odpowiednich potęgach otrzymujemy zależność  $a_i=b_i-b_{i+1}c$  dla  $i=0,\dots,n-1$  i  $a_n=b_n$ . Oznacza to, że  $b_i=w_i$  dla  $i=0,\dots,n$ .

Kolejnym zastosowaniem algorytmu Hornera jest obliczanie wartości pochodnych znormalizowanych w punkcie  $x_0$ , tzn. wartości:

$$\frac{w^{(j)}(x_0)}{j!}$$
 dla  $j = 0, 1, \dots, n$ .

Zapiszmy wielomian w(x) w postaci:

$$w(x) = (x - x_0)^j v(x) + r(x),$$

gdzie r(x) jest wielomianem o stopniu mniejszym od j. Różniczkując to wyrażenie j razy i obliczając jego wartość w punkcie  $x_0$  otrzymujemy równość:

$$w^{(j)}(x_0) = j!v(x_0).$$

Zatem chcąc obliczyć wartość j-tej pochodnej znormalizowanej wielomianu wystarczy zastosować algorytm Hornera j razy, żeby podzielić kolejno otrzymywane ilorazy przez  $x-x_0$ , a następnie obliczyć wartość otrzymanego wielomianu w punkcie  $x_0$ .

Ostatnim omawianym zastosowaniem algorytmu Hornera będzie zamiana liczby zapisanej w systemie pozycyjnym o podstawie p ( $p \neq 10$ ) na zapis w systemie dziesiętnym. Rozważmy liczbę zapisaną w systemie pozycyjnym o podstawie p:

$$c_n c_{n-1} \dots c_1 c_{0\ (p)} = c_n p^n + c_{n-1} p^{n-1} + \dots + c_1 p + c_0$$

Zatem chcąc obliczyć wartość tej liczby w systemie dziesiętnym wystarczy obliczyć wartość wielomianu  $w(x) = \sum_{i=0}^{n} c_i x^i$  w punkcie p.

Wielomian możemy też zapisać w tzw. postaci Newtona:

$$w(x) = \sum_{k=0}^n b_k \prod_{j=0}^{k-1} (x-x_j) = b_0 + b_1(x-x_0) + b_2(x-x_0)(x-x_1) + \ldots + b_n(x-x_0) \cdot \ldots \cdot (x-x_{n-1})$$

Mając dany wielomian w tej postaci możemy w łatwy sposób obliczyć jego wartość w punkcie s korzystając z uogólnionego schematu Hornera:

$$p_n = b_n$$
  
 $p_i = p_{i+1}(s-x_i) + b_i$ , dla  $i = n-1, n-2, ..., 0$ 

[34]: from numpy.polynomial import polynomial as P

### 2.0.1 Zadanie 1

Stosując polecenie horner (w numpy np.polynomial.polynomial.polyval) oblicz wartość wielomianu w(x) w punkcie  $x_0$  dla: 1.  $w(x)=x^3-2x^2+3x-4,\ x_0=1,\ 2.$   $w(x)=8x^3+5x^2+3x+1,\ x_0=-3.$ 

```
[35]: # 1.

x0 = # zdefiniuj x

c = # zdefiniuj c

# oblicz
```

[35]: -2.0

```
[36]: # 2.

x0 = # zdefiniuj x

c = # zdefiniuj x

# oblicz
```

[36]: -179.0

#### 2.0.2 Zadanie 2.

Stosując polecenie pdiv (w numpy np.polynomial.polynomial.polydiv) wyznacz wielomian będacy wynikiem dzielenia wielomianu w(x) przez dwumian d(x): 1.  $w(x) = 2x^3 + 5x^2 - 4x + 11$ , d(x) = x - 2, 2.  $w(x) = x^4 - 9x^2 + 3x - 5$ , d(x) = x + 7.

```
[37]: # 1.
w = # zdefiniuj w
d = # zdefiniuj d
q, r = # oblicz
q, r
```

[37]: (array([14., 9., 2.]), array([39.]))

1. 
$$q(x) = 2x^2 + 9x + 14$$
,  $r(x) = 39$ 

[38]: (array([115., -16., 1.]), array([-810.]))

2. 
$$q(x) = x^2 - 16x + 115$$
,  $r(x) = x + 7$ 

#### 2.0.3 Zadanie 3.

Używając poleceń horner i pdiv (w numpy np.polynomial.polynomial.polyval i np.polynomial.polynomial.polyval), znajdź wszystkie pochodne znormalizowane wielomianu w(x) w punkcie  $x_0$ : 1.  $w(x)=x^3+2x^2+4x+8$ ,  $x_0=-2$ ,  $w(x)=x^4-x^3+3x-1$ ,  $x_0=2$ 

```
[39]: # 1.
    x_0 = # zdefiniuj x_0
    w = # zdefiniuj w
    ds = # zdefiniuj listę d

polynomials = [w] # przechowuje współczynniki wielomianów v
for d in ds:
    # oblicz
    polynomials.append(v)
```

```
[40]: import math

normalized_derivative = lambda v, j, x_0: # zdefiniuj funkcję
```

[41]: for derivative\_order, v in enumerate(polynomials):

print(f"Derivative value at x\_0 = {x\_0} of order {derivative\_order} equals\_u

standard derivative(v, derivative\_order, x\_0)}")

Derivative value at  $x_0 = -2$  of order 0 equals 0.0 Derivative value at  $x_0 = -2$  of order 1 equals 8.0 Derivative value at  $x_0 = -2$  of order 2 equals -8.0 Derivative value at  $x_0 = -2$  of order 3 equals 6.0

```
[48]: # 2.
x_0 = # zdefiniuj x_0
w = # zdefiniuj w
ds = # zdefiniuj listę wielomianów d

polynomials = [w] # przechowuje współczynniki wielomianów v
for d in ds:
    # oblicz
    polynomials.append(v)
```

[49]: # Jako, że zdefiniowaliśmy już funkcję na znormalizowaną pochodną to możemy jej⊔

teraz użyć

for derivative\_order, v in enumerate(polynomials):

print(f"Derivative value at x\_0 = {x\_0} of order {derivative\_order} equals⊔

formalized\_derivative(v, derivative\_order, x\_0)}")

Derivative value at  $x_0 = 2$  of order 0 equals 13.0 Derivative value at  $x_0 = 2$  of order 1 equals 23.0 Derivative value at  $x_0 = 2$  of order 2 equals 36.0

```
Derivative value at x_0 = 2 of order 3 equals 42.0
Derivative value at x_0 = 2 of order 4 equals 24.0
```

## 2.0.4 Zadanie 4 (\* 3 pkt)

Napisz funkcję, która dla danej liczby p ( $2 \le p \le 9$ ) i liczby zapisanej w systemie pozycyjnym o podstawie p oblicza jej wartość w systemie dziesiętnym wykorzystując algorytm Hornera. Zakładamy, że dane wejściowe do funkcji są podane w postaci pary (c,p), gdzie p jest liczbą naturalną z zakresu od 2 do 9, a c jest wektorem kolejnych cyfr w zapisie pozycyjnym danej liczby, przy czym pierwsza współrzędna odpowiada współczynnikowi przy potędze liczby p o wykładniku 0.

Przetestuj tę funkcję na poniższych przykładach:

```
1. ([5, 4, 3, 2, 1], 6),
2. ([8, 5, 3, 2, 1, 1], 9),
3. ([0, 1, 0, 1, 1, 0, 1], 2).
```

Uwaga! Proszę nie używać wbudowanej funkcji horner (w numpy np.polynomial.polynomial.polyval).

```
[54]: def eval_positional_notation(c, p):
    # zdefiniuj funkcję
    return value
```

```
[55]: # 1.
c = # zdefiniuj c
p = # zdefiniuj p

eval_positional_notation(c, p)
```

[55]: 1865

```
[56]: eval_positional_notation(c, p) == P.polyval(p, c)
```

[56]: True

```
[57]: # 2.
c = # zdefiniuj c
p = # zdefiniuj p

eval_positional_notation(c, p)
```

[57]: 67364

```
[58]: eval_positional_notation(c, p) == P.polyval(p, c)
```

[58]: True

```
[59]: # 3.
c = # zdefiniuj c
```

```
p = # zdefiniuj p
eval_positional_notation(c, p)
```

[59]: 90

```
[60]: eval_positional_notation(c, p) == P.polyval(p, c)
```

[60]: True

## 2.0.5 Zadanie 5 (\* 4 pkt)

Napisz funkcję, która korzystając z u<br/>ogólnionego schematu Hornera dla wektora nróżnych punktów<br/>  $x=[x_0,x_1,\dots,x_{n-1}],$  wektora  $b=[b_0,b_1,\dots,b_n]$ współczynników wielomianu w<br/>ielomianu wdanego w postaci Newtona i wektora punktów<br/>  $s=[s_1,s_2,\dots,s_k]$ zwraca wektor wartości tego wielomianu interpolacy<br/>jnego w punktach  $s_1,s_2,\dots,s_k$ 

Przetestuj tę funkcję dla następujących danych: 1. x = [2,4,6,8,10], b = [-1,1,2,3,-4,1], s = [3,5,7,9], 2. x = [0,0,-1,-1,-1,-2], b = [3,-3,3,-3,2,0,2], s = [-1,-2,0,-1.5,-2.75,5].

```
[61]: def generalized_horner_scheme(x, b, s):
# zdefiniuj funkcję
return value
```

```
[62]: # 1.
    x = # zdefiniuj x
    b = # zdefiniuj b
    s = # zdefiniuj s

generalized_horner_scheme(x, b, s)
```

[62]: array([ 172, -82, 184, -134])

```
[63]: # 2.
x = # zdefiniuj x
b = # zdefiniuj b
s = # zdefiniuj s

generalized_horner_scheme(x, b, s)
```

```
[63]: array([9.00000000e+00, 4.10000000e+01, 3.00000000e+00, 1.84687500e+01, 1.80756348e+02, 7.70130000e+04])
```

[]: