

§10. Различные виды уравнений прямой в пространстве

Введём в пространстве прямоугольную систему координат $Oxyz$.

1°. Общие уравнения прямой. Пусть прямая L является линией пересечения двух непараллельных плоскостей P_1 и P_2 , определяемых уравнениями $A_1x + B_1y + C_1z + D_1 = 0$ и $A_2x + B_2y + C_2z + D_2 = 0$. Система уравнений

$$\begin{cases} A_1x + B_1y + C_1z + D_1 = 0, \\ A_2x + B_2y + C_2z + D_2 = 0, \end{cases} \quad (10.1)$$

называется *общими уравнениями* прямой L . При этом равенства $\frac{A_1}{A_2} = \frac{B_1}{B_2} = \frac{C_1}{C_2}$

не

имеют места хотя бы для одной из пропорций, иначе плоскости P_1 и P_2 были бы параллельны.

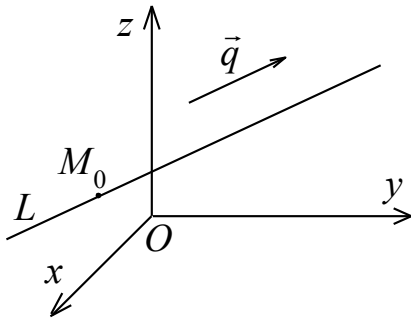


Рис. 10.1. К заданию прямой в пространстве каноническими уравнениями

2°. Канонические уравнения прямой. Любую прямую L в пространстве можно задать принадлежащей ей точкой $M_0(x_0, y_0, z_0)$ и ненулевым вектором $\vec{q}(l, m, n)$, коллинеарным ей и называемым её *направляющим вектором* (рис. 10.1), причём и точка M_0 , и вектор \vec{q} могут быть выбраны произвольно. Уравнения

$$\frac{x - x_0}{l} = \frac{y - y_0}{m} = \frac{z - z_0}{n}. \quad (10.2)$$

называются *каноническими уравнениями* прямой в пространстве.

Пример 10.1. Написать уравнения перпендикуляра, опущенного из точки $A(1, -2, 1)$ на плоскость $P: x + 2y - z + 2 = 0$.

► За направляющий вектор \vec{q} перпендикуляра AB к плоскости P можно взять вектор нормали \vec{n} к плоскости P (рис. 10.2): $\vec{q} = \vec{n} = (1, 2, -1)$. Уравнения

AB имеют вид: $\frac{x - 1}{1} = \frac{y + 2}{2} = \frac{z - 1}{-1}$. ◀

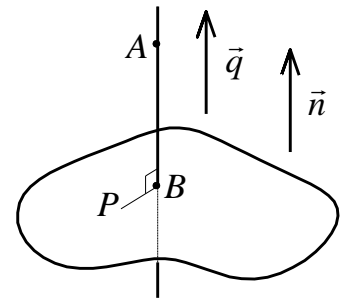


Рис. 10.2. К примеру 10.1

3°. Параметрические уравнения прямой. Параметрические уравнения прямой в пространстве получим так же, как для прямой на плоскости, приняв за параметр t равные отношения в уравнениях (10.2):

$$\frac{x - x_0}{l} = \frac{y - y_0}{m} = \frac{z - z_0}{n} = t. \quad (10.3)$$

Приравнявая каждое отношение в (10.3) к t и выражая из полученного равенства соответствующую координату, приходим к следующей системе уравнений:

$$\begin{cases} x = lt + x_0, \\ y = mt + y_0, t \in \mathbf{R}. \\ z = nt + z_0, \end{cases} \quad (10.4)$$

Система (10.4) называется *параметрическими уравнениями* прямой в пространстве. Она имеет такое же механическое истолкование, как и система (3.10).

4°. Взаимное расположение двух прямых в пространстве. Задание прямой каноническими уравнениями позволяет легко установить их взаимное расположение в пространстве. Так, пусть прямые L_1 и L_2 заданы уравнениями:

$$L_1: \frac{x-x_1}{l_1} = \frac{y-y_1}{m_1} = \frac{z-z_1}{n_1}, \quad L_2: \frac{x-x_2}{l_2} = \frac{y-y_2}{m_2} = \frac{z-z_2}{n_2}.$$

Их направляющие векторы – $\vec{q}_1(l_1, m_1, n_1)$ и $\vec{q}_2(l_2, m_2, n_2)$ соответственно.

Условие параллельности прямых L_1 и L_2 сводится к условию коллинеарности векторов \vec{q}_1 и \vec{q}_2 , заключающемуся в пропорциональности их координат:

$$\frac{l_1}{l_2} = \frac{m_1}{m_2} = \frac{n_1}{n_2}. \quad (10.5)$$

Условие перпендикулярности этих прямых эквивалентно условию ортогональности векторов \vec{q}_1 и \vec{q}_2 , которое, в свою очередь, приводит к условию выполнения равенства $\vec{q}_1 \cdot \vec{q}_2 = 0$, или

$$l_1 l_2 + m_1 m_2 + n_1 n_2 = 0. \quad (10.6)$$

Понимая угол φ между прямыми L_1 и L_2 как угол между их направляющими векторами, получаем для $\cos \varphi$ следующую формулу:

$$\cos \varphi = \frac{\vec{q}_1 \cdot \vec{q}_2}{|\vec{q}_1| \cdot |\vec{q}_2|} = \frac{l_1 l_2 + m_1 m_2 + n_1 n_2}{\sqrt{l_1^2 + m_1^2 + n_1^2} \cdot \sqrt{l_2^2 + m_2^2 + n_2^2}}. \quad (10.7)$$

Условием совпадения прямых L_1 и L_2 является совместное выполнение равенства (10.5) и равенства $\frac{x_2 - x_1}{l_1} = \frac{y_2 - y_1}{m_1} = \frac{z_2 - z_1}{n_1}$, выражающего условие принадлежности точки $M_2(x_2, y_2, z_2)$ прямой L_2 также и прямой L_1 .

Пример 10.2. Найти значения параметров λ и μ так, чтобы прямые

$$L_1: \frac{x+1}{2} = \frac{y-3}{-2} = \frac{z-2}{1}, \quad L_2: \frac{x-1}{3} = \frac{y-2}{\lambda} = \frac{z}{\mu}$$

были: а) параллельны, б) перпендикулярны.

► Обозначим через \vec{q}_1 и \vec{q}_2 направляющие векторы данных прямых, $\vec{q}_1 = (2, -2, 1)$, $\vec{q}_2 = (3, \lambda, \mu)$.

$$\text{а) } L_1 \parallel L_2 \Leftrightarrow \vec{q}_1 \parallel \vec{q}_2 \Leftrightarrow \frac{2}{3} = -\frac{2}{\lambda} = \frac{1}{\mu} \Rightarrow \lambda = -3, \mu = \frac{3}{2}.$$

$$\text{б) } L_1 \perp L_2 \Leftrightarrow \vec{q}_1 \perp \vec{q}_2 \Leftrightarrow \vec{q}_1 \cdot \vec{q}_2 = 0 \Rightarrow 6 - 2\lambda + \mu = 0 \Rightarrow \begin{cases} \mu = 2\lambda - 6, \\ \lambda \in \mathbf{R}, \end{cases} \Rightarrow \lambda = 1, \mu = -4. \blacktriangleleft$$

Пример 10.3. Найти угол φ между прямыми

$$L_1: \frac{x-2}{2} = \frac{y+1}{-2} = \frac{z}{1}, \quad L_2: \frac{x+2}{1} = \frac{y-1}{-4} = \frac{z+1}{-1}.$$

► Обозначим через \vec{q}_1, \vec{q}_2 направляющие векторы данных прямых $\vec{q}_1 = (2, -2, 1), \vec{q}_2 = (1, -4, 1)$. Из (10.7) имеем

$$\cos \varphi = \frac{2 \cdot 1 - 2(-4) + 1 \cdot 1}{\sqrt{2^2 + (-2)^2 + 1^2} \cdot \sqrt{1^2 + (-4)^2 + 1^2}} = \frac{9}{\sqrt{9} \cdot \sqrt{18}} = \frac{1}{\sqrt{2}} \Rightarrow \varphi = \frac{\pi}{4}. \blacktriangleleft$$

5°. Переход от общих уравнений прямой к её каноническим уравнениям. Задание прямых в пространстве каноническими уравнениями позволяет исследовать их взаимное расположение по простым формулам, приведённым выше. Поэтому важно уметь переходить от общих уравнений прямой L вида (10.1) к её каноническим уравнениям вида (10.2). Координатами точки M_0 , принадлежащей L , может служить любое решение системы (10.1). Предположим, что

$$\frac{A_1}{A_2} \neq \frac{B_1}{B_2}. \quad (10.7)$$

Координате z придадим произвольное значение, например, $z=0$. Из системы (10.1) имеем:

$$\begin{cases} A_1 x + B_1 y = -D_1, \\ A_2 x + B_2 y = -D_2. \end{cases} \quad (10.8)$$

Ввиду условия (10.7) система (10.8) имеет единственное решение, которое можно найти, например, способом подстановки.

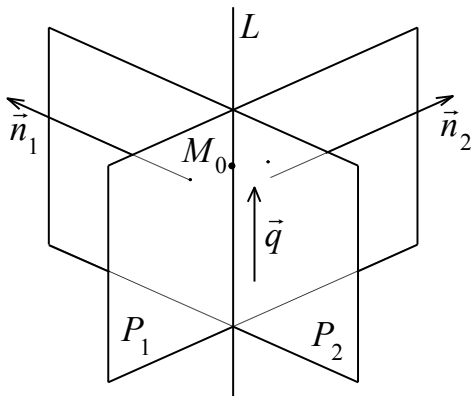


Рис. 10.3. К переходу от общих уравнений прямой L к её каноническим уравнениям

Обозначим его через (x_0, y_0) . Тогда точка $M_0(x_0, y_0, 0)$ принадлежит L , так как её координаты удовлетворяют уравнениям (10.1) этой прямой. Чтобы найти направляющий вектор \vec{q} , заметим, что $\vec{q} \perp \vec{n}_1(A_1, B_1, C_1)$ и $\vec{q} \perp \vec{n}_2(A_2, B_2, C_2)$, где \vec{n}_1 и \vec{n}_2 – векторы нормали к плоскостям P_1 и P_2 , определяемым уравнениями системы (10.1) (рис. 10.3), поэтому за \vec{q} можно принять векторное произведение нормалей \vec{n}_1 и \vec{n}_2 , $\vec{q} = \vec{n}_1 \times \vec{n}_2$. После того как найдены координаты \vec{q} , пишут канонические уравнения L в форме (10.2).

Пример 10.4. Перейти от общих уравнений прямой L к каноническим, если

$$L: \begin{cases} 2x - y + z + 4 = 0, \\ x + 2y - z + 7 = 0, \end{cases} \quad (10.9)$$

► В уравнениях (10.9) положим $z = 0$, приходим к системе:

$$\begin{cases} 2x - y + 4 = 0, \\ x + 2y + 7 = 0, \end{cases} \text{ решив которую, получим: } x = -3, y = -2. \text{ Таким образом, мы}$$

нашли точку $M_0(-3, -2, 0) \in L$. За направляющий вектор \vec{q} прямой L примем векторное произведение $\vec{n}_1 \times \vec{n}_2$, которое найдём по формуле (5.5), главы 2, раздела 2:

$$\vec{q} = \vec{n}_1 \times \vec{n}_2 = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 2 & -1 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \end{vmatrix} = \vec{i} \begin{vmatrix} -1 & 1 \\ 2 & -1 \end{vmatrix} - \vec{j} \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} + \vec{k} \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = -\vec{i} + 3\vec{j} + 5\vec{k}.$$

Теперь, используя соотношение (10.2), напомним канонические уравнения данной прямой $L: \frac{x+3}{-1} = \frac{y+2}{3} = \frac{z}{5}$. ◀