

## §4. Моменты. Центры масс плоских фигур

Моментом инерции относительно оси  $l$  материальной точки  $M$ , имеющей массу  $m$  и отстоящей от оси  $l$  на расстояние  $d$ , называется величина  $J_l = md^2$ .

Моментом инерции относительно оси  $l$  системы  $n$  материальных точек с массами  $m_1, m_2, \dots, m_n$  называется сумма

$$J_l = \sum_{k=1}^n m_k d_k^2,$$

где  $d_1, d_2, \dots, d_n$  – расстояния точек до оси  $l$ . В случае сплошной массы, распределенной в плоской области, вместо суммы должен быть соответствующий интеграл.

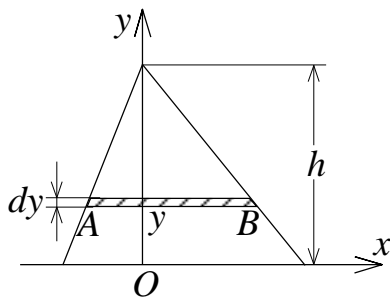


Рис. 3.1. Иллюстрация к примеру 4.1

**Пример 4.1.** Найти момент инерции однородной пластинки, имеющей форму треугольника с основанием  $a$  и высотой  $h$ , относительно его основания. Будем предполагать пластинку однородной, так что её поверхностная плотность равна  $\rho$  (т. е. масса, приходящаяся на единицу площади) будет постоянной и, следовательно,  $m = \rho S$ , где  $S$  – площадь пластинки.

► Основание треугольника примем за ось  $Ox$ , а его высоту за ось  $Oy$  (рис. 3.1). Разобьем треугольник на бесконечно тонкие горизонтальные полоски ширины  $dy$ , играющие роль элементарных масс  $dm = \rho dS$ .

Используя подобие треугольников, получаем:

$$\frac{AB}{a} = \frac{h-y}{h}. \quad (4.1)$$

Площадь  $dS$  бесконечно тонкой горизонтальной полоски ширины  $dy$  равна  $dS = AB dy$

$\Rightarrow AB = \frac{dS}{dy}$ , тогда из (4.1) следует

$$\frac{dS}{a dy} = \frac{h-y}{h} \Rightarrow dS = \frac{a}{h}(h-y) dy,$$

откуда

$$dJ_x = y^2 \rho dS \Rightarrow dJ_x = \frac{a}{h} \rho y^2 (h-y) dy.$$

Следовательно,

$$J_x = \rho \frac{a}{h} \int_0^h y^2 (h-y) dy = \rho \frac{a}{h} \left( h \frac{y^3}{3} - \frac{y^4}{4} \right) \Big|_0^h = \frac{1}{12} \rho a h^3. \blacktriangleleft$$

Статическим моментом относительно оси  $l$  материальной точки  $M$ , имеющей массу  $m$  и отклонение  $x$  (с учетом знака) от оси  $l$ , называется величина  $M_l = mx$ .

Статическим моментом относительно оси  $l$  системы  $n$  материальных точек с массами  $m_1, m_2, \dots, m_n$ , лежащих в одной плоскости с осью  $l$  и имеющих отклонения  $x_1, x_2, \dots, x_n$  (с учетом знаков) от этой оси (рис. 4.2), называется сумма

$$M_l = \sum_{k=1}^n m_k x_k. \quad (4.2)$$

Если массы непрерывно заполняют фигуру плоскости  $xOy$ , то вместо сумм (4.2) должен быть соответствующий интеграл.

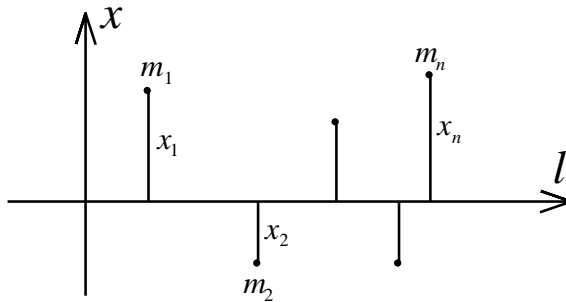


Рис. 4.2. К вычислению статического момента системы материальных точек

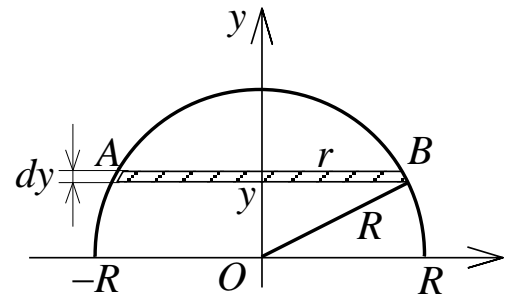


Рис. 4.3. Иллюстрация к примеру 4.2

**Пример 4.2.** Найти статический момент однородной пластинки, имеющей форму полукруга радиуса  $R$  и плотность  $\rho$ , относительно основания полукруга.

► Основание полукруга поместим на ось  $Ox$ , а за ось  $Oy$  примем перпендикуляр к оси  $Ox$ , проходящий через центр полукруга (рис. 4.3). Разобьем полукруг на бесконечно тонкие горизонтальные полоски ширины  $dy$ . Элементарный статический момент  $dM_x$  этой бесконечно тонкой полоски относительно оси  $Ox$  будет равен  $dM_x = \rho y dm = \rho y \cdot AB dy \Rightarrow dM_x = \rho y 2r dy$ .

Из треугольника (рис. 4.3) по теореме Пифагора находим  $r = \sqrt{R^2 - y^2}$ . Следовательно,

$$dM_x = 2\rho y \sqrt{R^2 - y^2} dy. \quad (4.3)$$

Интегрируя равенство (4.3) по  $y$ , получим:

$$M_x = 2\rho \int_0^R y \sqrt{R^2 - y^2} dy = -\frac{2}{3} \rho \sqrt{(R^2 - y^2)^3} \Big|_0^R = \frac{2R^3}{3} \rho. \blacktriangleleft$$

**Центр масс.** Координаты центра масс  $C(x^*, y^*)$  плоской фигуры массы  $m$  вычисляются по формулам

$$x^* = \frac{M_y}{m}, \quad y^* = \frac{M_x}{m}, \quad (4.4)$$

где  $M_y$  и  $M_x$  – статические моменты плоской фигуры массы  $m$ .

**Пример 4.3.** Найти координаты центра масс однородной пластинки, рассмотренной в предыдущем примере.

► Так как пластинка предполагается однородной (плотность  $\rho$ ), то в силу симметрии пластинки её центр масс  $C(x^*, y^*)$  должен лежать на оси  $Oy$ , т. е.  $x^* = 0$ .

Масса  $m$  пластинки равна

$$m = \rho S = \frac{1}{2} \pi R^2 \rho, \quad (4.5)$$

а так как из предыдущего примера известно, что  $M_x = \frac{2R^3}{3} \rho$ , то в силу формулы (4.4)

будем иметь  $y^* = \frac{M_x}{m} = \frac{2\rho R^3/3}{\pi\rho R^2/2} = \frac{4R}{3\pi}$ . Итак,  $C(0, 4R/3\pi)$  – центр масс однородного полукруга радиуса  $R$ . ◀

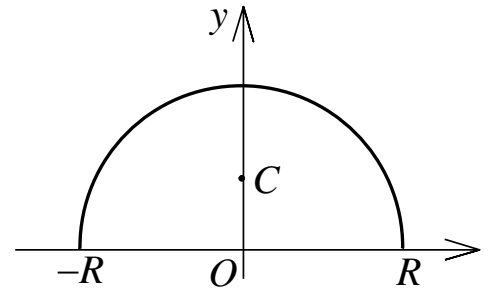


Рис. 4.4. Иллюстрация к примеру 4.3