

## §2. Операция сложения векторов и её свойства

Действие сложения векторов вводится двумя эквивалентными способами: с помощью «правила треугольника» или «правила параллелограмма».

**Определение 2.1** (сложение векторов по правилу треугольника). Пусть даны два вектора  $\vec{a}$  и  $\vec{b}$ . Приложим вектор  $\vec{b}$  к концу вектора  $\vec{a}$ . Тогда вектор, начало которого совпадает с началом вектора  $\vec{a}$ , а конец – с концом вектора  $\vec{b}$ , называется суммой векторов  $\vec{a}$  и  $\vec{b}$  и обозначается  $\vec{a} + \vec{b}$  (рис. 2.1).

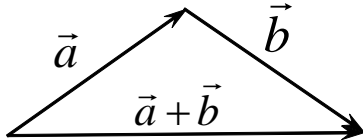


Рис. 2.1. Сложение векторов по правилу треугольника

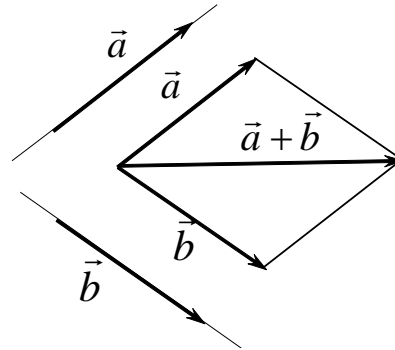


Рис. 2.2. Сложение векторов по правилу параллелограмма

**Определение 2.2** (сложение двух неколлинеарных векторов по правилу параллелограмма). Пусть даны два вектора  $\vec{a}$  и  $\vec{b}$ . В какой-либо точке строят векторы, равные векторам  $\vec{a}$  и  $\vec{b}$ . Далее на этих векторах, как на сторонах, строят параллелограмм. Диагональ этого параллелограмма, исходящая из общего начала данных векторов, называется суммой векторов  $\vec{a}$  и  $\vec{b}$  (рис. 2.2).

Оба рассмотренных правила сложения для неколлинеарных векторов эквивалентны, т.е. если вектор  $\vec{a} + \vec{b}$  является суммой векторов  $\vec{a}$  и  $\vec{b}$  в смысле определения 2.1, то он есть сумма этих векторов и в смысле определения 2.2. и наоборот (рис. 2.3).

### Свойства операции сложения векторов

Пусть  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  – произвольные векторы. Тогда

1.  $\vec{a} + \vec{b} = \vec{b} + \vec{a}$  (коммутативное или переместительное свойство).
2.  $(\vec{a} + \vec{b}) + \vec{c} = \vec{a} + (\vec{b} + \vec{c})$  (ассоциативное или сочетательное свойство).
3. Существует единственный вектор, равный нуль-вектору  $\vec{0}$ , такой что  $\vec{a} + \vec{0} = \vec{a}$  для любого вектора  $\vec{a}$ .
4. Для любого вектора  $\vec{a}$  противоположный ему вектор  $(-\vec{a})$  является единственным, для которого справедливо равенство  $\vec{a} + (-\vec{a}) = \vec{0}$ .

► Для доказательства свойств 1 и 2 достаточно сослаться на рис. 2.3 и 2.4, отдельно рассмотрев случай, когда векторы коллинеарны.

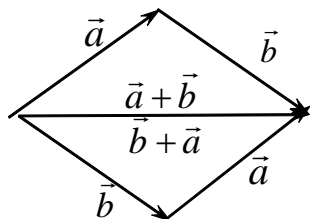


Рис. 2.3. Иллюстрация коммутативного свойства сложения векторов

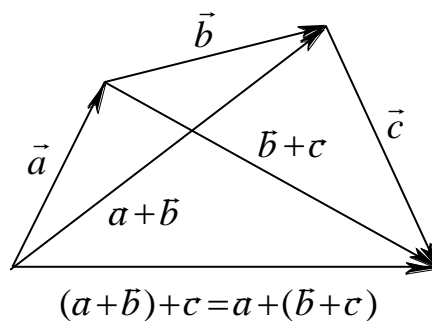


Рис. 2.4. Иллюстрация ассоциативного свойства сложения векторов

Справедливость равенства  $\vec{a} + \vec{0} = \vec{a}$  для любого вектора  $\vec{a}$  (свойство 3) следует из определения 2.1. Остаётся показать, что нуль-вектор является единственным, для которого выполняется это равенство. Рассуждая от противного, предположим, что существует вектор  $\vec{b} \neq \vec{0}$  такой, что  $\vec{a} + \vec{b} = \vec{a}$  для любого вектора  $\vec{a}$ . Возьмём  $\vec{a} = \vec{0}$ , тогда  $\vec{0} + \vec{b} = \vec{0}$  и  $\vec{0} + \vec{b} = \vec{b}$ , т.е.  $\vec{b} = \vec{0}$ , что противоречит предположению.

Равенство:  $\vec{a} + (-\vec{a}) = \vec{0}$  из свойства 4 справедливо для любого вектора  $\vec{a}$  в силу определения 2.1. Остаётся доказать, что вектор  $(-\vec{a})$  является единственным, для которого оно выполняется. Рассуждая опять от противного, предположим, что существует вектор  $\vec{b} \neq -\vec{a}$ , такой, что  $\vec{a} + \vec{b} = \vec{0}$ . Прибавим к обеим частям этого равенства вектор  $(-\vec{a})$ , получим  $\vec{a} + \vec{b} + (-\vec{a}) = \vec{0} + (-\vec{a})$ . Для правой части последнего равенства имеем:  $\vec{0} + (-\vec{a}) = -\vec{a}$ . С другой стороны, его левую часть, в силу первых трёх свойств, можно записать в виде:  $\vec{a} + \vec{b} + (-\vec{a}) = \vec{b} + (\vec{a} + (-\vec{a})) = \vec{b} + \vec{0} = \vec{b}$ , что приводит к равенству  $\vec{b} = -\vec{a}$ . Полученное противоречие доказывает единственность вектора  $(-\vec{a})$  и тем самым свойство 4 доказано. ◀

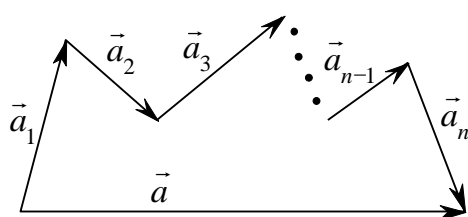


Рис. 2.5. Сложение векторов  $\vec{a}_1, \vec{a}_2, \dots, \vec{a}_n$

Понятие суммы двух векторов с помощью метода математической индукции можно обобщить на случай сложения  $n$  векторов  $\vec{a}_1, \vec{a}_2, \dots, \vec{a}_n$ , сумма которых  $\vec{a} = \vec{a}_1 + \vec{a}_2 + \dots + \vec{a}_n$  определяется следующим образом: к концу первого вектора прикладывается начало второго вектора, к концу второго вектора – начало третьего и т. д. Тогда начало вектора  $\vec{a}$  совпадает с началом первого вектора, а конец – с концом последнего вектора (рис.2.5).

**Определение 2.3.** Разностью двух векторов  $\vec{a}$  и  $\vec{b}$  называется вектор  $\vec{c}$  такой, что  $\vec{b} + \vec{c} = \vec{a}$  (рис. 2.6). Обозначение:  $\vec{a} - \vec{b}$ .

Для любых векторов  $\vec{a}$  и  $\vec{b}$  разность существует и выражается формулой:

$$\vec{c} = \vec{a} - \vec{b} = \vec{a} + (-\vec{b}).$$

В самом деле,

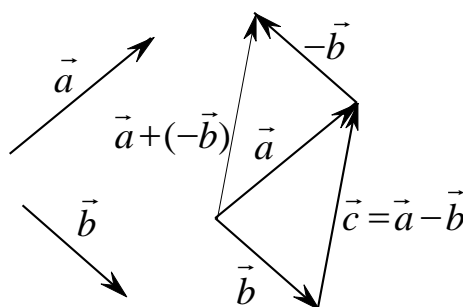


Рис. 2.6. Разность векторов

$$\vec{a} + (-\vec{b}) + \vec{b} = \vec{a} + ((-\vec{b}) + \vec{b}) = \vec{a} + \vec{0} = \vec{a}.$$

Существует единственный вектор  $\vec{c} = \vec{a} - \vec{b}$ . Действительно, предположим, что кроме  $\vec{c}$  существует ещё один вектор  $\vec{d}$  со свойством  $\vec{b} + \vec{d} = \vec{a}$ . Тогда, с одной стороны,  $(\vec{d} + \vec{b}) + (-\vec{b}) = \vec{a} + (-\vec{b}) = \vec{c}$ , а с другой –  $\vec{d} + (\vec{b} + (-\vec{b})) = \vec{d} + \vec{0} = \vec{d}$ , т.е.  $\vec{d} = \vec{c}$ .

Непосредственно из определений 2.1 и 2.3 вытекает правило построения разности  $\vec{a} - \vec{b}$ : разность векторов  $\vec{a}$  и  $\vec{b}$ , приведённых к общему началу, представляет собой вектор, идущий из конца вектора  $\vec{b}$  (вычитаемого) в конец вектора  $\vec{a}$  (уменьшаемого) (рис. 2.6).