Модуль 11.1. Метод простой итерации

Выполнила: гр.007,

Команда

Постановка задачи: СЛАУ

Ax = b, $x \in \mathbb{R}^n$, $b \in \mathbb{R}^n$, $A(n \times n)$, $\det A \neq 0$ (невырожденная матрица).

 $x^* \in \mathbb{R}^n$. точное решение

Метод: метод простой итерации

Канонический вид

$$\frac{x^{(s+1)} - x^{(s)}}{\tau} + Ax^{(s)} = b$$

 τ — число (постоянный параметр метода)

 $x^{(0)} \in \mathbb{R}^n$ — начальное приближение

Запись для расчетов

$$x^{(s+1)} = x^{(s)} - \tau \cdot r^{(s)}$$

 $r^{(s)} = Ax^{(s)} - b$ — невязка СЛАУ на текущем шаге

Пеорема 1. При решении СЛАУ методом простой итерации

$$\left\| z^{(s)} \right\|_{2} \le \left\| G(\tau) \right\|_{2}^{s} \left\| z^{(0)} \right\|_{2}$$

выполняется всегда, т.е. $\forall \tau, \ \forall z^{(0)}$

$$\|G(\tau)\|_2 < 1$$

 $\parallel G(au) \parallel_2 < 1$ достаточное условие сходимости

Здесь

$$z^{(s)} = x^{(s)} - x^*$$
 – погрешность метода на шаге s , $z^{(s)} = z^{(s)}$ - ее норма

$$z^{(0)} = x^{(0)} - x^*$$
 – погрешность на начальном приближении, $\|z^{(0)}\|_2$ - ее норма

$$G(\tau) = E - \tau A - nepexoдная матрица$$

$$\parallel G(au) \parallel_2 -$$
 ее норма $\parallel G(au) \parallel_2^s -$ ее норма в степени s ,

Доқазательство

$$x^{(s+1)} = x^{(s)} + \tau \cdot (b - Ax^{(s)})$$
 записан шаг метода $b = Ax^*$ (потому что точное решен

(потому что точное решение СЛАУ)

$$x^{(s+1)} - x^* = x^{(s)} - x^* + \tau \cdot (Ax^* - Ax^{(s)})$$

(вычли точное решение слева и справа в первой формуле)

$$z^{(s+1)} = z^{(s)} - \tau \cdot Az^{(s)} = (E - \tau A) z^{(s)}$$

(записали предыдущую формулу через погрешность)

$$G(\tau) = E - \tau A$$

(ввели новое обозначение и назвали эту матрицу «переходной матрицей»)

$$z^{(s+1)} = G(\tau) z^{(s)}$$

(переходная матрица связывает погрешности соседних шагов)

$$z^{(s+1)} = G(\tau)z^{(s)} = (G(\tau))^2 z^{(s)} = \dots = (G(\tau))^{s+1} z^{(0)}$$

(тақ связаны погрешность с начальной погрешностью)

$$z^{(s)} = (G(\tau))^s z^{(0)}$$
 (перешли қ индеқсу из теоремы, выше другой индеқс)

$$\|z^{(s)}\|_{2} = \|(G(\tau))^{s} z^{(0)}\|_{2} \le \|(G(\tau))^{s}\|_{2} \|z^{(0)}\|_{2}$$

(это оценқа нормы погрешности через начальную погрешность, использовано свойство согласованности норм)

$$\left\| \left(G(\tau) \right)^{s} \right\|_{2} = \underbrace{\left\| G(\tau) \cdot G(\tau) ... G(\tau) \right\|_{2}}_{s \ pas} \leq \underbrace{\left\| G(\tau) \right\|_{2} \cdot \left\| G(\tau) \right\|_{2} ... \cdot \left\| G(\tau) \right\|_{2}}_{s \ pas} = \left\| G(\tau) \right\|_{2}^{s}$$

(слева матрица в степени, затем ее норма; справа норма матрицы, затем степень нормы матрицы — по 4-й аксиоме нормы матрицы получили такую оценқу)

$$\left\| z^{(s)} \right\|_{2} \le \left\| (G(\tau))^{s} \right\|_{2} \left\| z^{(0)} \right\|_{2} \le \left\| G(\tau) \right\|_{2}^{s} \left\| z^{(0)} \right\|_{2}$$

(оценқа из теоремы доқазана, она выполняется всегда, т.е. $\forall au, \ \forall z^{(0)}$)

Из этой оценки получим достаточное условие сходимости:

Если
$$\|G(\tau)\|_2 < 1$$
, то при $s \to +\infty$ $\|G(\tau)\|_2^s \to 0$ и поэтому $\|z^{(s)}\|_2 \to 0$.

Важно: так как в теореме доказывается сходимость, конспект нужно !!! дополнить определением «сходящегося итерационного метода»

Вопросы-ответы по теме

Вопросы по целям/задачам

1. Зачем нужно условие $\det A \neq 0$?

Чтобы решение СЛАУ ∃!

2. Как в методе простой итерации взять начальное приближение?

Любое
$$x^{(0)} \in \mathbb{R}^n$$

3. Как в методе простой итерации выбрать параметр τ ?

Любое число, для которого
$$\parallel E - \tau \cdot A \parallel_2 < 1$$

4. Что такое переходная матрица?

Обозначают
$$G(\tau)$$
, определяют қақ $G(\tau) = E - \tau \cdot A$

5. Нужно было доказать сходимость метода. Почему Вы считаете, что сходимость доказана?

Итерационный метод называется сходящимся, если при любом выборе начального приближения решение, полученное с помощью метода, с увеличением числа шагов стремится к точному решению СЛАУ

Доқазано:

если
$$\|G(\tau)\|_{2} < 1$$
, то для любого $z^{(0)} \in R^{n}$ при $s \to +\infty$ $\|z^{(s)}\|_{2} \to 0$

$$\mathcal{M}a\kappa \kappa a\kappa z^{(s)} = x^{(s)} - x^* u z^{(0)} = x^{(0)} - x^*$$

любой выбор $z^{(0)} \in \mathbb{R}^n$ означает любой выбор $x^{(0)} \in \mathbb{R}^n$

а результат
$$\left\| z^{(s)} \right\|_2 \to 0$$
 означает $\left\| x^{(s)} - x^* \right\|_2 \to 0$

Технические вопросы

1) Что такое норма вектора?

Это функционал, его обозначают $\|x\|$, должны выполняться 3 аксиомы, см. Модуль 10

2) Что значит «евклидова норма вектора»?

Это
$$\|x\|_2 = \sqrt{(x,x)}$$
 , 3 аксиомы выполняются

3) Что такое норма (квадратной) матрицы?

Это функционал, его обозначают $\|A\|$, должны выполняться 4 аксиомы, см. Модуль 10

4) Что такое свойство согласованности норм?

Это согласованность норм матрицы и вектора:

$$\forall x \in R^n \parallel Ax \parallel \leq \parallel A \parallel \cdot \parallel x \parallel$$

5) Как в доказательстве используется свойство согласованности норм?

При переходе
$$\| (G(\tau))^s z^{(0)} \|_2 \le \| (G(\tau))^s \|_2 \| z^{(0)} \|_2$$

6) Какая аксиома матричных норм используется в доказательстве?

Четвертая аксиома о том, что $\parallel AB \parallel \leq \parallel A \parallel \cdot \parallel B \parallel$, где A,B — матрицы

7) Как она используется?

$$\mathcal{II}pu \text{ nepexode } \underbrace{ \left\| G(\tau) \cdot G(\tau) ... G(\tau) \right\|_{2}}_{s \text{ pa3}} \leq \underbrace{ \left\| G(\tau) \right\|_{2} \cdot \left\| G(\tau) \right\|_{2} ... \cdot \left\| G(\tau) \right\|_{2}}_{s \text{ pa3}}$$

8) Что такое «евклидова» норма матрицы?

Это норма матрицы, подчиненная евклидовой норме вектора,

обозначается
$$\parallel A \parallel_2$$
, определяется қақ. $\parallel A \parallel_2 = \sup_{x \neq 0} \frac{\parallel Ax \parallel_2}{\parallel x \parallel_2}$,

4 ақсиомы выполняются

9) Как можно ее «подсчитать»?

Через спектральный радиус, вот так:
$$\|A\|_2 = \sqrt{\rho(A^T A)}$$

$$\mathcal{D}$$
ля симметричной матрицы проще: $\|A\|_2 = \rho(A)$

10) Как подсчитать «евклидову» норму переходной матрицы (она упомянута в теореме)?

Через спектральный радиус, вот так:
$$\|G(\tau)\|_2 = \sqrt{\rho([G(\tau)]^T G(\tau))}$$

$$\mathbb{D}$$
ля симметричной матрицы проще: $\|G(\tau)\|_2 = \rho(G(\tau))$

11) Что такое спектральный радиус?

Расстояние от нуля (на комплексной плоскости) до наиболее удаленного от нуля собственного числа, определение такое:
$$\rho(A) = \max_{i=1,n} |\lambda_i(A)|$$

12) Как оценить спектральный радиус, если подсчет собственных чисел трудоемкий?

Все собственные числа лежат на комплексной плоскости в кругах

$$\left| z - a_{ii} \right| \le \sum_{\substack{j=1,\\j\neq i}}^{n} \left| a_{ij} \right|, i = 1,...n$$

здесь a_{ij} , i, j = 1,...n — элементы матрицы

Вопросы о применении теоремы и метода

1. В каких приложениях можно использовать теорему?

Для любых СЛАУ с невырожденной матрицей (симметричность и прочее не требуется) с целью:

1) подбора параметра метода: достаточное условие сходимости $\parallel E - \tau \cdot A \parallel_2 < 1$, уе;

2) оценки погрешности метода на текущем шаге по начальной невязке

$$\|z^{(s)}\|_{2} \le \|G(\tau)\|_{2}^{s} \|z^{(0)}\|_{2} \le \|E - \tau \cdot A\|_{2}^{s} \cdot \|A^{-1}\|_{2} \cdot \|r^{(0)}\|_{2}$$

Чтобы применять такую оценку, нужно

вычислить
$$\left\| r^{(0)} \, \right\|_2$$
 - начальную невязку

вычислить или оценить множители $\parallel A^{-1} \parallel_2 u \parallel E - \tau \cdot A \parallel_2 \cdot$

знать номер текущего шага, то есть s.

3) оценки числа итераций, гарантирующих решение задачи с заданной погрешностью:

если нужно, чтобы
$$\left\| z^{(N)} \right\|_2 \le 0.0001$$
,

число шагов N найдем из условия

$$\|E - \tau \cdot A\|_{2}^{N} \cdot \|A^{-1}\|_{2} \cdot \|r^{(0)}\|_{2} \le 0.0001$$

Задача по теме (нужен только подход к решению)

Не решая характеристическое уравнение, не вычисляя собственные числа, предложить параметр метода простой итерации, проверить сходимость; записать оценку сходимости; записать оценку погрешности по невязке.

5

Внимание: матрица несимметрична.

$$\begin{bmatrix} 5 & 1 & 1 & 1 \\ 2 & 7 & 2 & 1 \\ 3 & 1 & 9 & 2 \\ 2 & 1 & 3 & 12 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} x \\ x \\ x \\ x \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 8 \\ 12 \\ 15 \\ 18 \end{bmatrix}$$