

§2. Скалярное произведение двух векторов

Определение 2.1. Скалярным произведением двух векторов \vec{a} и \vec{b} называется произведение длин этих векторов на косинус угла между ними.

(Если хотя бы один из векторов нулевой, то угол между ними не определён (т.е. может принимать любое значение между 0 и π). Однако косинус этого угла ограничен, и в соответствии с определением 2.1 скалярное произведение таких векторов существует и равно 0.)

Скалярное произведение двух векторов \vec{a} и \vec{b} принято обозначать так: $\vec{a} \cdot \vec{b}$, $\vec{a}\vec{b}$ иногда (\vec{a}, \vec{b}) . Таким образом, по определению

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| |\vec{b}| \cos(\widehat{\vec{a}, \vec{b}}),$$

где (\vec{a}, \vec{b}) – угол между векторами \vec{a} и \vec{b} .

Скалярное произведение применяется в физике при вычислении работы A , затрачиваемой при прямолинейном движении материальной точки из положения P_1 в положение P_2 в поле действия силы \vec{F} ,

$$A = \vec{F} \cdot \overrightarrow{P_1 P_2}. \quad (2.1)$$

Свойства скалярного произведения

1. $\vec{a} \cdot \vec{b} = \vec{b} \cdot \vec{a}$;
2. $\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| \cdot \text{пр}_{\vec{a}} \vec{b} = |\vec{b}| \cdot \text{пр}_{\vec{b}} \vec{a}$;
3. $\vec{a} \cdot (\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a} \cdot \vec{b} + \vec{a} \cdot \vec{c}$;
4. $\vec{a} \cdot (\lambda \vec{b}) = \lambda(\vec{a} \cdot \vec{b})$;
5. $\vec{a} \cdot \vec{a} = |\vec{a}|^2$;
6. $\vec{a} \cdot \vec{b} = 0 \Leftrightarrow \vec{a} \perp \vec{b}$.

Замечание 2.1. Свойства 3 – 4 называются линейными свойствами скалярного произведения.

► 1. Данное равенство является следствием определения 2.1 и свойства угла между векторами: $(\vec{a}, \vec{b}) = (\vec{b}, \vec{a})$.

2. Данное утверждение следует из определения 2.1 и свойства 5 проекции вектора \vec{a} на направление вектора \vec{b} (§1). Действительно,

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| \cdot |\vec{b}| \cos(\widehat{\vec{a}, \vec{b}}) = |\vec{a}| \text{пр}_{\vec{a}} \vec{b}, \quad \vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{b}| \cdot |\vec{a}| \cos(\widehat{\vec{a}, \vec{b}}) = |\vec{b}| \text{пр}_{\vec{b}} \vec{a}.$$

3. Доказываемое равенство очевидно, если хотя бы один из векторов \vec{a} , \vec{b} , \vec{c} нулевой. Пусть теперь $\vec{a} \neq \vec{0}$, $\vec{b} \neq \vec{0}$, $\vec{c} \neq \vec{0}$. Тогда по доказанному свойству 2 и свойству 3 проекции суммы векторов имеем:

$$\begin{aligned} \vec{a} \cdot (\vec{b} + \vec{c}) &= |\vec{a}| \cdot \text{пр}_{\vec{a}} (\vec{b} + \vec{c}) = |\vec{a}| \cdot (\text{пр}_{\vec{a}} \vec{b} + \text{пр}_{\vec{a}} \vec{c}) = \\ &= |\vec{a}| \cdot \text{пр}_{\vec{a}} \vec{b} + |\vec{a}| \cdot \text{пр}_{\vec{a}} \vec{c} = \vec{a} \cdot \vec{b} + \vec{a} \cdot \vec{c}. \end{aligned}$$

4. Данное соотношение очевидно в случае, когда хотя бы один из векторов \vec{a} и \vec{b} нулевой, или $\lambda = 0$. Предполагая теперь, что $\vec{a} \neq \vec{0}$, $\vec{b} \neq \vec{0}$ и

$\lambda \neq 0$, в силу выше доказанного свойства 2 и свойства 4 проекции вектора \vec{a} на направление вектора \vec{b} имеем

$$\vec{a} \cdot (\lambda \vec{b}) = |\vec{a}| \cdot \text{пр}_{\vec{a}}(\lambda \vec{b}) = \lambda \cdot |\vec{a}| \cdot \text{пр}_{\vec{a}} \vec{b} = \lambda \cdot (\vec{a} \cdot \vec{b}).$$

5. В случае $\vec{a} \neq \vec{0}$ доказываемое равенство следует из определения 2.1, так как тогда $(\vec{a}, \vec{a}) = 0$ и $\cos(\vec{a}, \vec{a}) = 1$. Если же $\vec{a} = \vec{0}$, то $|\vec{a}|^2 = 0$ и $\vec{a} \cdot \vec{a} = 0$. Таким образом, и в этом случае $\vec{a} \cdot \vec{a} = |\vec{a}|^2$.

6. Предположим сначала, что $\vec{a} \neq \vec{0}$ и $\vec{b} \neq \vec{0}$. Утверждение $\vec{a} \cdot \vec{b} = 0$ согласно

определению 2.1 эквивалентно утверждению: $\cos(\vec{a}, \vec{b}) = 0$ или утверждению: $\vec{a} \perp \vec{b}$, так как в этом случае угол $(\vec{a}, \vec{b}) = \frac{\pi}{2}$. Если же хотя бы один из этих

векторов нулевой, то $\vec{a} \cdot \vec{b} = 0$, а нуль-вектор можно считать перпендикулярным любому вектору, в том числе и нулевому. ◀

Пусть векторы \vec{a} и \vec{b} заданы разложениями в прямоугольном базисе $\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}$:

$$\begin{aligned} \vec{a} &= a_x \vec{i} + a_y \vec{j} + a_z \vec{k}, \\ \vec{b} &= b_x \vec{i} + b_y \vec{j} + b_z \vec{k}. \end{aligned} \quad (2.2)$$

Тогда

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = (a_x \vec{i} + a_y \vec{j} + a_z \vec{k}) \cdot (b_x \vec{i} + b_y \vec{j} + b_z \vec{k}).$$

Раскрывая скобки в правой части этого равенства, учитывая линейные свойства 3 и 4 скалярного произведения и принимая во внимание, что $\vec{i} \cdot \vec{i} = \vec{j} \cdot \vec{j} = \vec{k} \cdot \vec{k} = 1$, а $\vec{i} \cdot \vec{j} = \vec{j} \cdot \vec{i} = \vec{i} \cdot \vec{k} = \vec{k} \cdot \vec{i} = \vec{j} \cdot \vec{k} = \vec{k} \cdot \vec{j} = 0$, получим:

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = a_x b_x + a_y b_y + a_z b_z. \quad (2.3)$$

В частном случае, при $\vec{a} = \vec{b}$, имеем $\vec{a} \cdot \vec{a} = |\vec{a}|^2 = a_x^2 + a_y^2 + a_z^2$, т.е.

$$|\vec{a}| = \sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2}. \quad (2.4)$$

Равенство (2.4) даёт выражение для длины вектора \vec{a} через его координаты.

В частности, если $\vec{a} = \overrightarrow{AB}$, $A(x_1, y_1, z_1)$, $B(x_2, y_2, z_2)$ и, следовательно,

$\vec{a} = \overrightarrow{AB} = (x_2 - x_1)\vec{i} + (y_2 - y_1)\vec{j} + (z_2 - z_1)\vec{k}$ (см. (6.6), глава 1), то

$$|\vec{a}| = |\overrightarrow{AB}| = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2}. \quad (2.5)$$

С помощью соотношения (2.5) вычисляется расстояние между точками A и B по известным прямоугольным координатам этих точек.

Из определения 2.1 с учетом (2.3) и (2.4) следует формула для косинуса угла между данными векторами:

$$\cos(\vec{a}, \vec{b}) = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|\vec{a}| |\vec{b}|} = \frac{a_x b_x + a_y b_y + a_z b_z}{\sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2} \cdot \sqrt{b_x^2 + b_y^2 + b_z^2}}. \quad (2.6)$$

Полагая в (2.6) поочередно $\vec{b} = \vec{i}$, $\vec{b} = \vec{j}$, $\vec{b} = \vec{k}$, приходим к формулам для так

называемых *направляющих* косинусов вектора \vec{a} , под которыми понимают косинусы углов, образованных \vec{a} с векторами прямоугольного базиса \vec{i} , \vec{j} , \vec{k} или, что то же самое, с осями прямоугольной системы координат:

$$\cos(\vec{a}, \vec{i}) = \frac{\vec{a} \cdot \vec{i}}{|\vec{a}| \cdot |\vec{i}|} = \frac{a_x}{|\vec{a}|}, \cos(\vec{a}, \vec{j}) = \frac{\vec{a} \cdot \vec{j}}{|\vec{a}| \cdot |\vec{j}|} = \frac{a_y}{|\vec{a}|}, \cos(\vec{a}, \vec{k}) = \frac{\vec{a} \cdot \vec{k}}{|\vec{a}| \cdot |\vec{k}|} = \frac{a_z}{|\vec{a}|}. \quad (2.7)$$

$$\cos^2(\vec{a}, \vec{i}) + \cos^2(\vec{a}, \vec{j}) + \cos^2(\vec{a}, \vec{k}) = 1.$$

Направляющие косинусы вектора \vec{a} – это координаты его орта $\vec{a}_0 = \frac{\vec{a}}{|\vec{a}|}$.

Из равенств (2.7) следует, что по знаку координаты вектора \vec{a} можно судить о том, какой угол – острый или тупой – образует этот вектор с данной осью координат. Действительно, в силу этих равенств знак координаты вектора \vec{a} по данной оси координат совпадает со знаком косинуса рассматриваемого угла. Таким образом, если координата по данной оси отрицательна, то этот угол тупой, а если положительна, то острый.

Наконец, для проекции вектора \vec{a} , заданного первым из разложений (2.2), на ось \vec{l} с ортом \vec{e} справедливо равенство

$$\text{пр}_{\vec{l}} \vec{a} = \vec{a} \cdot \vec{e} = a_x \cos \alpha + a_y \cos \beta + a_z \cos \gamma,$$

где $\cos \alpha$, $\cos \beta$, $\cos \gamma$ – направляющие косинусы вектора \vec{e} .

Пример 2.1. Точки $A(1, -1, 0)$, $B(3, -3, 1)$, $C(2, 1, 2)$ – вершины треугольника. Найти его внутренний угол при вершине B .

► Угол треугольника ABC при вершине B образован векторами \vec{BA} и \vec{BC} (рис. 2.1). Найдём их координаты, вычитая из координат их концов координаты начала (формула (6.4), глава 1): $\vec{BA} = (-2, 2, -1)$, $\vec{BC} = (-1, 4, 1)$, а их длины по формуле (2.4):

$$|\vec{BA}| = \sqrt{(-2)^2 + 2^2 + (-1)^2} = 3, \quad |\vec{BC}| = \sqrt{(-1)^2 + 4^2 + 1^2} = 3\sqrt{2}.$$

Для $\cos \hat{B}$ в силу (2.6) имеем равенство

$$\cos \hat{B} = \frac{(\vec{BA}, \vec{BC})}{|\vec{BA}| |\vec{BC}|} = \frac{(-2)(-1) + 2 \cdot 4 + (-1) \cdot 1}{3 \cdot 3\sqrt{2}} = \frac{1}{\sqrt{2}},$$

откуда заключаем, что $\hat{B} = \pi/4$. ◀

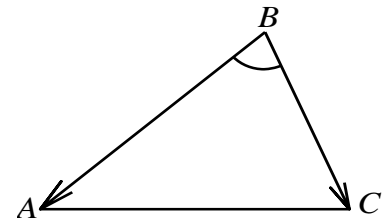


Рис. 2.1. К примеру 2.1

Пример 2.2. Найти длины диагоналей параллелограмма, построенного на

векторах \vec{a} и \vec{b} , если $\vec{a} = 3\vec{p} + 2\vec{q}$, $\vec{b} = 2\vec{p} - \vec{q}$,

$$|\vec{p}| = 4, |\vec{q}| = 3, (\vec{p}, \vec{q}) = 2\pi/3.$$

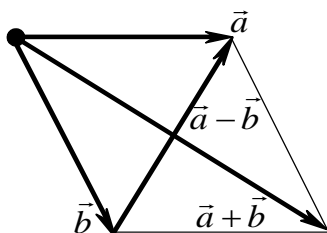


Рис. 2.2. К примеру 2.2

► Длины диагоналей параллелограмма равны $|\vec{a} + \vec{b}|$, $|\vec{a} - \vec{b}|$ (рис. 2.2), $\vec{a} + \vec{b} = 5\vec{p} + \vec{q}$, $\vec{a} - \vec{b} = \vec{p} + 3\vec{q}$. В силу свойства 5 имеем:

$$|\vec{a} + \vec{b}| = \sqrt{(\vec{a} + \vec{b})^2} \quad \text{или} \quad |\vec{a} + \vec{b}| = \sqrt{(5\vec{p} + \vec{q})^2} = \sqrt{25\vec{p}^2 + 10\vec{p}\vec{q} + \vec{q}^2}. \quad \text{Поскольку}$$

$$\vec{p}\vec{q} = |\vec{p}||\vec{q}|\cos(\vec{p}, \vec{q}) = 4 \cdot 3 \cdot \cos(2\pi/3) = -6, \quad \vec{p}^2 = |\vec{p}|^2 = 16, \quad \vec{q}^2 = |\vec{q}|^2 = 9, \quad \text{то}$$

$$|\vec{a} + \vec{b}| = \sqrt{25 \cdot 16 - 60 + 9} = \sqrt{349}. \quad \text{Аналогично,}$$

$$\sqrt{(\vec{a} - \vec{b})^2} = \sqrt{(\vec{p} - 3\vec{q})^2} = \sqrt{\vec{p}^2 - 6\vec{p}\vec{q} + 9\vec{q}^2} = \sqrt{16 - 36 + 9 \cdot 9} = \sqrt{61}. \blacktriangleleft$$

Пример 2.3. Найти работу, совершаемую при прямолинейном движении материальной точки из положения $P_1(1, -1, 3)$ в положение $P_2(2, -1, 1)$ в поле действия силы $\vec{F} = (-2, 3, -5)$.

► Согласно (2.1) для работы A имеем равенство: $A = \vec{F} \cdot \overrightarrow{P_1 P_2}$. Поскольку $\overrightarrow{P_1 P_2} = (1, 0, -2)$, то $A = (-2) \cdot 1 + 3 \cdot 0 + (-5)(-2) = 8$ (ед. энергии). ◀