Модуль 5. Основы теории разностных схем. Аппроксимация, устойчивость, сходимость. Модельная задача для доказательства сходимости. Погрешность разностного оператора. Погрешность аппроксимации и погрешность схемы. Анализ общей погрешности решения.

# 5.1. Модельная задача для доказательства сходимости

Рассмотрим краевую задачу

$$\begin{cases}
12u'' - 5u = -7 \\
u(0) = 10, u(1) = 100
\end{cases}$$
(5.1)

решением которой является функция  $u(x), x \in [0,1]$ .

Задача (5.1) есть частный случай задачи (4.1), заданной на отрезке [a,b] = [0,1] при k(x) = 12, q(x) = 5, f(x) = 7 (точка разрыва отсутствует) с граничными условиями  $\mu_1$  = 10,  $\mu_2$  = 100.

## Решение (5.1) существует, единственно и является достаточно гладким.

Численное решение (5.1) можно найти с помощью консервативной разностной схемы, построенной методом баланса. Для этого на отрезке [0,1] определим сетку с узлами

 $x_i=ih,\,i=0,n\,$  и шагом  $h=rac{1}{n}$  (сетка размерности n ). Так как коэффициенты консерва-

тивной схемы, построенной методом баланса, принимают значения

$$\varphi_i = \frac{1}{h} \cdot \int_{x_{i-0.5}}^{x_{i+0.5}} f(x) dx = 7, \ i = 1, n-1$$

$$d_i = \frac{1}{h} \cdot \int_{x_{i-0.5}}^{x_{i+0.5}} q(x) dx = 5, \quad i = 1, n-1$$

$$a_i = \left(\frac{1}{h} \cdot \int_{x_{i-1}}^{x_i} \frac{dx}{k(x)}\right)^{-1} = 12, \quad i = 1, n$$

схема записывается в виде

$$\begin{cases}
12 \cdot \frac{v_{i-1} - 2v_i + v_{i+1}}{h^2} - 5v_i = -7, i = 1, n - 1, \\
v_0 = 10, v_n = 100
\end{cases}$$
(5.2)

и представляет собой систему линейных алгебраических уравнений (СЛАУ) с 3-х диагональной матрицей.

На примере задачи (5.1) и консервативной схемы (5.2) покажем, как можно доказывать сходимость решения разностных схем к решению дифференциальных задач.

### 5.2. Погрешность схемы и сходимость

Точное решение задачи (5.1) обозначим  $u(x), x \in [0,1]$ .

Точное решение задачи (5.1) в узлах сетки обозначим  $u=(u_0,u_1,...u_n)\in R^{n+1}$  .

Точное решение разностной схемы (5.2) обозначим  $v = (v_0, v_1, ..., v_n) \in \mathbb{R}^{n+1}$ .

Определение. Погрешностью схемы называют разность точного решения задачи и точного решения схемы в узлах сетки:

$$z = u - v$$
, где  $z_i = u_i - v_i$ ,  $i = 0,...n$ . (5.3)

Таким образом, вектор  $z = (z_0, z_1, ..., z_n) \in \mathbb{R}^{n+1}$  есть погрешность схемы.

Для изучения z используем норму  $\parallel z \parallel$ . Среди способов задания нормы отметим:

$$\|z\|_1 = \sum_{i=0}^n |z_i|$$
 – норма, порождающая расстояние «городских кварталов»;

$$\| z \|_2 = \sqrt{(z,z)}$$
 – евклидова норма;

$$\parallel z \parallel_{\infty} = \max_{i=0,n} \lvert z_i 
vert$$
 – норма, порождающая расстояние Чебышева.

**Определение**. Если при сгущении сетки ( $n \to +\infty$ ) погрешность z стремится к нулю (  $\parallel z \parallel \to 0$ ), говорят, что схема **сходится**. Если на всех достаточно густых сетках (то есть  $\forall n \geq \hat{N}$ ) для погрешности z верна оценка

$$\parallel z \parallel \leq Mh^k \tag{5.4}$$

где h>0 – шаг сетки и k>0 , M>0 – константы, не зависящие от h , говорят, что схема сходится с порядком k .

(так как  $\lim_{n \to +\infty} Mh^k = 0$  , из оценки (5.4) следует сходимость).

Сходимость схемы (5.2) будем доказывать, используя норму  $\parallel z \parallel_{\infty}$  .

### 5.3. Погрешность разностного оператора

Разностная схема (5.2) содержит выражения, относящиеся к категории **разностных операторов**, а именно, выражения:

$$\frac{v_{i-1}-2v_i+v_{i+1}}{h^2}$$
,  $i=1,...n-1$ .

Для указанных выше выражений используются обозначения

$$\left[v_{x\bar{x}}\right]_i = \frac{v_{i-1} - 2v_i + v_{i+1}}{h^2}, i = 1,...n - 1.$$
 (5.5)

Каждый из операторов  $\left[v_{x\overline{x}}\right]_i$ , i=1,...n-1 называется **центральным разностным оператором для вычисления второй производной на трехточечном шаблоне**, то есть в точке  $x_i$  с использованием точек  $x_{i+1}$ ,  $x_{i-1}$  (далее кратко – разностный оператор).

Покажем, почему оператор вида (5.5), не содержащий производных, может использоваться для численного дифференцирования.

Пусть u(x) – произвольная достаточно гладкая функция, заданная на отрезке  $x \in [0,1]$ .

Пусть на отрезке  $x \in [0,1]$  задана сетка с узлами  $x_i = ih$ , i = 0,n и шагом  $h = \frac{1}{n}$ .

Рассмотрим разностный оператор  $[u_{x\overline{x}}]_i$  , заданный в узле  $x_i$  .

$$\left[u_{x\bar{x}}\right]_{i} = \frac{u_{i-1} - 2u_{i} + u_{i+1}}{h^{2}}.$$
 (5.6)

**Определение.** Погрешностью разностного оператора  $[u_{x\overline{x}}]_i$ , заданного в узле  $x_i$ , называется разность значения производной  $u''(x_i)$ , для вычисления которой используется оператор, и значения самого оператора:

$$\psi^*(x_i) = u''(x_i) - [u_{x\bar{x}}]_i . ag{5.7}$$

Исследуем погрешность оператора. Для этого запишем ее в виде

$$\psi^*(x_i) = u''(x_i) - \frac{u_{i-1} - 2u_i + u_{i+1}}{h^2}$$
(5.8)

и каждое слагаемое (5.8) представим формулой Тейлора в окрестности точки  $x_i$  (при изучении погрешности разностных операторов формула Тейлора выписывается в окрестности той точки, в которой нужно вычислить производную).

Слагаемые  $u''(x_i)$  и  $u_i = u(x_i)$  уже представлены формулой Тейлора в точке  $x_i$ .

Для  $u_{i+1}$  и  $u_{i-1}$  формулу Тейлора запишем в виде

$$u_{i+1} = u(x_i + h) = u(x_i) + u'(x_i) \cdot h + u''(x_i) \cdot \frac{h^2}{2!} + u'''(x_i) \cdot \frac{h^3}{3!} + u^{IV}(\xi_i) \cdot \frac{h^4}{4!}$$
 (5.9)

где неизвестная средняя точка обозначена через  $\xi_i \in [x_i, x_{i+1}]$ ;

$$u_{i-1} = u(x_i - h) = u(x_i) - u'(x_i) \cdot h + u''(x_i) \cdot \frac{h^2}{2!} - u'''(x_i) \cdot \frac{h^3}{3!} + u^{IV}(\eta_i) \cdot \frac{h^4}{4!}$$
 (5.10)

где неизвестная средняя точка обозначена через  $\eta_i \in [x_{i-1}, x_i]$  .

Так как

$$u_{i+1} + u_{i-1} = 2 \cdot u(x_i) + 2 \cdot u''(x_i) \cdot \frac{h^2}{2} + \left( u^{IV}(\xi_i) + u^{IV}(\eta_i) \right) \cdot \frac{h^4}{24}$$

при подстановке данной суммы в формулу (5.8) получим

$$\psi^{*}(x_{i}) = u''(x_{i}) - \frac{u_{i-1} - 2u_{i} + u_{i+1}}{h^{2}} =$$

$$= u''(x_{i}) - \frac{2 \cdot u(x_{i}) + u''(x_{i}) \cdot h^{2} + (u(\xi_{i}) + u(\eta_{i})) \cdot \frac{h^{4}}{24} - 2u_{i}}{h^{2}} =$$

$$= -(u^{IV}(\xi_{i}) + u^{IV}(\eta_{i})) \cdot \frac{h^{2}}{24}$$

**Теорема (о погрешности оператора).** Пусть u(x) – некоторая достаточно гладкая функция, заданная на отрезке  $x \in [0,1]$ . Пусть на отрезке  $x \in [0,1]$  задана сетка с узлами  $x_i = ih, i = 0, n$  и шагом  $h = \frac{1}{n}$ . Тогда во внутренних узлах сетки, то есть в узлах  $x_i = ih, i = 1, n-1$ , разностный оператор  $\left[u_{x\overline{x}}\right]_i$  аппроксимирует вторую производную  $u''(x_i)$  и для погрешности разностного оператора верно:

$$\psi^*(x_i) = -\left(u^{IV}(\xi_i) + u^{IV}(\eta_i)\right) \cdot \frac{h^2}{24},\tag{5.11}$$

где  $\ \xi_i \in [x_i, x_{i+1}], \eta_i \in [x_{i-1}, x_i]$  – некоторые неизвестные средние точки; также верно

$$\psi^*(x_i) = -u^{IV}(x_i) \cdot \frac{h^2}{12} + o(h^2). \tag{5.12}$$

Доказательство. Представление погрешности в виде (5.11) доказано выше.

Чтобы доказать (5.12), используем другой способ записи формулы Тейлора, а именно,  $u_{i+1}$  и  $u_{i-1}$  запишем в виде

$$u_{i+1} = u(x_i + h) =$$

$$= u(x_i) + u'(x_i) \cdot h + u''(x_i) \cdot \frac{h^2}{2!} + u'''(x_i) \cdot \frac{h^3}{3!} + u^{IV}(x_i) \cdot \frac{h^4}{4!} + o(h^4)$$

$$u_{i-1} = u(x_i - h) =$$

$$= u(x_i) - u'(x_i) \cdot h + u''(x_i) \cdot \frac{h^2}{2!} - u'''(x_i) \cdot \frac{h^3}{3!} + u^{IV}(x_i) \cdot \frac{h^4}{4!} + o(h^4)$$

откуда следует

$$u_{i+1} + u_{i-1} = 2 \cdot u(x_i) + 2 \cdot u''(x_i) \cdot \frac{h^2}{2} + 2 \cdot u^{IV}(x_i) \cdot \frac{h^4}{24} + o(h^4).$$

При подстановке данной суммы в формулу погрешности оператора (5.8) получим

$$\psi^*(x_i) = u''(x_i) - \frac{u_{i-1} - 2u_i + u_{i+1}}{h^2} =$$

$$= u''(x_i) - \frac{2 \cdot u(x_i) + u''(x_i) \cdot h^2 + u^{IV}(x_i) \cdot \frac{h^4}{12} + o(h^4) - 2u_i}{h^2} =$$

$$= -u^{IV}(x_i) \cdot \frac{h^2}{12} + o(h^2)$$

что и требовалось доказать.

Следствие 1. Пусть u(x) – полином степени не выше 3. Тогда разностный оператор  $\left[u_{x\overline{x}}\right]_i$  аппроксимирует вторую производную  $u''(x_i)$  абсолютно точно, то есть

$$u''(x_i) = \left[u_{x\overline{x}}\right]_i \tag{5.13}$$

**Доказательство.** Если u(x) – полином степени не выше 3, то  $u^{IV}(x) \equiv 0$  . Поэтому из (5.11) следует  $\psi^*(x_i) = 0$  .

**Следствие 2.** Для погрешности разностного оператора в узлах  $x_i = ih, i = 1, n-1,$  верна оценка

$$\left| \psi^*(x_i) \right| \le \frac{h^2}{12} \cdot \max_{x \in [x_{i-1}; x_{i+1}]} |u^{IV}(x)|. \tag{5.14}$$

Доказательство. Действительно, из свойства (5.11) получим

$$\begin{split} &|\psi^{*}(x_{i})| \leq \frac{h^{2}}{24} \cdot |u^{\text{IV}}(\xi_{i})| + \frac{h^{2}}{24} \cdot |u^{\text{IV}}(\eta_{i})| \leq \\ &\leq \frac{h^{2}}{24} \cdot \max_{x \in [x_{i}; x_{i+1}]} |u^{\text{IV}}(x)| + \frac{h^{2}}{24} \cdot \max_{x \in [x_{i-1}; x_{i}]} |u^{\text{IV}}(x)| \leq \frac{h^{2}}{12} \cdot \max_{x \in [x_{i-1}, x_{i+1}]} |u^{\text{IV}}(x)| \end{split}$$

Из (5.11), (5.12), (5.14) следует: разностный оператор  $[u_{x\overline{x}}]_i$  можно использовать для вычисления второй производной  $u''(x_i)$ : при измельчении сетки погрешность оператора стремится к нулю.

### 5.4. Погрешность аппроксимации (для схемы)

Для уравнений произвольного вида **невязкой** называют *разность левой и правой частей* уравнения.

Например, запишем уравнение 5x=15, тогда 5x-15 – невязка. Если в качестве x взять точное решение уравнения, невязка обратится в ноль: x=3 решение,  $5\times 3=15$ , при этом невязка  $5\times 3-15=0$ .

Если в качестве x взять значение, не являющееся решением, невязка 5x-15 показывает, насколько различаются левая и правая части уравнения при выбранном x.

**Определение.** Для произвольной дифференциальной задачи и разностной схемы **погрешностью аппроксимации**  $\psi$  называют невязку разностной схемы, при условии, что в нее подставили точное решение дифференциальной задачи.

**Определение.** Для задачи (5.1) и разностной схемы (5.2) **погрешностью аппроксимации**  $\psi$  называют невязку разностной схемы (5.2), при условии, что в нее подставили точное решение дифференциальной задачи (5.1), при этом (по определению невязки):

$$\psi_0 = u_0 - 10 \tag{5.15}$$

$$\psi_i = 12 \cdot \frac{u_{i-1} - 2u_i + u_{i+1}}{h^2} - 5u_i + 7, i = 1, ..., n-1$$
(5.16)

$$\psi_n = u_n - 100 \tag{5.17}$$

Таким образом,  $\psi = (\psi_0, \psi_1, ..., \psi_n) \in \mathbb{R}^{n+1}$  есть погрешность аппроксимации.

Вектор  $\psi$  имеет столько компонент, сколько уравнений в разностной схеме.

Среди способов задания нормы  $\|\psi\|$  отметим  $\|\psi\|_1$ ,  $\|\psi\|_2$ ,  $\|\psi\|_\infty$ . При изучении задачи (5.1) и схемы (5.2) будем использовать  $\|\psi\|_\infty$ .

### 5.5. Связь погрешности схемы и погрешности аппроксимации

**Теорема (о связи погрешностей z и \psi).** Для задачи (5.1) и схемы (5.2) компоненты погрешности z и компоненты погрешности аппроксимации  $\psi$  связаны системой уравнений

$$\begin{cases} 12 \cdot \frac{z_{i-1} - 2z_i + z_{i+1}}{h^2} - 5z_i = \psi_i, i = 1, n - 1, \\ z_0 = \psi_0, z_n = \psi_n \end{cases}$$
 (5.18)

СЛАУ (5.8) имеет такую же структуру (такую же матрицу), как СЛАУ (5.2). В левой части (5.18) вместо v записывается погрешность схемы z, а в правой – вместо правой части (5.2) записывается погрешность аппроксимации  $\psi$ .

**Доказательство.** Компоненту погрешности  $z_0$  запишем по определению:

 $z_0=u_0-v_0$ . Затем, поскольку v является точным решением схемы (5.2), используем равенство  $v_0=10$  и обнаружим, что  $u_0-10$  есть определение компоненты погрешности аппроксимации  $\psi_0$ , см. (5.15):

$$z_0 = u_0 - v_0 = u_0 - 10 = \psi_0$$

Аналогично запишем компоненту погрешности  $z_n$  (по определению она равна  $u_n-v_n$ ). Затем, поскольку v является точным решением схемы (5.2), используем равенство  $v_n=100$  и обнаружим, что  $u_n-100$  есть определение компоненты погрешности аппроксимации  $\psi_n$ , см. (5.17):

$$z_n = u_n - v_n = u_n - 100 = \psi_n$$

Для индексов i=1,n-1 в левую часть уравнений (5.2) вместо компонент вектора v запишем компоненты погрешности z, затем подставим определения компонент погрешности, то есть  $z_i=u_i-v_i$ , i=1,n-1, см. (5.3), и перегруппируем слагаемые:

$$12 \cdot \frac{z_{i-1} - 2z_i + z_{i+1}}{h^2} - 5z_i =$$

$$= 12 \cdot \frac{(u_{i-1} - v_{i-1}) - 2(u_i - v_i) + (u_{i+1} - v_{i+1})}{h^2} - 5(u_i - v_i) =$$

$$= \left(12 \cdot \frac{u_{i-1} - 2u_i + u_{i+1}}{h^2} - 5u_i\right) - \left(12 \cdot \frac{v_{i-1} - 2v_i + v_{i+1}}{h^2} - 5v_i\right)$$

Поскольку v является точным решением схемы (5.2), используем равенства

$$12 \cdot \frac{v_{i-1} - 2v_i + v_{i+1}}{h^2} - 5v_i = -7, \ i = 1, n-1$$

и выражения во вторых парах скобок в проведенных выше выкладках заменим на (-7):

$$12 \cdot \frac{z_{i-1} - 2z_i + z_{i+1}}{h^2} - 5z_i = \left(12 \cdot \frac{u_{i-1} - 2u_i + u_{i+1}}{h^2} - 5u_i\right) + 7 = \psi_i, i = 1, n-1$$

В соответствии с определением (5.16) левые части уравнений (5.18) при i=1,n-1 оказались равными компонентам погрешности аппроксимации.

Теорема доказана.

### 5.6. Оценка погрешности аппроксимации

**Теорема (об оценке погрешности \psi).** Разностная схема (5.2) аппроксимирует задачу (5.1) абсолютно точно на границе

$$\psi_0 = 0, \, \psi_n = 0 \tag{5.19}$$

и со вторым порядком на основном уравнении: верна оценка

$$\max_{i=1, n-1} |\psi_i| \le \hat{M}h^2, \tag{5.20}$$

где 
$$\hat{M} = \max_{x \in [0,1]} |u^{\mathrm{IV}}(x)|$$
, значение  $\hat{M}$  не зависит от  $h$  .

Доказательство. Так как решение задачи (5.1) соответствует граничным условиям

$$u_0 = 10 \quad (u(0) = 10),$$

$$u_n = 100 \quad (u(1) = 100)$$
,

для начальной и последней компонент погрешности  $\psi$  верно

$$\psi_0 = u_0 - 10 = 0,$$

$$\psi_n = u_n - 100 = 0.$$

Тогда говорят, что аппроксимация граничных условий является абсолютно точной.

Компоненты погрешности  $\psi$  с номерами i=1,n-1 запишем по определению

$$\psi_i = 12 \cdot \frac{u_{i-1} - 2u_i + u_{i+1}}{h^2} - 5u_i + 7.$$

Для точного решения задачи (5.1) основное (дифференциальное) уравнение выполняется в любой точке отрезка  $x \in [0,1]$ . Для каждого из узлов сетки  $x_i$  , i=1,n-1 запишем

$$12 \cdot u''(x_i) - 5u(x_i) + 7 = 0$$

и вычтем данное (равное нулю) выражение из компоненты погрешности аппроксимации:

$$\psi_i = 12 \cdot \frac{u_{i-1} - 2u_i + u_{i+1}}{h^2} - 5u_i + 7 - \{12 \cdot u''(x_i) - 5u(x_i) + 7\}, \ i = 1, n-1.$$

Перегруппировав слагаемые, получим

$$\psi_{i} = \left(12 \cdot \frac{u_{i-1} - 2u_{i} + u_{i+1}}{h^{2}} - 12 \cdot u''(x_{i})\right) - \left(5u_{i} - 5u(x_{i})\right) + \left(7 - 7\right) = 12 \cdot \frac{u_{i-1} - 2u_{i} + u_{i+1}}{h^{2}} - 12 \cdot u''(x_{i}) = -12 \cdot \psi^{*}(x_{i})$$

где  $\psi^*(x_i)$  есть погрешность разностного оператора  $[u_{x\overline{x}}\,]_i$  в точке  $x_i$  , см. (5.8).

Таким образом, компонента  $\psi_i$  вектора погрешности аппроксимации  $\psi$  линейно зависит от погрешности разностного оператора в точке  $x_i$  :  $\psi_i = -12 \cdot \psi^*(x_i)$  .

С учетом свойств (5.11) и (5.12) для каждого i=1,n-1 получим

$$\psi_i = 12 \cdot \frac{h^2}{24} \{ u^{\text{IV}}(\xi_i) + u^{\text{IV}}(\eta_i) \}.$$
 (5.21)

где  $\ \xi_i \in [x_i\,,x_{i+1}\,], \eta_i \in [x_{i-1}\,,x_i\,]$  – неизвестные средние точки;

$$\psi_i = 12 \cdot \frac{h^2}{12} u^{\text{IV}}(x_i) + o(h^2). \tag{5.22}$$

На базе (5.21) для каждой компоненты  $\psi_i$  с индексами i=1,n-1 строим оценку

$$|\psi_i| \le \frac{h^2}{2} |u^{\text{IV}}(\xi_i)| + \frac{h^2}{2} |u^{\text{IV}}(\eta_i)| \le \max_{x \in [x_{i-1}, x_{i+1}]} |u^{\text{IV}}(x)| \cdot h^2$$
 (5.23)

Чтобы оценка была справедлива для всех индексов i=1,n-1 одновременно, расширим диапазон значений x, на котором берется максимум:

$$|\psi_i| \le \max_{x \in [x_0, x_n]} |u^{\text{IV}}(x)| \cdot h^2$$
 (5.24)

Это означает, что  $\max_{i=1,n-1} \mid \psi_i \mid \leq \hat{M}h^2$  ,

где 
$$\hat{M} = \max_{x \in [0,1]} |u^{\mathrm{IV}}(x)|$$
 и значение  $\hat{M}$  не зависит от  $h$  .

Теорема доказана.

**Следствие.** Так как  $\max_{i=0,n} |\psi_i| = \max_{i=1,n-1} |\psi_i|$  (в силу  $\psi_0 = \psi_n = 0$  ), верна оценка

$$\|\psi\|_{\infty} \le \hat{M} \cdot h^2 \,. \tag{5.25}$$

Для модельной задачи (5.1) и консервативной разностной схемы (5.2) доказано, что схема аппроксимирует модельную задачу с порядком 2.

### 5.7. Аппроксимация, устойчивость, сходимость

**Определение.** Если при сгущении сетки ( $n \to +\infty$ ) погрешность  $\psi$  стремится к нулю ( $\|\psi\| \to 0$ ), говорят, что разностная схема **аппроксимирует** дифференциальную задачу. Если на всех густых сетках (при  $\forall n \geq \hat{N}$ ) верна оценка

$$\parallel \psi \parallel \leq \hat{M}h^k \tag{5.26}$$

где h>0 – шаг сетки и k>0 ,  $\hat{M}>0$  – константы, не зависящие от h , говорят, что разностная схема аппроксимирует дифференциальную задачу с порядком k .

**Определение**. Если на всех густых сетках (при  $\forall n \geq \hat{N}$  ) верна оценка

$$\parallel z \parallel \leq C \parallel \psi \parallel, \tag{5.27}$$

где C>0 – константа, не зависящая от h, говорят, что разностная схема устойчива.

Если на всех густых сетках (при  $\forall n \geq \hat{N}$  ) неравенства (5.26) и (5.27) выполнены и в них использован один и тот же способ задания нормы погрешности  $\psi$  , то

$$\parallel z \parallel \leq C \parallel \psi \parallel \leq C \cdot \hat{M} \cdot h^k = M \cdot h^k, \tag{5.28}$$

где h>0 – шаг сетки и  $k>0, M=C\cdot \hat{M}>0$  – константы, не зависящие от h .

Неравенство (5.28) означает, что в соответствии с определением (5.4) разностная схема сходится с порядком k.

**Теорема** (о сходимости разностных схем). Если схема устойчива и оценки (5.26) и (5.27) выполнены в одной и той же норме для погрешности аппроксимации, аппроксимация с порядком k влечет сходимость с тем же порядком.

# 5.8. Доказательство устойчивости схемы для модельной задачи

Для доказательства устойчивости схемы (5.2) используем СЛАУ (5.18), потому что (5.18) связывает компоненты погрешности z и компоненты погрешности аппроксимации  $\psi$ .

С учетом того, что схема (5.2) аппроксимирует дифференциальное уравнение на граничных условиях абсолютно точно, то есть  $\psi_0 = \psi_n = 0$ , запишем (5.18) в виде

$$\begin{cases}
12 \cdot \frac{z_{i-1} - 2z_i + z_{i+1}}{h^2} - 5z_i = \psi_i, i = 1, n - 1, \\
z_0 = 0, z_n = 0
\end{cases}$$
(5.29)

Теорема (об устойчивости). Консервативная разностная схема (5.2) устойчива:

$$\|z\|_{\infty} \le C \cdot \|\psi\|_{\infty} \tag{5.30}$$

где C > 0 – константа, не зависящая от h .

Доказательство. Запишем канонический вид СЛАУ с 3-х диагональной матрицей:

$$\begin{cases} A_i y_{i-1} - C_i y_i + B_i y_{i+1} = -\varphi_i, i = 1, n - 1, \\ y_0 - \kappa_1 y_1 = \mu_1, y_n - \kappa_2 y_{n-1} = \mu_2 \end{cases}$$
 (5.31)

Неизвестным в системе (5.31) является вектор  $y = (y_0, y_1, ..., y_n) \in \mathbb{R}^{n+1}$ .

Коэффициенты прямого хода прогонки вычисляются по формулам:

$$\alpha_1 = \kappa_1, \beta_1 = \mu_1$$

$$\alpha_{i+1} = \frac{B_i}{C_i - \alpha_i A_i}, i = 1, n-1, \beta_{i+1} = \frac{\beta_i A_i + \varphi_i}{C_i - \alpha_i A_i}, i = 1, n-1$$

Обратный ход прогонки стартует с вычисления  $y_n = \frac{\mu_2 - \kappa_2 \beta_n}{1 - \kappa_2 \alpha_n}$ .

Остальные компоненты искомого вектора  $y \in R^{n+1}$  вычисляются последовательно (от старшего индекса к младшему) по формулам  $y_i = \alpha_{i+1} y_{i+1} + \beta_{i+1}$ , i = n-1,...0.

Рассмотрим СЛАУ (5.29) как частный случай СЛАУ (5.31).

В роли  $y \in \mathbb{R}^{n+1}$  выступает  $z \in \mathbb{R}^{n+1}$ , коэффициентам СЛАУ (5.31) соответствуют

$$A_i = B_i = \frac{12}{h^2}, C_i = \frac{24}{h^2} + 5, i = 1, n - 1$$

$$\kappa_1 = \kappa_2 = 0, \, \mu_1 = \mu_2 = 0, \quad \varphi_i = -\psi_i, \, i = 1, n - 1.$$

Несложно показать, что для (5.29) условия Теоремы о применения прогонки выполнены:

$$\mid A_{_{i}}\mid\neq0;\mid B_{i}\mid\neq0;\mid C_{i}\mid\geq\mid A_{i}\mid+\mid B_{i}\mid,\ i=1,n-1\ ,$$

$$|\kappa_1| = 0 \le 1; |\kappa_2| = 0 < 1$$
,

и при любых  $\psi_i$  , i=1,n-1 СЛАУ (5.29) имеет единственное решение.

Оценим коэффициенты прямого хода прогонки, затем оценим z с помощью  $eta_i$  , i=1,n , затем получим оценки для  $eta_i$  , i=1,n с помощью  $\psi$  , в заключение построим оценку z с помощью  $\psi$  .

Для прямого хода прогонки задачи (5.29) справедливо

$$\alpha_1 = 0, \, \beta_1 = 0, \,$$
 (5.32)

$$\alpha_{i+1} = \frac{\frac{12}{h^2}}{\frac{24}{h^2} + 5 - \alpha_i \frac{12}{h^2}} = \frac{1}{2 - \alpha_i + \frac{5}{12}h^2}, i = 1, n - 1$$
(5.33)

$$\beta_{i+1} = \frac{\beta_i \frac{12}{h^2} - \psi_i}{\frac{24}{h^2} + 5 - \alpha_i \frac{12}{h^2}} = \frac{\beta_i - \frac{\psi_i h^2}{12}}{2 - \alpha_i + \frac{5h^2}{12}}, i = 1, n - 1$$
(5.34)

При изучении устойчивости схемы (5.2) метод прогонки используется не для решения СЛАУ (5.29), а для оценки z с помощью  $\psi$  .

Решение СЛАУ можно представить как

$$z_n = 0$$
 ,  $z_i = \alpha_{i+1} z_{i+1} + \beta_{i+1}$ ,  $i = n-1, \dots 0$  , при этом  $z_0 = 0$  . (5.35)

Оценим компоненты z , используя значения  $eta_i$  , i=1,n и оценки  $\left|\alpha_i\right| \leq 1,$  i=1,...n , гарантированные *Теоремой о применении прогонки*. Так как  $z_n=0$  , получим

$$\begin{aligned} |z_{n-1}| &= |\alpha_n z_n + \beta_n| = |\beta_n| \\ |z_{n-2}| &= |\alpha_{n-1} z_{n-1} + \beta_{n-1}| \le |\alpha_{n-1}| \|z_{n-1}| + |\beta_{n-1}| \le \\ &\le |z_{n-1}| + |\beta_{n-1}| \le |\beta_n| + |\beta_{n-1}| \end{aligned}$$

Для произвольного индекса j = n - 3,...1:

$$\begin{aligned} |z_{j}| &= |\alpha_{j+1}z_{j+1} + \beta_{j+1}| \le |z_{j+1}| + |\beta_{j+1}| \le \\ &\le |\alpha_{j+2}z_{j+2} + \beta_{j+2}| + |\beta_{j+1}| \le |z_{j+2}| + |\beta_{j+2}| + |\beta_{j+1}| \le \dots \\ &\le |z_{n}| + |\beta_{n}| + \dots + |\beta_{j+2}| + |\beta_{j+1}| = |\beta_{n}| + |\beta_{n-1}| + \dots + |\beta_{j+1}| \end{aligned}$$
(5.36)

В частности, для индекса j = 1 верно

$$|z_1| = |\alpha_2 z_2 + \beta_2| \le |z_2| + |\beta_2| \le |\alpha_3 z_3 + \beta_3| + |\beta_2| \le |\beta_n| + \dots + |\beta_3| + |\beta_2|$$

Оценка, справедливая для любого индекса  $\ j=1,...n-1$  , имеет вид

$$\left|z_{j}\right| \leq \sum_{i=2}^{n} \left|\beta_{i}\right| \leq (n-1) \cdot \max_{i=2,n} \left|\beta_{i}\right| \tag{5.37}$$

**Оценим**  $eta_i$  , i=1,n , **используя значения компонент**  $\psi$  . Запишем (5.34) в виде

$$\beta_{i+1} = \frac{\beta_i - \frac{\psi_i h^2}{12}}{2 - \alpha_i + \frac{5h^2}{12}} = \frac{\beta_i - \frac{\psi_i h^2}{12}}{1 + \frac{5h^2}{12} + (1 - \alpha_i)}$$

Так как  $1-\alpha_i \geq 0, i=1,n$  , и  $\,h^2>0$  , запишем оценку

$$\left|\beta_{i+1}\right| = \frac{\beta_i - \psi_i h^2}{1 + \frac{5h^2}{12} + (1 - \alpha_i)} \le \left|\beta_i - \psi_i h^2\right| \le \left|\beta_i\right| + \left|\psi_i\right| \cdot h^2 \tag{5.38}$$

Так как  $eta_1=0$  , получим

$$\begin{aligned} |\beta_{2}| &\leq |\beta_{1}| + |\psi_{1}| \cdot \frac{h^{2}}{12} = |\psi_{1}| \cdot \frac{h^{2}}{12} \\ |\beta_{3}| &\leq |\beta_{2}| + |\psi_{2}| \cdot \frac{h^{2}}{12} \leq |\beta_{1}| + |\psi_{1}| \cdot \frac{h^{2}}{12} + |\psi_{2}| \cdot \frac{h^{2}}{12} = |\psi_{1}| \cdot \frac{h^{2}}{12} + |\psi_{2}| \cdot \frac{h^{2}}{12} \end{aligned}$$

Для произвольного индекса i = 3,...n:

$$|\beta_{i+1}| \le |\beta_{i}| + |\psi_{i}| \cdot \frac{h^{2}}{12} \le |\beta_{i-1}| + |\psi_{i-1}| \cdot \frac{h^{2}}{12} + |\psi_{i}| \cdot \frac{h^{2}}{12} \le \dots$$

$$\le |\beta_{1}| + |\psi_{1}| \cdot \frac{h^{2}}{12} + |\psi_{2}| \cdot \frac{h^{2}}{12} + \dots + |\psi_{i}| \cdot \frac{h^{2}}{12} =$$

$$= \frac{h^{2}}{12} \cdot (|\psi_{1}| + \dots + |\psi_{i}|)$$
(5.39)

В частности, для i=n верно

$$\begin{aligned} |\beta_{n}| &\leq |\beta_{n-1}| + |\psi_{n-1}| \cdot \frac{h^{2}}{12} \leq |\beta_{n-2}| + |\psi_{n-2}| \cdot \frac{h^{2}}{12} + |\psi_{n-1}| \cdot \frac{h^{2}}{12} \leq \dots \\ &\leq \frac{h^{2}}{12} \cdot \left( |\psi_{1}| + \dots + |\psi_{n-1}| \right) \end{aligned}$$

Оценка, справедливая для любого индекса i = 1,...n, имеет вид

$$\left|\beta_{i}\right| \le \frac{h^{2}}{12} \cdot \sum_{s=1}^{n-1} \left|\psi_{s}\right| \le (n-1) \cdot \frac{h^{2}}{12} \cdot \max_{s=1,n-1} \left|\psi_{s}\right| \le \frac{h}{12} \cdot \max_{s=1,n-1} \left|\psi_{s}\right|$$
 (5.40)

Оценим компоненты z , используя значения компонент  $\psi$  и оценки (5.37), (5.40):

$$|z_j| \le (n-1) \cdot \max_{i=2,n} |\beta_i| \le (n-1) \cdot \frac{h}{12} \cdot \max_{s=1,n-1} |\psi_s| \le \frac{1}{12} \cdot \max_{s=1,n-1} |\psi_s|$$

Таким образом,

$$\max_{j=1,n-1} |z_j| \le \frac{1}{12} \cdot \max_{s=1,n-1} |\psi_s| \tag{5.41}$$

Так как  $\psi_0=\psi_n=0$  и  $z_0=z_n=0$  , верно

$$\max_{i=0,n} \left| z_i \right| \le \frac{1}{12} \cdot \max_{i=0,n} \left| \psi_i \right|. \tag{5.42}$$

Используя обозначения нормы, (5.42) запишем в виде

$$\parallel z \parallel_{\infty} \le \frac{1}{12} \cdot \parallel \psi \parallel_{\infty} \tag{5.43}$$

Константа  $C = \frac{1}{12} > 0$  и не зависит от шага сетки. Теорема доказана.

#### 5.9. Завершение доказательства сходимости

**Теорема (о сходимости схемы модельной задачи).** Консервативная схема (5.2), построенная для задачи (5.1) методом баланса, сходится с порядком 2:

$$||z||_{\infty} \le Mh^2 \tag{5.44}$$

где h – шаг сетки,  $M=\frac{1}{12}\cdot\max_{x\in[0,1]}|u^{\mathrm{IV}}(x)|$ , M не зависит от h .

Доказательство: Из (5.43), (5.25) и (5.20) следует:

$$\|z\|_{\infty} \le \frac{1}{12} \cdot \|\psi\|_{\infty} \le \frac{1}{12} \hat{M}h^2 = \frac{1}{12} \cdot \max_{x \in [0:1]} |u^{IV}(x)| \cdot h^2,$$

что и требовалось доказать.

## 5.10. Анализ общей погрешности

Рассмотрим задачу (5.1) и разностную схему (5.2). Напомним, что

 $u(x), x \in [0,1]$  есть точное решение задачи (5.1),

 $u = (u_0, u_1, ... u_n) \in \mathbb{R}^{n+1}$  есть точное решение задачи (5.1) в узлах сетки,

 $v = (v_0, v_1, \dots v_n) \in \mathbb{R}^{n+1}$  есть точное решение разностной схемы (5.2).

Решение разностной схемы, полученное практически, то есть содержащее в себе погрешность инициализации коэффициентов СЛАУ и погрешность вычислений, обозначим  $\widetilde{v}=(\widetilde{v}_0,\widetilde{v}_1,...\widetilde{v}_n)\in R^{n+1}$ .

**Определение. Общей погрешностью** решения задачи (5.1) с помощью разностной схемы (5.2) называют разность точного решения задачи (5.1) и решения разностной схемы (5.2), полученного практически:

$$z^{o oldsymbol{o} i oldsymbol{u}} = u - \widetilde{v}$$
 , то есть  $z_i^{o oldsymbol{o} i oldsymbol{u}} = u_i - \widetilde{v}_i$ ,  $i = 0,...n$ 

Определение. Вычислительной погрешностью решения задачи (5.2) называют разность точного решения разностной схемы и решения, полученного практически:

$$z^{\textit{вn}} = v - \widetilde{v}$$
 , то есть  $z_i^{\textit{вn}} = v_i - \widetilde{v}_i$ ,  $i = 0,...n$  (5.46)

Напомним **определение погрешности схемы**: **погрешность схемы** есть погрешность решения задачи (5.1) с помощью разностной схемы (5.2), то есть разность точного решения (5.1) и точного решения (5.2):

$$z = u - v$$
, то есть  $z_i = u_i - v_i$ ,  $i = 0,...n$ . (5.47)

Таким образом,

$$z = (z_0, z_1, ..., z_n) \in \mathbb{R}^{n+1}$$
 есть погрешность схемы,

$$z^{en}=(z_0^{en}$$
 ,  $z_1^{en}$  ,...  $z_n^{\mathrm{B\Pi}})\in R^{n+1}$  есть вычислительная погрешность,

Основные свойства общей погрешности состоят в том, что:

$$z^{o \delta u \dot{q}} = u - \tilde{v} = u - v + v - \tilde{v} = z + z^{6n}$$
(5.47)

(общая погрешность есть сумма погрешности схемы и вычислительной погрешности);

$$\left\| z^{o\delta u_{i}} \right\| \leq \left\| z \right\| + \left\| z^{en} \right\| \tag{5.48}$$

(норма общей погрешности оценивается сверху суммой норм погрешности схемы и вычислительной погрешности).

#### Выводы

Пусть  $\varepsilon > 0$  – параметр для контроля общей погрешности (например,  $\varepsilon = 0.5 \cdot 10^{-6}$ ). Чтобы выполнялось

$$||z^{o\delta u_i}|| \le \varepsilon$$

- шаг сетки h должен быть достаточно мал (чем он меньше, тем меньше погрешность схемы);
- для решения СЛАУ (5.2) должен быть использован вычислительно устойчивый метод (например, прогонка вычислительно устойчива: изолированная вычислительная ошибка в дальнейшем не нарастает);
- размерность схемы (5.2), равная n+1, не должна быть слишком велика (чем больше уравнений содержит СЛАУ, тем больше арифметических действий нужно выполнить для ее решения и тем больше вычислительная погрешность).

Так как шаг сетки h и размерность СЛАУ (5.2) связаны:  $h = \frac{1}{n}$ , существует «оптимальный» диапазон значений n: нужны не слишком малые и не слишком большие значения.