

§2. Определители второго и третьего порядков

1°. Системы двух линейных уравнений с двумя неизвестными. Понятие определителя 2-го порядка. Метод Гаусса не даёт явных формул, выражающих решение системы линейных уравнений через элементы её расширенной матрицы. Проблема отыскания таких формул приводит к понятию определителя. Рассмотрим систему двух линейных уравнений с двумя неизвестными:

$$\begin{cases} a_1x + b_1y = c_1, \\ a_2x + b_2y = c_2, \end{cases} \quad (2.1)$$

где x, y – неизвестные, а $a_1, a_2, b_1, b_2, c_1, c_2$ – известные величины.

Исключим из этих уравнений сначала неизвестную y , а потом x . Для этого умножим все члены первого уравнения системы (2.1) на b_2 , а второе – на $(-b_1)$ и сложим: $(a_1b_2 - a_2b_1)x = c_1b_2 - c_2b_1$. Затем первое уравнение умножим на $(-a_2)$, а второе – на a_1 и сложим: $(a_1b_2 - a_2b_1)y = a_1c_2 - a_2c_1$. Получили новую систему, равносильную исходной:

$$\begin{cases} (a_1b_2 - a_2b_1)x = (c_1b_2 - c_2b_1), \\ (a_1b_2 - a_2b_1)y = (a_1c_2 - a_2c_1). \end{cases} \quad (2.2)$$

Если $a_1b_2 - a_2b_1 \neq 0$, то система (2.2) (и вместе с ней система (2.1)) имеет единственное решение, выражаемое формулами:

$$\begin{cases} x_0 = (c_1b_2 - c_2b_1)/(a_1b_2 - a_2b_1), \\ y_0 = (a_1c_2 - a_2c_1)/(a_1b_2 - a_2b_1). \end{cases} \quad (2.3)$$

Это утверждение называется теоремой Крамера (1704 – 1752, швейцарский математик) для системы двух уравнений с двумя неизвестными, а формулы (2.3) – формулами Крамера. Далее эта теорема будет сформулирована в общем виде для системы из n линейных уравнений с n неизвестными.

При $a_1b_2 - a_2b_1 = 0$ система (2.2) и, следовательно, система (2.1) может быть совместной и неопределённой (при условии $c_1b_2 - c_2b_1 = a_1c_2 - a_2c_1 = 0$) или несовместной (при условии $c_1b_2 - c_2b_1 \neq 0$ или $a_1c_2 - a_2c_1 \neq 0$).

Очевидно, что при решении системы (2.1) особую роль играют разности $a_1b_2 - a_2b_1$, $c_1b_2 - c_2b_1$, $a_1c_2 - a_2c_1$, построенные из элементов расширенной матрицы этой системы. Эти разности называются определителями 2-го порядка.

Определение 2.1. Пусть дана квадратная матрица 2-го порядка $A = \begin{pmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{pmatrix}$.

Определителем 2-го порядка, соответствующим матрице A (или определителем матрицы A), называется число $a_1b_2 - a_2b_1$, которое принято

обозначать одним из символов: $\begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix}$, $\det A$, $|A|$, Δ . Таким образом, по определению

$$\begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix} = a_1b_2 - a_2b_1. \quad (2.4)$$

Числа a_1, a_2, b_1, b_2 называются элементами определителя; числа a_1, b_2 образуют главную диагональ определителя, а b_1, a_2 – побочную диагональ. Из формулы (2.4) следует правило:

определитель 2-го порядка равен разности произведений его элементов, находящихся на главной и побочной диагоналях.

Например, $\begin{vmatrix} 3 & 4 \\ 2 & -1 \end{vmatrix} = 3 \cdot (-1) - 4 \cdot 2 = -11.$

Используя определение 2.1, формулы (2.3) можно записать в виде:

$$\begin{cases} x_0 = \Delta_x / \Delta, \\ y_0 = \Delta_y / \Delta, \end{cases} \quad (2.3a)$$

где Δ – определитель матрицы A системы (2.1), Δ_x, Δ_y – определители матриц, полученных путем замены 1-го и 2-го столбца A на столбец свободных членов.

Пример 2.1. С помощью теоремы Крамера решить систему уравнений $\begin{cases} 3x + 4y = 7, \\ 2x - y = 1. \end{cases}$

► $A = \begin{pmatrix} 3 & 4 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}$ – матрица этой системы, $B = \begin{pmatrix} 7 \\ 1 \end{pmatrix}$ – столбец свободных членов.

Вычислим все нужные определители:

$$\Delta = \det A = \begin{vmatrix} 3 & 4 \\ 2 & -1 \end{vmatrix} = -11, \quad \Delta_x = \begin{vmatrix} 7 & 4 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} = -11, \quad \Delta_y = \begin{vmatrix} 3 & 7 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = -11.$$

Теперь по формулам (2.3a) находим решение системы: $x = 1, y = 1.$ ◀

2°. Свойства определителей 2-го порядка.

Свойство 1. Определитель с двумя одинаковыми строками равен нулю.

Свойство 2. Определитель, в котором все элементы одной из строк являются суммой двух слагаемых, равен сумме двух определителей, у которых элементами этой строки являются упомянутые слагаемые, а элементы остальных строк те же. Например,

$$\begin{vmatrix} a'_1 + a''_1 & b'_1 + b''_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a'_1 & b'_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a''_1 & b''_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix}.$$

Свойство 3. Общий множитель элементов какой-либо строки определителя можно выносить за знак определителя. Например,

$$\begin{vmatrix} \lambda a_1 & \lambda b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix} = \lambda \begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix}.$$

Свойство 4. При замене строк столбцами определитель не изменяется:

$$\begin{vmatrix} a_1 & a_2 \\ b_1 & b_2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix}.$$

Замечание 2.1. Операция замены строк столбцами называется транспонированием. Благодаря свойству 4, все свойства определителя, справедливые для его строк, будут справедливы и для его столбцов.

Свойство 5. При перестановке двух строк (столбцов) определитель меняет знак, оставаясь неизменным по абсолютной величине. Например,

$$\begin{vmatrix} a_2 & b_2 \\ a_1 & b_1 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix}.$$

Свойство 6. *Определитель не изменяется при элементарных преобразованиях второго типа над строками (столбцами) соответствующей матрицы. Например,*

$$\begin{vmatrix} a_1 + \lambda a_2 & b_1 + \lambda b_2 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix}.$$

Замечание 2.2. Все перечисленные свойства определителей 2-го порядка доказываются с помощью определения 2.1. Докажем, например, свойство 2.

$$\begin{aligned} \blacktriangleright \begin{vmatrix} a'_1 + a''_1 & b'_1 + b''_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix} &= (a'_1 + a''_1)b_2 - (b'_1 + b''_1)a_2 = (a'_1b_2 - b'_1a_2) + (a''_1b_2 - b''_1a_2) = \\ &= \begin{vmatrix} a'_1 & b'_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a''_1 & b''_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix}. \blacktriangleleft \end{aligned}$$

3°. *Определитель 3-го порядка и его свойства. К понятию определителя 3-го порядка, также как и в случае определителя 2-го порядка, приводит процесс отыскания формул, выражающих решение системы из трёх линейных уравнений с тремя неизвестными через её коэффициенты и свободные члены.*

Определение 2.2. Пусть дана квадратная матрица 3-го порядка

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}. \quad (2.5)$$

Определителем 3-го порядка, соответствующим матрице A (или определителем матрицы A) называется число

$$a_{11}a_{22}a_{33} + a_{12}a_{23}a_{31} + a_{13}a_{21}a_{32} - a_{11}a_{23}a_{32} - a_{12}a_{21}a_{33} - a_{13}a_{22}a_{31},$$

которое обозначается одним из следующих символов:

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}, \det A, |A|, \Delta_3, \Delta.$$

Таким образом, по определению

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = a_{11}a_{22}a_{33} + a_{12}a_{23}a_{31} + a_{13}a_{21}a_{32} - a_{11}a_{23}a_{32} - a_{12}a_{21}a_{33} - a_{13}a_{22}a_{31}. \quad (2.6)$$

Элементы матрицы A из (2.5) называются также элементами $\det A$. Элементы a_{11}, a_{22}, a_{33} образуют главную диагональ этого определителя, а элементы a_{13}, a_{22}, a_{31} — его побочную диагональ.

Правило Саррюса. *Определитель 3-го порядка равен сумме произведений его элементов, расположенных на главной диагонали и в вершинах равнобедренных*

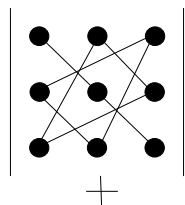


Рис. 2.1а

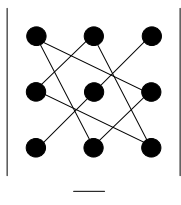


Рис. 2.1б

треугольников, основания которых параллельны главной диагонали, минус сумма произведений элементов, расположенных на побочной диагонали и в вершинах равнобедренных треугольников, основания которых параллельны

побочной диагонали (рис. 2.1а, б).

Пример 2.2. Вычислить по правилу Саррюса определитель $\begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -1 & 0 & 2 \\ 4 & 5 & -1 \end{vmatrix}$.

$$\begin{aligned} \blacktriangleright \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -1 & 0 & 2 \\ 4 & 5 & -1 \end{vmatrix} &= 1 \cdot 0 \cdot (-1) + 4 \cdot 2 \cdot 2 + 3 \cdot (-1) \cdot 5 - 3 \cdot 0 \cdot 4 - \\ &\quad - (-1) \cdot (-1) \cdot 2 - 1 \cdot 2 \cdot 5 = 0 + 16 - 15 - 0 - 2 - 10 = -11. \blacktriangleleft \end{aligned}$$

Сгруппировав слагаемые в правой части (2.6), с учётом (2.4) имеем:

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = \det A = a_{11} \begin{vmatrix} a_{22} & a_{23} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} - a_{12} \begin{vmatrix} a_{21} & a_{23} \\ a_{31} & a_{33} \end{vmatrix} + a_{13} \begin{vmatrix} a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{vmatrix}. \quad (2.7)$$

Для исследования свойств определителя 3-го порядка введём новые понятия минора и алгебраического дополнения элемента матрицы A .

Определение 2.3. Минором M_{ik} (дополнительным минором) элемента a_{ik} квадратной матрицы 3-го порядка из (2.5) называется определитель матрицы 2-го порядка, полученной из матрицы (2.5) путём вычёркивания её i -той строки и k -го столбца, на пересечении которых находится a_{ik} .

$$\text{Например, } M_{11} = \begin{vmatrix} a_{22} & a_{23} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}, M_{12} = \begin{vmatrix} a_{21} & a_{23} \\ a_{31} & a_{33} \end{vmatrix}, M_{13} = \begin{vmatrix} a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{vmatrix}.$$

Используя три последних равенства, (2.7) можно переписать в виде

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = a_{11}M_{11} - a_{12}M_{12} + a_{13}M_{13}. \quad (2.8)$$

Определение 2.4. Алгебраическим дополнением элемента a_{ik} матрицы A называется число

$$A_{ik} = (-1)^{i+k} M_{ik}. \quad (2.9)$$

Например,

$$A_{11} = (-1)^{1+1} M_{11} = M_{11}, A_{12} = (-1)^{1+2} M_{12} = -M_{12}, A_{13} = (-1)^{1+3} M_{13} = M_{13}.$$

Пример 2.3. Дана матрица $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -1 & 0 & 4 \\ 2 & 3 & -1 \end{pmatrix}$. Найти A_{32} и M_{23} .

\blacktriangleright По определению 2.3 имеем $M_{23} = \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{vmatrix} = 3 - 4 = -1$, а в силу (2.9) и определения

2.4 приходим к соотношению: $A_{32} = (-1)^{3+2} M_{32} = - \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ -1 & 4 \end{vmatrix} = -(4 + 3) = -7. \blacktriangleleft$

Заменяя в (2.8) миноры на алгебраические дополнения, в соответствии с определением 2.4 и формулой (2.9) получим:

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = \det A = a_{11}A_{11} + a_{12}A_{12} + a_{13}A_{13}. \quad (2.10)$$

Каждое из равенств (2.7), (2.8), (2.10) называется разложением $\det A$ по элементам его первой строки.

Свойства определителя 3-го порядка

Первые шесть свойств определителя 3-го порядка аналогичны свойствам определителя 2-го порядка. Доказать эти свойства можно, вычислив по определению определителя из обеих частей соответствующих равенств. Кроме этого сформулируем и докажем еще 2 свойства: 7 и 8.

Свойство 7. Определитель квадратной матрицы A третьего порядка равен сумме произведений элементов какой-либо его строки или столбца на их алгебраические дополнения.

Свойство 7 называют также *теоремой о разложении определителя по элементам строки или столбца*.

► Надо доказать справедливость следующих равенств:

$$\det A = a_{i1}A_{i1} + a_{i2}A_{i2} + a_{i3}A_{i3}, i=1,2,3, \quad (2.11)$$

$$\det A = a_{1j}A_{1j} + a_{2j}A_{2j} + a_{3j}A_{3j}, j=1,2,3. \quad (2.12)$$

При $i=1$ равенство (2.11) следует из (2.10). Чтобы обосновать это равенство при $i=2$, перепишем (2.6) в виде:

$$\det A = a_{21}(a_{13}a_{32} - a_{12}a_{33}) + a_{22}(a_{11}a_{33} - a_{13}a_{31}) + a_{23}(a_{12}a_{31} - a_{11}a_{32}). \quad (2.13)$$

Разности в скобках являются алгебраическими дополнениями элементов a_{21}, a_{22}, a_{23} , т.е. $a_{13}a_{32} - a_{12}a_{33} = A_{21}$, $a_{11}a_{33} - a_{13}a_{31} = A_{22}$, $a_{12}a_{31} - a_{11}a_{32} = A_{23}$, поэтому (2.13) переписывается в виде:

$$\det A = a_{21}A_{21} + a_{22}A_{22} + a_{23}A_{23},$$

что и требовалось доказать. Для случая $i=3$ равенство (2.11) обосновывается аналогично. Таким же образом может быть обосновано и равенство (2.12). ◀

Свойство 8. Сумма произведений элементов какой-либо строки (столбца) определителя 3-го порядка на алгебраические дополнения элементов другой строки (столбца) равна нулю.

Свойство 8, называемое также теоремой аннулирования, докажем, используя свойство 7.

► Надо доказать справедливость следующих равенств:

$$a_{i1}A_{k1} + a_{i2}A_{k2} + a_{i3}A_{k3} = 0, i=1,2,3, k=1,2,3, k \neq i. \quad (2.14)$$

$$a_{1j}A_{1l} + a_{2j}A_{2l} + a_{3j}A_{3l} = 0, j=1,2,3, l=1,2,3, l \neq j,$$

Проведём обоснование равенства (2.14) при $i=1$ и $k=2$, т.е. докажем, что

$$a_{11}A_{21} + a_{12}A_{22} + a_{13}A_{23} = 0. \quad (2.15)$$

Рассмотрим матрицу

$$B = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}.$$

Её определитель равен нулю, так он имеет две одинаковых строки, $\det B = 0$. Первая и третья строки матриц A и B совпадают, поэтому совпадают и алгебраические дополнения для элементов вторых строк $\det A$ и $\det B$, ибо эти алгебраические дополнения содержат только элементы одинаковых строк упомянутых матриц. Разложив $\det B$ по элементам второй строки (свойство 7), имеем:

$\det B = a_{11}A_{21} + a_{12}A_{22} + a_{13}A_{23}$. Так как $\det B = 0$, то приходим к равенству (2.15). Все остальные случаи рассматриваются аналогично. ◀

Применение свойств существенно упрощает вычисление определителя.

Пример 2.4. Используя свойства определителя, вычислить $\Delta = \begin{vmatrix} 1 & -5 & 3 \\ -1 & -5 & 2 \\ 4 & 6 & -1 \end{vmatrix}$.

► Используя свойство 6, выполним последовательно следующие преобразования.

1) Ко второй строке прибавим первую, а из третьей вычтем первую строку, умноженную на 4, определитель при этом не меняется:

$$\Delta = \begin{vmatrix} 1 & -5 & 3 \\ 0 & -10 & 5 \\ 0 & 26 & -13 \end{vmatrix}.$$

2) Из второй строки вынесем общий множитель (-5) , а из третьей вынесем множитель 13:

$$\Delta = -65 \cdot \begin{vmatrix} 1 & -5 & 3 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 2 & -1 \end{vmatrix} = 0,$$

поскольку получился определитель с одинаковыми строками. ◀

Пример 2.5. Используя разложение определителя по строке или столбцу, вычислить $\begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -1 & 0 & 4 \\ 2 & 3 & -1 \end{vmatrix}$.

► Выберем строку или столбец, где есть нули. Используя свойство 7, разложим данный определитель, например, по второму столбцу:

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -1 & 0 & 4 \\ 2 & 3 & -1 \end{vmatrix} = 2 \cdot (-1)^{1+2} \begin{vmatrix} -1 & 4 \\ 2 & -1 \end{vmatrix} + 0 \cdot (-1)^{2+2} \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 2 & -1 \end{vmatrix} + 3 \cdot (-1)^{3+2} \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ -1 & 4 \end{vmatrix} = \\ = -2(1-8) + 0 - 3(4+3) = 14 - 21 = -7. \blacktriangleleft$$